

METODE DE INTEGRARE NUMERICĂ A ECUAȚIILOR DIFERENȚIALE FĂRĂ DERIVATE PARȚIALE

Aceste metode au drept scop **determinarea graficului funcției** pentru care se cunoaște expresia derivatei:

$$y' = f(x, y)$$

precum și **valoarea funcției într-un punct**:

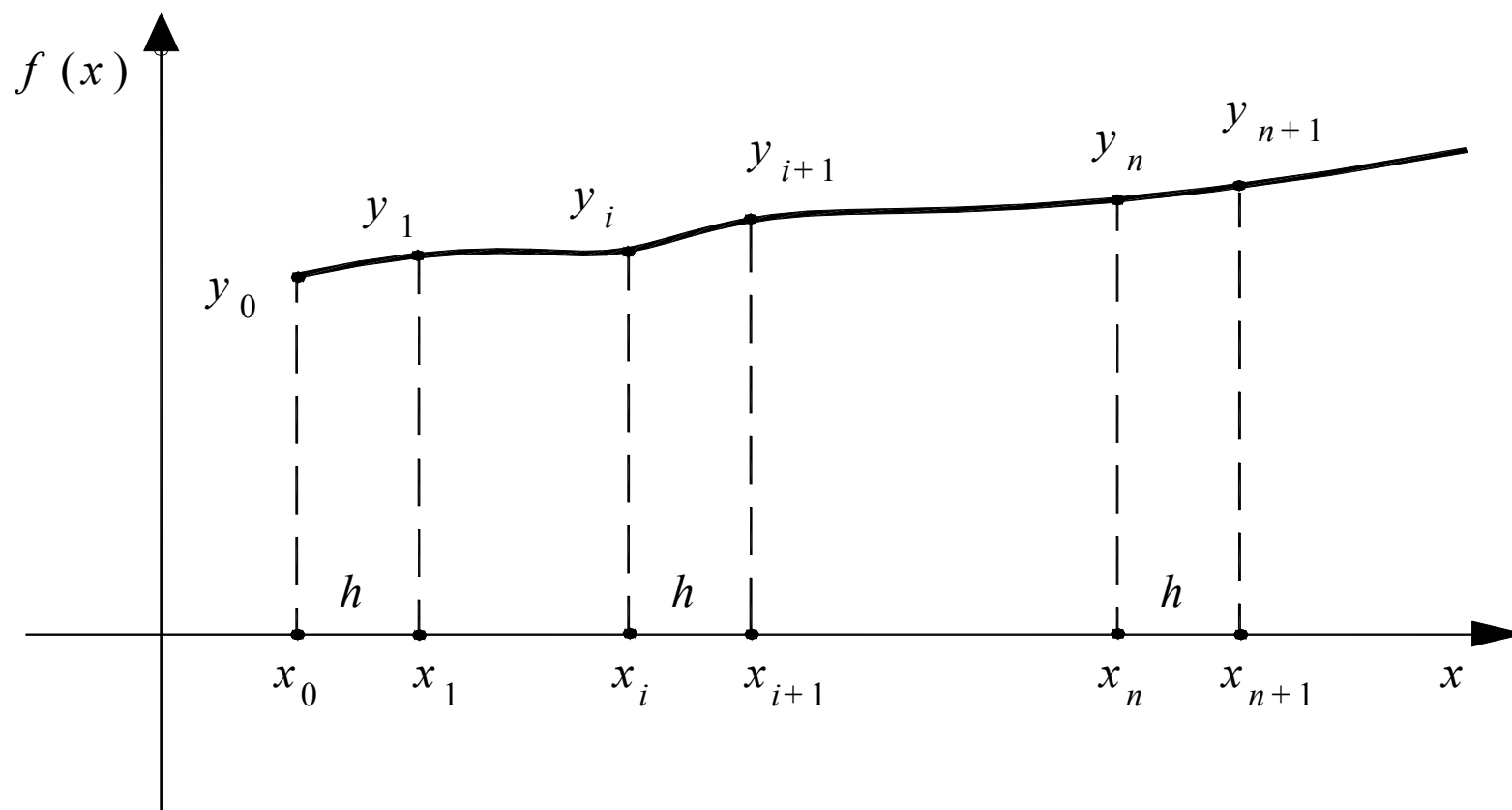
$$y(x_0) = y_0$$

această valoare purtând numele de valoare inițială.

Metodele utilizează formula de dezvoltare în serie Taylor, relație care permite **determinarea valorii funcției într-un punct, dacă se cunoaște valoarea funcției într-un punct alăturat**. Pentru o funcție de o singură variabilă, formula lui Taylor este:

$$y(x + \Delta x) = y(x) + \Delta x \cdot y' + \frac{(\Delta x)^2}{2!} \cdot y'' + \frac{(\Delta x)^3}{3!} \cdot y''' + \dots$$

Deoarece formula de dezvoltare în serie Taylor are o infinitate de termeni, se poate obține o **relație de recurență** prin păstrarea unui număr finit de termeni și alegerea unui pas de integrare h .



