

Bilet 2

1. Enumerați cele 4 tipuri de filtre și descrieți datele de proiectare la filtrele analogice.

• Filtre ideale. Tipuri de filtre

Un filtru va prelucra un semnal de intrare, în scopul diminuării armoniilor într-o anumită bandă de pulsație.

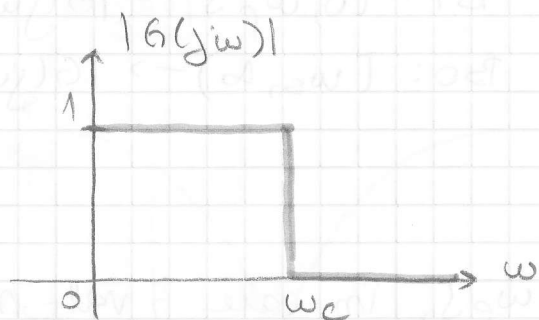
Domeniul valorilor ω pentru care se dorește reducerea armoniilor = bandă de oprire.

Domeniul valorilor ω pt. care (ω) se dorește reducerea armoniilor = bandă de trecere.

Filtrele ideale consideră că orice semnal armonios din ω_T este neglijat de filtru și orice semnal armonios din ω_O este complet eliminat.

TIPURI: a) $\neq T J$ b) $\neq T S$ c) $\neq T B$ d) $\neq O B$.

