

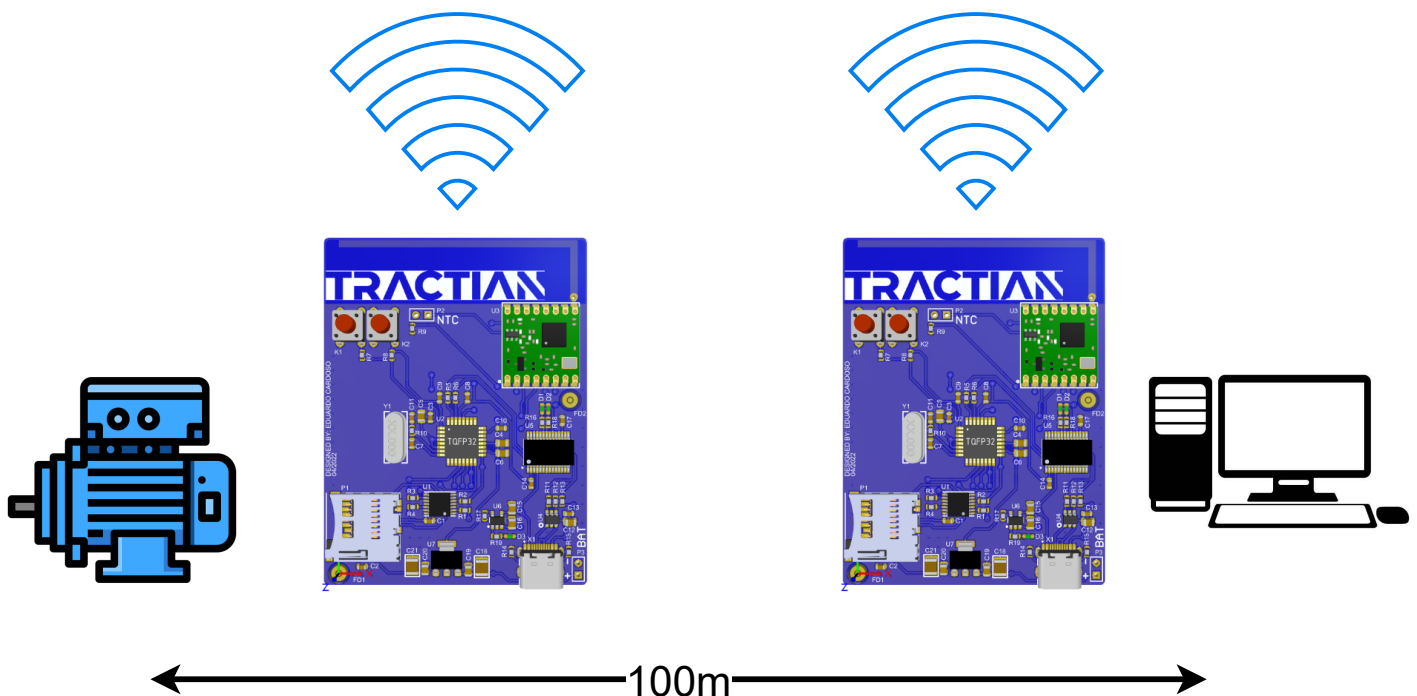
TRACTION

TESTE DE HARDWARE

Objetivo: Desenvolver um sistema de comunicação sem fio completo. Enviar um arquivo de 500kB através de 100m ao ar livre.

Escopo

Para a realização deste teste pensei em uma situação real. Uma indústria que funcione com funcionários somente durante o dia e tenha máquinas em operação durante a noite. Esta empresa necessita monitorar a temperatura de seus motores durante as 12h que fica sem funcionários. Para isso elaborei um hardware escravo que ficara acoplado ao motor junto a um sensor de temperatura. A medição será feita 12h por dia e os dados serão armazenados em uma memória. Após o término das medições e início de um novo turno diurno o arquivo será enviado para um hardware mestre via LoRa. Com isso a empresa pode gerar um relatório de temperatura do motor e fazer o controle de desgastes que podem vir a ser causados por conta de temperaturas em excesso.



DESENVOLVIMENTO DO HARDWARE

Hardware desenvolvido no software Altium Designer v19.15;

Escravo alimentado por bateria de Lítio 3,7~4,2V;

Mestre alimentado por cabo USB;

Processador ATMEGA328P-AN para ambos;

Sistema de armazenamento de dados via cartão SD;

Sistema de carga de bateria via cabo USB TYPE C;

Módulo Transceptor de RF LoRa RFM96W;

Botão de ativação de início de ciclo;

Sensor de temperatura NTC 10k;

