# الجمهورية الجزائرية الديمقراطية الشعبية وزارة التربية الوطنية الديوان الوطني للامتحانات والمسابقات

امتحان بكالوريا التعليم الثانوي دورة: 2023

الشعبة: تقني رياضي

المدة: 44 سا و30 د

اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة ميكانيكية)

على المترشح أن يختار أحد الموضوعين الآتيين:

الموضوع الأول

نظام آلى لطى وتخريم الصفائح

يحتوي الموضوع على ملفين:

.{23\2-23\4-23\5-2\82-2\82-2\1}. ملف تقني – صفحات : {1\23-2\23\5-2\82-8

#### ملاحظة:

- لا يسمح باستعمال أية وثيقة خارجية عن الاختبار.
- يسلم ملف الأجوبة بكامل صفحاته {6\23-7\23-8\23-9\23\10-23\10-23\3} ولو كانت فارغة.

#### I. الملف التقنى

### 1- وصف سير النظام:

يمثل الشكل (1) صفحة (2 من23) نظام آلى لطى وتخريم الصفائح.

يضع العامل الصفيحة على البساط يدويا ثم يضغط على الزر Dcy فتبدأ الدورة كما يلى:

- إقلاع المحرك Mt (غير ممثل) في الدوران لتقديم الصفيحة.
- عند ضغط الصفيحة على الملتقط s يتوقف المحرك Mt وتخرج ساق الدافعة (A) لتحويل الصفيحة إلى منصب الطي والتخريم.
- الضغط على الملتقط  $a_1$  يؤدي إلى دخول ساق الدافعة (A) وخروج ساق الدافعة (B) لتثبيت الصفيحة وطيها.
  - الضغط على الملتقطين  $a_0$  و  $b_1$  يؤدي إلى خروج ساقى الدافعتين (C) و (D) لتخريم الصفيحة.
    - (D) و (C) الضغط على الملتقطين  $\mathbf{c}_1$  و  $\mathbf{c}_1$  يؤدي إلى دخول ساقى الدافعتين  $\mathbf{c}_1$
    - الضغط على الملتقطين  $\mathbf{c}_0$  و  $\mathbf{d}_0$  يؤدي إلى دخول ساق الدافعة ( $\mathbf{B}$ ) وتحرير الصفيحة.
      - $\mathbf{b}_0$  تنتهي الدورة عند الضغط على الملتقط

ملاحظة: عند انتهاء عمليتي الطي والتخريم يخلي العامل منصب العمل يدويا.

## 2- المنتج محل الدراسة:

نقترح دراسة مخفض السرعة الممثل على الصفحة (3 من 23).

تنقل الحركة الدورانية من العمود المحرك (1) إلى عمود الخروج (20) بواسطة مجموعة متسننات أسطوانية ذات أسنان قائمة (1-27، 30-11) ومتسننات مخروطية ذات أسنان قائمة (8-24).

#### 3- معطيات تقنية:

- سرعة دوران المحرك (Mt): Nm = 750tr/mn

- استطاعة المحرك: - استطاعة المحرك

 $Z_{30} = 64 \; dents \; ; \; Z_1 = 28 \; dents \; ; \; m = 2 \; :$ متسننات أسطوانية ذات أسنان قائمة  $= 20 \; dents \; ; \;$ 

 $Z_{11} = 68 \text{ dents}$  ;  $Z_{27} = 24 \text{ dents}$  : اسطوانية ذات أسنان قائمة :  $\{11-27\}$ 

 $Z_{24} = 62 \text{ dents}$  ;  $Z_8 = 32 \text{ dents}$  : أسنان قائمة:  $Z_{24} = 62 \text{ dents}$  : أسنان مخروطية ذات أسنان قائمة:

#### 4- العمل المطلوب:

### 1.4- دراسة تصميم المشروع: (14 نقطة)

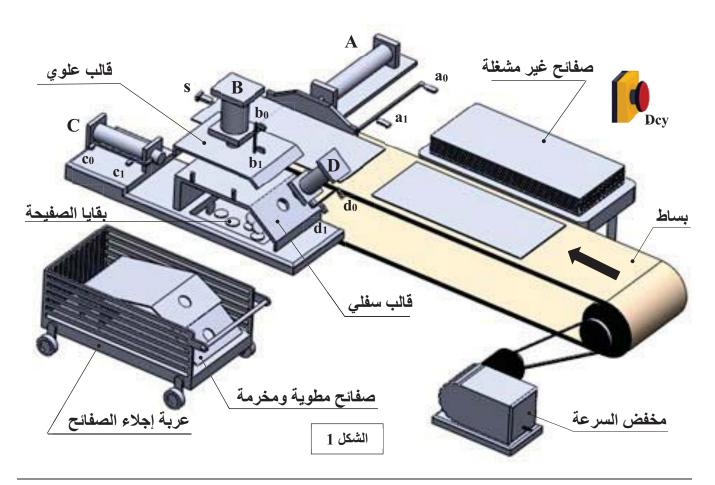
أ-التحليل الوظيفي والتكنولوجي: أجب مباشرة على الصفحتين (6 من 23) و(7 من 23).

#### ب-التحليل البنيوي:

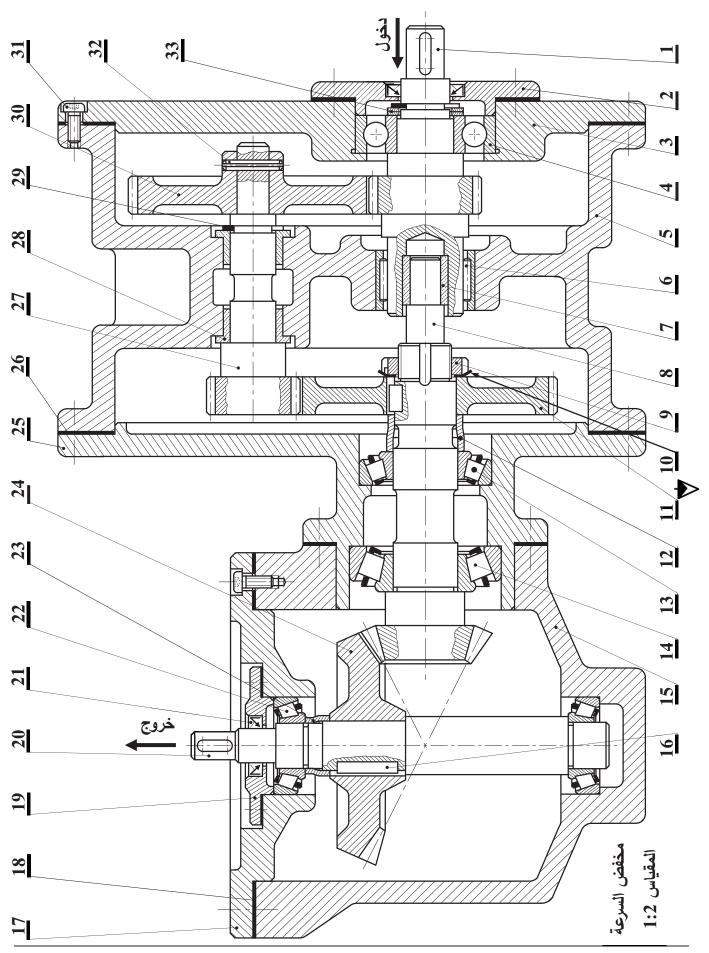
- الدراسة التصميمية الجزئية: أجب مباشرة على الصفحة (8 من 23).
  - الدراسة التعريفية الجزئية: أجب مباشرة على الصفحة (8 من 23).

#### 2.4- دراسة تحضير المشروع: (06 نقاط)

أ-تكنولوجيا لوسائل وطرق الصنع: أجب مباشرة على الصفحتين (9 من 23 و10 من 23). ب-تكنولوجيا الأنظمة الآلية: أجب مباشرة على الصفحة (11 من 23).



اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة ميكانيكية) / الشعبة: تقني رياضي / بكالوريا 2023



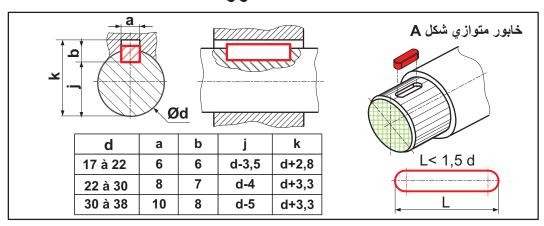
صفحة 3 من 23

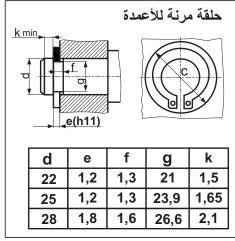


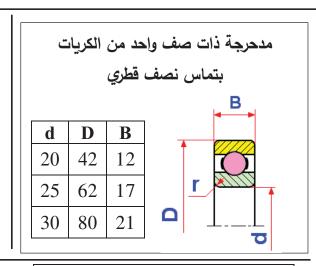
		مخفض السرعة		r .r
المقياس 1:2	العادة	العدد	,	
ملاحظات	المادة 35 Cr M0 4	التعيينات	العدد	1 الرقم
	EN – GJL - 250 35 Cr Mo 4	عصاء عمود محرك مسنن	1	1
	EN - GJL - 250	هیک <i>ل</i> غطاء	1	3
	X 100 Cr Mo 17	مدحرجة ذات صف واحد من الكريات بتماس نصف قطري	1	4
	EN – GJL - 250	هيكل	1	5
	X 100 Cr Mo 17	غمد ذو إبر	1	6
	Cu Sn 9 P	وسادة	1	7
	35 Cr Mo 4	عمود ترس	1	8
	S 235	صامولة محززة	1	9
	S 235	حلقة كبح	1	10
	35 Cr Mo 4	عجلة أسطوانية ذات أسنان قائمة	1	11
	S 235	لجاف	1	12
	X 100 Cr Mo 17	مدحرجة ذات دحاريج مخروطية	1	13
	X 100 Cr Mo 17	مدحرجة ذات دحاريج مخروطية	1	14
	EN – GJL - 250	هیکل	1	15
تجارة		خابور متوازي شكل A ، 32 x 5 x 5 x 32	1	16
	EN – GJL - 250	هیکل	1	17
تجارة		فاصل مسطح	1	18
	EN – GJL - 250	غطاء	1	19
	35 Cr Mo 4	عمود الخروج	1	20
	مطاط اصطناعي	فاصل ذو شفتین	1	21
	X 100 Cr Mo 17	مدحرجة ذات دحاريج مخروطية	2	22
	S 235	لجاف	1	23
	35 Cr Mo 4	عجلة مخروطية ذات أسنان قائمة	1	24
-3	EN – GJL - 250	هيكل	1	25
تجارة	33 C1 1110 4	فاصل مسطح	1	26
	35 Cr Mo 4	عمود ترس	1	27
<i>→</i>	Cu Sn 9P	وسادة بكتف	2	28
تجارة	33 CI WIU 4	حلقة مرنة للأعمدة ، 1,2 x 25	1	29
٠,٠	35 Cr Mo 4	عجلة أسطوانية ذات أسنان قائمة	1	30
تجارة	S 235	مرره مرت 32 x 6 برغی ذو رأس أسطوانی بتجویف سداسی M8 x16	1 12	32
ىجارە	S 225	مرزة مرنة 32 x 8		
تجارة		حلقة مسطحة	2	33

