

при объявлении

# **ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ ПЕРЕМЕННЫХ КЛАССА**

# До стандарта C++11

```
class A{  
    int m_a=0; ///???  
    ...  
};
```

Исключение???

# Инициализация переменных класса C++11:

```
class A{  
    int m_a=0; //OK  
public:  
    //конструкторов нет  
};
```

```
A a;    //a.m_a =0;
```

# Инициализация переменных класса C++11:

```
class A{  
    int m_a=0;  
public:  
    A(int a): m_a(a) {}  
};
```

A a; //ошибка – нет default конструктора

A a1(1); //ОК – инициализация игнорируется

# Инициализация членов класса - альтернатива – значениям параметров конструктора по умолчанию

```
class A{  
    int m_a = 0;  
public:  
    A() {}  
    A(int a) :m_a(a){}  
};  
A a1; // m_a=0  
A a2(33); // m_a=33
```

# Отличия инициализации и присваивания (компилятор генерирует **разный** код)

```
class A{  
    int m_a=0;  
public:  
    A(int a): m_a(a) {}  
};
```

A a(1); //инициализация нулем  
игнорируется

```
class A{  
    int m_a=0;  
public:  
    A(int a) { m_a=a; }  
};
```

A a(1); //1. инициализация нулем  
2. присваивается a

# Стандарт C++11-C++14

```
class A {  
    int m_a = 0;  
    int m_b{ 55 };  
    char m_name[10] = "abc";  
    std::string m_str2 = std::string("abc");  
    std::string m_str = "abc";  
    std::vector<int> m_v1 = std::vector<int>(5, 33);  
    std::vector<int> m_v2{1,2,3};  
    const char* p1 = "abc";  
    char* p2 = new char(0);  
    char* p3 = new char[5]{ 'a', 'b', 'c' };  
};
```

# Специфика использования

```
class A{  
    int m_x = 0;  
    int m_y = 0;  
public:  
    A(int x) :m_x(x){}    //m_y = 0  
};
```



Наследование

# **OVERRIDE И FINAL**

# Проблемы. Неудобство:

```
class A {  
...  
public:  
virtual void f(int);  
};  
class B : public A {  
public:  
[virtual] void f(int); //опционально  
};
```

# Проблемы. Ошибка программиста:

```
class A {  
...  
public:  
    virtual void f();  
};  
class B : public A {  
    public:  
    virtual void f(int); //???  
};
```

```
A* p = new B;  
p->f(5); //???
```

# Реальная проблема:

```
class A {  
...  
public:  
    virtual void f(int =0);  
};  
class B : public A {  
public:  
    virtual void f(); //???  
};
```

```
A* p = new B;  
p->f(); //???
```

# Реальная проблема:

```
class A {  
...  
public:  
    virtual void f();  
};  
class B : public A {  
public:  
    virtual void f() const; ///???  
};  
  
A* p = new B;  
p->f();
```

# Реальная проблема:

```
class A {  
...  
    public:  
    void f(); //НЕ виртуальная!  
};  
class B : public A {  
    public:  
    virtual void f(); //???  
};
```

```
A* p = new B;  
p->f();
```

# А еще можно просто «опечататься» в имени функции...

```
class A {  
public:  
    virtual void func();  
};  
class B : public A {  
public:  
    virtual void fync(); //???  
};
```

```
A* p = new B;  
p->func(); //??? И можно дооолго искать ошибку!
```

# Решение:

- **override** – указание компилятору, что метод является переопределением виртуального метода базового класса
- **final** - производный класс не может переопределять виртуальный метод базового



# Следствие использования override:

```
class A {  
    public:  
    virtual void f();  
};  
  
class B : public A {  
    public:  
    virtual void f(int) override; // error C3668: 'B::f' : method with  
        override specifier 'override' did not override any base class methods  
};
```

# Следствие использования override:

```
class A {
```

```
...
```

```
public:
```

```
virtual void f();
```

```
};
```

```
class B : public A {
```

```
public:
```

```
virtual void f() const override; //???
```

```
};
```

# Следствие использования override:

```
class A {  
...  
    public:  
    void f(); //НЕ виртуальная!  
};  
class B : public A {  
    public:  
    virtual void f() override; //???
```

# final

- виртуальный метод
- класс

Полезно, когда:

- нельзя позволять создавать производные классы
- нельзя производным классам перегружать виртуальный метод класса-предка

# Следствие использования final:

```
class A {  
    public:  
        virtual void f();  
};
```

```
class B : public A {  
    public:  
        virtual void f() [override] final;  
};
```

```
class C:public B{  
    virtual void f() [override] ; //B::f: function declared as 'final' cannot be  
                                overridden by 'C::f'  
};
```

# final для запрета наследования

```
class A final {};
```

```
class B : public A {}; // ошибка!
```

# final для запрета наследования

## Другой способ:

```
class A {
```

```
...
```

```
public:
```

```
    virtual ~A() final;
```

```
    virtual void f()=0 final;
```

```
};
```

```
class B : public A {}; // ошибка!
```

# DEFAULT И DELETE



# Компилятор может сгенерировать автоматически:

- default конструктор (если в классе не объявлен любой пользовательский конструктор)
- конструктор копирования
- move конструктор копирования
- деструктор
- оператор присваивания
- move оператор присваивания

# C++11 – Посредством =default

можно предписать компилятору автоматически сгенерировать:

- default конструктор
- конструктор копирования
- move конструктор копирования
- operator=
- move operator=
- деструктор

