

- Table of Contents
- 数据结构与算法
 - 基本知识
 - 常用数据结构
 - 二叉树
 - 基本概念
 - 遍历方法
 - 深度遍历
 - 广度遍历
 - Morris遍历
 - 参考习题
 - 图
 - 基本概念
 - 基本思路
 - 遍历方法
 - 深度遍历
 - 广度遍历
 - 并查集
 - 最短路径
 - 参考习题
 - 常用算法
 - 双指针
 - 基本概念
 - 参考习题
 - 二分查找
 - 基本概念
 - 模版
 - = target
 - 参考习题
 - 回溯
 - 基本概念
 - 排列与组合
 - 参考习题
 - 动态规划
 - 基本概念
 - 背包问题
 - 01背包

- 完全背包
 - 划分DP
 - 参考习题
- 贪心
 - 基本概念
 - 参考习题
- 补充算法
 - 前缀树 (Trie)
- 操作系统
 - 文件系统
 - 软链接和硬链接的区别?
- 数据库
 - 理论基础
 - 数据库分片
- 设计模式
- 参考资料

Table of Contents

编程基础

- Python
- Java
- Bash

数据结构与算法

- 基本知识
- 常用数据结构
 - 二叉树
 - 图
- 常用算法
 - 双指针
 - 二分查找
 - 回溯
 - 动态规划
 - 贪心
- 补充算法

- 前缀树 (Trie)

操作系统

- 文件系统

数据库

设计模式

数据结构与算法

基本知识

数据范围与复杂度的关系：

- $O(1)$: 数据范围不受限制
- $O(\log n)$: 二分查找等复杂度为 $O(\log n)$ 的算法，数据范围 n 一般可以在 10^9 这个量级内
- $O(n)$: 对于单调栈、单调队列、差分数组、BFS、DFS、贪心、哈希、前缀和、一维动态规划等复杂度为 $O(n)$ ， n 一般可以在 10^6 这个量级内
- $O(n \log n)$: 对于快速排序、（堆）优先队列、图、分治、字典树、线段树、并查集等复杂度为 $O(n \log n)$ ， n 一般可以在 10^5 这个量级内
- $O(n^2)$: 对于二维动态规划等复杂度为 $O(n^2)$ 的算法， n 一般可以在 10^3 这个量级内
- $O(n^3)$: n 一般可以在 10^2 这个量级内
- $O(2^n)$: 对于状态压缩等复杂度为 $O(2^n)$ 的算法， n 一般可以在 16 内

总结：一般算法复杂度要控制在 10^6 以内。

解题技巧：

- 子数组求和问题，可以用前缀和提高处理效率
- 涉及到搜索类问题，要明确左边界和右边界是左闭右开还是左闭右闭，并根据此处理边界条件
- 关于网格的问题，数据小可能是DFS、BFS，数据大可能是动态规划

常用数据结构

二叉树

基本概念

- **满二叉树**：深度为 k ，结点数 $2^k - 1$ 的二叉树
- **完全二叉树**：只有最底层没有填满，并且最底层的结点都在左边
- **二叉搜索树**：结点是有顺序的
- **平衡二叉搜索树**：左右两子树的高度差不超过 1

遍历方法

- 如果需要利用二叉搜索树性质，一般需要中序遍历
- 如果构造二叉树，一般需要前序遍历
- 如果在二叉树中做搜索，一般是自底向上，后序遍历

深度遍历

实现方法：递归法比较简单就略过了，考虑迭代法的实现。

- 前序：中左右
- 后序：左右中（后序和前序遍历写法是一样的，因为可以理解成在前序过程中，将左右指针交换，最后把结果反转得到的：中右左 -> 左右中）
- 中序：左中右

迭代法的实现首先需要新建一个单独的**指针**用来访问树上的结点，并且使用一个临时的**栈**来辅助遍历。以前序遍历为例，实现如下：

```
class Solution:
    def preorderTraversal(self, root: TreeNode) -> List[int]:
        res = []
        if not root:
            return res

        stack = []
        node = root
        while stack or node:
            while node:
                res.append(node.val)
                stack.append(node)
                node = node.left
            node = stack.pop()
            node = node.right
        return res
```

