



# COMPUTER GRAPHICS

---

## ЗАСОБИ ПРОГРАМУВАННЯ КОМП'ЮТЕРНОЇ ГРАФІКИ



# COMPUTER GRAPHICS

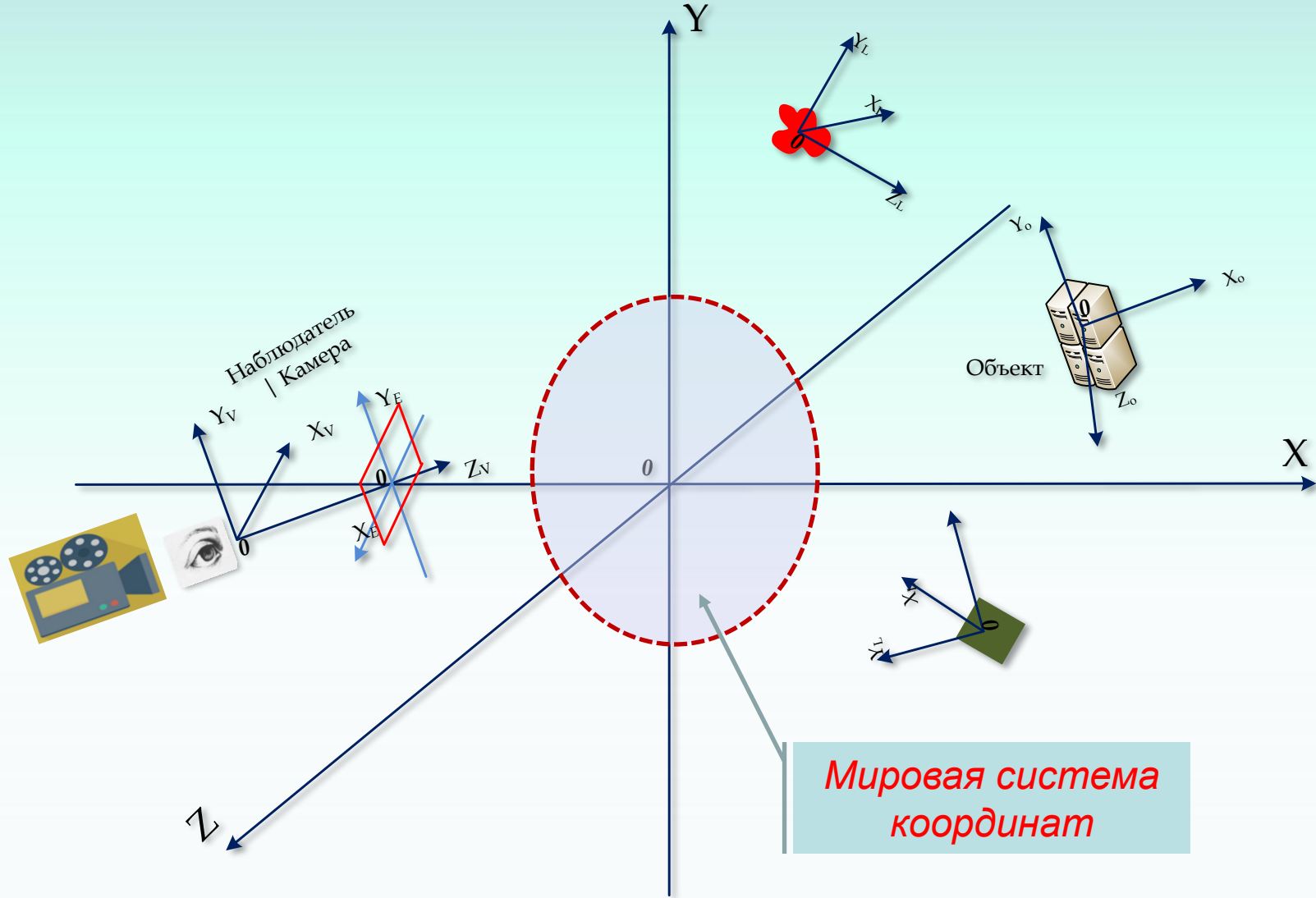
---

## OPEN\_GL (part 4)

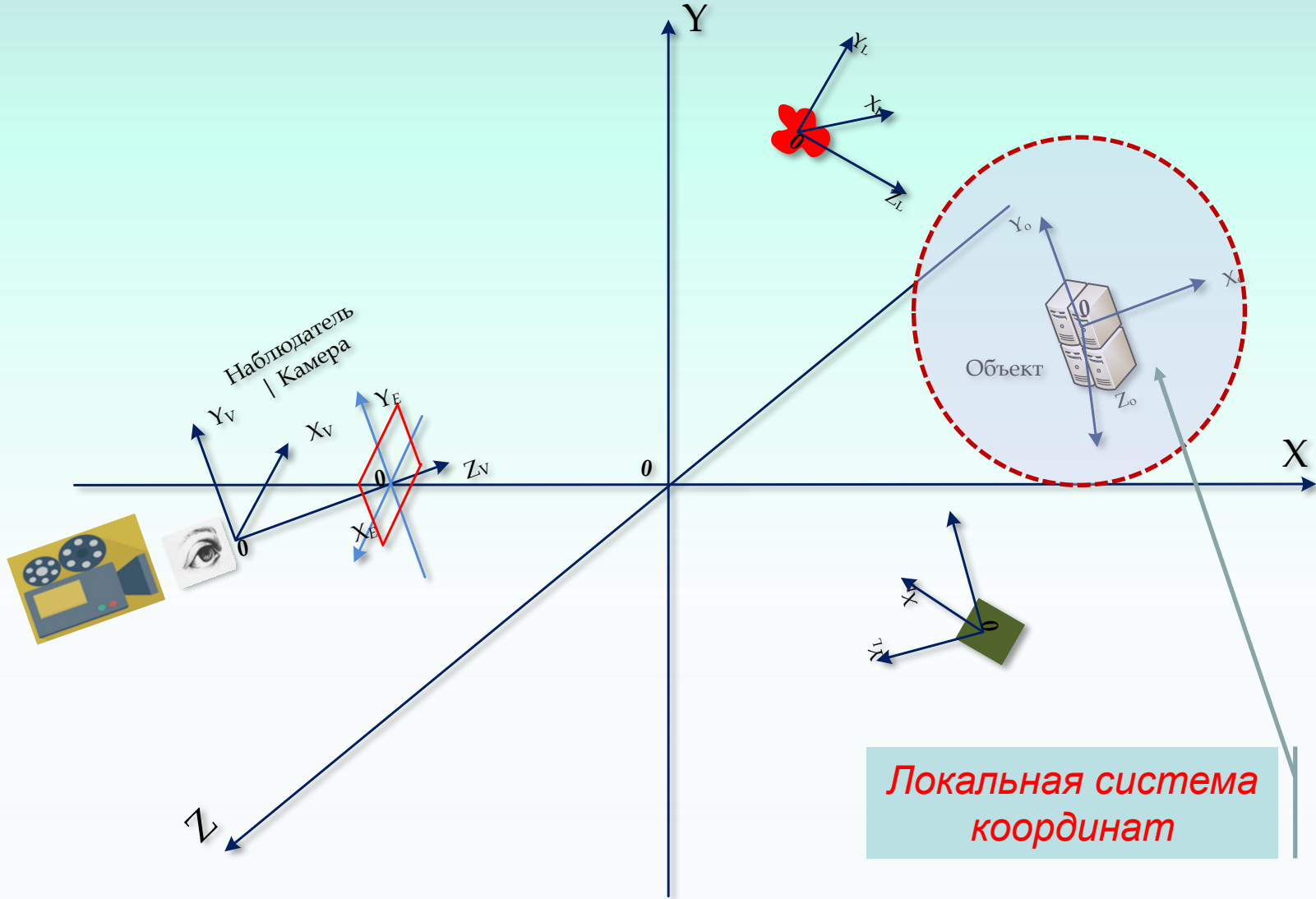
# Open GL. 3D Преобразования

- Системы координат.
- Преобразование модели.
- Преобразование вида.
- Преобразование проецирования.
- Примеры.

