東京大学 平成26年 物理学専攻 院試 解答例

ミヤネ

最終更新: 2023 年 8 月 22 日

目次

1	数学パート	2
	題 1: 微積分	2
	題 2: 線形代数	5
2	物理パート	9
	題 1: 量子力学	9
	題 2: 統計力学	11
	題 3: 電磁気学	14

1 数学パート

第1問

1. 一般解は $y = C_1 e^{-\alpha x}$ なので、初期条件より $C_1 = A e^{\alpha b}$ となり

$$y(x) = Ae^{-\alpha(x-b)} \tag{1.1.1}$$

です.

2. 第1式より

$$y_1(x) = Ae^{-\alpha x} > 0 (1.1.2)$$

です、したがって、第2式は

$$\frac{\mathrm{d}y_2(x)}{\mathrm{d}x} + \gamma y_2(x) = A\beta e^{-\alpha x} \tag{1.1.3}$$

となります. この方程式の斉次解は $C_2e^{-\gamma x}$ であり、特解は $y_s(x)\equiv C_3e^{-\alpha x}$ を代入して

$$-\alpha C_3 + \gamma C_3 = A\beta \quad \to \quad C_3 = \frac{A\beta}{-\alpha + \gamma} \tag{1.1.4}$$

となるため,一般解は

$$y_2(x) = C_2 e^{-\gamma x} + \frac{A\beta}{-\alpha + \gamma} e^{-\alpha x}$$
(1.1.5)

です. 初期条件より $C_2 = A\beta/(\alpha - \gamma)$ と求まるので,

$$y_2(x) = \frac{A\beta}{\alpha - \gamma} (e^{-\gamma x} - e^{-\alpha x})$$
(1.1.6)

です. $y_2(x)$ の符号は α, γ の大小関係によらず,

$$\begin{cases} x > 0 \text{ のとき, } y_2 > 0 \\ x < 0 \text{ のとき, } y_2 < 0 \end{cases}$$
 (1.1.7)

です*¹.

3. 線形微分方程式なので

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \tag{1.1.8}$$

の係数行列の固有値を求めます. 計算すれば, 固有値と固有ベクトルは

$$\lambda_1 = -4$$
 に対して $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{3} \end{pmatrix}$, $\lambda_2 = 0$ に対して $v_2 = \begin{pmatrix} \sqrt{3} \\ 1 \end{pmatrix}$ (1.1.9)

となるので, 対角化すると

$$\begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -3 \end{pmatrix} P, \ P = \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 1 \end{pmatrix}$$
 (1.1.10)

^{*1} 例えば $\alpha > \gamma$ のときを考えます. $\alpha - \gamma > 0$ なので, $e^{-\gamma x} - e^{-\alpha x}$ の符号を考えればよいです. このときは, x > 0な ら $e^{-\gamma x} > e^{-\alpha x}$ なので, $y_2 > 0$ で, x < 0のときは符号がひっくり返ります. $\alpha < \gamma$ のときは $\alpha - \gamma < 0$ なので, y_2 の符号と $e^{-\gamma x} - e^{-\alpha x}$ の符号が反対になります. また, $e^{-\gamma x} - e^{-\alpha x}$ の符号も逆転するので, 結局(1.1.7)になります.

です. したがって、(1.1.8)に左から P^{-1} を作用させ

$$\begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \tag{1.1.11}$$

とおけば

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4cY_1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \to \quad \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C_4 e^{-4cx} \\ C_5 \end{pmatrix} \tag{1.1.12}$$

と解けます. あとは, x = 0として(1.1.11)を代入すれば

$$\begin{pmatrix} C_4 \\ C_5 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (\sqrt{3} - 1)/2 \\ (\sqrt{3} + 1)/2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$
(1.1.13)

となるので、求める解は(1.1.11)を逆に解いて

$$\begin{pmatrix} y_1(x) \\ y_2(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -e^{-4cx}/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2}e^{-4cx} + \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2}e^{-4cx} + \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$
(1.1.14)

となります.

4. 2a周期の関数なので、フーリエ級数展開

$$y(x,t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \tilde{y}_n(t)e^{-\frac{in\pi}{a}x}$$
(1.1.15)

を代入しましょう. ただし,

$$\tilde{y}_n(t) \equiv \frac{1}{2a} \int_{-a}^a y(x,t) e^{-\frac{in\pi}{a}x} dx$$
(1.1.16)

です. 微分方程式を \tilde{y}_n についての微分方程式に書き直せば

$$\frac{\partial \tilde{y}_n(t)}{\partial t} = -\left(\frac{n\pi}{a}\right)^2 t \tag{1.1.17}$$

となるので

$$\tilde{y}_n(t) = C^{(n)} \exp\left[-\left(\frac{n\pi}{a}\right)^2 t\right] \tag{1.1.18}$$

