

# Definição de continuidade e limites de uma função vetorial em $\text{\LaTeX}$

Eduardo Soares de Lima Filho  
**103146**

7 de dezembro de 2021

# Sumário

1	Funções vetoriais [1]	3
---	-----------------------	---

# 1 Funções vetoriais [1]

**Definição 1.1.** Uma função cujo domínio é o conjunto de números reais e cuja imagem é um conjunto de vetores é chamada função vetorial.

Uma função vetorial definida em um intervalo  $I \subset \mathbb{R}$ , com valores em  $\mathbb{R}^3$ , é denotada por

$$\sigma(t) = (x(t), y(t), z(t)), t \in I \quad (1)$$

O vetor  $\sigma(t)$  é representado geometricamente pelo vetor  $\overrightarrow{OP}$ , onde  $P = (x(t), y(t), z(t))$ ; ver figura 1.1

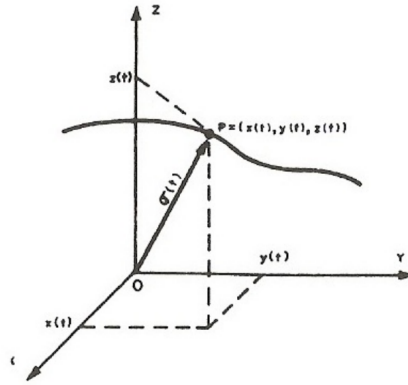


Figura 1.1

**Definição 1.2.** O limite de  $\sigma(t)$  quando  $t$  se aproxima de  $t_0$  é definido por

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \sigma(t) = (\lim_{t \rightarrow t_0} x(t), \lim_{t \rightarrow t_0} y(t), \lim_{t \rightarrow t_0} z(t)),$$

se  $\lim_{t \rightarrow t_0} x(t)$ ,  $\lim_{t \rightarrow t_0} y(t)$  e  $\lim_{t \rightarrow t_0} z(t)$  existem.

**Definição 1.3.** A função  $\sigma(t)$  é contínua em  $t_0 \in I$  se, e somente se,

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \sigma(t) = \sigma(t_0).$$

Segue das definições 1.2 e 1.3 que  $\sigma(t)$  é contínua em  $t_0$  se, e somente se,  $x(t)$ ,  $y(t)$  e  $z(t)$  são contínuas em  $t_0$ .

Dizemos que a função  $\sigma(t)$  é **contínua em I** se  $\sigma(t)$  é contínua  $\forall t \in I$ .

Quando  $\sigma(t)$  é contínua em  $I$ , o ponto final do vetor  $\sigma(t) = (x(t), y(t), z(t))$  descreve uma **curva C** no  $\mathbb{R}^3$ , ou seja, para cada  $t \in I$ , obtemos um ponto  $P = (x, y, z) \in C$ , onde

$$x = x(t), \ y = y(t) \ e \ z = z(t). \quad (2)$$

A equação 1 é dita uma **parametrização** da curva C, as equações 2 são chamadas **equações paramétricas** da curva C e a variável  $t$  é o **parâmetro**. Se eliminarmos o parâmetro  $t$  nas equações 2 obteremos uma expressão cartesiana da curva C.

**Definição 1.4.** A derivada da função vetorial  $\sigma(t)$  com  $t \in I = D_f \subset \mathbb{R}$ , é definida por

$$\sigma'(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\sigma(t + \Delta t) - \sigma(t)}{\Delta t},$$

se o limite existir nos pontos  $t \in I$ .

Assim, segue das definições 1.2 e 1.4 e da definição de derivada de uma função real que

$$\sigma'(t) = (x'(t), y'(t), z'(t))$$

se  $x'(t)$ ,  $y'(t)$  e  $z'(t)$  existirem. Dizemos que a função vetorial  $\sigma(t)$  é **diferenciável** em  $I$  se  $\sigma'(t)$  existir  $\forall t \in I$ .

## Referências

- [1] D. Pinto and M. C. F. Morgado, “Cálculo diferencial e integral de funções de várias variáveis,” 2000.

**OBS:** Os textos são do livro referenciado acima com apenas algumas modificações e transcrito para a linguagem  $\text{\LaTeX}$ .