Explicativă la integrarea numerică utilizând formula lui Taylor.

Ca urmare calculul valorilor funcției în puncte succesive se poate face utilizând o **relație de recurență** derivată din formula de dezvoltare în serie Taylor, astfel:

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m + \frac{h^2}{2!} \cdot y''_m + \frac{h^3}{3!} \cdot y'''_m$$

O astfel de relație nu poate fi utilizată practic deoarece expresia conține derivatele de ordin superior ale funcției, care sunt **necunoscute**. Ca urmare metodele de integrare numerică stabilesc formule de recurență care nu conțin derivatele funcției fiind totodată echivalente formulei de dezvoltare în serie Taylor.

Metodele de integrare pot fi de două categorii, în funcție de cantitatea de informație utilizată la deducerea valorii funcției într-un punct, precum și de modul de efectuare al calculelor:

➤ **Metode directe** sau metode de tip **Runge-Kutta**, acest tip de metode utilizează numai informațiile obținute la punctul precedent iar calculul se efectuează prin aplicarea relației de recurență.

➤ **Metode indirecte** sau de tip **predictor-corector**, acest tip de metode utilizează informațiile obținute la două puncte determinate anterior iar calculul se efectuează printr-un proces iterativ în care relația de recurență este aplicată până la obținerea valorii funcției cu o precizie impusă inițial.

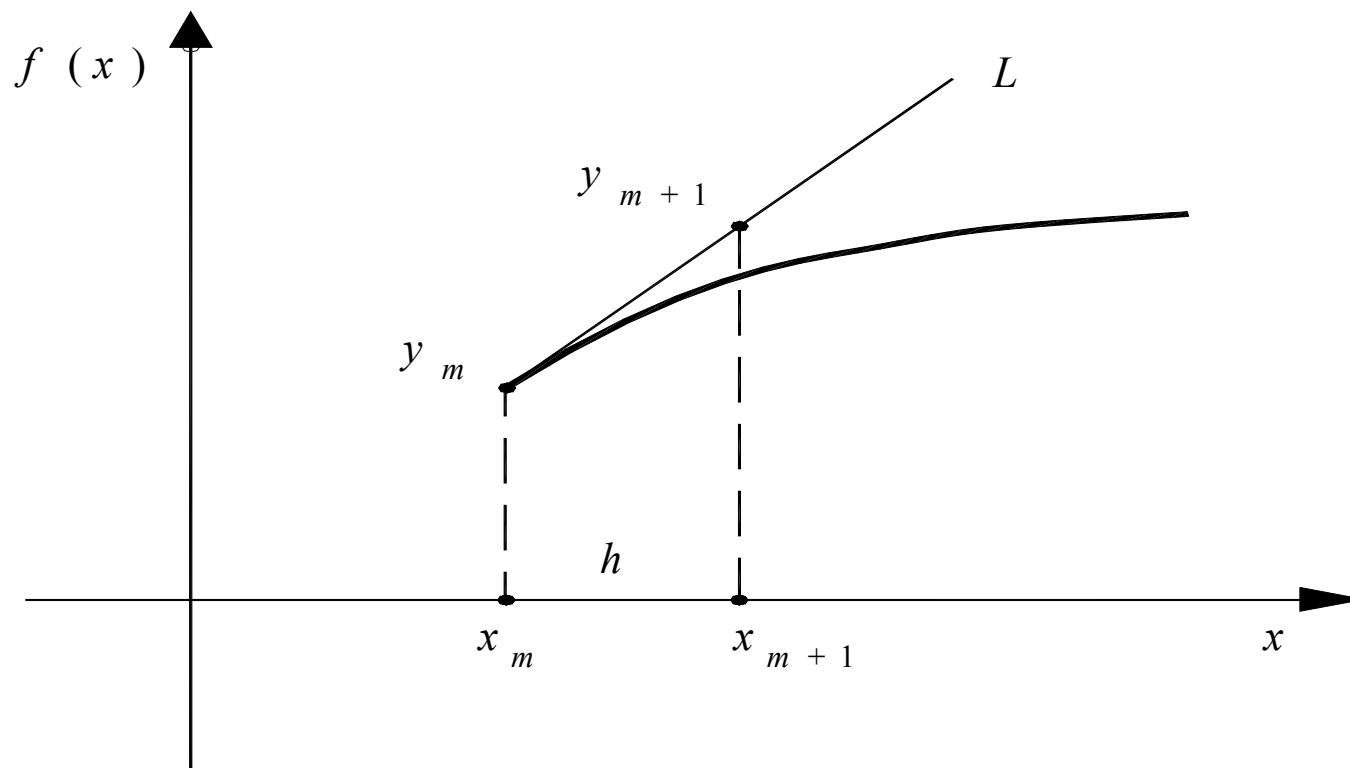
METODE DIRECTE SAU METODE DE TIP RUNGE-KUTTA

Acest tip de metode utilizează o formulă de recurență care simulează relația de dezvoltare în serie Taylor până la termenul care conține factorul h^p valoarea lui p reprezentând *ordinul* metodei.