**Какие важные действия компилятор при этом может сгенерировать автоматически???**

# Использование default:

```
class A{
int m_a;
public:
    A(int a=0);
};

class B{
    A m_A;
public:
    B(int a): m_A(a){}
    B() = default;
};

int main()
{
    B b; //???
}
```

default – при наследовании (на примере  
классического конструктора копирования)

```
class A{...};
```

```
class B:public A{...};
```

<b>A - тривиальный</b>	<b>B - тривиальный</b>
<b>A-тривиальный</b>	<b>B - нетривиальный</b>
<b>A-нетривиальный</b>	<b>B - тривиальный</b>
<b>A-нетривиальный</b>	<b>B - нетривиальный</b>

# default при внедрении:

```
template<typename Key, typename Value> class  
Pair {  
    Key m_k;  
    Value m_v;  
public:  
    Pair(const Key& k, const Value& v) :m_k(k), m_v(v) {}  
    //какие методы компилятор может  
    сгенерировать а)автоматически и б) корректно?  
};
```

# Использование =default

```
template<typename Key, typename Value> class Pair {  
    Key m_k;  
    Value m_v;  
public:  
    Pair(const Key& k, const Value& v) :m_k(k), m_v(v) {}  
    Pair() = default;  
    Pair(const Pair&) = default;  
    Pair& operator=(const Pair&) = default;  
    Pair(Pair&&) = default;  
    Pair& operator=(Pair&&) = default;  
    ~Pair() = default;  
};
```

# delete используется для:

- запрещения вызова метода (при этом определение метода не требуется)
- запрет вызова метода с другим типом параметра – запрещает компилятору осуществлять неявное приведение типа параметра

# спецификатор delete

а) ???

```
class A{
```

```
private:
```

```
    A(const A& ){}  
    A& operator=(const A& ){}  
};
```

б)

```
class A{
```

```
public:
```

```
    A(const A& ) = delete;  
    A& operator=(const A& ) = delete;  
};
```



# delete для предотвращения неявного преобразования типа параметра

```
class A
{
public:
    A(long long); // ОК
    A(long) = delete; // невозможно вызвать с char, short, int, long
};
```

# Или так:

```
class A
{
public:
    A(long long);
    template<typename T> A (T) = delete; // запрет
                                         на все остальные типы
};
```

# В общем случае любой метод может быть delete

```
class A {  
public:  
    void f(double) = delete;  
    void f(int) {...};  
};
```

```
A a;  
a.f(2.2); //???  
a.f(2); //???
```

# Запрет на инстанцирование шаблонной функции

```
template<typename T> void pf(T * ptr) {...}
```

```
template<>
```

```
void pf<const char >(const char * ptr) = delete;
```

```
int main()
```

```
{
```

```
    int n = 1;
```

```
    pf(&n); //Ok
```

```
    pf("abc"); //ошибка
```

```
}
```

# Запрет на динамическое создание объектов

```
class A{  
...  
public:  
void *operator new(std::size_t) = delete;  
void *operator new[](std::size_t) = delete;  
};
```

**A\* p = new A; // ошибка!**

Понятие

# **RVALUE REFERENCE**

# lvalue и rvalue:

Для lvalue - всегда можно получить **адрес**, который программист может использовать на всем протяжении жизни объекта:

```
int v = <выражение>; //???
```

```
int* p1 = &(++v); //???
```

```
int* p2 = &(v++); //???
```

```
ar[i] = <выражение>; //???
```

```
int& f1(); f1() = 33; //???
```

```
int& v1 = 1; //???
```

```
int* p3 = &(x+y); //???
```

```
A* p4 = &A(); //???
```

```
int f2(); f2() = 44; //???
```

# Что делает в каждом случае компилятор? Специфика

<code>void f1(int);</code>	<code>f1(1); //???</code>
<code>void f2(int&amp;);</code>	<code>f2(1); //???</code>
<code><b>void f3(const int&amp; );</b></code>	<code><b>f3(1); //???</b></code>

<code>int f4(){return 1;}</code>	<code>int n=f4();</code>
<code>int&amp; f5(){return 1;} //???</code>	<code>int&amp; n=f5();</code>
<code><b>const int&amp; f6() {return 1;}</b></code>	<code><b>const int&amp; n3=f6();</b></code>

согласно пункту 12.2/5 стандарта C++, время жизни временного объекта продлевается и становится таким же, как и время жизни ссылки, которая указывает на этот объект. Выражение же, в свою очередь, приобрело свойство lvalue



# Итог: до C++11

- `const T&` - для передачи адреса временного объекта
- но! различия между временным и постоянным объектами сделать было **НЕВОЗМОЖНО!**

```
void f(const A&);
```

```
int main(){
```

```
    A a1; f(a1);
```

```
    f(A());
```

```
}
```

# C++11

- **lvalue**
- **rvalue** (до C++11) / **prvalue** (pure rvalue – C++11)
- **xvalue** (eXpiring) — временный объект, который будет гарантированно «уничтожен» в «ближайшее время» компилятором. Для обозначения таких объектов используются *rvalue ссылки*

# **lvalue** - **можно получить адрес**, пока существует сам объект!

Для любого **именованного** объекта всегда можно получить его адрес!

```
int global=1;
```

```
void f1(int* );
```

```
void f(int n) {
```

```
    f1(&global);
```

```
    f1(&n); //???
```

```
    int m=22;
```

```
    f1(&m); //???
```

```
}
```

# prvalue – **нельзя явно получить адрес!**

- литерал (кроме строкового литерала) – **1, true, nullptr**
- значение, возвращаемое функцией по значению, например  
**A f();**
- адрес автоматического неименованного объекта

```
int main(){    A* p = &(f()); //ошибка    }
```

```
void f(A*);
```

```
int main(){    f(&A()); //по стандарту ошибка }
```

