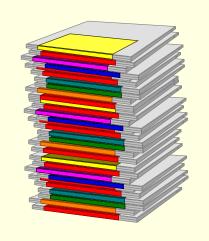
## Pilha

Algoritmos e Estruturas de Dados I

## Pilha

- O que é?
- Para que serve?





Rotina A	<b>Rotina B</b>	Rotina C	Rotina D
1 print "A"	1 call C	1 print "C"	1 print "D"
2 call C	2 print "B"	2 call D	2 return
3 call B	3 call D	3 return	
4 call D	4 call C		
5 return	5 return		

Qual o resultado da execução da rotina A?

Rotina A	Rotina B	Rotina C	Rotina D
1 print "A"	1 call C	1 print "C"	1 print "D"
2 call C	2 print "B"	2 call D	2 return
3 call B	3 call D	3 return	
4 call D	4 call C		
5 return	5 return		

Qual o resultado da execução da rotina A?

Qual a dificuldade para se fazer esse cálculo?

Rotina A	Rotina B	Rotina C	Rotina D
1 print "A"	1 call C	1 print "C"	1 print "D"
2 call C	2 print "B"	2 call D	2 return
3 call B	3 call D	3 return	
4 call D	4 call C		
5 return	5 return		

Qual o resultado da execução da rotina A?

Qual a dificuldade para se fazer esse cálculo?

Possíveis soluções?

- Um computador está executando a rotina X e, durante a execução de X, encontra uma chamada à rotina Y
- Para-se a execução de X e se inicia a execução de Y
- Quando se termina a execução de Y, o computador deve saber o que fazer, isto é, onde voltar na rotina X

#### Dificuldade

O que estava sendo executado quando uma sub-rotina foi interrompida? Para onde voltar agora que se chegou ao fim de uma subrotina?

#### Solução

- A cada chamada de sub-rotina, armazenar o endereço de retorno (rotina e número da linha, por exemplo)
- Como armazenar o endereço de retorno de chamadas sucessivas: pilha

## Pilha (stack)

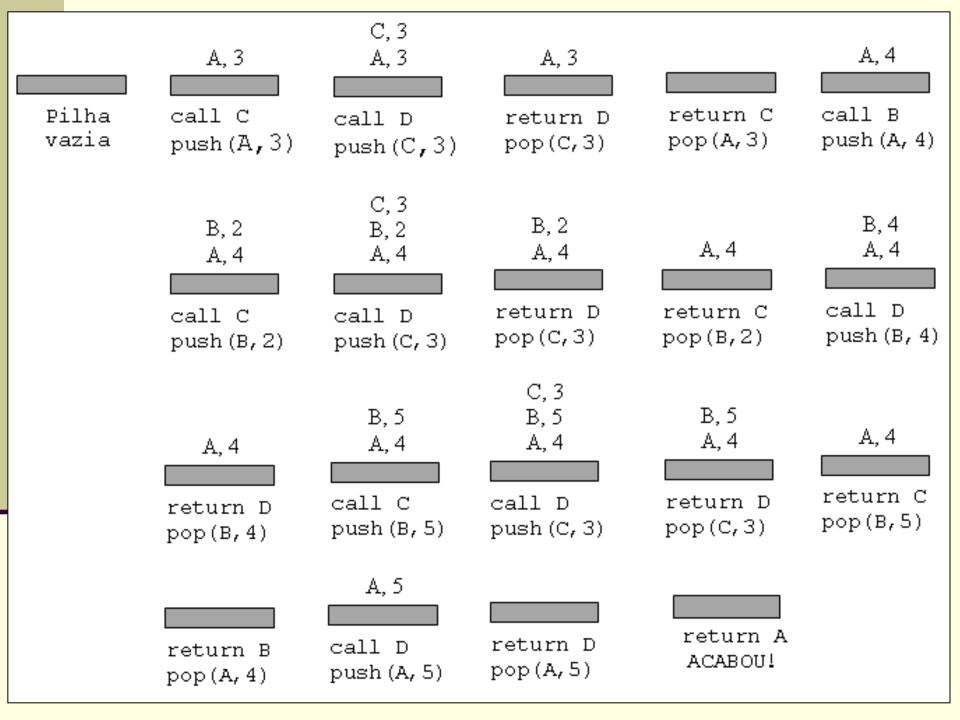
#### Definição

- Estrutura para armazenar um conjunto de elementos que funciona da seguinte forma
  - Novos elementos sempre entram no "topo" da pilha
  - O único elemento que se pode retirar da pilha em um dado momento é o elemento do topo