Exemplu: o metodă care utilizează o formulă de recurență care simulează relația de dezvoltare în serie Taylor până la termenul care conține factorul h^4 va fi o metodă Runge-Kutta de **ordinul 4**.

Modalitatea de deducere a formulelor de recurență este prezentată în continuare:

a) Metoda Runge-Kutta de **ordinul 1** – metoda lui Euler



Metoda constă în aproximarea graficului funcției într-un punct prin tangenta la grafic dusă în acel punct.

Presupunem cunoscute coordonatele (x_m, y_m) ale unui punct aparținând graficului funcției.

Calculând valoarea derivatei funcției în acel punct, se obține valoarea

$$y'_m = f'(x_m, y_m)$$

care reprezintă panta tangentei la grafic în acel punct și a cărei ecuație este:

$$y - y_m = y'_m \cdot (x - x_m)$$

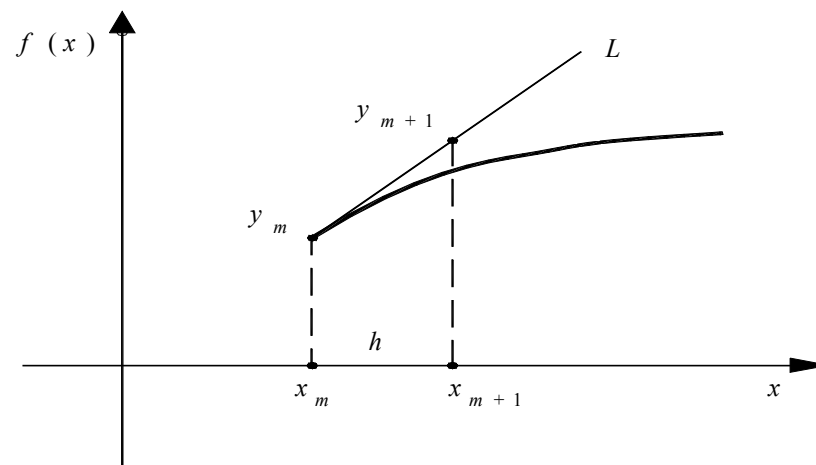
Dacă aproximăm graficul funcției cu tangenta la grafic rezultă că obținem următorul punct al graficului intersectând tangenta cu verticala dusă în dreptul abscisei $x_{m+1} = x_m + h$ ordonata acestui punct va fi:

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m + \frac{h^2}{2!} \cdot y''_m + \frac{h^3}{3!} \cdot y'''_m$$

Relația reprezintă formula de recurență în metoda Euler.

Relația reproduce primii doi termeni ai dezvoltării în serie Taylor, deci este echivalentă acesteia până la termenul care conține factorul h . Ca urmare, metoda Euler este o metodă de tip **Runge-Kutta de ordinul 1**.



$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m + \frac{h^2}{2!} \cdot y''_m + \frac{h^3}{3!} \cdot y'''_m$$

Deoarece orice relație de recurență are un număr finit de termeni rezultă că va determina o eroare de trunchiere, notată cu e_T

Valoarea acesteia poate fi apreciată în funcție de pasul de integrare h .

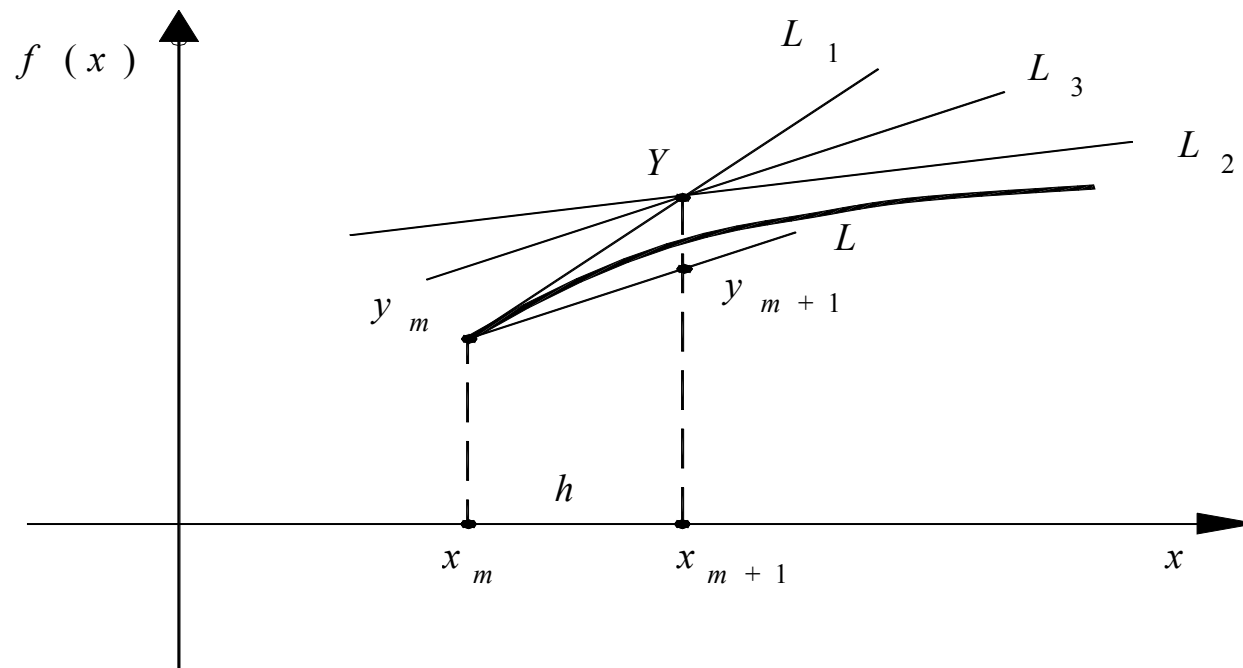
Deoarece valoarea pasului de integrare este subunitară rezultă că dintre toți termenii neglijați, din formula de dezvoltare în serie Taylor, cea mai mare valoare o va avea cel care conține pe h la puterea cea mai mică adică **primul termen neglijat**. Ca urmare la metoda Euler eroarea de trunchiere poate fi apreciată ca fiind $e_T = k \cdot h^2$

