

# Robot móvil

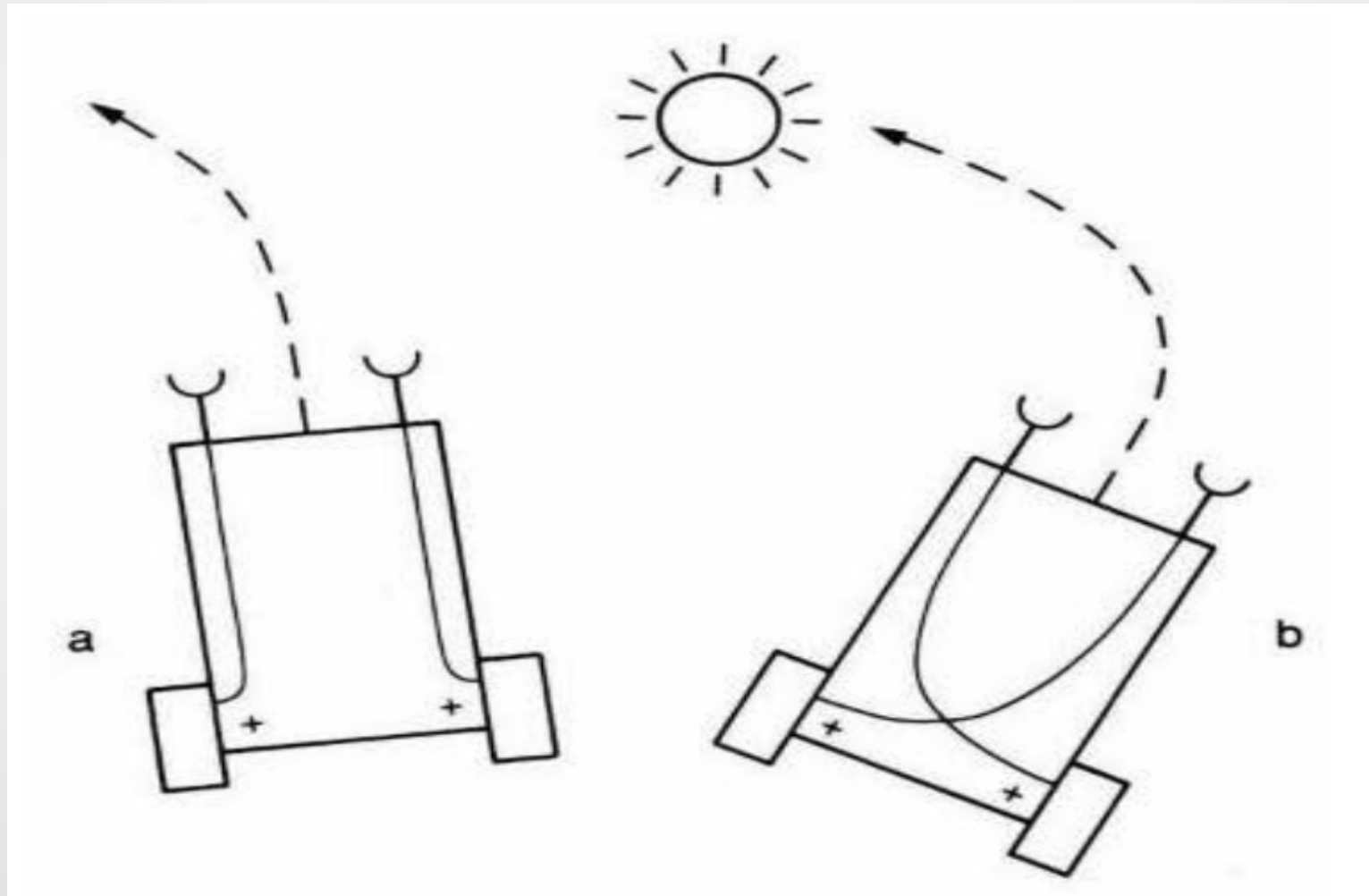
## Comportamientos:

- Vehículo II
  - a) Temeroso
  - b) Agresivo

# Algoritmo para el robot

- Definición de comportamientos.
  - Dar vuelta.
  - Avanzar hacia adelante.
- 1.- Sensado de una variable de interés (Luz).
- 2.- Elección entre comportamientos.
  - Comparación entre sensores.
- 3.- Implementación del comportamiento.

# Robot m3vil



# Comparación

- Velocidad de respuesta.
  - Puede existir ruido.
- Tiempo de muestreo.
  - Lecturas más precisas.

# Ascenso de colina

## Integrador con fuga

- > Definición de comportamientos.
- > Definición de la regla para cambiar entre comportamientos.

1.- Detección de una variable biológicamente importante.

2.- Almacenamiento en memoria.  
Importancia del tiempo.

3.- Elección entre comportamientos.

4.- Proceso de adaptación.

## Robot

- > Definición de comportamientos.
- > Definición de la regla para cambiar entre comportamientos.

1.- Sensado del entorno.

2.- Comparación en el instante “k”.

3.- Elección entre comportamientos.

4.- NO hay proceso de adaptación.