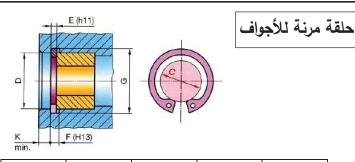


## ملف الموارد



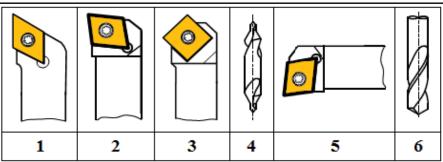






D	E	F	G	K
55	2	2,15	58	4,5
60	2	2,15	63	4,5
65	2,5	2,65	68	4,5

جدول الانحرافات						
18à30 30à50 50à8 الأجواف						
Н6	+13	+16 0	+19 0			
H7 +21 0		+25 0	+30			
الأعمدة	18à30	30à50	50à80			
m6	+21	+25	+30			
1110	+8	+9	+11			
(	+35	+42	+51			
р6	+22	+26	+32			



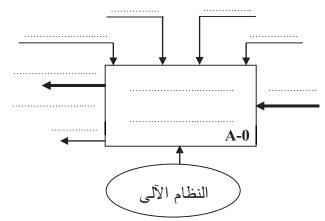
أدوات القطع

#### ملف الأجوبة II.

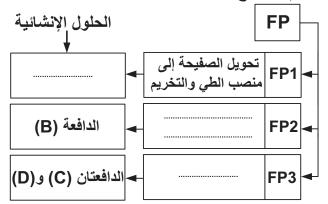
#### 1.4- دراسة تصميم المشروع:

### أ - التحليل الوظيفي والتكنولوجي:

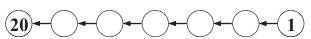
-1 أتمم مخطط الوظيفة الإجمالية للعلبة (A-0) للنظام.



2- مستعينا بوصف سير النظام الآلي صفحة (1 من 23)، مستعينا بجدول الانحرافات في ملف الموارد أتمم المخطط (FAST) للوظيفة الرئيسية (FP) طي وتخريم الصفائح:



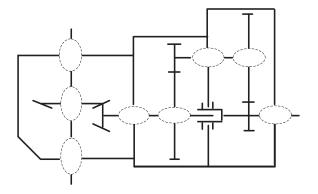
3- أكمل مخطط الدورة الوظيفية:



4- أتمم جدول الوصلات الحركية التالي:

الوسيلة	اسم الوصلة	القطع
		(5+3) / 1
		5 / 27
		25 / 8
		20 / 24
		27 / 30

5- أكمل الرسم التخطيطي الحركي للمخفض.



- 6- التحديد الوظيفي للأبعاد:
- 1.6- الوسادة (28) مركبة مع الهيكل (5) بتوافق .Ø32H7p6

(صفحة 5 من 23) احسب هذا التوافق ثم استنتج نوعه.

2.6- أنجز سلسلة الأبعاد الخاصة بالشرط الوظيفي JA.

24 16 20

### 7 - دراسة المدحرحات:

-1.7 هل المدحرجات (22) المستعملة في توجيه العمود

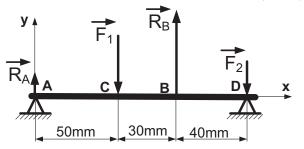
(20) مناسبة؟ برّر.

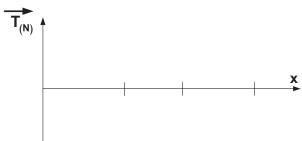
2- احسب عزوم الانحناء وارسم المنحنى البياني.	2.9

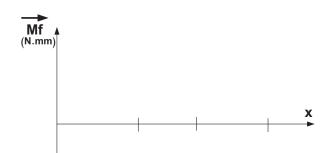
#### المنحنيات البيانية:

1 mm o 10N سلم الجهود القاطعة:

 $10mm \rightarrow 1750N.mm$  عزوم الانحناء:







. برّر (22) برّر	المدحرجات	نوع تركيب	.2-ما هو	7
------------------	-----------	-----------	----------	---

8- دراسة عناصر النقل:

-1.8 أكمل جدول مميزات المتسنن أ-1.8

a	df	da	d	Z	m	
				28	2	1
				64		30

المعادلات:

.....

2.8- احسب النسبة الإجمالية للنقل «rg».

rg = .....

3.8- احسب سرعة دوران عمود الخروج (20).

 $N_{20} = \dots$ 

4.8- احسب المزدوجة المحركة.

 $C_m = \dots$ 

### 9- دراسة مقاومة المواد:

نفترض أن العمود (1) عبارة عن عارضة تعمل تحت تأثير الإنحناء المستوي البسيط الناتج عن الجهود التالية:

$$\begin{split} \left\|\overrightarrow{F_1}\right\| &= 280N \ ; \ \left\|\overrightarrow{F_2}\right\| = 140N \\ \left\|\overrightarrow{R_A}\right\| &= 35N \ ; \ \left\|\overrightarrow{R_B}\right\| = 385N \end{split}$$

1.9 احسب الجهود القاطعة وارسم المنحنى البياني.

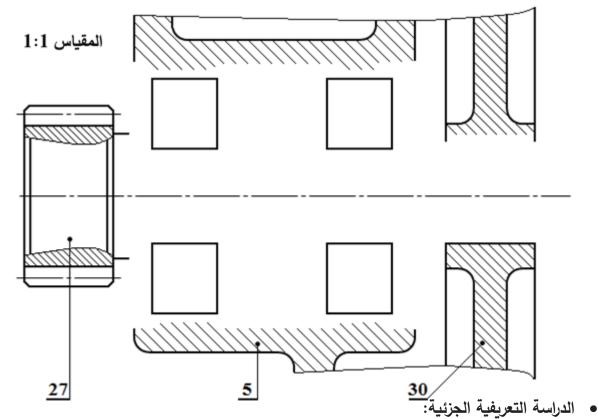



#### ب - التحليل البنيوي:

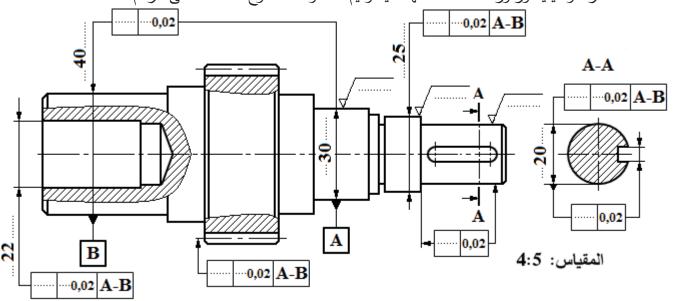
#### • الدراسة التصميمية الجزئية:

أثناء استعمال الجهاز لاحظنا بعض العيوب، من بينها تآكل سريع للوسادتين (28) مما جعل عملية تبديلهما تكون دوريا وفي ظرف قصير من الزمن وكذا تعرض المرزة (32) إلى عملية القص لذا نقترح التعديلات التالية:

- تغيير الوسادتين (28) بمدحرجتين ذات صف واحد من الكريات بتماس نصف قطري.
  - تحقيق وصلة اندماجية قابلة للفك بين العجلة (30) والعمود (27).
  - تسجيل التوافقات الخاصة بتركيب المدحرجات وتركيب العجلة المسننة (30).



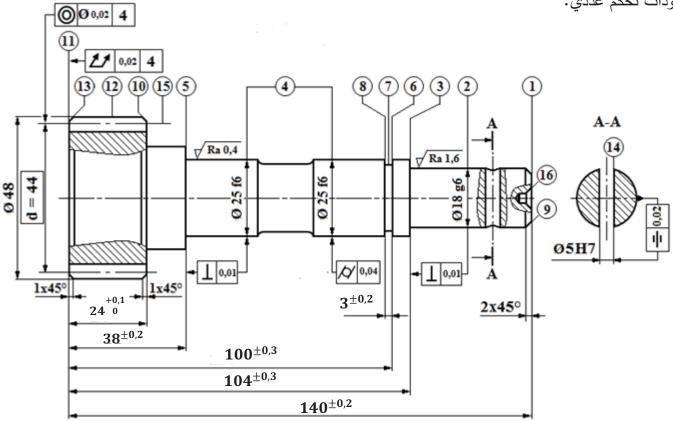
مستعينا بالرسم التجميعي (الصفحة 3 من 23)، أتمم الرسم التعريفي الجزئي للعمود (1) بتسجيل قيم الأقطار الوظيفية ورموز السماحات الهندسية وقيم الخشونة للسطوح المحددة على الرسم.





## 2.4- دراسة تحضير المشروع:

أ- تكنولوجيا لوسائل وطرق الصنع: نريد دراسة وسائل الصنع اللازمة من حيث الآلات، أدوات القطع والمراقبة لإنجاز العمود (27) بسلسلة متوسطة في ورشة للصناعة الميكانيكية مجهزة بآلات عادية، نصف أوتوماتيكية، أوتوماتيكية وذات تحكم عددي.



ع العمود (27) من مادة Cr Mo 4 ، اشرح هذا التعيين.	1- صن
حصول على خام العمود (27) عن طريق حدادة القالب ، اشرح مبدأ هذه الطريقة ؟	2- تمّ ال

3- سجل أبعاد الخام انطلاقا من الأبعاد الوظيفية الموجودة داخل الجدول علما أنّ السمك الإضافي للتشغيل 2mm.

أبعاد الخام	الأبعاد الوظيفية (CF)
	$140^{\pm0,2}$
	Ø 48



### 4- أكمل جدول المواصفات الهندسية التالية:

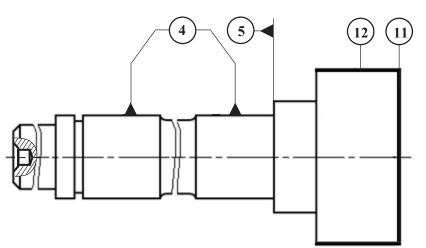
واصفة الوضع	نوع الم الشكل	اسم المواصفة	السطح المرجعي	مجال السماح IT	
					15   Ø 0,02   4
					4 🛭 0,04

5- تمّ تصنيع العمود (27) حسب التجميعات التالية: {10-11-11}، {14}، {2-3-4-3-9}، {15}، {15}، {16-1}}. {16-1}}.

أكمل السير المنطقى للصنع.

