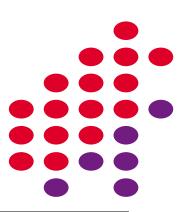


# 离散数学



## 西北工业大学

2022年4月22日星期五



# Lecture8 Graphs



#### About Graph Theory

图论是一门很有实用价值的学科,它在自然科学、社会科学等各领域均有很多应用。自上世纪中叶以来,它受计算机科学蓬勃发展的刺激,发展极其迅速,应用范围不断拓广,已渗透到诸如语言学、逻辑学、物理学、化学、电讯工程、计算机科学以及数学的其它分支中。特别在计算机科学中,如形式语言、数据结构、分布式系统、操作系统等方面均扮演着重要的角色。



#### Aims

图是一类具有广泛实际问题背景的数学模型, 有着极其丰富的内容,是数据结构等课程的先修内 容。学习时应掌握好图论的基本概念、基本方法和 基本算法,善于把实际问题抽象为图论的问题,然 后用图论的方法去解决。

图论作为一个数学分支,有一套完整的体系和 广泛的内容,本篇仅介绍图论的初步知识,其目的 在于今后对计算机有关学科的学习和研究时,可以 以图论的基本知识作为工具。



#### Lecture 8 Graphs

我们所讨论的图(Graph)与人们通常所熟悉的图,例如圆、椭圆、函数图表等是很不相同的。图论中所谓的图是指某类具体离散事物集合和该集合中的每对事物间以某种方式相联系的数学模型。

如果我们用点表示具体事物,用连线表示一对 具体事物之间的联系。那么,一个图就是由一个表 示具体事物的点的集合和表示事物之间联系的一些 线的集合所构成,至于点的位置和连线的长短曲直 是无关紧要的。

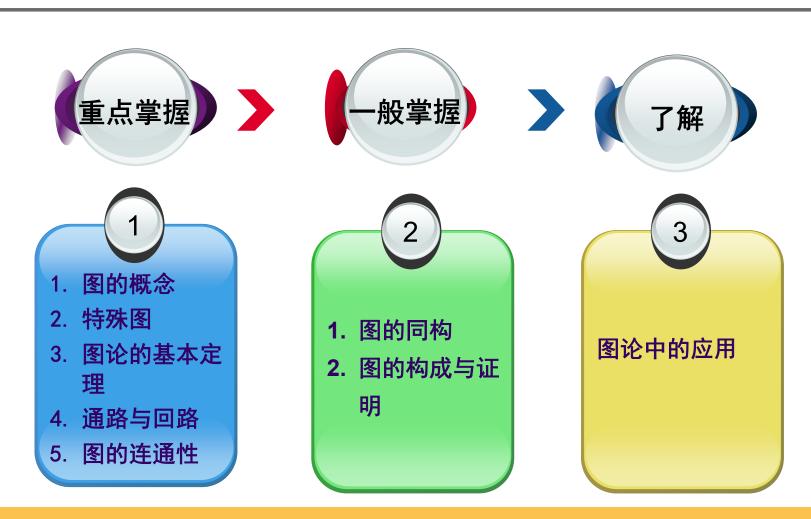


# 8.0 内容提要





## 8.1 本章学习要求

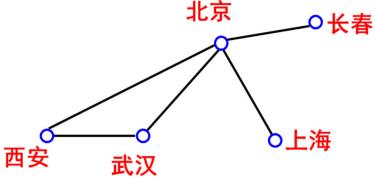




#### 8.2 图的基本概念

#### 8.2.1 图的定义

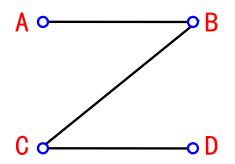
例8. 2. 1(1)考虑一张航线地图,图中用点表示城市,当两个城市间有直达航班时,就用一条线将相应的点连接起来。这种航线地图的一部分如下图所示;





#### 例8.2.1 (2)

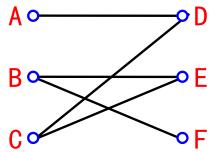
假设有4台计算机,分别标记为A、B、C和D, 在计算机A和B、C和D以及B和C之间有信息流。这种 情形可用下图表示,通常称这种图为通信网络;





#### 例8.2.1 (3)

假设有一群人和一组工作,这群人中的某些人能够做这组工作中的某些工作。例如,有3个人A、B和C,3件工作D、E和F,假设A只能做工作D、B能做工作E和F,C能做工作D和E。则这种情形可用下图表示,其中,在人和这个人能够做的工作之间画有线。





## 基本思想

用图形表示一组对象,其中有些对象对是有联系的。当然,这几个图形也可以表示其它的含义。例如在(3)的图中点A、B、C、D、E和F分别表示6家企业,如果某两家企业有业务往来,则其对应的点之间用线连接起来,这时的图形又反映了这6家企业间的业务关系。

对于这种图形,我们感兴趣的只是有多少个点和哪些结点之间有线连接,至于连线的长短曲直和结点的位置却无关紧要,只要求每一条线都起始于一个点,而终止于另一个点。

#### 定义8.2.1

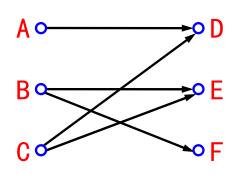
一个图(Graph)是一个序偶<V, E>, 记为G = <V, E>, 其中:

- (1) V = {v<sub>1</sub>, v<sub>2</sub>, ···, v<sub>n</sub>} 是有限非空集合, v<sub>i</sub>称为结点(Nodal Point), 简称点(Point), V称为结点集(Nodal Set)。
- (2) E是有限集合, 称为边集(Frontier Set)。 E中的每个元素都有V中的结点对与之对应, 称之为边(Edge)。



## 与边相关的几个概念

定义8. 2. 1中的结点对即可以是无序的,也可以是有序的。



若边e与无序结点对(u,v)相对应,则称e为无向边(Undirected Edge),记为e = (u, v) = (v, u),这时称u、v是边e的两个端点(End point)。

若边e与有序结点对<u, v>相对应,则称e为有向边(Directed Point)(或弧),记为e = <u, v>,这时称u为e的始点(Initial Point)(或弧尾), v为e的终点(terminal Point)(或弧头),统称为e的端点。



#### 8.2.2 图的表示

对于一个图G,如果将其记为G = 〈V, E〉,并 写出V和E的集合表示,这称为图的集合表示。

而为了描述简便起见,在一般情况下,往往只画出它的图形:用小圆圈表示V中的结点,用由u指向v的有向线段或曲线表示有向边〈u, v〉,无向线段或曲线表示无向边(u, v),这称为图的图形表示。



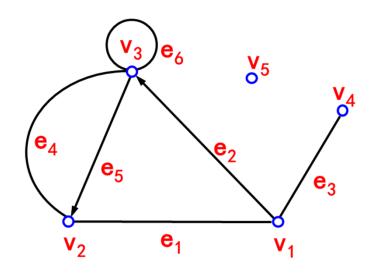
#### 例8. 2. 2

设图G =  $\langle V, E \rangle$ , 这里V =  $\{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5\}$ , E =  $\{e_1, e_2, e_3, e_4, e_5, e_6\}$ , 其中 $e_1 = (v_1, v_2)$ ,  $e_2 = \langle v_1, v_3 \rangle$ ,  $e_3 = (v_1, v_4)$ ,  $e_4 = (v_2, v_3)$ ,  $e_5 = \langle v_3, v_2 \rangle$ ,  $e_6 = (v_3, v_3)$ 。试画出图G的图形,并指出哪些是有向边,哪些是无向边?

