

# Td 2 : Propriétés des familles de vecteurs

## 1 Exemples de familles génératrices

### Exercice 1 (*Une famille génératrice du plan $\mathbb{R}^2$* )

:generatricePlan:

Soient  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ , et  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \end{pmatrix}$ .

1. Soit  $\vec{w} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ . Écrire la relation  $\lambda \cdot \vec{u} + \mu \cdot \vec{v} = \vec{w}$  comme un système d'équations linéaires.  
(avec  $\lambda, \mu$  les inconnues, et  $x, y$  deux paramètres fixés.)
2. Résoudre ce système d'équations linéaires.  
En déduire que, pour  $x, y \in \mathbb{R}$ , on peut écrire :  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (5x - 7y) \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} + (-2x + 3y) \cdot \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \end{pmatrix}$
3. En déduire que la famille  $\vec{u}, \vec{v}$  est génératrice.

### Exercice 2 (*Famille génératrice d'un noyau*)

:generatriceNoyau:

Soit  $F$  l'ensemble défini par :  $F = \left\{ \vec{v} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, x + y + z = 0 \right\}$ .

1. Montrer que  $F$  est un espace vectoriel.
2. Montrer que les vecteurs :  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ , et  $\vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$  engendrent  $F$ .
3. Existe-t-il une famille génératrice de  $F$  plus petite?
4. Donner une famille génératrice de l'espace :  $G = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .  
(dans quel  $\mathbb{R}^n$  travaille-t-on alors?)

### Exercice 3 (*Une famille génératrice de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$* )

:generatriceMatrices:

Soient les matrices :  $A_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $A_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$ ,  $A_3 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ , et  $A_4 = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ .

Pour  $i, j \in \{1, 2\}$ , on note  $E_{i,j}$  la matrice  $2 \times 2$  remplie de 0 sauf pour un 1 à la  $i^{\text{ème}}$  ligne,   
▶  $j^{\text{ème}}$  colonne.

1. Montrer que la famille  $(E_{i,j})_{\substack{i=1,2 \\ j=1,2}}$  est génératrice dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . (la base canonique de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ )
2. a) Montrer que :  $E_{1,1}, E_{2,2} \in \text{Vect}(A_1, A_2)$ .  
b) Montrer que :  $E_{1,2}, E_{2,1} \in \text{Vect}(A_3, A_4)$ .
3. En déduire que la famille  $(A_1, A_2, A_3, A_4)$  est génératrice dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

### Exercice 4 (*Les suites géométriques n'engendrent pas $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$* )

:geometriquesPasGeneratrices:

Soient  $q_1, q_2, \dots, q_p \in \mathbb{R}$ .

On construit une suite qui n'appartient pas à  $\text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ .

Soit  $Q = \max(|q_1|, |q_2|, \dots, |q_p|) + 1$ . On s'intéresse à la suite  $(M_n) = (Q^n)$ .

1. Montrer que pour  $k \in \llbracket 1, p \rrbracket$ , on a :  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{q_k^n}{Q^n} = 0$ .
2. En déduire que si  $u \in \text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ , alors on a aussi :  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_n}{Q^n} = 0$ .
3. En déduire que la suite  $(M_n)$  n'appartient pas à  $\text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ .
4. Conclure que la famille  $((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$  n'engendre pas  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ .

**Exercice 5 (*L'exponentielle n'est pas polynomiale*)**

:expPasPolynomiale:

Soit  $n \in \mathbb{N}$ , On note  $P_n$  le sous-espace vectoriel des fonctions polynomiales de degré  $\leq n$ .

1. Montrer que  $P_n = \text{Vect}((m_k)_{k=0,\dots,n})$ , où  $\forall k \in \mathbb{N}$ , on pose  $m_k : x \mapsto x^k$ .
2. Montrer que pour  $k \leq n$ , on a :  $m_k^{(n+1)} \equiv 0$ . (sa dérivée  $(n+1)^{\text{ème}}$  est nulle)  
Que peut-on en déduire pour les fonctions appartenant à  $P_n$ ?
3. En déduire que la fonction  $(\exp : x \mapsto e^x) \in \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$  n'appartient pas à  $P_n$ .
4. Conclure que les fonctions polynomiales n'engendrent pas  $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ .

**2 Familles libres, familles liées, relations de dépendance linéaire****Exercice 6 (*Appliquer la définition dans  $\mathbb{R}^3$* )**

:libreR3:

Dans  $E = \mathbb{R}^3$ , on considère les vecteurs :  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{w} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

La famille  $\mathcal{F} = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  est-elle libre dans  $E$ ?

Si non, donner une relation de dépendance linéaire vérifiée par cette famille.

En déduire alors une écriture de  $\vec{w}$  comme combinaison linéaire de  $\vec{u}, \vec{v}$ .

**Exercice 7 (*Familles libres dans  $\mathbb{R}^2$* )**

:famLibreR2:

Soient les trois vecteurs :  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ , et  $\vec{w} = \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \end{pmatrix}$ .

1. Montrer que les trois vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}$ , et  $\vec{w}$  forment une famille liée.
2. Montrer que si on enlève l'un des trois vecteurs de cette famille, elle devient libre.

**Exercice 8 (*Indépendance linéaire avec une matrice inconnue*)**

:indepLinMatriceInconnue:

Soit  $A = \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}$  une matrice telle que  $a + d = 0$  et  $b + c = 0$ ,  $B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$  et  $C = I_2$ .

Montrer que  $A, B, C$  sont linéairement indépendantes.