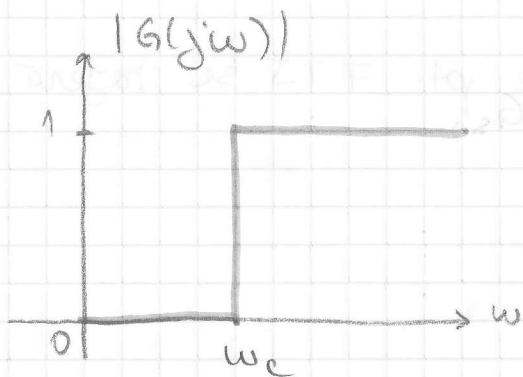
a) $\neq T J$



$$\omega_T: [0, \omega_c]$$

$$\omega_O: (\omega_c, \infty)$$

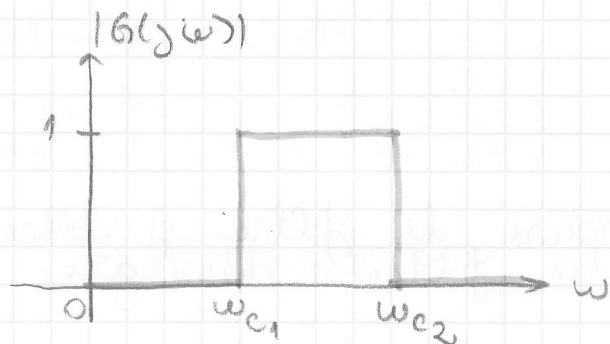
b) $\neq T S$



$$\omega_T: [\omega_c, \infty)$$

$$\omega_O: [0, \omega_c)$$

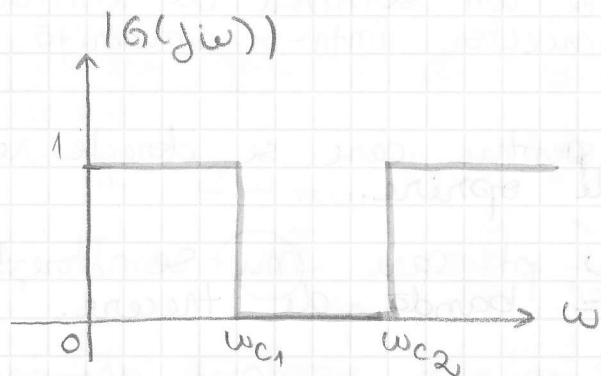
c) FTB



$$BT: [w_{c1}, w_{c2}]$$

$$BO: [0, w_{c1}) \cup (w_{c2}, \infty)$$

d) FOP

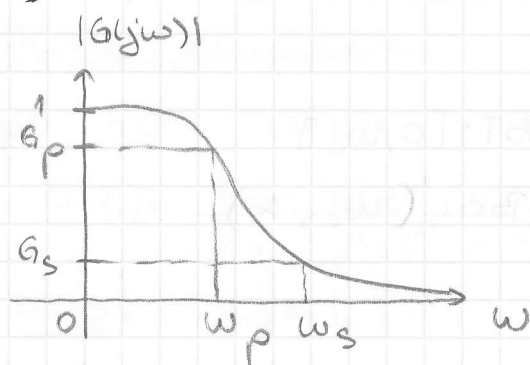


$$BT: [0, w_{c1}] \cup [w_{c2}, \infty)$$

$$BO: (w_{c1}, w_{c2})$$

• Filtre analogice practice. Specificatii de proiectare

a) FTS



$$BT: [0, w_p] \rightarrow |G(jw)| \geq G_p$$

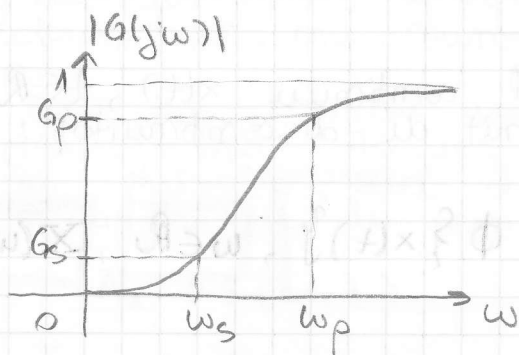
$$BO: [w_s, \infty) \rightarrow |G(jw)| \leq G_s$$

BT: este intervalul $[0, w_p]$, in care val. modulului f_c de \uparrow este cel put_m G_p .

BO: $[w_s, \infty)$, in care, val. mod. f_c de frecv. este cel mult G_s .

Specificatiile de proiectare pt. FTS se refera la valorile: w_p, G_p, w_s, G_s .

b) #TS

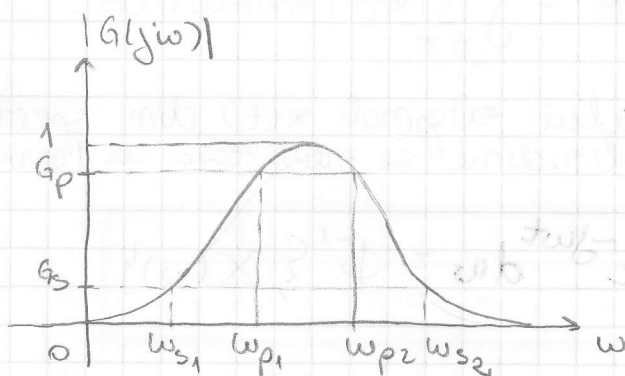


$$BT: [\omega_p, \infty) \rightarrow |G(j\omega)| \geq G_p$$

$$BO: [0, \omega_s] \rightarrow |G(j\omega)| \leq G_s$$

Intervalul dintre ω_p și ω_s = bandă intermediară.
Este de dorit ca aceasta să fie cât mai îngustă.

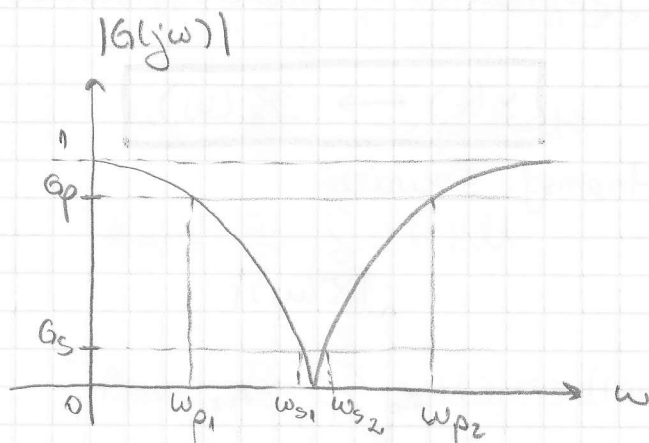
c) #TB



$$BT: [\omega_{p1}, \omega_{p2}] \rightarrow |G(j\omega)| \geq G_p$$

$$BO: [0, \omega_{s1}] \cup [\omega_{s2}, \infty) \rightarrow |G(j\omega)| \leq G_s$$

d) #OB



$$BT: [0, \omega_{p1}] \cup [\omega_{p2}, \infty)$$

$$|G(j\omega)| \geq G_p$$

$$BO: [\omega_{s1}, \omega_{s2}]$$

$$|G(j\omega)| \leq G_s$$

2. Transformata Fourier

- Se consideră un semnal continuu $x(t)$, $t \in \mathbb{R}$, care admite un număr finit de discontinuități:

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt = \Phi \{x(t)\}, \omega \in \mathbb{R}, X(\omega) \in \mathbb{C}$$

$$e^{-j\omega t} = \cos \omega t - j \sin \omega t, \quad j = \sqrt{-1}$$

\Rightarrow TSA se mai poate scrie sub formă complexă algebrică:

$$\begin{aligned} X(\omega) &= A \times(\omega) - j B \times(\omega) = \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \cos \omega t dt - j \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \sin \omega t dt. \end{aligned}$$

- Reconstituirea semnalului original $x(t)$ din spectrul sau complex de amplitudine se realizează cu Transf. F. inv.

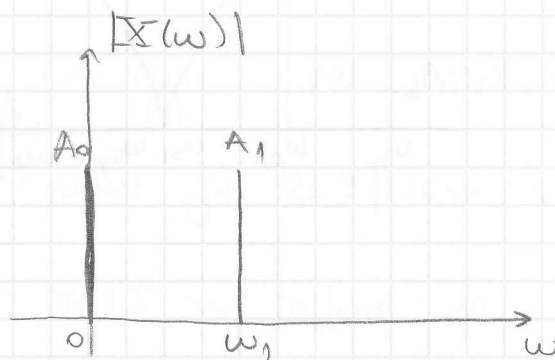
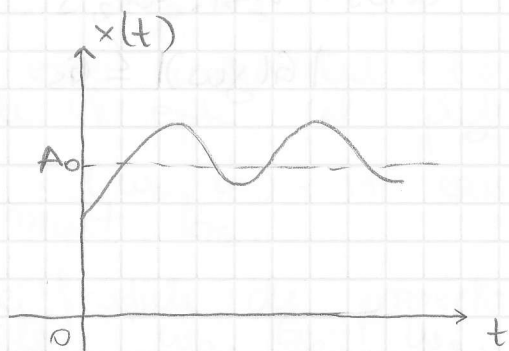
$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega = \Phi^{-1} \{X(\omega)\}$$

$x(t)$, $X(\omega)$
 \downarrow \downarrow
 în dom. timp în dom. frecvenței

- descriu același semnal
- formați o pereche Fourier

$$x(t) \leftrightarrow X(\omega)$$

$$X(\omega) = \mathcal{F} \{x(t)\} \rightarrow \text{transf. Fourier.}$$



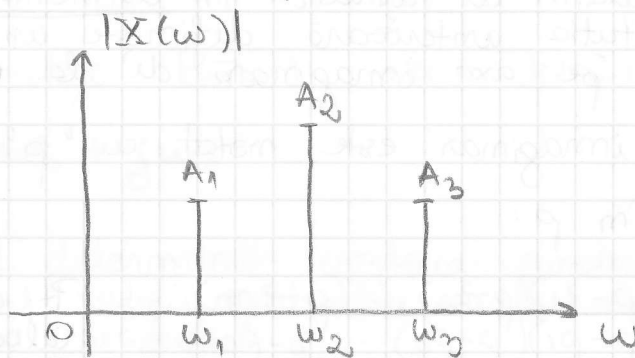
$$x(t) = A_0 + A_1 \cos(\omega_1 t)$$

- Transformata Fourier se aplică oricărui semnal determinist, nu numai pentru semnale periodice.
- Dacă un semnal are 1 punct de discontinuitate, transformata Fourier a acestuia e o funcție continuă în pulsație, ceea ce înseamnă că aceasta conține o infinitate de semnale armonice.

$$A_i \cos(\omega_i t)$$

- Transf. Fourier a unui semnal se folosește la obținerea spectrului semnalului respectiv, deoarece transf. Fourier este o fc. complexă \Rightarrow

spectrul de amplitudine și spectrul de fază



- Serie Fourier reală:

$$x(t) = \frac{A_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} [A_n \cos(n\omega_1 t) + B_n \sin(n\omega_1 t)]$$

$$\omega_1 = \frac{2\pi}{T} \rightarrow \text{pulsație de bază}$$

$$A_0 = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t) dt$$

$$A_n = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t) \cos(n\omega_1 t) dt$$

$$B_n = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t) \sin(n\omega_1 t) dt$$

FSA - fc. spectrată de A.