分析 由于V中有5个结点,因此要用5个小圆圈分别表示这5个结点,点的具体摆放位置可随意放。而对E中的6条边,圆括号括起的结点对表示无向边,直接用直线或曲线连接两个端点,尖括号括起的结点对表示有向边,前一个是始点,后一个是终点,用从始点指向终点的有向直线或曲线连接。

## 解

#### G的图形如下图所示。

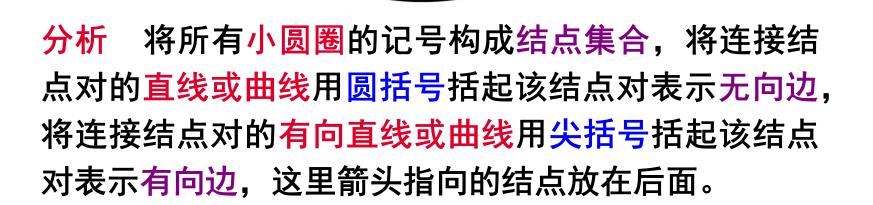


G中的e<sub>1</sub>、e<sub>3</sub>、e<sub>4</sub>、e<sub>6</sub>是无向边,e<sub>2</sub>、e<sub>5</sub>是有向边。



#### 例8. 2. 3

设图 $G = \langle V, E \rangle$ 的图形如下图所示,试写出G的集合表示。

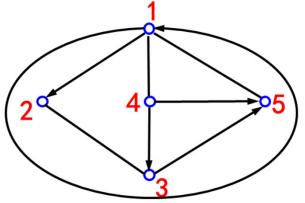




#### 例8. 2. 3

设图G = <V, E>的图形如下图所示, 试写出G的集

合表示。



解 图G的集合表示为G = <V, E> = <{1, 2, 3, 4, 5}, {<1, 1>, <1, 2>, (1, 4), (1, 5), (2, 3), <3, 5>, <4, 3>, <4, 5>}>。



## 图的矩阵表示

我们在学习中常常需要分析图并在图上执行各种过程和算法,也许必须用计算机来执行这些算法,因此必须把图的结点和边传输给计算机,由于集合与图形都不适合计算机处理,所以要找到一种新的表示图的方法,这就是图的矩阵表示。

由于矩阵的行和列有固定的次序,因此在用矩阵表示图时,先要将图的结点进行排序,若不具体说明排序,则默认为书写集合V时结点的顺序。

#### 定义8.2.2

设图G =  $\langle V, E \rangle$ , 其中V =  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ , 并假定结点已经有了从 $v_1$ 到 $v_n$ 的次序,则n阶方阵A<sub>G</sub> =  $(a_{ij})_{nxn}$ 称为G的邻接矩阵(Adjacency Matrix),其中

$$a_{ij} = \begin{cases} 1, & 若(v_i, v_j) \in E \vec{v} < v_i, v_j > \in E \\ 0, & 否则 \end{cases}$$
  $i, j = 1, 2, 3, \dots, n$ 

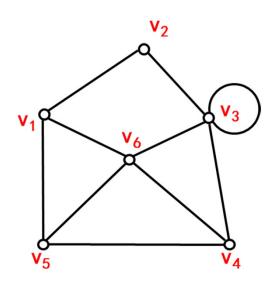


21

#### 例8.2.4

试写出下图所示图G的邻接矩阵。

分析 首先将图中的6个结点排序,然后利用定义8.2.2写出其邻接矩阵。初学时可先在矩阵的行与列前分别按结点排序标上结点,若第i行前的结点到第j列前的结点有边相连,则在邻接矩阵的第i行第j列元素为1,否则为0。若结点排序为v<sub>1</sub>v<sub>2</sub>v<sub>3</sub>v<sub>4</sub>v<sub>5</sub>v<sub>6</sub>,则可标记如下:

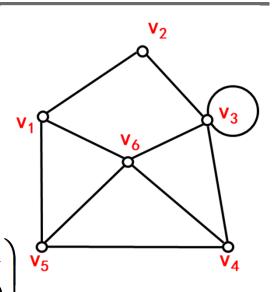




#### 例8.2.4

#### 试写出下图所示图G的邻接矩阵。

**解** 若结点排序为v<sub>1</sub>v<sub>2</sub>v<sub>3</sub>v<sub>4</sub>v<sub>5</sub>v<sub>6</sub>,则 其邻接矩阵





#### 8.2.3 图的操作

定义8.2.3 设图G = <V, E>。

- 1. 设e∈E,用G-e表示从G中去掉边e得到的图,称为删除边e。 又设E'⊆E,用G-E'表示从G中删除E'中所有边得到的图,称 为删除E'。
- 2. 设v∈V,用G-v表示从G中去掉结点v及v关联的所有边得到的图,称为删除结点v。又设V′⊂V,用G-V′表示从G中删除V′中所有结点及关联的所有边得到的图,称为删除V′。
- 3. 设e = (u, v)∈E,用G\e表示从G中删除e,将e的两个端点u,v用一个新的结点w代替,使w关联除e外的u和v关联的一切边,称为边e的收缩。一个图G可以收缩为图H,是指H可以从G经过若干次边的收缩而得到。
- 4. 设u, v∈V(u, v可能相邻, 也可能不相邻), 用G∪(u, v)表示在u, v之间加一条边(u, v), 称为加新边。



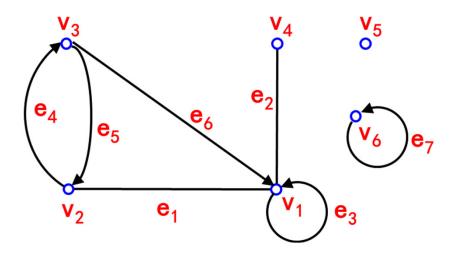
#### 8.2.4 邻接点与邻接边

定义8.2.4 在图 $G = \langle V, E \rangle$ 中,若两个结点 $v_i$ 和 v;是边e的端点,则称v;与v;互为邻接点(Adjacent Point), 否则v;与v;称为不邻接的; 具有公共结 点的两条边称为邻接边(Adjacent Edge);两个端 点相同的边称为环(Ring)或自回路(Self-Loop); 图中不与任何结点相邻接的结点称为孤立结点 (Isolated Point); 仅由孤立结点组成的图称为零 图(Null Graph);仅含一个结点的零图称为平凡图 (Trivial Graph); 含有n个结点,m条边的图,称 为(n, m)图。



#### 例8. 2. 5

试写出下图所示图G的所有结点的邻接点、所有边的邻接边,并指出所有的孤立结点和环。





## 分析

根据定义8.2.4,如果两个结点间有边相连,那么它们互为邻接点;如果两条边有公共结点,那么它们互为邻接边。

需要注意的是,只要当一个结点处有环时,它才是自己的邻接点;由于一条边有两个端点,在计算邻接边时要把这两个端点都算上,例如e<sub>2</sub>和e<sub>4</sub>都是e<sub>1</sub>的邻接边。所有边都是自己的邻接边。

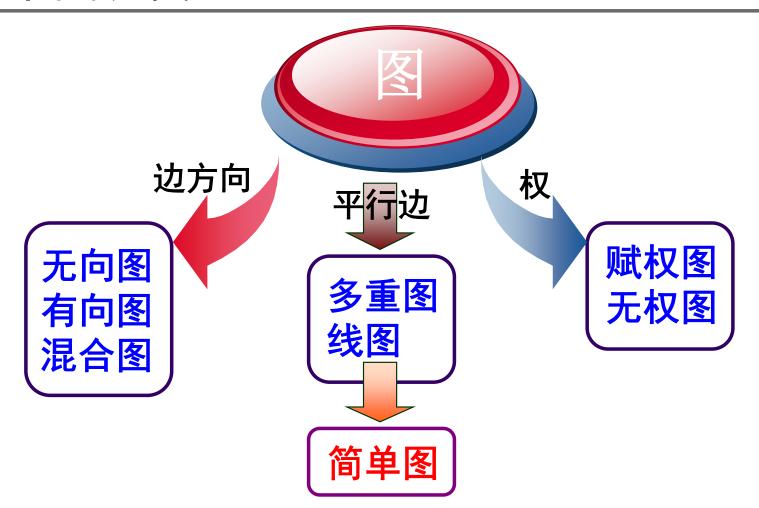
## 解

图G所有结点的邻接点和孤立结点,所有边的邻接边和环如下表所示。图G既不是平凡图,也不是零图,而是一个(6,7)图。

结	邻接点	是否孤	边	邻接边	是否环
点	4)技从	立结点	e <sub>1</sub>	E <sub>1</sub> , e <sub>2</sub> , e <sub>3</sub> , e <sub>4</sub> , e <sub>5</sub> , e <sub>6</sub>	否
<b>v</b> <sub>1</sub>	V <sub>1</sub> , v <sub>2</sub> , v <sub>3</sub> , v <sub>4</sub>	否	$e_2$	e <sub>1</sub> , e <sub>2</sub> , e <sub>3</sub> , e <sub>6</sub>	否
$v_2$	v <sub>1</sub> , v <sub>3</sub>	否	$e_3$	e <sub>1</sub> , e <sub>2</sub> , e <sub>3</sub> , e <sub>6</sub>	是
$V_3$	v <sub>1</sub> , v <sub>2</sub>	否	e <sub>4</sub>	e <sub>1</sub> , e <sub>4</sub> , e <sub>5</sub> , e <sub>6</sub>	否
$V_4$	<b>v</b> <sub>1</sub>	否	<b>e</b> <sub>5</sub>	e <sub>1</sub> , e <sub>4</sub> , e <sub>5</sub> , e <sub>6</sub>	否
<b>v</b> <sub>5</sub>		是	e <sub>6</sub>	e <sub>1</sub> , e <sub>2</sub> , e <sub>3</sub> , e <sub>4</sub> , e <sub>5</sub> , e <sub>6</sub>	否
<b>v</b> <sub>6</sub>	<b>v</b> <sub>6</sub>	否	<b>e</b> <sub>7</sub>	<b>e</b> <sub>7</sub>	是