**Exercice 9 (*Une famille libre dans  $\mathbb{R}[X]$* )**

:famLibreRX:

Soient  $a, b, c$  trois réels deux-à-deux distincts.

On note :  $P(X) = (X - b)(X - c)$ ,  $Q(X) = (X - c)(X - a)$ , et  $R(X) = (X - a)(X - b)$

1. Calculer la valeur de chacun de ces polynômes en  $a, b$ , et  $c$ .
2. En déduire que la famille  $(P, Q, R)$  est libre dans  $\mathbb{R}[X]$ .
3. Soit  $U(X) = (X - a)(X - b)(X - c)$ . Montrer que :  $U'(X) \in \text{Vect}(P, Q, R)$ .

**Exercice 10 (*Indépendance de suites géométriques*)**

:indepGeom:

Montrons que les suites  $(u_n) = (2^n)$ ,  $(v_n) = (3^n)$  et  $(w_n) = (4^n)$  sont linéairement indépendantes.  
Soit une relation de dépendance linéaire, sous la forme :  $\alpha \cdot u + \beta \cdot v + \gamma \cdot w = 0$ .

1. Que faut-il montrer pour réaliser l'objectif de l'exercice?
2. Nullité de  $\gamma$ 
  - a) Montrer que si  $\gamma \neq 0$ , alors :  $\lim \left( \frac{\alpha}{\gamma} \cdot u + \frac{\beta}{\gamma} \cdot v + w \right) = +\infty$
  - b) En déduire une contradiction, et la valeur de  $\gamma$  dans notre relation de dépendance.
3. En déduire de même que  $\beta = 0$ , puis conclure.

**Exercice 11 (Indépendance de fonctions exponentielles)**

: indepExpo :

On montre que les fonctions  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  sont linéairement indépendantes :

- ▶  $f : x \mapsto e^x$
- ▶  $g : x \mapsto e^{2x}$
- ▶  $h : x \mapsto e^{3x}$

Soit une relation de dépendance linéaire, sous la forme :  $\alpha \cdot f + \beta \cdot g + \gamma \cdot h = 0$

**1. Une première relation entre  $\alpha, \beta, \gamma$** 

- a) Calculer  $\alpha \cdot f(0) + \beta \cdot g(0) + \gamma \cdot h(0)$ .
- b) En déduire une équation que doivent satisfaire  $\alpha, \beta, \gamma$ .

**2. Une deuxième relation entre  $\alpha, \beta, \gamma$** 

- a) Écrire l'expression de la dérivée de la fonction :  $\alpha \cdot f + \beta \cdot g + \gamma \cdot h$ .
- b) En s'inspirant de la question 1., montrer que l'on doit avoir :  $\alpha + 2\beta + 3\gamma = 0$ .

**3. Une troisième relation entre  $\alpha, \beta, \gamma$ , et conclusion**

- a) Trouver une troisième équation que doivent satisfaire  $\alpha, \beta, \gamma$ .
- b) Résoudre le système : 
$$\begin{cases} \alpha + \beta + \gamma = 0 \\ \alpha + 2\beta + 3\gamma = 0 \\ \alpha + 4\beta + 9\gamma = 0. \end{cases} \quad (\text{système linéaire de Vandermonde})$$
- c) En déduire que la famille  $(f, g, h)$  est libre.

**4. Peut-on aussi montrer la liberté de cette famille en étudiant des limites quand  $x \rightarrow +\infty$ ?**

(la réponse est oui)

**Exercice 12 (Puissances d'un endomorphisme nilpotent)**

: indepPuisNilpo :

Soit  $E$  un espace vectoriel et  $u$  un endomorphisme :  $u \in \mathcal{L}(E)$ .

On suppose que  $u$  est **nilpotent**, c'est-à-dire que pour un certain  $n \in \mathbb{N}$ , on a :  $u^n = 0$ .

On suppose de plus que  $n$  est choisi **minimal**, c'est-à-dire que  $u^{n-1} \neq 0$ .

(Cet entier  $n$  s'appelle **indice de nilpotence** de  $u$ )

- 1. Montrer que pour  $k \in \mathbb{N}$ , on a :
  - ▶  $u^k \neq 0$  si  $k < n$ ,
  - ▶  $u^k = 0$  si  $k \geq n$ .

Soit  $(\star)$  une relation de dépendance linéaire s'écrivant :  $\sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \cdot u^k = 0$ . (où  $\lambda_0, \dots, \lambda_{n-1} \in \mathbb{R}$ .)

- 2. a) En composant par  $u^{n-1}$ , en déduire que :  $\sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \cdot u^{n-1+k} = 0$
  - b) Quels termes de cette combinaison linéaire sont nuls? (on utilisera la question 1.)
  - c) En déduire que  $\lambda_0 = 0$ .
  - 3. En composant par  $u^{n-2}$ , montrer de même que  $\lambda_1 = 0$ .
  - 4. Montrer par récurrence que tous les coefficients  $\lambda_0, \dots, \lambda_{n-1}$  sont nuls.
- Conclure.

### 3 Bases, principe du changement de base

#### Exercice 13 (*Bases de noyau*)

:basesNoyau:

Soient  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ ,  $C = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$ ,  $D = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \end{bmatrix}$ ,  $E = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ .

Calculer le noyau de chacune de ces matrices.

On donnera à chaque fois la conclusion en fournissant une base du noyau s'il est non-nul.