# xvalue

- временный объект, для которого в общем случае нельзя получить адрес, а в **некоторых** случаях можно

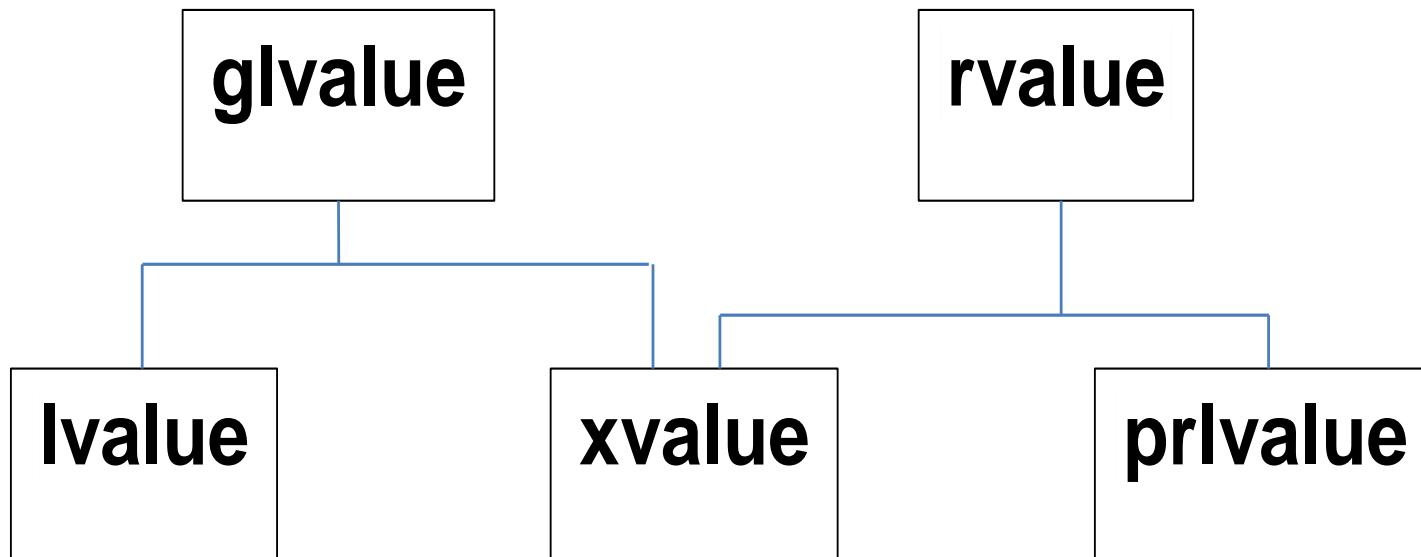
```
void f(const A& a) {const A* p = &a; //???
```

```
int main(){ f(A()); }
```

- локальные объекты, время жизни которых в ближайшем будущем закончится!

```
A f() { A tmp; ... return tmp;}
```

# Для упорядочения понятий ВВОДЯТСЯ:



# Как различить?

```
int main()
{
    A a;
    f(a); //ссылка на относительно постоянный объект
    f(A()); //ссылка на временный объект
}
```

# && - rvalue reference

- **T& (const T&) - lvalue reference** –  
переменная содержит адрес относительно  
постоянного объекта
- **T&& (const T&&) - rvalue reference** -  
переменная содержит адрес относительно  
временного объекта



# Демонстрация отличия lvalue и rvalue

A& r1 = A(); // ошибка!

A&& r2 = A(); // Ok

# Цель введения &&

- **Повышение эффективности** за счет использования **семантики перемещения** (позволяет различать временные и постоянные объекты):
  - Классическое (глубокое) копирование/присваивание
  - Копирование/присваивание посредством перемещения (move)
  - В общем случае передача в **любую функцию!**
- **Решение проблемы forwarding (forwarding references)**: передача обобщенных параметров шаблона таким универсальным образом, чтобы:
  - их квалификаторы (cv-qualifiers) оставались неизменными
  - и категории (lvalue, rvalue) тоже

=> конструкция T&& используется:

- Для обозначения **временных** объектов => позволяет избежать ненужного копирования
- Для обозначения **универсального параметра шаблона** (с возможностью дальнейшего восстановления типа в зависимости от реально передаваемого значения) – обеспечивает возможность идеальной передачи актуального типа

Перемещающие операции.

Цель – избавиться от ненужных копий!

**MOVE-СЕМАНТИКА  
(DESTRUCTIVE READ)**

# Заготовка для демонстрации семантики перемещения

```
class MyString{  
    char* m_pStr;  
public:  
    ... ///???  
  
};
```

# Требуют вмешательства программиста:

```
class MyString{
    char* m_pStr;
public:
    MyString(const char*="default");

    ~MyString(){ delete[] m_pStr;}

    MyString(const MyString& ); //классический конструктор копирования

    MyString& operator=(const MyString& ); //классический оператор
                                         присваивания
    ...
};
```

```
MyString::MyString(const char* p){  
    m_pStr = new char[strlen(p)+1];  
    strcpy(m_pStr,p);  
}
```

```
MyString::MyString(const MyString& other) {  
    m_pStr = new char[strlen(other.m_pStr)+1];  
    strcpy(m_pStr,other.m_pStr);  
}
```

```
MyString& MyString::operator=(const MyString& other){  
    if(this != &other)  
    {  
        delete[] m_pStr;  
        m_pStr = new char[strlen(other.m_pStr)+1];  
        strcpy(m_pStr,other.m_pStr);  
    }  
    return *this;  
}
```

# Затраты при использовании классического конструктора копирования для нетривиальных классов

```
MyString f()  
{  
    MyString s;  
    //формирование строки  
    return s; ///  
}///  
}
```



# move конструктор копирования

```
class MyString{  
    char* m_pStr;  
public:  
    ...  
    MyString(const MyString& ); //классический  
                                конструктор копирования  
    MyString(MyString&& ); //перемещающий  
                                конструктор копирования  
    ...  
};
```

# Реализация move конструктора копирования

```
MyString::MyString(MyString&& other)
{
    m_pStr = other.m_pStr;
    other.m_pStr=nullptr;
}
```

деструктор other???