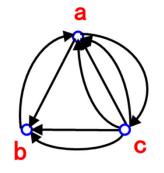
## 8.2.5 图的分类



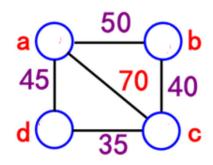


## 注

我们还可以将上述三种分类方法综合起来对图进行划分。



有向无权多重图



无向赋权简单图

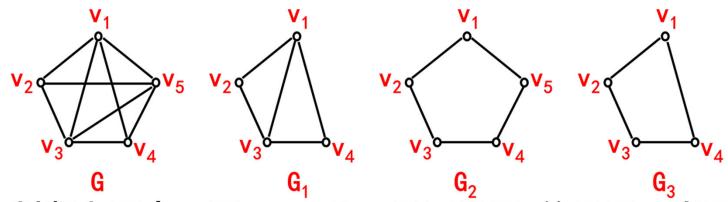


#### 8.2.6 子图与补图

定义8. 2. 8 设有图G =  $\langle V, E \rangle$ 和图G<sub>1</sub> =  $\langle V_1, E_1 \rangle$ 。

- 若V₁⊆ V, E₁⊆ E, 则称G₁是G的子图(Subgraph), 记为G₁⊆
   G。
- 若G₁⊆G,且G₁≠G(即V₁⊂V或E₁⊂E),则称G₁是G的真子
   图(Proper Subgraph),记为G₁⊂G。
- 3. 若V₁ = V, E₁⊆E,则称G₁是G的生成子图(Spanning Subgraph)。
- 4. 设 $V_2 \subseteq V \perp V_2 \neq \Phi$ ,以 $V_2$ 为结点集,以两个端点均在 $V_2$ 中的边的全体为边集的G的子图,称为 $V_2$ 导出的G的子图,简称 $V_2$ 的导出子图(Induced Subgraph)。

#### 例8. 2. 9



判断上图中,图G<sub>1</sub>、G<sub>2</sub>和G<sub>3</sub>是否是图G的子图、真子图、生成子图、导出子图?

 $\mathbf{M}$   $G_1$ 、 $G_2$ 和 $G_3$ 都是图G的子图、真子图;  $G_2$ 是图G的生成子图;  $G_1$ 是图G的 $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ 的导出子图。

注 每个图都是它自身的子图、生成子图和导出子图。

#### 定义8.2.9

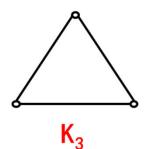
设G = 〈V, E〉为一个具有n个结点的无向简单图,如果G中任意两个结点间都有边相连,则称G为无向完全图 (Undirected Complete Graph),简称G为完全图 (Complete Graph),记为K<sub>n</sub>。

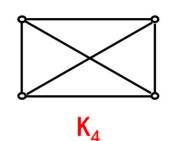
若无向简单图 $G = \langle V, E \rangle$ 中,每个节点度数都等于k,则 $G \to k$ -正则图.

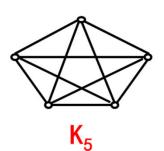
设G =  $\langle V, E \rangle$ 为一个具有n个结点的有向简单图,如果G中任意两个结点间都有两条方向相反的有向边相连,则称G为有向完全图(Directed Complete Graph),在不发生误解的情况下,也记为 $K_n$ 。

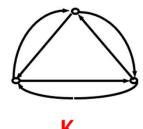
对于完全图来说,其<del>邻接矩阵</del>除主对角元为0外,其它 元素均为1。

## 例









 $K_3$ 

无向完全图
$$K_n$$
的边数为  $C(n, 2) = \frac{1}{2}n(n-1)$ 

有向完全图 $K_n$ 的边数为 P(n, 2) = n(n-1)



#### 定义8.2.9

设G = 〈V, E〉为一个具有n个结点的无向简单图,如果G中任意两个结点间都有边相连,则称G为无向完全图(Undirected Complete Graph),简称G为完全图(Complete Graph),记为K<sub>n</sub>。

设G =  $\langle V, E \rangle$ 为一个具有n个结点的有向简单图,如果G中任意两个结点间都有两条方向相反的有向边相连,则称G为有向完全图(Directed Complete Graph),在不发生误解的情况下,也记为 $K_n$ 。

对于完全图来说,其邻接矩阵除主对角元为0 外,其它元素均为1。

#### 定义8.2.10

设G =  $\langle V, E \rangle$ 为简单图,G' =  $\langle V, E_1 \rangle$ 为完全图,则称G<sub>1</sub> =  $\langle V, E_1 - E \rangle$ 为G的补图(Complement of Graph),记为 G。

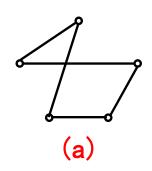
注 在定义8.2.10中,当G为有向图时,则G'为有向完全图;当G为无向图时,则G'为无向完全图。

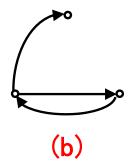
G的补图也可理解为从结点集V的完全图中删除 G中的边剩下的图,即G与其补图的结点集是相同的, 边集是相对于完全图的边集为全集的补集。

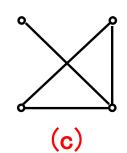
显然,若 $G_1 = \overline{G}$ ,则 $G = \overline{G_1}$ ,即它们互为补图。  $K_n$ 的补图为n个结点的零图。

#### 例8. 2. 10

求下图中图(a)、(b)、(c)的补图。

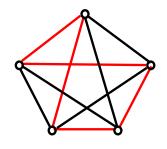


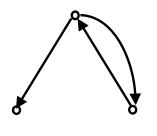


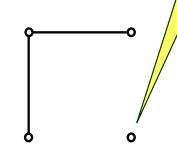


解 上图中图(a)、(b)、(c)的补图分别为图下中

图(a)、(b)、(c)。









# 利用邻接矩阵描述补图

若设简单图G的邻接矩阵A =  $(a_{ij})_{n\times n}$ ,则它的补图 $\overline{G}$  的邻接矩阵 $\overline{A} = (\overline{a}_{ij})_{n\times n}$  有:

$$\overline{a}_{ij} = \begin{cases} 1-a_{ij}, & i \neq j \\ 0, & i = j \end{cases}$$
  $i, j = 1, 2, 3, \dots, n$ 



## 例8. 2. 11

证明:在任意6个人的集会上,总会有3个人相互认识或者有3个人互相不认识(假设认识是相互的)。

分析 把6个人作为结点,相互认识的人之间连边,这个问题就转化图的问题。可以利用图及其补图来解这个问题。



## 证明

把参加集会的人作为结点,相互认识的人之间连边,得到图G, G设为G的补图,这样问题就转化为证明G或 G中至少有一个完全子图K<sub>3</sub>。

考虑完全图 $K_6$ ,结点 $v_1$ 与其余5个结点各有一条边相连,这5条边一定有3条在G或 $\overline{G}$ 中,不妨设有3条边在G中,设这3条边为 $(v_1, v_2)$ 、 $(v_1, v_3)$ 、 $(v_1, v_4)$ 。考虑结点 $v_2$ ,  $v_3$ ,  $v_4$ 。若 $v_2$ ,  $v_3$ ,  $v_4$ 在G中无边相连,则 $v_2$ ,  $v_3$ ,  $v_4$ 相互不认识;若 $v_2$ ,  $v_3$ ,  $v_4$ 在G中至少有一条边相连,例如 $(v_2, v_3)$ ,则 $v_1$ ,  $v_2$ ,  $v_3$ 就相互认识。因此,总会有3个人相互认识或者有3个人互相不认识。



## 8.2.7 结点的度数与握手定理

定义8.2.11 (1) 图 $G = \langle V, E \rangle$ 中以结点 $v \in V \rangle$ 端点的边数(有环时计算两次)称为结点v的度数(Degree),简称度,记为deg(v)。

