

- LAB1:最小可执行内核ucore
 - 实验环境
 - 练习1:理解内核启动的程序入口
 - 运行ucore
 - 遇到的问题
 - 解决方案
 - 运行结果
 - 练习问题回答
 - 问题一回答:
 - 问题二回答:
 - 练习2:GDB验证自动启动流程
 - GDB进行debug
 - 练习问题回答
 - 问题一回答
 - 本节重要知识点

LAB1:最小可执行内核ucore

实验环境

名称	版本信息
qemu	4.1.1
gcc	gcc (Ubuntu 11.4.0-1ubuntu1~22.04.2) 11.4.0
Virtual Machine	WSL2
OS	Ubuntu 11.4.0-1ubuntu1~22.04.2
Editor	Vscode

练习1:理解内核启动的程序入口

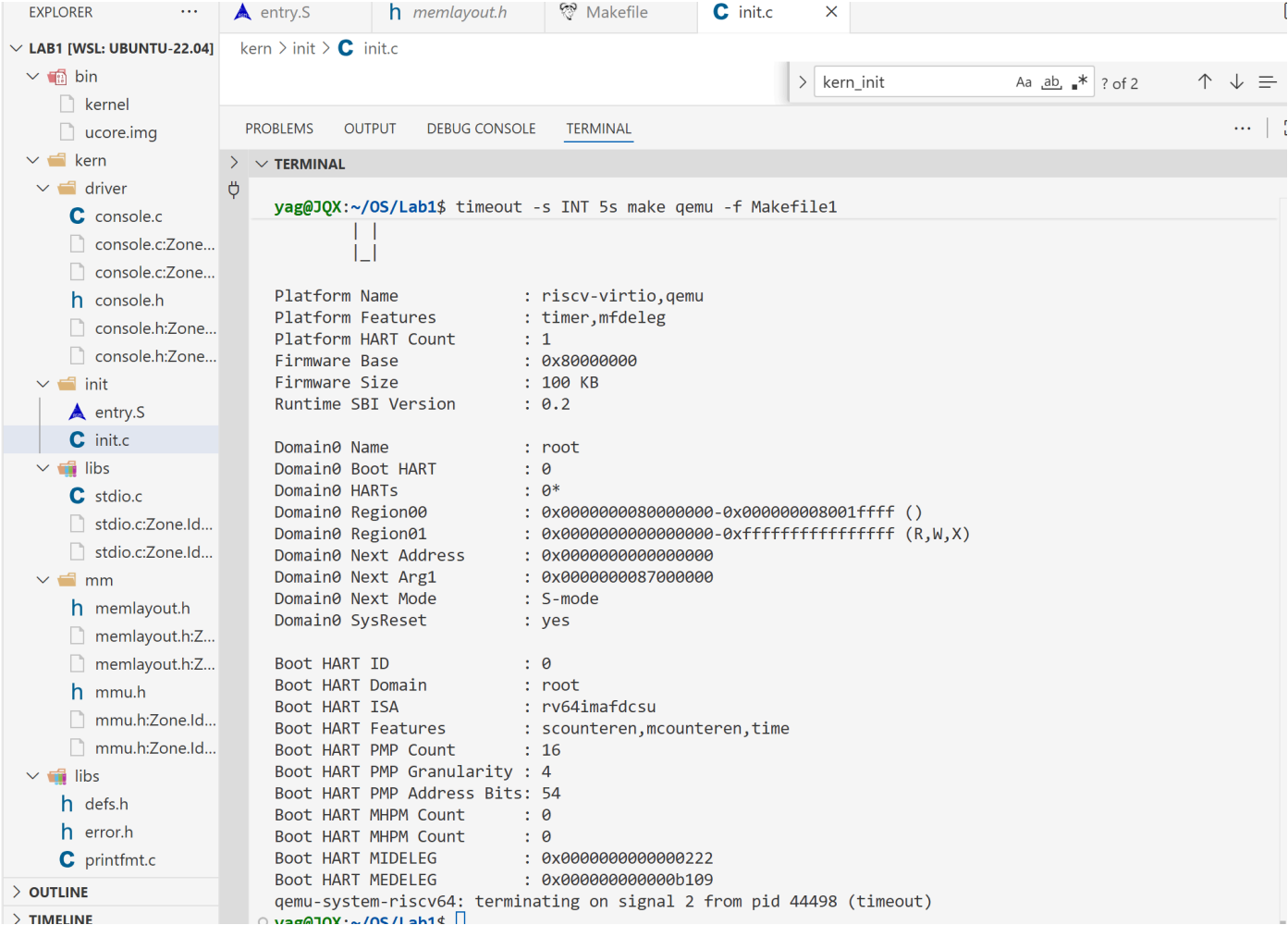
运行ucore

先尝试运行一遍完整的ucore ,观察输出, 对ucore的加载建立初步的认识.

