

## 4 Base & dimension d'un espace vectoriel

### Famille génératrice

Une famille finie  $F = (e_1; e_2; \dots; e_n)$  de vecteurs d'un espace vectoriel  $E$  est dite **génératrice** si  $E = \langle e_1; e_2; \dots; e_n \rangle$ , c'est-à-dire si tout vecteur de  $E$  est combinaison linéaire des vecteurs de  $F$ .

4.1 Donner une famille finie de vecteurs de  $\mathbb{R}^n$  qui soit génératrice.

4.2 1) Donner une famille finie de vecteurs de  $\mathbb{R}_n[x]$  qui soit génératrice.  
2) Montrer qu'il n'existe pas de famille finie de vecteurs de  $\mathbb{R}[x]$  qui soit génératrice.

4.3 Montrer que les vecteurs  $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $e_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $e_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $e_4 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  engendrent  $\mathbb{R}^3$  et exprimer le vecteur  $u = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix}$  comme combinaison linéaire de ces vecteurs.

### Famille libre

Une famille finie  $F = (e_1; e_2; \dots; e_n)$  de vecteurs d'un espace vectoriel  $E$  est dite **libre** si la seule combinaison linéaire des éléments de  $F$  qui donne le vecteur nul est la combinaison triviale :

$$\alpha_1 \cdot e_1 + \alpha_2 \cdot e_2 + \dots + \alpha_n \cdot e_n = 0 \implies \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$$

Une famille qui n'est pas libre est dite **liée**.

Les vecteurs d'une famille libre sont dits **linéairement indépendants**.

Les vecteurs d'une famille liée sont dits **linéairement dépendants**.

4.4 Montrer que les vecteurs  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} -1 \\ 13 \\ 5 \end{pmatrix}$  de  $\mathbb{R}^3$  sont liés.

4.5 Montrer que les vecteurs  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}$  de  $\mathbb{R}^3$  sont linéairement indépendants.

**4.6** La famille  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \\ 8 \end{pmatrix} \right\}$  de  $\mathbb{R}^4$  est-elle libre ?

**4.7** Montrer que les vecteurs  $\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$  de  $\mathbb{R}^3$  sont libres et qu'ils engendrent le même espace que les vecteurs  $\begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ 7 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} -8 \\ 12 \\ -2 \end{pmatrix}$ .

**4.8** Soient  $f, g$  et  $h$  trois éléments de  $\mathcal{F}_{\mathbb{R}-\{-1;1\}}$  définis par :

$$f(x) = \frac{2x+1}{x^2-1} \quad g(x) = \frac{3}{x-1} \quad h(x) = \frac{1}{2x+2}$$

La famille  $(f; g; h)$  est-elle libre ?

**4.9** 1) Dans  $\mathbb{R}^3$  on donne les vecteurs  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} m \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

Pour quelle valeur de  $m$  forment-ils une famille liée ?

2) Même question avec les vecteurs  $\begin{pmatrix} m \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 2 \\ m \\ 3 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

**4.10** Considérons une famille finie  $F = (e_1; e_2; \dots; e_n)$  de vecteurs d'un espace vectoriel  $E$ . Montrer que les affirmations suivantes sont équivalentes :

- 1) la famille  $F$  est libre;
- 2) aucun vecteur de  $E$  ne peut s'écrire sous la forme de deux combinaisons linéaires distinctes des vecteurs  $e_1, e_2, \dots, e_n$ .

## Base

Une **base** d'un espace vectoriel est une famille génératrice et libre.

L'exercice 4.10 implique qu'une famille  $\mathcal{B}$  de vecteurs forme une base d'un espace vectoriel  $E$  si et seulement si tout vecteur de  $E$  s'écrit de manière unique comme combinaison linéaire des vecteurs de  $\mathcal{B}$ .