ARQUIVOS DE SAÍDA

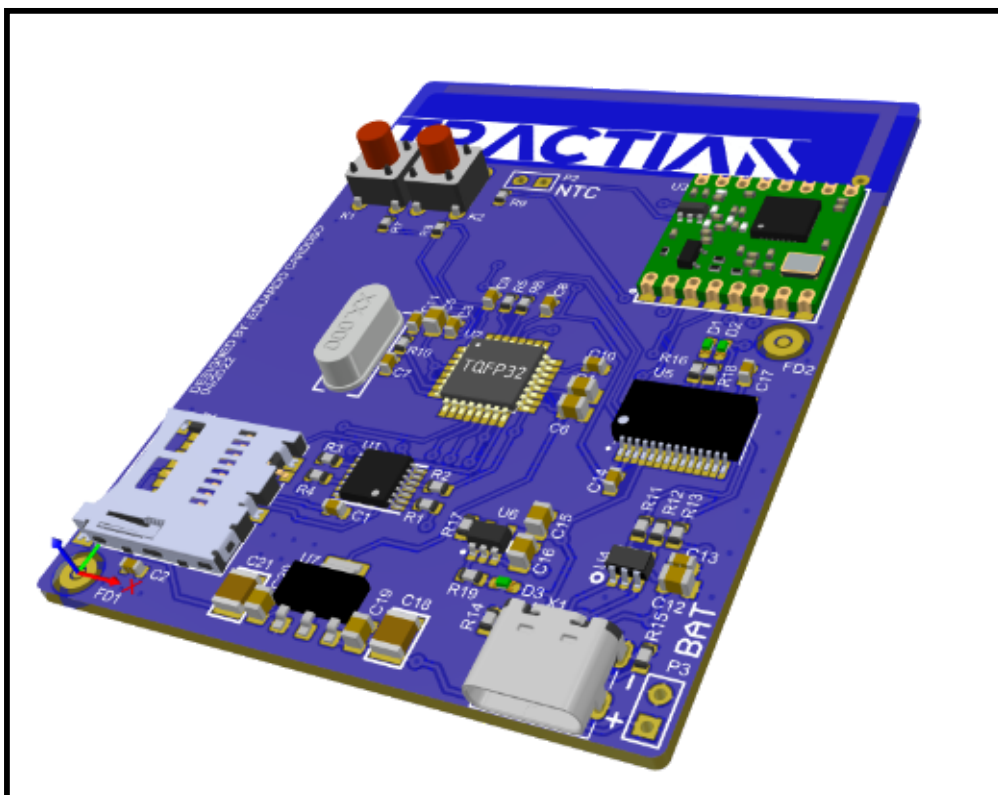
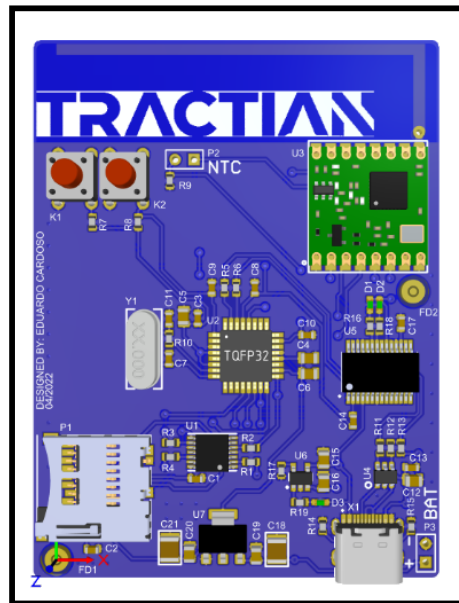
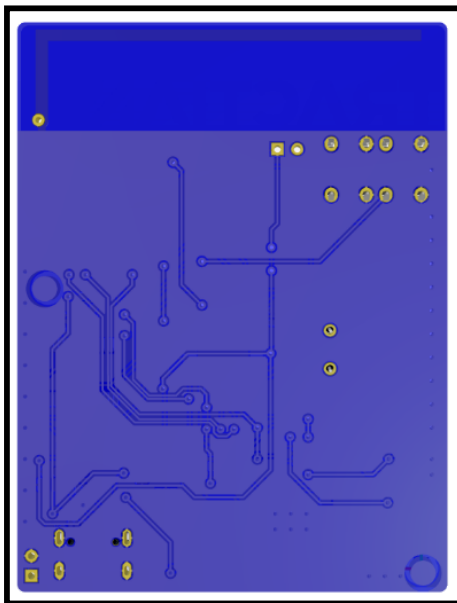
Foram gerados os arquivos de fabricação encontrados dentro em fabricacao.zip;

Arquivos Gerber;

Arquivos NC Drill;

Arquivos PickAndPlace;

Arquivo 3D no formado .step;



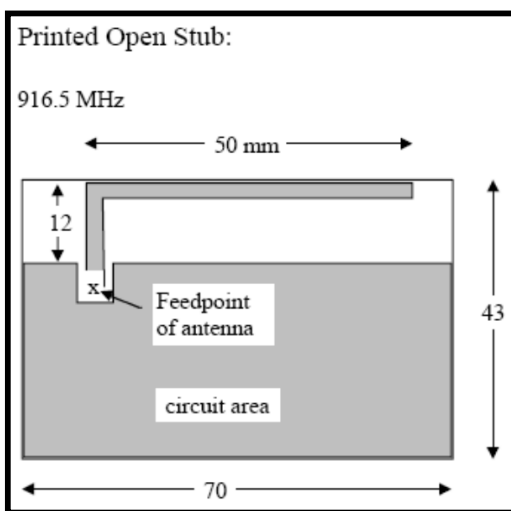
DESENVOLVIMENTO DO HARDWARE

Antena desenvolvida na própria PCB conforme padrão Stub da empresa HOPERF;

Layout da antena;



Recomendação da HOPERF;



BATERIA

O projeto foi pensado para ser usado com baterias de Lítio (3,7~4,2V); Foi implementado um sistema para carga segura das baterias a 500mA, descrito no esquemático do projeto abaixo;