但是,遇到了问题:

遇到的问题

用指令 *make qemu* 运行, 对源码进行编译的.o文件和二进制可执行文件ELF



运行命令 *make qmeu* 没有得到os is loading ,故猜测是上一次运行被中断,残留的中间文件导致再次运行失败. 因此用命令 *make dist-clean*删除中间文件,再次运行.

然而,还是运行失败.

仔细观察会发现,*domian0 Next Address* 的值为0x00000000 ,与预期的0x80200000不符合

openSBI 的下一跳地址没有按照预期被设定为0x80200000.

找到Makefile文件中指定内核位置的代码:

```
.PHONY: qemu
```

```
qemu: $(UCOREIMG) $(SWAPIMG) $(SFSIMG)
# $(V)$(QEMU) -kernel $(UCOREIMG) -nographic
$(V)$(QEMU) \
    -machine virt \
    -nographic \
    -bios default \
    -device loader,file=$(UCOREIMG),addr=0x80200000
```

在我当时的 QEMU 版本 (6.2.0) 上, `-device loader` 中 `addr` 指定的地址只是将内核加载到物理地址 0x80200000, 但此时处于 M 模式运行的固件 OpenSBI 并不知道下一跳的位置, 也没有明确的程序控制权转移地址, 因此程序停滞。