#### Exercice 14 (*Base d'un sous-espace de polynômes*)

:basesSevPol:

Soient  $E = \mathbb{R}_n[X]$ , où  $n \in \mathbb{N}$ , et on considère l'application  $\varphi : \begin{cases} E \rightarrow \mathbb{R} \\ P \mapsto P(0). \end{cases}$

1. Montrer que l'application  $\varphi$  est linéaire

2. Trouver une base de  $\text{Ker}(\varphi)$ .

On suppose que  $n \geq 2$ . On considère l'application  $\psi : \begin{cases} E \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ P \mapsto \begin{pmatrix} P(0) \\ P'(0) \\ P''(0) \end{pmatrix} \end{cases}$

3. Montrer que l'application  $\psi$  est linéaire.

4. Trouver une base de  $\text{Ker}(\psi)$ .

#### Exercice 15 (*Puissances d'une matrice nilpotente*)

:puisNilpo:

Soit  $N = \begin{bmatrix} \cdot & 1 & 1 \\ \cdot & \cdot & 1 \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ . On note aussi  $I_3$  la matrice identité de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

1. a) Pour  $n \in \mathbb{N}$ , calculer  $N^n$ .

b) Montrer que la famille  $(I_3, N, N^2)$  est libre.

On considère le sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  suivant :  $F = \text{Vect}(I_3, N, N^2)$ .

2. a) Montrer que  $F$  est stable par produit : si  $M, M' \in F$ , alors  $M \cdot M' \in F$ .

b) En déduire que  $F$  est stable par puissances : si  $M \in F$ , alors  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $M^n \in F$ .

c) En déduire que  $\forall M \in F, n \in \mathbb{N}$ , on a :  $M^n = a_n \cdot I_3 + b_n \cdot N + c_n \cdot N^2$ , où  $a_n, b_n, c_n \in \mathbb{R}$ .

3. On pose  $T = I_3 + N$ . On va calculer les suites  $(a_n), (b_n), (c_n)$  ci-dessus.

a) Rappeler l'expression de  $T^0$ . En déduire  $a_0, b_0, c_0$ . Calculer de même  $a_1, b_1, c_1$ .

b) Pour  $n \in \mathbb{N}$ , montrer : 
$$\begin{cases} a_{n+1} = a_n \\ b_{n+1} = a_n + b_n \\ c_{n+1} = b_n + c_n. \end{cases}$$

c) En déduire :  $\blacktriangleright$  la suite  $(a_n)$  est constante

$\blacktriangleright$  la suite  $(b_n)$  est arithmétique

$\blacktriangleright$  la suite  $(c_n)$  est donnée pour  $n \in \mathbb{N}$ , par :  $c_n = c_0 + \sum_{k=0}^{n-1} b_k$ .

4. Conclure sur l'expression de la suite matricielle  $(T^n)$ .

**Exercice 16 (Commutant d'une matrice nilpotente)**

:commNilpo:

Soit  $N = \begin{bmatrix} \cdot & 1 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ . On note aussi  $I_3$  la matrice identité de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

1. a) Calculer  $N^3$ .
- b) Montrer que la famille  $(I_3, N, N^2)$  est libre.

On considère l'ensemble de matrices :  $F = \{M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}), M \cdot N = N \cdot M\}$ .

2. a) Montrer que  $F$  est un espace vectoriel.
- b) Montrer que  $(1, N, N^2)$  est une base de  $F$ .
- c) Montrer que  $F$  est stable par produit : si  $M, M' \in F$ , alors  $M \cdot M' \in F$ .
3. a) Montrer que  $F$  est stable par inversion : si  $M \in F$  est inversible, alors  $M^{-1} \in F$ .
- b) À quelle condition sur  $a, b, c \in \mathbb{R}$ , la matrice  $M = aI_3 + bN + cN^2 \in F$  est-elle inversible? Montrer que :  $(I_3 + bN + cN^2)^{-1} = I_3 - bN + (b^2 - c)N^2$ .
4. On pose  $T = I_3 + N + N^2$ .
  - a) Montrer que l'application  $\varphi : M \mapsto T \cdot M$  est un automorphisme de  $F$ . Donner l'expression de son automorphisme inverse.
  - b) Montrer que les matrices  $T, T - I_3, N^2$  forment une base de  $F$ .
  - c) Donner les formules de changement de base entre les bases  $(I_3, N, N^2)$  et  $(T, T - I_3, N^2)$ .

**Exercice 17 (Opérateur de translation)**

:opTranslationPol:

Rappelons que  $(1, X, X^2)$  est appelée base canonique que  $E = \mathbb{R}_2[X]$ .

Soit  $d$  l'application définie, pour  $P \in E$ , par :  $d(P) = P(X + 1)$ .

1. a) Montrer que l'application  $d$  est un endomorphisme de  $E$ .
- b) Montrer que cet endomorphisme  $d$  est inversible. Donner l'expression de son inverse.
2. a) Montrer que  $(d(1), d(X), d(X^2))$  est une autre base de  $E$ .
- b) Écrire les relations de changement de base dans les deux sens entre ces deux bases.

Soit  $\mathcal{B} = (1, X, X^2)$  et  $\mathcal{B}' = (d(1), d(X), d(X^2))$ .