- (2) 有向图G = <V, E>中以结点v为始点的边数称为v的出度(Out-Degree), 记为deg+(v); 以结点v为终点的边数称为v的入度(In-Degree), 记为deg-(v)。显然, deg(v) = deg+(v)+deg-(v)。
- (3) 对于图G = <V, E>, 度数为1的结点称为悬挂结点(Hanging Point), 以悬挂结点为端点的边称为悬挂边(Hanging Edge)。

2022/4/22 40



# 利用邻接矩阵描述

设图G = 
$$\langle V, E \rangle$$
,  $V = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ 的邻接矩阵为

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{a}_{11} & \mathbf{a}_{12} & \dots & \mathbf{a}_{1n} \\ \mathbf{a}_{21} & \mathbf{a}_{22} & \dots & \mathbf{a}_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{a}_{n1} & \mathbf{a}_{n2} & \dots & \mathbf{a}_{nn} \end{pmatrix}$$

若G是无向图,则A中第i行元素是由结点v<sub>i</sub>所关联的 边所决定,其中为1的元素数目等于v<sub>i</sub>的度数,即,

$$deg(v_i) = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} + a_{ii}$$
  $deg(v_i) = \sum_{k=1}^{n} a_{ki} + a_{ii}$ 



# 利用邻接矩阵描述

若G是有向图,则A中第i行元素是由结点 $v_i$ 为始点的边所决定,其中为1的元素数目等于 $v_i$ 的出度,即

$$\mathsf{deg}^+(\mathsf{v}_{\mathsf{i}}) = \sum_{\mathsf{k}=1}^{\mathsf{n}} \mathsf{a}_{\mathsf{i}\,\mathsf{k}}$$

A中第i列元素是由结点 $v_i$ 为终点的边所决定,其中为1的元素数目等于 $v_i$ 的入度,即

$$\mathsf{deg}^{-}(\mathsf{v}_{\mathsf{i}}) = \sum_{\mathsf{k}=1}^{\mathsf{n}} \mathsf{a}_{\mathsf{k}\,\mathsf{i}}$$



## 定理8.2.1(握手定理)

图中结点度数的总和等于边数的二倍,即设图G = <V, E>,则有

$$\sum_{v \in V} deg(v) = 2|E|$$

分析 由定义8.2.11,结点v的度数等于以v为端点的边数,而1条边有2个端点(环的2个端点相同),因此1条边贡献2度。



# 定理8.2.1(握手定理)

图中结点度数的总和等于边数的二倍,即设图G = <V, E>,则有

$$\sum_{v \in V} \text{deg}\left(v\right) = 2 \middle| E \middle|$$

证明 因为每条边都有两个端点(环的两个端点相同),所以加上一条边就使得各结点的度数之和增加2,因此结论成立。



## 定理8.2.1(握手定理)

图中结点度数的总和等于边数的二倍,即设图G = <V, E>,则有

$$\sum_{v \in V} deg(v) = 2 |E|$$

这个结果是图论的第一个定理,它是由欧拉于1736年最先给出的。欧拉曾对此定理给出了这样一个形象论断:如果许多人在见面时握了手,两只手握在一起,被握过手的总次数为偶数。故此定理称为图论的基本定理或握手定理。



#### 推论8.2.1

#### 图中度数为奇数的结点个数为偶数。

证明 设图G =  $\langle V, E \rangle$ ,  $V_1 = \{v | v \in V \text{ $\mathbb{L}$ deg}(v)\}$ 

为奇数},  $V_2 = \{v | v \in V \text{ Ldeg}(v) 为偶数}$ 。

显然,  $V_1 \cap V_2 = \Phi$ , 且 $V_1 \cup V_2 = V$ , 于是

$$\sum_{\mathsf{v}\in\mathsf{V}}\mathsf{deg}\left(\mathsf{v}\right)=\sum_{\mathsf{v}\in\mathsf{V}_{1}}\mathsf{deg}\left(\mathsf{v}\right)+\sum_{\mathsf{v}\in\mathsf{V}_{2}}\mathsf{deg}\left(\mathsf{v}\right)=2\left|\mathsf{E}\right|_{\bullet}$$

式中2|E|和 $\sum_{v \in V_0} deg(v)$ (偶数之和为偶数)均为偶数,

因而 $\sum_{v \in V_1} deg(v)$ 也为偶数。于是 $|V_1|$ 为偶数,即度数

为奇数的结点个数为偶数。



#### 定理8.2.2

有向图中各结点的出度之和等于各结点的入度之和, 等于边数,即设有向图G = 〈V, E〉,则有

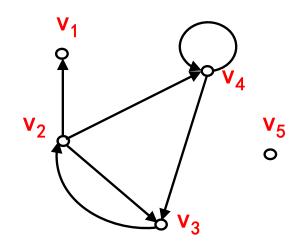
$$\sum_{\mathsf{v}\in\mathsf{V}}\mathsf{deg}^{\scriptscriptstyle +}(\mathsf{v})=\sum_{\mathsf{v}\in\mathsf{V}}\mathsf{deg}^{\scriptscriptstyle -}(\mathsf{v})=\left|\mathsf{E}\right|$$

证明 因为每条有向边具有一个始点和一个终点(环的始点和终点是同一个结点),因此,每条有向边对应一个出度和一个入度。图G中有|E|条有向边,则G中必产生|E|个出度,这|E|个出度即为各结点的出度之和,G中也必产生|E|个入度,这|E|个入度即为各结点的入度之和。因而,在有向图中,各结点的出度之和等于各结点的入度之和,都等于边数|E|。



#### 定义8.2.12

设  $V = \{v_1, v_2, \cdots, v_n\}$  为 图 G 的 结 点 集 , 称  $(\deg(v_1), \deg(v_2), \cdots, \deg(v_n))$  为 G 的 度 数 序 列 (Degree Sequence)。



上图的度数序列为(1, 4, 3, 4, 0)。



#### 例8. 2. 14

(1)(3, 5, 1, 4), (1, 2, 3, 4, 5)能成为图的 度数序列吗?为什么?

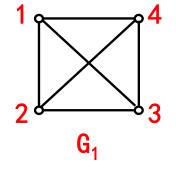
(2)已知图G中有15条边,2个度数为4的结点,4个度数为3的结点,其余结点的度数均小于等于2,问G中至少有多少个结点?为什么?

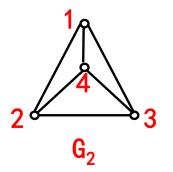


#### 8.2.8 图的同构

图是表达事物之间关系的工具,因此,图的最本质的内容是结点和边的关联关系。而在实际画图时,由于结点的位置不同,边的长短曲直不同,同一事物间的关系可能画出不同形状的图来。

例如下图中的两个图 $G_1$ 和 $G_2$ 实际上是同一个图 $K_4$ 。





#### 定义8.2.13

设两个图 $G = \langle V, E \rangle$ 和 $G' = \langle V', E' \rangle$ ,如果存在双射函数 $g: V \rightarrow V'$ ,使得对于任意的 $e = (v_i, v_j)$ (或者 $\langle v_i, v_j \rangle$ ) $\in E$  当且仅当 $e' = (g(v_i), g(v_j))$ (或者 $\langle g(v_i), g(v_j) \rangle$ ) $\in E'$ ,并且e与e' 的重数相同,则称G与G' 同构(Isomor- phism),记为 $G \cong G'$ 。

对于同构,形象地说,若图的结点可以任意挪动位置,而边是完全弹性的,只要在不拉断的条件下,一个图可以变形为另一个图,那么这两个图是同构的。



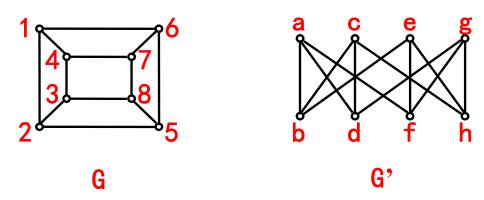
# 两个图同构的必要条件

- (1) 结点数目相同;
- (2) 边数相同;
- (3) 度数相同的结点数相同。



## 例8. 2. 14

试证明下图中, G≌G'。

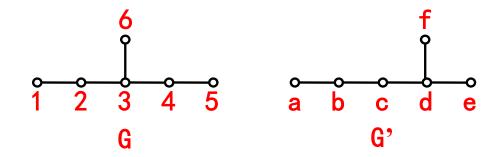


分析 证明两个图同构,关键是找到满足要求的结点集之间的双射函数。现在还没有好的办法,只有凭经验去试。



## 例8. 2. 15

证明下图中, G与G'不同构



注意 图同构的三个必要条件不是充分条件。在上图的G与G'两个图,虽然满足以上三个条件,但不同构。

寻找一种简单而有效的方法来判断图的同构,是图论中一个重要而未解决的问题。



## 8.2.9 图的难点

- 图是由两个集合构成的,可以利用集合的有关 知识来研究它,如子图、完全图、补图等;
- 图的计算机表示就是它的邻接矩阵,实际中的 图都是很大的,可能有成千上万的结点和边, 用手工处理是很难想象的;
- 判断图的同构,是图论中一个重要而未解决的问题。现在还没有好的办法,只有凭经验按定义去试;
- 握手定理是图论的基本定理,很多理论都是以 它为基础的,必须熟练掌握,并能灵活运用。