# Эффективность

```
MyString f()  
{  
    MyString s;  
    //формирование строки  
    return s; ///  
}///
```

# Замечание:

перемещающими могут быть:

- любые другие операции (не только конструктор копирования и оператор=)
- не только методы класса, но и глобальные функции

# std::move()

```
MyString s1("abc");
```

```
MyString s2 ("qwerty");
```

```
s2= std::move(s1);
```

```
//s2 = ???
```

```
//s1 = ???
```

# Предупреждение!

`std::move()` может отменить оптимизации!

```
MyString ProbaMove(){  
    MyString tmp("aaa");  
    return tmp;  
}
```

```
int main(){  
    MyString s1("bbb");  
    s1 = ProbaMove(); //???  
  
    MyString s2 = ProbaMove(); //???  
    MyString s3 = std::move(ProbaMove()); //???  
}
```

# Что такое `std::move()` ?

- Не перемещает!
- А приводит тип (cast)

# Шаблон move

## #include <utility>

```
template<typename T> typename remove_reference<T>::type&&  
    constexpr std::move(T&& a) noexcept  
{  
    typedef typename  
        remove_reference<T>::type&& RvalRef;  
    return static_cast<RvalRef>(a);  
}
```

Эквивалентно записи попроще:

```
X&& std::move(X& a) noexcept {  
    return static_cast<X&&>(a); }
```

Смысл `std::move` - безусловно **«приводит» к rvalue**



# Оператор присваивания

```
MyString s1("abc"), s2("qwerty");
```

```
s1=s2; //???
```

```
s1= MyString("Hello"); //???
```

```
s1 = "Bye"; //???
```

# move оператор присваивания

```
class MyString{
    char* m_pStr;
public:
    ...
    MyString& operator=(const MyString& );
                        //классический operator=
    MyString& operator=(MyString&& );
                        //перемещающий operator=
    ...
};
```

# Реализация move operator=

```
MyString& MyString::operator=(MyString&& other)
{
    delete[] m_pStr;
    m_pStr = other.m_pStr;
    other.m_pStr=nullptr;
    return *this;
}
```

Деструктор other ???

# Реализация move operator= поинтереснее

```
void MyString::swap(MyString& other)
{
    char* p = m_pStr;
    m_pStr = other.m_pStr;
    other.m_pStr = p;
}

MyString& MyString::operator=(MyString&& other)
{
    swap(other);
    return *this;
}

Деструктор other ???
```

# Разница ?

```
MyString s1("abc"), s2("qwerty");
```

```
s1 = s2; //???
```

```
s1= MyString("Hello"); //???
```

```
s1 = std::move(s2); //???
```

# Важно!!!

- Если явно определен классический конструктор копирования, то компилятор перестает автоматически генерировать move
- Если явно определен move конструктор копирования, автоматический классический конструктор копирования становится delete => вызывать его компилятор не разрешит => ошибка
- можно попросить компилятор сгенерировать автоматический move конструктор копирования (=default)

Аналогично operator=

# Правила выбора компилятором перегруженного варианта функции:

- если перемещающая операция (T&&) не реализована, то компилятор вызывает (const T&)

```
void f(const A&);  
int main()  
{  
    f( A() ); //???  
}
```

# Модификация контейнеров STL

Добавлены:

- move конструктор копирования, например `vector`
- move operator=
- методы типа `push()`, `insert()`



# Псевдокод:

```
template<typename T> class stack{  
...  
public:  
    void push(const T&){...}  
    void push(T&&){...}  
};
```

Бьерн Струструп:

**“To move,  
or  
not to move?”**

# `std::move_if_noexcept`

Возвращает то же, что `move(arg)`, но приводит тип возвращаемого значения:

- или к `T&&`
- или к `const T&`

в зависимости от свойств `T`!

=> приведет к перемещению объекта только, если перемещающая операция гарантированно не генерирует исключений.

# Как компилятор использует noexcept

Важно!

- Спецификация **noexcept** – это способ для программиста предоставить компилятору информацию о том, что функция не будет генерировать исключения
- Получив информацию о том, что функция безопасна, компилятор может использовать **дополнительные оптимизации**
- Например, некоторые контейнеры (vector) поддерживают перемещение элементов только в том случае, когда **move конструктор noexcept**, а в противном случае вызывают глубокое копирование

# Специфика `noexcept`

- Спецификатор времени компиляции `noexcept` значительно уменьшает размер итогового файла и ускоряет работу программы.
- => полезно его использовать «по делу»!!!
- если функция со спецификатором `noexcept` все-таки сгенерирует исключение, то будет вызвана `std::terminate()` => аварийное завершение.