La matrice de passage s'obtient en écrivant les vecteurs de  $\mathcal{B}'$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

$$\text{On traduit : } \begin{cases} d(1) = 1 \\ d(X) = X + 1 \\ d(X^2) = X^2 + 2X + 1 \end{cases} \quad \text{Il vient : } \text{Pas}(\mathcal{B} \rightsquigarrow \mathcal{B}') = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \cdot & 1 & 2 \\ \cdot & \cdot & 1 \end{bmatrix}.$$

$$\text{Dans l'autre sens, on inverse la matrice, ou bien on part de : } \begin{cases} d^{-1}(1) = 1 \\ d^{-1}(X) = X - 1 \\ d^{-1}(X^2) = X^2 - 2X + 1 \end{cases}.$$

$$\text{On trouve : } \text{Pas}(\mathcal{B} \rightsquigarrow \mathcal{B}') = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ \cdot & 1 & -2 \\ \cdot & \cdot & 1 \end{bmatrix}.$$

3. Que se passe-t-il si on travaille dans  $\mathbb{R}_3[X]$  au lieu de  $\mathbb{R}_2[X]$ ?

## 4 Corrections

### Corrigé Ex 1 (Une famille génératrice du plan $\mathbb{R}^2$ )

:generatricePlan:

Soient  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ , et  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \end{pmatrix}$ .

1. Soit  $\vec{w} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ . Écrire la relation  $\lambda \cdot \vec{u} + \mu \cdot \vec{v} = \vec{w}$  comme un système d'équations linéaires.

(avec  $\lambda, \mu$  les inconnues, et  $x, y$  deux paramètres fixés.)

Soient  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ . On a l'équivalence :  $\lambda \cdot \vec{u} + \mu \cdot \vec{v} = \vec{w} \iff \begin{pmatrix} 3\lambda + 7\mu \\ 2\lambda + 5\mu \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \iff \begin{cases} 3\lambda + 7\mu = x \\ 2\lambda + 5\mu = y \end{cases}$

2. Résoudre ce système d'équations linéaires.

En déduire que, pour  $x, y \in \mathbb{R}$ , on peut écrire :  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (5x - 7y) \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} + (-2x + 3y) \cdot \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \end{pmatrix}$

La matrice du système est  $A = \begin{bmatrix} 3 & 7 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}$ . Elle est inversible, et son inverse est  $A^{-1} = \begin{bmatrix} 5 & -7 \\ -2 & 3 \end{bmatrix}$ .

On résout ainsi le système :  $\begin{cases} 3\lambda + 7\mu = x \\ 2\lambda + 5\mu = y \end{cases} \iff \begin{cases} 5x - 7y = \lambda \\ -2x + 3y = \mu \end{cases}$

On a donc trouvé la relation :  $\vec{w} = \lambda \cdot \vec{u} + \mu \cdot \vec{v}$  soit :

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (5x - 7y) \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} + (-2x + 3y) \cdot \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \end{pmatrix}.$$

3. En déduire que la famille  $\vec{u}, \vec{v}$  est génératrice.

Tout vecteur  $\vec{w} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$  est combinaison linéaire de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

La famille  $(\vec{u}, \vec{v})$  est donc génératrice dans  $\mathbb{R}^2$  : on a  $\text{Vect}(\vec{u}, \vec{v}) = \mathbb{R}^2$ .

### Corrigé Ex 2 (Famille génératrice d'un noyau)

:generatriceNoyau:

Soit  $F$  l'ensemble défini par :  $F = \left\{ \vec{v} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, x + y + z = 0 \right\}$ .

1. Montrer que  $F$  est un espace vectoriel.

L'ensemble  $F$  s'écrit comme un noyau. C'est même le noyau de la matrice  $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ .

En particulier, l'ensemble  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$ .

2. Montrer que les vecteurs :  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ , et  $\vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  engendrent  $F$ .

D'abord les vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  appartiennent bien à  $F$  : ils vérifient l'équation  $x + y + z = 0$ .

On montre que tout vecteur  $\vec{a} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in F$  s'écrit comme combinaison linéaire de  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ .

On a en effet :  $\vec{a} \in F \iff x + y + z = 0 \iff z = -x - y \iff \vec{a} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ -x-y \end{pmatrix} = x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + y \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

On a donc écrit tout vecteur de  $F$  est combinaison linéaire de  $\vec{u}, \vec{v}$ .

Ainsi :  $F \subset \text{Vect}(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ , et l'inclusion est bien réciproque, car  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in F$ .

3. Existe-t-il une famille génératrice de  $F$  plus petite ?

Oui, la famille  $(\vec{u}, \vec{v})$  suffit, comme on l'a vu à la question précédente.

4. Donner une famille génératrice de l'espace :  $G = \text{Ker}(\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix})$ .

(dans quel  $\mathbb{R}^n$  travaille-t-on alors ?)

On travaille dans  $\mathbb{R}^4$ . On a :  $G = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}, x + y + z + t = 0 \right\}$ .

On peut encore exprimer  $t = -x - y - z$ , et on trouve la famille génératrice  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

(En fait c'est même une base de  $G$  !)

**Corrigé Ex 3 (Une famille génératrice de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ )**

:generatriceMatrices:

Soient les matrices :  $A_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $A_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$ ,  $A_3 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ , et  $A_4 = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ .

Pour  $i, j \in \{1, 2\}$ , on note  $E_{i,j}$  la matrice  $2 \times 2$  remplie de 0 sauf pour un 1

- ▶ à la  $i^{\text{ème}}$  ligne,
- ▶  $j^{\text{ème}}$  colonne.

1. Montrer que la famille  $(E_{i,j})_{\substack{i=1,2 \\ j=1,2}}$  est génératrice dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . (la **base canonique** de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ )

C'est la base canonique de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  ! Une matrice quelconque  $M = \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  se décompose dans cette base :  $M = \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix} = a \cdot E_{1,1} + b \cdot E_{1,2} + c \cdot E_{2,1} + d \cdot E_{2,2}$ .