## 8.2.10 图的应用

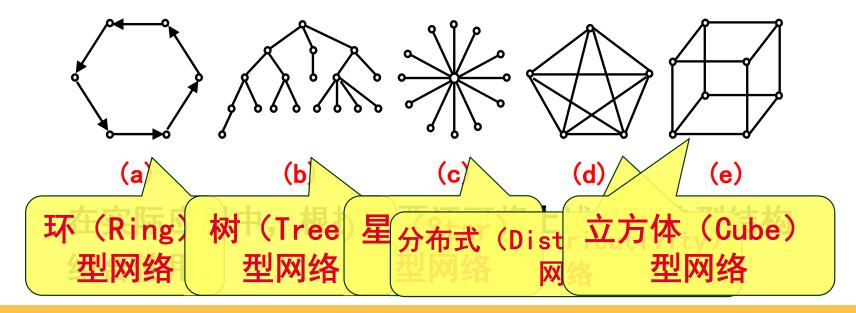
自从克希荷夫运用图论从事电路网络的拓扑分析以来, 尤其是近几十年来, 网络理论的研究和应用十分引人注目, 电路网络、运输网络、信息网络等与工程和应用紧密相关的 课题受到了高度的重视,其中多数问题都与优化有关,涉及 到问题的费用、容量、可靠性和其它性能指标, 有重要的应 用价值。网络应用的一个重要方面就是通讯网络。如电话网 络、计算机网络、管理信息系统、医疗数据网络、银行数据 网络、开关网络等等。这些网络的基本要求是网络中各个用 户能够快速安全地传递信息,不产生差错和故障,同时使建 造和维护网络所需费用低。因此通讯网络涉及的因素很多, 我们就不详细介绍, 仅说明一些基本知识。

2022/4/22 56



# 通讯网络

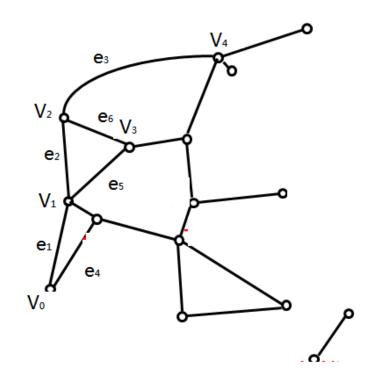
通讯网络中最重要的整体问题之一是网络的结构形式。通讯网络是一个强连通的有向图,根据用途和各种性能指标有着不同的结构形式,下图给出了一些典型的结构。





## 8.3 通路、回路与连通性

右图是中国铁路交通图的一部分,如果一个放客要从昆明乘火车到北京,那么他一定会到上京,那么他一次会会,那么当时,那么此一次会会。这时,那么当时,那么当时,这就引出了。这时,是通的概念。



2022/4/22 58

## 定义8.3.1

给定图 $G=\langle V, E \rangle$ 中结点和边相继交错出现的序列  $\Gamma = v_0 e_1 v_1 e_2 v_2 \cdots e_k v_k$ 。

1. 若  $\Gamma$  中边 $e_i$ 的两端点是 $v_{i-1}$ 和 $v_i$ (G是有向图时要求  $v_{i-1}$ 与 $v_i$ 分别是 $e_i$ 的始点和终点),  $i=1, 2, \cdots, k$ ,则 称  $\Gamma$  为结点 $v_0$ 到结点 $v_k$ 的通路(Entry)。

v<sub>0</sub>和v<sub>k</sub>分别称为此通路的始点和终点,统称为通路的端点。

通路中边的数目k称为此通路的长度(Length)。

当v<sub>0</sub>=v<sub>n</sub>时,此通路称为回路(Circuit)。

60

## 定义8.3.1

- 2. 若通路中的所有边互不相同,则称此通路为简单通路(Simple Entry)或一条迹;若回路中的所有边互不相同,则称此回路为简单回路(Simple Circuit)或一条闭迹。
- 3. 若通路中的所有结点互不相同(从而所有边互不相同),则称此通路为基本通路(Basic Entry)或者初级通路、路径;若回路中除v<sub>0</sub>=v<sub>k</sub>外的所有结点互不相同(从而所有边互不相同),则称此回路为基本回路(Basic Circuit)或者初级回路、圈。

# 说明

- 1. 回路是通路的特殊情况。因而,我们说某条通路,它可能是回路。但当我们说一基本通路时,一般是指它不是基本回路的情况。
- 基本通路(回路)一定是简单通路(回路),但反 之不真。因为没有重复的结点肯定没有重复的边, 但没有重复的边不能保证一定没有重复的结点。
- 3. 在 不 会 引 起 误 解 的 情 况 下 , 一 条 通 路  $v_0e_1v_1e_2v_2\cdots e_nv_n$ 也可以用边的序列 $e_1e_2\cdots e_n$ 来表示, 这种表示方法对于有向图来说较为方便。在线图中, 一 条 通 路  $v_0e_1v_1e_2v_2\cdots e_nv_n$  也 可 以 用 结 点 的 序 列  $v_0v_1v_2\cdots v_n$ 来表示。



## 定理8.3.1

设G =  $\langle V, E \rangle$  为线图, $V = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ ,A =  $(a_{ij})_{nxn}$  为G的邻接矩阵, $A^m = (a_{ij}^{(m)})_{nxn}$ 。则

- $> a_{ij}^{(m)}$  为从结点 $v_i$  到结点 $v_j$  长度为m的通路数目;
- $> a_{ii}^{(m)}$  为结点 $v_i$ 到自身的长度为m的回路数目;
- $\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} a_{ij}^{(m)}$ 为G中长度为m的通路(含回路)总数。



#### 证明

#### 对m用数学归纳法。

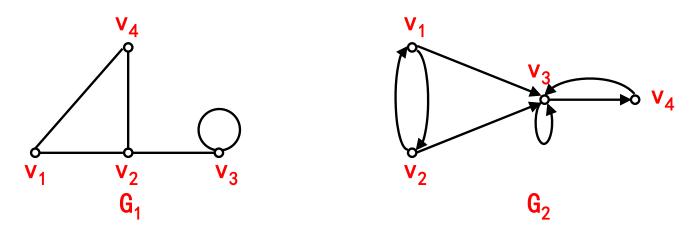
- (1) 当m = 1时, 显然成立。
- (2) 设m = k时, 定理成立。
- (3) 证明m = k+1时定理成立。

因为 
$$(a_{ij}^{(k+1)})_{n\times n} = A^{k+1} = A \cdot A^k = \left(\sum_{p=1}^n a_{ip} \cdot a_{pj}^{(k)}\right)_{n\times n}$$
,故 $a_{ij}^{(k+1)} = \sum_{p=1}^n a_{ip} \cdot a_{pj}^{(k)}$  而 $a_{ip}$ 是结点 $v_i$ 到 $v_p$ 长度为1的通路数目, $a_{pj}^{(k)}$ 是结点 $v_p$ 到 $v_i$ 长度为k的通路数目,故 $a_{ip} \cdot a_{pj}^{(k)}$ 是从结点 $v_i$ 经过 $v_p$ 到

 $v_j$ 长度为k的通路数目,故 $a_{ip} \cdot a_{pj}^{(r)}$  是从结点 $v_i$ 经过 $v_p$ 到结点 $v_j$ 的长度为k+1的通路数目,那么 $\sum_{i=1}^{n} a_{ip} \cdot a_{pj}^{(r)}$ 是从结点 $v_i$ 到结点 $v_i$ 的长度为k+1的通路数目。

