## POPEYE

Prolog – Inteligência Artificial



Eduardo Nunes - 6021 Victor Paiva - 5973 Thiago Antônio - 5991

## **OBJETIVO**

O objetivo do trabalho é fazer com que, a partir de um ambiente programável para o jogo, o Popeye consiga derrotar seu inimigo Brutus, passando por desafios e obstáculos durante o caminho.



















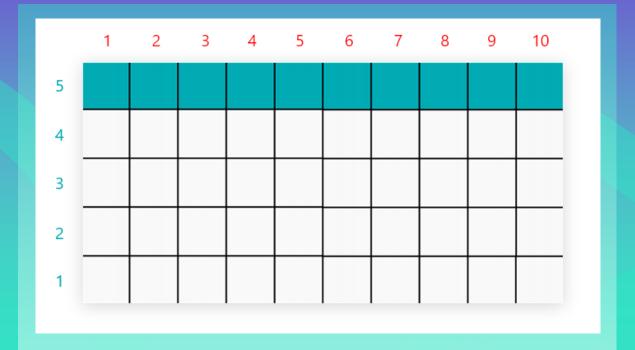
## OBJETIVO

Para isso, utilizando a linguagem Prolog, desenvolvemos um conjunto de regras consistentes para solucionar esse problema de busca.

## AMBIENTE

O ambiente definido é uma matriz de 5 andares e 10 espaços para andar, totalizando 50 posições.

### **MATRIZ - AMBIENTE**



## AGENTES

Os agentes podem ser definidos como os personagens do jogo.

# AGENTE POPEYE



- Popeye é o protagonista do jogo e sua posição é definida como a posição inicial do problema de busca.
- Pode ser setado em qualquer posição do ambiente.
- Para uma melhor experiência, recomendamos que ele inicie no primeiro andar da matriz de ambiente.

# AGENTE BRUTUS



- Brutus é o vilão do jogo, e sua posição é definida como a posição final do problema de busca.
- Pode ser setado em qualquer posição do ambiente.
- Para uma melhor experiência, recomendamos que ele inicie no último ( $5^{\circ}$ ) andar da matriz de ambiente.

## OBJETOS

Os objetos são espalhados no ambiente para gerar obstáculos ou desafios durante o jogo.





- Pode ser inserido em qualquer posição vazia.
- Quando coletado, a pontuação é incrementada com o valor do respectivo andarque se encontra \* 100.
- O coração é caracterizado como a primeira meta no caminho do Popeye em busca do Brutus.





# OBJETO ESPINAFRE





- Só pode ser coletado após a completa coleta dos corações.
- O espinafre é caracterizado como a chave para a conclusão da busca de Brutus.







# OBJETO ESCADA



- Permite a movimentação do Popeye entre andares diferentes.
- Este objeto ocupa duas posições no ambiente ( andar de baixo e andar de cima ).
- É montada de forma diagonal.





- A garrafa implica em um bloqueio na movimentação do Popeye.
- O ambiente pode conter mais de uma garrafa, em qualquer posição.
- O Popeye deve saltar a posição da garrafa.
- Caso exista duas garrafas em posições adjacentes, ou uma garrafa e o Brutus na posição seguinte, o Popeye não consegue saltá-la.

## PROGRAMAÇÃO DO AMBIENTE

D

Você será o responsável por programar o ambiente do jogo, setando as coordenadas para cada agente e objeto explicados anteriormente, mas não se preocupe, iremos te instruir e mostrar como isso deve ser feito!





## PROGRAMAÇÃO DO AMBIENTE

Os agentes e os objetos devem ser setados dessa maneira (como na imagem) no início do código principal, no caso, você precisará substituir o já existente, que está destacado em comentários. Observe que a maneira de inserir as escadas e os corações é diferente dos demais.

```
% DEFINIÇÃO DO AMBIENTE
garrafa([1,5]).
garrafa([1,6]).
garrafa([3,2]).
garrafa([4,9]).
garrafa([5,2]).
garrafa([5,6]).
escada([[1,3],[2,4]]).
escada([[2,2],[3,3]]).
escada([[3,7],[4,6]]).
escada([[4,3],[5,4]]).
coracao([[1,2],[1,3],[1,4],[2,6]]).
espinafre([3,8]).
brutus([5,10]).
```



## IMPLEMENTAÇÃO

- Regras de movimentação.
- Regras para manipular listas.
- Regras de busca em largura.