③ Dependenta răspunsului în frecvență de poli și zerourile funcției de transfer a filtrului și detaliați efectul polilor al acestora

Considerăm f.c. de transfer a unui sistem:

$$G(s) = \frac{b(s)}{A(s)} = b_m \frac{(s-z_1)(s-z_2)\dots(s-z_m)}{(s-p_1)(s-p_2)\dots(s-p_n)} \quad \begin{array}{l} m - \text{zerouri} \\ n - \text{poli} \\ (m \geq n) \end{array}$$

Pentru a analiza comportarea sistemului în domeniul frecvenței, se consideră axa imaginară din planul complex "s", ceea ce înseamnă că facem substituția: $s = j\omega$

Obs! Deoarece discutăm de analiza în domeniul ω , cu din substituția anterioară definește un punct care "cerculează" pe axa imaginară de la $0 \rightarrow \infty$.

Acest punct imaginar este notat cu "p": $s = p$.

F.c. de transfer în p:

$$G(s) \Big|_{s=p} = b_m \frac{(p-z_1)(p-z_2)\dots(p-z_m)}{(p-p_1)(p-p_2)\dots(p-p_n)}$$

În analiză, se calculează modulul f.c. de frecv.:

$$|G(j\omega)| = b_m \frac{|p-z_1| \cdot |p-z_2| \dots |p-z_m|}{|p-p_1| \cdot |p-p_2| \dots |p-p_n|}$$

\Leftarrow

În relația f.c. de transfer, fiecare factor de formă: $p-p_i$ sau $p-z_i$ reprezintă un număr complex, reprezentat în planul "s" de un vector care pornește din punctul p_i sau z_i și ajunge în punctul p.

Putem scrie factorii $p-p_i$ sau $p-z_i$ în forma cu argument:

$$p-p_i = r_i e^{j\theta_i}$$

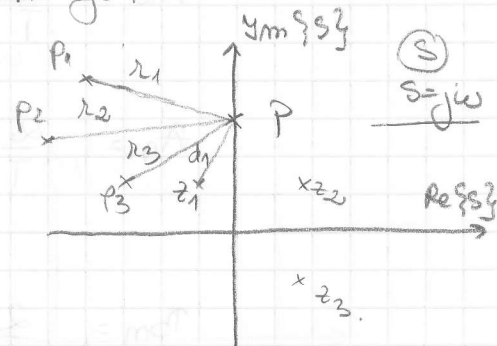
$$p-z_i = d_i e^{j\phi_i}$$

F.c. de transfer se scrie:

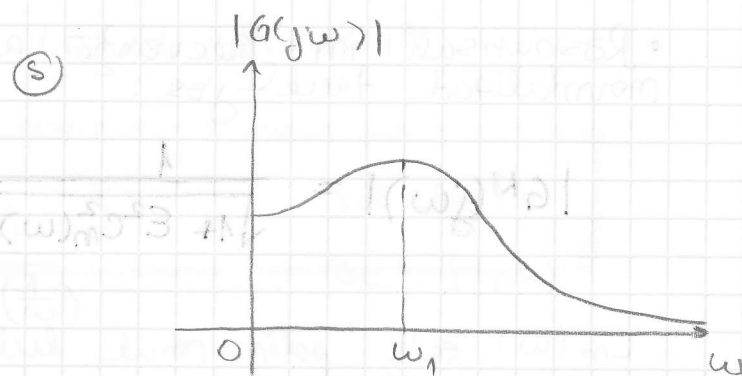
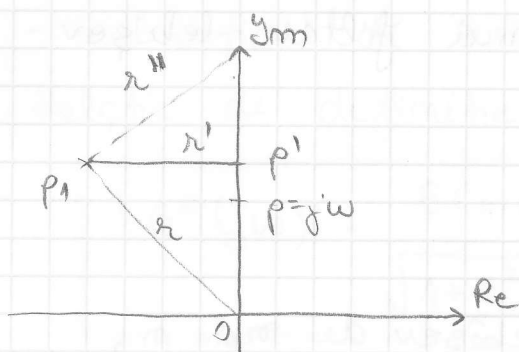
$$G(s) \Big|_{s=p} = b_m \frac{d_1 e^{j\phi_1} \cdot d_2 e^{j\phi_2} \dots d_m e^{j\phi_m}}{r_1 e^{j\theta_1} \cdot r_2 e^{j\theta_2} \dots r_n e^{j\theta_n}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow |G(s)| \Big|_{s=p} = b_m \frac{d_1 d_2 \dots d_m}{r_1 r_2 \dots r_n} =$$