2. a) Montrer que :  $E_{1,1}, E_{2,2} \in \text{Vect}(A_1, A_2)$ .

On a :  $E_{1,1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \cdot A_1 + \frac{1}{2} \cdot A_2 \in \text{Vect}(A_1, A_2)$ .

De même :  $E_{2,2} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \cdot A_1 - \frac{1}{2} \cdot A_2 \in \text{Vect}(A_1, A_2)$ .

- b) Montrer que :  $E_{1,2}, E_{2,1} \in \text{Vect}(A_3, A_4)$ .

On trouve de même : ▶  $E_{1,2} = \frac{1}{2} \cdot A_3 - \frac{1}{2} \cdot A_4 \in \text{Vect}(A_3, A_4)$ .

▶  $E_{2,1} = \frac{1}{2} \cdot A_3 + \frac{1}{2} \cdot A_4 \in \text{Vect}(A_3, A_4)$ .

3. En déduire que la famille  $(A_1, A_2, A_3, A_4)$  est génératrice dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

On a vu que toute matrice  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  est combinaison linéaire de  $E_{1,1}, E_{1,2}, E_{2,1}, E_{2,2}$ .

Or ces quatre matrices sont combinaisons linéaires de  $A_1, A_2, A_3, A_4$ .

Ainsi, toute matrice  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  est combinaison linéaire de  $A_1, A_2, A_3, A_4$ .

Plus précisément, on trouve :  $M = \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix} = \frac{a+b}{2} \cdot A_1 + \frac{a-b}{2} \cdot A_2 + \frac{c+d}{2} \cdot A_3 + \frac{c-d}{2} \cdot A_4$ .

**Corrigé Ex 4 (Les suites géométriques n'engendrent pas  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ )**

:geometriquesPasGeneratrices:

Soient  $q_1, q_2, \dots, q_p \in \mathbb{R}$ .

On construit une suite qui n'appartient pas à  $\text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ .

Soit  $Q = \max(|q_1|, |q_2|, \dots, |q_p|) + 1$ . On s'intéresse à la suite  $(M_n) = (Q^n)$ .

1. Montrer que pour  $k \in \llbracket 1, p \rrbracket$ , on a :  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{q_k^n}{Q^n} = 0$ .

La suite  $(\frac{q_k^n}{Q^n})$  est géométrique de raison  $\frac{q_k}{Q}$ .

Or  $Q \geq |q_k| + 1$ , donc la raison  $\frac{q_k}{Q}$  est de valeur absolue  $|\frac{q_k}{Q}| < 1$ .

On a donc bien la limite demandée :  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{q_k^n}{Q^n} = 0$ .

2. En déduire que si  $u \in \text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ , alors on a aussi :  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_n}{Q^n} = 0$ .

Soit  $u = \sum_{k=1}^p \lambda_k \cdot (q_k^n) \in \text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ . Alors, pour  $n \in \mathbb{N}$ , on a :  $\frac{u_n}{Q^n} = \sum_{k=1}^p \lambda_k \cdot \frac{q_k^n}{Q^n}$ .

Or, on a vu que, pour chaque terme, on a :  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{q_k^n}{Q^n} = 0$ .

Ainsi, on trouve :  $\lim(u_n) = 0$ .

3. En déduire que la suite  $(M_n)$  n'appartient pas à  $\text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ .

La suite  $(M_n) = (Q^n)$  ne vérifie **pas** :  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{M_n}{Q^n} = 0$ . (cette suite est constante  $\equiv 1$  !)

Cette suite  $(M_n)$  n'appartient donc pas, d'après la question précédente, à  $\text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ .

4. Conclure que la famille  $((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$  n'engendre pas  $\mathbb{R}^N$ .

On vient de trouver une suite  $(M_n) \in \mathbb{R}^N$  qui n'appartient pas à  $\text{Vect}((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$ .

La famille  $((q_1^n), (q_2^n), \dots, (q_p^n))$  n'est donc pas génératrice dans  $\mathbb{R}^N$ .

### Corrigé Ex 5 (L'exponentielle n'est pas polynomiale)

:expPasPolynomiale:

Soit  $n \in \mathbb{N}$ , On note  $P_n$  le sous-espace vectoriel des fonctions polynomiales de degré  $\leq n$ .

1. Montrer que  $P_n = \text{Vect}((m_k)_{k=0, \dots, n})$ , où  $\forall k \in \mathbb{N}$ , on pose  $m_k : x \mapsto x^k$ .

Les fonctions polynomiales de degré  $\leq n$  sont celles qui sont combinaison linéaire de monômes  $x \mapsto x^k$ , avec  $k \leq n$ .

C'est ce que demande la question.

2. Montrer que pour  $k \leq n$ , on a :  $m_k^{(n+1)} \equiv 0$ .

(sa dérivée  $(n+1)^{\text{ème}}$  est nulle)

Que peut-on en déduire pour les fonctions appartenant à  $P_n$  ?

On vérifie que la dérivée  $k^{\text{ème}}$  de  $m_k : x \mapsto x^k$  est une constante : c'est d'ailleurs  $k!$

Ainsi, si  $\ell \geq k + 1$ , on a :  $m_k^{(\ell)} \equiv 0$ . En particulier, pour  $\ell = n + 1$ , on a bien :  $m_k^{(n+1)} \equiv 0$ .

Par linéarité de la dérivation, tout élément de  $P_k$ , combinaison linéaire de ces monômes, vérifie la même propriété.

En d'autres termes :  $\forall P \in P_n$ , on a :  $P^{(n+1)} \equiv 0$ .