Aceasta determină o valoare semnificativă a erorii de trunchiere și ca urmare gradul de precizie al metodei Euler este redus.

Metode Runge-Kutta de ordinul 2

Aceste metode stabilesc formule de recurență care simulează formule de dezvoltare în serie Taylor până la termenul care conține factorul h^2 ca urmare eroarea de trunchiere produsă va fi apreciată ca fiind $e_T = k \cdot h^3$, deci metodele sunt mai precise decât cele de ordinul 1. După cum se va arăta în continuare, se pot determina o infinitate de formule de recurență de tipul menționat. Se vor prezenta două dintre ele precum și o generalizare.

Metoda lui Euler îmbunătățită

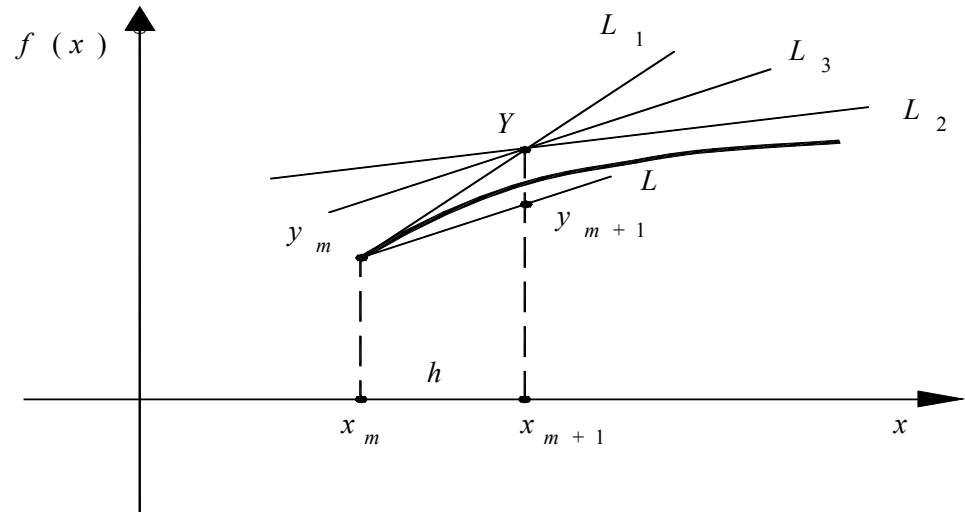


Presupunem cunoscute coordonatele

$$(x_m, y_m)$$

Valoarea derivatei funcției în acel punct:

$$y'_m = f'(x_m, y_m)$$



care reprezintă panta tangentei la grafic în acel punct, dreapta L_1

a cărei ecuație este: $y - y_m = y'_m \cdot (x - x_m)$

Intersecția acesteia cu verticala dusă în dreptul abscisei $x_{m+1} = x_m + h$

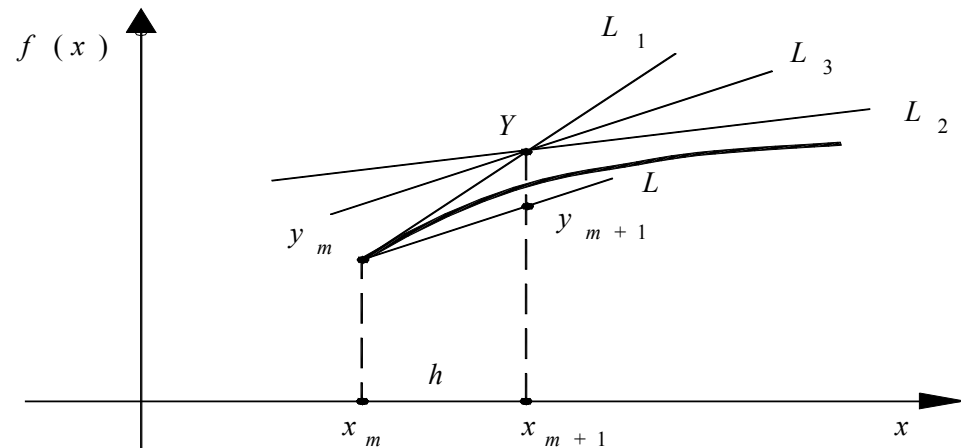
determină valoarea: $Y = y_m + h \cdot y'_m$

