

2.1) usando a equação Ampere - Maxwell

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

aplicando div

$$\text{div rot } \vec{H} = \text{div} \left( \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) \leadsto \text{div rot } \vec{H} = 0$$

$$\text{div} \left( \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) = 0 \leadsto \text{aplicando teorema da divergência}$$

$$\int_V \text{div} \left( \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) dV = \oint_{S(V)} \left( \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) \cdot d\vec{S} = 0 //$$

A partir das equações de Maxwell, demonstrar que, para qualquer superfície fechada  $S$  temos :

$$\oint_S \left( \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) \cdot d\vec{S} = 0$$

comparar a amplitude das correntes de condução e a amplitude das correntes de deslocamento em função da frequência para diferentes materiais  
pode considerar um campo elétrico da forma:

2.2)  $V = V_0 \sin(\omega t)$

$$E_x = \frac{V}{d} = \frac{V_0 \sin(\omega t)}{d}$$

$$\vec{E} = E_0 \sin(\omega t) \hat{x}$$

$$\Rightarrow \vec{J} = \sigma E_0 \sin(\omega t) \hat{x}$$

$$J_x = \sigma E_x = \frac{\sigma V_0 \sin(\omega t)}{d}$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

(considerando a permissividade constante)

$$= \omega \epsilon E_0 \cos(\omega t) \hat{x}$$

$$\frac{\partial D_x}{\partial t} = \epsilon \frac{\partial E_x}{\partial t} = \frac{\epsilon V_0 \omega \cos(\omega t)}{d}$$

visto que as densidades de correntes não defasadas, comparamos somente a amplitude

$$\frac{\frac{\epsilon V_0 \omega}{d} \sim \frac{\partial D}{\partial t}}{\frac{\sigma V_0}{d} \sim J} = \frac{\epsilon \omega}{\sigma} \rightsquigarrow \text{usar como meio de comparação}$$

na verdade, a permissividade e a condutividade variam com a frequência (em particular para o mar e a terra). Contudo, nesse exercício, os valores fornecidos são considerados constantes

o objetivo do exercício é comparar a amplitude das correntes de condução (J) e a amplitude das correntes de deslocamento (dD/dt) em função da frequência para diferentes materiais:

$$(\omega \epsilon / \sigma) = (\omega \epsilon_0 \epsilon_r / \sigma)$$

material	cond. (S/m)	perm. relativa	60Hz	1kHz	1MHz	1GHz
cobre	5.8E7	1				
chumbo	0.5E7	1				
mar	4	81				
terra	1E-3	10				

2.3) densidades de correntes constantes:  $\frac{\partial \bar{D}}{\partial t} = 0$

$$\begin{cases} \text{rot } \bar{H} = \bar{J} \\ \text{div } \bar{B} = 0 \\ \text{rot } \bar{E} = -\frac{\partial \bar{B}}{\partial t} \\ \text{div } \bar{D} = \rho \end{cases}$$

Exercício:

Estabeleça as equações de Maxwell para campos magnéticos produzidos por densidades de correntes e de cargas constantes.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \Rightarrow \frac{\partial \bar{D}}{\partial t} = \vec{0} \quad (\text{por M-G})$$

$$\Rightarrow \text{rot } \bar{H} = \bar{J} \quad (\text{M-A})$$

$$\frac{\partial \bar{J}}{\partial t} = \vec{0} \Rightarrow \frac{\partial \bar{H}}{\partial t} = \vec{0} \quad (\text{M-A})$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \bar{B}}{\partial t} = \vec{0} \quad (\bar{B} = \mu \bar{H})$$

$$\Rightarrow \text{rot } \bar{E} = \vec{0}$$

2.4)  $\text{rot } \bar{E} = -\frac{\partial \bar{B}}{\partial t} = -\frac{\partial [B_0 \sin(\omega t) \hat{x}]}{\partial t}$

~~$\text{rot } \bar{E} = -B_0 \omega \cos(\omega t) \hat{x}$~~   $\leadsto \bar{J} = 0$