المنصب	العمليات	المرحلة	المنصب	العمليات	المرحلة
		500			100
نحت الأسنان	15	600	الخراطة	16 - 1	200
تصحيح أسطواني	4	700			300
		800			400

6- أنجز رسم الصنع الجزئي للمرحلة 400 الخاص بالسطحين (11) و (12) مبينا ما يلي:



- < الوضعية الإيزوستاتية.
  - تمثيل أدوات القطع.
- تمثيل حركتي القطع والتغذية.

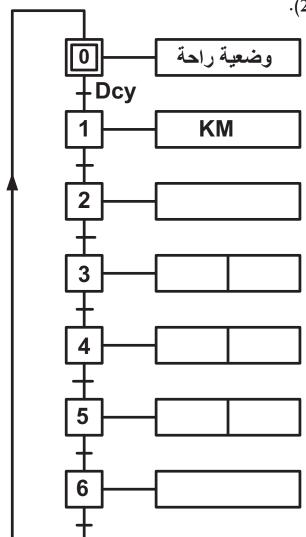
7- سجّل داخل الجدول أبعاد الصنع وأدوات المراقبة المتعلقة بإنجاز السطحين (11 و 12) ثم احسب سرعة الدوران وسرعة التغذية اللازمتين للتشغيل علما أن سرعة القطع Vc = 80 والتغذية في الدورة Vc = 80

<b>Vf</b> =	NT.

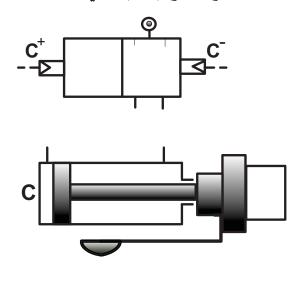
أدوات المراقبة	أبعاد الصنع	السطوح
		11
		12

#### ب- تكنولوجيا الأنظمة الآلية:

- \* الدافعات (A-B-C-D) مزدوجة المفعول مغذات بموزعات هوائية (A-B-C-D)
- 1. أكمل المخطط الوظيفي للتحكم في المراحل والانتقالات (GRAFCET) مستوى 2 للنظام الآلي حسب وصف سيره على الصفحة (1 من 23) والشكل 1 صفحة (2 من 23).



2. أتمم ربط الدافعة (C) مزدوجة التأثير مع الموزع (5/2) ثنائي الاستقرار.



انتهى الموضوع الأول



## الموضوع الثاني نظام آلى لتقويس الأنابيب الحديدية

#### يحتوي الموضوع على ملفين:

- .I. ملف تقنى: الصفحات {23/12، 23/13، 23/14، 23/15، 23/15، 23/16، 23/16، 23/16.
- II. ملف الأجوبة: الصفحات {23/28، 23/21، 23/20، 23/21، 23/22، 23/22، 23/21، 23/23، 23/23، 23/21، 23/21

ملاحظة: - لا يسمح باستعمال أية وثيقة خارجية عن الاختبار.

- يسلم ملف الأجوبة بكامل صفحاته {23/18، 23/20، 23/21، 23/21، 23/22، 23/23} ولو كانت فارغة.

## I- ملف تقني

#### 1- وصف سير النظام:

يمثل الشكل (1) على الصفحة (14 من 23) نظام آلي لتقويس الأنابيب المستعملة لأرجل الطاولات المدرسية. تتم عملية تقويس الأنابيب الحديدية المحضرة مسبقا على النحو التالى:

- تمرير الأنبوب يدويا عبر أكرات التقويس وضبطه في الوضعية المناسبة عند المعلم المحدد (مصد) على طاولة العمل.
- تحريك الذراع (d) إلى الوضعية (d=1) يؤدي إلى خروج ساقي الدافعتين (A) و (B) في آن واحد لإنجاز عملية تقويس الأنبوب من الجهتين إلى غاية الضغط على الملتقطتين  $(a_1)$  و  $(b_1)$ .
- تحريك الذراع (e) إلى الوضعية (e=1) يؤدي إلى خروج ساق الدافعة (V) لتحويل الأنبوب المقوس على البساط (T) وإجلائه نحو منصب التركيب (التثقيب والتلحيم).
  - تحرير الذراع (e)، يؤدي إلى رجوع ساق الدافعة -
  - تحريك الذراع (d) إلى الوضعية (d=0)، يؤدي إلى دخول ساقي الدافعتين (A) و (B) في آن واحد.
    - تنتهي الدورة عند الضغط على الملتقطتين  $(a_0)$  و  $(b_0)$ .

#### ملاحظة:

- الدافعتان (A) و (B) مزدوجتا المفعول مغذیتان بموزعین هوائیین (B) ثنائیة الاستقرار.
  - الدافعة (V) بسيطة المفعول مغذاة بموزع هوائى 3/2 أحادي الاستقرار.
    - (e) : موزع هوائي 3/2 NF أحادي الاستقرار ذو تحكم بذراع.
      - (d) موزع هوائي 5/2 ثنائي الاستقرار ذو تحكم بذراع.
  - . الملتقطات  $(a_0-a_1-b_0-b_1)$  موزعات هوائية  $(a_0-a_1-b_0-b_1)$  أحادية الاستقرار
- 2- المنتج محل الدراسة: نقترح دراسة مخفض السرعة الممثل على الصفحة (15 من 23).

تنقل الحركة الدورانية من عمود الدخول (17) إلى عمود الخروج (1) بواسطة متسنن أسطواني ذو سن قائم داخلي (22-21) ومتسنن مخروطي ذو سن قائم (72-1).

#### 3- معطيات تقنية:

 $N_m = 500 \; tr/mn$  ،  $P_m = 800 \; W$  :(Mt) المحرك الكهربائي

- المتسننات:

 $Z_{22}=140 \text{ dents}$  ;  $d_{21}=35 \text{ mm}$  ;  $m_{21}=1,25 \text{ mm}$  -

 $r_{(27-1)} = \frac{3}{4}$  ;  $Z_{27} = 24$ dents ;  $m_{27} = 1.5$  mm -

#### 4- العمل المطلوب:

1.4- دراسة تصميم المشروع: (14 نقطة)

أ- تحليل وظيفي وتكنولوجي: أجب مباشرة على الصفحتين (18 من 23) و (19 من 23).

ب- تحليل بنيوي:

• دراسة تصميمية جزئية: أجب مباشرة على الصفحة (20 من 23).

نظرا للتآكل السريع للوسادتين (9) والتدخلات المتكررة لتغييرهما، أكمل الدراسة التصميمية الجزئية بدراسة التغييرات الآتية:

- تعویض الوسادتین (9) بمدحرجتین ذات دحاریج مخروطیة.
  - ضمان كتامة الجهاز.
- تسجيل التوافقات على محامل المدحرجتين وفاصل الكتامة.
  - دراسة تعريفية جزئية:

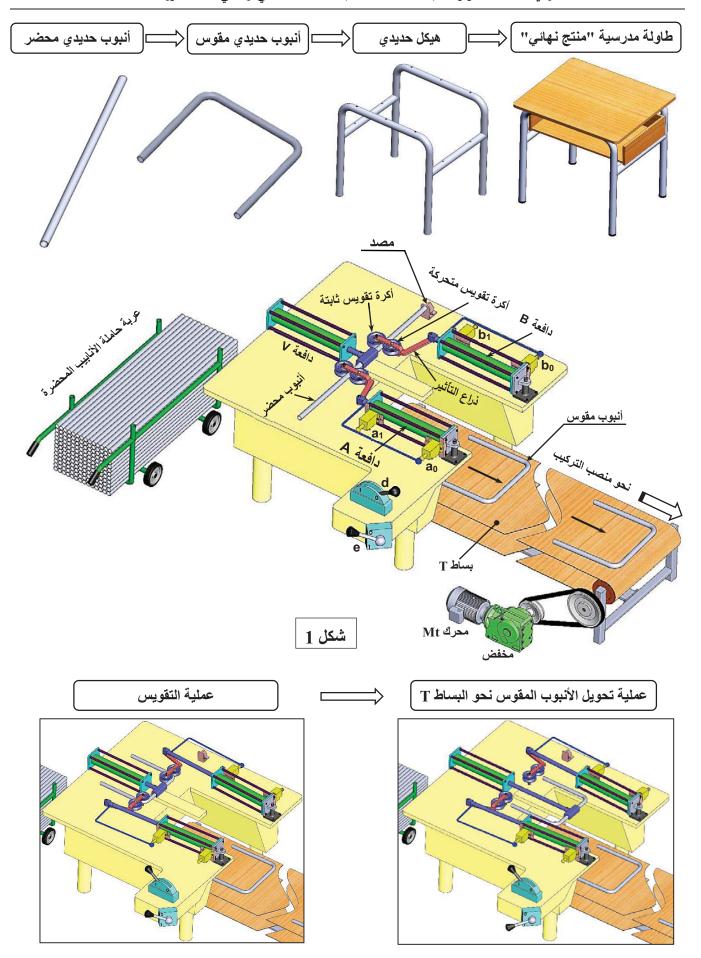
مباشرة على الصفحة (20 من 23) أكمل الرسم التعريفي الجزئي للعمود الترس (27) بتسجيل الأقطار الوظيفية، السماحات الهندسية وقيم الخشونة للسطوح المحددة على الرسم.

2.4- دراسة تحضير المشروع: (6 نقاط)

أ- تكنولوجيا لوسائل وطرق الصنع: أجب مباشرة على الصفحتين (21 من 23) و (22 من 23). ب- تكنولوجيا الأنظمة الآلية: أجب مباشرة على الصفحة (23 من 23).



اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة ميكانيكية) / الشعبة: تقني رياضي / بكالوريا 2023



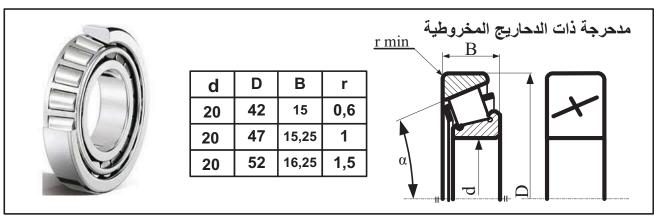


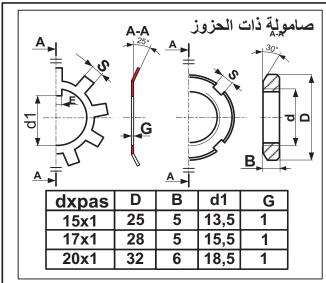
اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة ميكانيكية) / الشعبة: تقني رياضي / بكالوريا 2023 <u>14</u> <u>13</u> 15 **12** 20 19 **17** 16 <u>18</u> <u>21</u> 22 <u>23</u> 24 <u>25</u> <u>26</u> <u>11</u> <u>10</u> <u>27</u> 8 28 7 29 6 5 30 4 <u>31</u> 3 2 1 مخفض السرعة المقياس 1:1

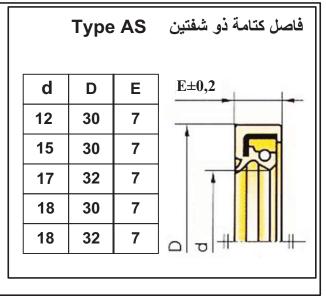
// <b>\</b>	
((A))	
W 3//	

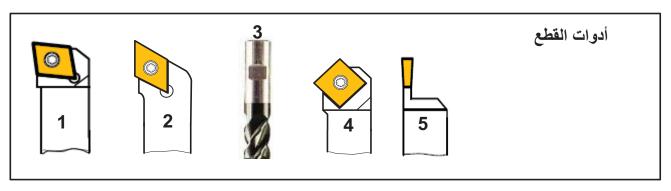
تجارة		حلقة W - 8	8	31
<u> </u>	Al Si 13	غطاء حامل	1	30
	Cu Sn 9 P	وسادة بكتف	2	29
تجارة		حلقة مسطحة	1	28
	35 Cr Mo 4	عمود ترس	1	27
	Cu Sn 9 P	وسادة	1	26
تجارة		خابور متوازي شكل A ، 4 x 5 x 5 x 16	1	25
تجارة		حلقة مرنة للأعمدة ، 15 x 1	2	24
تجارة		خابور متوازي شكل B x 5 x L ، B	1	23
	35 Cr Mo 4	عجلة اسطوانية ذات أسنان داخلية قائمة	1	22
	35 Cr Mo 4	ترس	1	21
تجارة		m M6  imes 20 برغي ذو رأس سداسي	8	20
تجارة		فاصل مسطح	1	19
	Cu Sn 9 P	وسىادة بكتف	2	18
	35 Cr Mo 4	عمود الدخول	1	17
	Al Si 13	هیکل	1	16
تجارة		حلقة مسطحة	1	15
تجارة		حلقة مرنة للأعمدة ، 17 x 1	1	14
تجارة		خابور متوازي شكل A ، A ك x 5 x 20 متوازي شكل A	1	13
		جهاز نقل الحركة	1	12
تجارة		فاصل كتامة	1	11
	EN - GJL - 250	غطاء ملولب	1	10
	Cu Sn 9 P	وسادة بكتف	2	9
	EN - GJL - 250	علبة	1	8
تجارة		برغي ذو رأس أسطواني بتجويف سداسي 10 M8 x	6	7
تجارة		سندات الضبط وفاصل كتامة	1	6
تجارة		حلقة W - 6	6	5
تجارة		حلقة مسطحة	1	4
تجارة		حلقة مرنة للأعمدة ، 1,2 x 20	1	3
تجارة		خابور متوازي شكل A ، 4 x 5 x 5 x 5 x 18	1	2
	35 Cr Mo 4	عمود الخروج	1	1
ملاحظات	مادة	تعيينات	315	رقم
المقياس: 1:1				
	عة	_	山 R	

## ملف الموارد







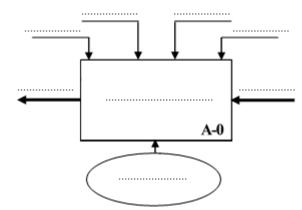


#### II- ملف الأجوية

## 1.4- دراسة تصميم المشروع:

### أ- تحليل وظيفي وتكنولوجي:

1- أكمل مخطط الوظيفة الاجمالية للعلبة (A-0) للنظام.



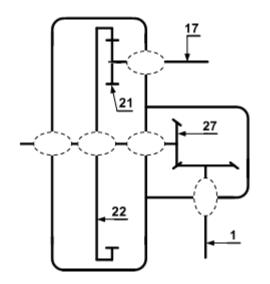
2- أكمل مخطط الوظائف التقنية (FAST) الجزئي الخاص بالوظيفة FT1 التي تمثل نقل الحركة من (17) إلى (1).



## 3- أتمم جدول الوصلات الحركية التالي:

الوسيلة	اسم الوصلة	القطع
		27/22
		16/17
		16/30

4- أكمل الرسم التخطيطي الحركي للجهاز.



5- التحديد الوظيفي للأبعاد.

.JA	وظيفي	اصة بالشرط ال	أبعاد الذ	لسلة الا	نجز س	1.5
24	21	18 17	16	18'	15	14
1	JВ В В2	_	JA			

2.5- أكتب معادلات الشرط الوظيفي JB.

 $JB_{min} =$ 

6- صنعت العلبة (8) من مادة: EN - GJL - 250

		_
 	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	 

### 7- دراسة عناصر النقل:

1.7 أكمل جدول مميزات المتسنن الأسطواني ذو السن القائم الداخلي {(21)-(21)} والمتسنن المخروطي ذو السن القائم {(27)-(1)}.

r	а	δ	d	Z	m	
		$\times$	35		1,25	(21)
		$\times$		140	1,23	(22)
3	X			24	1 ~	(27)
$\frac{3}{4}$	X				1,5	(1)

علاقات:	:	لعلاقا
---------	---	--------


. لمخفض. النقل الإجمالية  $(r_{
m g})$  المخفض.

 $rg = \dots$ 

 $N_s$  احسب سرعة عمود الخروج.

 $N_s = \dots$ 

4.7- احسب استطاعة عمود الخروج (1) علما أن مردود الجهاز  $\eta = 0.90$ 

**Ps** = .....

### 8- دراسة مقاومة المواد:

1.8- يخضع عمود الدخول (17) إلى عملية الالتواء.

أ- احسب المزدوجة المطبقة عليه علما أن:

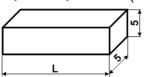
N = 500 Tr/mn وسرعة الدوران P = 800 W

 $\mathbf{C} = \dots$ 

v-1 ب- تحقق من شرط المقاومة علما أن قطر العمود (17) ب- تحقق من شرط المقاومة علما أن قطر v-1 والمقاومة v-1 ، مديول الالتواء v-1 ، مديول الالتواء v-1 والمقاومة التطبيقية للانزلاق v-1 . Rpg = v-1 التطبيقية للانزلاق

### الاستنتاج:

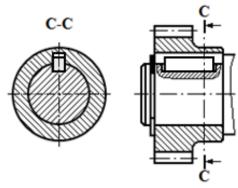
2.8- الربط في الدوران بين العمود (17) والعجلة (21). يتم بواسطة الخابور المتوازي (23) شكل B (5x5xL).



خابور متوازي شكل B

أ- ما هو نوع التأثير الذي يخضع له الخابور.

ب- بين على الرسم المقابل المقطع المعرض لهذا التأثير.



3- احسب الجهد المماسي المطبق على الخابور علما أن العزم المنقول C=15,5N.m وقطر العمود d=16mm

**T** = .....

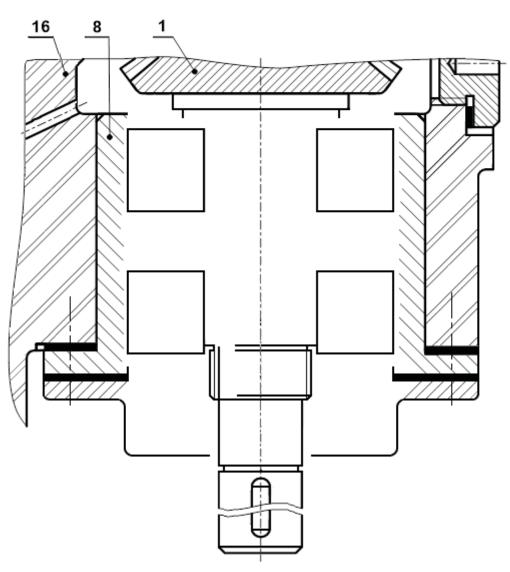
 $L_{min}$  علما أن المقاومة  $L_{min}$  علما أن المقاومة التطبيقية للانزلاق  $Rpg = 50 N/mm^2$ .

L<sub>min</sub> = .....

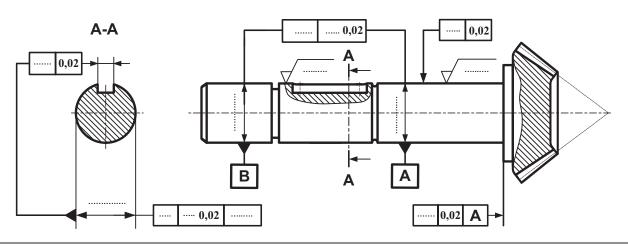


## ب – تحليل بنيوي:

- دراسة تصميمية جزئية.



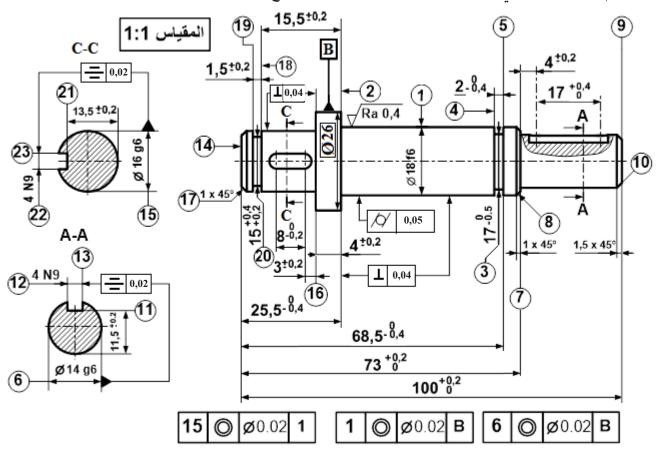
- دراسة تعريفية جزئية. المقياس 1:1



## 2.4- دراسة تحضير المشروع:

## أ- تكنولوجيا لوسائل وطرق الصنع:

نريد دراسة وسائل الصنع من حيث الآلات، أدوات القطع والمراقبة للعمود (17) المصنوع من المادة 4 35 Cr Mo في ورشة الهندسة الميكانيكية بوتيرة تصنيع تقدر بـ 500 قطعة سنويا لمدة خمسة سنوات.