Soient  $\mathcal{B} = (e_1; \dots; e_n)$  une base d'un espace vectoriel  $E$  et  $u$  un vecteur de  $E$ . On appelle **composantes** du vecteur  $u$  dans la base  $\mathcal{B}$  les uniques nombres  $u_1, \dots, u_n$  tels que :

$$u = u_1 \cdot e_1 + \dots + u_n \cdot e_n \quad \Longleftrightarrow \quad u = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}$$

**4.11** Soient  $u$  et  $v$  des vecteurs d'un espace vectoriel  $E$  et  $\alpha$  un scalaire.

Si  $u_1, \dots, u_n$  et  $v_1, \dots, v_n$  désignent les composantes respectives de  $u$  et  $v$  dans une base  $\mathcal{B} = (e_1; \dots; e_n)$ , montrer que les composantes des vecteurs  $u + v$  et  $\alpha \cdot u$  sont données par :

$$u + v = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1 + v_1 \\ \vdots \\ u_n + v_n \end{pmatrix} \quad \alpha \cdot u = \alpha \cdot \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha u_1 \\ \vdots \\ \alpha u_n \end{pmatrix}$$

**4.12** Montrer que la famille  $\mathcal{B} = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  forme une base de  $\mathbb{R}^n$ .

On appelle  $\mathcal{B}$  la **base canonique** de  $\mathbb{R}^n$ .

**4.13** Montrer que la famille  $\mathcal{B} = (1; x; x^2; \dots; x^n)$  forme une base de  $\mathbb{R}_n[x]$ .

On appelle  $\mathcal{B}$  la **base canonique** de  $\mathbb{R}_n[x]$ .

**4.14** Déterminer une base de l'ensemble des solutions de chacun des systèmes :

$$1) \begin{cases} x - 3y + z = 0 \\ 2x - 6y + 2z = 0 \\ 3x - 9y + 3z = 0 \end{cases} \quad 2) \begin{cases} x + y + z = 0 \\ 3x + 2y - 2z = 0 \\ 4x + 3y - z = 0 \\ 6x + 5y + z = 0 \end{cases}$$

**4.15** Trouver une base du sous-espace vectoriel  $E$  de  $\mathbb{R}^4$  défini par :

$$E = \{(x; y; z; t) \in \mathbb{R}^4 : x + y = z - t = 0\}.$$

## Dimension

Un espace vectoriel  $E$  est dit de **dimension finie** s'il est engendré par une famille finie de vecteurs.

Dans le cas contraire, on dit que  $E$  est de **dimension infinie**.

**Exemple :** l'exercice 4.2 a montré que  $\mathbb{R}_n[x]$  est de dimension finie, mais que  $\mathbb{R}[x]$  est de dimension infinie.

**Théorème** *Toute famille libre d'un espace vectoriel de dimension finie peut être complétée de manière à former une base.*

**Preuve** Soit  $L = (l_1; \dots; l_m)$  une famille libre.

Si  $L$  engendre l'espace vectoriel  $E$ , alors la famille  $L$  forme d'ores et déjà une base de  $E$ . On supposera donc que  $L$  n'engendre pas  $E$ .

Puisque l'espace vectoriel  $E$  est de dimension finie, il possède une famille génératrice finie  $G = (g_1; \dots; g_n)$ .

Du moment que  $L$  n'engendre pas  $E = \langle g_1; \dots; g_n \rangle$ , il y a au moins un vecteur  $g_i$  de  $G$  qui n'est pas combinaison linéaire des vecteurs de  $L$ .

Posons  $L^* = (l_1; \dots; l_n; g_i)$ . Montrons que  $L^*$  est libre.

$\alpha_1 \cdot l_1 + \dots + \alpha_n \cdot l_n + \beta \cdot g_i = 0$  implique  $\beta \cdot g_i = -\alpha_1 \cdot l_1 - \dots - \alpha_n \cdot l_n$ .

On doit avoir  $\beta = 0$  : sinon, on aurait  $g_i = -\frac{\alpha_1}{\beta} \cdot l_1 - \dots - \frac{\alpha_n}{\beta} \cdot l_n$ , de sorte que  $g_i$  s'écrit comme combinaison linéaire des vecteurs de  $L$ .

L'équation  $\alpha_1 \cdot l_1 + \dots + \alpha_n \cdot l_n + \beta \cdot g_i = 0$  devient  $\alpha_1 \cdot l_1 + \dots + \alpha_n \cdot l_n = 0$  d'où suit aussitôt  $\alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0$ , vu que  $L$  est une famille libre.