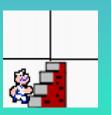




- Espinafre não coletado

```
/*movimentacao pra subir pela escada*/
movimentacaoSemEspinafre([X,Y],[X2,Y2],Brutus):-
    escada([[X,Y],[X2,Y2]]),
    not(garrafa([X2,Y2])),
    [X2,Y2] \= Brutus.
```

```
/*movimentacao pra subir pela escada*/
movimentacaoComEspinafre([X,Y],[X2,Y2]):-
    escada([[X,Y],[X2,Y2]]),
    not(garrafa([X2,Y2])).
```































## **MOVIMENTAÇÃO - DESCER**

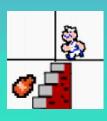
- Espinafre não coletado

```
/*movimentacao pra descer pela escada*/
movimentacaoSemEspinafre([X,Y],[X2,Y2],Brutus):-
    escada([[X2,Y2],[X,Y]]),
    not(garrafa([X2,Y2])),
    [X2,Y2] \= Brutus.
```

```
/*movimentacao pra descer pela escada*/
movimentacaoComEspinafre([X,Y],[X2,Y2]):-
    escada([[X2,Y2],[X,Y]]),
    not(garrafa([X,Y2])).
```































## MOVIMENTAÇÃO - DIREITA

- Espinafre não coletado

```
/*movimentacao para direita sem obstaculo*/
movimentacaoSemEspinafre([X,Y],[X,Y2],Brutus):-
    Y<10.
    Y2 is Y+1,
    not(garrafa([X,Y2])),
    [X,Y2] = Brutus.
/*movimentacao para direita com obstaculo*/
movimentacaoSemEspinafre([X,Y],[X,Y2],Brutus):-
    Y<9,
    Y1 is Y+1,
    Y2 is Y+2,
    garrafa([X,Y1]),
    not(garrafa([X,Y2])),
    [X,Y1] \= Brutus,
    [X,Y2] = Brutus.
```

```
/*movimentacao para direita sem obstáculo*/
movimentacaoComEspinafre([X,Y],[X,Y2]):-
   Y<10.
   Y2 is Y+1,
   not(garrafa([X,Y2])).
/*movimentacao para direita com obstáculo*/
movimentacaoComEspinafre([X,Y],[X,Y2]):-
   Y<9.
   Y1 is Y+1,
   Y2 is Y+2,
   garrafa([X,Y1]),
   not(garrafa([X,Y2])).
```





## **MOVIMENTAÇÃO - ESQUERDA**

- Espinafre não coletado

```
/*movimentacao para esquerda sem obstaculo*/
movimentacaoSemEspinafre([X,Y],[X,Y2],Brutus):-
    Y>1,
    Y2 is Y-1,
    not(garrafa([X,Y2])),
    [X,Y2] \setminus Brutus.
/*movimentacao para esquerda com obstaculo*/
movimentacaoSemEspinafre([X,Y],[X,Y2],Brutus):-
    Y>1,
    Y1 is Y-1,
    Y2 is Y-2,
    garrafa([X,Y1]),
    not(garrafa([X,Y2])),
    [X,Y1] \setminus Brutus,
    [X,Y2] \= Brutus.
```

```
/*movimentacao para esquerda sem obstáculo*/
movimentacaoComEspinafre([X,Y],[X,Y2]):-
   Y>1.
   Y2 is Y-1,
    not(garrafa([X,Y2])).
/*movimentacao para esquerda com obstáculo*/
movimentacaoComEspinafre([X,Y],[X,Y2]):-
   Y>2.
   Y1 is Y-1,
   Y2 is Y-2.
    garrafa([X,Y1]),
   not(garrafa([X,Y2])).
```