と解けます. よって,

$$y(t) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} A_n \exp\left[-\left(\frac{n\pi}{a}\right)^2 t - \frac{in\pi}{a}x\right]$$
 (1.1.19)

が一般解です. 境界条件を代入すると

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} A_n (-1)^n \exp\left[-\left(\frac{n\pi}{a}\right)^2 t\right] = 0$$
(1.1.20)

となるので、 $A_{-n}=-A_n$ です。今回は、解を1つでも提示できればよいので、

$$A_n = \begin{cases} 1 & (n=1) \\ -1 & (n=-1) \\ 0 & (それ以外) \end{cases}$$
 (1.1.21)

としましょう. すると、微分方程式の解の1つは

$$y(x,t) = -2i\sin\left(\frac{\pi}{a}x\right)e^{-(\pi/a)^2t}$$
(1.1.22)

です.

5. 両辺を $(1-\beta y)y$ で割ると

$$\left(\frac{\beta}{1-\beta y} + \frac{1}{y}\right) \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = -\alpha \tag{1.1.23}$$

なので、両辺をxで積分すると

$$-\log(1-\beta y) + \log y = -\alpha x + C_6^* \tag{1.1.24}$$

となり,

$$y(x) = \frac{C_6 e^{-\alpha x}}{\beta C_6 e^{-\alpha x} + 1} \tag{1.1.25}$$

です.ただし, $C_6 \equiv e^{C_6}$ は積分定数です.初期条件を解けば C_6 が求まるので

$$y(x) = \frac{Ae^{-\alpha x}}{\beta Ae^{-\alpha x} + 1 - \beta A} \tag{1.1.26}$$

第2問

1. (i)

(ii) PAを計算すると

となりますが、APを計算すると

と全く同じ結果になります. よって, PA - AP = 0です.

(iii) 固有方程式は

$$\begin{vmatrix} \lambda & -1 \\ & \lambda & -1 \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & \ddots & \ddots \\ & & & \lambda & -1 \\ -1 & & & & \lambda \end{vmatrix} = 0 \tag{1.2.4}$$

です. 余因子展開を用いると

$$\begin{vmatrix} \lambda & -1 & & & \\ & \lambda & -1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & \ddots & \\ & & & \lambda & -1 \\ -1 & & & \lambda \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} \lambda & -1 & & & \\ & \lambda & -1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \lambda & -1 \\ & & & & \lambda \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & -1 & & \\ & \lambda & -1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & \ddots \\ & & & \ddots & -1 \\ & & & & \lambda \end{vmatrix}$$

$$(1.2.5)$$

となりますが、第1項は上三角行列なので対角項の積でになり、第2項は余因子展開を繰り返すと

となるので*2

$$\lambda^n = 1 \tag{1.2.7}$$

が固有方程式です*3*4. これを解くと、求める固有値は

$$\lambda_k = e^{2\pi i k/n} \quad (k = 1, \dots, n)$$
 (1.2.8)

となります. 固有ベクトルは, 連立方程式

を解くことになりますが、 $x_1=1$ とおけば、固有値 λ_k に対応する固有ベクトル $oldsymbol{u}_k$ は

$$\boldsymbol{u}_{k} = \begin{pmatrix} 1 \\ \lambda_{k} \\ \vdots \\ \vdots \\ \lambda_{k}^{n-2} \\ \lambda_{k}^{n-1} \end{pmatrix} \tag{1.2.10}$$

$$\lambda^n + (-1)^n = 0$$

となってしまい、かなり痛い目を見ました. 気をつけたいです.

 $^{^{*2}}$ 余因子展開で(1,2)成分を展開するときに-1が出てきますが,その成分が-1なので,符号を変えずに1行2列を削って行くことができます.

 $^{^{*3}}$ 余談ですが,最初に解いたとき,3 imes 3行列と同じように行列式を計算してしまったため,固有方程式が

^{*4} ちなみに、この行列についてはもっと技巧的な固有値の求め方があります. ここでは紹介しませんが、「3重対角行列」などが参考になるかと思います. ここでは、ゴリゴリ計算しました.