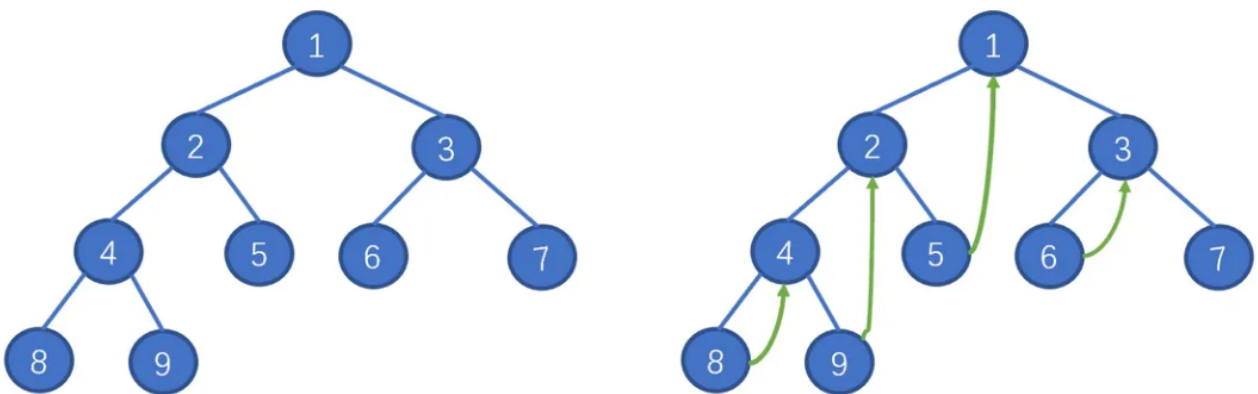
广度遍历

广度遍历的迭代法需要一个**队列**来辅助遍历：

```
class Solution:
    def levelOrder(self, root: Optional[TreeNode]) -> List[List[int]]:
        if not root: return []
        res, queue = [], collections.deque()
        queue.append(root)
        while queue:
            tmp = []
            for _ in range(len(queue)):
                node = queue.popleft()
                tmp.append(node.val)
                if node.left:
                    queue.append(node.left)
                if node.right:
                    queue.append(node.right)
            res.append(tmp)
        return res
```

Morris遍历

Morris遍历的特点是其减少了遍历所需的**空间复杂度**，只使用 $O(1)$ 的空间复杂度就能够对二叉树进行遍历。Morris的整体思路就是将从某个根结点开始，找到它**左子树的最右节点**，与根结点进行连接。



参考习题

题目

填充每个节点的下一个右侧
节点指针 II

提示

考虑只使用常数空间应该如何求解

题目	提示
平衡二叉树	自底向上如何求解，怎么把高度差转化为答案结果
二叉树的所有路径	注意终止条件是到叶子节点，注意路径隐藏着回溯思想
左叶子之和	注意怎样用迭代法和递归法两种方法求解
路径总和	注意 终止条件 ：叶子节点
路径总和 II	与上题对比，如果只需要搜索树中 一条 满足条件的路径，则函数有返回值； 如果需要搜索树中 所有 满足条件的路径，则函数不需要返回值
从中序与后序遍历序列构造二叉树	理清思路顺序，首先获取 根节点 ，接着在中序 划分左右 ； 注意： 后序数组的切割 如何确定？ 优化时间复杂度 ：通过哈希表保存位置
验证二叉搜索树	掌握二叉搜索树（BST）的性质： 中序遍历下二叉搜索树是有序序列
二叉搜索树中的众数	代码与 验证二叉搜索树 相似，利用BST性质转化成 有序序列 再统计结果
二叉树的最近公共祖先	理解本题 函数的返回值 如何处理， 如果不需要搜索整棵树则找到目标后直接返回，否则使用变量暂存返回值
二叉搜索树的最近公共祖先	理解BST中最近公共祖先具有的性质
删除二叉搜索树中的节点	分类讨论不同情况，特别是左右子树都不为空的情况

图

基本概念

图是由**节点**和**边**组成的。图的常用存储方式有两种：

- 邻接表
- 邻接矩阵

度：和每个节点相连的边的条数。有向图中的节点具有入度和出度。

基本思路

图的题目经常涉及到搜索，在思考过程中需要考虑：

- 终止条件（点满足什么条件、边满足什么条件时终止搜索）

遍历方法

深度遍历

图的遍历方法和树类似，但一个重要的区别在于，图本身可能包含环。因此为了不重复地遍历每个节点，需要使用`visit`数组进行标记。

以下代码给出遍历图的最基本框架，注意，如果是遍历**无环图**不需要`visit`标记：

```
def dfs(graph, s):
    if visited[s]:
        return
    visited[s] = True

    for neighbor in graph.neighbors(s):
        dfs(graph, neighbor)
```