 $\sqrt{Ra} = 1, 6$  الخشونة العامة:

## 1 الملأ الجدول الخاص بعمليات تشغيل السطوح التالية:

اسم الآلة	رقم الأداة المناسبة	اسم عملية التشغيل	السطوح
			2 - 1
			5 - 4 - 3
			13 - 12 - 11
			9
			10

## -2 اختر وسيلة القياس لمراقبة الأبعاد المدونة داخل الجدول وذلك بوضع علامة (x) في الخانة المناسبة.

ميكرومتر	سدادة معيارية TLD	قدم قنوية	معيار فكي CMD	
				$\emptyset 16 \text{ g6} = 16^{-0,006}_{-0,017}$
				$4^{\pm0,2}$



-3 يتم تصنيع العمود (17) وفق مراحل حسب التجميعات التالية:

$$\{(23)\cdot(22)\cdot(21)\} - \{(20)\cdot(19)\cdot(18)\cdot(17)\cdot(16)\cdot(15)\cdot(14)\} - \{(13)\cdot(12)\cdot(11)\}$$

 $\{(10),(9),(8),(7),(6),(5),(4),(3),(2),(1)\}$ 

أتمم جدول السير المنطقي للصنع الآتي:

منصب العمل	العمليات	المرحلة
		100
		200
		300
		400
تفريز	{(23)(22)(21)}	500
تصحيح أسطواني	1	600
		700

4- أتمم رسم المرحلة 300 الجزئي الخاص بعملية تشغيل السطحين {(15)،(15)} مبينا ما يلي:

- الوضعية السكونية (الإيزوستاتية).
  - تمثيل الأداة المناسبة للتشغيل.
- تسجیل أبعاد الصنع والسماحات الهندسیة.
   تمثیل حرکة القطع وحرکة التغذیة.
   آق

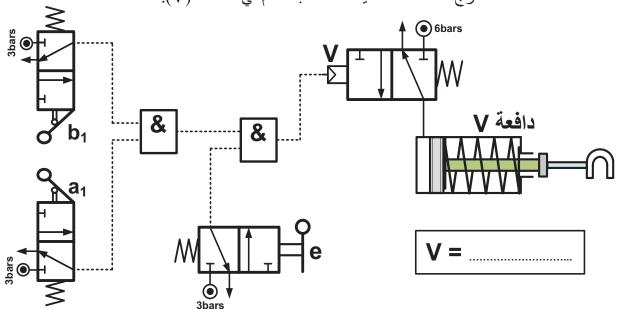
 $V_{c} = 100 \, \mathrm{mm/m}$  الملازمتين لتشغيل السطح (15) علما أن سرعة القطع  $V_{c} = 100 \, \mathrm{mm/m}$ 

**N** = .....

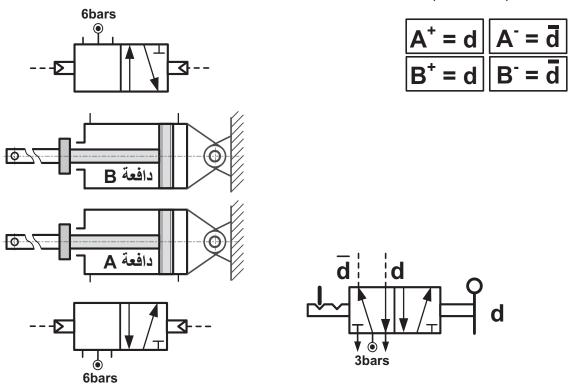
Vf = .....

### ب\_تكنولوجيا الأنظمة الآلية:

1- انطلاقا من الرسم التخطيطي للتكبيل الهوائي الموالى:  $oldsymbol{(V)}$  - استخرج المعادلة المنطقية الخاصة بالتحكم في الدافعة  $oldsymbol{(V)}$ .



2- اربط الدافعتين (A) و (B) مع الموزعين (A) و (B) ثم أكمل الرسم التخطيطي للتكبيل الهوائي الموالي الخاص بالتحكم في الدافعتين (A) و (B) حسب شروط السير المذكورة في الصفحة (12 من 23)، والمعادلات المنطقية الآتية:

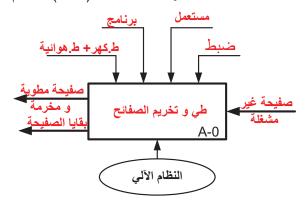


3x0,1 (FAST) المخطط الدورة الوظنيفية   3x0,1 (FAST) المخطط الدورة الوظنيفية   3x0,1 (FAST) المخلط الدورة الوظنيفية الأبعاد المخلط الدورق المخلط المخلط المخلط العزبي الأبعاد المخلط	سلم التنقيط للموضوع: نظام آلي لطي وتخريم الصفائح					
4,2         8,8         ا - التحليل الوظيفي والتكنولوجي         8,8         - احتصاب الوظيفي والتكنولوجي         5x0,1         - احتصاب المواصفات         5x0,1         - احتصاب المواصفات         1 0x0,1         - المخطط الوظيفية (0-4) للنظام         3x0,1         (FAST)         - المخطط الدورة الوظيفية	نقاط	06 :	2.4-دراسة تحضير المشروع	قطة	14 نا	1.4-دراسة تصميم المشروع:
5x0,1         1- شرح التعيين         8x0,1         (C (FAST) المخطط (PAST)         1 (FAST)         2 (FA	المجموع	مجزأة	عناصر الإجابة	المجموع	مجزأة	عناصر الإجابة
3x0,1 (FAST) المخطط الدورة الوظنيفية   3x0,1 (FAST) المخطط الدورة الوظنيفية   3x0,1 (FAST) المخلط الدورة الوظنيفية   3x0,1 (FAST) المخلط الدورة الوظنيفية   3x0,1 (FAST) المخلط الدورة الوظنيفية الأجعاد   10x0,1 (FAST) المحركة التخطيعي الحركي المحركية   10x0,1 (FAST) المحركة التخطيعي الحركي المحركية   3x0,1 (FAST) المحركة التخطيعي الحركي المحركة   3x0,1 (FAST) المحركة التخطيعية الإختاء   3x0,1 (FAST) المحركة   3x0,1 (FAST) المحركة التخطيعية الإختاء   3x0,1 (FAST) المحركة   3x0,1 (FAST) المحركة   3x0,1 (FAST) المحركة   3x0,1 (FAST)   3x0,1	4,2	ىنع	أ- تكنولوجيا لوسائل وطرق الص	8,8	ي	أ – التحليل الوظيفي والتكنولوج
2x0,1       مضطط الدورة الوظيفية       0,2       مضطط الدورة الوظيفية         جدرل الوصلات الحركية       10x0,1       8x0,1       10x0,1         8x0,1       8x0,1       8x0,1       6x0,1         10x0,1       8x0,1       8x0,1       8x0,1       6x0,1         10x0,1       8x0,1       8x0,1       8x0,1       6x0,1       6x0,2       6x0,1       6x0,2       6x0,2       6x0,2       6x0,2       6x0,2       6x0,2       6x0,2       6x0,2       6x0,2       6x0,3       6x0,2       6x0,2       6x0,3       6		5x0,1	1- شرح التعيين		8x0,1	1- مخطط الوظيفة (A-0) للنظام
7x0,1       10x0,1       40ed المواصفات       10x0,1       10x0,1       8x0,1       8x0,1       10x0,1       8x0,1       8x0,1       6x0,1       8x0,1       6x0,1       6x0,1<		0,2	2- شرح مبدأ الحدادة		3x0,1	2– المخطط (FAST)
10x0,1   الرسم التخطيطي الحركي   10x0,1   الرصعية البرزوستاتية   6 - رسم المرحلة الجزئي 10x0,1   الوصعية البرزوستاتية   6 - رسم المرحلة الجزئية للأبعاد   10x0,1   الوصعية البرزوستاتية   10x0,1   المثيل أدوات القطع وحركة التغذية   10x0,1   2x0,1   المشطح وحركة التغذية   10x0,1   2x0,1   المنحرجات   2x0,1   المنحرجات   2x0,1   المنحرجات   2x0,1   المنحرجات   2x0,1   المنحرجات   2x0,1   المنحرجات   2x0,1     2x0,1     2x0,1     2x0,1     2x0,1     2x0,1     2x0,1     2x0,1     2x0,2     2x0,		2x0,1	3- تسجيل أبعاد الخام		0,2	3- مخطط الدورة الوظيفية
1,8   14x0,1   12x0,2   13x0,1   14x0,1   15x0,2   15x		7x0,1	4- جدول المواصفات		10x0,1	4- جدول الوصلات الحركية
3x0,1   الوضعية الإيزوستائية   1x0,1   3x0,1   3x0,		10x0,1	5- السير المنطقي للصنع		8x0,1	5- الرسم التخطيطي الحركي
2x0,1       يمثيل أدوات القطع وحركة التغذية       3,06       3.3       3.4       المديرة القطع وحركة التغذية       3,06       3.4       3.6       سلسلة بعد الشري المدحرجات       دراسة التعزيز المدحرجات       2x0,1       ملء الجدولين       2x0,1       ملء الجدولين       2x0,1       ملء الجدولين       2x0,1       ملء التعزيز المدحرجات		4	6 – رسم المرحلة الجزئي 00			6 – التحديد الوظيفي للأبعاد
2x0,1       حدراسة المدحرجات       6,7         2x0,1       المعدودات المدحرجات ال		0,4	الوضعية الإيزوستاتية		3x0,1	1.6- حساب التوافق + الاستنتاج
2x0,1   المدحرجات   2x0,1   المدخرجات   2x0,1   المدحرجات   2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2   2x0,2   2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2   2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2     2x0,2   2		2x0,1	تمثيل أدوات القطع		0,6	2.6- سلسلة بعد الشرط JA.
2x0,1       العاد الصنع       البعاد الصنع       البعاد الصنع       2x0,1       البعاد الصنع       الدورات المراقبة       الدورات المراقبة       الدورات المراقبة       الدورات المراقبة       الدورات المراقبة       الدورات المراقبة       الدورات الدورات المراقبة       الدورات الدورات الدورات المراقبة       الدورات الدورات الدورات الدورات الدورات المراقبة       الدورات الدور		2x0,1	تمثيل حركة القطع وحركة التغذية	6,7		7 – دراسة المدحرجات
2x0,1       أدوات المراقبة         2x0,1       أدوات المراقبة         2x0,1       أدوات المراقبة         2x0,1       أدول المميزات + المعادلات         2x0,2       (xrg)         2x0,2       (2x0,2         2x0,2       (x0,2         3x0,2       (T)         3x0,3       (Mf)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Mf)         4x0,2       (x0,2         3x0,1       (Mf)         4x0,2       (x0,2         4x0,2       (x0,2         5,2       (x0,2         5,2       (x0,2         5,2       (x0,2         6x0,3			7 – ملء الجدولين		2x0,1	1.7- تبرير اختيار المدحرجات
11x0,1   المعادلات   11x0,1   المعادلات   2x0,1   المعيرات + المعادلات   2x0,1   المعيرات + المعادلات   2x0,2   (20)		2x0,1	أبعاد الصنع		2x0,1	2.7- نوع التركيب مع التبرير
2x0,1       عرعة التغذية         2x0,2       (2x0,2         3x0,2       (T) 3x0,3         (Mf)       (Mf)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Mf)         4x0,2       (x0,3)         3x0,1       (x0,2)         4x0,2       (x0,2)         4x0,2       (x0,2)         5,2       (x0,2)         5,2       (x0,2)         5,2       (x0,2)         6x0,3       (x0,2)         3x0,3       (x0,2)         3x0,3       (x0,2)		2x0,1	أدوات المراقبة			8- دراسة عناصر النقل
1,8       ب-تكنولوجيا الأنظمة الآلية         2x0,2       (20)         2x0,2       2x0,2         2x0,2       2x0,2         2x0,2       2x0,2         2x0,2       2x0,2         2x0,2       2x0,2         3x0,2       (T)         3x0,2       (T)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Socolar)         3x0,2       (Socolar)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Mf)         3x0,1       (Socolar)         3x0,2       (Xi)         3x0,1       (Xi)         3x0,1       (Xi)         3x0,2       (Xi)         3x0,1       (Xi)         3x0,2       (Xi)         3x0,1       (Xi)		2x0,1	سرعة الدوران		11x0,1	1.8 جدول المميزات + المعادلات
2x0,2       العدور المخطوعة الموركة المحركة المورع الدورة المدورة المورع الدورة المورع الدورة المورد القاطعة (T) المخطود القاطعة (T) المدحر المورد القاطعة (T) المدحر المورد ال		2x0,1	سرعة التغذية		2x0,2	2.8– النسبة الإجمالية للنقل «rg»
0,4       و حراسة مقاومة المواد         2 - حساب الجهود القاطعة (T)       3x0,2       (T)       3x0,2       (Mf)       2- حساب عزوم الانحناء (Mf)       3x0,1       (Mf)       3x0,3	1,8		ب-تكنولوجيا الأنظمة الآلية		2x0,2	3.8- سرعة دوران عمود الخروج(20)
2,1       3x0,2       (T) عدور القاطعة (T)         3x0,3       (Mf) (Mf) (Mf)       3x0,1       (T) عدور القاطعة (T)         منحنى الجهود القاطعة (Mf)       3x0,1       (Mf) (Mf)       الدراسة التحديد المندوري         بي الوصلة المتمورة (6x0,3)       (80,3) <t< th=""><th></th><th>14x0,1</th><th>1- المخطط GRAFCET مستوى 2</th><th></th><th>2x0,2</th><th>4.8 – حساب المزدوجة المحركة</th></t<>		14x0,1	1- المخطط GRAFCET مستوى 2		2x0,2	4.8 – حساب المزدوجة المحركة
2,1       3x0,3       (Mf) عزوم الانحناء (Mf)         منحنى الجهود القاطعة (T)       3x0,1       (Mf) منحنى عزوم الانحناء (Mf)         منحنى عزوم الانحناء (Mf)       ب - التحليل البنيوي         قي التصحيح النموذجي.       6x0,3         مرحات (Mf)       في التصحيح النموذجي.         مرحات (Mf)       عير الواردة (Mf)         عير الواردة (Mf)       النموذجي (Mf)         مرحات (Mf)       (Mf)         مرحات (Mf)       (Mf)         مرحات (Mf)       (Mf)         مرحات (Mf)       (Mf)         مردات (Mf)		0,4	2- ربط الدافعة مع الموزع			9 – دراسة مقاومة المواد
عندنى الجهود القاطعة (T) (T) عنوم الانحناء السلام الله المنحنى عزوم الانحناء (Mf) (Mf) (Mf) منحنى عزوم الانحناء (Mf) (Mf) (Mf) (Mf) (Mf) (Mf) (Mf) (Mf)					3x0,2	1.9- حساب الجهود القاطعة (T)
3x0,1       (Mf)         منحنى عزوم الانحناء (المنابيوي)       5,2         5,2       ملحظة: تقبل كل الإجابات الصحيحة غير الواردة في التصحيح النموذجي.         ملحظة: تقبل كل الإجابات الصحيحة غير الواردة في التصحيح النموذجي.         مردمات       3,2         مردمات       0,2         مردمات       3x0,3         عيل التوافقات       3x0,1         مردمات       0,2         مردمات       3x0,1				2,1	3x0,3	2.9- حساب عزوم الانحناء (Mf)
5,2       ب التحليل البنيوي         • الدراسة التصميمية الجزئية       ملحظة: تقبل كل الإجابات الصحيحة غير الواردة         بق الوصلة المتمحورة       6x0,3         ل المدحرجات       0,2         بق الوصلة الاندماجية       3x0,3         عيل التوافقات       3x0,1         الدراسة التعريفية الجزئية         • الدراسة التعريفية الجزئية					3x0,1	منحنى الجهود القاطعة (T)
• الدراسة التصميمية الجزئية في الوصلة المتمحورة في التصحيح النموذجي.  3,2 (مدحرجات في التصحيح النموذجي.  المدحرجات 3,2 (مدحرجات 3x0,3 (مدحرجات 3x0,3 (مدحرجات 3x0,1 (مدحرج 3x0,1 (مدحرج 3x0,1 (مدحرج 3x0,1 (مدحرج 3x0,1 (مدحرج 3x0,1 (					3x0,1	منحنى عزوم الانحناء (Mf)
قى التصحيح النموذجي.  الله المدحرجات (6x0,3 و 6x0,3 و التصحيح النموذجي.  الله المدحرجات (3x0,3 و التصحيح النموذجي.  الله النوافقات (3x0,1 و الدراسة التعريفية الجزئية ( 1 0x2 و الدراسة التعريفية الدراسة التعريفية الجزئية ( 1 0x2 و الدراسة التعريفية الدراسة ( 1 0x2 و الدراسة ( 1 0x2				5,2		ب - التحليل البنيوي
3,2       0,2         3x0,3       3x0,3         3x0,1       3x0,1         • الدراسة التعريفية الجزئية         - الدراسة التعريفية الجزئية						
يق الوصلة الاندماجية 3x0,3 الوصلة الاندماجية 3x0,1 التوافقات - 3x0,1 التوافقات - 0.1 الدراسة التعريفية الجزئية - 0.1 الدراسة التعريفية التعريفية الدراسة التعريفية التعرفية التعريفية ا			3.2			
• الدراسة التعريفية الجزئية			3,2		تحقيق الوصلة الاندماجية	
المال المخلف في المستحدد المست						تسجيل التوافقات
بال المظرفرية المحروب					Ž	
<b>2.0</b>				2,0	5x0,1	الأقطار الوظيفية
عادات الهندسية 12x0,1						السماحات الهندسية الخشونة

