Chamblandes 2003 — Problème 2.3

a) L'endomorphisme f_k n'est pas un automorphisme de \mathbb{R}^3 si et seulement si la matrice $\begin{pmatrix} k & 1 & -k \\ 1 & k & -k \\ k & k & -1 \end{pmatrix}$ n'est pas inversible.

1^{re} méthode

Une matrice n'est pas inversible si et seulement si son déterminant est nul.

$$0 = \begin{vmatrix} k & 1 & -k \\ 1 & k & -k \\ k & k & -1 \end{vmatrix} \xrightarrow{C_3 \to C_3 + C_1} \begin{vmatrix} k & 1 & 0 \\ 1 & k & 1 - k \\ k & k & k - 1 \end{vmatrix} = (k-1) \begin{vmatrix} k & 1 & 0 \\ 1 & k & -1 \\ k & k & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow{L_2 \to L_2 + L_3} =$$

$$= (k-1) \begin{vmatrix} k & 1 & 0 \\ k+1 & 2k & 0 \\ k & k & 1 \end{vmatrix} = (k-1) \begin{vmatrix} k & 1 \\ k+1 & 2k \end{vmatrix} \xrightarrow{C_1 \to C_1 - C_2} (k-1) \begin{vmatrix} k-1 & 1 \\ 1-k & 2k \end{vmatrix}$$

$$= (k-1)^2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2k \end{vmatrix} \xrightarrow{L_2 \to L_2 + L_1} (k-1)^2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2k+1 \end{vmatrix} = (k-1)^2 (2k+1)$$

Donc f_k n'est pas un automorphisme si k=1 ou si $k=-\frac{1}{2}$.

2^e méthode

Une matrice carrée d'ordre n est inversible si et seulement si elle est de rang n.

$$\begin{pmatrix} k & 1 & -k \\ 1 & k & -k \\ k & k & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_1 \leftrightarrow L_2} \begin{pmatrix} 1 & k & -k \\ k & 1 & -k \\ k & k & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_2 \to L_2 - kL_1} \begin{pmatrix} 1 & k & -k \\ 0 & 1 - k^2 & k^2 - k \\ 0 & k - 1 & k - 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{L_3 \to (k+1)L_3 - L_2} \begin{pmatrix} 1 & k & -k \\ 0 & 1 - k^2 & k^2 - k \\ 0 & 0 & (k-1)(k+1) + k^2 - k \end{pmatrix}$$

Cette matrice n'est ainsi pas de rang 3 (et donc non inversible) si :

$$0 = (k-1)(k+1) + k^{2} - k$$

$$= (k-1)(k+1) + k(k-1)$$

$$= (k-1)(k+1+k)$$

$$= (k-1)(2k+1)$$

Donc f_k n'est pas un automorphisme si k=1 ou si $k=-\frac{1}{2}.$

b) (i)
$$k = 1$$

$$f_1 \text{ a pour matrice relativement à la base canonique} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Rappelons que les colonnes de cette matrice constituent un système générateur de $\operatorname{Im}(f_1)$. On constate immédiatement que $\operatorname{Im}(f_1) = \Delta \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

1

Pour déterminer $Ker(f_1)$, il faut résoudre le système suivant :

$$\begin{cases} x + y - z = 0 \\ x + y - z = 0 \\ x + y - z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x + y - z = 0 \\ x + y - z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = -\alpha + \beta \\ y = \alpha \\ z = \beta \end{cases} = -\alpha \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

On conclut donc que $\operatorname{Ker}(f_1) = \Pi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$.

(ii)
$$k = -\frac{1}{2}$$

 $f_{-\frac{1}{2}}$ a pour matrice relativement à la base canonique $\begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -1 \end{pmatrix}.$

On sait que $\operatorname{Im}(f_{-\frac{1}{2}})$ est engendrée par les colonnes de cette matrice. Échelonnons ces vecteurs pour déterminer une base de $\operatorname{Im}(f_{-\frac{1}{2}})$:

$$\begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 1 & -\frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_{1} \to -2L_{1}} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ L_{2} \to 2L_{2} \\ L_{3} \to 2L_{3} \\ \Longrightarrow \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_{2} \to L_{2} - 2L_{1}} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 3 & -3 \end{pmatrix}$$

$$\stackrel{L_{2} \to \frac{1}{3}L_{2}}{\Longrightarrow} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \stackrel{L_{1} \to L_{1} + 2L_{2}}{\Longrightarrow} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On a ainsi trouvé que $\mathrm{Im}(f_{-\frac{1}{2}})=\Pi\left(\begin{pmatrix}1\\0\\-1\end{pmatrix};\begin{pmatrix}0\\1\\-1\end{pmatrix}\right).$