です

(iv) $A = t(P + P^T) + \varepsilon I$ と展開できます. $P^T \delta u_k$ に作用させてみると

$$\begin{pmatrix}
0 & & & & 1 \\
1 & 0 & & & & \\
& \ddots & \ddots & & & \\
& & \ddots & \ddots & & \\
& & & 1 & 0 & \\
& & & & 1 & 0
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
1 \\ \lambda_k \\ \vdots \\ \vdots \\ \lambda_{n-2}^{n-2} \\ \lambda_k^{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\lambda_k^{n-1} \\ 1 \\ \vdots \\ \vdots \\ \lambda_n^{n-2} \\ \lambda_k^{n-2} \end{pmatrix} = \frac{1}{\lambda_k} u_k$$
(1.2.11)

となるので、固有値 $1/\lambda_k$ の固有ベクトルとなってます。したがって、

$$A\mathbf{u}_k = \left[t \left(e^{2\pi i k/n} + e^{-2\pi i k/n} \right) + \varepsilon \right] \mathbf{u}_k = (2t \cos(2\pi k/n) + \varepsilon) \mathbf{u}_k$$
 (1.2.12)

です。 u_k はAの固有ベクトルであり, $k \neq l$ なら固有値が異なります。Aはエルミートなので,x,yの固有値をx,yとおけばこれらは実数で

$$\mathbf{x}^{\dagger} A \mathbf{y} = x \mathbf{x}^{\dagger} \mathbf{y} = y \mathbf{x}^{\dagger} \mathbf{y} \rightarrow (x - y) \mathbf{x}^{\dagger} \mathbf{y} = 0$$
 (1.2.13)

となります. よって、 $x \neq y$ なので、 $x^{\dagger}y = 0$ で $x^{\dagger}Ay = 0$ です.

(v) Uを

$$U = \frac{1}{\sqrt{n}} \begin{pmatrix} \boldsymbol{u}_1 & \cdots & \boldsymbol{u}_n \end{pmatrix}$$
 (1.2.14)

とおけば、 $m{u}_k^\dagger m{u}_l = n \delta_{kl}$ なのでUはユニタリーになります(\sqrt{n} で規格化しておくのが重要)。 $D om_k$ に対する固有値は分かっているので

$$D = \begin{pmatrix} 2t\cos(2\pi/n) + \varepsilon & & & \\ & 2t\cos(4\pi/n) + \varepsilon & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & 2t\cos(2\pi(n-1)/n) + \varepsilon & \\ & & & & 2t + \varepsilon \end{pmatrix}$$
(1.2.15)

です.

2. (i) ちゃんと計算すると大変なので、少し工夫しましょう。固有方程式は

$$\begin{vmatrix} A(0,t) - \Lambda & \lambda I \\ \lambda I & A(0,2t) - \Lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A(-\Lambda,t) & \lambda I \\ \lambda I & A(-\Lambda,2t) \end{vmatrix} = 0$$
 (1.2.16)

ですが、これに次の2n次正方行列

$$P = \begin{pmatrix} U & 0 \\ 0 & U \end{pmatrix} \tag{1.2.17}$$

を作用させることを考えます。 行列 $\lambda I-B$ をPと P^{-1} で挟むと

$$P^{-1}(\lambda I - B)P = \begin{pmatrix} U^{-1} & 0 \\ 0 & U^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A(-\Lambda, t) & \lambda I \\ \lambda I & A(-\Lambda, 2t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U & 0 \\ 0 & U \end{pmatrix}$$
$$= \Lambda I - \begin{pmatrix} U^{-1}A(-\Lambda, t)U & \lambda I \\ \lambda I & U^{-1}A(-\Lambda, 2t)U \end{pmatrix}$$
(1.2.18)

となりますが、 $\det P^{-1} = 1/\det P$ であることに気をつければ、固有方程式は

$$\begin{vmatrix} D(-\Lambda, t) & \lambda I \\ \lambda I & D(-\Lambda, 2t) \end{vmatrix} = 0 \tag{1.2.19}$$

と同値であることが分かります。ただし, $D(\varepsilon,t)$ は前問の答え(1.2.15)です。行列式を計算するために,基本変形をして上三角行列を作りましょう。そのためには,「第k行を $-\lambda/(2t\cos(2\pi k/n)-\Lambda)$ 倍して第k+n行に加え」れば良いです。すると,対角成分は $D(-\Lambda,t)$ と,「 $(-\Lambda,2t)$ の第l成分から $\lambda^2/(2t\cos(2\pi k/n)-\Lambda)$ を引いたもの」が対角成分に並ぶことになります。よって,固有方程式は

$$\prod_{k=1}^{n} (2t\cos(2\pi k/n) - \Lambda) \prod_{l=1}^{n} \left(4t\cos(2\pi l/n) - \Lambda - \frac{\lambda^2}{2t\cos(2\pi l/n) - \Lambda} \right) = 0$$
 (1.2.20)

となるので、2n個の固有値とは

$$\Lambda_l = 3t\cos(2\pi l/n) \pm \sqrt{t^2\cos^2(2\pi l/n) + \lambda^2}$$
(1.2.21)

です*5.