Pentru punctul de coordonate $[x_{m+1}, Y]$ se recalculează derivata funcției

obținându-se: $f'(x_m + h, y_m + h \cdot y'_m)$ care reprezintă panta dreptei L_2

Se determină panta dreptei L_3 ca medie aritmetică a pantelor dreptelor L_1 și L_2 :

$$\Psi = \frac{1}{2} \cdot \left[f(x_m, y_m) + f(x_m + h, y_m + h \cdot y'_m) \right]$$



Dreapta L de pantă Ψ și care trece prin punctul de coordonate (x_m, y_m) are ecuația:

$$y - y_m = \Psi \cdot (x - x_m)$$

Obținem următorul punct al graficului intersectând dreapta L cu verticala dusă în dreptul abscisei x_{m+1} , ordonata acestui punct va fi:

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{2} \cdot \left[f(x_m, y_m) + f(x_m + h, y_m + h \cdot y'_m) \right]$$

relație care reprezintă **formula de recurență pentru metoda Euler îmbunătățită**.

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{2} \cdot \left[f(x_m, y_m) + f(x_m + h, y_m + h \cdot y'_m) \right]$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m + \frac{h^2}{2!} \cdot y''_m + \frac{h^3}{3!} \cdot y'''_m$$

Pentru a demonstra că relația recurență este echivalentă dezvoltării Taylor până la termenul care conține h^2 se va proceda după cum urmează. Se utilizează formula de dezvoltare în serie Taylor pentru o funcție de două variabile:

$$f(x + \Delta x, y + \Delta y) = f(x, y) + \Delta x \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + \Delta y \cdot \frac{\partial f}{\partial y} + \dots$$

cu ajutorul căreia se poate scrie:

$$f(x_m + h, y_m + h \cdot y'_m) = f(x_m, y_m) + h \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + h \cdot y'_m \cdot \frac{\partial f}{\partial y}$$

se mai notează: $y'_m = f(x_m, y_m)$

După înlocuiri și reducerea termenilor asemenea, se obține:

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m + \frac{h^2}{2} \cdot \left(\frac{\partial f}{\partial x} + y'_m \cdot \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

$$y'' = \frac{\partial f}{\partial x} + y' \cdot \frac{\partial f}{\partial y}$$

ca urmare relația

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m + \frac{h^2}{2} \cdot \left(\frac{\partial f}{\partial x} + y'_m \cdot \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

devine:

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m + \frac{h^2}{2} \cdot y''_m$$

adică este echivalentă relației de dezvoltare Taylor până la termenul care conține factorul **h^2** prin urmare metoda Euler îmbunătățită este o metodă Runge-Kutta de ordinul 2.

Metoda lui Euler modificată

Presupunem cunoscute coordonatele (x_m, y_m) ale unui punct aparținând graficului funcției.

Calculând valoarea derivatei funcției în acel punct, se obține valoarea:

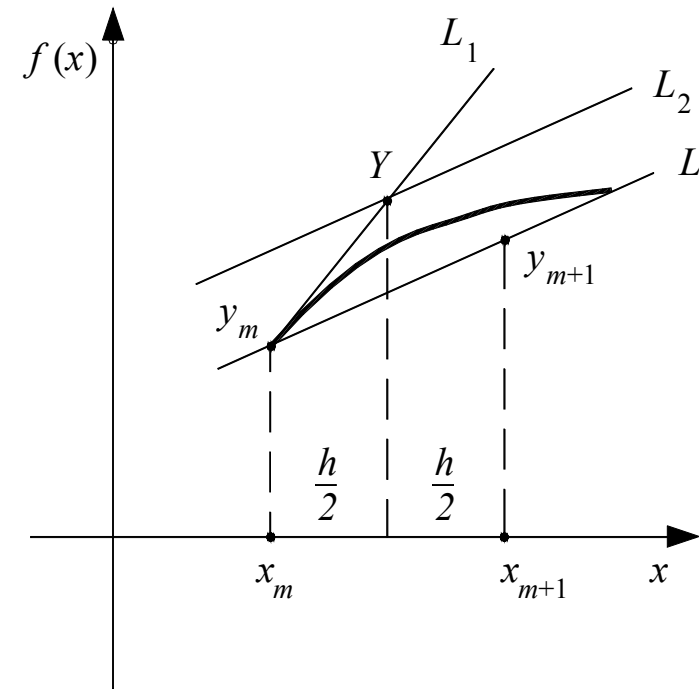
$$y'_m = f(x_m, y_m)$$

care reprezintă panta tangentei la grafic în acel punct, dreapta L_1 , și a cărei ecuație este:

$$y - y_m = y'_m \cdot (x - x_m)$$

Intersecția acesteia cu verticala dusă în dreptul abscisei $x_m + \frac{h}{2}$ determină valoarea:

$$Y = y_m + \frac{h}{2} \cdot y'_m$$



Pentru punctul de coordonate

$$\left[x_m + \frac{h}{2}, Y \right]$$

se recalculează valoarea derivatei funcției cu relația

$$y' = f(x, y)$$

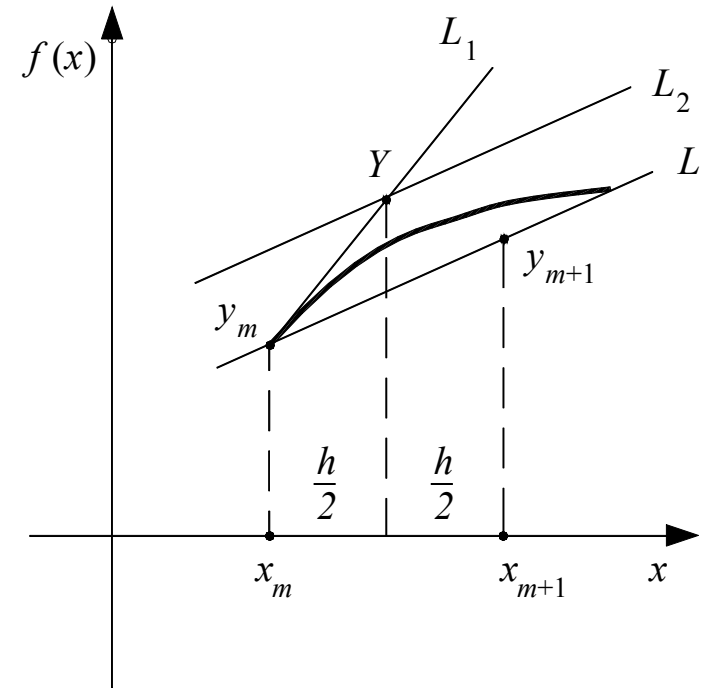
obținându-se valoarea:

$$f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2} \cdot y'_m\right) \quad \text{care reprezintă panta dreptei } \mathbf{L_2}$$

Dreapta \mathbf{L} paralelă cu $\mathbf{L_2}$ și care trece prin punctul de coordonate (x_m, y_m)

va avea ecuația:

$$y - y_m = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2} \cdot y'_m\right) \cdot (x - x_m)$$



$$y - y_m = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2} \cdot y'_m\right) \cdot (x - x_m)$$

Obținem următorul punct al graficului intersectând dreapta L cu verticala dusă în dreptul

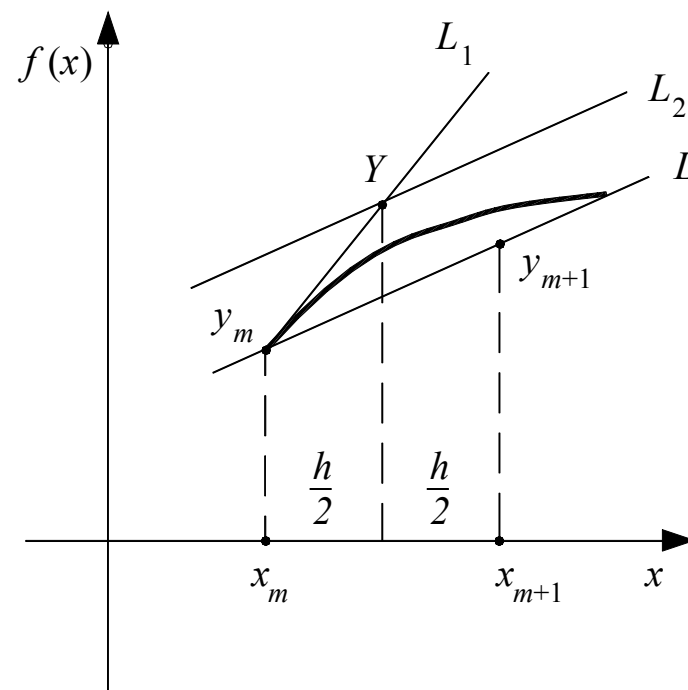
abscisei $x_{m+1} = x_m + h$

ordonata acestui punct va fi:

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2} \cdot y'_m\right)$$

relație care reprezintă **formula de recurență pentru metoda Euler modificată**.

Într-un mod similar celui utilizat la metoda Euler îmbunătățită se poate arăta că și formula de recurență dedusă este echivalentă dezvoltării Taylor până la termenul care conține factorul reprezintă o metodă Runge-Kutta de ordinul 2.



