1. 设 \mathbf{A} 是数域 \mathbf{K} 上线性空间 \mathbf{V} 内的线性变换,若 $\mathbf{A}\alpha = \lambda_0\alpha$,又 设 $f(\lambda) = a_0 \lambda^m + a_1 \lambda^{m-1} + \dots + a_m$ 为 K 上一多项式, 证明:

$$f(\mathbf{A})\alpha = f(\lambda_0)\alpha$$
.

1.proof:

$$oldsymbol{A}^mlpha=oldsymbol{A}^{m-1}(oldsymbol{A}lpha)=oldsymbol{A}^{m-1}(\lambda_0lpha)=\lambda_0oldsymbol{A}^{m-1}lpha=\dots=\lambda_0^mlpha \ f(oldsymbol{A})lpha=(a_0oldsymbol{A}^m+a_1oldsymbol{A}^{m-1}+\dots+a_m)lpha=a_0oldsymbol{A}^mlpha+a_1oldsymbol{A}^{m-1}lpha+\dots+a_mlpha \ =a_0\lambda_0^mlpha+a_1\lambda_0^{m-1}lpha+\dots+a_m\lambda_0^{m-1}+\dots+a_m)lpha=f(\lambda_0)lpha$$

- 7. 设 A 是线性空间 V 内的一个线性变换,存在一个正整数 k, 使 $A^k=0$. 证明: A 只有唯一的特征值 $\lambda_0=0$.
- 8. $\forall \lambda_1, \lambda_2$ 是线性变换 A 的两个不同特征值, ξ_1, ξ_2 是分别属于 λ_1, λ_2 的特征向量. 证明, $\xi_1 + \xi_2$ 不是 A 的特征向量.
- 9. 证明: 如果线性空间 V 的线性变换 A 以 V 的每个非零向量 作为特征向量,则 A 是数乘变换.

7.proof:

$$egin{aligned} if & \exists \, \lambda
eq 0 \,, \, s.t. \, \exists \, x \in V - \{0\}, \ oldsymbol{A}x &= \lambda x \Longrightarrow oldsymbol{A}^{k-1} oldsymbol{A}x &= oldsymbol{A}^{k-1} x \Longrightarrow oldsymbol{A}^{k-1} x \Longrightarrow oldsymbol{A}^{k-1} x &= 0 \Longrightarrow \cdots \Longrightarrow x = 0 \ & this \, \, contradicts \, \, with \, \, x \in V - \{0\}. \end{aligned}$$

Hence, all of the eigenvalues of A equals to 0.

8.proof:

8.proof:
$$\mathbf{A}\xi_{1} = \lambda_{1}\xi_{1}, \mathbf{A}\xi_{2} = \lambda_{2}\xi_{2}$$

$$\lambda_{1} \neq \lambda_{2} \Longrightarrow \mathbf{A}(\xi_{1} - \xi_{2}) = \mathbf{A}\xi_{1} - \mathbf{A}\xi_{2} = \lambda_{1}\xi_{1} - \lambda_{2}\xi_{2}$$
we claim that $\xi_{1} \neq \xi_{2}$, otherwise $\mathbf{A}(\xi_{1} - \xi_{2}) = 0 \Longrightarrow \lambda_{1}\xi_{1} - \lambda_{2}\xi_{2} = 0$

$$\Longrightarrow (\lambda_{1} - \lambda_{2})\xi_{1} = 0 \Longrightarrow \lambda_{1} - \lambda_{2} = 0, this \ contradicts \ with \ \lambda_{1} \neq \lambda_{2}.$$

$$if \ \exists \lambda \in K, \ s.t. \ \mathbf{A}(\xi_{1} + \xi_{2}) = \lambda(\xi_{1} + \xi_{2})$$

$$\Longrightarrow \lambda_{1}\xi_{1} + \lambda_{2}\xi_{2} = \lambda\xi_{1} + \lambda\xi_{2} \Longrightarrow (\lambda_{1} - \lambda)\xi_{1} = (\lambda - \lambda_{2})\xi_{2}$$

$$\Longrightarrow \lambda_{1} - \lambda = \lambda - \lambda_{2} = 0 \Longrightarrow \lambda_{1} = \lambda_{2}, this \ contradicts \ with \ \lambda_{1} \neq \lambda_{2}.$$

$$Hence, \ \xi_{1} + \xi_{2} \ is \ not \ a \ eigenvector \ of \ \mathbf{A}.$$

$$9.proof:$$

$$9.proof$$
:

$$\forall x \in V, \exists \lambda_x \in K, \mathbf{A}x = \lambda_x x \Longrightarrow (\mathbf{A} - \lambda_x I) x = 0$$
 $\Longrightarrow \dim \ker(\mathbf{A} - \lambda_x I) = \dim V \Longrightarrow \dim \operatorname{Im}(\mathbf{A} - \lambda_x I) = 0$ $\Longrightarrow \mathbf{A} = \lambda_x I, \lambda_x = \lambda_y, \forall x, y \in V \Longrightarrow \mathbf{A}$ 是数乘变换.