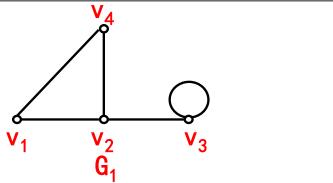
## 例8.3.2

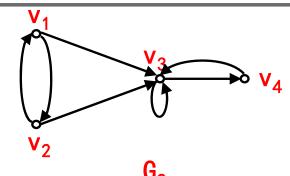
求下图中图G₁和G₂的从结点v₁到结点v₃长度为2和3的通路数目及所有长度为2和3的通路数目。



分析 利用定理8.3.3,求图中长度为m的通路数目,只需要先写出图的邻接矩阵,然后计算邻接矩阵的m次方即可。

## 解





在图中, G<sub>1</sub>是无向线图, G<sub>2</sub>是有向线图, 它们的邻 接矩阵分别为:

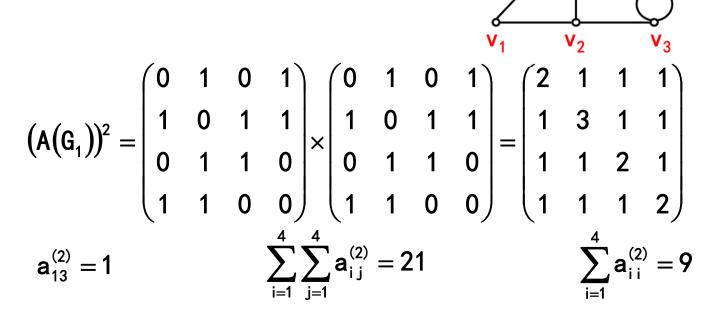
$$A(G_1) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \qquad A(G_2) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A(G_2) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



# 解(续1)

下面计算邻接矩阵的幂,



因而G<sub>1</sub>中从结点v<sub>1</sub>到结点v<sub>3</sub>长度为2通路数目为1, 长度为2的通路(含回路)总数为21,其中9条为回路。

# 解(续2)

$$(A (G_2))^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$a_{13}^{(2)} = 2$$
 
$$\sum_{i=1}^{4} \sum_{j=1}^{4} a_{i j}^{(2)} = 13$$
 
$$\sum_{i=1}^{4} a_{i i}^{(2)} = 4$$

G<sub>2</sub>中从结点v<sub>1</sub>到结点v<sub>3</sub>长度为2通路数目为2,长度为2的通路(含回路)总数为13,其中5条为回路。



# 解(续3)

$$(A(G_1))^3 = A(G_1) \cdot (A(G_1))^2 = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 2 & 3 \\ 4 & 3 & 4 & 4 \\ 2 & 4 & 3 & 2 \\ 3 & 4 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$a_{13}^{(3)} = 2 \qquad \sum_{i=1}^4 \sum_{j=1}^4 a_{i,j}^{(3)} = 48 \qquad \sum_{i=1}^4 a_{i,i}^{(3)} = 10$$

因而G<sub>1</sub>中从结点v<sub>1</sub>到结点v<sub>3</sub>长度为3的通路数目为2, 长度为3的通路(含回路)总数为48, 其中10条为 回路。



# 解(续4)

$$(A(G_2))^3 = A(G_2) \cdot (A(G_2))^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 4 & 2 \\ 1 & 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$a_{13}^{(3)} = 4 \qquad \sum_{i=1}^4 \sum_{j=1}^4 a_{i,j}^{(3)} = 22 \qquad \sum_{i=1}^4 a_{i,i}^{(3)} = 4$$

G₂中从结点v₁到结点v₃长度为3的通路数目为4,长度为3的通路(含回路)总数为22,其中4条为回路。



#### 定义8.3.2

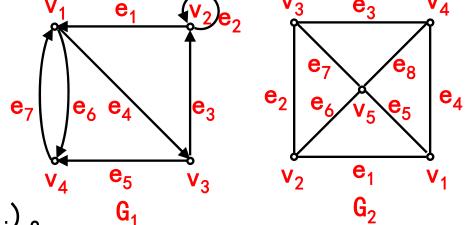
在图G = ⟨V, E>中, v<sub>i</sub>, v<sub>j</sub>∈V。

- 1. 如果从v<sub>i</sub>到v<sub>j</sub>存在通路,则称v<sub>i</sub>到v<sub>j</sub>是可达的, 否则称v<sub>i</sub>到v<sub>j</sub>不可达。规定:任何结点到自己 都是可达的。
- 2. 如果v<sub>i</sub>到v<sub>j</sub>可达,则称长度最短的通路为从v<sub>i</sub>到 v<sub>i</sub>的短程线(Geodesic);
- 3. 从v<sub>i</sub>到v<sub>j</sub>的短程线的长度称为从v<sub>i</sub>到v<sub>j</sub>的距离 (Distance), 记为d(v<sub>i</sub>, v<sub>j</sub>)。如果v<sub>i</sub>到v<sub>j</sub>不可达,则通常记为d(v<sub>i</sub>, v<sub>i</sub>) = ∞。

# 说明

d(v<sub>i</sub>, v<sub>i</sub>)满足下列性质:

- (1)  $d(v_i, v_i) \ge 0$ ;
- (2)  $d(v_i, v_i) = 0;$
- (3)  $d(v_i, v_k) + d(v_k, v_j) \ge d(v_i, v_j)$ .



对于无向图,一定有若 $v_i$ 到 $v_j$ 可达,则 $v_j$ 到 $v_i$ 可达;也有d $(v_i, v_j) = d(v_j, v_i)$ 。对于有向图, $v_i$ 到 $v_j$ 可达,不一定有 $v_j$ 到 $v_i$ 可达;也不一定有d $(v_i, v_j) = d(v_j, v_i)$ 。例如在上图 $G_1$ 中,d $(v_1, v_2) = 2$ ,d $(v_2, v_1) = 1$ ,d $(v_4, v_1) = d(v_1, v_4) = 1$ ,d $(v_2, v_4) = 2$ ,d $(v_4, v_2) = 3$ ;在上图 $G_2$ 中,d $(v_4, v_3) = 2$ ,d $(v_3, v_4) = 1$ ,d $(v_2, v_4) = 2$ 。



#### 定理8.3.2

在一个具有n个结点的图中,如果从结点 $v_i$ 到结点 $v_j$ ( $v_i \neq v_j$ )存在一条通路,则从 $v_i$ 到 $v_j$ 存在一条长度不大于n-1的通路。

分析 通路的长度为序列中的结点数减1,如果结点不重复,最多n个,因此通路长度最多n-1;如果结点有重复,则在重复的结点间构成一条回路,删除这条回路,剩下的仍然是从结点v;到结点v;的通路。一直删下去,直到无重复结点为止,这样定理就得证了。



#### 证明

设  $v_{i_{\alpha}}v_{i_{\alpha}}\cdots v_{i_{\alpha}}$  为从 $v_{i}$ 到 $v_{j}$ 的长度为k的一条通路, 其中v<sub>i。</sub>=v<sub>i</sub>,v<sub>i。</sub>=v<sub>i</sub>,此通路上有k+1个结点。若 k≤n-1, 这条通路即为所求。若k>n-1, 则此通路 上的结点数k+1>n, 由鸽笼原理知, 必存在一个结 点在此通路中不止一次出现,设  $v_i = v_i$  ,其中, 0≤s<t≤k。去掉v;到v;中间的通路,至少去掉一 条边, 得通路v<sub>i</sub>, v<sub>i</sub>, ···, v<sub>i</sub>, v<sub>i</sub>, ···, v<sub>i</sub>, 此通路比原 通路的长度至少少1。如此重复进行下去,必可得 一条从v<sub>i</sub>到v<sub>i</sub>的长度不大于n-1的通路。



# 几个结论

推论8. 3. 1 在一个具有n个结点的图中,如果从结点 $v_i$ 到结点 $v_j$ ( $v_i \neq v_j$ )存在一条通路,则从 $v_i$ 到 $v_j$ 存在一条长度不大于n-1的基本通路。

定理8.3.3 在一个具有n个结点的图中,如果存在经过结点 $v_i$ 回路,则存在一条经过 $v_i$ 的长度不大于n的回路。

推论8. 3. 2 在一个具有n个结点的图中,如果存在经过结点 $v_i$ 回路,则存在一条经过 $v_i$ 的长度不大于n的基本回路。



# 利用邻接矩阵判断可达

利用定理8. 3. 2和定理8. 3. 3,我们可以通过计算图的邻接矩阵及其幂的方法来判断从 $v_i$ 到 $v_j$ 是否可达,以及从 $v_i$ 到 $v_i$ 的距离。