$\sigma \cdot \bar{E} = 0$   
 $\text{rot } \bar{E} = 0$

$B_0 \omega \cos(\omega t) = 0$

Mostrar que, numa região onde a densidade de cargas livres e a densidade de corrente de condução são nulas, o seguinte campo de indução magnética não satisfaz as equações de Maxwell

$$\begin{aligned} \vec{B} &= B_0 \sin(\omega t) \hat{x} \\ (\hat{x} &= \hat{x}) \end{aligned}$$

$\hookrightarrow$  mate que a expressão pode ser zero, mas não para toda  $t$ , invalidando a igualdade

Faltaram algumas condições no livro, no texto do exercício, por exemplo: a região considerada fica num material de condutividade não nula e sem movimento com relação ao sistema de coordenadas utilizado para o cálculo dos campos

$$\begin{cases} \sigma \neq 0 \\ \bar{J} = \vec{0} \\ \bar{v} = \vec{0} \end{cases} \Rightarrow \bar{E} = \vec{0} \quad (\text{porque } \bar{J} = \sigma(\bar{E} + \bar{v} \times \bar{B}))$$

$$2.5) \quad \text{rot } \bar{E} = - \frac{\partial \bar{B}}{\partial t}$$

$$\text{rot } \bar{H} = \frac{\partial \bar{D}}{\partial t} \leadsto \bar{J} = 0$$

Mostrar que, em regiões onde a densidade de cargas livres e a densidade de corrente de condução são nulas temos:

$$M-A \Rightarrow M-G$$

$$M-F \Rightarrow M-T$$

$$a) \quad \text{rot } \bar{E} = - \frac{\partial \bar{B}}{\partial t} \leadsto \text{aplicando div}$$

$$\text{div } \text{rot } \bar{E} = - \text{div} \left( \frac{\partial \bar{B}}{\partial t} \right) \leadsto \text{div rot } \bar{E} = 0$$

$$\text{div} \left( \frac{\partial \bar{B}}{\partial t} \right) = 0$$

$$\frac{\partial (\text{div } \bar{B})}{\partial t} = 0 \leadsto \text{div } \bar{B} = 0$$

$$b) \quad \text{rot } \bar{H} = \frac{\partial \bar{D}}{\partial t} \leadsto \text{aplicando div}$$

$$\text{div } \text{rot } \bar{H} = \text{div} \left( \frac{\partial \bar{D}}{\partial t} \right) \leadsto \text{div rot } \bar{H} = 0$$

$$\text{div} \left( \frac{\partial \bar{D}}{\partial t} \right) = 0$$

$$\frac{\partial (\text{div } \bar{D})}{\partial t} = 0 \leadsto \text{div } \bar{D} = 0$$

Faltou, no texto do exercício, dizer que em algum instante (por exemplo  $t=0$ ) as equações de M-G e M-T são verificadas, para justificar as últimas implicações dessas deduções



2.7)  $\text{rot } \vec{H} = \vec{J}$   $\leadsto$  aplicando div

$$\text{div rot } \vec{H} = \text{div } \vec{J}$$

$$\text{div } \vec{J} = 0 \leadsto \vec{J} = \sigma \vec{E} = \sigma \frac{\vec{D}}{\epsilon}$$

Demostre que, em regime estático, em um meio uniforme (condutividade e permissividade uniformes), e com densidade de cargas livres nula, temos:  
M-A  $\Rightarrow$  M-G

$$\left( \frac{\sigma}{\epsilon} \text{div } \vec{D} = 0 \right) //$$

podem sair do divergente porque são uniformes (ou seja, independentes da posição e então das variáveis de espaço)

2.8)  $V = V_0 \sin(\omega t)$

$$J = \frac{dD}{dt}$$

$$E = \frac{V}{d} = \frac{V_0 \sin(\omega t)}{d}$$

$$J = \sigma E = \frac{\sigma V_0 \sin(\omega t)}{d} //$$

$$\frac{dD}{dt} = \epsilon \frac{dE}{dt} = \frac{\epsilon \omega V_0 \cos(\omega t)}{d} //$$