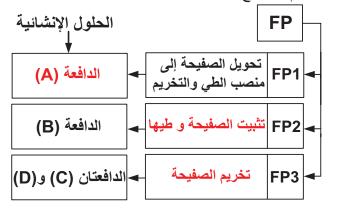
### 1.4-دراسة تصميم المشروع:

### أ - التحليل الوظيفي والتكنولوجي:

1- مخطط الوظيفة الإجمالية للعلبة (A-0) للنظام:



2-المخطط (FAST) للوظيفة الرئيسية (FP) طي وتخريم الصفائح:

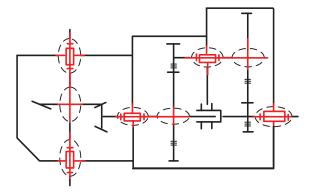


### 3- مخطط الدورة الوظيفية:

### 4- جدول الوصلات الحركية:

الوسيلة	اسم الوصلة	القطع
مدحرجة + غمد ذو إبر	محورية	(5+3) / 1
وسادات 28	محورية	5 / 27
مدحرجات 13 + 14	محورية	25 / 8
خابور + سند + لجاف	اندماجية	20 / 24
مرزة 32	اندماجية	27 / 30

### 5- الرسم التخطيطي الحركي للمخفض:



#### 6- التحديد الوظيفي للأبعاد:

1.6- الوسادة (28) مركبة مع الهيكل (5) بتوافق

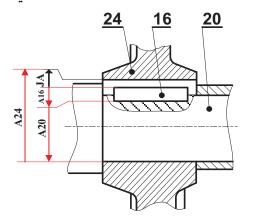
#### .Ø32H7p6

حساب التوافق:

$$\begin{split} J_{max} &= 0,025-0,026 = -0,001mm < 0 \\ J_{min} &= 0-0,042 = -0,042mm < 0 \end{split}$$

الاستنتاج: توافق بالشد

2.6- سلسلة الأبعاد الخاصة بالشرط الوظيفي JA:



### 7 - دراسة المدحرجات:

المستعملة في توجيه العمود (22) المستعملة في -1.7

(20) مناسبة؟ برّر.

مناسبة لوجود قوى محورية معتبرة ناتجة عن المتسننة المخروطية (8-24).

2.9-حساب عزوم الانحناء:

$$0 \le x \le 50$$
 :AC المقطع

$$Mf_1 = -R_{A.X}$$

$$x=0 \rightarrow Mf_1 = 0N.mm$$

$$x = 50 \rightarrow Mf_1 = -1750N.mm$$

$$50 \le x \le 80$$

$$Mf_2 = -R_A.x + F_1.(x-50)$$

$$x = 50 \rightarrow Mf_2 = -1750N.mm$$

$$x = 80 \rightarrow Mf_2 = +5600N.mm$$

$$80 \le x \le 120$$
 :BD المقطع

$$Mf_3 = -R_A.x + F_1.(x-50) - R_B.(x-80)$$

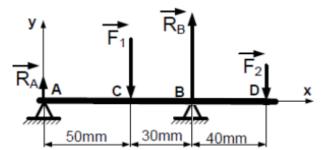
$$x = 80 \rightarrow Mf_3 = +5600N.mm$$

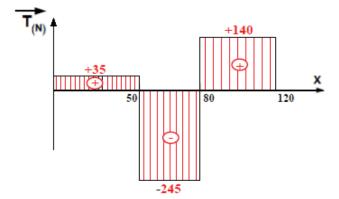
$$x = 120 \rightarrow Mf_3 = 0N.mm$$
 المنحنيات البيانية

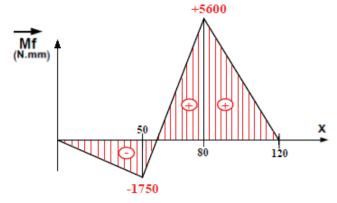
1mm → 10N

سلم الجهود القاطعة:

سلم عزوم الانحناء: 1750N.mm غزوم الانحناء : 10mm → 1750N.mm







تقبل كل الطرق التي تحقق الشرط التالي بالتوافق مع النتائج  $\frac{dMfz(x)}{d(x)} = -Ty(x)$  المذكورة أعلاه بالقيمة المطلقة:

2.7-ما هو نوع تركيب المدحرجات (22)؟ برّر. تركيب مباشر (X): عمود دوار ولتمركز القوى داخليا. يمكن الاكتفاء ب: تركيب مباشر (X)لأنه عمود دوار 8-دراسة عناصر النقل:

1.8 - جدول مميزات المتسنن (1-30):

a	df	da	d	Z	m	
02	51	60	56	28	2	1
92	123	132	128	64	2	30

المعادلات:

$$d = m. z; a_{1-30} = \frac{d_1 + d_{30}}{2}$$
 
$$d_a = d + 2m ; d_f = d - 2, 5m$$

2.8-النسبة الإجمالية للنقل«rg»

$$\begin{split} r_g = r_{1-30}, r_{27-11}, r_{8-24} = \frac{28}{64}, \frac{24}{68}, \frac{32}{62} \\ r_g = 0, 08 \end{split}$$

