Machine Learning – Assignment I

All about supervised learning

黄亮臻 RE6124035 Institute of Data Science, NCKU

關鍵字—Linear Classifier, K-NN, Decision Tree, feature importance, SHAP, Cross-Validation.

I. 介紹

本次作業分為三大部分,分別為:1. 分類模型 2. 特徵工程 3. 交叉驗證。第一部分需手刻實現 Linear Classifier, K-NN Classifier, Naïve Decision Tree Classifier 以及 Decision Tree with Pruning; 第二部分需使用 Linear Classifiers, Decision Tree 以及 SHAP計算特徵重要性,並使用挑選出的重要變數嘗試提高模型表現; 第三部分使用交叉驗證,檢驗模型的穩健性與是否過度擬合。程式碼提供於: https://github.com/edogawa-liang/ML-2023fall/tree/main/hw1

II. 使用方法

A. Linear Classifier

訓練一組權重 $W = (w_1, w_2, ..., w_n)$,對資料做線性組合相乘後,若WX >= 0則預測為 1 (True),WX < 0則預測為 0 (False)。模型的訓練為逐個樣本進行,當預測錯誤時,會通過調整權重和誤差來更新模型。另外會設置 lr (學習率) 控制模型學習時參數更新的變化量,以及epoch (迭代次數) 控制模型在訓練集上的迭代次數。另外,最後訓練得到的權重可作為解釋變數的依據。

B. K-NN Classifier

K-近鄰算法(K-Nearest Neighbors,簡稱 K-NN),原理為藉由找出新資料的最近 K 個鄰居,再根據這些鄰居的類別,以多數決的方式來預測新資料的類別。而計算鄰居距離的方式有很多種,在本次實驗中,可選擇使用歐式距離、曼哈頓距離、餘弦相似度來尋找鄰居。

C. Naïve Decision Tree Classifier

決策樹的核心觀念為不斷設置條件,將原始的資料集分割成越來越小的子集,直到最後達到的決策目的。首先,需要找出好的分割節點,好的節點的概念為分割後的子集比分割前更乾淨,即分割後的組內樣本更相似。常見作為評估分割好壞的指標有:Information Gain、Gini Index,兩者皆有計算純度的概念,值越小表示亂度小,越集中在某個類別上。因此若分割後的節點其Information Gain/Gini Index 較分割前小,表示這是一個可用的節點,而使得 Information Gain/Gini Index 減少最多的節點則為最佳分割點,減少的量也會作為計算feature importance 的依據。

另外,選擇最佳分割點時,較正規的做法是每一次都將所有變數的所有唯一值當作分割點計算 Information Gain/Gini Index ,再選出 Information Gain/Gini Index 最小的變數與對應的值作為這一次的分割點。但由於計算量

過於龐大,我的寫法是若種類數量大於十種,則只取前十種計算 Information Gain/Gini Index,可以稍微避免掉連續變數將每個唯一值都計算一次,運算量龐大也沒有必要的情形。

D. Decision Tree with Pruning

為了避免過度擬合與加快訓練速度,決策樹可能需要進行剪枝,即將基礎的決策樹模型設置停止條件。在本次實驗中,分別為設了: max_depth (最大深度) 與min_samples_split (分割內部節點所需的最小樣本數) 兩種剪枝方式,當樹達到設定的深度或當節點的樣本數小於設定值時,將停止分割。

E. SHAP

SHAP (SHapley Additive exPlanations) 為一種與原模型無關的解釋方法,通過計算每個特徵對預測的貢獻,來解釋個體實例的預測,衡量特徵對最終預測值的影響。其公式為:

$$g(z') = \phi_0 + \sum_{i=1}^{M} \phi_i z'_i$$
 (4.2)

g 為解釋模型; $z' \in \{0,1\}^M$ 表示特徵是否存在;M 為特徵的個數; ϕ_0 為模型預測平均值; ϕ_j 為特徵 j 的 Shapley value。

Shapley value 為欲計算之特徵在所有可能的特徵集合中的平均邊際貢獻。其公式如下:

$$\phi_{j}(val) = \sum_{S \subseteq \{x_{1}, x_{2}, \dots, x_{p}\}/\{x_{i}\}} \frac{|S|! (p - |S| - 1)!}{p!} \left(val(S \cup x_{j}) - val(S)\right) (4.3)$$

S 為模型中使用的特徵子集;x 為要解釋的實例的特徵值向量;p 為特徵數量。

若對單個實例做 SHAP,可由每個特徵的 Shapley value 得知各個特徵對於此實例的重要性。若將每個實例都進行 SHAP,即可獲得每個實例與每個特徵的 Shapley value 矩陣,可通過分析此矩陣試著解釋整個模型。

III. 實驗結果

本次實驗使用的資料有 58592 筆、43 個變數。其中包含 28 個類別變數、15 個數值型變數,預測目標為二元分類。

資料前處理的部分,我將類別變數做 label encoding 轉為數值型態,並將資料切分成 80%訓練集與 20%測試集。比較的模型為:Linear Classifier, KNN Classifier, Naïve Decision Tree Classifier, Decision Tree with Pruning,評估模型的指標我選擇使用 Accuracy 與 F1-score,並在最後做 3 Fold, 5 Fold, 10 Fold 交叉驗證,評估模型的表現。