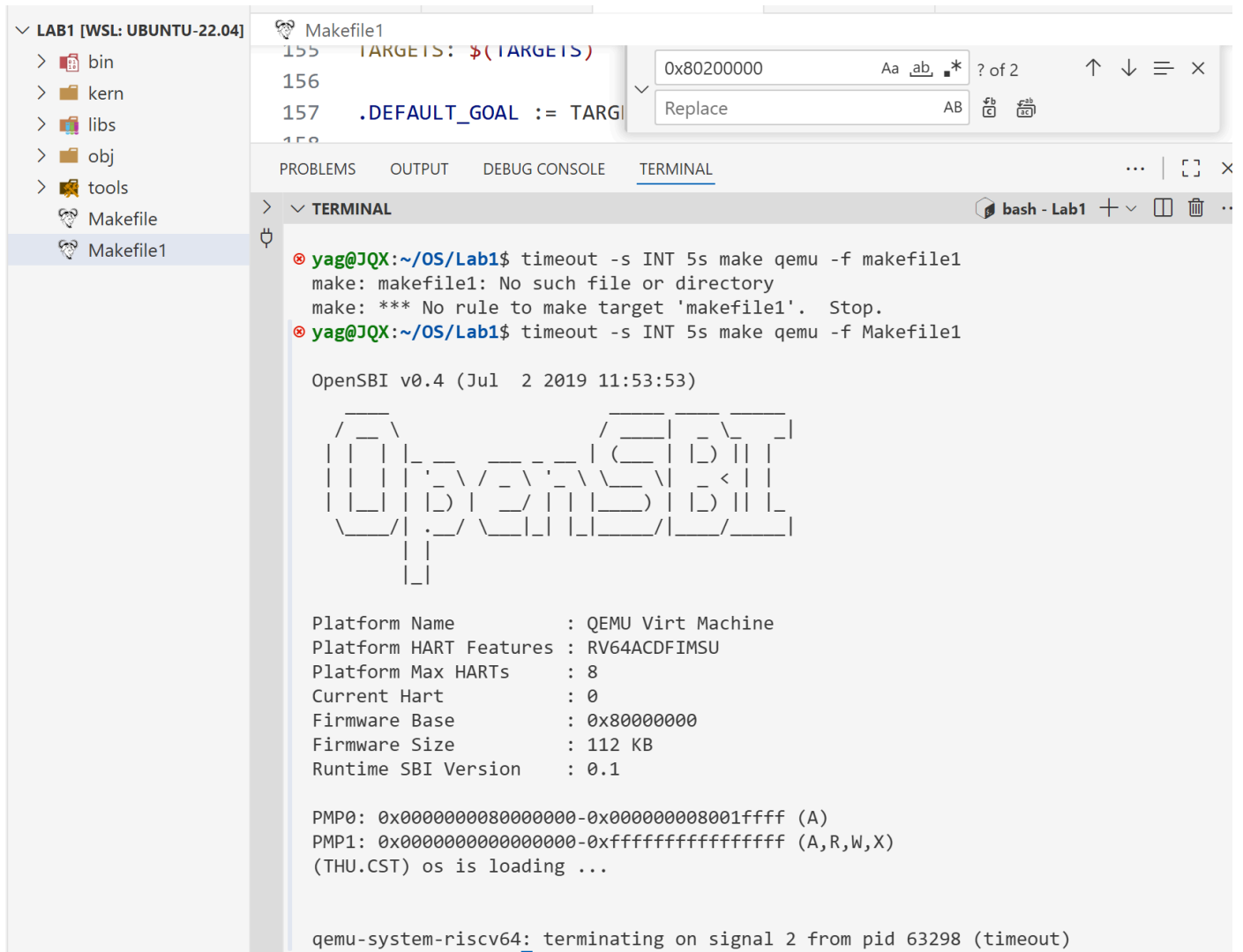
解决方案

1. 将qemu版本更换到4.1.1
2. 更改上述提到的加载内核的指令. 具体来说:将 `-device loader,file=$(UCOREIMG),addr=0x80200000` 替换成 `kernel(kernel)` .

方法二不需要改变qemu的版本号,依然采用6.2.0版本

`kernel(kernel)`指令作用是告诉open SBI将要加载的内核是二进制文件kernel, 在这个过程中,open SBI自动的将mecp寄存器的值置为0x80200000, 当openSBI将程序控制权转移给内核时, mecp将值赋值给pc,实现程序的跳转

运行结果



此处为了解决init.c中的无限循环导致终端卡死,采用指令 `timeout -s INT 5s make qemu`,在程序运行超过5s后杀死进程

练习问题回答

问题一回答:

1. **完成的操作:** `la sp, bootstacktop` 的作用是：把符号 `bootstacktop` 对应的内核栈顶地址加载到 `sp` 寄存器中，从而完成内核栈指针的初始化。这为后续进入 C 代码执行函数调用提供了栈空间支持。`la` 是伪指令 (load address)，它加载的是“地址常量”，而不是去读取内存数据。
2. **目的:** 因为在内核进入 C 语言代码之前，必须有一块栈空间，否则函数调用、局部变量都无法工作。就无法使 C 语言编写的内核成功运行起来。

问题二回答:

1. `tail kern_init` 完成的操作: `tail` 本身是一条伪指令, 与 `jal kern_init` 等价, 即 **无条件跳转到 `kern_init`** , 并且不会返回到原来的位置。与 `jal` 不同, `tail` 并不

会保存返回地址到 `ra`，因为这是一次 **不可返回的控制权移交**。完成了控制权的转移,将控制权转移到c语言构建的ucore内核。

这里有一点需要说明: `kern_init`的定义不在当前`entry.s`的汇编文件,而是在同级目录的`init.c`文件中. 在`entry.s`中并没有显示的导入`kern_init`这个函数的声明,这点是有区别与c语言的习惯的.原因是因为c语言使用外部的全局函数或者变量,需要用`extern`声明才能通过编译阶段得到对应的汇编代码,而对于汇编代码本身使用外部全局函数,是在链接阶段链接.o文件实现. 对于 `tail kern_inti`中的`kern_init`,在链接阶段从`init.c`汇编得到的.o文件可以找到实现.

2. `tail kern_init`的目的:从汇编入口无缝过渡到C语言内核初始化代码,而不浪费栈空间(无调用帧).`kern_init`负责核心初始化(如`kprintf`输出"kernel is booting"、内存布局计算、trap向量设置),最终调用`main`进入OS主循环.没有返回设计是因为这是单向引导(内核无“上层”返回).这优化了早期代码,符合OS引导的线性流程.