# Open GL. СЦЕНА

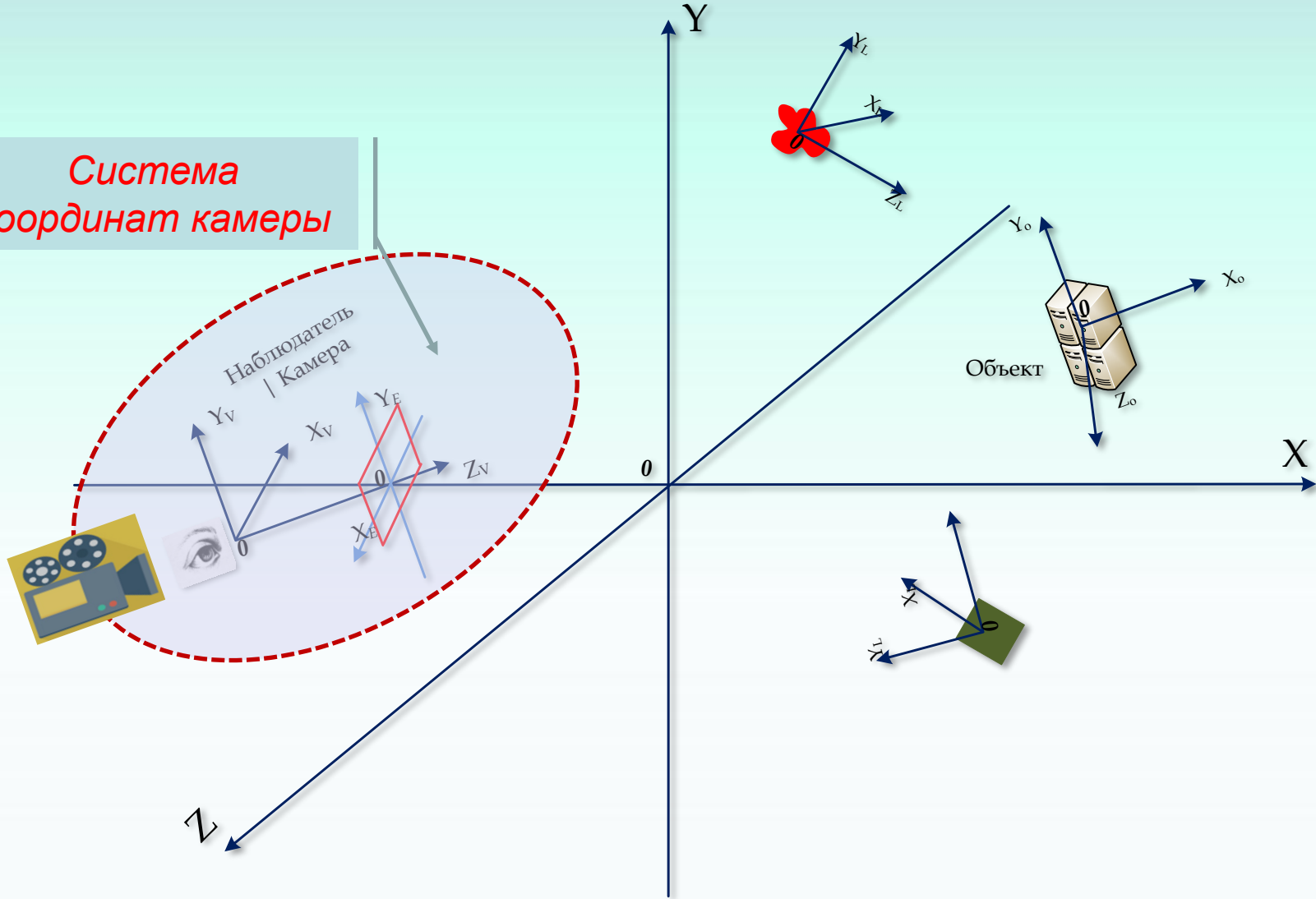


# Open GL. СЦЕНА



# Open GL. СЦЕНА

Система  
координат камеры

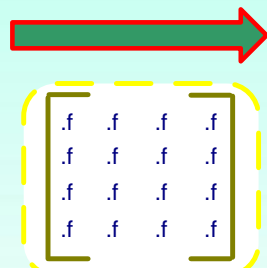
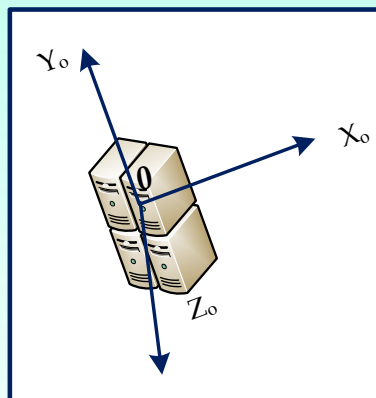


# Open GL. 1-й шаг



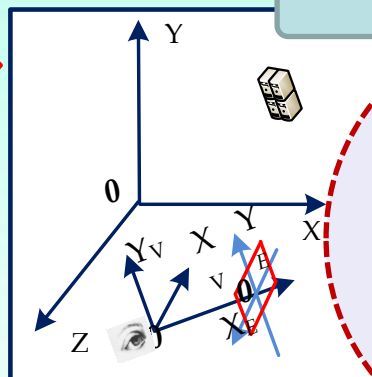
# Open GL. 2-й шаг

Локальная СК



Матрица  
модели

Мировая СК