} visto que são defasados, igualar somente a amplitude

$$\frac{\sigma V_0}{d} = \frac{\epsilon \omega V_0}{d} \leadsto \epsilon = \sigma \epsilon_0$$

$$\sigma = \epsilon_0 \omega$$

$$\omega = 5,02083 \cdot 10^{10}$$

$$\omega = 2\pi f \leadsto f = 7990909429 \approx 8 \text{ GHz} //$$

Em um capacitor de placas planas paralelas, com dielétrico de permissividade relativa 9 e condutividade 4S/M, sob o qual é aplicada uma tensão elétrica senoidal, calcular a frequência para a qual a amplitude da corrente de deslocamento é igual à amplitude da corrente de condução

$$2.9) \bar{E} = E_0 \cos(\omega t) \hat{i}$$

considerando esse campo elétrico com  $E_0 = 100 \text{ V/m}$  em um dielétrico de permissividade relativa 25, calcular o valor pico da densidade de corrente de deslocamento

$$\frac{d\bar{D}}{dt} = \epsilon \frac{d\bar{E}}{dt}$$

$$\epsilon \frac{d\bar{E}}{dt} = \underbrace{\epsilon E_0 \omega \sin(\omega t)}_{D_0} \hat{i}$$

$$D_0 : \epsilon E_0 \omega \leadsto \epsilon = 25 \epsilon_0$$

$$|D_0| = 25 \epsilon_0 \cdot 100 \cdot 10^3 = 22,13 \text{ A/m}^2$$

Amplitude

$$2.10) \quad \vec{E} = 120\pi \cos(10^6\pi t - \beta x) \hat{j}$$

$$\vec{H} = A\pi \cos(10^6\pi t - \beta x) \hat{k}$$

$$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$-\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} = 10^6\pi \mu A\pi \sin(10^6\pi t - \beta x) \hat{k} \quad (1)$$

$$\text{rot } \vec{E} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & E & 0 \end{vmatrix} = \frac{\partial E}{\partial x} \hat{k} - \frac{\partial E}{\partial z} \hat{i}$$

$$\frac{\partial E}{\partial x} \hat{k} = \beta \cdot 120\pi \sin(10^6\pi t - \beta x) \hat{k} \quad (2)$$

$$(1) = (2)$$

$$10^6\pi \mu A\pi \sin(10^6\pi t - \beta x) \hat{k} = \beta 120\pi \sin(10^6\pi t - \beta x) \hat{k}$$

$$10^6\pi \mu A = \beta 120$$

$$\text{rot } \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \epsilon \cdot -10^6\pi 120\pi \sin(10^6\pi t - \beta x) \hat{j} \quad (3)$$

A partir dessas expressões para o campo elétrico e o campo magnético, determinar o valor de (A) e (beta) em um meio linear, isotrópico, homogêneo (propriedades uniformes) com

$$\epsilon_r = 4, \mu_r = 4, \sigma = 0$$

$$\vec{J} = \vec{0}, \rho = 0$$

$$\text{rot } \vec{H} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & 0 & H \end{vmatrix} = \frac{\partial H}{\partial y} \hat{i} - \frac{\partial H}{\partial x} \hat{j}$$

$$-\frac{\partial H}{\partial x} \hat{j} = \beta A \pi \sin(10^6 \pi t - \beta x) \hat{j} \quad (4)$$

$$(4) = (3) \\ \beta A \pi \sin(10^6 \pi t - \beta x) \hat{j} = \epsilon 10^6 \pi 120 \pi \sin(10^6 \pi t - \beta x) \hat{j}$$

$$\beta A = \epsilon 10^6 120 \pi //$$

$$\begin{cases} 120 \beta = \mu 10^6 A \pi \leadsto \beta = \frac{\mu 10^6 A \pi}{120} \\ \beta \cdot A = \epsilon \cdot 10^6 120 \pi \end{cases}$$

$$\frac{\mu 10^6 A^2 \pi}{120} = \epsilon \cdot 10^6 120 \pi \leadsto \begin{aligned} \epsilon &= 4 \epsilon_0 \\ \mu &= 4 \mu_0 \end{aligned}$$

$$A^2 = \frac{4 \epsilon_0 \cdot 120^2}{4 \mu_0}$$

$$A = \sqrt{\frac{\epsilon_0 \cdot 120^2}{\mu_0}} \cong 0,3185 //$$

$$\beta = \frac{4 \mu_0 \cdot 10^6 (0,3185) \pi}{120} \cong 0,04191 //$$



2.11)  $\vec{B} = B_0 \cdot e^{j(\omega t - \beta z)} \hat{x}$  ~ tem direção  $\hat{x}$  mas só varia com  $z$