#### Para que serve

- Para modelar situações em que é preciso "guardar para mais tarde" vários elementos e "lembrar" sempre do último elemento armazenado
- L.I.F.O.
  - Last In, First Out

- A cada comando call
  - Empilha (push) o endereço para retornar depois
  - Passa a executar a nova sub-rotina
- A cada comando return
  - Desempilha (pop) o último endereço armazenado
  - Passa a executar a partir do endereço desempilhado

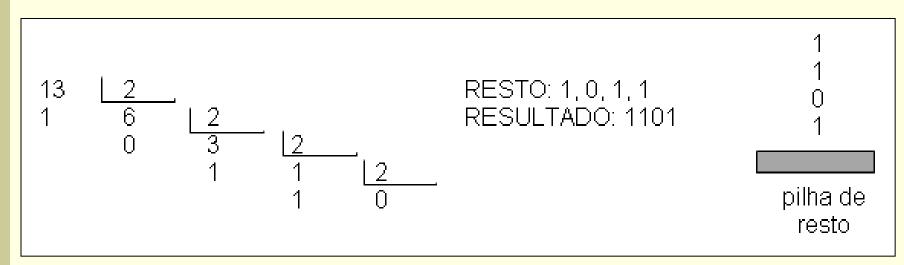


- Resultado
  - A, C, D, C, D, B, D, C, D, D

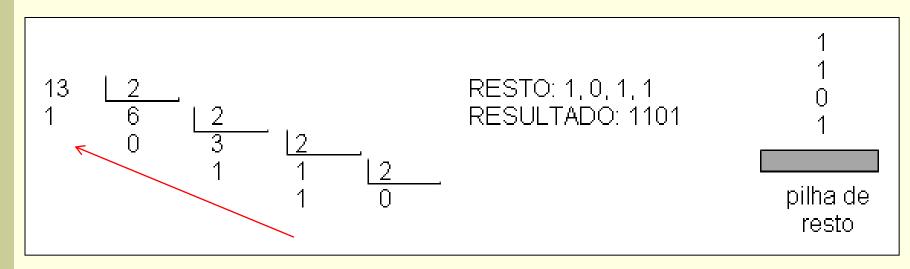
#### Pilha

- Operações usuais
  - Push(P,X): empilha o valor da variável X na pilha P
  - Pop(P,X): desempilha P e retorna em X o valor do elemento que estava no topo de P
  - X=top(P): acessa o valor do elemento do topo de P, sem desempilhar
  - Create(P): cria uma pilha vazia P
  - IsEmpty(P): é true se a pilha estiver vazia; false caso contrário
  - Empty(P): esvazia logicamente uma pilha P

Fazer algoritmo de conversão decimal para binário usando pilha



Fazer algoritmo de conversão decimal para binário usando pilha



#### Estratégia de resolução:

- a cada divisão, empilha o resto
- quando acabar a divisão (quociente=0), desempilha e escreve todos os elementos

Considerar prontos: operações da pilha, resto(X,Y) e quociente(X,Y)

Fim

```
Variáveis
   P: pilha
   N: inteiro {número a ser convertido}
   X: inteiro {resto da divisão}
Início do algoritmo
   leia N
   create(P)
   repita
         X=resto(N,2)
         push(P,X)
         N=quociente(N,2)
   até que (N=0)
   escreva "o resultado é "
   enquanto (IsEmpty(P)=falso) faça
         pop(P,X)
         escreva X
```

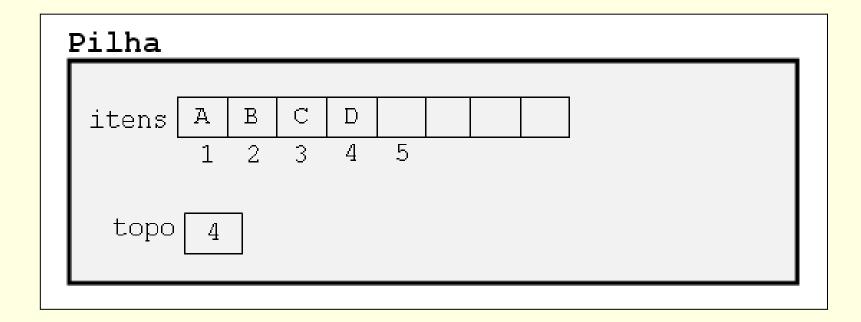
#### Alocação seqüencial

 Os elementos da pilha ficam, necessariamente, em seqüência (um ao lado do outro) na memória

#### Alocação estática

- Todo o espaço de memória a ser utilizado pela pilha é reservado (alocado) em tempo de compilação
- Todo o espaço reservado permanece reservado durante todo o tempo de execução do programa, independentemente de estar sendo efetivamente usado ou não

Seqüencial e estática



Declaração em C

?