(ii) $\lambda=0$ なら、 $\Lambda_l=2t\cos(2\pi l/n), 4t\cos(2\pi l/n)$ となりますが、これは(1.2.19)より明らかです。また、 $\lambda\ll t$ なら、

$$\Lambda_{l} = 3t \cos(2\pi l/n) \pm t \cos(2\pi l/n) \sqrt{1 + \left(\frac{\lambda}{t \cos(2\pi l/n)}\right)^{2}}$$

$$\sim 3t \cos(2\pi l/n) \pm t \cos(2\pi l/n) \pm \frac{\lambda^{2}}{2t \cos(2\pi l/n)}$$
(1.2.22)

なので、ズレは λ^2 に比例します.

 $^{^{*5}}$ (1.2.20)のうち、基本変形で $\Lambda \neq 2t\cos(2\pi k/n)$ を仮定しているため、第1項は解には成りえません。

2 物理パート

第1問

1. Schrödinger方程式は

$$\left[-\frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{\mathrm{d}^2}{\mathrm{d}r^2} + \frac{2}{r} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}r} \right) - \frac{q^2}{4\pi\varepsilon_0} \cdot \frac{1}{r} \right] \psi = E\psi$$
 (2.1.1)

なので、 $r = r_0 \rho$ 、 $E = -E_0 \varepsilon$ を代入すると

$$\left[\frac{\mathrm{d}^2}{\mathrm{d}\rho^2} + \frac{2}{\rho} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\rho} + \frac{2mq^2r_0}{4\pi\varepsilon_0\hbar^2} \cdot \frac{1}{\rho} \right] \psi = \underbrace{\frac{2mE_0r_0^2}{\hbar^2}}_{=1} \varepsilon\psi \tag{2.1.2}$$

となり,

$$r_0 = \frac{4\pi\hbar^2 \varepsilon_0}{mq^2}, \ E_0 = \frac{mq^2}{32\pi^2 \varepsilon_0^2 \hbar^2}$$
 (2.1.3)

です.

2. $\psi=ce^{-\rho}$ を微分方程式(1)に代入すると $\varepsilon=1$ が分かります. よって

$$E = -E_0. (2.1.4)$$

また、 r^2 の期待値は

$$\langle r^2 \rangle = \int d^3 \boldsymbol{r} \ \psi^*(\boldsymbol{r}) r^2 \psi(\boldsymbol{r}) = 4\pi |c|^2 \int_0^\infty r^4 e^{-2r/r_0} dr$$
 (2.1.5)

ですが,

$$\int_0^\infty r^4 e^{-2r/r_0} dr = \frac{3}{4} r_0^5 \tag{2.1.6}$$

なので

$$\langle r^2 \rangle = 3\pi |c|^2 r_0^5 \tag{2.1.7}$$

です. ここで, 規格化定数は

$$4\pi |c|^2 \int_0^\infty \psi^* \psi dr = \pi |c|^2 r_0^3 = 1 \quad \to \quad |c|^2 = \frac{1}{\pi r_0^3}$$
 (2.1.8)

なので,

$$\sqrt{\langle r^2 \rangle} = \sqrt{3}r_0 \tag{2.1.9}$$

です.

3. 計算するだけです:

$$[p_1, p_2] = -i\hbar q B, \ [p_2, p_z] = [p_z, p_1] = 0.$$
 (2.1.10)

 $\{A,[X,p]=k[p_2,p_1]=i\hbar kqB$ なので,k=1/qBとおけばX,Pは正準変数です.また,ハミルトニアンは

$$H = \frac{P^2}{2m} + \frac{m\omega^2}{2}X^2 + \frac{p_z^2}{2m}, \ \omega \equiv \frac{qB}{m}$$
 (2.1.11)

となるので、確かに(x,y)方向では調和振動. 古典的に考えれば、 ω は円運動の周期です.

5. P'がX,Pと可換なのはよいでしょう. $X'=C_1x+C_2p_y$ とおいて係数 C_1,C_2 を計算します. X'がXと 交換するのは明らかなので,Pとの交換関係を調べれば

$$[X', P] = i\hbar \left(C_1 + \frac{qB}{2}C_2 \right)$$
 (2.1.12)

です. (\cdots) の中身が1になるように C_1, C_2 をとればよいので, $C_2 = 1$ とおけば

$$X' = -\frac{qB}{2}x + p_y (2.1.13)$$

です.