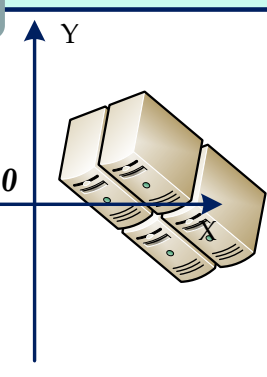


WORLD Coordinates

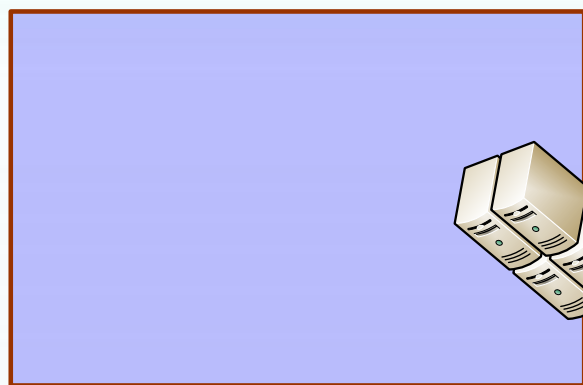
VIEW Matrix

Матрица  
вида

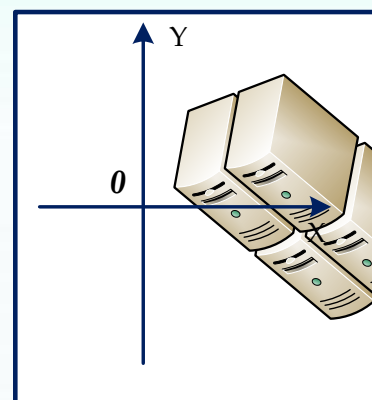
СК вида



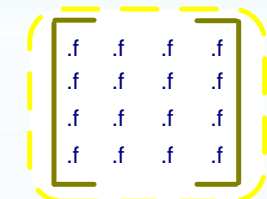
CAMERA Coordinates



Экранное пространство



СК Отсечения

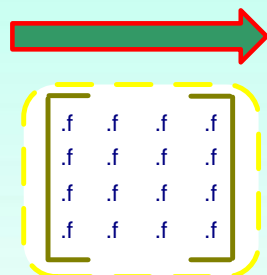
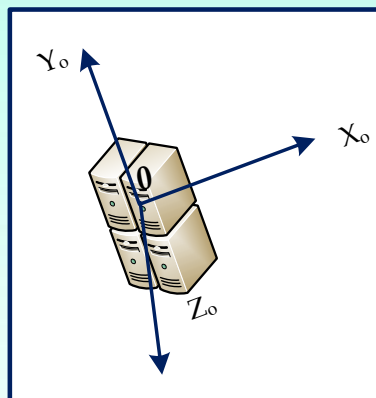