$$= b_m \frac{\text{produsul distanțelor de la zerouri la pct. p}}{\text{produsul distanțelor de la poli la pct. p}}$$



EFFECTUL UNUI POL



$$|G(j\omega)| = \frac{d_1 \cdot d_2 \cdot \dots \cdot d_m}{r_1 \cdot r_2 \cdot \dots \cdot r_m}$$

Se consideră $b_m = 1$, adică filtrul nu are amplificare.

$$p_1 = -\alpha_1 + j\omega_1$$

Un pol determină creșterea modulului f.c. de frecvență în dreptul valorii pulsației egală cu valoarea părții imaginare a polului respectiv.

Prezența polului determină o scădere a modulului f.c. de frecvență pt. valori ale pulsației depărtate de valoarea părții imaginare.

4. Filtrul Cebășev (Chebyshev).

- Răspunsul în frecvență a unui filtru Cebășev normalizat, trece jos:

$$|G^N(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1 + \epsilon^2 C_m^2(\omega)}}$$

$C_m(\omega)$ este polinomul lui Cebășev de ord. m , care se calculează:

$$C_m(\omega) = \cos(m \cdot \cos^{-1} \omega)$$

Polinomul se poate calcula cu relația:

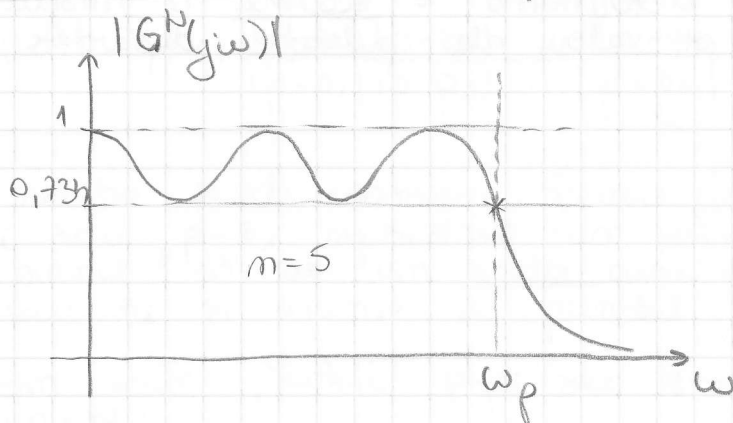
$$C_m(\omega) = 2\omega C_{m-1}(\omega) - C_{m-2}(\omega)$$

$$C_0(\omega) = 1 \quad ; \quad C_1(\omega) = \omega.$$

- Caracteristica modul-pulsatie a filtrului Cebășev prezintă undulații în banda de trecere, amplitudinea acestor oscilații este determinată de parametrul ϵ :

$$r = \sqrt{1 + \epsilon^2}$$

r = amplitudinea oscilațiilor



- Numărul punctelor de extrem al caracteristicii în banda de trecere este egal cu ordinul filtrului.