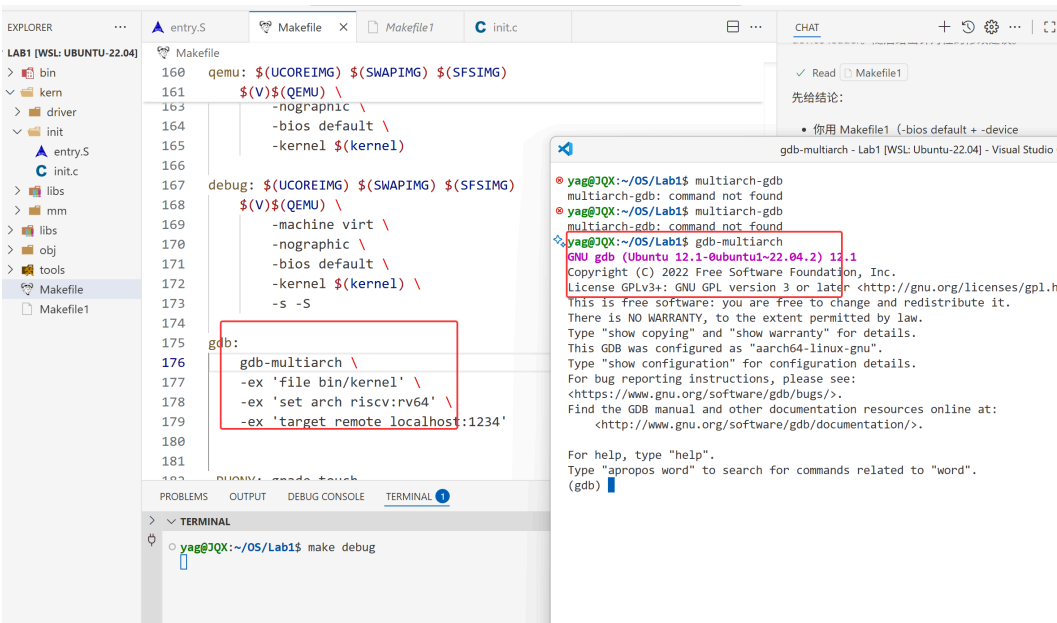
练习2:GDB验证自动启动流程

GDB进行debug

在makefile文件中已经写好了debug的自动化脚本,用 `make debug`即可调用.对应的makefile中的代码为:

```
debug: $(UCOREIMG) $(SWAPIMG) $(SFSIMG)
    $(V)$(QEMU) \
        -machine virt \
        -nographic \
        -bios default \
        -kernel $(kernel) \
        -s -S
```

- `-S`是CPU加电后保持暂停,不执行指令,等待我连接GDB
- `-s` 等价 `-gdb tcp::1234`,在TCP的1234端口打开GDB的服务器



由于gdb-riscv64-unknown-elfw无法安装, 尝试了apt安装, 源码tar
下载本地编译, 以及下载已编译好的
二进制文件均安装失败, 故采用gdb-multiarch代替, 并修改makefile文件

之后采用 `gdb-multiarch` 进行调试. 首先在一个终端里面运行 `make debug`, 启动qemu进行模拟, 并开放gdb服务器的默认端口1234. 之后在另外一个终端, 运行 `gdb-multiarch` 进行gdb调试.

在gdb的命令界面依次输入:

```
bash
file bin/kernel
set arch riscv:rv64
target remote localhost:1234
```

运行上述代码后能够看到, gdb调试窗口输出: `0x0000000000000100 in ?? ()`.

QEMU 的引导流程和真实 RISC-V 芯片在逻辑上是一致的 (CPU 从复位地址进入固件, 再跳转到内核), 但具体复位地址位置由硬件厂商决定, QEMU 为了简化实验统一采用 `0x1000`. ROM 作为物理地址空间的一部分, 必须占据实际的地址范围, 因此复位地址 (如 `0x1000`) 本质上就是 ROM 在物理内存中的映射位置。

开始调试:

用 `x/10i $pc` 查看复位后接下来10条指令:

复位后前10条指令

说明

Breakpoint 2 at 0x80200000: file kern/init/entry.S, line 7.

(gdb) x/10i \$pc

```
=> 0x1000: auipc    t0,0x0
    0x1004: addi     a1,t0,32
    0x1008: csrr     a0,mhartid
    0x100c: ld       t0,24(t0)
    0x1010: jr       t0
    0x1014: unimp
    0x1016: unimp
    0x1018: unimp
    0x101a: .2byte  0x8000
    0x101c: unimp
```

(gdb) info registers # 查看当前寄存器状态

x/10i \$pc # 查看pc附近的汇编

计算偏
移地址
加载hart
ID,并
跳转到固
件,执
行固件代
码.

此时用 `info registers` 查看当前的寄存器值,发现32个寄存器,只有pc有值,其余均为0.
pc的值为0x00001000

普通寄存器不同,PC在复位时不会是0,而是被硬件强制装载为复位向量地址。

用 `b *0x80200000` 指令设置断点,继续运行至断点处,输出:

```
bash
Breakpoint 2, kern_entry () at kern/init/entry.S:7
7          la sp, bootstacktop
```

程序在断点处,即内核入口的位置暂停.

这里有一点是:我们已经知道qemu会将内核入口加载到0x80200000的位置,所以才
直接通过地址设置断点

此时,再用 `info registers` 查看寄存器值,pc值已经变化为0x80200000.通过指令 `x/10i $pc` 能够查看内核的前10条指令.