# Демонстрация

```
struct Bad{  
    Bad() {}  
    Bad(Bad&&); // из сигнатуры не следует, что функция безопасна  
=> компилятор исходит из того, что может генерировать исключения  
    Bad(const Bad&); // аналогично  
};  
  
int main()  
{  
    Bad b;  
    Bad b2 = std::move_if_noexcept(b); // Bad(const Bad&)  
}
```

# Демонстрация

```
struct Good{  
    Good() {}  
    Good(Good&&) noexcept; // не генерирует исключений!  
    Good(const Good&) noexcept; // тоже не генерирует исключений!  
};
```

```
int main()  
{  
    Good g;  
    Good g2 = std::move_if_noexcept(g); // Good(Good&&)  
}
```

# Правило.

## Компилятор воспринимает:

- Любую именованную rvalue-ссылку как lvalue (так как для именованной ссылки всегда можно получить адрес)
- Любую неименованную rvalue-ссылку как rvalue

=>

```
void f(A&& a) { /* »a« превращается при использовании внутри функции в lvalue */ }  
int main()  
{  
    A a;  
    f(a); //ошибка! если нет перегруженной void f(const A&);  
    f(A()); //неименованный объект => rvalue  
}
```



# move – семантика при внедрении (неэффективный вариант)

```
class X{
    ...
public:
    X& operator=(const X& other) ;
    X& operator=(X&& other) ;
};

class WrapX{
    X m_X;
public:
    WrapX(const X& rx):m_X(rx){}
    WrapX& operator=(const WrapX&) = default;
    WrapX& operator=(WrapX&& other) {// другие действия
        m_X = other.m_X; // !!!вызывается X& operator=(const X& other) ;
        return *this;
    }
};
```

# move – семантика при внедрении (эффективный вариант)

```
class X{  
public:  
X& operator=(const X&) ;  
X& operator=(X&&) ;  
};
```

```
class WrapX{  
    X m_X;  
public:  
    WrapX(const X& rx):m_X(rx){}  
    WrapX& operator=(const WrapX&) =default;  
    WrapX& operator=(WrapX&& other){  
        ...  
        m_X = std::move(other.m_X); // !!!вызывается X& operator=(X&&)  
        return *this;  
    }  
};
```

# move – семантика при наследовании (неэффективный вариант)

```
class X{ ...  
public:  
X(const X& other);  
X(X&& other);  
X& operator=(const X& other) ;  
X& operator=(X&& other) ;  
};
```

```
class Y:public X{  
public:  
Y(Y&& other):X(other){...}
```

```
Y& operator=(Y&& other){  
    X::operator=(other);  
    ...  
    return *this;  
}  
};
```

# move – семантика при наследовании (эффективный вариант)

```
class X{ ...  
public:
```

```
...
```

```
X(const X& other);
```

```
X(X&& other);
```

```
X& operator=(const X& other) ;
```

```
X& operator=(X&& other) ;
```

```
};
```

```
class Y:public X{
```

```
public:
```

```
Y(Y&& other):X(std::move(other)){...}
```

```
Y& operator=(Y&& other) { X::operator=(std::move(other)); return *this;}
```

```
};
```

# move и lambda-функции – C++14

```
class A {  
public:  
    A() {}  
    A(const A&) {}  
    A(A&&) {}  
    A& operator=(const A&) {}  
    A& operator=(A&&) {}  
};
```

```
A a1;  
[a1]() { ... }(); //???  
[&a1]() { ... }(); //???  
[a = std::move(a1)]() { ... }(); //???
```

# [C++14] move и “=default”

```
class A {...  
public:  
    A() = default;  
    A(const A& other) {...} //hand made  
    A(A&&) {...} //hand made  
};
```

```
class B {  
    A m_A;  
public:  
    B() = default;  
    B(const B&) = default;  
    B(B&&) = default;  
};
```

```
B b1;  
B b2 = b1;  
B b3 = std::move(b1);
```

Можно запретить копирование, а  
оставить только перемещение:

```
class A {  
public:  
    A(const A&) =delete;  
    A(A&&) {...}  
};
```

# Пример

```
class A{  
    ...  
public:  
    ...  
    A(const A&) = delete;  
    A(A&&);  
    A& operator=(const A&) = delete;  
    A& operator=(A&&);  
};
```

```
A a1;  
A a2(a1); //???  
A a3 = std::move(a1); //???  
a1 = a3; //???  
a1 = std::move(a3);
```



# **ССЫЛОЧНЫЕ КВАЛИФИКАТОРЫ ФУНКЦИЙ**

# Без квалификаторов

```
class REF {  
    public:  
        void f() {}  
};
```

```
int main(){  
    REF r1;  
    r1.f();  
    REF().f();  
}
```

# Ссылочные квалификаторы функций

```
class REF {  
public:  
    void f() & {} //для lvalue  
    void f() && {} //для rvalue  
};
```

```
int main(){  
    REF r1;  
    r1.f();  
    REF().f();  
}
```

<iterator>

# ПЕРЕМЕЩАЮЩИЕ ИТЕРАТОРЫ

# std::move\_iterator

## #include <iterator>

- итератор-адаптер (обертка для базового input-итератора, который минимум позволяет `x=*it` )

Возможная реализация:

```
template <class Iterator> class move_iterator {  
    Iterator current;  
    ...  
};
```

- обладает той же функциональностью, что и базовый, но
- вместо копирования и присваивания осуществляет перемещение

# Основная функциональность:

- конструкторы:

`move_iterator<тип_базового_итератора>(базовый_итератор)`

- `operator*`
- `operator++`
- `operator==`
- ...