Dacă ordinul este impar, caracteristica pleacă de la valoarea 1, iar dacă este par, caract. pleacă din valoarea:

$$\frac{1}{\sqrt{1 + \epsilon^2}}$$

FILTRELE CERĂȘEV INVERSE

- nr. infinit de zerouri (usual $m = m-1$)

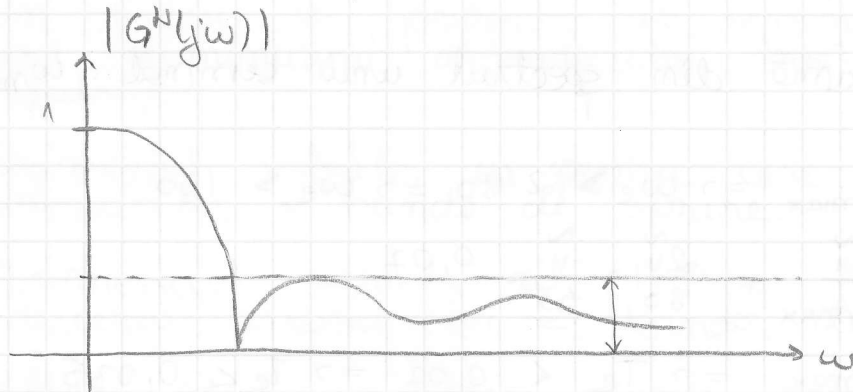
Relația de definiție:

$$|G^N(j\omega)| = \frac{\varepsilon C_m\left(\frac{1}{\omega}\right)}{\sqrt{1 + \varepsilon^2 C_m^2\left(\frac{1}{\omega}\right)}}$$

$$B_T: (0, 1)$$

$$B_O: (1, \infty)$$

Filtrul invers prezintă oscilații în banda de oprire.



5. Ex.

În urma calculului ordinului unui filtru C, pe baza datelor de proiectare, s-a obținut valoarea: $m=2,3$

La valoarea finală se alege și care este motivația alegerii? Câți poli și câte zerouri ar avea f.c. de transfer a filtrului cu ordinul ales?

Deoarece ordinul filtrului ar trebui să fie un număr întreg, se va alege numărul imediat mai mare: $m=3$

Caracteristica filtrului este cu atât mai apropiată de o formă ideală, cu cât ordinul este mai mare, atunci, performanțele și respectarea condițiilor de proiectare ale filtrului impun alegerea valorii întregi mai mari.

\Rightarrow f.c. de transfer va avea 3 poli și niciun zero.

6. Ex

Calculați fc. de transfer a FTB cu:

$\omega_{p1} = 40$ și $\omega_{p2} = 180$, pt. care în primele etape, s-a obținut FTB cu fc. de transfer:

$$H(s) = \frac{1}{s^2 + 1,4s + 1}$$

$$T(s) = \frac{s^2 + \omega_{p1} \cdot \omega_{p2}}{(\omega_{p2} - \omega_{p1})^2} = \frac{s^2 + 7200}{140^2}$$

7. Pulsatia maximă din spectrul unui semnal: $\omega_{\max} = 80$.
 $T_{\min} = ?$

$$\omega_e > 2\omega_{\max} \Rightarrow \omega_e > 2 \cdot 80 \Rightarrow \omega_e > 160$$

$$T_{\max} = \frac{2N}{\omega_{\max}} = \frac{2N}{80} = \frac{N}{40} = 0,07$$

$$T_e < \frac{T_{\max}}{2} \Rightarrow T_e < \frac{0,07}{2} \Rightarrow T_e < 0,035$$

Practic, $\omega_e > 10 \cdot \omega_{\max} \Rightarrow \omega_e > 800$, pt. e

8. Filtru nerecursiv

Un filtru descrie printr-o funcție de transfer:

$$G(z) = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2} + \dots + b_m z^{-m}}{a_0 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2} + \dots + a_n z^{-n}}$$

obs! $a_0 = 1$

$$y[k] = -a_1 y[k-1] - a_2 y[k-2] - \dots - a_m y[k-m] + b_0 u[k] + b_1 u[k-1] + \dots + b_m u[k-m]$$

→ sunt de două feluri: $\begin{cases} \text{recursive} \\ \text{nerecursiv} \end{cases}$

Filtre nerecursive:

- au tot coef. a_i , $i = \overline{1, m}$ muli.

- dacă la intrare se aplică un impuls Dirac, ieșirea filterului se diminuează cu fiecare eșantion

⇒ filtre cu răspuns pondere finit (FIR).