Матрица  
проецирования



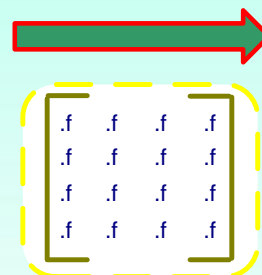
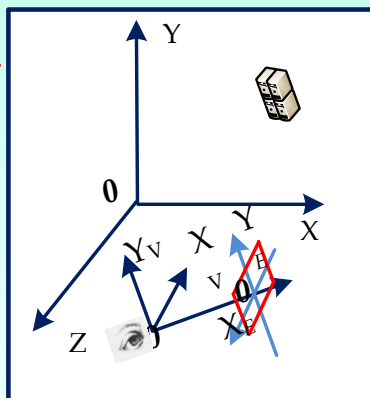
# Open GL. 3-й шаг

Локальная СК



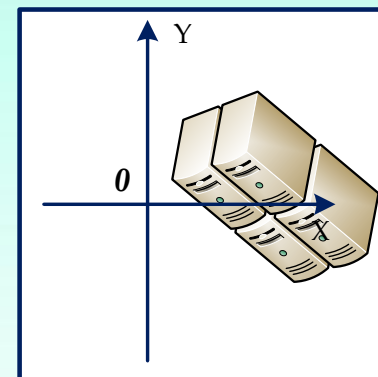
Матрица  
модели

Мировая СК

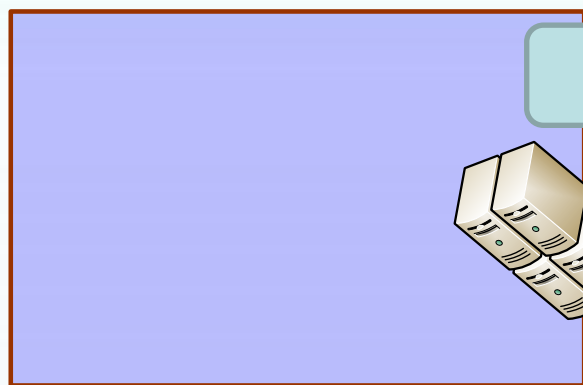


Матрица  
вида

СК вида

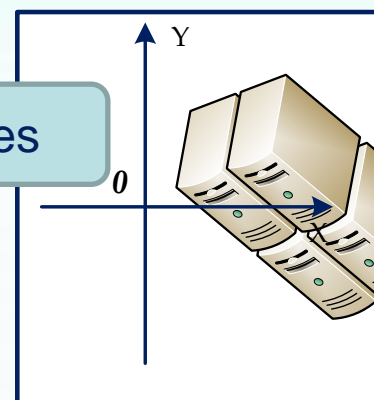


CAMERA Coordinates



Экранное пространство

WIN Coordinates



СК Отсечения



PROJECTION  
Matrix

# Open GL. GLM

## Математическая библиотека



OpenGL Mathematics

GLSL + Optional features = OpenGL Mathematics (GLM)  
A C++ mathematics library for graphics programming

### Основные библиотеки:

`glm/glm.hpp` // vec2, vec3, mat4, radians

`glm/ext.hpp` // perspective, translate, rotate

Поддерживаются все функции GLSL  
+ матричные операции с квадратными и  
прямоугольными матрицами (и многое  
другое)

# Open GL. GLM

## Матрица Модели (model) ОСК→МСК

Матрица масштабирования (Scale) - S.

`S = glm::scale(glm::mat4(1.0f), glm::vec3(1.0f, 1.0f, 1.0f));`

коэффициенты масштабирования

Матрица вращения (Rotate) - R.

угол поворота

`R = glm::rotate(glm::mat4(1.0f), glm::radians(35.0f),`

ось поворота

`glm::vec3(1.0f, 0.0f, 0.0f));`

Матрица сдвига (Translation) - T .