广度遍历

广度遍历和树一样，需要队列来保存需要搜索的点。由于广度遍历本身是往各个方向搜索的，因此必须`visit`标记点来防止无限循环。

求最短路经常用广搜，当广搜到达终点时，一定是最短路径。

```
visited = [[False] * n for _ in range(m)]

def bfs(grid, visited, x, y):
    queue = []
    queue.append((x, y))
    visited[x][y] = True

    while queue:
        curx, cury = queue.pop(0)

        for dx, dy in (0,1),(1,0),(0,-1),(-1,0):
            nextx, nexty = curx + dx, cury + dy
            if nextx < 0 or nextx >= len(grid) or nexty < 0 or nexty >= len(grid[0]):
                continue
            if not visited[nextx][nexty]:
```

```
queue.append((nextx, nexty))
visited[nextx][nexty] = True
```

并查集

并查集的主要功能：

- 将两个元素添加到同一个集合中
- 判断两个元素是否在同一个集合中

并查集基本元素：

为了控制代码量，可以考虑只保留并查集的基本元素，其他元素灵活增减。

- **parent** 数组，用来表示每个点的根
- **union**、**find** 用于满足并查集基本操作

```
class UF:
    def __init__(self, n):
        # 初始化时互不连通
        self.count = n
        # 父节点指针初始指向自己
        self.parent = [i for i in range(n)]

    def union(self, p, q):
        root_p = self.find(p)
        root_q = self.find(q)
        if root_p == root_q:
            return
        self.parent[root_p] = root_q
        self.count -= 1

    def find(self, x: int):
        if self.parent[x] != x:
            self.parent[x] = self.find(self.parent[x]) # 路径压缩
        return self.parent[x]

    def connected(self, p: int, q: int) -> bool:
        root_p = self.find(p)
        root_q = self.find(q)
        return root_p == root_q

    def count(self) -> int:
        return self.count
```

理解并查集的路径压缩：

为了压缩并查集中每个树的高度，降低时间复杂度，需要修改 `find` 函数。保证任意树的高度保持在常数。路径压缩后的并查集时间复杂度在 $O(\log n)$ 与 $O(1)$ 之间，且随着查询或者合并操作的增加，时间复杂度会越来越趋于 $O(1)$ 。

最短路径

参考习题

题目	提示
岛屿数量	图论基础题，重要的是从本题掌握DFS、BFS、并查集的技巧
飞地的数量	将与边界相连的地都标记成海洋，最后再统计飞地个数
冗余连接	并查集应用，如果在遍历边的过程中，发现了已经处于同一集合的点，则说明存在环
最大人工岛	如果使用暴力枚举方法的话复杂度为 $O(n^4)$ ，因此需要做优化，首先统计岛屿面积并保存到数组里
单词接龙	BFS统计最短路径

常用算法

双指针

基本概念

题目中出现的一般是双指针，主要场景有：链表、数组、字符串。双指针基本算法的复杂度是 $O(n)$ 。

需要注意的事项：

- 指针移动方向（同向移动/反向移动）
- 指针的边界（左闭右开/左闭右闭）

参考习题

题目	提示
验证回文串 II	题目能够删除一个字符，注意删除可以有两种方法
移除元素	双指针，一个指向目前处理好的部分，一个指向待处理部分，注意指针移动方向

二分查找

基本概念

二分查找一般用于查找有序数组中的元素。除此之外，还能够处理单调值问题比如最大值最小。

注意事项：

- 区间的选择（左闭右开/左闭右闭）和停止条件、转移方程要对应起来
- 所有二分查找都要注意**缩小时的边界问题**，是否会死循环（可以模拟**数组里只有两个数**的情况，看是否会死循环）

模版

= target

注意，因为选择的是左闭右开的区间里，也就是 $[left, right)$ ，那么题中：

- while ($left < right$)，这里使用 $<$ ，因为 $left == right$ 在区间 $[left, right)$ 是没有意义的
- right 更新为 mid，因为当前 $nums[mid]$ 不等于 target，去左区间继续寻找，而寻找区间是左闭右开区间，所以 right 更新为 middle

```
public int search(int[] nums, int target) {
    int left = 0, right = nums.length;
    while (left < right) {
        int mid = (left + right) / 2;
        if (nums[mid] == target) {
            return mid;
        } else if (nums[mid] > target) {
            right = mid;
        } else {
            left = mid + 1;
        }
    }
}
```

```
    return -1;
}
```