3. En déduire que la fonction  $(\exp : x \mapsto e^x) \in C^\infty(\mathbb{R})$  n'appartient pas à  $P_n$ .

La fonction exp ne vérifie **pas** :  $\exp^{(n+1)} \equiv 0$ .

On a donc :  $\exp \notin P_n$ .

4. Conclure que les fonctions polynomiales n'engendrent pas  $C^\infty(\mathbb{R})$ .

La fonction exp n'appartient à aucun des sous-espaces  $P_n$ .

Cette fonction n'est donc pas polynomiale : il existe (au moins!) une fonction qui n'est pas combinaison linéaire de polynômes.

### Corrigé Ex 6 (Appliquer la définition dans $\mathbb{R}^3$ )

:libreR3:

Dans  $E = \mathbb{R}^3$ , on considère les vecteurs :  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{w} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

La famille  $\mathcal{F} = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  est-elle libre dans  $E$  ?

Si non, donner une relation de dépendance linéaire vérifiée par cette famille.

En déduire alors une écriture de  $\vec{w}$  comme combinaison linéaire de  $\vec{u}, \vec{v}$ .

#### ► Recherche des relations de dépendance linéaire

On résout pour  $a, b, c \in \mathbb{R}$ , l'équation :  $a \cdot \vec{u} + b \cdot \vec{v} + c \cdot \vec{w} = \vec{0} \iff \begin{pmatrix} -b-2c \\ a+3c \\ -2a+3b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

$$\iff \begin{cases} -b-2c = 0 \\ a+3c = 0 \\ -2a+3b = 0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} a = -3c \\ b = -2c \end{cases}$$



► **Conclusion : la famille est liée**

On a trouvé une famille de relations de dépendance linéaire pour  $\begin{cases} a = 3 \\ b = 2 \\ c = -1. \end{cases}$

On a donc trouvé :  $3\vec{u} + 2\vec{v} - \vec{w} = \vec{0}$ .

► **Expression de  $\vec{w}$  en termes de  $\vec{u}, \vec{v}$**  On peut donc écrire :  $\vec{w} = 3\vec{u} + 2\vec{v}$ .

**Corrigé Ex 7 (Familles libres dans  $\mathbb{R}^2$ )**

:famLibreR2:

Soient les trois vecteurs :  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ , et  $\vec{w} = \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \end{pmatrix}$ .

1. Montrer que les trois vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ , et  $\vec{w}$  forment une famille liée.

► **Recherche des relations de dépendance linéaire**

$$\begin{aligned} \text{On résout pour } a, b, c \in \mathbb{R}, \text{ l'équation : } a \cdot \vec{u} + b \cdot \vec{v} + c \cdot \vec{w} = \vec{0} &\iff \begin{cases} a + 3b + 5c = 0 \\ a + 2b + 4c = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} a = -2c \\ b = -c \end{cases} \end{aligned}$$

► **La famille est liée**

$$\text{On a trouvé la solution : } \begin{cases} a = 2 \\ b = 1 \\ c = -1, \end{cases}$$

soit la relation de dépendance linéaire non-triviale :  $2\vec{u} + \vec{v} - \vec{w} = \vec{0}$ .

2. Montrer que si on enlève l'un des trois vecteurs de cette famille, elle devient libre.

Ces vecteurs ne sont pas colinéaires deux-à-deux.

Aucune sous-famille de deux vecteurs n'est donc liée.

**Corrigé Ex 8 (Indépendance linéaire avec une matrice inconnue)**

:indepLinMatriceInconnue:

Soit  $A = \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}$  une matrice telle que  $a + d = 0$  et  $b + c = 0$ ,  $B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$  et  $C = I_2$ .

Montrer que  $A, B, C$  sont linéairement indépendantes.

► **Recherche de relation de dépendance linéaire** Soient  $x, y, z \in \mathbb{R}$ .

$$\text{On résout : } xA + yB + zC = 0 \iff \begin{bmatrix} ax + y + z & cx + 2y \\ bx + 2y & dx + y + z \end{bmatrix} = 0$$

$$\text{On a donc : } \begin{cases} (ax + y + z) + (dx + y + z) = 0 \\ (bx + 2y) + (cx + 2y) = 0 \end{cases}$$

Or  $a + d = 0$  et  $c + b = 0$ , d'où  $y = z = 0$ .

Il ne reste que  $x$ , qui doit donc aussi valoir 0.

► **Conclusion : la famille est libre**

**Corrigé Ex 9 (Une famille libre dans  $\mathbb{R}[X]$ )**

:famLibreRX:

Soient  $a, b, c$  trois réels deux-à-deux distincts.On note :  $P(X) = (X - b)(X - c)$ ,  $Q(X) = (X - c)(X - a)$ , et  $R(X) = (X - a)(X - b)$ 

1. Calculer la valeur de chacun de ces polynômes en
- $a, b$
- , et
- $c$
- .

On trouve (sur la diagonale, les coefs sont  $\neq 0$ ) :

	$X = a$	$X = b$	$X = c$
$P(X)$	$(a - b)(a - c)$	0	0
$Q(X)$	0	$(b - c)(b - a)$	0
$R(X)$	0	0	$(c - a)(c - b)$

2. En déduire que la famille
- $(P, Q, R)$
- est libre dans
- $\mathbb{R}[X]$
- .

- **Recherche d'une relation de dépendance linéaire** Soient  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ .

On résout :  $\alpha \cdot P(X) + \beta \cdot Q(X) + \gamma \cdot R(X) = 0$ .