3.8-سرعة دوران عمود الخروج (20):

$$\begin{split} r_g &= \frac{N_{20}}{N_m} \rightarrow N_{20} = N_m.\, r_g \\ N_{20} &= 60 \text{ tr/mn} \end{split}$$

4.8-المزدوجة المحركة:

$$\begin{split} C_m &= \frac{P_m}{\omega} = \frac{30P_m}{\pi.\,N} \\ C_m &= 9,55N.\,m \end{split}$$

## 9-دراسة مقاومة المواد:

نفترض أن العمود (1) عبارة عن عارضة تعمل تحت تأثير الإنحناء المستوي البسيط الناتج عن الجهود التالية:

$$\begin{split} \left\|\overrightarrow{F_1}\right\| &= 280N \ ; \ \left\|\overrightarrow{F_2}\right\| = 140N \\ \left\|\overrightarrow{R_A}\right\| &= 35N \ ; \ \left\|\overrightarrow{R_B}\right\| = 385N \end{split}$$

1.9-حساب الجهود القاطعة:

$$T_1 = +R_A = +35N$$
 :AC

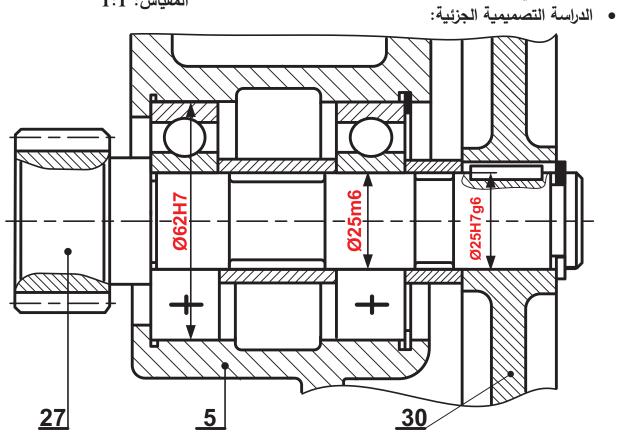
$$T_2 = +R_A - F_1 = -245N$$
 :CB

$$T_3 = +R_A - F_1 + R_B = +140N : BD$$

### الإجابة النموذجية لموضوع اختبار مادة: التكنولوجيا (ه. ميكانيكية) / الشعبة : تقني رياضي / دورة 2023

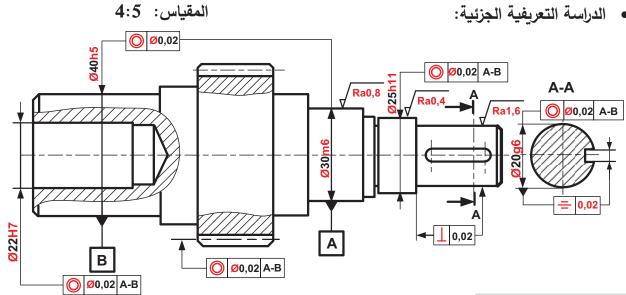
#### ب - التحليل البنيوي:

### المقياس: 1:1



- يقبل توافق الجلبة الداخلية مع العمود 025k6.
- تقبل كل الحلول التي تحترم قواعد تركيب المدحرجات ذات صف واحد من الكريات بتماس نصف قطري.
  - تقبل كل الحلول الصحيحة في تحقيق الوصلة الاندماجية القابلة للفك بين (30) و (27).
    - يقبل التمثيل الاتفاقي للمدحرجات ذات صف واحد من الكريات وبتماس نصف قطري.

### • الدراسة التعربفية الجزئية:



يقبل القطر الوظيفي <u>30k6</u>

#### الإجابة النموذجية لموضوع اختبار مادة: التكنولوجيا (ه. ميكانيكية) / الشعبة : تقنى رياضي / دورة 2023

#### 2.4-دراسة تحضير المشروع:

#### أ- تكنولوجيا لوسائل وطرق الصنع:

1- صنع العمود (27) من مادة 4 Cr Mo ، اشرح هذا التعيين.

صلب ضعيف المزج ; 35: 0,35 % من الكربون.

: Cr کروم. ; مولېدان.

4: 1% من الكروم.

2-تمّ الحصول على خام العمود (27) عن طريق حدادة القالب، اشرح مبدأ هذه الطريقة؟

تسخين المعدن إلى درجة الاحمرار ثم الطرق عليه بين قالبين يحتويان على بصمة تمثل شكل القطعة المراد الحصول عليها.

3-حدّد أبعاد الخام انطلاقا من الأبعاد الوظيفية الموجودة داخل الجدول علما أنّ السمك الإضافي للتشغيل 2mm.

أبعاد الخام	الأبعاد الوظيفية (CF)		
144	$140^{\pm0,2}$		
Ø52	Ø 48		

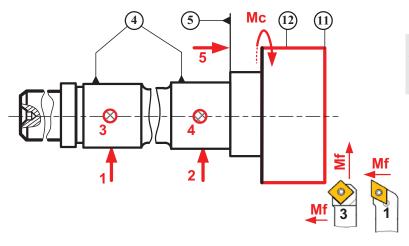
#### 4-جدول المواصفات الهندسية التالية:

واصفة	نوع الم	7: 1 11 1	11 7 11	مجال السماح	
الوضع	الشكل	اسم المواصفة	السطح المرجعي	IT	
X		تحاورية(تمحور)	4	Ø 0,02	15 0 0,02 4
	X	أسطوانية		0,04	4 🛭 0,04

## 5-السير المنطقي للصنع لتصنيع العمود (27):

المنصب	العمليات	المرحلة	المنصب	العمليات	المرحلة
التثقيب	14	500	المراقبة	مراقبة الخام	100
نحت الأسنان	15	600	الخراطة	{16 - 1}	200
تصحيح أسطواني	4	700	الخراطة	{9-8-7-6-5-4-3-2}	300
المراقبة	مراقبة نهائية	800	الخراطة	{13-12-11-10}	400

6-رسم الصنع الجزئي للمرحلة 400 الخاص بالسطحين (11) و (12):



يمكن الاكتفاء بالأداة (3) لإنجاز عمليتي الخرط والتسوية.

### الإجابة النموذجية لموضوع اختبار مادة: التكنولوجيا (ه. ميكانيكية) / الشعبة : تقني رياضي / دورة 2023

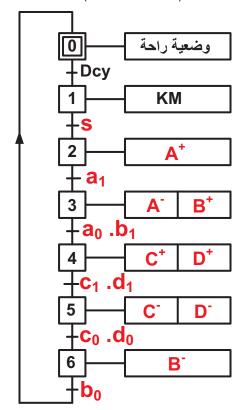
7-سجّل داخل الجدول أبعاد الصنع وأدوات المراقبة المتعلقة بإنجاز السطحين (11 و 12) ثم أحسب سرعة الدوران Vc = 80 التغذية اللازمتين للتشغيل علما أن سرعة القطع Vc = 80 والتغذية في الدورة Vc = 80

$V_f = N. f$	N = $\frac{1000  V_C}{\pi.  d}$ تحسب السرعة بالقطر 48 أو 52
$V_f = 106, 15 \text{ mm/mn} $	N = 530,78  tr/mn
$V_f = 97,99 \text{ mm/mn}$	N=489,95  tr/mn

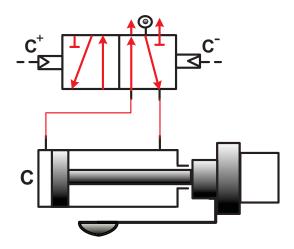
أدوات المراقبة	أبعاد الصنع	السطوح
قدم قنوية	$C_{f_1} = 38^{\pm 0.2}$	11
قدم قنوية	$\mathbf{2C_{f_2}} = \emptyset 48$	12

### ب-تكنولوجيا الأنظمة الآلية:

1. المخطط الوظيفي للتحكم في المراحل والانتقالات (GRAFCET) مستوى 2 للنظام الآلي:



2. ربط الدافعة (C) مزدوجة التأثير مع الموزع (5/2).

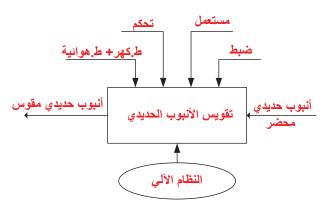


سلم التنقيط للموضوع: نظام آلي لتقويس الأنابيب الحديدية					
نقاط	<mark>06 :</mark> 8	2.4-دراسة تحضير المشروع	لة	: 14 نقط	1.4-دراسة تصميم المشروع:
المجموع	مجزأة	عناصر الإجابة	المجموع	مجزأة	عناصر الإجابة
4,2	نع	أ-تكنولوجيا لوسائل وطرق الص	8,8		أ – تحليل وظيفي وتكنولوجي
	15x0,1	1- جدول عمليات التشغيل		8x0,1	1- مخطط الوظيفة (A-0) للنظام
	2x0,1	2- اختيار وسيلة القياس		5x0,1	2- المخطط الجزئي FAST
	10x0,1	3 – السير المنطقي للصنع		6x0,1	3- جدول الوصلات الحركية
	3	4 – رسم المرحلة الجزئي 00		5x0,1	4- الرسم التخطيطي الحركي
		-			5 – التحديد الوظيفي للأبعاد
	0,4	الوضعية الإيزوستاتية		0,6	1.5- سلسلة بعد الشرط JA.
	0,1	تمثيل الأداة المناسبة		2x0,1	2.5- كتابة معادلات الشرط JB.
	4x0,1 2x0,1	تسجيل أبعاد الصنع و السماحات الهندسية تمثيل حركة القطع و حركة التغذية		3x0,1	6 – شرح تعيين مادة (8)
	2x0,2 (Vf) و (Nf) و 2x0,2				7 دراسة عناصر النقل
1,8		ب-تكنولوجيا الأنظمة الآلية		14x0,1	1.7 جدول المميزات + العلاقات
	0,4	1- استخراج المعادلة المنطقية		2x0,2	-2.7 النسبة الإجمالية للنقل«rg»
	0,4+0,4	ربط الدافعتين –2 التكبيل الهوائي		2x0,2	3.7- سرعة دوران عمود الخروج(Ns)
				2x0,2	4.7- حساب استطاعة عمود الخروج
					8 – دراسة مقاومة المواد
				2x0,2	1.8 أ - حساب المزدوجة
				0,1+2x0,3 0,2	ب – شرط المقاومة+ الاستنتاج أ – نوع التأثير على الخابور
		ملاحظ:		0,2	ب _ تمثيل المقطع
		هي النتم نقيل ي		2x0,3	حساب الجهد المماسي -2.8
		متحيح الذه الإجادان		2x0,3	د – حساب طول الخابور
	حبحة .	معودجي. بعث العب	5,2		ب - تحليل بنيوي
في النصحيح النعوذجي. الم الإجليات الصحيحة غير الواردة				• دراسة تصميمية جزئية	
923			4x0,5	تحقيق الوصلة المتمحورة	
			3,9	0,2	تمثيل المدحرجات الغطاء
				0,6	ضمان الكتامة فاصل الكتامة
				5x0,1	تسجيل التو افقات
				• دراسة تعريفية جزئية	
		1,3	3x0,1	الأقطار الوظيفية	
			1,5	8x0,1	السماحات الهندسية
				2x0,1	الخشونة

### 1.4-دراسة تصميم المشروع:

## أ-تحليل وظيفي وتكنولوجي:

1-مخطط الوظيفة الاجمالية للعلبة (A-0) للنظام:



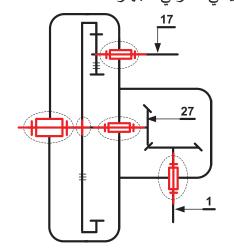
2- مخطط الوظائف التقنية (FAST) الجزئي الخاص بالوظيفة FT1 التي تمثل نقل الحركة من (17) إلى (1).