`T = glm::translate(glm::mat4(1.0f),`

вектор смещения

`glm::vec3(0.0f, 0.0f, -1.0f));`

**Model = R \* S \* T.**

# Open GL. GLM

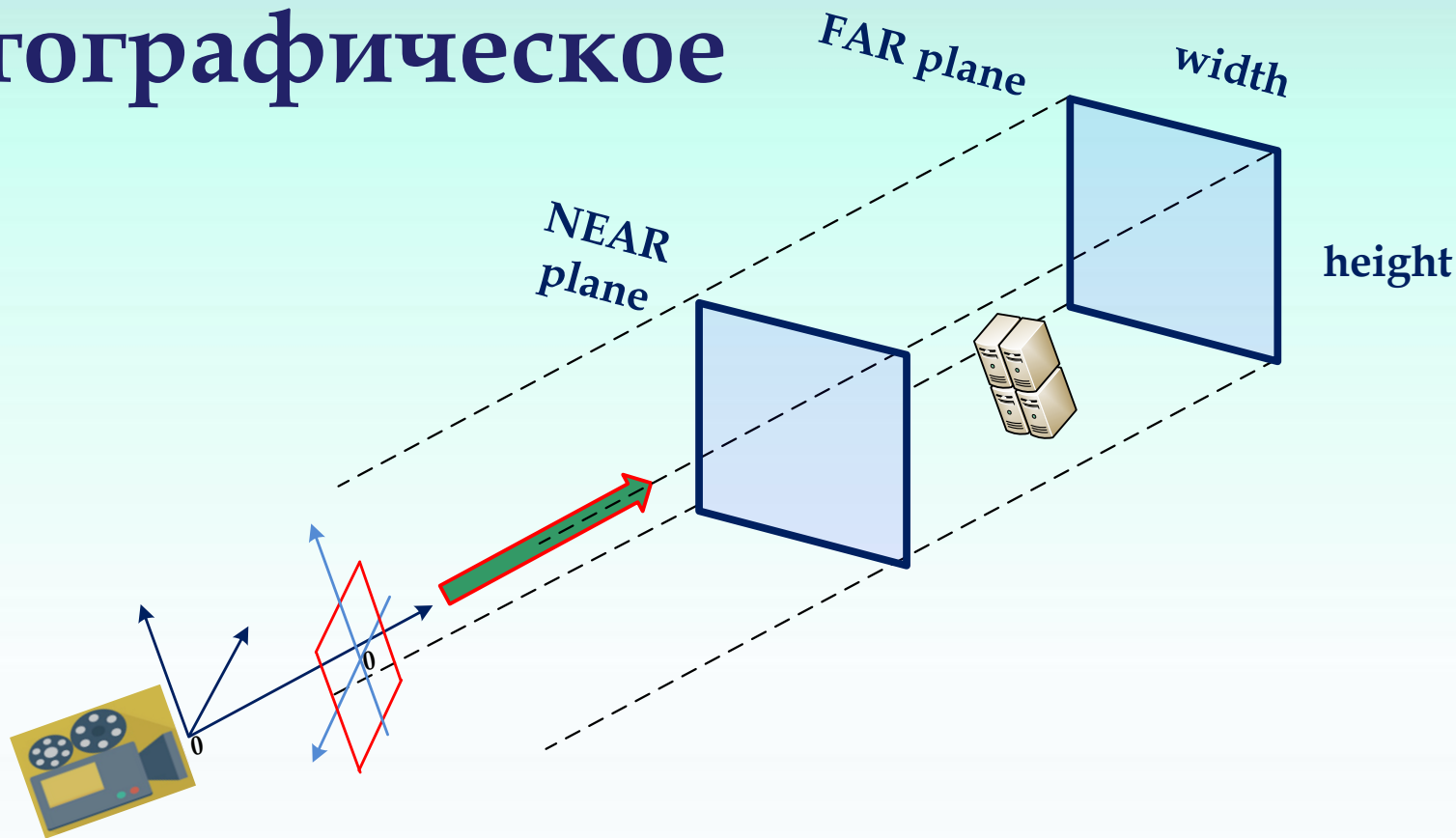
## Матрица Вида (view) МСК→СКН

Матрица преобразования в  
СК камеры (наблюдателя)

```
View = glm::lookAt (glm::vec3(0.0f, 0.0f, 2.0f),  
                    вектор положения камеры  
                    glm::vec3(0.0f, 0.0f, -1.0f),  
                    вектор направления визирования  
                    glm::vec3(1.0f, 0.0f, 0.0f));  
                    вектор ориентации камеры
```

# Open GL. ПРОЕКЦИРОВАНИЕ

## Ортографическое



```
projection = glm::ortho (-1.0f, 1.0f, -1.0f, 1.0f , 2.0f , 10.0f);
```

левая граница экрана, правая граница экрана  
нижняя граница экрана, верхняя граница экрана  
Z переднего плана, Z заднего плана

