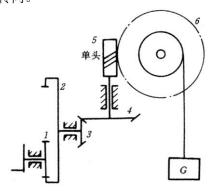
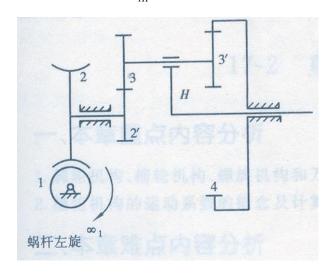
轮系计算 专业—— 班级 —— 学号 —— 姓名 ——

1. 图示为手动提升机构,已知 $z_1=z_3=18,$ $z_2=z_6=60,$ $z_4=36$,试求 i_{16} ,并指出提升重物时,手柄的转向。



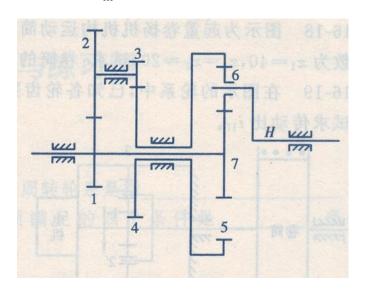
轮系计算 专业—— 班级 —— 学号 —— 姓名 ——

2. 在图示轮系中,已知各轮齿数为 $z_1=1$, $z_2=40$, $z_2=24$, $z_3=72$, $z_3=18$, $z_4=114$,蜗杆左旋,转向如图示。求轮系的传动比 i_{1H} ,并确定输出杆 H 的转向。



轮系计算 专业—— 班级 —— 学号 —— 姓名 ——

3. 在图示轮系中,已知各轮齿数为 $z_1=20$, K=3 $z_2=34$, $z_3=18$, $z_4=36$, $z_5=78$, $z_6=z_7=26$,求轮系的传动比 i_{1H} 。



轮系计算 专业—— 班级 —— 学号 —— 姓名 ——

4. 在图示轮系中,已知 $z_1=1$ (右旋), $z_2=60$, $z_6=40$, $z_4=18$, $z_5=20$,齿轮 3,4,5,6 的模数和压力角分别相等,求齿数 $z_3\,z_3$ 和传动比 i_{16} 。