参考习题

题目	提示
分割数组的最大值	二分查找的最大值最小问题，已知要将数组分成m部分，二分m部分的最大值
标记所有下标的最早秒数 I	时间越大，越能够标记所有下标，因此具有 单调性 。使用二分能够解决问题

回溯

基本概念

回溯法是一种搜索算法，使用递归实现。回溯法的效率并不高，因此只能在数据量小的情况下使用。

回溯法，一般可以解决如下几种问题：

- 组合问题：N个数里面按一定规则找出k个数的集合
- 切割问题：一个字符串按一定规则有几种切割方式
- 子集问题：一个N个数的集合里有多少符合条件的子集
- 排列问题：N个数按一定规则全排列，有几种排列方式
- 棋盘问题：N皇后，解数独等等

回溯算法注意事项：

- 终止条件：注意算法一定要写好终止条件，否则无法终结

排列与组合

什么时候使用 **used** 数组，什么时候使用 **beginIdx** 变量：

- 排列问题，讲究顺序（即 [2, 2, 3] 与 [2, 3, 2] 视为不同列表时），需要记录哪些数字已经使用过，此时用 **used** 数组；
- 组合问题，不讲究顺序（即 [2, 2, 3] 与 [2, 3, 2] 视为相同列表时），需要按照某种顺序搜索，此时使用 **beginIdx** 变量（因为没有顺序，因此最开始就要定下一个

顺序)。

排列:

```
class Solution {
    LinkedList<Integer> tmp = new LinkedList<>();
    List<List<Integer>> res = new ArrayList<>();

    public List<List<Integer>> permute(int[] nums) {
        boolean[] use = new boolean[nums.length];
        backTracking(nums, use);
        return res;
    }

    private void backTracking(int nums[], boolean[] use) {
        if (tmp.size() == nums.length) {
            res.add(new ArrayList<Integer>(tmp));
            return;
        }

        for (int i = 0; i < nums.length; i++) {
            if (use[i]) continue;
            use[i] = true;
            tmp.add(nums[i]);
            backTracking(nums, use);
            tmp.removeLast();
            use[i] = false;
        }
    }
}
```

组合:

```
class Solution {
    List<List<Integer>> res = new ArrayList<>();
    LinkedList<Integer> list = new LinkedList<>();

    public List<List<Integer>> subsets(int[] nums) {
        backTracking(nums, 0);
        return res;
    }

    public void backTracking(int[] nums, int idx) {
        res.add(new ArrayList<Integer>(list));
        int s = nums.length;

        for (int i = idx; i < s; i++) {
            list.add(nums[i]);
            backTracking(nums, i+1);
            list.removeLast();
        }
    }
}
```

```
}  
}
```

参考习题

题目 提示

动态规划

基本概念

动态规划针对的情景是重叠子问题的情景，由前至状态转向下一个状态。与贪心的区别在于，

思考方式：

- 确定DP数组以及下标的含义
- 确定递推公式以及初始化
- 确定遍历顺序

背包问题

背包问题是动态规划中一类重要的问题。

$dp[j]$ 表示：容量为j的背包，所背的物品价值可以**最大**为 $dp[j]$ ，那么 $dp[0]$ 就应该是0（背包不一定是装满的，因为只需要价值最大）。

01背包

n 件不同重量和价值的物品，背包的重量为 w 。每件物品只能用**一次**。

注意：代码版本是用滚动数组进行压缩后的版本。因此要注意遍历顺序。**倒序遍历是为了保证物品只被放入一次！** 如果一旦正序遍历了，那么物品就会被重复加入多次。

```
for(int i = 0; i < weight.size(); i++) { // 遍历物品  
    for(int j = bagWeight; j >= weight[i]; j--) { // 遍历背包容量  
        dp[j] = max(dp[j], dp[j - weight[i]] + value[i]);  
    }  
}
```

完全背包

和01背包不同的地方在于，每种物品有**无限件**。

```
for(int i = 0; i < weight.size(); i++) { // 遍历物品
    for(int j = weight[i]; j <= bagWeight ; j++) { // 遍历背包容量
        dp[j] = max(dp[j], dp[j - weight[i]] + value[i]);
    }
}
```