1ª forma)

$$\text{rot } \vec{H} = \frac{1}{\mu} \text{rot } \vec{B} = \frac{j\vec{D}}{j\omega\mu}$$

$$\text{rot } \vec{B} = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ B & 0 & 0 \end{vmatrix} = \frac{\partial B}{\partial z} \hat{y} - \frac{\partial B}{\partial y} \hat{z}$$

A partir dessa expressão para a indução magnética em um material isotrópico e homogêneo (propriedades uniformes) e com densidades de cargas livres e de corrente de condução nulas, determinar a expressão do campo magnético, do campo elétrico e da indução elétrica.

Pode se considerar também a seguinte expressão para a indução magnética

$$\vec{B}(z,t) = B_0 \cdot \sin(\omega t - \beta z) \hat{x}$$

$$\frac{1}{\mu} \frac{\partial B}{\partial z} \hat{y} = \frac{j\vec{D}}{j\omega\mu} \leadsto \frac{\partial B}{\partial z} = -j\beta B_0 \cdot e^{j(\omega t - \beta z)}$$

$$\frac{1}{\mu} (-j\beta B_0 \cdot e^{j(\omega t - \beta z)}) \hat{y} = \frac{d\vec{D}}{dt}$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E} = \int \frac{-j\beta B_0}{\mu} e^{j(\omega t - \beta z)} dt \cdot \hat{y}$$

$$\epsilon \vec{E} = \frac{-j\beta B_0}{\mu} \cdot \frac{1}{j\omega} e^{j(\omega t - \beta z)} \hat{y}$$

$$\vec{E} = \frac{-\beta B_0 \cdot e^{j(\omega t - \beta z)}}{\epsilon \mu \omega} \hat{y}$$

2ª forma)

$$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \sim -\frac{\partial B}{\partial t} = -j\omega B_0 e^{j(\omega t - \beta z)}$$

$$\text{rot } \vec{E} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & E_y & E_z \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) \hat{k}$$

$\vec{B}$  só tem componente  $\hat{i}$   
 $\vec{E}$  só depende de  $z$

$$\left( \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) \hat{i} = +j\omega B_0 e^{j(\omega t - \beta z)} \hat{i}$$

$$\frac{\partial E_y}{\partial z} = j\omega B_0 e^{j(\omega t - \beta z)} \sim E_y = E \cdot \hat{j} = \vec{E}$$

$$E_y = -\frac{j\omega B_0 e^{j(\omega t - \beta z)}}{\beta} = -\frac{\omega B_0 e^{j(\omega t - \beta z)}}{\beta} \sim \beta = \omega \sqrt{\mu \epsilon}$$

$$\vec{E} = -\frac{\beta B_0 e^{j(\omega t - \beta z)}}{\omega \mu \epsilon} \hat{j}$$

2.12)  $\bar{E} = E_0 \cos(\omega t - \beta z) \hat{i}$  tem direção  $\hat{i}$  mas  
 não varia com  $z$

1ª forma)

$$\text{rot } \bar{E} = -\frac{\partial \bar{B}}{\partial t}$$

$$\text{rot } \bar{E} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E & 0 & 0 \end{vmatrix} = \frac{\partial E}{\partial z} \hat{j} - \frac{\partial E}{\partial y} \hat{k}$$

A partir dessa expressão para o campo elétrico em um material isotrópico e homogêneo (propriedades uniformes) e com densidades de cargas livres e de corrente de condução nulas, determinar a expressão do campo magnético e da indução magnética.

$$\frac{\partial E}{\partial z} \hat{j} = -\frac{\partial \bar{B}}{\partial t} \quad \leadsto \quad \frac{\partial E}{\partial z} = \beta E_0 \sin(\omega t - \beta z)$$

$$-\frac{d\bar{B}}{dt} = \beta E_0 \sin(\omega t - \beta z) \hat{j}$$

$$\bar{B} = \int -\beta E_0 \sin(\omega t - \beta z) dt \cdot \hat{j} = \frac{\beta E_0}{\omega} \cos(\omega t - \beta z) \hat{j}$$

$$\bar{H} = \frac{\bar{B}}{\mu} = \frac{\beta E_0}{\mu \omega} \cos(\omega t - \beta z) \hat{j}$$

