Modèles Evénementiels

Spécification et Validation de Programmes (SVP) - M2 STL 2015

Approches méthodologiques

Deux approches complémentaires de modélisation formelle :

1. Approche ascendante

- Programmation : programme + tests
- Spécification : propriétés du programme
- Validation : preuve de propriété
- ⇒ Coq "classique" : fonctions récursives → preuves inductives

2. Approche descendante

- Spécification : modèle formel d'un système
- o Programmation : implantation de la spécification
- Validation : preuve que l'implantation respecte la spec.
- ⇒ méthodes formelles : Z, VDM, B, Event B, ASM, etc.

Event B

Source: event-b.org

"Event-B is a formal method for system-level modelling and analysis. Key features of Event-B are the use of set theory as a modelling notation, the use of refinement to represent systems at different abstraction levels and the use of mathematical proof to verify consistency between refinement levels."

Environnements:

- Atelier B (plutôt B "classique")
 - ⇒ Clearsy (commercial, gratuit) : <u>www.atelierb.eu</u>
- Rodin platform (Event B)
 - ⇒ Consortium Deploy (logiciel libre) : event-b.org

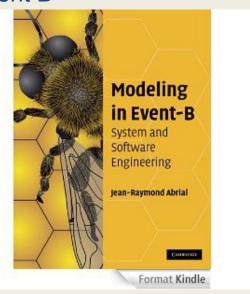
B dans l'industrie

Quelques usages industriels:

- B "classique"
 - RATP (Meteor, etc.), Alstom, Siemens, etc.
 cf. www.atelierb.eu/en/industrial-references-for-atelier-b/
- Event B
 - Bosch, Siemens, SAP, etc.
 cf. wiki.event-b.org/index.php/Industrial_Projects

Littérature

Event B



Modeling in Event - B

Jean-Raymond Abrial © 2010 Cambridge University Press

B classique



The B-Book

Jean-Raymond Abrial
© 2005 Cambridge University Press

Dans ce cours ...

Event B "light"

- Machines indépendantes (pas de composition)
- Théory des types vs. Ensembles naïfs
- Raffinement "manuel" (cf. prochains cours)

Environnement

- Encodage des machines en Coq
- Obligations de preuves (PO) "manuelles"
- Démonstration assistée des PO en Coq

Event B "light": concepts

Event B est un langage de spécification

Objectif: à partir d'un cahier des charges informel, spécifier de manière formelle un système (logiciel/matériel/mixte) et son environnement.

⇒ Closed system modeling

Une spécification contient :

- une partie statique : le contexte
- une partie dynamique : la **machine** (abstraite/concrète)

Spécification Coq

```
Module <Nom de la spécification >.

Module Context.

<spécification du contexte >

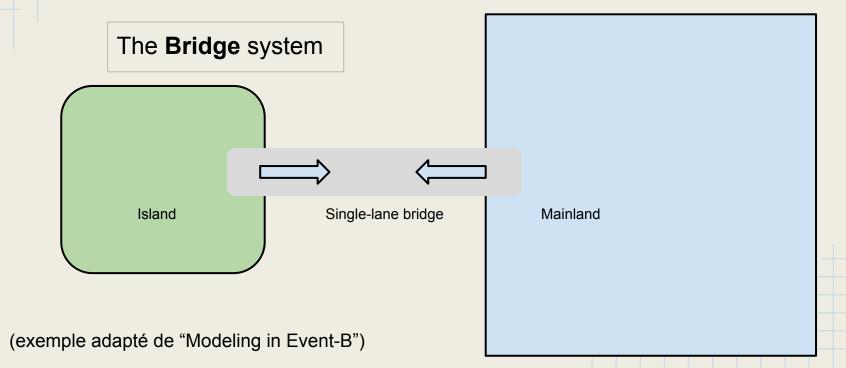
End Context.

<spécification de la machine >
```

End <Nom de la spécification>.

Étude de cas

Pour illustrer les concepts : on considère un système très simple.



Le contexte

Contexte = partie statique du système

- Constantes
 - o paramètre(s) du système
- Axiomes
 - o propriétés statiques sur les constantes

Contexte en Coq

```
Module Context.
(* constante *)
Parameter <nom de la constante> : <type>.
. . .
(* axiome *)
Axiom <nom de l'axiome> : <proposition>.
End Context.
```

Structure d'une machine

⇒ La **machine** (abstraite/concrète) exprime <u>la dynamique du système</u>.