Pour déterminer $\operatorname{Ker}(f_{-\frac{1}{2}})$, il faut résoudre le système suivant :

$$\begin{cases} -\frac{1}{2}x + y + \frac{1}{2}z = 0 \\ x - \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z = 0 \\ -\frac{1}{2}x - \frac{1}{2}y - z = 0 \end{cases}$$
 que l'on peut écrire matriciellement :

$$\begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} L_1 \to -2L_1 \\ L_2 \to 2L_2 \\ L_3 \to 2L_3 \\ \Longrightarrow \end{array}} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} L_2 \to L_2 - 2L_1 \\ L_3 \to L_3 + L_1 \\ \Longrightarrow \end{array}}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 3 & 0 \\ 0 & -3 & -3 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_2 \to \frac{1}{3} L_2} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 0 \\ L_3 \to \frac{1}{3} L_3 \\ \Longrightarrow \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_1 \to L_1 + 2L_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x = -\alpha \\ y = -\alpha \\ z = \alpha \end{cases} = -\alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \qquad \text{D'où } \operatorname{Ker}(f_{-\frac{1}{2}}) = \Delta \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

- (iii) Si $k \neq 1$ et $k \neq -\frac{1}{2}$, alors f_k est bijectif, si bien que $\operatorname{Im}(f_k) = \mathbb{R}^3$ et que $\operatorname{Ker}(f_k) = \{0\}$.
- c) Calculons les valeurs propres de $f_{-\frac{1}{2}}$:

$$0 = \begin{vmatrix} -\frac{1}{2} - \lambda & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} - \lambda & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -1 - \lambda \end{vmatrix} = \left(\frac{1}{2}\right)^{3} \begin{vmatrix} -1 - 2\lambda & 2 & 1 \\ 2 & -1 - 2\lambda & 1 \\ -1 & -1 & -2 - 2\lambda \end{vmatrix}$$

$$L_{1} \to L_{1} - L_{2} = \frac{1}{8} \begin{vmatrix} -3 - 2\lambda & 3 + 2\lambda & 0 \\ 2 & -1 - 2\lambda & 1 \\ -1 & -1 & -2 - 2\lambda \end{vmatrix} = \frac{1}{8} (3 + 2\lambda) \begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 - 2\lambda & 1 \\ -1 & -1 & -2 - 2\lambda \end{vmatrix}$$

$$C_{1} \to C_{1} + C_{2} = \frac{1}{8} (3 + 2\lambda) \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 - 2\lambda & -1 - 2\lambda & 1 \\ -2 & -1 & -2 - 2\lambda \end{vmatrix} = -\frac{1}{8} (3 + 2\lambda) \begin{vmatrix} 1 - 2\lambda & 1 \\ -2 & -2 - 2\lambda \end{vmatrix}$$

$$= -\frac{1}{8} (3 + 2\lambda) \left((1 - 2\lambda) (-2 - 2\lambda) - (-2) \cdot 1 \right) = -\frac{1}{8} (3 + 2\lambda) (4\lambda^{2} + 2\lambda)$$

$$= -\frac{1}{4} \lambda (3 + 2\lambda) (2\lambda + 1)$$

Il y a ainsi trois valeurs propres : $\lambda_1=0,\,\lambda_2=-\frac{3}{2}$ et $\lambda_3=-\frac{1}{2}$.

Il existe donc trois vecteurs propres linéairement indépendants : ils forment par conséquent une base de \mathbb{R}^3 , ce qui montre que $f_{-\frac{1}{2}}$ est diagonalisable.

Déterminons les espaces propres associés à ces valeurs propres.

