Project 3 Questions

Instructions

- 3 questions.
- Write code where appropriate.
- Feel free to include images or equations.
- Please use only the space provided and keep the page breaks. Please do not make new pages, nor remove pages. The document is a template to help grading.
- If you really need extra space, please use new pages at the end of the document and refer us to it in your answers.

Questions

Q1: Describe the difference between the essential and fundamental matrices.

A1: Matriz Fundamental F: Representa um mapeamento projetivo de pontos de uma imagem para linhas epipolares de outra. Cada ponto x da primeira imagem possui uma linha epipolar l' e um ponto x' correspondente na segunda imagem, sendo que x' corresponde a x e está sobre a linha epipolar l'.

- F é uma matrix 3x3, com 7 graus de liberdade e posto 2.
- Correspondência entre um ponto x e uma linha epipolar l': l' = Fx

Matriz Essencial E: \acute{E} uma especialização da matriz fundamental para o caso das coordenadas das imagens normalizadas.

- E é uma matriz 3x3.
- Definido como $\hat{x}'^T E \hat{x} = 0$. Onde \hat{x} e \hat{x}' são pontos correspondentes.

Q2: What does it mean when your epipolar lines: a) cross at more than one point, b) radiate out of a point on the image plane, or c) converge to a point outside of the image plane?

A2: a) Representa a existência de *matches* relevantes. *Potential matches para x devem* residir na linha epipolar l', assim como potential matches para x' devem residir na linha epipolar l. Ver Figura 1.

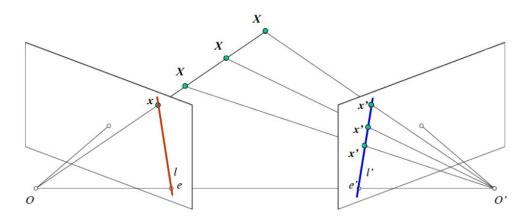


Figure 1: Potential matches.

- **b)** Podem representar uma FOE (*Focus of Expansion*). Onde o epipolo possui a mesma coordenada em ambas as imagens, e os pontos radiam a partir do FOE.
- c) Quando as linhas epipolares convergem para fora do plano da imagem, pode se dizer que o ângulo entre os planos das imagens é mais sutil.

Q3: What is rectification, and why do we rectify image pairs?

A3: É uma transformação usada para projetar duas ou mais imagens num plano em comum. De forma que as linhas epipolares tornem-se colineares e paralelas horizontalmente.

Para facilitar e agilizar o processo de encontrar correspondências entre as imagens e linhas epipolares.