1

2

3

4

A

A

B

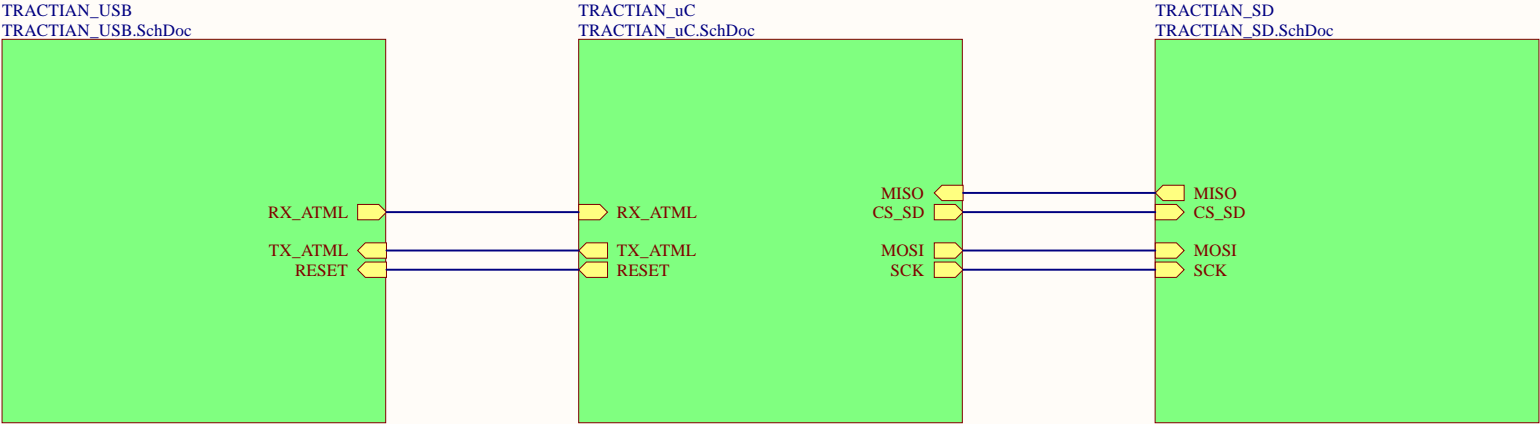
B

C

C

D

D



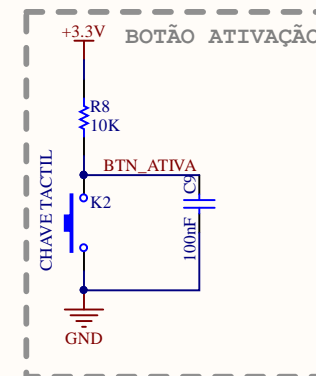
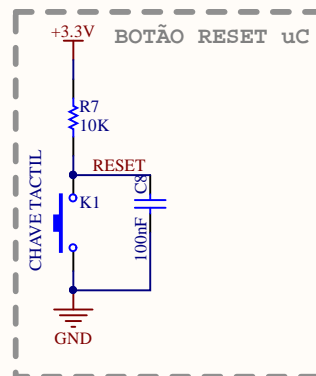
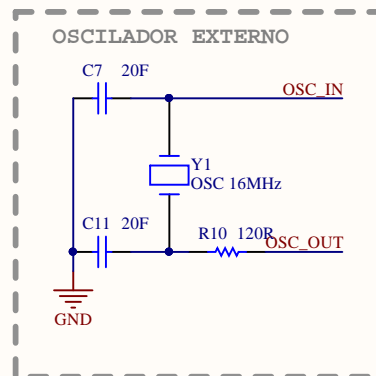
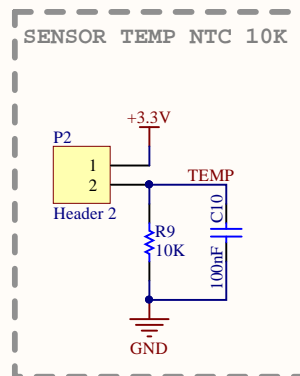
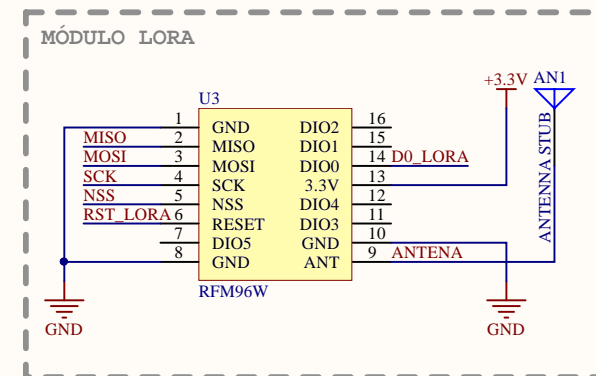
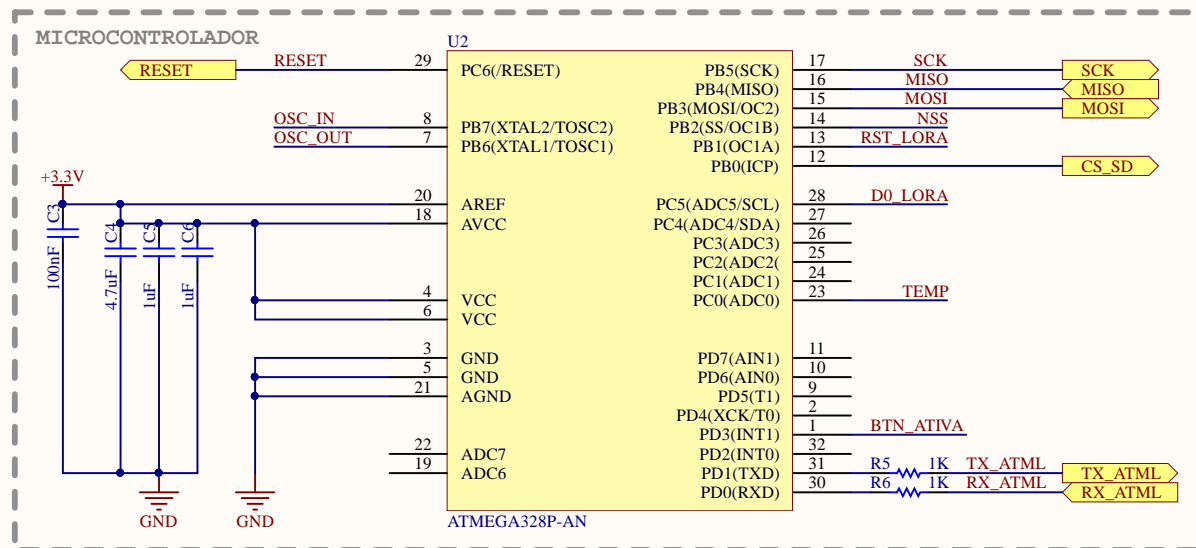
Project: HW TRACTIAN		Sheet: 1 of 4	TRACTIAN
Rev: 01	Date: 05/04/2022		
Author: Eduardo Cardoso			
Approved by: Eduardo Cardoso			