6. 基底状態の(X,P)に対する運動方程式は

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\frac{\mathrm{d}^2\psi_0(X)}{\mathrm{d}X^2} + \frac{m\omega^2}{2}X^2\psi_0(X) = 0$$
 (2.1.14)

です. これは級数展開で解けます. ψ_0 を

$$\psi_0(X) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n X^n \tag{2.1.15}$$

のように展開すれば, 微分方程式は

$$\sum_{n=2}^{\infty} \left[(n+2)(n+1)c_{n+2} - \left(\frac{m\omega}{\hbar}\right)^2 c_{n-2} \right] X^n - \left(\frac{m\omega}{\hbar}\right)^2 \left[c_1 X + c_0 \right]$$
 (2.1.16)

です. これを解けば

$$c_0 = c_1 = 0, \ c_{n+2} = \frac{1}{(n+1)(n+2)} \left(\frac{m\omega}{\hbar}\right)^2 c_{n-2}$$
 (2.1.17)

です*6

また、X' = aとおけるとき、設問5の答えをみれば、

$$X = x - \frac{a}{aB} \tag{2.1.18}$$

と変数変換できることが分かります.これはただの平行移動です.xが元々の座標ということは,aは振動(古典的描像なら円運動)の中心であることが分かります.

補足

● ちなみに、今回のような、背景磁場があるときの粒子の運動の量子化を「ランダウ準位」といいます。 古典論から予測できる通り、磁場に垂直な平面の運動は調和振動になります。量子力学Cでやったか は覚えていないですが、あまり主要な教科書には載ってないんじゃないかと思います。(私は素粒子特 論Dという授業で知りました。どうやら、ランダウ=リフシッツの本には載っているようです。)

^{*6} これ以上どうこう言えるような気がしません.微分方程式が間違っている?(or そもそもこの方程式は解き方がある?)

第2問

1. 自由場なので、エネルギーは

$$\varepsilon_{\mathbf{k}} = \frac{\hbar^2 \mathbf{k}^2}{2m} \tag{2.2.1}$$

です *7 . したがって、一辺の長さがLの正方形に閉じ込められているので、x方向の波動関数は

$$\psi_n(x) = \sin\left(\frac{n\pi}{L}x\right), \ k_n = \frac{n\pi}{L}$$
 (2.2.2)

と量子化されます.(ただし規格化はしてません.)これを満たす (k_x,k_y) を図示すると、中心から状態が詰まっていくことが分かります.

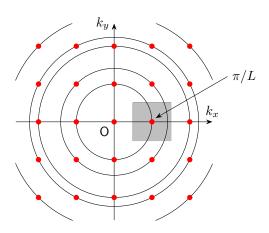


図2.1 (k_x,k_y) の取りうる値

図2.1の灰色部分の面積は π^2/L^2 ですが,この (k_x,k_y) 平面では π^2/L^2 あたり1つの格子点があることになります. したがって, N_0 個の点が存在するとき, π^2N_0/L^2 の面積を占めることになります. 半径を $k\equiv |{m k}|$ とおけば

$$\pi k^2 = \frac{\pi^2}{L^2} N_0 \tag{2.2.3}$$

と近似できるので、このときのエネルギーは

$$\varepsilon = \frac{\hbar^2}{2m} \cdot \frac{\pi}{L^2} N_0 = \frac{\pi \hbar^2 N_0}{2mL^2} \tag{2.2.4}$$

となります.

2. $E_N = \sum n_k \varepsilon_k, \; N = \sum n_k {f e} {f e} {f e} {f x}$ の肩に代入すれば

$$e^{-\beta(E_N - \mu N)} = \exp\left[\sum_k [-\beta(\varepsilon_k - \mu)n_k]\right] = \prod_k e^{-\beta(\varepsilon_k - \mu)n_k}$$
 (2.2.5)

とできます. したがって, 因数分解を行えば

$$\Xi[T,\mu] = \sum_{N=0}^{\infty} \left(\prod_{k} \sum_{\{n_k\}} e^{-\beta(\varepsilon_k - \mu)n_k} \right)$$
 (2.2.6)

 $^{^{*7}}$ $\psi = e^{i {m k} \cdot {m r}}$ として,Schrödinger方程式に代入します.

と因数分解することができます。 n_k での和は自由に行うことができませんが *8 ,Nが自由に動くことを考慮すれば因数分解を同様に行うことで

$$\Xi[T,\mu] = \prod_{k=0}^{\infty} \left(\sum_{n_k=0}^{\infty} e^{-\beta(\varepsilon_k - \mu)n_k} \right) = \left(\sum_{n_0=0}^{\infty} e^{-\beta(\varepsilon_0 - \mu)n_0} \right) \left(\sum_{n_1=0}^{\infty} e^{-\beta(\varepsilon_1 - \mu)n_1} \right) \cdots$$
 (2.2.7)

と、各準位に分解することができます.