A. 實驗數據

第一部分為讓所有模型訓練一次,測試集在模型上的 表現。

Table 1	久棹刑	的預測結	果

Model	Accuracy	F1-score	Time
Linear Classifier	0.936	0.484	57.5 s
KNN Classifier	0.934	0.485	69 s
Naïve Decision Tree Classifier	0.870	0.508	22.6 s
Decision Tree with Pruning	0.933	0.488	4.35 s

由上方 Table1 可知,就 Accuracy 而言,線性分類器、KNN、剪枝過的決策樹表現都很好,未剪枝Decision Tree 也有一定的水準;但從 F1-score 來看,每個分類器的表現都不好。那是因為資料有不平衡的問題,模型傾向猜測數量較多的類別,經檢查也發現正樣本僅佔資料的 6.4%。特別的地方是,若是從 Accuracy 觀察,Naïve Decision Tree Classifier 在各模型中的表現稍差,但F1-score 卻是各個模型的最高分,推測 Decision Tree 的分類方式相較其他模型更可以容許不平衡的資料。

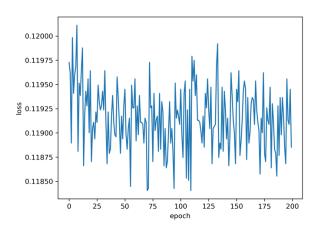


Figure 1 Linear Classifier Epoch-Loss 關係圖

由上方 Figure 1 可知, Linear Classifier 的 Loss 並沒有隨著迭代次數越多而降低,推測模型沒有學到東西。若希望訓練出好的線性分類器,可能需要先處理資料不平衡的問題。

B. 特徵工程

1) Feature importance

上述模型中,Linear Classifier 訓練出的權重,以及 Decision Tree 選擇最佳分割點時所計算的 Feature Importance,可以一定程度反映變數的重要程度。

由於 Decision Tree 模型內計算 Feature Importance 的方式為將其縮到[0, 1]之間,為了方便比較,我將 Linear Classifier 訓練出的權重取絕對值,也將其縮到 [0, 1] 之

間。下圖為 Linear Classifier, 剪枝與未剪枝的 Decision Tree 對於各個變數的重要程度:

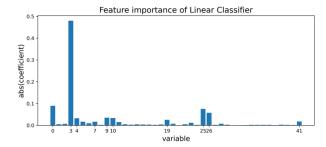


Figure 2 Feature Importance of Linear Classifier

Figure 2 為將線性分類器的係數取絕對值,並縮到 [0, 1] 之間的結果。最重要的 10 個變數為: area_cluster、policy_tenure、length、width、max_torque、max_power、population density、displacement、ncap rating、model。

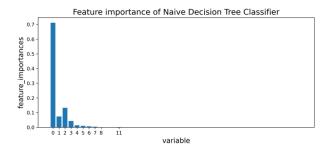


Figure 3 Feature Importance of Naïve Decision Tree Classifier

Figure 3 為 Naïve Decision Tree Classifier 的 Feature Importance。最重要的 10 個變數為: policy_tenure、age_of_policyholder 、 age_of_car 、 area_cluster 、 population_density 、 make 、 segment 、 model 、 engine_type、fuel_type。

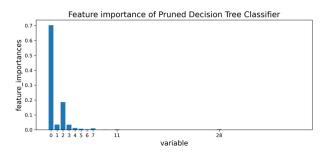


Figure 4 Feature Importance of Decision Tree with Pruning

Figure 4 為 Decision Tree with Pruning 的 Feature Importance。最重要的 10 個變數為: policy_tenure、age_of_policyholder 、 age_of_car 、 area_cluster 、 population_density 、 model 、 make 、 segment 、 engine type、gross_weight。

2) SHAP

SHAP 為一種解釋機器學習預測的方法,下圖為 shap values 最大的十個變數:

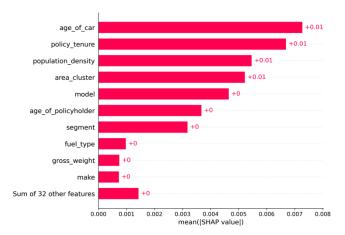


Figure 5 SHAP values of Decision Tree with Pruning

Figure 5 為使用 Decision Tree with Pruning 的預測拿去做 SHAP 的結果。shap value 最大的十個變數為:age_of_car 、 policy_tenure 、 population_density 、 area_cluster 、 model 、 age_of_policyholder 、 segment 、 fuel_type、gross_weight、make。其中與 Pruned Decision Tree 根據 Feature Importance 挑出的變數幾乎相同,只有 engine_type 沒有進入 SHAP values 的前十名。