On a ainsi montré que la famille  $L^*$  est libre.

Ou bien la famille  $L^*$  engendre  $E$  et la démonstration est terminée, ou bien le même raisonnement nous assure de l'existence d'un vecteur  $g_j$  de  $G$  tel que la famille  $L^* = (l_1; \dots; l_n; g_i; g_j)$  soit libre. Si cette famille n'engendre pas  $E$ , le procédé d'extraction des vecteurs de  $G$  se poursuit. Lorsqu'il s'arrête, nous aurons complété  $L$  en une famille libre engendrant  $E$ , c'est-à-dire en une base de  $E$ .

**Théorème** *On peut extraire une base de toute famille génératrice d'un espace vectoriel non nul de dimension finie.*

**Preuve** Soit  $G = (g_1; \dots; g_n)$  une famille génératrice de l'espace vectoriel  $E$ .

Puisque  $E \neq \{0\}$ , il existe  $l_1 \in G$  tel que  $l_1 \neq 0$ .

Alors la famille  $L = (l_1)$  est libre.

La preuve précédente montre que l'on peut compléter la famille  $L$  à partir des vecteurs de  $G$ , de façon à former une base de  $E$ .

**Remarque :** ce théorème signifie que tout espace vectoriel non nul de dimension finie admet une base.

**4.16** Trouver une base du sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$  engendré par :

$$\left( \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 7 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} -11 \\ 8 \\ -4 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$$

**Théorème** Si  $(e_1; \dots; e_n)$  est une base d'un espace vectoriel  $E$ , toute famille de vecteurs  $(u_1; \dots; u_k)$  avec  $k > n$  est liée.

**Preuve** Supposons par l'absurde que la famille  $(u_1; \dots; u_k)$  soit libre. En décomposant  $u_1$  dans la base  $(e_1; \dots; e_n)$ , on obtient :

$$u_1 = \alpha_1 \cdot e_1 + \alpha_2 \cdot e_2 + \dots + \alpha_n \cdot e_n.$$

Comme  $u_1$  n'est pas nul, au moins l'une des composantes  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$  n'est pas nulle. Quitte à énumérer autrement les termes de la base, nous pouvons admettre que cette composante est  $\alpha_1$ . Il en résulte :

$$e_1 = \frac{1}{\alpha_1} u_1 - \frac{\alpha_2}{\alpha_1} \cdot e_2 - \dots - \frac{\alpha_n}{\alpha_1} \cdot e_n.$$

Puisque  $\langle u_1; e_2; \dots; e_n \rangle = \langle e_1; e_2; \dots; e_n \rangle = E$ , la famille  $(u_1; e_2; \dots; e_n)$  engendre  $E$ . Écrivons à présent  $u_2$  comme combinaison linéaire de vecteurs de cette famille :

$$u_2 = \beta_1 \cdot u_1 + \beta_2 \cdot e_2 + \dots + \beta_n \cdot e_n.$$

Les coefficients  $\beta_2, \dots, \beta_n$  ne sont pas tous nuls, sinon  $u_1$  et  $u_2$  seraient linéairement dépendants. Sans restreindre la généralité, nous pouvons admettre que  $\beta_2$  n'est pas nul, ce qui nous permet d'écrire :

$$e_2 = -\frac{\beta_1}{\beta_2} \cdot u_1 + \frac{1}{\beta_2} \cdot u_2 - \frac{\beta_3}{\beta_2} \cdot e_3 - \dots - \frac{\beta_n}{\beta_2} \cdot e_n.$$

Vu que  $\langle u_1; u_2; e_3; \dots; e_n \rangle = \langle u_1; e_2; e_3; \dots; e_n \rangle = E$ , la famille de vecteurs  $(u_1; u_2; e_3; \dots; e_n)$  engendre  $E$ .

En poursuivant ce procédé, on remplace successivement  $e_3, \dots, e_n$  par  $u_3, \dots, u_n$ , d'où l'on conclut que la famille  $(u_1; u_2; \dots; u_n)$  engendre  $E$ .

Par conséquent, le vecteur  $u_k$  s'écrit comme une combinaison linéaire des vecteurs  $u_1, \dots, u_n$ , ce qui signifie que la famille  $(u_1; \dots; u_k)$  n'est pas libre.