3. フェルミ粒子を考えているので、各準位に対して粒子は1つしか入ることができません。つまり n_k が取りうる値は0と1だけなので

$$\Xi_k[T,\mu] \equiv \sum_{n_k=0}^{\infty} e^{-\beta(\varepsilon_k - \mu)n_k} = 1 + e^{-\beta(\varepsilon_k - \mu)}$$
(2.2.8)

です. 定義から, 第k準位にある粒子の平均 \bar{n}_k は

$$\bar{n}_k = \frac{1}{\beta} \frac{\partial}{\partial \mu} \log \Xi_k[T, \mu] = \frac{1}{e^{\beta(\varepsilon_k - \mu)} + 1} = f(\varepsilon_k)$$
 (2.2.9)

となります. 一方で,

$$\Xi[T,\mu] = \Xi_0[T,\mu] \times \Xi_1[T,\mu] \times \dots = \prod_{k=0}^{\infty} \Xi_k[T,\mu]$$
 (2.2.10)

なので,

$$\overline{N} = \frac{1}{\beta} \frac{\partial}{\partial \mu} \log \Xi[T, \mu] = \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{\beta} \frac{\partial}{\partial \mu} \log \Xi_k[T, \mu] \right) = \sum_{k=0}^{\infty} \bar{n}_k$$
 (2.2.11)

です. よって, 式(2)が示されました.

また,和を積分に直すとき,

$$\overline{N} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{e^{\beta(\varepsilon_n - \mu)} + 1} = \frac{1}{\Delta k_x \Delta k_y} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\Delta k_x \Delta k_y}{e^{\beta(\varepsilon_n - \mu)} + 1}$$
(2.2.12)

となるはずです. ここで, Δk は $k_n = n\pi/L$ より π/L です. よって,

$$\overline{N} \sim \frac{L^2}{\pi^2} \int d\mathbf{k} \, \frac{1}{e^{\beta(\varepsilon_{\mathbf{k}} - \mu)} + 1}$$
 (2.2.13)

となります. ただし, ε_k は(2.2.1)です. この積分は極座標で行うと便利で

$$\int d\mathbf{k} \, \frac{1}{e^{\beta(\varepsilon_{\mathbf{k}}-\mu)}+1} = \int_{0}^{2\pi} d\theta \int_{0}^{\infty} k dk \, \frac{1}{e^{\beta(\hbar^{2}k^{2}/2m-\mu)}+1}
= \frac{m}{\hbar^{2}} \int_{0}^{\infty} \frac{d\varepsilon}{e^{\beta(\varepsilon-\mu)}+1} \quad \left(\because d\varepsilon = \frac{m}{\hbar^{2}} k dk \right)
= \frac{\beta m}{\hbar^{2}} \int_{e^{-\beta\mu}}^{\infty} \frac{dz}{z(z+1)} \quad \left(z \equiv e^{\beta(\varepsilon-\mu)} \succeq \mathbf{z} \mathbf{z} \mathbf{z} \mathbf{z} \mathbf{z} \mathbf{z} \mathbf{z} \right)
= \frac{m}{\hbar^{2}} \left[\beta \mu + \log(1 + e^{-\beta\mu}) \right]$$
(2.2.14)

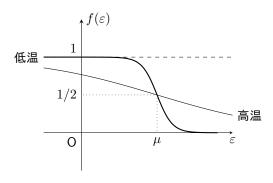


図2.2 $f(\varepsilon)$ の概略図

4. $f(\varepsilon)$ の概形は図2.2の通りです。Tが増加すると $\varepsilon=\mu$ 付近で粒子数が増加しますが,その増加量は

$$\frac{\partial f}{\partial T} = -\frac{\varepsilon - \mu}{k_B T^2} \cdot \frac{e^{(\varepsilon - \mu)/k_B T}}{\left(e^{(\varepsilon - \mu)/k_B T} + 1\right)^2} = -\frac{\varepsilon - \mu}{4k_B T^2} \cdot \frac{1}{\cosh^2\left(\frac{\varepsilon - \mu}{2k_B T}\right)}$$
(2.2.15)

と書けます. ここで, $\varepsilon \sim \mu$ 付近では, $\cosh x \sim 1 - x^2/2$ なので

$$\left. \frac{\partial f}{\partial T} \right|_{\varepsilon \sim \mu} \propto T^2$$
 (2.2.16)

です.したがって、 ε よりもエネルギーが大きい粒子は $T\sim 0$ では T^2 で増えることになり、それに伴ってエネルギーも T^2 で増加し、よって、比熱はTに比例することになります.

- 5. 基本的には $\varepsilon < 0$ の領域に粒子が詰まって行きますが,取りうる状態の数が増えてくると $\varepsilon \sim -\Delta$ 付近の粒子が $\varepsilon \sim +\Delta$ に励起されます*9.
- 6. 今回の状況では, (2.2.13)より

$$\overline{N}_1(T) = \overline{N}_1(0) - \frac{L^2}{\pi^2} \int_0^\infty d\mathbf{k} \, \frac{1}{e^{\beta(\varepsilon_{\mathbf{k}} - \mu)} + 1}$$
 (2.2.17)

が成立しています *10 . ここで、低温 $\beta\mu\gg1$ なので、この関係式は

$$\mu \sim \frac{\hbar^2 k_B T}{m} \left[\overline{N}_1(0) - \overline{N}_1(T) \right] \tag{2.2.18}$$

と解けます.