2ª forma)

$$\text{rot } \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \leadsto \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = -\epsilon \epsilon_0 \omega \sin(\omega t - \beta z) \hat{x}$$

$\vec{E}$  não tem componente  $\hat{x}$

$$\text{rot } \vec{H} = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ H_x & H_y & H_z \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial H_z}{\partial y} - \frac{\partial H_y}{\partial z} \right) \hat{x} + \left( \frac{\partial H_x}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial x} \right) \hat{y} + \left( \frac{\partial H_y}{\partial x} - \frac{\partial H_x}{\partial y} \right) \hat{z}$$

$\rightarrow$  não depende de  $z$

$$\left( \frac{\partial H_z}{\partial y} - \frac{\partial H_y}{\partial z} \right) \hat{x} = -\epsilon \epsilon_0 \omega \sin(\omega t - \beta z) \hat{x}$$

$$\frac{\partial H_y}{\partial z} = \epsilon \epsilon_0 \omega \sin(\omega t - \beta z) \leadsto H_y = H \cdot \hat{y} = \vec{H}$$

$$\vec{H} = \int \epsilon \epsilon_0 \omega \sin(\omega t - \beta z) dz \cdot \hat{y}$$

$$\vec{H} = \frac{\epsilon \epsilon_0 \omega}{\beta} \cos(\omega t - \beta z) \cdot \hat{y}$$



2.13)

escrever a equação de conservação da carga elétrica (ou eq. de continuidade elétrica)

$$a) \operatorname{rot} \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \leadsto \text{aplicamos } \operatorname{div}$$

$$\operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{H} = \operatorname{div} \left( \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) \leadsto \operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{H} = 0$$

$$\operatorname{div} \vec{J} = - \operatorname{div} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\operatorname{div} \vec{J} = - \frac{\partial (\operatorname{div} \vec{D})}{\partial t} \leadsto \operatorname{div} \vec{D} = \rho$$

$$\operatorname{div} \vec{J} = - \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

(quantidade de carga não varia)

caso estático

$$b) \operatorname{div} \vec{J} = 0 \leadsto \text{caso estático, sem variação no tempo}$$

no caso estático, em um condutor homogêneo, mostre que o campo elétrico pode ser escrito como o gradiente de um potencial escalar

$$c) dW = \vec{F} \cdot d\vec{l} \leadsto \vec{F} = q \cdot \vec{E}$$

$$\frac{dW}{q} = \frac{\vec{F}}{q} \cdot d\vec{l}$$

$$\leadsto dV = - \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

↳ convenção

↓  
dV: trabalho por unidade de carga

$$\vec{J} = \sigma \vec{E} \quad (\vec{v} = \vec{E})$$

$$\operatorname{div} \vec{J} = 0$$

$$\Rightarrow \operatorname{div}(\sigma \vec{E}) = 0$$

$$\Rightarrow \sigma \operatorname{div}(\vec{E}) = 0$$

$$\Rightarrow \operatorname{div}(\vec{E}) = 0$$

$$\Rightarrow \vec{E} = - \operatorname{grad}(V)$$



d)  $\vec{E} = E \cdot \hat{x}$  considerando um campo uniforme paralelo à direção (x), determinar a expressão geral do potencial escalar elétrico

$$\vec{E} = -\text{grad } V \Rightarrow \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\text{grad } V \cdot d\vec{l}$$

$$\Rightarrow E \cdot d\vec{l} = E dx = -dV$$

$$\Rightarrow \int dV = -\int E dx$$

$$= -E \int dx \quad (E \text{ unif.})$$

$$\Rightarrow \boxed{V(x) = -Ex + V_0}$$

$V_0$  constante de integração

$$\text{div } \vec{J} = 0 \leadsto \vec{J} = \sigma \cdot \vec{E}$$

$$\text{div } (\sigma \vec{E}) = 0$$

$$\frac{d(\sigma E)}{dx} = 0 \leadsto \text{definição de divergente variando em } x$$