**Corollaire** Toutes les bases d'un espace vectoriel de dimension finie ont le même nombre d'éléments.

**Preuve** Soient  $\mathcal{B} = (e_1; \dots; e_n)$  et  $\mathcal{B}^* = (e_1^*; \dots; e_k^*)$  deux bases.

D'après le précédent théorème, la famille de vecteurs  $(e_1^*; \dots; e_k^*)$  ne peut être libre que si  $k \leq n$ .

En échangeant le rôle des bases  $\mathcal{B}$  et  $\mathcal{B}^*$  dans l'application du précédent théorème, on obtient  $n \leq k$ .

Les deux inégalités  $k \leq n$  et  $n \leq k$  impliquent  $n = k$ .

On appelle **dimension** d'un espace vectoriel non nul  $E$  de dimension finie le nombre d'éléments d'une quelconque de ses bases. Si  $E$  se réduit au seul vecteur nul, on dit que sa dimension est nulle. La dimension de  $E$  se note  $\dim(E)$ .

**4.17** Déterminer la dimension des espaces vectoriels suivants :

- 1)  $\mathbb{R}^n$                       2)  $\mathbb{R}_n[x]$                       3)  $M_{m,n}(\mathbb{R})$

**Remarques :** Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie non nulle  $n$ .

- 1) Toute famille libre de  $n$  éléments est une base.
- 2) Toute famille génératrice de  $n$  éléments est une base.
- 3) Toute famille de moins de  $n$  éléments ne peut être génératrice.
- 4) Toute famille de plus de  $n$  éléments est liée.
- 5) Si  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ , alors  $\dim(F) \leq \dim(E)$ .  
 $\dim(F) = \dim(E)$  si et seulement si  $E = F$ .

**4.18** Montrer que la famille  $\left( \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 3 & -6 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 0 & -8 \\ -12 & -4 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \right)$  est une base de  $M_2(\mathbb{R})$ .

**4.19** Montrer que la famille  $(2 - x; 1 + 2x; 1 - x^2)$  est une base de  $\mathbb{R}_2[x]$ .  
Calculer les composantes relativement à cette base des polynômes suivants :

- $$1) \ x^2 \qquad 2) \ (2x-1)^2 \qquad 3) \ 2x^2-4x+3$$

**4.20** Soit  $(e_1; e_2)$  une base de  $\mathbb{R}^2$ . Montrer que  $(e_2; e_1)$ ,  $(e_1; e_1 + e_2)$ ,  $(e_1 - e_2; e_1 + e_2)$  et  $(e_1 + \alpha e_2; e_2)$  sont aussi des bases de  $\mathbb{R}^2$ . Quelles sont les composantes de  $e_1$  et de  $e_2$  relativement à chacune de ces bases ?

## Réponses

$$4.1 \quad e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, e_n = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$4.2 \quad 1) p_n = x^n, p_{n-1} = x^{n-1}, \dots, p_2 = x^2, p_1 = x, p_0 = 1$$

$$4.3 \quad 2) u = (-3 - \alpha) e_1 + 2 e_2 + (2 - \alpha) e_3 + \alpha e_4 \quad \text{avec } \alpha \in \mathbb{R}$$

4.6 Non : elle est liée.

4.8 Non : elle est liée.

$$4.9 \quad 1) m = \frac{2}{5} \qquad 2) m = 1 \text{ ou } m = 6$$

$$4.14 \quad 1) \left( \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \qquad 2) \left( \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$4.15 \quad \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$4.16 \quad \left( \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 7 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$4.17 \quad 1) n \qquad 2) n + 1 \qquad 3) m n$$

$$4.19 \quad 1) \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \\ \frac{1}{5} \\ -1 \end{pmatrix} \qquad 2) \begin{pmatrix} \frac{14}{5} \\ -\frac{3}{5} \\ -4 \end{pmatrix} \qquad 3) \begin{pmatrix} \frac{14}{5} \\ -\frac{3}{5} \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$4.20 \quad 1) e_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad 2) e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$3) e_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \qquad 4) e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\alpha \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$