Generalizare

După cum se poate constata din relațiile anterioare pentru determinarea relațiilor de recurență pentru metodele Runge-Kutta de ordinul 2, este utilizată o dreaptă de pantă Ψ care trece prin punctul de coordonate (x_m, y_m)

$$y - y_m = \Psi \cdot (x - x_m) \quad .$$

Vom determina panta acestei drepte astfel încât utilizarea ei să conducă la o formulă de recurență valabilă pentru o metodă Runge-Kutta de ordinul 2. În acest scop vom exprima panta Ψ prin expresia:

$$\Psi = a_1 \cdot f(x_m, y_m) + a_2 \cdot f(x_m + b_1 \cdot h, y_m + b_2 \cdot h \cdot y'_m)$$

în care au fost introduși coeficienții reali a_1, a_2, b_1, b_2

a căror valori urmează a fi determinate

$$y - y_m = \Psi \cdot (x - x_m) \qquad \Psi = a_1 \cdot f(x_m, y_m) + a_2 \cdot f\left(x_m + b_1 \cdot h, y_m + b_2 \cdot h \cdot y'_m\right)$$

Pentru valorile:

$$a_1 = \frac{1}{2}, \quad a_2 = \frac{1}{2}, \quad b_1 = 1, \quad b_2 = 1 \qquad \text{se obține relația de recurență:}$$

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{2} \cdot \left[f(x_m, y_m) + f\left(x_m + h, y_m + h \cdot y'_m\right) \right]$$

Pentru valorile:

$$a_1 = 0, \quad a_2 = 1, \quad b_1 = \frac{1}{2}, \quad b_2 = \frac{1}{2} \qquad \text{se obține relația de recurență:}$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2} \cdot y'_m\right)$$

$$y - y_m = \Psi \cdot (x - x_m) \qquad \Psi = a_1 \cdot f(x_m, y_m) + a_2 \cdot f(x_m + b_1 \cdot h, y_m + b_2 \cdot h \cdot y_m')$$

Determinarea valorilor posibile ale coeficienților reali a_1, a_2, b_1, b_2

se va efectua punând condiția ca relațiile:

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot \Psi$$

și

să fie echivalente.

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y_m' + \frac{h^2}{2!} \cdot y_m''$$

Utilizând formula de dezvoltare în serie Taylor pentru o funcție de două variabile, se poate exprima:

$$f(x_m + b_1 \cdot h, y_m + b_2 \cdot h \cdot y_m') = f(x_m, y_m) + b_1 \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + b_2 \cdot y_m' \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial y}$$

$$y - y_m = \Psi \cdot (x - x_m) \quad \Psi = a_1 \cdot f(x_m, y_m) + a_2 \cdot f(x_m + b_1 \cdot h, y_m + b_2 \cdot h \cdot y_m')$$

$$f(x_m + b_1 \cdot h, y_m + b_2 \cdot h \cdot y_m') = f(x_m, y_m) + b_1 \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + b_2 \cdot y_m' \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial y}$$

După înlocuire și reducerea termenilor asemenea se obține:

$$\Psi = (a_1 + a_2) \cdot f(x_m, y_m) + a_2 \cdot b_1 \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + a_2 \cdot b_2 \cdot y_m' \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial y}$$

sau:

$$\Psi = (a_1 + a_2) \cdot y_m' + a_2 \cdot b_1 \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + a_2 \cdot b_2 \cdot y_m' \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial y}$$

și ca urmare:

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot \left[(a_1 + a_2) \cdot y_m' + a_2 \cdot b_1 \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + a_2 \cdot b_2 \cdot y_m' \cdot h \cdot \frac{\partial f}{\partial y} \right]$$

sau

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot (a_1 + a_2) \cdot y_m' + h^2 \cdot \left(a_2 \cdot b_1 \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + a_2 \cdot b_2 \cdot y_m' \cdot \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot y'_m + \frac{h^2}{2!} \cdot y''_m$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot (a_1 + a_2) \cdot y'_m + h^2 \cdot \left(a_2 \cdot b_1 \cdot \frac{\partial f}{\partial x} + a_2 \cdot b_2 \cdot y'_m \cdot \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

Condițiile de echivalență vor fi:

$$\begin{cases} a_1 + a_2 &= 1 \\ a_2 \cdot b_1 &= \frac{1}{2} \\ a_2 \cdot b_2 &= \frac{1}{2} \end{cases}$$

Rezultă prin urmare un sistem de 3 ecuații cu 4 necunoscute, sistem compatibil nedeterminat.

$$\begin{cases} a_1 + a_2 &= 1 \\ a_2 \cdot b_1 &= \frac{1}{2} \\ a_2 \cdot b_2 &= \frac{1}{2} \end{cases}$$

Se alege una dintre necunoscute ca variabilă și se obține:

$$\begin{cases} a_1 &= 1 - \lambda \\ a_2 &= \lambda \\ b_1 &= \frac{1}{2 \cdot \lambda} \\ b_2 &= \frac{1}{2 \cdot \lambda} \end{cases} \quad \lambda \in R - \{0\}$$

Pentru $\lambda = \frac{1}{2}$ se obține relația de recurență

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{2} \cdot \left[f(x_m, y_m) + f\left(x_m + h, y_m + h \cdot y'_m\right) \right]$$

$\lambda = 1$ se obține relația de recurență

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2} \cdot y'_m\right)$$

În mod analog se pot determina metode Runge-Kutta de ordinul 3 și 4.