## MANIPULAR LISTAS — VERIFICAR SE EXISTE ELEMENTO

```
/*Verificar se o elemento pertence a lista*/
pertence(Elem,[Elem|_]).
pertence(Elem,[_|Cauda]):-
    pertence(Elem,Cauda).
```

### MANIPULAR LISTAS — CONCATENAR

```
/*Concatenar lista*/
concatena([], L, L).
concatena([Cab|L1], L2,[Cab|L3]):-
    concatena(L1, L2, L3).
```

### MANIPULAR LISTAS — INVERTER

```
/*Inverter lista*/
inverter([],[]).
inverter([Elem|Cauda], Lista_Invertida):-
   inverter(Cauda,Cauda_Invertida),
   concatena(Cauda_Invertida,[Elem], Lista_Invertida).
```

### MANIPULAR LISTAS — RETIRAR ELEMENTO

```
/*Retirar um elemento da lista*/
retirar_elemento(Elem,[Elem|Cauda],Cauda).
retirar_elemento(Elem,[Elem1|Cauda],[Elem1|Cauda1]):-
    retirar_elemento(Elem,Cauda,Cauda1).
```

## MANIPULAR LISTAS — EXIBIR ÚLTIMO ELEMENTO

```
U
```

```
/*exibir ultimo elemento da lista*/
retornar_ultimo(X,[X]).
retornar_ultimo(X, [_|T]):-
    retornar_ultimo(X,T).
```



### MANIPULAR LISTAS — EXIBIR PRIMEIRO ELEMENTO

/\*retorna o primeiro elemento da lista\*/
retornar\_primeiro(X,[X|\_]).

#### X

#### **BUSCA EM LARGURA**

```
D
```

```
/* -----*/
busca_em_largura_sem_espinafre([[Estado|Caminho]|_],Destino,[Estado|Caminho],Brutus):-
    Destino=Estado,Brutus=Brutus.

busca_em_largura_sem_espinafre([Primeiro|Outros],Destino,Solucao,Brutus):-
    estende_sem_espinafre(Primeiro,Sucessores,Brutus),
    concatena(Outros,Sucessores,NovaFronteira),
    busca_em_largura_sem_espinafre(NovaFronteira,Destino,Solucao,Brutus).

estende_sem_espinafre([Estado|Caminho],ListaSucessores,Brutus):-
    bagof([Sucessor,Estado|Caminho],(movimentacaoSemEspinafre(Estado,Sucessor,Brutus),not(pertence(Sucessor,[Estado|Caminho]))),ListaSucessores),
    !.

estende_sem_espinafre(_,[],_).
```



#### X

#### **BUSCA EM LARGURA**

```
D
```

## SOLUÇÃO DOS CORAÇÕES

```
/*Regra recursiva para somar os caminhos de um coracao até o outro*/
recursivo(Elem,[Cauda|Cauda1],Solucao,Brutus,SomaSolucao,Cauda2,TotalPontos,SomaPontos):-
    busca_em_largura_sem_espinafre([[Elem]],Cauda,Solucao0,Brutus),
    concatena(Solucao0, SomaSolucao, Solucao2),
    /*a primeira vez cai aqui*/
    Cauda2 = [],
        (Cauda1 = [],
        concatena(Solucao2,[],Solucao),
        retornar primeiro(PontosTemp1,Elem),
        PontosTemp is PontosTemp1 *100,
        retornar primeiro(PontosTemp2, Cauda),
        TotalPontos is PontosTemp2 *100 + PontosTemp
        /*se tiver mais de 2 coracoes*/
        retornar primeiro(PontosTemp1,Elem),
        PontosTemp is PontosTemp1 *100,
        recursivo(Cauda, Cauda1, Solucao, Brutus, Solucao2, Cauda, Total Pontos, Pontos Temp))
    /*segunda vez em diante cai aqui*/
    retirar elemento(Cauda2, Solucao2, Solucao3),
        (Cauda1 = [],
        concatena(Solucao3,[],Solucao),
        retornar primeiro(PontosTemp1,Elem),
        PontosTemp is PontosTemp1 *100 + SomaPontos,
        retornar_primeiro(PontosTemp3,Cauda),
        TotalPontos is PontosTemp3 *100 + PontosTemp
        /*se restar mais de 2 coracoes*/
        retornar primeiro(PontosTemp1, Elem),
        PontosTemp is PontosTemp1 *100 + SomaPontos,
        PontosTemp2 is PontosTemp,
        recursivo(Cauda, Cauda1, Solucao, Brutus, Solucao3, Cauda, Total Pontos, Pontos Temp2))
```