设矩阵 
$$B_n = A + A^2 + A^3 + \cdots + A^n$$

则Bn中的元素

$$b_{ij}^{(n)} = a_{ij}^{(1)} + a_{ij}^{(2)} + \dots + a_{ij}^{(n)} = \sum_{i=1}^{n} a_{ij}^{(m)}$$

表示图G中从结点 $v_i$ 到结点 $v_j$ 的长度小于等于n的通路总数,若i=j, $b_{i}^{(n)}$ 为G中结点 $v_i$ 到自身的长度小于等于n的回路总数。

#### 定理8.3.4

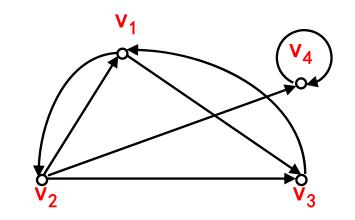
设G =  $\langle V, E \rangle$  为线图, $V = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ , $A = (a_{ij})_{n\times n}$  为G的邻接矩阵, $A^m = (a_{ij}^{(m)})_{n\times n}$ ,m=1, 2, …, n;  $B^n = (b_{ij}^{(n)})_{n\times n} = A + A^2 + A^3 + \dots + A^n$ 。则有: 如果  $b_{ij}^{(n)} > 0$ ,那么从 $v_i$ 到 $v_j$ 可达,否则不可达;并且

$$d(v_{i},v_{j}) = \begin{cases} \infty, & \text{如果所有}a_{ij}^{(1)},a_{ij}^{(2)},\cdots,a_{ij}^{(n)}均为0\\ k, & \text{否则,} & k = \min\{m \mid a_{ij}^{(m)} \neq 0, m = 1, 2, \cdots, n\} \end{cases}$$



#### 例8.3.3

判断右图中图G中结点之间的可达关系,并求任 两结点间的距离。



分析 利用定理8.3.4,先写出图的邻接矩阵A,然后计算A的幂即可。



## 解

在图中, G的邻接矩阵及其2、3、4次幂分别为:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^3 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A}^2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^4 = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 3 & 3 \\ 3 & 2 & 3 & 3 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



# 解(续)

从而有
$$B_4 = A + A^2 + A^3 + A^4 = \begin{pmatrix} 7 & 4 & 7 & 5 \\ 7 & 4 & 7 & 7 \\ 4 & 3 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

故 从  $v_1$  到  $v_1$ ,  $v_2$ ,  $v_3$ ,  $v_4$  都 是 可 达 的 ; 从  $v_2$  到  $v_1$ ,  $v_2$ ,  $v_3$ ,  $v_4$ 都是可达的;从  $v_3$ 到  $v_1$ ,  $v_2$ ,  $v_3$ ,  $v_4$ 都是可达的;从  $v_4$ 到  $v_4$ 都是可达的,从  $v_4$ 到  $v_1$ ,  $v_2$ ,  $v_3$ 都是不可达的。并且有

$$d(v_1, v_2) = d(v_1, v_3) = d(v_2, v_1) = d(v_2, v_3) = d(v_2, v_4)$$

$$= d(v_3, v_1) = 1, d(v_1, v_4) = d(v_3, v_2) = 2, d(v_3, v_4) = 3,$$

$$d(v_4, v_1) = d(v_4, v_2) = d(v_4, v_3) = \infty.$$

80

#### 定义8.3.3

设G =  $\langle V, E \rangle$ 是一个线图,其中V =  $\{v_1, v_2, \ldots, v_n\}$ ,并假定结点已经有了从 $v_1$ 到 $v_n$ 的次序,称n阶方 阵 P =  $(p_{ij})_{nxn}$  为 图 G 的 可 达 性 矩 阵 (Accessibility Matrix),其中

$$p_{i,j} = \begin{cases} 1, & \text{当}v_i \text{到}v_j \text{至少存在一条非零长度 的通路} \\ 0, & \text{否则} \end{cases}$$
  
 $i, j = 1, 2, 3, \dots, n$ 

# 说明

无向图的可达性矩阵是对称的,而有向图的可 达性矩阵则不一定对称。

与邻接矩阵不同,可达性矩阵不能给出图的完整信息,但由于它简便,在应用上还是很重要的。

如果我们知道矩阵B<sub>n</sub>,则只需将其中的非零元素写成1,就可得到可达性矩阵,即

$$p_{ij} = \begin{cases} 1, & b_{ij}^{(n)} \neq 0 \\ 0, & b_{ij}^{(n)} = 0 \end{cases}$$
 i, j = 1, 2, 3, ..., n



#### 定理8.3.5

设G = <V, E>为线图, A、P分别是G的邻接矩阵和可达性矩阵,则有

$$P = A \lor A^{(2)} \lor A^{(3)} \lor \cdots \lor A^{(n)} = \bigvee_{i=1}^{n} A^{(i)}$$

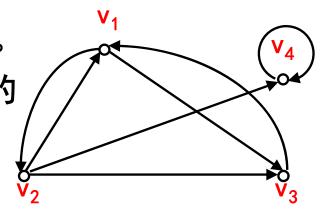
这里, A<sup>(i)</sup>表示做矩阵布尔乘法的i次幂。



# 例8.3.4

求右图中图G中的可达性矩阵。

分析 直接利用定理8.3.5,先计算图的邻接矩阵A布尔乘法的的2、3、4次幂,然后做布尔加即可。



解 在图8.3.4中, G 的邻接矩阵及其2、3、4次布尔乘法幂分别为:

$$= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A}^{(2)} = \mathbf{A} \odot \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$



# 例8.3.4(续1)

$$\mathbf{A}^{(3)} = \mathbf{A}^{(2)} \odot \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



# 例8.3.4(续2)

#### 于是该图的可达性矩阵为:

这与我们利用B₄求得的结果完全一致。



## 8.3.2 无向图的连通性

定义8.3.4 若无向图G中的任何两个结点都是可达的,则称G是连通图(Connected Graph),否则称G是非连通图(Unconnected Graph)或分离图(Separated Graph)。

无向完全图K<sub>n</sub>(n≥1)都是连通图,而多于一个结点的零图都是非连通图。

利用邻接矩阵A和可达性矩阵P,显然有:

非平凡无向线图G是连通图当且仅当它的可达性矩阵P的所有元素均为1。



#### 定理8.3.6

无向图G=<V, E>中结点之间的可达关系R定义如下:

 $R=\{\langle u, v\rangle | u, v\in V, u到v可达\}$ ,

则R是V上的等价关系。

分析 利用等价关系的定义,很容易证明R是自反、对称、传递的。



88

# 说明

利用等价关系的特点,即等价关系可以导致集合的划分,因此对于任何无向图的结点集都存在一种划分,使得每个划分块中的结点都彼此可达,而两个不同划分块中的结点都不可达。



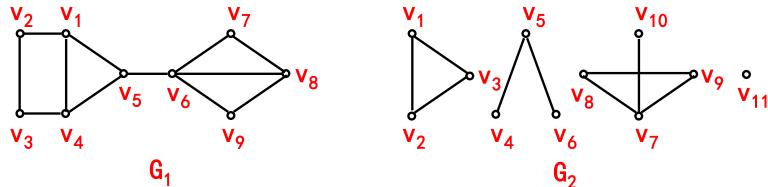
#### 定义8.3.5

无向图G=<V, E>中结点之间的可达关系R的每个等价类导出的子图都称为G的一个连通分支(Connected Component)。用p(G)表示G中的连通分支个数。

显然,无向图G是连通图当且仅当p(G) = 1; 每个结点和每条边都在且仅在一个连通分支中。

#### 例8.3.5

判断下图中图G<sub>1</sub>和G<sub>2</sub>的连通性,并求其连通分支个数。



分析 本题中图很简单,并且给出了图形,很容易看出 $G_1$ 是连通图, $G_2$ 是非连通图。容易看出, $G_2$ 中可达关系的等价类为 $\{v_1, v_2, v_3\}$ , $\{v_4, v_5, v_6\}$ , $\{v_7, v_8, v_9, v_{10}\}$ , $\{v_{11}\}$ ,它们导出的子图即为 $G_2$ 的4个连通分支。



