

Exercícios Propostos (2º teste)
Dezembro, 2024

4 – SuperEscalaridade

1. Considere o programa abaixo:

```
I1: pop  %eax
I2: add  $20, %eax
I3: push %eax
I4: pop  %ecx
I5: add  %esi, %eax
I6: mul  %ebx, %ecx
I7: mov  %edx, 20(%ebx)
I8: push %ecx
```

- Considere um processador com uma única unidade funcional. As instruções de acesso à memória têm CPI=2, as restantes CPI =1. Qual o CPI para a execução deste programa?
- Preencha a tabela abaixo considerando um processador com 2 unidades funcionais de acesso à memória (UF1 e UF2) e 2 unidades funcionais de cálculo de inteiros (UF3 e UF4) . UF1 e UF2 têm CPI=2, UF3 e UF4 têm CPI=1. Considere escalonamento *in-order*. Qual o CPI?

cycle	MEM		INT	
	UF1	UF2	UF3	UF4
1				
2				
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9				
10				

- c) Preencha a tabela abaixo considerando que o processador da alínea anterior foi melhorado para fazer escalonamento *out-of-order*. Qual o CPI?

cycle	MEM		INT	
	UF1	UF2	UF3	UF4
1				
2				
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9				
10				

2. Considere o programa abaixo:

```
I1: mov (%ebx, %ecx), %esi
I2: add $20, %esi
I3: mov %esi, (%ebx, %ecx)
I4: dec %ecx
I5: jnz I1:
```

Considere um processador superescalar *out-of-order* com 2 unidades funcionais de acesso à memória (UF1 e UF2) e 2 unidades funcionais de operações sobre inteiros e saltos (UF3 e UF4). Estas unidades funcionais têm CPI=1. Os saltos condicionais são sempre previstos como tomados.

- a) Preencha a tabela abaixo, apresentando o escalonamento das primeiras duas iterações deste programa. Etiquete a execução da cada instrução com um sufixo com o número da iteração. Por exemplo: I1 executada na 1^a iteração escreve-se I1-1 e na 2^a iteração escreve-se I1-2. Assuma que o valor de %ecx não atinge 0 nestas duas iterações. Qual o CPI?

cycle	MEM		INT	
	UF1	UF2	UF3	UF4
1				
2				
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9				
10				

b) Reescreva o código acima aplicando *loop unrolling* (2 elementos do vector por iteração).

c) Preencha a tabela abaixo, apresentando o escalonamento da primeira iteração do código *unrolled*. Qual o CPI?

cycle	MEM		INT	
	UF1	UF2	UF3	UF4
1				
2				
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9				
10				

5 – Vectorização

1. Para cada um dos excertos de código baixo indique, justificando, se vectoriza:

```
float a[SIZE], b[SIZE];  
  
j = 0;  
for (i=2 ; i < SIZE-2 ; i++) {  
    a[i] = a[j] / b[i+2];  
    j++;  
}
```

```
float a[SIZE], b[SIZE];  
  
for (i=1 ; i < SIZE-1 ; i++)  
    a[i] = a[i+1] * b[i-1];
```

```
float a[SIZE], b[SIZE];  
  
for (i= SIZE-2 ; i >= 0 ; i--)  
    a[i] = a[i+1] * b[i-1];
```

2. O excerto de código abaixo vectoriza? Pode escrever uma nova versão que vectorize parcialmente?

```
float a[SIZE];  
  
for (i=1 ; i < SIZE-2 ; i++) {  
    a[i] = a[i-1]/ (a[i]*a[i+2]) + 10. / (a[i]*a[i]*a[i+1]);  
}
```

3. Considere o excerto de um programa em C apresentado abaixo, bem como o código *assembly* do corpo do ciclo gerado por um compilador para as versões escalares e vectoriais. Note que:
- as instruções `vmovuss`, `vaddss`, `vmulss` (isto é, com sufixo `ss`) são instruções escalares;
 - os registos `%xmm1` e `%ymm1` estão inicializados com o valor 20.

<pre>#define SIZE 40000 float a[SIZE]; ... for (i=0 ; i <SIZE ; i++) a[i] = a[i]*20. + 20./a[i];</pre>	
ciclo: <code>vmovuss %ecx(%ebx), %xmm0</code> <code>vmulss %xmm2, %xmm0, %xmm1</code> <code>vdivss %xmm3, %xmm1, %xmm0</code> <code>vaddss %xmm0, %xmm2, %xmm3</code> <code>vmovuss %xmm0, %ecx(%ebx)</code> <code>incl %ecx</code> <code>cmpl SIZE, %ecx</code> <code>jl ciclo</code>	ciclo: <code>vmovaps %ecx(%ebx), %ymm0</code> <code>vmulps %ymm2, %ymm0, %ymm2</code> <code>vdivps %ymm3, %ymm1, %ymm0</code> <code>vaddps %ymm0, %ymm2, %ymm3</code> <code>vmovaps %ymm0, %ecx(%ebx)</code> <code>addl \$8, %ecx</code> <code>cmpl SIZE, %ecx</code> <code>jl ciclo</code>

Dados os valores médios de CPI para cada tipo de instrução apresentados abaixo, e com a frequência do relógio igual a 2 GHz, qual o tempo de execução para cada uma das versões?

Instruções Escalares		Instruções Vectoriais	
Tipo	CPI	Tipo	CPI
Acesso à memória	2	Acesso à memória	3
Operações lógicas e aritméticas	1	Operações lógicas e aritméticas	1.5
Saltos	1	---	---

6 – Paralelismo *multi-core*

1. Para o código abaixo proponha uma implementação que explore *Thread Level Parallelism* usando o OpenMP. Justifique as suas opções; em particular justifique cada uma das directivas e/ou cláusulas OpenMP utilizadas.

```
#define S 1000000
float a[S];
int i ,j;
for (i=0 ; i < S ; i++) {
    a[i] = 0. ;
    for (j=0 ; j < i ; j++) {
        a[i] += (float)j;
    } }
```

2. O código apresentado abaixo pretende calcular o valor mínimo de uma matriz. Este código tem 2 erros semânticos associados ao OpenMP, que fazem com que o respectivo resultado num ambiente paralelo seja indeterminado. Identifique esses erros (**justificando**) e apresente uma versão correcta do código.

```
#define W 40000
int a[W][W];
int min, i, j;
...
#pragma omp parallel
{
    min = a[0][0];
    #pragma omp for
    for (i=0 ; i < W ; i++) {
        for (j=0 ; j < W ; j++) {
            if (a[i][j] < min) min = a[i][j];
    } } }
```

3. Considere o código C + OpenMP apresentado abaixo:

```
int x=10;
#pragma omp parallel num_threads(3) {
    #pragma omp master
        printf ("Aqui vamos nós...\n");
    #pragma omp atomic
        x += 2;
    printf ("T%d: x+1 = %d\n", omp_get_thread_num(), x);
}
printf ("That's all, folks!");
```

Indique qual dos seguintes *outputs* é possível.

	T1: x+1 = 12 T0: x+1 = 14
<input type="checkbox"/>	Aqui vamos nós... T2: x+1 = 16 That's all, folks!

	Aqui vamos nós... T1: x+1 = 16
<input type="checkbox"/>	T2: x+1 = 16 T0: x+1 = 16 That's all, folks!

	T1: x+1 = 16 Aqui vamos nós...
<input type="checkbox"/>	T2: x+1 = 16 T0: x+1 = 16 That's all, folks!

	T1: x+1 = 10 Aqui vamos nós...
<input type="checkbox"/>	T0: x+1 = 12 T2: x+1 = 14 That's all, folks!