# Пример:

```
vector<string> v = {"www" , "abc", "qwerty" };  
typedef vector<string>::iterator IT;  
set<string> s(move_iterator<IT>(v.begin()),  
             move_iterator<IT>(v.end()));  
  
//v ???
```

# Ho!

```
set<string> s= { "abc", "qwerty", "www" };  
typedef set<string>::iterator IT;  
vector<string> v(move_iterator<IT>(s.begin()),  
                move_iterator<IT>(s.end()));  
//???
```



# шаблон `std::make_move_iterator` `#include <iterator>`

создает перемещающий итератор для заданного базового (аналогично конструктору):

```
vector<string> v = { "abc", "qwerty", "www" };  
set<string>  
    s(make_move_iterator(v.begin()),  
      make_move_iterator(v.end()));
```

# **СВЕРТКА ССЫЛОК**

# Правило «свертки» ссылок

$A\&\& \rightarrow A\&$

$A\&\&\& \rightarrow A\&$

$A\&\&\&\& \rightarrow A\&$

$A\&\&\&\&\& \rightarrow A\&\&$

# Когда компилятор применяет свертку ссылок:

- при инстанцировании шаблонов
- вывод типа для auto-переменных
- задание псевдонимов – typedef

# Демонстрация правила «свертки» ссылок на примере auto

```
int n = 1;
```

```
auto x = n; //int
```

```
auto& y = n; //int&
```

```
//auto & & = n; //ошибка – reference to reference are not  
allowed
```

```
auto && z = n; //(n - lvalue) => int& && -> int&
```

```
auto&& w = 1; //(1- rvalue) => int&& && -> int&&
```

# «Снятие» ссылочности

Если параметр шаблона – ссылочный тип, то предоставляет псевдоним указываемого типа, иначе тип

```
template< class T > struct remove_reference  
{typedef T type;;}
```

```
template< class T > struct  
remove_reference<T&> {typedef T type;;}
```

```
template< class T > struct  
remove_reference<T&&> {typedef T type;;}
```

# Как работает `remove_reference`

```
std::remove_reference<A>::type x; //A  
std::remove_reference<A&>::type y; //A  
std::remove_reference<A&&>::type z; //A
```

```
A a(1);  
std::remove_reference<A>::type& rx=a; //A&  
std::remove_reference<A&>::type& ry = a; //A&  
std::remove_reference<A&&>::type& rz = a; //A&
```

```
std::remove_reference<A>::type&& rrx = A(2); //A&&  
std::remove_reference<A&>::type&& rry = A(3); //A&&  
std::remove_reference<A&&>::type&& rrz = A(4); //A&&
```

# Также

## <type\_traits>

- `std::is_reference`
- `std::is_lvalue_reference`
- `std::is_rvalue_reference`

Перегружены:

- `operator bool`
- `operator ()`



# Пример:

```
bool b=std::is_rvalue_reference<A>::value;
```

```
b=std::is_rvalue_reference<A&>::value ;
```

```
b=std::is_rvalue_reference<A&&>::value ;
```

# FORWARD

# Perfect forwarding

В первую очередь предназначен для уменьшения дублирующего кода

# Экспериментальный класс:

```
class A {  
    int m_a;  
public:  
    explicit A(int a=0):m_a(a){}  
    A(const A& other) ;  
    A(A&& other) ;  
    A& operator=(const A& other) ;  
    A& operator=(A&& other) ;  
    ~A() ;  
};
```

# Независимо от типа действия требуется сделать одни и те же. Проблемы?

```
class A{...};  
void f(A& a) { std::cout<<a; }
```

```
int main(){  
    A a1;  
    f(a1); ///???  
  
    const A a2;  
    f(a2); ///???  
  
    f(A()); ///???  
}
```

# Решение до C++11

## Универсальное, но неэффективное

```
class A{...};  
void f(const A& a) { std::cout<<a; }
```

```
int main(){  
    A a1;  
    f(a1); ///???  
  
    const A a2;  
    f(a2); ///???  
  
    f(A()); ///???  
}
```

# Решение до C++11

## Эффективное, но текст дублируется

```
class A{...};  
void f(const A& a) { std::cout<<a; }  
void f(A&& a) { std::cout<<std::move(a); }
```

```
int main(){  
    A a1;  
    f(a1); ///???  
  
    const A a2;  
    f(a2); ///???  
  
    f(A()); ///???  
}
```

# А если требуется для объектов разного типа выполнить разные действия?

```
class A{...};  
void f(const A& a) { std::cout<<a; }  
void f(A& a) { ++a; }  
void f(A&& a) { std::cout<<(a+1); }
```

```
int main(){  
    A a1;  
    f(a1); ///???  
  
    const A a2;  
    f(a2); ///???  
  
    f(A()); ///???  
}
```



## Усугубляем ситуацию:

```
class A{...};  
void f(const A& a) { std::cout<<a; }  
void f(A& a) {++a;}  
void f(A&& a) { std::cout<<std::move(a)); }
```

```
void wrap(??? a){ ... f(a); ...}
```

```
int main(){  
    A a1;  
    wrap(a1); ///  
  
    const A a2;  
    wrap(a2); ///  
  
    wrap(A()); ///  
}
```

# Пояснение проблемы

`void wrap(<тип> t) //` тип параметра – любой из требуемых –  
A&, const A&, A&&

{

`//действия, не зависящие от типа “t”`

`f(t);` **//здесь должна быть вызвана соответствующая  
функция f()!!!**

`// действия, не зависящие от типа “t”`

} => сколько раз нужно перегрузить функцию  
**wrap()?**

# Проблемы множатся **нелинейно**...

А если функция  $f()$  принимает не один параметр?

- два ,
- ...

Нужно предусмотреть **все** сочетания разных типов => при росте числа параметров ( $N$ ) количество перегруженных функций будет расти **нелинейно** ???