1

2

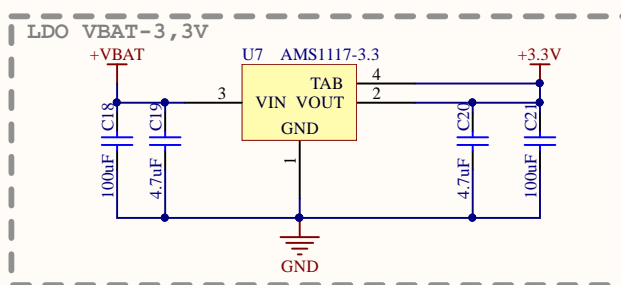
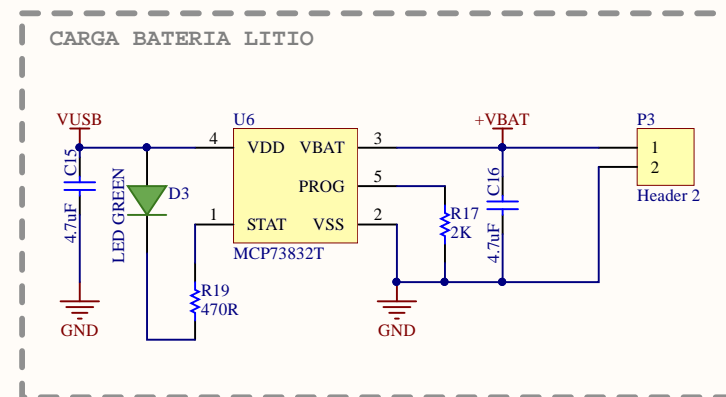
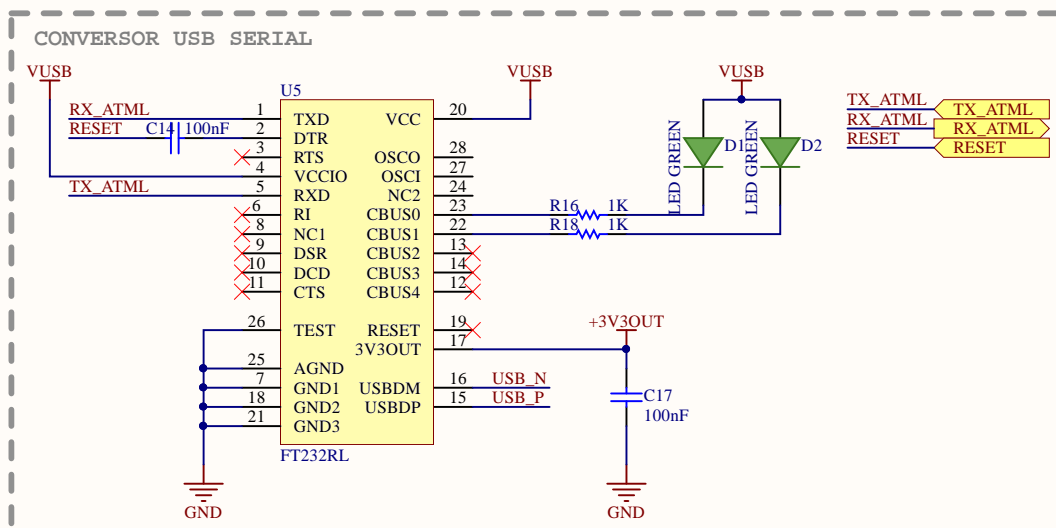
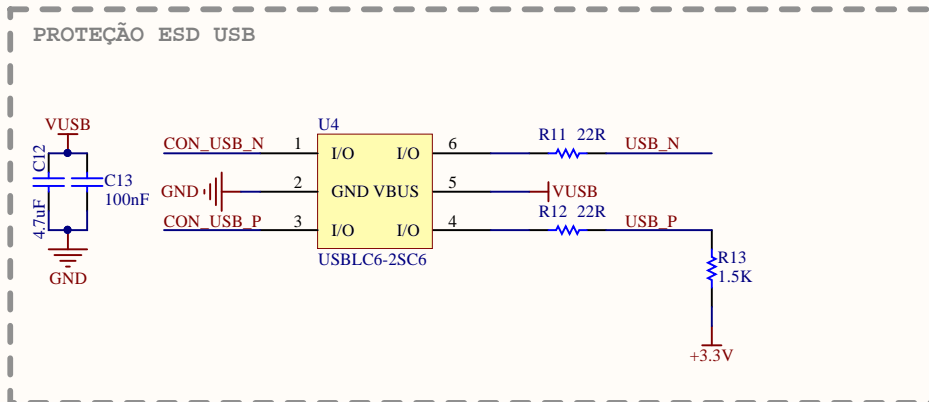
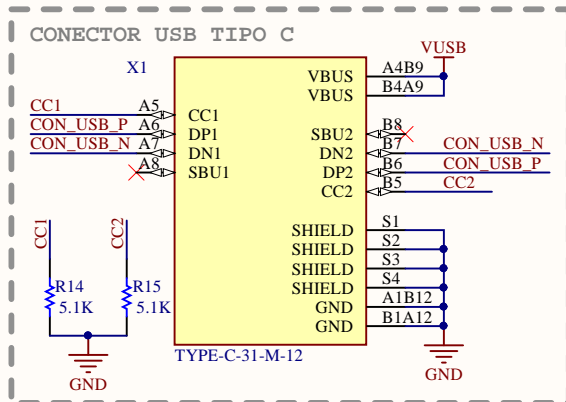
3

4



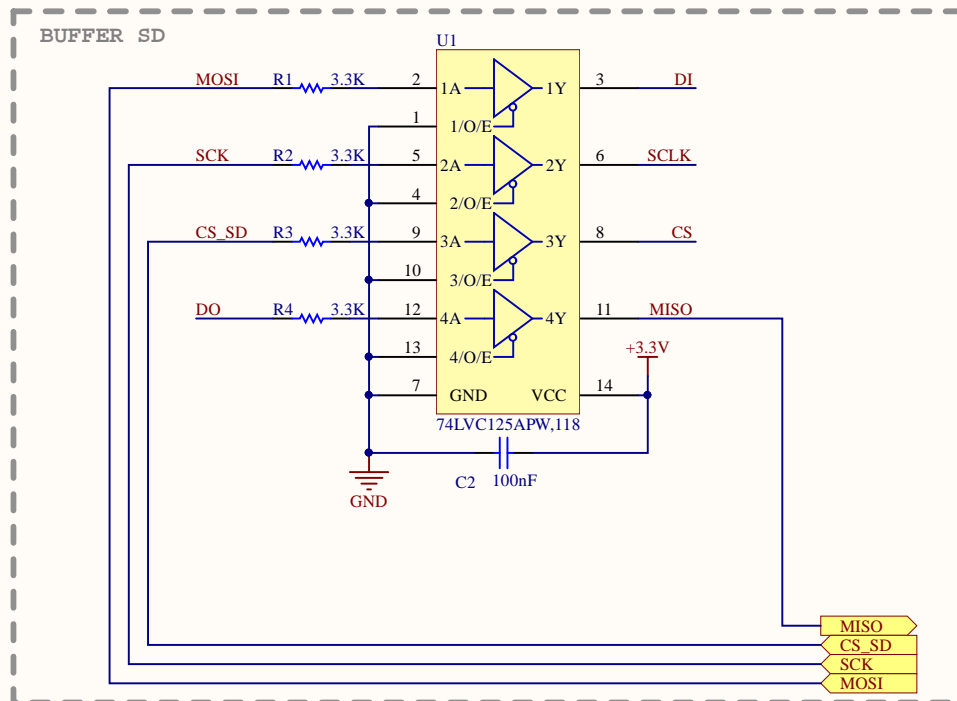
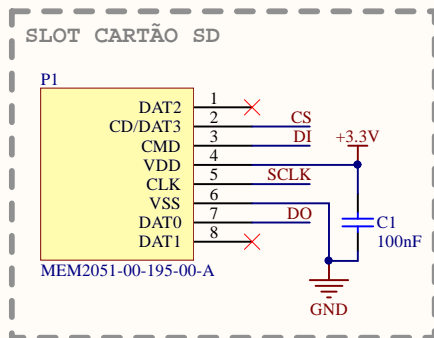
Project: HW TRACTIAN	Sheet: 2 of 4
Rev: 01	Date: 05/04/2022
Author: Eduardo Cardoso	
Approved by: Eduardo Cardoso	

TRACTION



Project: HW TRACTIAN	Sheet: 3 of 4
Rev: 01	Date: 05/04/2022
Author: Eduardo Cardoso	
Approved by: Eduardo Cardoso	

TRACTION



Project: HW TRACTIAN	Sheet: 4 of 4
Rev: 01	Date: 05/04/2022
Author: Eduardo Cardoso	
Approved by: Eduardo Cardoso	

TRACTION

DESENVOLVIMENTO DO FIRMWARE

O objetivo do firmware é armazenar um arquivo de **500kB** e enviá-lo por uma rede wireless. Para isso pensei em um arquivo.txt formado basicamente pela temperatura medida de um motor.

A variável de leitura foi declarada usando o tipo **uint16_t** (2 bytes);

A leitura é feita a cada 170ms, ou seja, para formarmos um arquivo de 500kB, são feitas 250000 leituras da adc (sensor NTC);

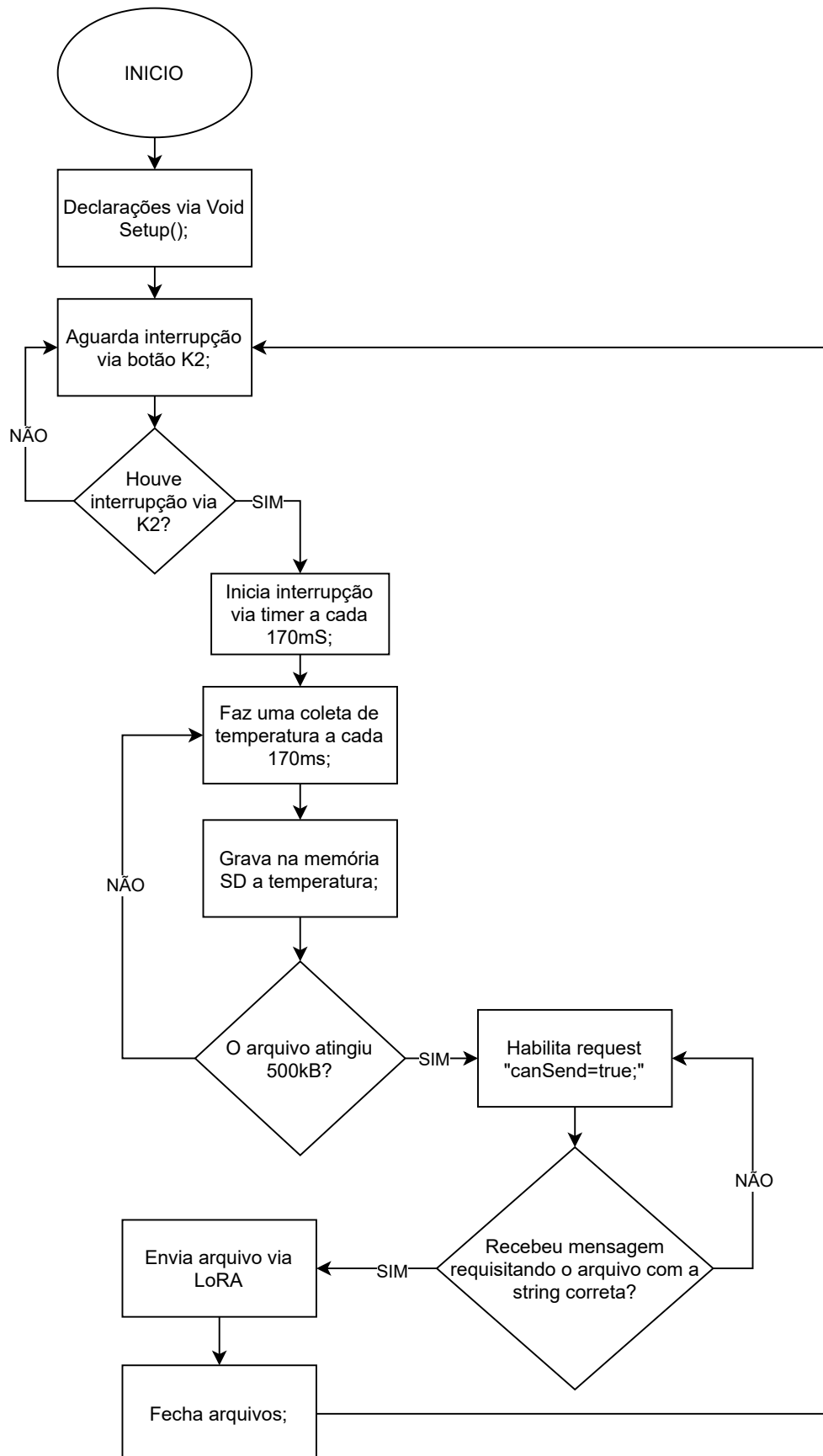
Tamanho: 250000 Leituras * 2 bytes = 500kB;

O tempo total de leitura é: $0,17s * 250000 \text{ Leituras} = 42500$ segundos, ou cerca de 12h (turno noturno);

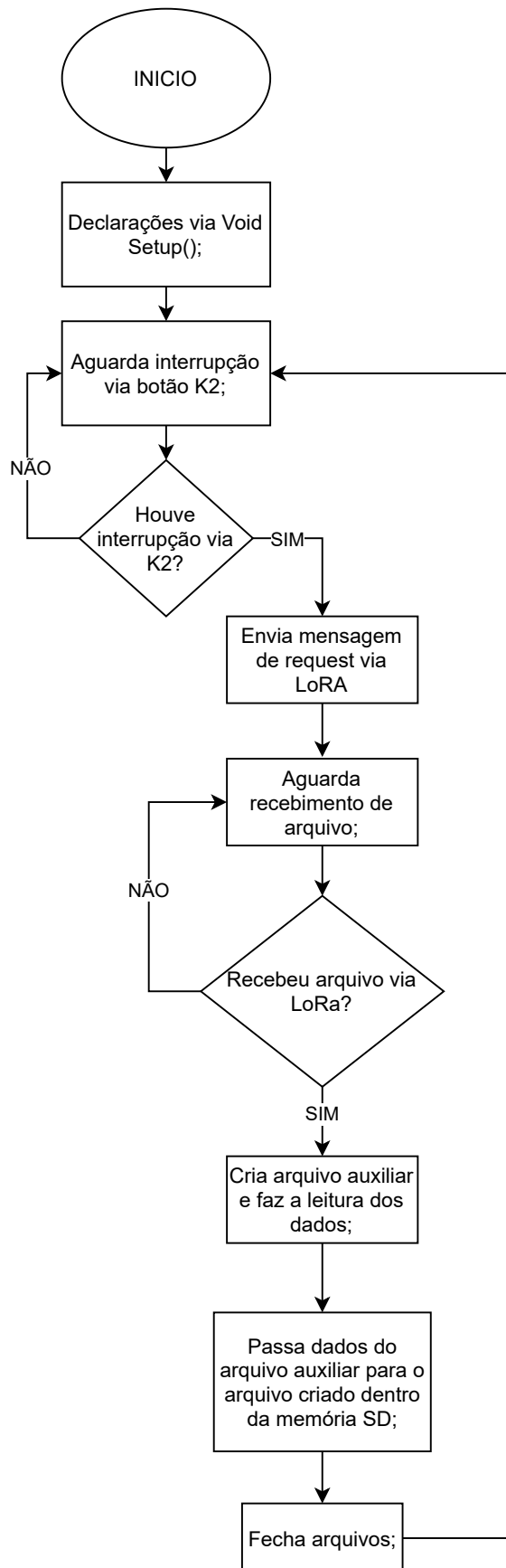
O arquivo é armazenado em um cartão SD com comunicação SPI com o microcontrolador, isso vale para mestre e escravo;

Para o início da leitura é necessário a ação de um funcionário. O mesmo deve apertar o botão K2 do hardware escravo antes de deixar a empresa. Para coleta dos dados pelo hardware mestre um funcionário deve apertar o botão K2 do hardware mestre para gerar um request e fazer a coleta do arquivo;

Fluxograma de funcionamento básico do firmware escravo;



Fluxograma de funcionamento básico do firmware mestre;



FIRMWARE ESCRAVO

```
/* ***** EDUARDO CARDOSO ***** */
/* ***** FIRMWARE DESENVOLVIDO PARA O TESTE DA EMPRESA TRACTIAN ***** */
/* ***** 05 DE ABRIL DE 2022 ***** */
/* ***** HARDWARE ESCRAVO ***** */

/*-----INCLUDES-----*/
#include <TimerOne.h>
#include <SD.h>
#include <SPI.h>
#include <LoRa.h>
#include "thermistor.h"
/*-----*/

/*-----DEFINES-----*/
#define btn_ativa      3 //Pino da entrada digital D3
#define adcTemp        A0 //Pino da entrada analogica A0
#define pinSS_SD       8 //Pino SS cartão SD D8
#define csPin          10 //Pino SS módulo LoRa D10
#define resetPin       9 //Reset do modulo LoRa D9
#define irqPin         A5 //Pino D10 módulo LoRa A5
/*-----*/

/*-----VARIAVEIS-----*/
File myFile;
uint32_t contRead;
uint16_t Temp;
uint8_t readyFile=0;

byte localAddress = 0xBB; // ENDEREÇO ESCRAVO LoRa
byte msgCount = 0; // CONTADOR DE MENSAGENS ENVIADAS
byte destination = 0xFF; // ENDEREÇO MESTRE LoRa
long lastSendTime = 0; // TimeStamp DA ULTIMA MENSAGEM ENVIADA
int interval = 5000; // INTERVALO EM ms NO ENVIO DAS MENSAGENS 5s
uint8_t canSend;

/*-----OBJETOS-----*/
THERMISTOR thermistor(adcTemp, // PINO
                      10000, // RESISTENCIA NOMINAL A 25 °C
                      3950, // COEFICIENTE BETA
                      10000); // VALOR DE RESISTOR SERIE
/*-----*/

void onReceive(int packetSize) //FUNÇÃO DE RECEBIMENTO LoRa
{
    if (packetSize == 0) return; // SE NENHUMA MENSAGEM FOR RECEBIDA RETORNA ZERO

    // Leu um pacote, vamos decodificar?
    int recipient = LoRa.read(); // ENDEREÇO DE QUEM RECEBE
    byte sender = LoRa.read(); // ENDEREÇO DE QUEM ENVIA
    byte incomingMsgId = LoRa.read(); // MENSAGEM
    byte incomingLength = LoRa.read(); // TAMANHO DA MENSAGEM

    String incoming = "";

    while (LoRa.available())
    {
        incoming += (char)LoRa.read();
    }

    if (incomingLength != incoming.length())
    {
        Serial.println("ERRO! DIVERGÊNCIA NO TAMANHO DA MENSAGEM");//PRINTA DIVERGÊNCIA
        return;
    }

    if (recipient != localAddress && recipient != 0xFF)
    {
        Serial.println("ERRO! ENDEREÇO INCORRETO");//PRINTA ERRO DE ENDEREÇO
        return;
    }

    /*PRINTA DETALHES DA MENSAGEM*/
    Serial.println("Recebido do dispositivo: 0x" + String(sender, HEX));
    Serial.println("Enviado para: 0x" + String(recipient, HEX));
    Serial.println("ID da mensagem: " + String(incomingMsgId));
    Serial.println("Tamanho da mensagem: " + String(incomingLength));
    Serial.println("Mensagem: " + incoming);
    Serial.println("RSSI: " + String(LoRa.packetRssi()));
    Serial.println("Snr: " + String(LoRa.packetSnr()));
    Serial.println();

    if (incoming=="SENDME" && readyFile==1){//VERIFICA SE PODE HABILITAR O ENVIO DO ARQUIVO
        canSend= true;
    }else{
        canSend=false;
    }
}

void sendFile(File _file) // FUNÇÃO DE ENVIO VIA LoRa
{
    LoRa.beginPacket(); // INICIA PACOTE
    LoRa.write(destination); // ENDEREÇO DE DESTINO
    LoRa.write(localAddress); // ENDEREÇO DE QUEM ENVIA
    LoRa.write(msgCount); // CONTADOR DE MENSAGEM
    LoRa.write(_file); // ARQUIVO
    LoRa.endPacket(); // FINALIZA PACOTE
    msgCount++; // CONTADOR DE MENSAGENS ENVIADAS
}

void readAdc(){
    contRead++;
    if(contRead>=2500000){
        contRead=0;
        Timer1.detachInterrupt(); // DESABILITA INTERRUPTO
        myFile.close();
        readyFile=1;
    }else{
        Temp=thermistor.read(); // LÊ TEMPERATURA
        myFile.println(Temp); // ESCRIBE NO ARQUIVO
        readyFile=0;
    }
}

void readTemp(){
    Timer1.initialize(170000); // INICIA TIMER COM PERIODO DE 170ms
    Timer1.attachInterrupt(readAdc); // CHAMA FUNÇÃO
}

void setup() {
    Serial.begin(9600);
    pinMode(irqPin, OUTPUT);
    /****** SETUP INTERRUPTO ***** */
    pinMode(btn_ativa, INPUT);
    attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(btn_ativa), readTemp, FALLING);
    /****** */

    /****** SETUP SD CARD ***** */
    if (SD.begin()) { // Inicializa o SD Card
        Serial.println("SD Card pronto para uso.");
    }else {
        Serial.println("Falha na inicialização do SD Card.");
        return;
    }
    myFile = SD.open("LOG_TEMP_TRACTION.txt", FILE_WRITE); //CRIA ARQUIVO .txt
    /****** */

    /****** SETUP MÓDULO LORA ***** */
    LoRa.setPins(csPin, resetPin, irqPin);
    if (!LoRa.begin(915E6))
    {
        Serial.println(" Erro ao iniciar modulo LoRa. Verifique a coenxao dos seus pinos!");
        while (true);
    }
    /****** */
}

void loop() {
    onReceive(LoRa.parsePacket()); //FUNÇÃO PARA RECEBER O REQUEST DO MESTRE
    if (canSend==true){
        if (millis() - lastSendTime > interval) // INTERVALO ENTRE MENSAGENS
        {
            sendFile(myFile);
            lastSendTime = millis();
        }
    }
}
```