Cea mai utilizată metodă este metoda Runge-Kutta de ordinul 4 care este definită prin următoarea relație de recurență:

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{6} \cdot (k_1 + 2 \cdot k_2 + 2 \cdot k_3 + k_4)$$

unde

$$k_1 = f(x_m, y_m)$$

$$k_2 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h \cdot k_1}{2}\right)$$

$$k_3 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h \cdot k_2}{2}\right)$$

$$k_4 = f(x_m + h, y_m + h \cdot k_3)$$

Eroarea de trunchiere în acest caz este $e_T \approx K \cdot h^5$

Fie Y_m valoarea reală a soluției în punctul $x = x_0 + m \cdot h$, ca urmare:

$$Y_m = y_m^{(h)} + K \cdot h^5$$

unde indicele superior (h) indică faptul că y_m a fost calculat pentru dimensiunea h a intervalului

Recalculăm soluția pentru o dimensiune de $\frac{h}{2}$, astfel încât

$$Y_m = y_m^{\left(\frac{h}{2}\right)} + K \cdot \left(\frac{h}{2}\right)^5$$

Scăzând relațiile obținem:

$$y_m^{(h)} - y_m^{\left(\frac{h}{2}\right)} = -\frac{31}{32} \cdot K \cdot h^5$$

iar eroarea de trunchiere este

$$e_T \approx K \cdot h^5 = \frac{32}{31} \cdot \left(y_m^{\left(\frac{h}{2}\right)} - y_m^{(h)} \right)$$

Caz particular: $f(x, y) = F(x)$

În situația în care funcția de integrat depinde numai de x

$$y' = F(x)$$

și ca urmare

$$\int_{x_0}^x F(x) \cdot dx = y(x) - y(x_0) = y(x) - y_0$$

În continuare vom utiliza mărimea: $p = \frac{h}{2}$ precum și următoarele notații:

$$F_{2m} = F(x_0 + m \cdot h) = F(x_0 + 2m \cdot p)$$

$$Y_{2m} = y(x_0 + m \cdot h) = y(x_0 + 2m \cdot p)$$

Utilizând aceste notații obținem:

$$k_1 = f(x_m, y_m)$$

$$k_2 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h \cdot k_1}{2}\right)$$

$$k_3 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h \cdot k_2}{2}\right)$$

$$k_4 = f(x_m + h, y_m + h \cdot k_3)$$

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{6} \cdot (k_1 + 2 \cdot k_2 + 2 \cdot k_3 + k_4)$$

$$k_1 = f(x_m) = F_{2m}$$

$$k_2 = f\left(x_m + \frac{h}{2}\right) = F_{2m+1}$$

$$k_3 = f\left(x_m + \frac{h}{2}\right) = F_{2m+1}$$

$$k_4 = f(x_m + h) = F_{2m+2}$$

și ca urmare relația de recurență devine:

$$Y_{2m+2} - Y_{2m} = \frac{p}{3} \cdot (F_{2m} + 4 \cdot F_{2m+1} + F_{2m+2})$$

$$Y_{2m+2} - Y_{2m} = \frac{p}{3} \cdot (F_{2m} + 4 \cdot F_{2m+1} + F_{2m+2})$$

$$\int_{x_0}^x F(x) \cdot dx = y(x) - y(x_0) = y(x) - y_0$$

pentru $m = 0, 1, 2, \dots, n-1$ obținem:

$$Y_2 - Y_0 = \frac{p}{3} \cdot (F_0 + 4 \cdot F_1 + F_2)$$

$$Y_4 - Y_2 = \frac{p}{3} \cdot (F_2 + 4 \cdot F_3 + F_4)$$

$$Y_6 - Y_4 = \frac{p}{3} \cdot (F_4 + 4 \cdot F_5 + F_6)$$

.....

$$Y_{2n} - Y_{2n-2} = \frac{p}{3} \cdot (F_{2n-2} + 4 \cdot F_{2n-1} + F_{2n})$$

Adunând aceste ecuații, obținem

$$Y_{2n} - Y_0 = \frac{p}{3} \cdot (F_0 + 4 \cdot F_1 + 2 \cdot F_2 + 4 \cdot F_3 + 2 \cdot F_4 + \dots + 2 \cdot F_{2n-2} + 4 \cdot F_{2n-1} + F_{2n})$$

Relația obținută reprezintă formula lui Simpson. Ca urmare, **metoda Runge-Kutta de ordinul 4 o generalizare a metodei Simpson pentru funcții de mai multe variabile**. Din acest motiv este numită și metoda Runge-Kutta-Simpson.