=> нужно обеспечить:

универсальную **перенаправляющую**  
функцию независимо от типа параметров

Идеальная перенаправляющая ф-ция (perfect forwarding function) **wrap(a1,a2,...,aN)**, которая вызывает **f(a1,a2,...,aN)**

должна удовлетворять следующим критериям:

- Для всех наборов  $a_1, a_2, \dots, a_N$ , для которых запись  $f(a_1, a_2, \dots, a_N)$  корректна (well-formed), запись  $\text{wrap}(a_1, a_2, \dots, a_N)$  должна быть так же корректна.
- Для всех наборов  $a_1, a_2, \dots, a_N$ , для которых запись  $f(a_1, a_2, \dots, a_N)$  некорректна (ill-formed), запись  $\text{wrap}(a_1, a_2, \dots, a_N)$  должна быть так же некорректна.
- Количество работы, которую придётся проделать для реализации такой идеально-перенаправляющей ф-ции  $f$  должно не более чем **линейно** зависеть от  $N$ .

# T&& применительно к шаблонам

- принимает «все, что угодно» с сохранением категории (lvalue/rvalue) и cv-квалификаторов
- Обрабатывается согласно правилам:
  - вывода аргумента шаблона
  - свертывания ссылок

# Смысл forward<> - **условный** cast:

для

```
template<typename T> void wrap(T&& t){...}
```

- Если функция вызывается для lvalue, то результирующий тип будет **A&**
- Если функция вызывается для rvalue, то результирующий тип будет **A&&**

# Возможная имплементация

```
template<typename T> T&&  
    forward ( typename  
        remove_reference<T> :: type& param)  
{  
    return static_cast<T&&> ( param) ;  
}
```



# Актуальный тип формируемого параметра:

```
template<typename T> void wrap(T&& param){...}
```

```
int main()
{
    A a1(1);
    const A a2(2);

    wrap(a1);           // wrap<A &>(A&);
    wrap(a2);           // wrap<A const &>(const A&);
    wrap (A(66));       // wrap<A>(A&&);
}
```

# Ho!

```
void f(const A& a) { std::cout<<a; }  
void f(A& a) {++a;}  
void f(A&& a) { std::cout<<std::move(a)); }  
template<typename T> void wrap(T&& t) {... f(t); ... }
```

```
int main(){  
    A a1(1);  
    const A a2(2);  
  
    wrap(a1); //f(A&) - OK  
    wrap(a2); //f(A const &) - OK  
    wrap(A(66)); //но! f(A&) - !!! Почему?  
}
```

# Решение: вариант № 1 – перегрузка

```
void wrap(A&& a) { f(std::move(a)); }
```

```
void wrap(A& a) { f(a); }
```

```
void wrap(const A& a) { f(a); }
```

```
int main(){
```

```
    A a1(1);
```

```
    const A a2(2);
```

```
    wrap(a1); //f(A &)
```

```
    wrap(a2); //f(A const &)
```

```
    wrap(A(66)); //f(A&& )
```

```
}
```

# Решение: вариант № 2 – forward

```
template<typename T> void wrap(T&& t){  
    ... f(std::forward<T>(t)); ...  
}  
  
int main(){  
    ...  
    wrap(a1); //f(A&) - OK  
    wrap(a2); //f(const A&) - OK  
    wrap(A(66)); //f(A&&) - OK!!!  
}
```

???

```
class WrapA {  
    A m_A;  
public:  
    ...  
    void setNewA(const A& newA) { m_A = newA; }  
};  
int main(){  
    WrapA w;  
    w.setNewA(a1);  
    w.setNewA(A(2)); //???  
}
```

# Перегрузка:

```
class WrapA {  
    A m_A;  
public:  
    ...  
    void setNewA(const A& newA) { m_A = newA; }  
    void setNewA(A&& newA) { m_A = std::move(newA); }  
};  
int main(){  
    WrapA w;  
    w.setNewA(a1);  
    w.setNewA(A(2)); //???  
}
```

# Ho!

```
class WrapA {  
    A m_A;  
public:  
    template<typename T> void setNewA(T&& newA)  
        { m_A = newA; }  
};  
int main(){  
    A a1(1);  
    WrapA w(1);  
    w.setNewA(a1); //какой A::operator= ???  
    w.setNewA(A(2)); //какой A::operator= ???  
}
```

# «Перенаправление»

```
class WrapA {  
    A m_A;  
public:  
    template<typename T> void setNewA(T&& newA)  
        { m_A = std::forward<T>(newA); }  
};  
int main(){  
    A a1(1);  
    WrapA w(1);  
    w.setNewA(a1); // A::operator= (const A&)  
    w.setNewA(A(2)); // A::operator= (A&&)  
}
```



Полезный пример использования

forward

# Перегрузка конструкторов (без использования forward)

```
class MyString{
    char* m_pStr;
public:
    ...
    MyString(const MyString& );
    MyString(MyString&& );
};

class A{
    MyString m_str;
public:
    A(MyString && s) : m_str( std::move(s) ){}
    A(const MyString & s) : m_str(s) {}
    A(const char* p) : m_str(p){}
    ...
};
```

# Перегрузка конструкторов (без использования forward)

```
{  
    MyString s("ABC");  
    A a1(s); //???  
    A a2(MyString("QWERTY")); //???  
    A a3("Hello"); //???  
}
```

Пытаемся объединить три перегруженных  
конструктора посредством шаблона **(пока без forward)**

```
class MyString{  
    char* m_pStr;  
public:  
    ...  
    MyString(const MyString& );  
    MyString(MyString&& );  
};
```

```
class A{  
    MyString m_str;  
public:  
    template<typename T> A(T&& t) : m_str(t){}  
};
```