内核前10条指令

说明

t4	0x0	0			
t5	0x0	0			
t6	0x82200000	2183135232			
pc	0x80200000	0x80200000	<kern_entry>		
(gdb) x/10i \$pc					
=>	0x80200000	<kern_entry>:	auipc	sp,0x3	
	0x80200004	<kern_entry+4>:	mv	sp,sp	
	0x80200008	<kern_entry+8>:	j	0x8020000a	<kern_init>
	0x8020000a	<kern_init>:	auipc	a0,0x3	
	0x8020000e	<kern_init+4>:	addi	a0,a0,-2	
	0x80200012	<kern_init+8>:	auipc	a2,0x3	
	0x80200016	<kern_init+12>:	addi	a2,a2,-10	
	0x8020001a	<kern_init+16>:	addi	sp,sp,-16	
	0x8020001c	<kern_init+18>:	li	a1,0	
	0x8020001e	<kern_init+20>:	sub	a2,a2,a0	
(gdb) c					

可以明显看出,内核的前10条指令实现地址偏移的计算,栈指针的初始化,跳转到c语言编写的内核初始函数等

继续输入指令c, 陷入无线循环,本次实验结束

练习问题回答

问题一回答

最初几条指令位于什么地址:OpenSBI的入口被映射/跳转挂在 0x1000 ,所以在 GDB 第一条指令正位于 0x00000000000001000 ,也就是复位向量地址.

功能:RISC-V处理器上电复位后，处理器从物理地址0x1000开始执行OpenSBI固件的机器模式初始化代码。这几条指令完成最基本的硬件环境建立：初始化a0、a1等寄存器以传递hart ID和设备树地址，设置mstatus、mepc、mtvec寄存器并关闭中断，建立机器模式的栈指针，为各hart分配栈空间并让启动hart继续运行，同时配置PMP寄存器以开放内存访问权限。完成这些底层准备后，固件通过 jr 或 mret 指令跳转到位于0x80000000处的OpenSBI主体，负责后续加载并启动操作系统内核。

本节重要知识点

在本实验中，我们通过 QEMU + GDB 验证了 RISC-V 的启动流程及内核加载机制。复位向量地址位于 0x1000 ，这是 QEMU virt 机器约定的 BootROM 起始地址。上电复位后，处理器的通用寄存器全部清零，而 PC 寄存器会被硬件直接置为复位向量地址 ，因此执行的第一条指令位于 0x1000。此时执行的代码属于 OpenSBI 固件，用于完成机器模式的初始化和内核启动准备。

内核的入口地址固定在 **0x80200000** .当 OpenSBI 完成初始化后,通过寄存器 **mepc** 设定下一跳地址并执行 **mret**,控制权被移交到内核入口.GDB 断点验证显示,在到达 **0x80200000** 后,CPU 开始执行内核的启动代码 **entry.S**。该文件负责初始化内核栈指针 (**la sp, bootstacktop**),然后通过 **tail kern_init** 将控制权交给 C 语言编写的 **kern_init** 函数,完成从汇编环境到 C 语言环境的切换.

因此,本节实验验证了 RISC-V 启动的关键过程: **从复位向量 → OpenSBI 初始化 → 跳转到内核入口 → 汇编启动代码 → C 内核初始化**。

在本次实验中,我借助 QEMU 与 GDB 工具观察了 uCore 的启动过程,巩固复习了理论课的知识.

首先,在 CPU 上电复位后,实验表明 PC 并非处于零值状态,而是被硬件强制装载为复位向量地址 **0x1000**.这与原理课程中"处理器从固件入口开始执行"的抽象描述相一致,而实验揭示了 RISC-V 在 QEMU 环境下的特定实现方式.

随后,实验中观测到 OpenSBI 固件完成了对硬件环境的基本搭建,包括 **mstatus**、**mepc**、**mtvec** 的配置,以及 hart ID 和设备树地址的传递.这一过程对应于原理课程中所强调的 BootLoader 功能,即在内核启动之前建立最小可行的执行环境.

在进入内核入口时,实验进一步揭示了 **entry.S** 中的关键动作.例如,通过 **la sp, bootstacktop** 设置栈指针,为后续 C 语言代码执行提供栈空间.这一过程体现了从汇编世界过渡到 C 语言世界的桥梁作用.操作系统原理课程也会讲解函数调用和进程执行需要栈支持,但不会涉及如何在内核最初阶段完成栈的初始化.紧接着,**tail kern_init** 完成了控制权的不可返回移交,这与课程中所说的“从 BootLoader 到内核的单向控制权转移”在含义上完全一致,但实验中通过具体的伪指令表现出来,更具象、更贴近硬件.