專案一產線機台介面

2018/09/21

專案說明

- 設計一個簡易的使用者介面,可供顯示目前機台運作狀態。
- 使用LED作為實際機台的顯示介面。
- 使用者端則使用QT作為操作介面,用以機台互動。
- 每一個小項目功能5分。

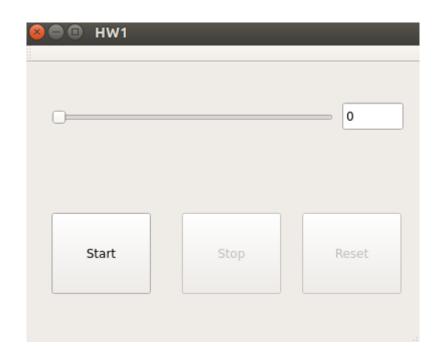
- 在本專案中,機台分為下列幾種工作狀態。
 - 1. 啟動中(程式開啟)
 - ① 三個LED同時閃爍(亮暗間距為一秒)。
 - ② Slider及Slider Editor數值改變時, LED不受影響。
 - ③ Start按鈕為可操作狀態(enable)。
 - ④ Stop按鈕及Reset按鈕為無法操作狀態(disable)。
 - ⑤ Slider初始狀況為最小值(0), Slider Editor初始值為0。

- 2. 開始(Start按下去之後)
 - ① 第一個LED維持亮,不再閃爍。
 - ② 另外兩個LED為當前Slider的數值(0為暗暗,1為暗亮,2為亮暗,3為亮亮)。
 - ③ Slider最大值為3,最小值為0,Slider Editor需跟著Slider拉動而改變,反之Slider Editor改變Slider也會跟著改變。
 - ④ 若Slider Editor輸入大於3則需維持3,小於0則維持0。
 - ⑤ Slider及Slider Editor改變時, LED顯示也會跟著一起改變。
 - ⑥ Start按鈕為不可操作狀態(disable)。
 - ② Stop按鈕及Reset按鈕為可操作狀態(enable)。

- 3. 停止(Stop按下去之後)
 - ① 所有LED維持暗。
 - ② Slider及Slider Editor數值改變時, LED不受影響(保持暗)。
 - ③ Start按鈕及Reset按鈕為可操作狀態(enable)。
 - ④ Stop按鈕為不可操作狀態(disable)。

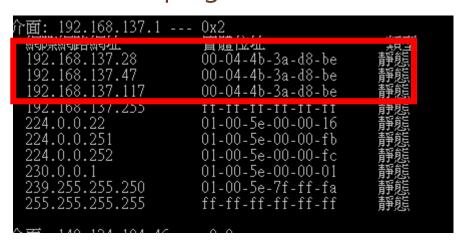
- 4. 重置(Reset按下去之後)
 - ① 系統回到啟動中(程式開啟狀態)。
- 5. 關閉(程式結束)
 - ① 關閉GPIO(unexport)。

使用者端介面



執行說明

- 1. 請在虛擬機安裝filezilla (Lecture1 有說明)
- 2. 在Windows10 打開CMD輸入 arp -a可以看到如下圖,然後根據板子查看IP,有可能很多組,ping看看哪組能連。



3. 打開QT做完專案,在虛擬機端編譯完成後,在資料夾中會產生makefile,將 x86_64-linux-gnu 全部換成 arm-linux-gnueabihf

執行說明

3. 打開QT做完專案,在虛擬機端編譯完成後,在資料夾中會產生makefile,將 x86_64-linux-gnu 全部換成 arm-linux-gnueabihf

```
Makefile ×
###### Compiler, tools and options
CXX
DEFINES
              = -DQT_QML_DEBUG -DQT_DECLARATIVE_DEBUG -DQT_WIDGETS_LIB -DQT_GUI_LIB -DQT_CORE_LIB
CFLAGS
              = -m64 -pipe -g -Wall -W -D_REENTRANT -fPIE $(DEFINES)
CXXFLAGS
              = -m64 -pipe -g -Wall -W -D_REENTRANT -fPIE $(DEFINES)
INCPATH
              = -I/usr/lib/arm-linux-gnueabihf/qt5/mkspecs/linux-g++-64 -I. -I/usr/include/qt5 -I/usr/include/qt5/OtWidgets -I/usr/
include/qt5/OtGui -I/usr/include/qt5/OtCore -I. -I.
              = g++
LINK
LFLAGS
LIBS
              = $(SUBLIBS) -L/usr/X11R6/lib64 -lOt5Widgets -L/usr/lib/arm-linux-gnueabihf -lOt5Gui -lOt5Core -lGL -lpthread
RANLIB
              = /usr/lib/arm-linux-gnueabihf/qt5/bin/qmake
TAR
              = tar -cf
COMPRESS
              = gzip -9f
              = cp -f
              = sed
              = cp -f
COPY DIR
              = cp - f - R
              = strip
INSTALL_FILE = install -m 644 -p
INSTALL_DIR = $(COPY_DIR)
INSTALL PROGRAM = install -m 755 -p
DEL FILE
              = rm -f
SYMLINK
              = ln -f -s
DEL DIR
              = rmdir
MOVE
              = mv -f
CHK DIR EXISTS= test -d
              = mkdir -p
####### Output directory
OBJECTS_DIR = ./
```

執行說明

- 5. 用虛擬機的filezilla把專案傳到板子。
- 6. 使用ssh –Y ubuntu@板子IP,連上板子,打開剛剛傳過來的資料夾, 先make clean在qmake 最後 make就會產生執行檔。
- 7. 由於使用GPIO所以執行時要加 sudo。
- 8. 板子時間有問題可能會產生編譯問題,因此需先修改時間 sudo date MMDDhhmmYYYY

GPIO說明文件及範例

- 1. https://github.com/derekmolloy/boneDeviceTree/
- 2. https://elinux.org/Jetson/Tutorials/Vision-controlled_GPIO