## SOLUÇÃO

```
D
```

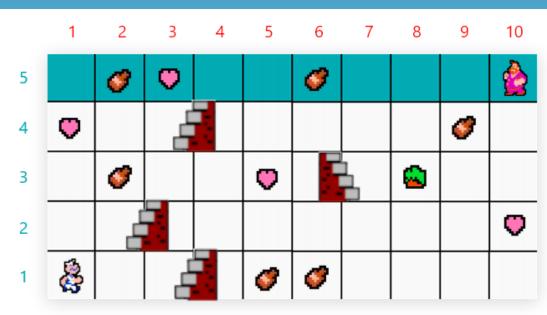
```
solucao_bl(Popeye,[Coracao|Cauda],Espinafre,Brutus,Solucao,Pontos):-
    busca_em_largura_sem_espinafre([[Popeye]],Coracao,Solucao1,Brutus),
        /*só tem 1 coração*/
        Cauda = [],
        retornar_primeiro(PontosTemp,Coracao),
        Pontos is PontosTemp *100,
        busca_em_largura_sem_espinafre([[Coracao]],Espinafre,Solucao5,Brutus),
        concatena(Solucao5, Solucao1, Solucao6),
        retirar_elemento(Coracao, Solucao6, Solucao7)
        /*tem 2 ou mais corações*/
        recursivo(Coracao, Cauda, Solucao2, Brutus, [], [], Pontos, Pontos),
        concatena(Solucao2, Solucao1, Solucao3),
        retirar_elemento(Coracao, Solucao3, Solucao4),
        retornar_ultimo(X,Cauda),
        busca em largura sem espinafre([[X]],Espinafre,Solucao6,Brutus),
        retirar elemento(X,Solucao4,Solucao5),
        concatena(Solucao6, Solucao5, Solucao7)
    busca_em_largura_com_espinafre([[Espinafre]],Brutus,Solucao8),
    concatena(Solucao8, Solucao7, Solucao9),
    retirar_elemento(Espinafre, Solucao9, Solucao10),
   inverter(Solucao10, Solucao).
```





#### MATRIZ — AMBIENTE I COMPLETO

```
garrafa([1,5]).
garrafa([1,6]).
garrafa([3,2]).
garrafa([4,9]).
garrafa([5,2]).
garrafa([5,6]).
escada([[1,3],[2,4]]).
escada([[2,2],[3,3]]).
escada([[3,7],[4,6]]).
escada([[4,3],[5,4]]).
coracao([[2,10],[3,5],[4,1],[5,3]]).
espinafre([3,8]).
brutus([5,10]).
```







```
Caminho total percorrido por Popeye:
    [[1,1],[1,2],[1,3],[2,4],[2,5],[2,6],[2,7],[2,8],[2,9],[2,10],[2,9],[2,8],[2,7],[2,6],[2,5],[2,4],[2,3],[2,2],[3,3],[3,4],[3,5],[3,6],[3,7],[4,6],[4,5],[4,4],[4,3],[4,2],[4,1],[4,2],[4,3],[5,4],[5,3],[5,4],[4,3],[4,4],[4,5],[4,6],[3,7],[3,8],[3,7],[4,6],[4,5],[4,4],[4,3],[5,4],[5,5],[5,7],[5,8],[5,9],[5,10]]
    Localizacao do Coracao : [[2,10],[3,5],[4,1],[5,3]]
    Localizacao do Espinafre : [3,8]
    Localizacao do Brutus : [5,10]
    Pontuação : 1400
```



### CAMINHO PERCORRIDO NO AMBIENTE I





Agradecimentos ao Prof. Matheus Haddad



eduardo.n.oliveira@ufv.br victor.p.castro@ufv.br thiago.a.ferreira@uvf.br