

# 1 Généralités sur les espaces vectoriels

- ▶ **Notion d'espace vectoriel** Un ensemble  $E$  dont les éléments sont des « vecteurs »  $\vec{u} \in E$  :
  - ▶ il y a un « vecteur nul »  $\vec{0}$ .
  - ▶ on y fait des **combinaisons linéaires** de  $\vec{u}, \vec{v} : \lambda \vec{u} + \mu \vec{v}$  (règles de calcul usuelles).
- ▶ **Appliquer le vocabulaire** sur les exemples au programme :
  - ▶ Les espaces cartésiens  $\mathbb{R}^n$  (à coordonnées)
  - ▶ Les espaces de matrices  $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$
  - ▶ Les espaces de polynômes  $\mathbb{R}[X], \mathbb{R}_n[X]$
  - ▶ L'espace des fonctions  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ , définies sur  $D \subseteq \mathbb{R}$ , noté  $\mathcal{F}(D, \mathbb{R})$ .
  - ▶ L'espace des suites réelles  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ .
- ▶ **Combinaisons linéaires** de  $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p$  :  
 les vecteurs qui s'écrivent  $\vec{v} = \lambda_1 \vec{u}_1 + \lambda_2 \vec{u}_2 + \dots + \lambda_k \vec{u}_k = \sum_{i=1}^k \lambda_i \vec{u}_i$  pour des coef<sup>ts</sup>  $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R}$ .

## 2 Sous-espaces vectoriels

- ▶ **Appliquer la définition**  
 Un **sous-espace vectoriel**  $F$  d'un espace vectoriel  $E$  est un sous-ensemble  $F \subseteq E$  qui
  - ▶ est **non-vide**. (On vérifie que  $F$  contient le **vecteur nul**, soit :  $\vec{0} \in F$ .)
  - ▶ est **stable** par combinaisons linéaires : pour tous  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$   $\left. \begin{array}{l} \vec{u}, \vec{v} \in F \end{array} \right\}$  on a encore :  $\lambda \cdot \vec{u} + \mu \vec{v} \in F$ .
- ▶ **Lecture d'une définition ensembliste**  
 L'énoncé :  $F = \{ \vec{u} \in E, \text{ « équation / prop<sup>té</sup> de » } \vec{u} \}$   
 se lit :  $F$  est l'ensemble des vecteurs  $\vec{u} \in E$  qui vérifient « équation / prop<sup>té</sup> ».  
 $\leadsto$  pour vérifier :  $\vec{u} \in F$  on montre : « équation / prop<sup>té</sup> »
- ▶ **Sous-espace engendré** par des vecteurs  $\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_k$ , noté  $\text{Vect}(\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_k)$ .  
 C'est l'**ensemble** des vecteurs qui sont **combinaison linéaire** des vecteurs  $\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_k$ .
- ▶ **Intersection de deux sous-espaces vectoriels**  
 Si  $F$  et  $G$  sont deux s-e.v. de  $E$ , alors  $F \cap G$  est aussi un s-e.v. de  $E$ .  
 (où  $F \cap G = \{ \text{vecteurs de } E \text{ qui appartiennent à la fois à } F \text{ et à } G \}$   
 $= \{ \text{vecteurs de } F \text{ qui appartiennent aussi à } G \}$ )

## 3 Applications linéaires

### ▶ Linéarité

$f : E \rightarrow F$  est **linéaire** si :

$$\left. \begin{array}{l} \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R} \\ \forall \vec{u}, \vec{v} \in F \end{array} \right\} \underbrace{f(\lambda \vec{u} + \mu \vec{v})}_{\text{image de la c.l.}} = \underbrace{\lambda f(\vec{u}) + \mu f(\vec{v})}_{\text{c.l. des images}}$$

### ▶ Vocabulaire (★-morphisms)

quelconque		$E = F$
		( $E$ est stable par $f$ )
qcque	app. lin.	<b>endom.</b>
bijectif	<b>isom.</b>	<b>autom.</b>

### ▶ Noyau d'une appl<sup>on</sup> linéaire $f : E \rightarrow F$

L'ensemble des vecteurs annulés :  $\text{Ker}(f) = \{ \vec{v} \in E, f(\vec{v}) = \vec{0} \}$ .

- ▶ Le noyau de  $f : E \rightarrow F$  est un **sous-espace vectoriel** de  $E$ .
- ▶ L'application  $f$  est injective ssi  $\text{Ker}(f) = \{ \vec{0} \}$ .
- ▶ **Image d'une application linéaire** l'ensemble des valeurs :  $\text{Im}(f) = \{ \vec{y} \in F, \exists \vec{x} \in E, \vec{y} = f(\vec{x}) \}$
- ▶ **Opérations sur les applications linéaires** comb<sup>ns</sup> linéaires ( $\mathcal{L}(E, F)$  est un (ev.)), compositions.
- ▶ **Appl<sup>n</sup> lin. associée à une matrice**  $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$   $\varphi_A : \begin{cases} \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n \\ \vec{X} \mapsto A \cdot \vec{X}. \end{cases}$

**1. Expliquer la structure d'espace vectoriel sur  $\mathbb{R}^N$ .**