- 10. 设 A 是线性空间 V 内的可逆线性变换.
- (1) 证明: A 的特征值都不为零;
- (2) 证明: 若 λ 是 A 的一个特征值,则 $1/\lambda$ 是 A^{-1} 的一个特征值.

$$10.(1) proof$$
:

 $if \exists x \in V - \{0\}, s.t.$ $\mathbf{A}x = 0x = 0$, then $\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A}x = \mathbf{A}^{-1}0 = 0 \Longrightarrow x = 0$. Contradiction! $\Longrightarrow \mathbf{A}$ 的特征值都不为0. 10.(2) proof:

 $if \exists x \in V - \{0\}, s.t. \mathbf{A}x = \lambda x (\lambda \neq 0), then \ x = \mathbf{A}^{-1} \mathbf{A}x = \mathbf{A}^{-1} \lambda x = \lambda \mathbf{A}^{-1}x \Longrightarrow \mathbf{A}^{-1}x = \frac{1}{\lambda}x$ $\Longrightarrow \frac{1}{\lambda} \not\equiv \mathbf{A}^{-1}$ 的一个特征值.

14. 设 A 是数域 K 上 n 维线性空间 V 内的一个线性变换. 证明 A 的矩阵可对角化的充分必要条件是存在 K 内互不相同的数 λ_1 , λ_2 , ..., λ_k , 使

$$(\lambda_1 E - A)(\lambda_2 E - A) \cdots (\lambda_k E - A) = \mathbf{0}.$$

14.proof:

引理: A 可对角化 ⇔ A 的极小多项式无重根.

引理1:若A相似于B,则A,B有相同的极小多项式.

$$A$$
相似于 $B \Longrightarrow \exists 可逆 P, s.t. A = PBP^{-1}$.

$$\implies 0 = m(A) = (A - \lambda_1 E) (A - \lambda_2 E) \cdots (A - \lambda_k E) = (PBP^{-1} - \lambda_1 E) (PBP^{-1} - \lambda_2 E) \cdots (PBP^{-1} - \lambda_k E)$$

$$= P(B - \lambda_1 E) (B - \lambda_2 E) \cdots (B - \lambda_k E) P^{-1} = Pm(B) P^{-1} \Longrightarrow m(B) = 0$$

$$\implies m(A) | m(B).$$

$$\implies m(A) = m(B).$$

引理2:分块 $A=\begin{bmatrix}A_1&&&\\&A_2&&\\&&\ddots&\\&&&A_k\end{bmatrix}$,则A 的极小多项式m(x)是 $A_i(i=1,2,\cdots,k)$ 的极小多项式 $m_i(x)$ 的最小公倍数.

$${\mathbb O}0 = m(A) = egin{bmatrix} m(A_1) & & & & \ & m(A_2) & & & \ & & \ddots & & \ & & m(A_k) \end{bmatrix} \Longrightarrow m(A_i) = 0 (i = 1, 2, \cdots, k)$$

由极小多项式的定义: $m_i(x)|m(x) \Longrightarrow \operatorname{lcd}(m_1(x),m_2(x),\cdots,m_k(x))|g(x).$

$$g(A) = egin{bmatrix} g(A_1) & & & & \ g(A_2) & & & \ & \ddots & & \ g(A_k) \end{bmatrix} = 0 \Longrightarrow m(x) | g(x) = \operatorname{lcd}(m_1(x), m_2(x), \cdots, m_k(x)).$$

因此, $m(x) = \operatorname{lcd}(m_1(x), m_2(x), \dots, m_k(x)).$

引理3:A可对角化⇔A的极小多项式无重根.

记
$$A$$
相似于对角阵 $egin{bmatrix} A_1 & & & & \\ & A_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & A_k \end{bmatrix}$,其中 $A_i = egin{bmatrix} \lambda_i & & & \\ & \ddots & & \\ & & & \lambda_i \end{bmatrix}$ ($i=1,2,\cdots,k$), λ_i 两两不等.