Пытаемся объединить два перегруженных  
конструктора посредством шаблона (пока **без forward**)

```
{  
  MyString s("ABC");  
  A a1(s); //MyString(const MyString& )  
  
  A a2(MyString("QWERTY")); //MyString(const MyString& );  
                                     !!!  
  A a3("Hello"); //MyString(const char* );  
}
```

# Полезный пример использования **forward**

```
class MyString{
    char* m_pStr;
public:
    ...
    MyString(const MyString& );
    MyString(MyString&& );
    MyString(const char*);
};
```

```
class A{
    MyString m_str;
public:
    template<typename T> A(T&& t) : m_str(std::forward<T>(t) ){}
};
```

# Полезный пример использования **forward**

```
{  
    MyString s("ABC");  
    A a1(s); //MyString(const MyString& )  
  
    A a2(MyString("QWERTY")); //MyString(MyString&& ) !!!  
  
    A a3("www"); ???  
}
```

# Еще один полезный пример использования forward

```
class MyString{...
    char* m_pStr;
public:
    ...
    MyString& operator=(const MyString& );
    MyString& operator=(MyString&& );
    MyString& operator=(const char*);
};

class A{
    MyString m_str;
public:
    ...
    template<typename T> void setNewString(T&& newStr)
    { m_str = std::forward<T>(newStr) ;}
};
```



# **DELEGATING CONSTRUCTORS**

# **INHERITING CONSTRUCTORS**

# До стандарта C++11. Дублирование кода

```
class A{  
...  
public:  
    A(){<код_1>}  
  
    A(int x){  
        <код_1> //повтор!  
        <код_2>  
    }  
};
```

???

```
class A{  
...  
public:  
    A(){<код_1>}  
  
    A(int x){  
        A(); //???  
        <код_2>  
    }  
};
```

# До стандарта C++11. Решение

```
class A{  
...  
public:  
    void Init() {<код_1> }  
  
    A(){ Init(); }  
  
    A(int x){  
        Init();  
        <код_2>  
    }  
};
```

# Стандарт C++11. Делегирующие конструкторы

```
class A{  
...  
public:  
    A(){<код_1>}  
  
    A(int x) : A(){  
        <код_2>  
    }  
};
```

# «Наследуемые» конструкторы

```
class A{  
    int m_a;  
public:  
    A(int a): m_a(a){}  
};
```

```
class B : public A{  
public:  
    B(int a) ; // параметр предназначен базовому  
                классу, а в производном никаких  
                инициализирующих действий НЕ требуется!  
};
```

# Аналогия: перегрузка не виртуальных методов класса

```
class A{
...
public:
void f(int);
};
class B: public A{
...
public:
void f(int, int);
};
int main()
{
    B b;
    b.f(1,2); //OK
    b.f(1); //???
}
```

# Решение (одно из решений)

```
class A{
...
public:
void f(int);
};
class B: public A{
...
public:
void f(int, int);
using A::f;
};
int main()
{
    B b;
    b.f(1,2); //OK
    b.f(1); //OK
}
```



# До стандарта C++11

- такое использование using **не** распространялось **на конструкторы**

# Без Inheriting constructors

```
class A{  
    int m_a;  
public:  
    A(int a): m_a(a){}  
};
```

```
class B : public A{  
public:  
    B(int a) : A(a){}  
};
```

# Inheriting constructors

```
class A{
    int m_a;
public:
    A(int a): m_a(a){}
};
class B : public A{
public:
    using A::A;
};
int main()
{
    B b(22);
}
```

# Какие конструкторы можно наследовать:

```
class A {  
public:  
    A(int) {};  
    A() {};  
    A(const A& a) {}  
    A(A&& a) {}  
};  
class B : public A {  
using A::A;  
};
```

```
B b1(1);  
B b2;  
B b3 = b1;  
B b4 = std::move(b1);
```

# Замечание:

- При добавлении в производный класс конструктора с такой же сигнатурой пользовательский конструктор будет приоритетнее

# **EXPLICIT ДЛЯ ЗАПРЕТА НЕЯВНОГО ПРЕОБРАЗОВАНИЯ**

# До C++11

## использование explicit?

# Пример использования explicit для запрета неявного преобразования

```
class A{  
    int m_a;  
public:  
    A(int);  
};
```

```
int main()  
{  
    A a = 1; ///???  
}
```



# C++11

```
class A { ...
```

```
public:
```

```
    A(int);
```

```
    A(int, int);
```

```
    operator int() const ;
```

```
};
```

```
A a2(2); // OK
```

```
A a1 = 1; // OK (implicit)
```

```
A a3{ 4, 5 }; // OK: A::A(int, int)
```

```
A a4 = { 4, 5 }; // OK: A::A(int, int)
```

```
int na1 = a1; // OK: A::operator int()
```

```
int na2 = static_cast<int>(a1); // OK: A::operator int()
```

# C++11

```
class B {...  
public:  
    explicit B(int);  
    explicit B(int, int);  
    explicit operator int() const;  
};
```

// B b1 = 1; // ошибка

B b2(2); // OK

B b3{ 4, 5 }; // OK: B::B(int, int)

// B b4 = {4,5}; //ошибка

// int nb1 = b2; // ошибка

int nb2 = static\_cast<int>(b2); // OK:

# explicit и универсальные списки инициализации

```
class A{
    int m_x,m_y;
public: A(int x, int y);
};
class B{
    int m_x, m_y;
public: explicit B(int x, int y);
};
```

```
A a1{ 1, 2 };
B b1{ 3, 4 };
A a2={ 1, 2 };
//B b2={ 3, 4 };
```