- **Équations plus simples** On évalue en  $X = a$ ,  $X = b$  et  $X = c$ . Il vient :

$$\alpha \cdot \underbrace{P(a)}_{\neq 0} + \beta \cdot \underbrace{Q(a)}_{=0} + \gamma \cdot \underbrace{R(a)}_{=0} = 0, \quad \text{d'où } \alpha = 0$$

$$\alpha \cdot P(b) + \beta \cdot Q(b) + \gamma \cdot R(b) = 0, \quad \text{d'où } \beta = 0.$$

$$\alpha \cdot P(c) + \beta \cdot Q(c) + \gamma \cdot R(c) = 0, \quad \text{d'où } \gamma = 0.$$

- **Conclusion : la famille est libre**

3. Soit
- $U(X) = (X - a)(X - b)(X - c)$
- . Montrer que :
- $U'(X) \in \text{Vect}(P, Q, R)$
- .

On dérive :  $U(X) = (X - a)(X - b)(X - c)$ 

$$U'(X) = (X - b)(X - c) + (X - a)(X - c) + (X - a)(X - b)$$

On a donc bien :  $U'(X) = P(X) + Q(X) + R(X) \in \text{Vect}(P, Q, R)$ .**Corrigé Ex 10 (Indépendance de suites géométriques)**

:indepGeom:

Montrons que les suites  $(u_n) = (2^n)$ ,  $(v_n) = (3^n)$  et  $(w_n) = (4^n)$  sont linéairement indépendantes.Soit une relation de dépendance linéaire, sous la forme :  $\alpha \cdot u + \beta \cdot v + \gamma \cdot w = 0$ .

1. Que faut-il montrer pour réaliser l'objectif de l'exercice ?

Il faut utiliser l'équation  $\alpha \cdot u + \beta \cdot v + \gamma \cdot w = 0$  pour montrer que les coefficients  $\alpha, \beta, \gamma$  valent 0.

2. Nullité de
- $\gamma$

- a) Montrer que si
- $\gamma \neq 0$
- , alors :
- $\lim(\frac{\alpha}{\gamma} \cdot u + \frac{\beta}{\gamma} \cdot v + w) = +\infty$

On simplifie le membre de gauche par  $\gamma$ .

$$\text{On trouve : } \frac{\alpha}{\gamma} \cdot u + \frac{\beta}{\gamma} \cdot v + w.$$

Le terme prépondérant est la suite  $w = (4^n)$ .

$$\text{On a donc : } \lim \frac{\alpha}{\gamma} \cdot u + \frac{\beta}{\gamma} \cdot v + w = \lim w = +\infty.$$

b) En déduire une contradiction, et la valeur de  $\gamma$  dans notre relation de dépendance.

Le membre de gauche doit être nul.

On ne peut donc pas avoir  $\lim_{\gamma} \frac{\alpha}{\gamma} \cdot u + \frac{\beta}{\gamma} \cdot v + w = +\infty$ .

Le coefficient  $\gamma$  est donc nul.

3. En déduire de même que  $\beta = 0$ , puis conclure.

C'est le même principe! Si  $\beta \neq 0$ , alors on a :  $\lim_{\beta} \frac{\alpha}{\beta} 2^n + 3^n = +\infty$ .

Mais par hypothèse, cette limite doit être 0. On doit donc avoir  $\beta = 0$ . Il s'ensuit que  $\alpha = 0$

La seule relation de dépendance linéaire de la famille  $(u, v, w)$  est donc triviale.

La famille  $(u, v, w)$  est donc libre.

### Corrigé Ex 12 (Puissances d'un endomorphisme nilpotent)

:indepPuisNilpo:

Soit  $E$  un espace vectoriel et  $u$  un endomorphisme :  $u \in \mathcal{L}(E)$ .

On suppose que  $u$  est **nilpotent**, c'est-à-dire que pour un certain  $n \in \mathbb{N}$ , on a :  $u^n = 0$ .

On suppose de plus que  $n$  est choisi **minimal**, c'est-à-dire que  $u^{n-1} \neq 0$ .

(Cet entier  $n$  s'appelle **indice de nilpotence** de  $u$ )

1. Montrer que pour  $k \in \mathbb{N}$ , on a :
- ▶  $u^k \neq 0$  si  $k < n$ ,
  - ▶  $u^k = 0$  si  $k \geq n$ .

On a  $u^{n-1} \neq 0$ , et  $u^n = 0$

▶ **Pour**  $k \leq n-1$ , on a  $n-1-k \geq 0$ , d'où :  $0 \neq u^{n-1} = u^k \circ u^{n-1-k}$ , et ainsi  $u^k \neq 0$ .

▶ **Pour**  $k \geq n$ , on a  $k-n \geq 0$ , d'où :  $u^k = u^n \circ u^{k-n} = 0$ .

Soit  $(\star)$  une relation de dépendance linéaire s'écrivant :  $\sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \cdot u^k = 0$ . (où  $\lambda_0, \dots, \lambda_{n-1} \in \mathbb{R}$ .)

2. a) En composant par  $u^{n-1}$ , en déduire que :  $\sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \cdot u^{n-1+k} = 0$

On a :  $\sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \cdot u^k = 0$ . On compose par  $u^{n-1}$ .

Il vient  $0 = u^{n-1} \circ \sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \cdot u^k = \sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \cdot u^{n-1+k}$ .

- b) Quels termes de cette combinaison linéaire sont nuls? (on utilisera la question 1.)

Seul le terme  $k=0$  contient un endomorphisme non-nul : c'est  $\lambda_0 \cdot u^{n-1}$ .