# Open GL. ПРОЕКЦИРОВАНИЕ

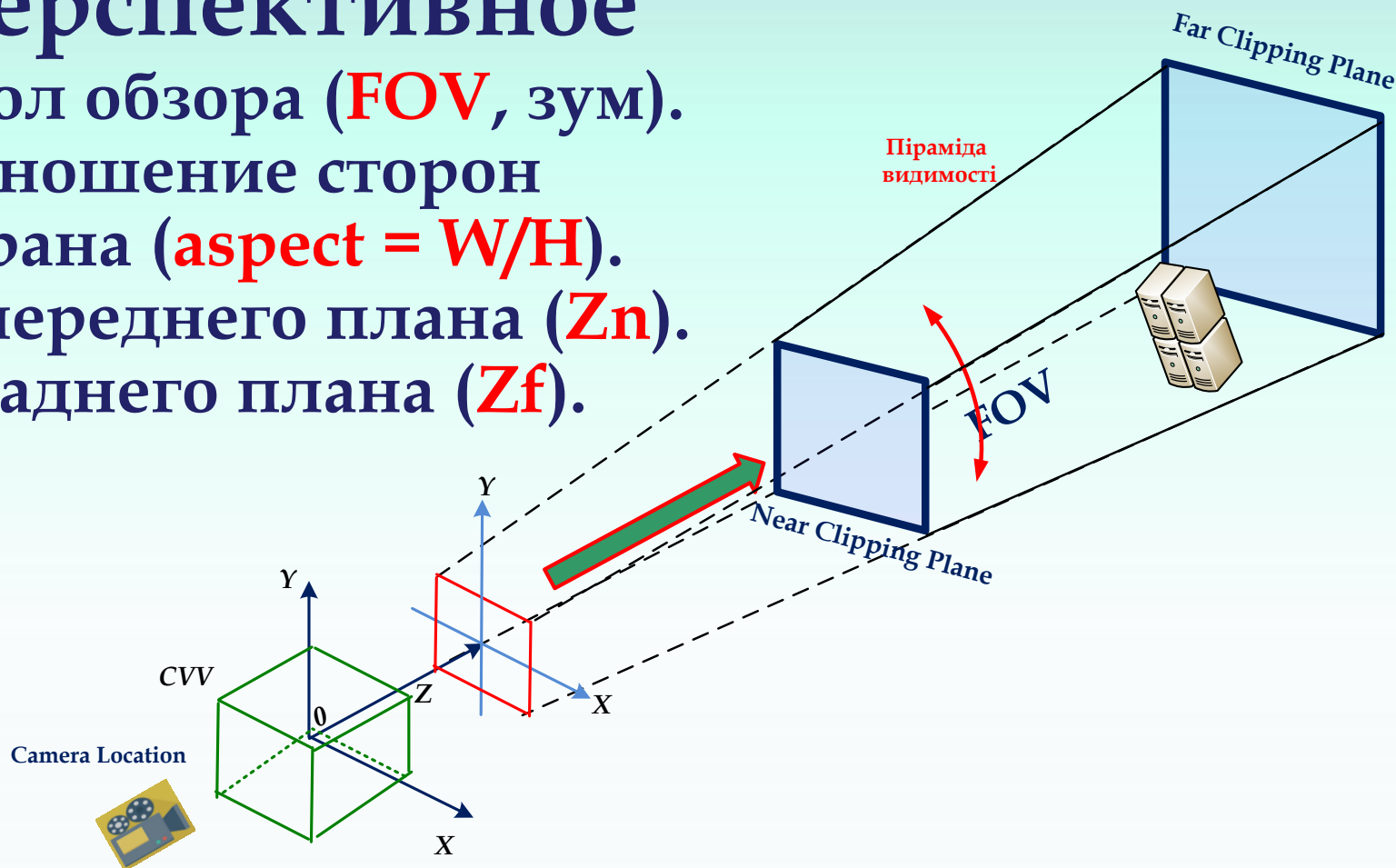
## Перспективное

Угол обзора (**FOV**, зум).

Отношение сторон  
экрана (**aspect** =  $W/H$ ).

Z переднего плана (**Zn**).

Z заднего плана (**Zf**).

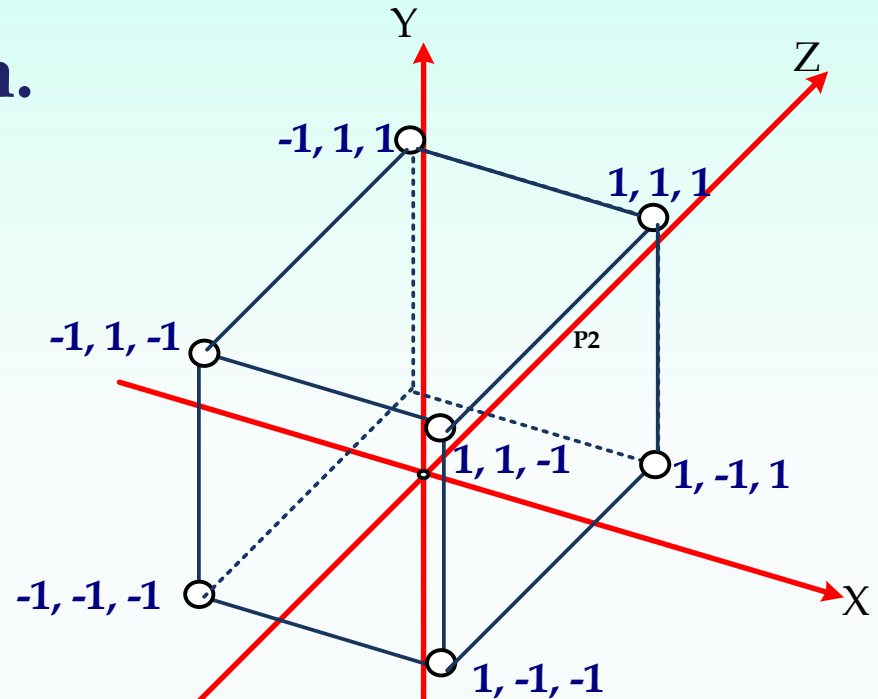


```
projection = glm::perspective(2.0f, WIDTH/HEIGHT, 2.0f, 10.f);
```

# Open GL. Перспективное проецирование

Преобразует пирамиду видимости в канонический объем отсечения (CVV).

Левосторонняя система.  
CVV – куб, с центром в начале координат и длиной ребра = 2.



Все что попадает в куб – растеризуется.  
Все что не попадает в куб – отсекается.

# Open GL. Перспективное проецирование

CVV – псевдоглубина (псевдоZ):  $Z \rightarrow \hat{Z}$

Псевдоглубина  $\hat{Z}$  :

- рассчитывается по  $Z$  ,
- у всех точек лежащих на передней плоскости  $\hat{Z} = -1$ ,
- у всех точек лежащих на дальней плоскости  $\hat{Z} = +1$  ,
- у всех точках внутри пирамиды видимости  $\hat{Z} \in [-1, +1]$  .



# Open GL. Перспективное проецирование

Расчет псевдоглубины :  $Z \rightarrow \hat{Z}$

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \rightarrow a & 0 \rightarrow b \\ 0 & 0 & 1/z_E \rightarrow 1 & 0 \end{bmatrix}; P = \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix}$$