$$\frac{dE}{dx} = 0 \leadsto E = C_1 \leadsto \text{so queremos a valor absoluto}$$

$$V = -\int \vec{E} \cdot d\vec{l} = -XC_1 + C_2 \leadsto dl = dx$$

$$V(x) = XC_1 + C_2 //$$

considerar as seguinte condições ao limite:

$$e) \begin{cases} V(0) = 1V \\ V(2) = 0V \end{cases}$$

(posição x em metros)

$$V(0) = 0 \cdot C_1 + C_2 = 1$$

$$C_2 = 1$$

$$V(2) = 2 \cdot C_1 + 1 = 0$$

$$C_1 = -\frac{1}{2}$$

$$V(x) = -\frac{x}{2} + 1 //$$

$$U = V(0) - V(2) = 1V$$

calcular a corrente atravessando uma superfície de 2mm quadrados

$$U = \frac{l}{\sigma S} \cdot I \leadsto I = 10A //$$

$$J = \sigma E$$

$$\frac{I}{S} = \sigma (V \cdot l)$$

$$2.14) V = 2,5 \cdot 10^5 \sin(\omega t)$$

$$E = \frac{V}{d} = \frac{2,5 \cdot 10^5 \sin(\omega t)}{10} = 2,5 \cdot 10^4 \sin(\omega t)$$

$$\frac{\partial D}{\partial t} = \epsilon \cdot \frac{\partial E}{\partial t} = \epsilon \cdot \omega 2,5 \cdot 10^4 \cos^*(\omega t) \sim \omega = 2\pi f = 2\pi \cdot 10^5$$

$$\frac{\partial D}{\partial t} = 0,139 \cos^*(\omega t) \sim \text{analisar a amplitude}$$

$$J = \frac{I}{S} = \frac{1}{10^{-6}} = 10^6$$

$$J \gg \frac{\partial D}{\partial t}$$

entre duas placas paralelas condutoras separadas por uma distância  $d=10\text{m}$  é aplicada a tensão  $V(t)$  de frequência  $100\text{Hz}$ . Na região de ar entre as placas existe um fio condutor (por exemplo uma espira), de seção transversal  $1\text{mm}^2$  no qual circula uma corrente de  $1\text{A}$ .

Argumentar sobre eventuais aproximações das equações de Maxwell aplicáveis para o estudo desse problema.

tem poucos elementos no texto do exercício para escolher possíveis simplificações... a aproximação do campo elétrico, o cálculo da densidade de corrente de deslocamento e a comparação com a densidade de corrente de condução são alguns elementos de resposta. Também, pode se calcular o comprimento de onda para  $10\text{Hz}$  no vácuo e comparar com os  $10\text{m}$  que podem ser considerados como dimensão característica do problema. O texto não diz se a corrente no fio varia com o tempo e com qual frequência. Note que a comparação corrente de condução/corrente de deslocamento é local... no condutor. Mas fora dele, só tem corrente de deslocamento.

## 2.15) equações de Maxwell em regime estático (nenhuma grandeza depende do tempo)

$$a) \begin{cases} \text{rot } \vec{H} = \vec{J} \\ \text{div } \vec{B} = 0 \\ \text{rot } \vec{E} = 0 \\ \text{div } \vec{D} = \rho \end{cases}$$

Mostre que uma indução magnética da forma  $\vec{B} = \text{rot}(\vec{A})$  verifica M-T

$$b) \vec{B} = \text{rot } \vec{A} \leadsto \text{aplicando div}$$

$$\text{div } \vec{B} = \text{div } \text{rot } \vec{A}$$

$$\text{div } \vec{B} = 0 \leadsto \text{condiz com as equações}$$

$$c) \vec{A} = (0, 0, A_k)$$

No caso que o potencial vetor magnético tem só componente na direção (z) e é invariante com relação a (z) (só depende de x e y) calcular as componentes da indução magnética em função de (Az).

$$\vec{B} = \text{rot } \vec{A} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & 0 & A_k \end{vmatrix} = \frac{\partial A_k}{\partial y} \hat{i} - \frac{\partial A_k}{\partial x} \hat{j} + 0 \hat{k}$$

$$\vec{B} = \left( \frac{\partial A_k}{\partial y}, -\frac{\partial A_k}{\partial x}, 0 \right) \leadsto \vec{B} = \mu \vec{H}$$