 $^{^{*8}}$ この段階では、まだ、 $N=\sum n_k$ の制約があります.

 $^{^{*9}}$ 詳しい議論は「フェルミ縮退」を参考にするとよいでしょう.たぶん.もしくは,次の設問も参考になるかもしれません.

 $^{{}^{*10}}$ $\overline{N}_1(T)$ は「負のエネルギーの粒子数」ですが,それは「T=0で $\varepsilon<0$ に存在した粒子数」から「温度がT上昇したことで $\varepsilon>0$ に 遷移した粒子数」を引くことで求めることができるはずです.温度Tにおける粒子数は,設問3で求めているので,それを用いれば μ について解けそうです.

第3問

1. 式(3)より, 磁場 Hは

$$\boldsymbol{H} = \frac{k}{\mu_0 \omega} (\boldsymbol{e}_z \times \boldsymbol{E}_0) e^{i(kz - \omega t)}$$
 (2.3.1)

であり、式(4)でj=0としたものにHとEの表式を代入すると

$$\frac{k^2}{\mu_0 \omega} \mathbf{E}_0 = \omega \varepsilon_{\mathrm{d}} \mathbf{E}_0 \tag{2.3.2}$$

となり*11,

$$\frac{k}{\omega} = \sqrt{\varepsilon_{\rm d}\mu_0} \tag{2.3.3}$$

です. また, 位相速度は

$$v_{\rm p} \equiv \frac{\omega}{k} = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_{\rm d}\mu_0}} \tag{2.3.4}$$

です.

2. 式(3)のrotをとると

$$-\nabla^2 \mathbf{E} = -\mu_0 \frac{\partial \mathbf{j}}{\partial t} - \varepsilon_{\rm m} \mu_0 \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2}$$
 (2.3.5)

となるので

$$\left(\nabla^2 - \mu_0 \sigma \frac{\partial}{\partial t} - \varepsilon_{\rm m} \mu_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \mathbf{E} = 0$$
(2.3.6)

です.

3. 式(3),(4)からは、接線方向の接続条件が出てきます。したがって、境界面をまたぐような経路をとって、式(3)を面積分すれば

$$\int_{S} (\nabla \times \mathbf{E}) \cdot d\mathbf{S} = -\frac{\partial}{\partial t} \int_{S} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S}$$
 (2.3.7)

となります. 経路の厚さを0にすると,右辺の面積分は0. 左辺はストークスの定理に直せて,接線方向のみが残り

$$E_{\rm i0} + E_{\rm r0} = E_{\rm m0} \tag{2.3.8}$$

です. 同様に, 界面に電流が流れていないとすれば, 式(4)は

$$H_{i0} + H_{r0} = H_{m0} \tag{2.3.9}$$

となります. ここで, (2.3.1)より

$$\begin{cases}
\mathbf{H}_{i0} = \frac{k}{\mu_0 \omega} (\mathbf{e}_z \times \mathbf{E}_{i0}) e^{i(kz - \omega t)} \\
\mathbf{H}_{r0} = -\frac{k}{\mu_0 \omega} (\mathbf{e}_z \times \mathbf{E}_{r0}) e^{i(-kz - \omega t)} \\
\mathbf{H}_{m0} = \frac{k_m}{\mu_0 \omega} (\mathbf{e}_z \times \mathbf{E}_{m0}) e^{i(k_m z - \omega t)}
\end{cases} (2.3.10)$$

^{*11} ただし, $\boldsymbol{e}_z\cdot\boldsymbol{E}=0$ としました.

なので、(2.3.9)は

$$k\mathbf{E}_{i0} - k\mathbf{E}_{r0} = k_{m}\mathbf{E}_{m0} \tag{2.3.11}$$

となります.

4. 変位電流が小さいとき、設問2の微分方程式(2.3.6)は

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial z^2} - \mu_0 \sigma \frac{\partial}{\partial t}\right) \mathbf{E} = 0 \tag{2.3.12}$$

です. したがって, $oldsymbol{E} = oldsymbol{E}_{\mathrm{m0}} e^{i(k_{\mathrm{m}}z - \omega t)}$ を代入すれば

$$\left(-k_{\rm m}^2 + i\omega\mu_0\sigma\right)\mathbf{E} = 0\tag{2.3.13}$$

となるので,

$$k_{\rm m} = \pm \sqrt{i\omega\mu_0\sigma} = \pm e^{i\pi/4}\sqrt{\omega\mu_0\sigma}$$
 (2.3.14)

です.ここで,-をとってきてしまうと, $z \to \infty$ でEが発散するので,適しているのは+のほうです.よって

$$\mathbf{E}(z,t) = \mathbf{E}_{\text{m0}} \exp \left[i \left((1+i) \sqrt{\frac{\omega \mu_0 \sigma}{2}} z - \omega t \right) \right]
= \mathbf{E}_{\text{m0}} e^{-\sqrt{\omega \mu_0 \sigma/2} z} \exp \left[i \left(\sqrt{\frac{\omega \mu_0 \sigma}{2}} z - \omega t \right) \right]$$
(2.3.15)

がz > 0における解です.