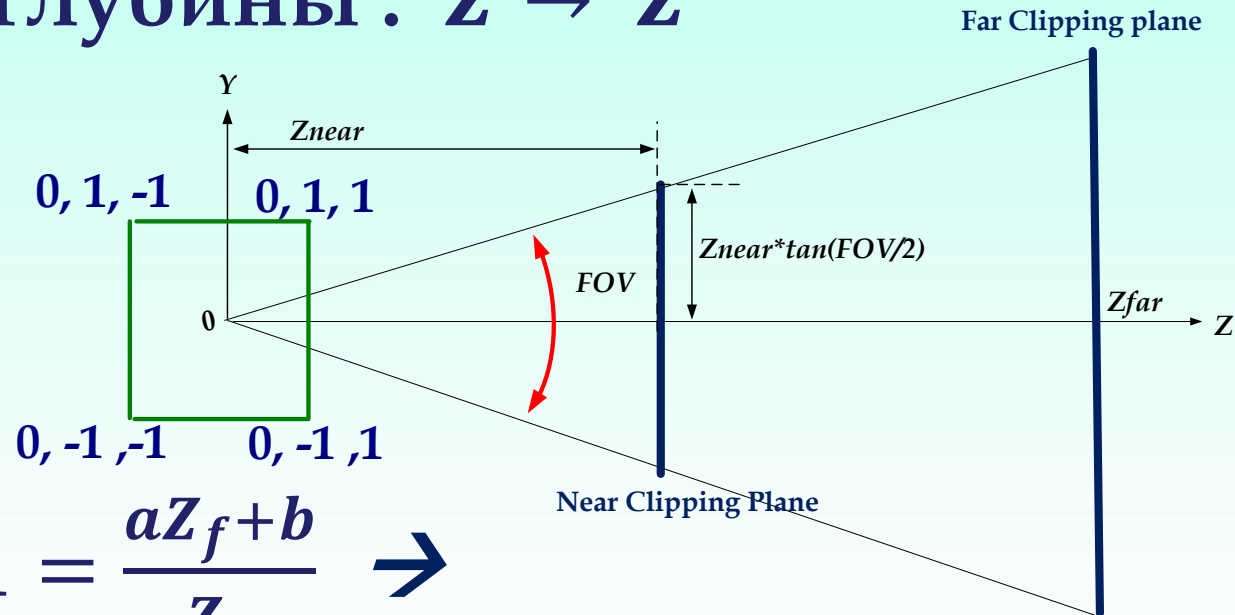
Будем искать

$$\hat{Z} = \frac{aZ + b}{Z}$$

# Open GL. Перспективное проецирование

Расчет псевдоглубины :  $Z \rightarrow \hat{Z}$

Пусть  $\hat{Z} = \frac{aZ+b}{Z}$



$$-1 = \frac{aZ_n + b}{Z_n}; +1 = \frac{aZ_f + b}{Z_f} \Rightarrow$$

$$Z_f(aZ_n + b) + Z_n(aZ_f + b) = 0$$

$$a = \frac{Z_f + Z_n}{Z_f - Z_n}; b = \frac{-2Z_f Z_n}{Z_f - Z_n}$$

# Open GL. Перспективное проецирование

Расчет псевдоглубины :  $Z \rightarrow \hat{Z}$

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{Z_f + Z_n}{Z_f - Z_n} & \frac{-2Z_f Z_n}{Z_f - Z_n} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix};$$

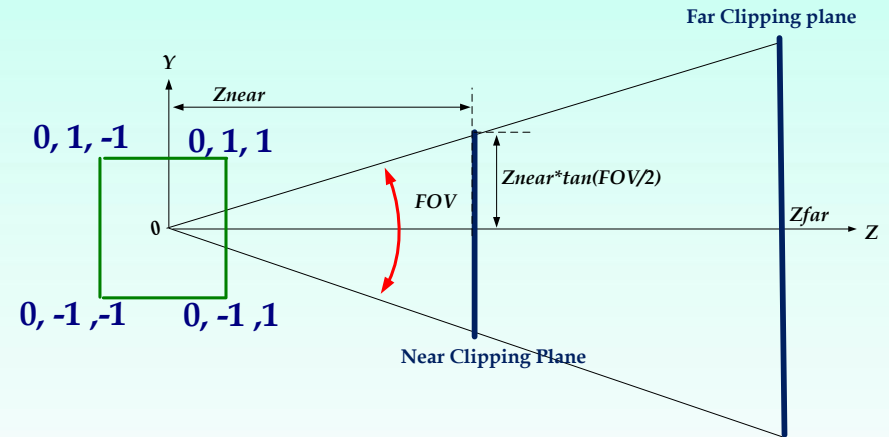
$$\begin{aligned} Z_f &= 10, \\ Z_n &= 2; \\ a &= 1.5, \\ b &= -5.0 \end{aligned}$$

$$Z=2 \rightarrow \hat{Z}=-1; \quad Z=10 \rightarrow \hat{Z}=1; \quad Z=5 \rightarrow \hat{Z}=0.5$$

# Open GL. Перспективное проецирование

## Преобразование X,Y

$$M = \begin{bmatrix} s & 0 & 0 & 0 \\ 0 & q & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a & b \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix};$$



$$\hat{Y} = q * Y/Z; 1 = q * \left( \frac{H/2}{Z_n} \right) = q * \operatorname{tg}(fov/2)$$

$$q = \operatorname{ctg} \left( \frac{fov}{2} \right)$$

$$s = \frac{q}{aspect} = \operatorname{ctg} \left( \frac{fov}{2} \right) / aspect$$