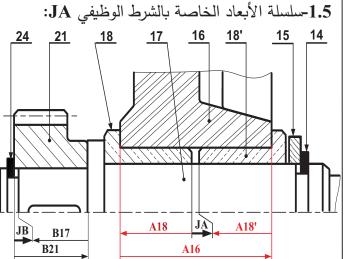
### 3-جدول الوصلات الحركية التالى:

الوسيلة	إسم الوصلة	القطع
وسادة+حلقة مرنة+خابور	إندماجية	27/22
الوسادات (18)	محورية	16/17
براغي (20)	إندماجية	16/30

### 4- الرسم التخطيطي الحركي للجهاز:



### 5- التحديد الوظيفي للأبعاد.



2.5-معادلات الشرط الوظيفي JB:

 $JB_{max} = B21_{max} - B17_{min}$ 

 $JB_{\min} = B21_{\min} - B17_{\max}$ 

6-مادة العلبة (8): EN - GJL - 250

EN : رمز ثابت (مواصفة أوروبية).

GJL: زهر غرافيتي رقائقي.

 $(250 \; N/mm^2)$  : المقاومة الدنيا للانكسار بالمد

#### 7- دراسة عناصر النقل:

1.7-جدول مميزات المتسنن الأسطواني ذو السن القائم الداخلي {(21)-(21)} والمتسنن المخروطي ذو السن القائم {(27)-(1)}:

r	а	δ	d	Z	m	
1	70	$\times$	35	28	1,25	(21)
5	70	$\times$	175	140	1,23	(22)
3	$\times$	36,87°	36	24	1	(27)
4	$\times$	53,13°	48	32	1,5	(1)

العلاقات:

$$\begin{split} a = \frac{d_{22} - d_{21}}{2} \; ; \; d = m. \, z \; ; \; \; r_{21-22} = \frac{d_{21}}{d_{22}} \\ tg_{\delta 27} = \frac{d_{27}}{d_1} \; ; \; r_{27-1} = \frac{z_{27}}{z_1} \end{split}$$

2.7-نسبة النقل الإجمالية(rg) للمخفض:

$$\begin{split} r_g = r_{21-22}, r_{27-1} = & \frac{1}{5}, \frac{3}{4} \; \; ; \; r_g = \frac{3}{20} \\ r_g = 0, 15 \end{split}$$

3.7-سرعة عمود الخروج Ns:

$$r_g = \frac{N_s}{N_m} \rightarrow N_s = N_m.r_g$$

$$N_s = 75tr/mn$$

4.7-استطاعة عمود الخروج (1):

$$\eta = \frac{P_s}{P_m} \rightarrow P_s = \eta. P_m$$

$$P_s = 720W$$

### 8- دراسة مقاومة المواد:

1.8-يخضع عمود الدخول (17) إلى عملية الالتواء. أ-حساب المزدوجة:

$$N = 500 \text{Tr/mn}$$
 وسرعة الدوران  $P = 800 \text{W}$   $C = \frac{P}{C} = \frac{30P}{\pi N} \rightarrow C = 15,28 \text{N.m}$ 

vالتحقق من شرط المقاومة علما أن قطر العمود (17) مديول الالتواء  $\frac{I_0}{v} = \frac{\pi.d^3}{16}$  والمقاومة التطبيقية للانزلاق  $Rpg = 100N/mm^2$ .

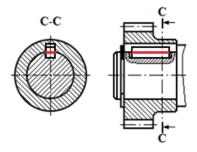
 $egin{aligned} & au_{max} \leq R_{pg} \colon a_{pg} : \ & \frac{M_t}{\left(rac{I_0}{v}
ight)} \leq R_{pg} \ ; \ & \frac{I_0}{v} = rac{\pi d^3}{16} = 538,51 mm^3 \ & \frac{M_t}{\left(rac{I_0}{0}
ight)} = 28,37 \, N/mm^2 < 100 \, N/mm^2 \end{aligned}$ 

الاستنتاج: شرط المقاومة محقق.

2.8-الربط في الدوران بين العمود (17) والعجلة (21) يتم بواسطة الخابور المتوازي (23) شكل B (5x5xL). أ-نوع التأثير الذي يخضع له الخابور:

#### القص البسيط.

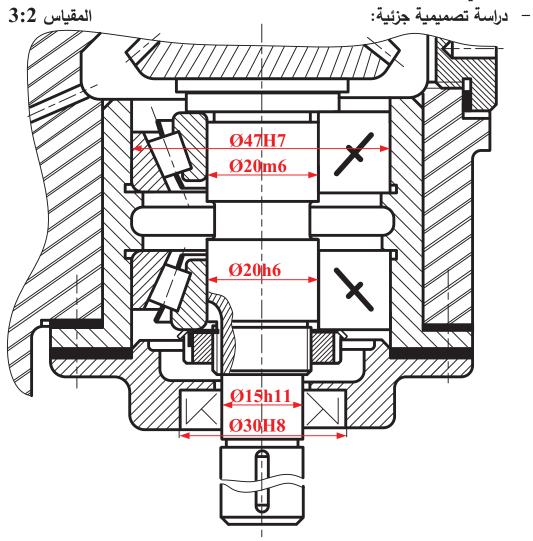
ب-المقطع المعرض لتأثير القص:



ج-حساب الجهد المماسي المطبق على الخابور علما أن d=16mm العزم المنقول C=15,5N.m وقطر العمود  $T=\frac{2C}{d}=\frac{2.15,5.10^3}{16}\;;\;T=1937,5$ N د-حساب الطول الأدنى للخابور  $L_{\rm min}$  علما أن المقاومة Rpg=50N/mm² التطبيقية للانزلاق

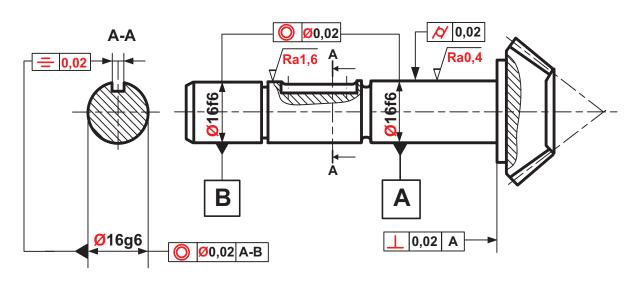
$$\begin{split} R_{pg} \geq \frac{\text{T}}{\text{S}} = \frac{\text{T}}{\text{a.L}} \rightarrow L \geq \frac{\text{T}}{\text{a.Rpg}} = 7,75 \text{mm} \\ L_{min} = 7,75 \text{mm} \end{split}$$

### ب -تحليل بنيوي:



- يقبل التمثيل الاتفاقى للمدحرجات ذات الدحاريج المخروطية.
  - يقبل التوافق <mark>\$200</mark> مكان التوافق <mark>\$20</mark>6.

## - دراسة تعريفية جزئية:



## الإجابة النموذجية لموضوع اختبار مادة: التكنولوجيا (ه. ميكانيكية) / الشعبة : تقني رياضي / دورة 2023

## 2.4-دراسة تحضير المشروع: (6 نقاط)

## أ-تكنولوجيا لوسائل وطرق الصنع:

## 1-الجدول الخاص بعمليات تشغيل السطوح:

اسم الآلة	رقم الأداة المناسبة	اسم عملية التشغيل	السطوح
مخرطة متوازية(TP)	1 أو 2	خرط وتسوية	2 - 1
مخرطة متوازية(TP)	5	عنق	5 - 4 - 3
مفرزة عمودية(FV)	3	مجری خابور	13 - 12 - 11
مخرطة متوازية(TP)	1 أو 4	تسوية	9
مخرطة متوازية(TP)	4	تشطيف	10

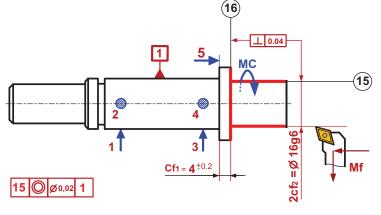
## 2وسيلة القياس لمراقبة الأبعاد المدونة داخل الجدول:

ميكرومتر	سدادة معيارية TLD	قدم قنوية	معيار فكي CMD	
X			X	$\emptyset 16 \text{ g6} = 16^{-0,006}_{-0,017}$
		X		$4^{\pm0,2}$

# 3- السير المنطقي للصنع لتصنيع العمود (17):

منصب العمل	العمليات	المرحلة
المراقبة	مراقبة الخام	100
الخراطة	{10-9-8-7-6-5-4-3-2-1}	200
الخراطة	{20-19-18-17-16-15-14}	300
التفريز	{13-12-11}	400
التفريز	{(23)(22)(21)}	500
التصحيح الأسطواني	1	600
المراقبة	مراقبة نهائية	700

## 4- رسم المرحلة 300 الجزئي الخاص بعملية تشغيل السطحين {(15)،(15)}:



يمكن استعمال الأداة (2) لإنجاز عمليتي الخرط والتسوية.

 $V_c = 100$  الدوران  $V_c = 100$  اللازمتين لتشغيل السطح  $V_c = 100$  اللازمتين لتشغيل السطح  $V_c = 100$ 

$$N = \frac{1000.\,V_c}{\pi.\,d} = \frac{1000.\,100}{3,\,14.\,16} \,\rightarrow N = 1990,44 \; tr/mn$$

 $V_f = N.\,f = 1990, 44.\,0, 1\,\rightarrow\,V_f = 199, 04\,mm/mn$ 

#### ب-تكنولوجيا الأنظمة الآلية:

1- المعادلة المنطقية الخاصة بالتحكم في الدافعة (V): V = a<sub>1</sub>.b<sub>1</sub>.e

2- ربط الدافعتين (A) و(B) مع الموزعين (A) و(B) و الرسم التخطيطي للتكبيل الهوائي:

