

1 Covariance d'un couple de variables aléatoires

► Linéarité de l'espérance

(sous rés. de cv.) $\mathbb{E}[aX + bY] = a\mathbb{E}[X] + b\mathbb{E}[Y]$ où $a, b \in \mathbb{R}$ (constantes déterministes)

► Espérance du produit indépendant

Si X, Y sont indépendantes, alors (sous réserve de convergence) $\mathbb{E}[XY] = \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y]$.

► Notion de variance

Par définition : $\text{Var}(X) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2]$

Kœnig-Huygens : $\text{Var}(X) = \mathbb{E}[X^2] - (\mathbb{E}[X])^2$.

Écart-type : $\sigma(X) = \sqrt{\text{Var}(X)}$

Homogénéité : $\text{Var}(\lambda X) = \lambda^2 \text{Var}(X)$, $\sigma(\lambda X) = |\lambda|\sigma(X)$, pour $\lambda \in \mathbb{R}$.

► Notion de covariance

Par définition : $\text{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])(Y - \mathbb{E}[Y])]$

Kœnig-Huygens : $\text{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y]$

Lien à la variance : $\text{Cov}(X, X) = \text{Var}(X)$

Bilinéarité-symétrie « mêmes règles de calcul pour $\text{Cov}(X, Y)$ que pour xy ».

Décorrélation X, Y sont **décorrélées** si $\text{Cov}(X, Y) = 0$

Deux variables **indépendantes** sont **décorrélées** (décorrélation = « indépendance en moyenne »)

► Corrélation linéaire, principe de la régression linéaire

Coefficient de corrélation linéaire $\rho(X, Y) = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sigma(X)\sigma(Y)}$

Cauchy-Schwarz $-1 \leq \rho(X, Y) \leq 1$.

Corrélation totale : pour $\rho(X, Y) = \pm 1$, alors on peut écrire $Y = aX + b$, où $a, b \in \mathbb{R}$.

Principe de la régression linéaire On minimise le trinôme $T(\lambda) = \text{Var}(Y - \lambda X)$,
 (aux limites du programme ECE) où $\left\{ \begin{array}{l} X \text{ est la variable explicative} \\ Y \text{ est la variable expliquée} \end{array} \right.$

2 Un peu d'algèbre linéaire

► Pratique du pivot de Gauss

Système linéaire système homogène associé, second membre générique

Matrice du système matrice augmentée

Conclusion de la résolution Notion de système compatible, de condition de compatibilité

► Application à l'inversion d'une matrice carrée

► Notion d'espace vectoriel

C'est un ensemble E dont les éléments sont des « vecteurs » $\vec{u} \in E$:

► Il y a un « vecteur nul » $\vec{0}$.

► On peut y faire des **combinaisons linéaires** de \vec{u}, \vec{v} : $\lambda\vec{u} + \mu\vec{v}$.

► ... avec les règles de calcul usuelles sur les combinaisons linéaires

► Savoir reconnaître le vocabulaire sur les exemples au programme :

⊗ Les espaces cartésiens \mathbb{R}^n

⊗ Les espaces de matrices $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$

⊗ Les espaces de polynômes $\mathbb{R}[X]$, $\mathbb{R}_n[X]$

⊗ L'espace des applications $\mathcal{F}(D, \mathbb{R})$, où $D \subseteq \mathbb{R}$.

⊗ L'espace des suites réelles $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$.