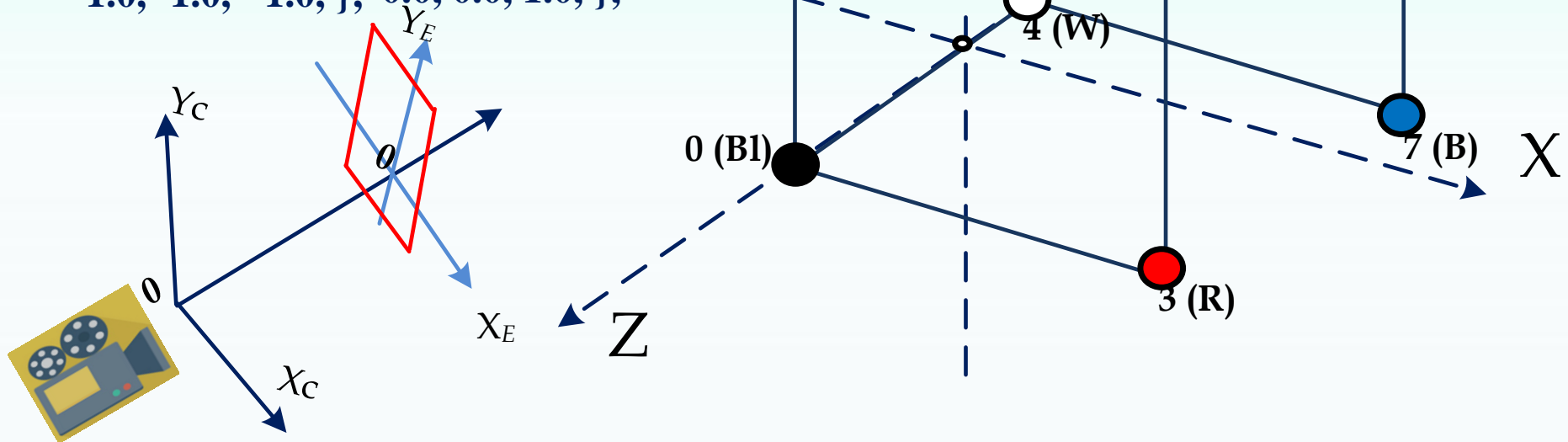
# Open GL. Перспективное проецирование

Матрица трансформации в CVV

$$\begin{bmatrix} \frac{\operatorname{ctg}\left(\frac{fov}{2}\right)}{\operatorname{aspect}} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \operatorname{ctg}\left(\frac{fov}{2}\right) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{Z_f + Z_n}{Z_f - Z_n} & \frac{-2Z_f Z_n}{Z_f - Z_n} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix};$$

# Open GL. Пример

```
vertices[] = {
-1.0, -1.0, 0.0,
-1.0, 1.0, 0.0,
1.0, 1.0, 0.0,
1.0, -1.0, 0.0,
//
-1.0, -1.0, -1.0,
-1.0, 1.0, -1.0,
1.0, 1.0, -1.0,
1.0, -1.0, -1.0, };
colors[] = {
0.0, 0.0, 0.0,
0.0, 0.0, 0.0,
1.0, 0.0, 0.0,
1.0, 0.0, 0.0,
//
1.0, 1.0, 1.0,
1.0, 1.0, 1.0,
0.0, 0.0, 1.0,
0.0, 0.0, 1.0, };
```



```
elements[] = { 0, 1, 2, 2, 3, 0, 4, 5, 6, 6, 7, 4, };
```

# Open GL. Пример

## Vertex Shader:

```
#version 330 core
layout (location = 0) in vec3 position;
layout (location = 1) in vec3 color;

uniform mat4 model;
uniform mat4 view;
uniform mat4 projection;

void main() {
    gl_Position = projection*view*model*vec4(position,
                                                1.0f);
    ourColor = color;
}
```

# Open GL. Z буфер

Для проверки видимости пиксела используется тест глубины (z - буфер).

Включение

```
glEnable(GL_DEPTH_TEST);
```

Очистка

```
glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT |  
        GL_DEPTH_BUFFER_BIT);
```



# ЛИТЕРАТУРА

Официальный сайт

[https://www.opengl.org/wiki/Main\\_Page](https://www.opengl.org/wiki/Main_Page)

Open GL programming guide

<http://glprogramming.com/red/index.html>

Русскоязычный сайт

[http://www.opengl.org.ru/books/open\\_gl/index.html](http://www.opengl.org.ru/books/open_gl/index.html)

- **OpenGL super bible: comprehensive tutorial and reference / Richard S. Wright Jr. .... – 5<sup>th</sup> ed., Pearson Education Inc. - 2011**
- **Рост Р.Дж. Open GL. Трехмерная графика и язык программирования шейдеров. Для профессионалов.- Спб.: Питер, 2005.- 428 с.: ил.**
- **Бу М., Девис Т., Нейдер Дж., Шрайнер Д. Open GL. Руководство по программированию. Библиотека программиста. 4-е изд. – СПб.: Питер, 2006 .- 624 с.: ил.**

# ЛИТЕРАТУРА

**GLSL:**

**The OpenGL® Shading Language.**

The Khronos Group Inc. Language Version:  
3.30, Document Revision: 6. 11-Mar-2010

[https://www.khronos.org/opengl/wiki/OpenGL\\_Shading\\_Language](https://www.khronos.org/opengl/wiki/OpenGL_Shading_Language)

# ЛИТЕРАТУРА

**GLM:**

**The OpenGL Mathematics. GLSL +  
Optional features = OpenGL Mathematics  
(GLM)**

<https://glm.g-truc.net/0.9.9/index.html>

**GLM manual**

<http://glm.g-truc.net/glm.pdf>

# Вопросы для экзамена

## ТЕМА: 3D

1. Какие системы координат используются в OpenGL ?
2. Как формируется и какие преобразования выполняет матрица модели?
3. Как формируется и какие преобразования выполняет матрица вида?
4. Как формируется и какие преобразования выполняет матрица проецирования?

**END #14**