如果求组合数就是外层for循环遍历物品，内层for遍历背包。如果求排列数就是外层for遍历背包，内层for循环遍历物品。

划分DP

需要把数组划分成n个区间。转移方程类似：

```
dp[i][j] = max(dp[k][j - 1] * xxx, dp[i][j])
```

参考习题

题目	提示
最小路径和	DP基础题，注意转移方向。如果是单边移动一般是DP，如果各个方向可能是搜索或者图论
整数拆分	转移方程的书写注意有两种情况：拆分or不拆分
回文子串	对回文串的判断也存在重叠子问题。重点是考虑DP数组的遍历顺序。根据转移方程来规划遍历顺序
分割等和子集	01背包第一题，注意本题的value选择有一点绕
零钱兑换	完全背包第一题，按照模版套公式，注意初始化
零钱兑换 II	完全背包第二题，首先确定求的是组合数，因此DP数组的值代表组合数。还要注意初始化问题
K 个不相交子数组的最大能量值	划分DP例题，求解不同数组划分的最大值

贪心

基本概念

贪心的思想就是通过局部最优达到全局最优。贪心的题经常需要排序。

参考习题

题目	提示
----	----

补充算法

前缀树（Trie）

假设所有字符串长度和为 n ，构建字典树时间复杂度 $O(n)$ ，查找字符串长度为 k ，查找时间复杂度 $O(k)$ 。

```
class Trie:
    def __init__(self):
        self.nodes = {}
        self.end = False
        self.count = 0

    def insert(self, word):
        curr = self
        for c in word:
            if not curr.nodes.get(c, None):
                new_node = Trie()
                curr.nodes[c] = new_node
            curr = curr.nodes[c]
        curr.is_end = True
        self.count += 1
        return

    def search(self, word):
        curr = self
        for c in word:
            if c in curr.sons:
                curr = curr.nodes[c]
            else:
                break
        return curr.end
```

操作系统

文件系统

软链接和硬链接的区别？

	软链接	硬链接
是否支持跨文件系统	是	否
索引节点	软链接原文件和链接文件拥有不同的inode号，表明它们是两个不同的文件	硬链接原文件和链接文件共用同一个inode号，表明它们是同一个文件
主要作用	通常用于创建快捷方式，以方便用户访问文件或目录	硬链接能够允许一个文件拥有多个有效路径名，可用于创建备份，多个文件可以指向同一份数据

数据库

理论基础

1. ACID模型
- **原子性 (Atomicity)**：事务是最小的执行单位，不允许分割。事务的原子性确保动作要么全部完成，要么完全不起作用；
 - **一致性 (Consistency)**：执行事务前后，不能违背数据库的约束；
 - **隔离性 (Isolation)**：并发访问数据库时，各并发事务之间是独立的；
 - **持久性 (Durability)**：一个事务被提交之后。它对数据库中数据的改变是持久的，即使数据库发生故障也不应该对其有任何影响。
2. 数据库完整性
- **实体完整性 (Entity Integrity)**：数据库中每个元组都是可区分的，唯一的；一般通过定义主键来实现

- **参照完整性 (Referential Integrity)**：外键字段的值必须在关联表的主键中存在或者是NULL。
- **用户定义的完整性 (User-Defined Integrity)**：用户定义的完整性是指特定于应用的业务规则，这些规则由数据库设计者根据具体应用需求自定义设定。例如，一个银行账户的余额可能被设置为不允许为负数。

数据库分片

- **定义**：把数据切分成若干部分，然后将这些部分分散存储在多个数据库服务器上。分片能让数据库处理更多事务，存储更多数据。
- **分片与分区的区别**：分区发生在单个数据库服务器内部，分片的数据位于多个数据库服务器上。
- **常用分片方式**：
 - 基于键的分片：如对ID列应用哈希函数，决定分片。
 - 有利于实现均匀分布数据。可随着数据增长，需要重新整理已有数据，维护成本较高。
 - 基于范围的分片：根据某一列的范围决定分片。
 - 适合时序数据这样具有清晰、均匀划分的数据类型。但如果某些范围比其他范围拥有更多数据（即热点），则可能导致数据分布不均。
 - 基于目录的分片：维护一个索引表，根据查找索引列在表中记录的分片值分片
 - 引入的查找目录也带来了单点故障的风险。同时，维护和保持目录的一致性也是重要的考虑因素。
 - 垂直分片：将列分布在不同的分片中。这种模式用于将宽表分割成多个表，其中一个表比另一个表更窄，而这个更窄的表将包含最常查询的数据。
 - 适用于包含大量未使用列的表，通过隔离频繁访问的数据来提高性能。

设计模式

参考资料

- [谷歌开源项目风格指南](#)
- [代码随想录](#)
- [图解计算机基础](#)