于是,由引理1,2,A的极小多项式等于 $A_i(i=1,2,\cdots,k)$ 的极小多项式 $m_i(x)$ 的最小公倍数

$$\mathbb{E} \mathbb{I} m(x) = \operatorname{lcd}(m_1(x), m_2(x), \cdots, m_k(x))$$

而显然 A_i 的极小多项式 $m_i(x) = x - \lambda_i$

$$\implies m(x) = \operatorname{lcd}((x - \lambda_1), (x - \lambda_2), \dots, (x - \lambda_k)) = (x - \lambda_1)(x - \lambda_2) \dots (x - \lambda_k)$$
 引理得证! 下证明第14題.

①(" \Rightarrow ")由于A可对角化 $\Leftrightarrow A$ 的极小多项式无重根.

取 $\{\lambda_i\}_{i=1}^k$ 为**A**的k个不同的特征值,

则**A**的极小多项式
$$m(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2)\cdots(\lambda - \lambda_k)$$
,

由极小多项式的定义, $m(\mathbf{A}) = 0$,即 $(\mathbf{A} - \lambda_1 E)(\mathbf{A} - \lambda_2 E)\cdots(\mathbf{A} - \lambda_k E) = 0$.

②("
$$\leftarrow$$
")由于 $\exists \{\lambda_i\}_{i=1}^k \in K^k, \lambda_i \neq \lambda_j, s.t. \ p(\mathbf{A}) := (\mathbf{A} - \lambda_1 E) (\mathbf{A} - \lambda_2 E) \cdots (\mathbf{A} - \lambda_k E) = 0$
 $p(\lambda) = (\lambda - \lambda_1) (\lambda - \lambda_2) \cdots (\lambda - \lambda_k),$ 则 \mathbf{A} 的极小多项式 $m(\lambda) | p(\lambda).$

故A的极小多项式无重根 ⇔ A 可对角化.

15. 设 A 是线性空间 V 内的一个线性变换, M, N 是 A 的两个 不变子空间, 证明, $M+N = M \cap N$ 都是 A 的不变子空间,

15.proof:

$$M,N$$
是**A**的两个不变子空间 $\Leftrightarrow \begin{cases} \forall x \in M, \text{有 } \mathbf{A}x \in M \\ \forall y \in N, \text{有 } \mathbf{A}y \in N \end{cases}$

 $\forall z \in M+N$,我们有 $z=x+y(x \in M, y \in N)$,那么 $Az=A(x+y)=Ax+Ay\in M+N$ $\forall \omega \in M \cap N$,我们有 $\mathbf{A}\omega \in M \wedge \mathbf{A}\omega \in N \Longrightarrow \mathbf{A}\omega \in M \cap N$. 因此, M+N, $M\cap N$ 都是**A**的不变子空间.

20. 设 A,B 是 n 维线性空间 V 内两个线性变换,且 AB=BA. λ 是 A 的一个特征值, V_{λ} 是属于特征值 λ 的特征子空间. 证明 V_{λ} 是 B 的不变子空间.

20.proof:

$$\forall x \in V_{\lambda}, \mathbf{A}x = \lambda x \Longrightarrow \mathbf{B}\mathbf{A}x = \mathbf{B}\lambda x = \lambda \mathbf{B}x \Longrightarrow \mathbf{A}\mathbf{B}x \Longrightarrow \mathbf{A}(\mathbf{B}x) = \lambda(\mathbf{B}x) \Longrightarrow \mathbf{B}x \in V_{\lambda}.$$
 因此, V_{λ} 是 \mathbf{B} 的不变子空间.

5. 设 A 是复数域上线性空间 V 内的一个线性变换,且它在某 一组基 $\{\epsilon_i\}$ 下的矩阵为 A,求 A 的全部特征值和每个特征值 λ 所属 特征子空间 V_{λ} 的一组基,其中:

$$(1) A = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 5 & 2 \end{bmatrix};$$

$$(2) A = \begin{bmatrix} 0 & a \\ -a & 0 \end{bmatrix};$$

(3)
$$A = \begin{bmatrix} 5 & 6 & -3 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{bmatrix};$$
 (4) $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix};$

$$(4) \ A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} ;$$

(5)
$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 \\ -2 & 0 & 3 \\ -1 & -3 & 0 \end{bmatrix}$$
; (6) $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -4 & -1 & 0 \\ 4 & -8 & -2 \end{bmatrix}$;

(6)
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -4 & -1 & 0 \\ 4 & -8 & -2 \end{bmatrix}$$

6. 给定数域 K 上 3 阶方阵

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 2 & 5 & -4 \\ -2 & -4 & 5 \end{bmatrix}; \quad B = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 0 \\ -2 & x & -2 \\ -2 & -2 & 0 \end{bmatrix};$$
$$C = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & y \end{bmatrix}.$$

(1) 求 K 上 3 阶可逆方阵 T,使 $T^{-1}AT = D$ 为对角矩阵;