## 8.3.3 有向图的连通性

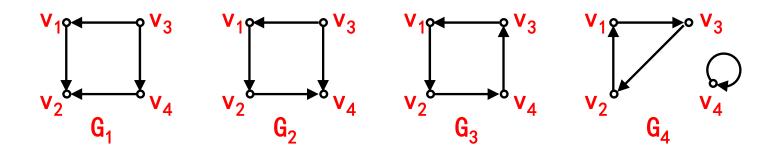
定义8.3.5 设G = <V, E>是一个有向图,

- 1. 略去G中所有有向边的方向得无向图G',如果无向图G'是连通图,则称有向图G是连通图或称为弱连通图(Weakly Connected Graph)。否则称G是非连通图;
- 2. 若G中任何一对结点之间至少有一个结点到另一个结点是可达的,则称G是单向连通图(Unilaterally Connected Graph);
- 3. 若G中任何一对结点之间都是相互可达的,则称 G是强连通图(Strongly Connected Graph)。



# 例8.3.6

判断下图中4个图的连通性。



解 在上图中, $G_1$ 是弱连通图, $G_2$ 是单向连通图(当然它也是弱连通图), $G_3$ 是强连通图(当然它也是单向连通图和弱连通图), $G_4$ 是非连通的有向图。



## 定理8.3.7

有向图G是强连通图的充分必要条件是G中存在一条经过 所有结点的回路。

证明 充分性:如果G中存在一条经过所有结点的回路C,则G中任意二结点均在回路C上,所以G中任二结点都是相互可达的,因而G是强连通图。

必要性: 设G是强连通图,那么G中任二结点均是相互可达的。不妨设G中的结点为 $v_1$ ,  $v_2$ , ···,  $v_n$ , 因为 $v_i$ 到 $v_{i+1}$ 是可达的, $i=1, 2, \cdots, n-1$ ,且 $v_n$ 到 $v_1$ 是可达的,所以 $v_i$ 到 $v_{i+1}$ 存在通路, $i=1, 2, \cdots, n-1$ ,且 $v_n$ 到 $v_1$ 存在通路。让这些连通首尾相接,则得一回路C。显然所有结点均在该回路中出现。



# 利用A和P判断有向图的连通性

- 1. 有向线图G是强连通图当且仅当它的可达性矩阵P 的所有元素均为1;
- 有向线图G是单向连通图当且仅当它的可达性矩阵P及其转置矩阵P<sup>T</sup>经过布尔并运算后所得的矩阵
   P' = P\P<sup>T</sup>中除主对角元外其余元素均为1;
- 3. 有向线图G是弱连通图当且仅当它的邻接矩阵A及 其转置矩阵A<sup>T</sup>经布尔并运算所得的矩阵A<sup>T</sup> = A<sup>T</sup>/A<sup>T</sup>作为邻接矩阵而求得的可达性矩阵P<sup>T</sup> 中所 有元素均为1。



#### 定义8.3.6

在有向图G = <V, E>中, 设G'是G的子图,如果 (1) G'是强连通的(单向连通的、弱连通的);

(2) 对任意G"⊆G, 若G'⊂G", 则G"不是强连通的 (单向连通的、弱连通的);

那么称G'为G的强连通分支(单向连通分支、弱连通分支) (Strongly/Unilaterally/weakly Connected Component),或称为强分图(单向分图、弱分图)。



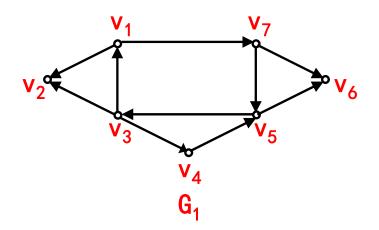
# 注

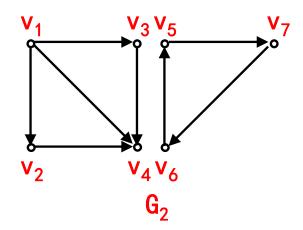
- 如果不考虑边的方向,弱连通分支对应相应的 无向图的连通分支。
- 注意把握(强、单向、弱)连通分支的极大性特点,即任意增加一个结点或一条边就不是(强、单向、弱)连通的了。



# 例8.3.7

求下面2个图的强、单向和弱连通分支。





分析 由定义从某个结点开始逐渐增加结点,看它们导出的子图是否是强(单向或弱)分图。

## 一个关系

若在有向图G =  $\langle V, E \rangle$ 的结点集V上定义二元关系R为:  $\langle v_i, v_j \rangle \in R$ 当且仅当 $v_i$ 和 $v_j$ 在同一强(弱)连通分支中, $\forall v_i, v_i \in V$ 。显然,R是一个等价关系。

因为每一个结点v<sub>i</sub>和自身总在在同一强(弱)连通分支中,所以R是自反的;若结点v<sub>i</sub>和v<sub>j</sub>在同一强(弱)连通分支中,显然v<sub>j</sub>和v<sub>i</sub>也在同一强(弱)连通分支中,所以R是对称的;又若结点v<sub>i</sub>和v<sub>j</sub>在同一强(弱)连通分支中,结点v<sub>j</sub>和v<sub>k</sub>在同一强(弱)连通分支中,则v<sub>i</sub>和v<sub>j</sub>相互可达,v<sub>j</sub>和v<sub>k</sub>相互可达,因而v<sub>i</sub>和v<sub>k</sub>相互可达,故v<sub>i</sub>和v<sub>k</sub>在同一强(弱)连通分支中,所以R是传递的。



#### 一个关系

若在有向图G =  $\langle V, E \rangle$ 的结点集V上定义二元关系R为:  $\langle v_i, v_j \rangle \in R$ 当且仅当 $v_i$ 和 $v_j$ 在同一强(弱)连通分支中, $\forall v_i, v_i \in V$ 。显然,R是一个等价关系。

这种等价关系把结点分成等价类,等价类的集合是V上的一个划分,每一个等价类的结点导出一个强(弱)连通分支。

# 三个定理

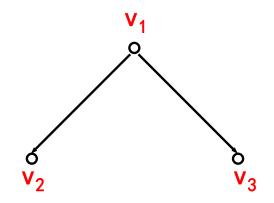
定理8.3.8 在有向图G = <V, E>中, 它的每一个 结点位于且仅位于一个强(弱)连通分支中。

定理8.3.9 在有向图G = <V, E>中, 它的每一个 结点至少位于一个单向连通分支中。

定理8. 3. 10 在有向图G = 〈V, E〉中,它的每一条 边至多在一个强连通分支中;至少在一个单向连通 分支中;在且仅在一个弱连通分支中。

# 例

对于"两结点在同一单向连通分支中"这一关系,虽然它是自反的,对称的,但它不是传递的。



上图中, $v_2$ 和 $v_1$ 在同一单向连通分支中, $v_1$ 和 $v_3$ 在同一单向连通分支中,但 $v_2$ 和 $v_3$ 不在同一单向连通分支中。



## 8.3.5 通路、回路与连通性的应用

#### 1、渡河问题

例8.3.7 一个摆渡人要把一只狼、一只羊和一捆菜运过河去。由于船很小,每次摆渡人至多只能带一样东西。另外,如果人不在旁时,狼就要吃羊,羊就要吃菜。问这人怎样才能将它们运过河去?解用F表示摆渡人,W表示狼,S表示羊,C表示菜。若用FWSC表示人和其它三样东西在河的原岸的状态,这样原岸全部可能出现的状态为以下16种:



# 解(续1)

FWSC FWS FWC FSC WSC FW FS FC

WS WC SC F W S C Ф

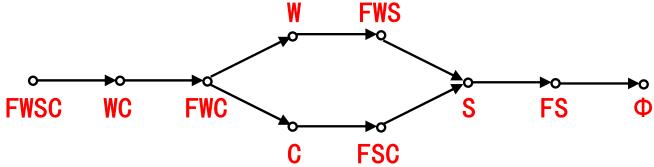
这里 Φ 表示原岸什么也没有,即人、狼、羊、菜都已运到对岸去了。

根据题意我们知道,这16种情况中有6种是不允许的,它们是: WSC、FW、FC、WS、SC、F。如FC表示人和菜在原岸,而狼和羊在对岸,这当然是不行的。因此,允许出现的情况只有10种。



#### 解(续2)

以这10种状态为结点,以摆渡前原岸的一种状态与摆渡一次后仍在原岸的状态所对应的结点之间的联线为边做有向图G,如图



图中给出了两种方案,方案为图8.3.9中的从FWSC 到 Φ 的不同的基本通路,它们的长度均为7,按图 中所指的方案,摆渡人只要摆渡7次就能将它们全 部运到对岸,并且羊和菜完好无损。



# Thank You!