5. 境界条件(2.3.8),(2.3.11)より

$$\frac{E_{\rm r0}}{E_{\rm i0}} = \frac{k - k_{\rm m}}{k + k_{\rm m}} \tag{2.3.16}$$

なので, 反射率は

$$R = \left| \frac{k - k_{\rm m}}{k + k_{\rm m}} \right|^{2}$$

$$= \frac{k^{2} + |k_{\rm m}|^{2} - k(k_{\rm m} + k_{\rm m}^{*})}{k^{2} + |k_{\rm m}|^{2} + k(k_{\rm m} + k_{\rm m}^{*})}$$

$$= \frac{k^{2} + \omega \mu_{0} \sigma / 2 - 2k \sqrt{\omega \mu_{0} \sigma / 2}}{k^{2} + \omega \mu_{0} \sigma / 2 + 2k \sqrt{\omega \mu_{0} \sigma / 2}}$$

$$= \left(\frac{k - \sqrt{\omega \mu_{0} \sigma / 2}}{k + \sqrt{\omega \mu_{0} \sigma / 2}} \right)^{2}$$

$$\sim \left(1 - \frac{2\sqrt{\omega \mu_{0} \sigma / 2}}{k} \right)^{2} \sim 1 - \frac{4\sqrt{\omega \mu_{0} \sigma / 2}}{k}$$
(2.3.17)

です*12.

*
12
 $x = \sqrt{\omega \mu_0 \sigma/2}$ とおいて

$$f(x) = \frac{k-x}{k+x} = 1 - \frac{2x}{k+x}$$

とすると,

$$f(x) \sim 1 - \frac{2}{k}x$$

6. 定義に基づいて計算すると

$$\left\langle \int_0^\infty \boldsymbol{j} \cdot \boldsymbol{E} dz \right\rangle = \frac{\omega \sigma}{2\pi} \int_0^{2\pi/\omega} dt \int_0^\infty dz \ \boldsymbol{E}^2$$
 (2.3.18)

となります. ここで, 電場は実部をとって

$$\mathbf{E} = \operatorname{Re}\left[\mathbf{E}_{\text{m0}}e^{i((1+i)\delta z - \omega t)}\right] = \mathbf{E}_{\text{m0}}e^{-\delta z}\cos(\delta z - \omega t)$$
(2.3.19)

となります. ただし, $\delta \equiv \sqrt{\omega \mu_0 \sigma/2}$ とおきました. これを代入すれば

$$\frac{\omega\sigma}{2\pi} \int_{0}^{2\pi/\omega} dt \int_{0}^{\infty} dz \, \mathbf{E}^{2}$$

$$= \frac{\omega\sigma}{2\pi} |\mathbf{E}_{m0}|^{2} \int_{0}^{2\pi/\omega} \cos^{2}(\delta z - \omega t) dt \int_{0}^{\infty} e^{-2\delta z} dz$$
(2.3.20)

であり,

$$\left\langle \int_0^\infty \boldsymbol{j} \cdot \boldsymbol{E} dz \right\rangle = \frac{\sigma}{4\delta} |\boldsymbol{E}_{\text{m0}}|^2$$
 (2.3.21)

です. 境界条件より,

$$|\mathbf{E}_{\text{m0}}|^2 = \left|\frac{2k}{k + k_{\text{m}}}\right|^2 |\mathbf{E}_{\text{i0}}|^2 = \left(\frac{2k}{k + \sqrt{\omega\mu_0\sigma/2}}\right)^2 |\mathbf{E}_{\text{i0}}|^2 \sim 4\left(1 - \frac{2\sqrt{\omega\mu_0\sigma/2}}{k}\right) |\mathbf{E}_{\text{i0}}|^2$$
 (2.3.22)

なので, 求める割合は

$$\left\langle \int_0^\infty \boldsymbol{j} \cdot \boldsymbol{E} dz \right\rangle / |\boldsymbol{E}_{i0}|^2 \sim \sqrt{\frac{2\sigma}{\omega\mu_0}} \left(1 - \frac{2\sqrt{\omega\mu_0\sigma/2}}{k} \right)$$
 (2.3.23)