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu}$$

$$\vec{H} = \left( \frac{1}{\mu} \frac{\partial A_k}{\partial y}, -\frac{1}{\mu} \frac{\partial A_k}{\partial x}, 0 \right)$$

d)  $\vec{J} = (0, 0, J_z)$   $\sim$  só componente  $\hat{k}$

considerando además que a densidade de corrente tem componente só na direção (z) e só depende de (x) e (y)  
escrever M-A em função de  $(A_z)$ ,  $(J_z)$  e da permeabilidade.

rot  $\vec{H} = \vec{J}$

$$\text{rot } \vec{H} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{1}{\mu} \frac{\partial A_z}{\partial y} & -\frac{1}{\mu} \frac{\partial A_z}{\partial x} & 0 \end{vmatrix} = \left[ -\frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{\mu} \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{\mu} \frac{\partial A_z}{\partial y} \right) \right] \hat{k}$$

$$-J_z = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{\mu} \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{\mu} \frac{\partial A_z}{\partial y} \right)$$

$\hookrightarrow$  componentes em  $\hat{k}$

$$2.16) \quad \text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \text{rot } \vec{H} = \vec{J}$$

$$\text{div } \vec{D} = 0$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\Delta \vec{E} = \sigma \mu \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\text{rot rot } \vec{E} = - \text{rot} \left( \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \right) \leadsto \nabla^2 \vec{E} = \text{grad div } \vec{E} - \text{rot rot } \vec{E}$$

$$\text{grad div } \vec{E} - \nabla^2 \vec{E} = - \frac{\partial (\text{rot } \vec{B})}{\partial t} \leadsto \text{div } \vec{E} = \frac{\text{div } \vec{D}}{\epsilon_0} = 0$$

$$\nabla^2 \vec{E} = \frac{\partial (\text{rot } \mu \vec{H})}{\partial t} \leadsto \text{rot } \vec{H} = \vec{J}$$

$$\nabla^2 \vec{E} = \mu \frac{\partial \vec{J}}{\partial t} \leadsto \vec{J} = \sigma \vec{E}$$

$$\nabla^2 \vec{E} = \sigma \mu \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Demonstre que desprezando a densidade de corrente de deslocamento para um meio homogêneo, linear e com densidade de cargas livre nula temos

permissividade  
e permeabilidade  
uniformes  
(material homogêneo linear)



$$2.17) \quad \text{rot } \bar{E} = -\frac{\partial \bar{B}}{\partial t} \quad \text{rot } \bar{H} = \bar{J}$$

$$\text{div } \bar{D} = 0$$

$$\text{div } \bar{B} = 0$$

Demonstre que desprezando a densidade de corrente de deslocamento para um meio homogêneo, linear e com densidade de cargas livre nula temos

$$\text{div } \bar{B} = 0 \quad \Delta \bar{H} = \sigma \mu \frac{\partial \bar{H}}{\partial t}$$

$$\text{rot rot } \bar{H} = \text{rot } \bar{J} \leadsto \nabla^2 \bar{H} = \text{grad div } \bar{H} - \text{rot rot } \bar{H}$$

$$\text{grad div } \bar{H} - \nabla^2 \bar{H} = \text{rot } \bar{J} \leadsto \text{div } \bar{H} = \frac{\text{div } \bar{B}}{\mu} = 0$$

$$-\nabla^2 \bar{H} = \text{rot } \sigma \bar{E} \leadsto \bar{J} = \sigma \bar{E}$$

$$-\nabla^2 \bar{H} = \sigma \text{rot } \bar{E} \leadsto \text{rot } \bar{E} = -\frac{\partial \bar{B}}{\partial t}$$

$$-\nabla^2 \bar{H} = \sigma \cdot \frac{\partial \bar{B}}{\partial t} \leadsto \bar{B} = \mu \bar{H}$$

$$\nabla^2 \bar{H} = \sigma \mu \frac{\partial \bar{H}}{\partial t}$$

condutividade  
e permeabilidade  
uniformes  
(material homogêneo linear)