TRACTIAN

FIRMWARE MESTRE

```

/***** EDUARDO CARDOSO *****/
/***** FIRMWARE DESENVOLVIDO PARA O TESTE DA EMPRESA TRACTIAN *****/
/***** 05 DE ABRIL DE 2022 *****/
/***** HARDWARE MESTRE *****/

/*-----INCLUDES-----*/
#include <TimerOne.h>
#include <SD.h>
#include <SPI.h>
#include <LoRa.h>
#include "thermistor.h"

/*-----DEFINES-----*/
#define btn_ativa      3 //Pino da entrada digital D3
#define adcTemp        A0 //Pino da entrada analogica A0
#define pinSS_SD       8 //Pino SS cartão SD D8
#define csPin          10 //Pino SS módulo LoRa D10
#define resetPin       9 //Reset do modulo LoRa D9
#define irqPin         A5 //Pino DI0 módulo LoRa A5

/*-----VARIABLES-----*/
File myFile;
uint32_t contRead;
uint8_t readyFile=0;

String outgoing; // ARMAZENA MENSAGEM

byte localAddress = 0xFF; // ENDEREÇO ESCRAVO LoRa
byte msgCount = 0; // CONTADOR DE MENSAGENS ENVIADAS
byte destination = 0xBB; // ENDEREÇO MESTRE LoRa
long lastSendTime = 0; // TimeStamp DA ULTIMA MENSAGEM ENVIADA
int interval = 5000; // INTERVALO EM ms NO ENVIO DAS MENSAGENS 5s
uint8_t canReceived;

void onReceive(int packetSize)
{
    if (packetSize == 0) return; // SE NENHUMA MENSAGEM FOR RECEBIDA RETORNA ZERO

    // Leu um pacote, vamos decodificar?
    int recipient = LoRa.read(); // ENDEREÇO DE QUEM RECEBE
    byte sender = LoRa.read(); // ENDEREÇO DE QUEM ENVIA
    byte incomingMsgId = LoRa.read(); // MENSAGEM

    File receiveFile; // CRIA ARQUIVO AUX
    uint16_t tempFile;

    while(receiveFile.available())//TRANSFERE AUX PARA SD
    {
        tempFile = receiveFile.read();
        myFile.println(tempFile);
    }

    if (recipient != localAddress && recipient != 0xFF)
    {
        Serial.println("ERRO!ENDEREÇO INCORRETO");//PRINTA ERRO DE ENDEREÇO
        return;
    }

    receiveFile.close();
    canReceived = false;

    /*PRINTA DETALHES DA MENSAGEM*/
    Serial.println("Recebido do dispositivo: 0x" + String(sender, HEX));
    Serial.println("Enviado para: 0x" + String(recipient, HEX));
    Serial.println("ID da mensagem: " + String(incomingMsgId));
    Serial.println("RSSI: " + String(LoRa.packetRssi()));
    Serial.println("Snr: " + String(LoRa.packetSnr()));
    Serial.println();
}

void sendMessage(String outgoing) // FUNÇÃO DE ENVIO MENSAGEM VIA LoRa
{
    LoRa.beginPacket(); // Inicia o pacote da mensagem
    LoRa.write(destination); // Adiciona o endereço de destino
    LoRa.write(localAddress); // Adiciona o endereço do remetente
    LoRa.write(msgCount); // Contador da mensagem
    LoRa.write(outgoing.length()); // Tamanho da mensagem em bytes
    LoRa.print(outgoing); // Vetor da mensagem
    LoRa.endPacket(); // Finaliza o pacote e envia
    msgCount++; // Contador do numero de mensagens enviadas
}

void requestFile(){
    canReceived=true;
}

void setup() {
    Serial.begin(9600);
    //***** SETUP INTERRUPTO *****/
    pinMode(btn_ativa,INPUT);
    attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(btn_ativa),requestFile,FALLING);
    //*****

    //***** SETUP SD CARD *****/
    if (SD.begin()) { // Inicializa o SD Card
        Serial.println("SD Card pronto para uso."); // Imprime na tela
    }else {
        Serial.println("Falha na inicialização do SD Card.");
        return;
    }
    //*****

    //***** SETUP MÓDULO LORA *****/
    LoRa.setPins(csPin, resetPin, irqPin);

    if (!LoRa.begin(915E6))
    {
        Serial.println(" Erro ao iniciar modulo LoRa. Verifique a coenxao dos seus pinos!");
        while (true);
    }
    //*****

}

void loop() {

    if(canReceived==true){
        if (millis() - lastSendTime > interval)
        {
            String mensagem = "SENDME";//ENVIA MENSAGEM
            sendMessage(mensagem);
            lastSendTime = millis();
        }
    }

    onReceive(LoRa.parsePacket());//FUNÇÃO PARA RECEBER O ARQUIVO DO ESCRAVO
}

```

```

void sendMessage(String outgoing) // FUNÇÃO DE ENVIO MENSAGEM VIA LoRa
{
    LoRa.beginPacket(); // Inicia o pacote da mensagem
    LoRa.write(destination); // Adiciona o endereço de destino
    LoRa.write(localAddress); // Adiciona o endereço do remetente
    LoRa.write(msgCount); // Contador da mensagem
    LoRa.write(outgoing.length()); // Tamanho da mensagem em bytes
    LoRa.print(outgoing); // Vetor da mensagem
    LoRa.endPacket(); // Finaliza o pacote e envia
    msgCount++; // Contador do numero de mensagens enviadas
}

void requestFile(){
    canReceived=true;
}

void setup() {
    Serial.begin(9600);
    //***** SETUP INTERRUPTO *****/
    pinMode(btn_ativa,INPUT);
    attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(btn_ativa),requestFile,FALLING);
    //*****

    //***** SETUP SD CARD *****/
    if (SD.begin()) { // Inicializa o SD Card
        Serial.println("SD Card pronto para uso."); // Imprime na tela
    }else {
        Serial.println("Falha na inicialização do SD Card.");
        return;
    }
    //*****

    //***** SETUP MÓDULO LORA *****/
    LoRa.setPins(csPin, resetPin, irqPin);

    if (!LoRa.begin(915E6))
    {
        Serial.println(" Erro ao iniciar modulo LoRa. Verifique a coenxao dos seus pinos!");
        while (true);
    }
    //*****

}

void loop() {

    if(canReceived==true){
        if (millis() - lastSendTime > interval)
        {
            String mensagem = "SENDME";//ENVIA MENSAGEM
            sendMessage(mensagem);
            lastSendTime = millis();
        }
    }

    onReceive(LoRa.parsePacket());//FUNÇÃO PARA RECEBER O ARQUIVO DO ESCRAVO
}

```