Tous les autres contiennent un  $u^i = 0$  car  $i = n-1+k \geq n$ .

- c) En déduire que  $\lambda_0 = 0$ .

Dans la somme ci-dessus, il ne reste que :  $\lambda_0 \cdot u^{n-1} = 0$ .

On a donc bien :  $\lambda_0 = 0$ .

3. En composant par  $u^{n-2}$ , montrer de même que  $\lambda_1 = 0$ .

On a déjà montré que  $\lambda_0 = 0$ . On a donc :  $0 = \sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \cdot u^k = \sum_{k=1}^{n-1} \lambda_k \cdot u^k$ .

On compose par  $u^{n-2}$ . Il vient ainsi :  $0 = u^{n-2} \circ \sum_{k=1}^{n-1} \lambda_k \cdot u^k = \sum_{k=1}^{n-1} \lambda_k \cdot u^{n-2+k}$ .

Le seul terme où apparaît un endomorphisme non-nul est le premier :  $\lambda_1 \cdot u^{n-1}$

Comme la somme est nulle, il vient bien  $\lambda_1 = 0$ .

4. Montrer par récurrence que tous les coefficients  $\lambda_0, \dots, \lambda_{n-1}$  sont nuls.

Conclure.

On montre par récurrence sur  $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , l'hypothèse :  $\lambda_0 = \lambda_1 = \dots = \lambda_i = 0$  ( $H_i$ ).

L'initialisation pour  $i = 0$  est faite : c'est  $\lambda_0 = 0$ .

L'hérédité se fait en composant la somme  $\sum_{k=i+1}^{n-1} \lambda_k \cdot u^k = 0$  par :  $u^{n-i-2}$ .

Il ne reste que le premier terme, dont on déduit  $\lambda_{i+1} = 0$ .

On trouve donc que les coefficients  $\lambda_k$  sont tous nuls.

La famille  $(u^0, u^1, \dots, u^{n-1})$  est donc libre.

### Corrigé Ex 17 (Opérateur de translation)

:opTranslationPol:

Rappelons que  $(1, X, X^2)$  est appelée base canonique que  $E = \mathbb{R}_2[X]$ .

Soit  $d$  l'application définie, pour  $P \in E$ , par :  $d(P) = P(X+1)$ .

1. a) Montrer que l'application  $d$  est un endomorphisme de  $E$ .

On vérifie les deux propriétés :

► **Linéarité de  $d$**

$$\begin{aligned} \text{Pour } P, Q \in E, \text{ on a bien : } d(a \cdot P + b \cdot Q) &= (aP + bQ)(X+1) \\ &= aP(X+1) + bQ(X+1) \\ &= a \cdot d(P) + b \cdot d(Q) \end{aligned}$$

► **Stabilité de  $E$  par  $d$**  Soit  $P \in E = \mathbb{R}_2[X]$ . Alors  $\deg(P) \leq 2$ .

On a  $d(P) = P(X+1)$ . Ainsi, on a aussi  $\deg(d(P)) \leq 2$ , donc  $d(P) \in E$ .

- b) Montrer que cet endomorphisme  $d$  est inversible.

Donner l'expression de son inverse.

L'endomorphisme  $d$  consiste à décaler les polynômes d'une unité vers la gauche.

Il admet donc pour réciproque le décalage d'une unité vers la droite :  $d^{-1}(P) = P(X-1)$ .

2. a) Montrer que  $(d(1), d(X), d(X^2))$  est une autre base de  $E$ .

L'endomorphisme  $d$  est un automorphisme.

L'image d'une base par  $d$  est donc encore une base.

On vérifie à la main que les polynômes forment une base : 
$$\begin{cases} d(1) = 1 \\ d(X) = X+1 \\ d(X^2) = (X+1)^2 \end{cases}$$

- b) Écrire les relations de changement de base dans les deux sens entre ces deux bases.

Soit  $\mathcal{B} = (1, X, X^2)$  et  $\mathcal{B}' = (d(1), d(X), d(X^2))$ .

La matrice de passage s'obtient en écrivant les vecteurs de  $\mathcal{B}'$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

$$\text{On traduit : } \begin{cases} d(1) = 1 \\ d(X) = X+1 \\ d(X^2) = X^2 + 2X + 1 \end{cases} \quad \text{Il vient : } \text{Pas}(\mathcal{B} \rightsquigarrow \mathcal{B}') = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \cdot & 1 & 2 \\ \cdot & \cdot & 1 \end{bmatrix}.$$

$$\text{Dans l'autre sens, on inverse la matrice, ou bien on part de : } \begin{cases} d^{-1}(1) = 1 \\ d^{-1}(X) = X-1 \\ d^{-1}(X^2) = X^2 - 2X + 1 \end{cases}.$$

$$\text{On trouve : } \text{Pas}(\mathcal{B} \rightsquigarrow \mathcal{B}') = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ \cdot & 1 & -2 \\ \cdot & \cdot & 1 \end{bmatrix}.$$

**3.** *Que se passe-t-il si on travaille dans  $\mathbb{R}_3[X]$  au lieu de  $\mathbb{R}_2[X]$  ?*

C'est le même principe, mais avec une matrice plus grande, qui est toujours donnée par le triangle de Pascal.

On trouve :  $\text{Pas}(\mathcal{B} \rightsquigarrow \mathcal{B}') = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ \cdot & 1 & 2 & 3 \\ \cdot & \cdot & 1 & 3 \\ \cdot & \cdot & \cdot & 1 \end{bmatrix}.$

---