Une machine B est spécifiée par :

- un <u>état</u>
 - variables d'état
- des <u>invariants</u> d'état
- des <u>événements</u> comprenant :
 - o une **garde** : condition d'application de l'événement
 - o une **action**: description d'un changement d'état
- des <u>preuves</u> de propriétés
 - guidées par des obligations de preuves (PO)

État d'une machine en Coq

```
Record State : Set := mkState {
    (* variable *)
    <nom de la variable> : <type>.
}
```

Invariants (d'état)

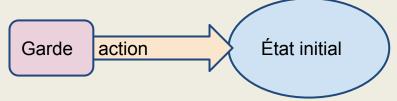
Un <u>invariant</u> (d'état) exprime une propriété importante devant être toujours vérifiée par l'état de la machine.

```
En Coq:
```

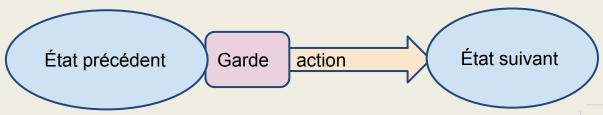
Évènements

Construction d'un état initial de la machine





- Changement d'état
 - ⇒ événement de transition



Initialisations en Coq

Évènement d'initialisation : description d'un état initial

- **Remarques** : 1 l'action d'initialisation s'applique sous l'hypothèse de la garde.
 - ② la garde et l'action ont les mêmes paramètres

Transitions en Coq

Évènement de transition : description d'un changement d'état atomique :

- Remarques : 1 l'action de transition s'applique sous l'hypothèse de la garde.
 - 2 la garde et l'action ont les mêmes paramètres

Obligations de preuves (PO)

La spécification d'un événement induit des obligations de preuves.

- Sûreté: Safety PO (obligatoire, initialisation ou transition)
 - un état construit est correct ⇒ les invariants sont vérifiés.
- Fairness : Convergence PO (optionnelle, transition)
 - un événement convergent ne peut être appliqué indéfiniment.
- Vivacité : Deadlock Freedom PO (optionnelle, globale)
 - o pour tout état au moins un événement est applicable.

Remarque : les constantes et axiomes du contexte sont des hypothèses implicites des POs.

Safety PO: initialisation

```
Definition Guard (p1:T1) ... (pN:TN) : Prop := <prop>.
Definition action (p1:T1) ... (pN:TN) : State := <expr>.
Theorem PO Safety:
  (* paramètres *)
  forall p1 : T1, ..., forall pN : TN,
    (* Garde *)
    Guard p1 ... pN
    -> (* état initial *)
       let S := action p1 ... pN
       in (* Invariants *)
          Inv 1 S /\setminus ... /\setminus Inv M S.
Proof.
```

Safety PO: transition

```
Definition Guard (S:State) (p1:T1) ... (pN:TN) : Prop := rop>.
Definition action (S:State) (p1:T1) ... (pN:TN) : State := <expr>.
Theorem PO Safety:
  (* état précédent *)
  forall S : State,
  (* paramètres *)
  forall p1 : T1, ..., forall pN : TN,
    (* Invariants pre *)
    Inv 1 S -> ... -> Inv M S
    -> (* Garde *)
       Guard S p1 ... pN
       -> (* état suivant *)
          let S' := action S p1 ... pN
          in (* Invariants post *)
             Inv 1 S' /\ ... /\ Inv M S'.
Proof.
```

Convergence PO (Optionnelle)

Convergence d'un événement de transition :

l'événement ne peut s'appliquer indéfiniment dans un état donné

<u>Preuve de convergence</u> :

- Définition d'un variant d'état pour la transition
 - Mesure définie sur un ordre strict bien fondé
 - ⇒ exemple : (nat, <)
 - Synthétisé à partir d'un état de la machine
- Preuve de décroissance stricte du variant durant la transition
 - ⇒ variant <état suivant> < variant <état précédent>

Convergence PO en Coq

```
Definition Guard (S:State) (p1:T1) ... (pN:TN) : Prop := rop>.
Definition action (S:State) (p1:T1) ... (pN:TN) : State := <expr>.
Definition variant (S:State) : nat := <expr>.
Theorem PO Convergence:
  (* état précédent *)
  forall S : State,
  (* paramètres *)
  forall p1 : T1, ..., forall pN : TN,
    (* Invariants pre *)
    Inv 1 S -> ... -> Inv M S
    -> (* Garde *)
       Guard S p1 ... pN
       -> (* état suivant *)
          let S' := action S p1 ... pN
          in (* Invariants post *)
             variant S' < variant S.
Proof.
```

Deadlock Freedom

PO optionnelle de la machine :

⇒ dans tout état au moins une transition est possible.

Preuve de Deadlock Freedom:

- Soit un état S quelconque,
 - En supposant les invariants d'état de la machine (et implicitement les axiomes)
 - ⇒ montrer que la disjonction des gardes de tous les événements est vraie.

Deadlock Freedom en Coq

```
Definition Guard (p1:T1) ... (pN:TN) : Prop := <prop>.
Definition action (p1:T1) ... (pN:TN) : State := <expr>.
Theorem PO Deadlock Freedom:
  (* état *)
  forall S : State,
  (* invariants *)
  Inv 1 S -> ... -> Inv M S,
    (* Disjonction des gards *)
    -> Event1.Guard S \/ ... \/ EventN.Guard S
Proof.
```

Remarque : en général la preuve est une décomposition par cas non-triviale.

... to be continued

Prochain cours:

Approche descendante itérative

⇒ Raffinement de machine