特別的一點是,SHAP values 的長條圖看起來較Feature Importance 的長條圖平緩一些,推測 Feature Importance 的計算方式容易讓少數重要變數獨佔,遇到某些情況可能會較難抓出貢獻小一點,但其實也有一定解釋能力的變數。

3) Designing new features

我將以上模型透過 Feature Importance 選出的十個變數,與 SHAP values 最大的十個變數取聯集,共留下 17個變數,再使用這些變數訓練一次模型,結果如下:

Table 2 挑選重要特徵後的模型預測結果

Model	Accuracy	F1-score	Time
Linear Classifier	0.936	0.484	47.9 s
KNN Classifier	0.934	0.487	61.5 s
Naïve Decision Tree Classifier	0.871	0.504	19.6 s
Decision Tree with Pruning	0.932	0.487	4.1 s

將 Table 2 與 Table 1 做比較會發現,四種模型的表現差不多,雖然沒能提高正確率,但訓練時間縮短了不少,因此後續的交叉驗證我會使用保留重要特徵的新資料訓練模型。

C. 交叉驗證

在實驗中加入 K-Fold 交叉驗證,設定不同的 K 值 (本次實驗設定 K=3,5,10) 對驗證集做預測,再對每個 Fold 的預測結果取平均,作為驗證集上的表現,最後再拿訓練過的參數組合對測試集做預測。



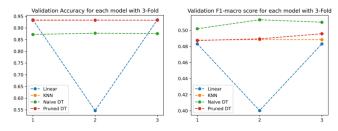


Figure 6 各模型在 3 Fold Validation 的預測結果

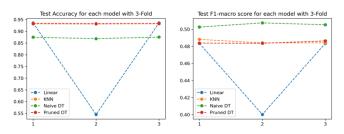


Figure 7 各模型在 3 Fold Test 的預測結果

上圖為 K=3 時,紀錄每一次 testing set 的 accuracy 與 F1 score 的折線圖。其表現與 validation set 差不多,表示模型的泛化能力還不錯,也沒有過度擬合的現象。



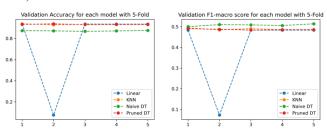


Figure 8 各模型在 5 Fold Validation 的預測結果

K=5 時各個模型的表現與 K=3 幾乎相同,同樣是線性分類器較不穩定,從 Accuracy 來看,剪枝的 Decision Tree 與 KNN 的表現最好,從 F1-score 來看,沒有剪枝的 Decision Tree 較好。

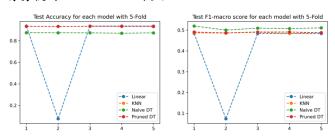


Figure 9 各模型在 5 Fold Test 的預測結果

上圖為 K=5 時,紀錄每一次 testing set 的 accuracy 與 F1 score 的折線圖。其表現與 validation set 幾乎相同,表示模型的泛化能力還不錯,也沒有過度擬合的現象。

3)
$$K = 10$$

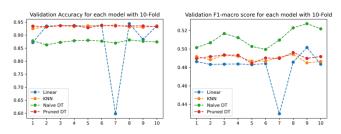


Figure 10 各模型在 10 Fold Validation 的預測結果

K=10 時各個模型的表現與 K=3, 5 時幾乎相同,同樣是線性分類器較不穩定,從 Accuracy 來看,剪枝的 Decision Tree 與 KNN 的表現最好,從 F1-score 來看,沒有剪枝的 Decision Tree 較好。

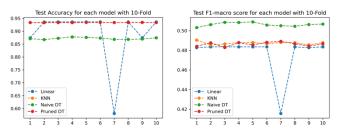


Figure 11 各模型在 10 Fold Test 的預測結果

上圖為 K=10 時,紀錄每一次 testing set 的 accuracy 與 F1 score 的折線圖。其表現與 validation set 相差不大,表示模型的泛化能力還不錯,也沒有過度擬合的現象。

IV. 結論

在本次作業中,使用了 Linear Classifier、K-NN Classifier、Naïve Decision Tree Classifier 以及 Decision Tree with Pruning 對資料做預測。在第一階段的實驗中,Linear Classifier、K-NN Classifier、Decision Tree with Pruning 的 Accuracy 都很接近,Naïve Decision Tree Classifier 則稍微低了一些,但 Naïve Decision Tree Classifier 的 F1-score 卻相較其他模型高;第二階段的實驗中,僅使用 SHAP 與第一階段模型挑選出的重要變數做預測,模型表現與第一階段差不多,訓練速度也縮短了不少;第三階段的交叉驗證中,發現了 Linear Classifier 的不穩定性,其餘模型的表現則與前兩個階段相差不大。

模型的 Accuracy 很高,有很大的原因跟資料類別不平衡有關,由於測試集的資料也有類別不平衡的情形,因此當模型傾向預測數量多的類別時,正確率看似會跟著提高,但並不代表模型有學到東西。如果是類別不平衡的二元分類資料,不能只看 accuracy,同時參考 F1-score 指標會比較妥當。