Sistemas Microcontrolados Experimento 04 - Saída analógica

Aluno: Deivid da Silva Galvão RA: 2408740 Aluno: Eduardo Yuji Yoshida Yamada RA: 2320606

1 Introdução

Neste experimento, exploramos a interface entre sinais temporizados e dispositivos de saída analógicos utilizando um microcontrolador Arduino. O objetivo principal foi desenvolver um sistema capaz de modular a intensidade luminosa de três LEDs de forma independente e com fases distintas. Para alcançar esse objetivo, utilizamos a função millis() para gerar temporizações não bloqueantes e distribuir atrasos específicos a cada LED, permitindo que eles operem com diferentes fases de variação de brilho, criando um efeito visual sequencial.

2 Materiais e Métodos

- 2.1 Materiais Utilizados
 - 3 LEDs brancos:
 - 3 resistências de 220 Ω ;
 - Jumpers (fios para conexão);
 - Placa Arduino Mega 2560;
 - Protoboard para montagem do circuito.
- 2.2 Esquemático do Circuito

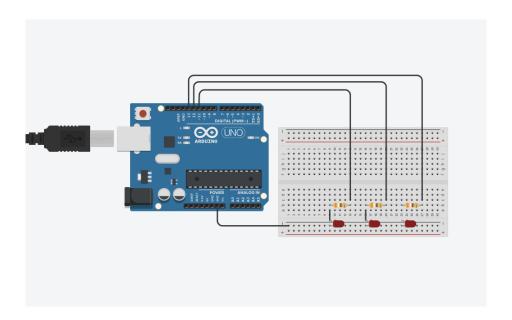


Figure 1: Circuito montado no Tinkercad

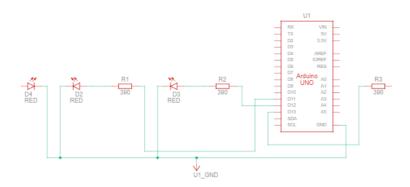


Figure 2: Diagrama esquemático do circuito no Tinkercad

2.3 Código Fonte Comentado

// Definicao dos pinos para cada LED

```
int LED1 = 11;
int LED2 = 12;
int LED3 = 13;
// Variaveis para controle temporal
unsigned long tempo1, tempo2, tempo3;
void setup() {
  // Configura os pinos como saida
  pinMode(LED1, OUTPUT);
  pinMode(LED2, OUTPUT);
  pinMode(LED3, OUTPUT);
}
void loop() {
  // Calcula os tempos com diferentes fases
  tempo1 = (millis() % 600);
                                       // LED1 sem defasagem
  tempo2 = ((millis() - 200) % 600); // LED2 com defasagem
     de 200ms
  tempo3 = ((millis() - 400) \% 600); // LED3 com defasagem
     de 400ms
  // Chama as funcoes de controle para cada LED
  controleLED1();
  controleLED2();
  controleLED3();
}
// Funcao para controle do LED1
void controleLED1() {
  if (tempo1 < 300) {
    // Aumenta o brilho linearmente nos primeiros 300ms
    analogWrite(LED1, map(tempo1, 0, 300, 0, 255));
  } else {
    // Diminui o brilho linearmente nos proximos 300ms
    analogWrite(LED1, map(tempo1, 300, 600, 255, 0));
  }
}
// Funcao para controle do LED2
void controleLED2() {
  if (tempo2 < 300) {
    analogWrite(LED2, map(tempo2, 0, 300, 0, 255));
  } else {
    analogWrite(LED2, map(tempo2, 300, 600, 255, 0));
  }
}
```

```
// Funcao para controle do LED3
void controleLED3() {
  if (tempo3 < 300) {
    analogWrite(LED3, map(tempo3, 0, 300, 0, 255));
  } else {
    analogWrite(LED3, map(tempo3, 300, 600, 255, 0));
  }
}</pre>
```

Listing 1: Código para controle PWM dos LEDs

3 Resultados

O sistema implementado demonstrou um controle eficiente da intensidade luminosa dos três LEDs de forma independente. Através da análise do código e da observação prática, podemos descrever os seguintes aspectos:

- Inicialização: As variáveis são declaradas associando cada LED a um pino digital específico (11, 12 e 13) e definindo variáveis temporais do tipo unsigned long para armazenar os valores de temporização.
- Configuração: Na função setup(), os pinos correspondentes aos três LEDs são configurados como saídas utilizando a função pinMode().
- Ciclo principal: Na função loop(), utiliza-se a função millis() para criar ciclos de 600 milissegundos com diferentes defasagens:
 - LED1: sem deslocamento temporal (referência)
 - LED2: com defasagem de 200ms
 - LED3: com defasagem de 400ms
- Controle PWM: Cada função de controle verifica em qual metade do ciclo (0-300 ms ou 300-600 ms) o LED se encontra e ajusta o brilho proporcionalmente usando analogWrite() em conjunto com map().

O efeito visual observado foi de três LEDs variando seu brilho de forma sequencial, criando uma onda de luz que percorria os LEDs em intervalos regulares. A abordagem não bloqueante permitiu que o microcontrolador pudesse executar outras tarefas simultaneamente, se necessário.

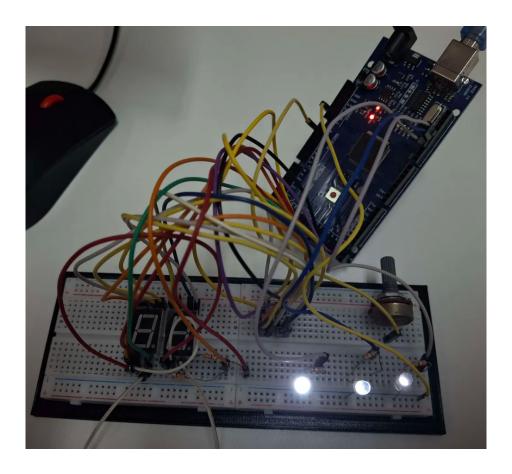


Figure 3: Montagem física do circuito no laboratório

4 Conclusão

Por fim, pode-se concluir que o experimento demonstrou de forma prática a aplicação de técnicas de modulação por largura de pulso (PWM) combinadas com temporizações dinâmicas para o controle de intensidade luminosa de LEDs. Ao utilizar a função millis() com diferentes deslocamentos temporais, foi possível implementar de maneira eficaz o controle progressivo da intensidade dos LEDs, proporcionando um efeito de aumento gradual e redução gradual do brilho, evidenciando o potencial do Arduino para gerar saídas visuais intercaladas de forma não bloqueante. Essa abordagem reforça a importância da integração entre hardware e software em sistemas microcontrolados, servindo como base para o desenvolvimento de aplicações mais complexas em controle de iluminação.