(i)
$$\lambda = 0$$

L'espace propre associé à la valeur propre $\lambda = 0$ n'est autre que le novau.

$$E_0 = Ker(f_{-\frac{1}{2}}) = \Delta \left(\begin{pmatrix} 1\\1\\-1 \end{pmatrix} \right)$$

(ii)
$$\lambda = -\frac{3}{2}$$

$$\begin{pmatrix}
-\frac{1}{2} - \left(-\frac{3}{2}\right) & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\
1 & -\frac{1}{2} - \left(-\frac{3}{2}\right) & \frac{1}{2} & 0 \\
-\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -1 - \left(-\frac{3}{2}\right) & 0
\end{pmatrix} \xrightarrow{L_1 \to 2L_1 \atop L_2 \to 2L_2 \atop L_3 \to 2L_3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\stackrel{L_{2} \to L_{2} - L_{1}}{\Longrightarrow} \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \end{array} \right) \quad \stackrel{L_{1} \to L_{1} - \frac{1}{3}L_{3}}{\Longrightarrow} \quad \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \end{array} \right) \quad \stackrel{L_{1} \to \frac{1}{2}L_{1}}{\Longrightarrow}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \Longrightarrow \begin{cases} x = \alpha \\ y = -\alpha \\ z = 0 \end{cases} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad \qquad \mathbf{E}_{-\frac{3}{2}} = \Delta \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

(iii)
$$\lambda = -\frac{1}{2}$$

$$\begin{pmatrix}
-\frac{1}{2} - \left(-\frac{1}{2}\right) & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\
1 & -\frac{1}{2} - \left(-\frac{1}{2}\right) & \frac{1}{2} & 0 \\
-\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -1 - \left(-\frac{1}{2}\right) & 0
\end{pmatrix} \xrightarrow{L_{1} \to 2L_{1}} \begin{pmatrix}
0 & 2 & 1 & 0 \\
2 & 0 & 1 & 0 \\
-1 & -1 & -1 & -1
\end{pmatrix} \begin{pmatrix}
0 & 2 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0
\end{pmatrix}$$

$$\stackrel{L_{1} \leftrightarrow -L_{3}}{\Longrightarrow} \begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 0 \\
2 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 2 & 1 & 0
\end{pmatrix} \xrightarrow{L_{2} \to L_{2} - 2L_{1}} \begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 0 \\
0 & -2 & -1 & 0 \\
0 & 2 & 1 & 0
\end{pmatrix} \xrightarrow{L_{3} \to L_{3} + L_{2}}$$

$$\stackrel{\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 0 \\
0 & -2 & -1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix} \xrightarrow{L_{3} \to L_{3} + L_{2}} \xrightarrow{\Longrightarrow} \begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 0 \\
0 & 2 & 1 & 0
\end{pmatrix} \xrightarrow{L_{3} \to L_{3} + L_{2}}$$

$$\stackrel{\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 0 \\
0 & -2 & -1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0
\end{pmatrix} \xrightarrow{L_{3} \to L_{3} + L_{2}} \xrightarrow{\Longrightarrow} \begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 0 \\
0 & 2 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0
\end{pmatrix}$$

$$\begin{cases}
x = \alpha \\
y = \alpha \\
z = -2\alpha
\end{cases} = \alpha \begin{pmatrix}
1 \\
1 \\
-2
\end{pmatrix} \xrightarrow{L_{2} \to -L_{2}} = \Delta \begin{pmatrix}
1 \\
1 \\
-2
\end{pmatrix}$$

Il en résulte que nous avons :

$$f_{-\frac{1}{2}}\begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1\\1\\-1 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = 0 \cdot \begin{pmatrix} 1\\1\\-1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 1\\-1\\0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 1\\1\\-2 \end{pmatrix}$$

$$f_{-\frac{1}{2}}\begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1\\-1\\0 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = 0 \cdot \begin{pmatrix} 1\\1\\-1 \end{pmatrix} - \frac{3}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1\\-1\\0 \end{pmatrix} + \frac{3}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1\\1\\-2 \end{pmatrix}$$

$$f_{-\frac{1}{2}}\begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1\\1\\-2 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = 0 \cdot \begin{pmatrix} 1\\1\\-1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 1\\1\\-2 \end{pmatrix}$$

Ainsi, dans la base
$$\mathcal{B}' = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} \right)$$
, la matrice de $f_{-\frac{1}{2}}$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$
 est bien diagonale.

On peut aussi vérifier l'égalité suivante :

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & -2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$