#### Declaração em C

- Implementar operações da pilha
  - Create
  - Empty
  - IsEmpty
  - IsFull
  - Push
  - Pop
  - Top
- Atenção: considerações sobre TAD
  - Arquivos .c e .h, parâmetros

## Interface do TAD: Pilha.h

```
#define TRUE 1 /*define tipo boleano*/
#define FALSE 0
#define boolean int
typedef char elem;
typedef struct {
                   int topo;
                   elem A[TamPilha];
} Pilha;
void Create(Pilha*);
void Empty(Pilha*);
boolean IsEmpty(Pilha*);
boolean IsFull(Pilha*);
boolean Push(Pilha*, elem*);
boolean Pop(Pilha*, elem*);
```

# Implementando as operações: Pilha.c

```
#include "pilha.h"
#define TRUE 1 /*define tipo boleano*/
#define FALSE 0
#define boolean int
void Create(Pilha *P) { /* cria uma pilha vazia P */
   P->topo=-1;
   return; }
void Empty(Pilha *P) { /* esvazia logicamente a pilha P */
   P->topo=-1;
   return; }
boolean IsEmpty(Pilha *P) { /* retorna true se a pilha estiver vazia; false caso
   contrário */
  return (P->topo==-1);
}
```

```
boolean IsFull(Pilha *P) { /* verifica se P cresceu até o final do array */
  return (P->topo==TamPilha-1);
boolean Push(Pilha *P, elem *X) { /* empilha o valor da variável X na pilha P */
   if (!IsFull(P)) {
      P->topo++;
      P->A[P->topo]=*X;
     return TRUE;
  return FALSE;
```

```
boolean Pop(Pilha *P, elem *X) { /*desempilha P e retorna em X o valor do
   elemento que estava no topo de P; retorna TRUE se sucesso; FALSE, c.c. */
   if (!IsEmpty(P)) {
      *X=P->A[P->topo];
      P->topo--;
      return TRUE;
   return FALSE;
elem Top(Pilha *P) { /* retorna o valor do elemento do topo de P, sem
   desempilhar – chamada apenas se Pilha P não estiver vazia!!! */
 return P->A[P->topo];
```

# Análise da Complexidade – Pilha Sequencial

- Acesso ao Topo:
  - Tempo constante O(1)
- Inserção
  - Sempre no topo: tempo constante O(1)
- Eliminação
  - Sempre no topo: tempo constante O(1)
- → Portanto, toda operação tem custo independente do tamanho da pilha
- Espaço: exatamente o necessário para armazenar o número de elementos da pilha
- Desvantagem: espaço máximo fixado pelo tamanho do array pode ser excessivo ou insuficiente

1. Adicionar uma rotina ao TAD para verificar se duas pilhas são iguais

 2. Adicionar uma rotina ao TAD para inverter a posição dos elementos de uma pilha

## Editor de texto: exercício

- Considere que um editor de texto representa os caracteres digitados como uma pilha, sendo que o último caracter lido fica no topo
- Alguns comandos apagam caracteres. Por exemplo, o backspace apaga o último caractere lido
- Alguns comandos apagam tudo o que já foi lido anteriormente
- Considere que, no seu editor, # representa backspace e @ indica "apagar tudo"
- Faça um programa que execute essas ações usando o TAD pilha

```
#include <stdio.h>
#include "pilha.h"
int main(void) {
  elem c, x;
  Pilha P;
  Create(&P);
  printf("Digite seu texto: ");
  while ((c=getche())!='\r') {
      if (c=='#') {
         if (Pop(\&P,\&x))
           printf("(%c desempilhado) ",x);
         else printf("erro");
         else
      else if (c=='@') {
          Empty(&P);
          printf("(pilha esvaziada) ");
      else {
          if (!Push(&P,&c))
             printf("(erro) ");
```

```
mode of the control of the cont
```

POSSÍVEL SOLUÇÃO

## Notação posfixa: exercício

- Avaliação de expressões aritméticas
  - Às vezes, na aritmética tradicional, faz-se necessário usar parênteses para dar o significado correto à expressão
    - A\*B-C/D  $\rightarrow$  (A\*B)-(C/D)
  - Notação polonesa (prefixa): operadores aparecem antes dos operandos e dispensa parênteses
    - -\*AB/CD
  - Notação polonesa reversa (posfixa): operadores aparecem depois dos operandos e dispensa parênteses
    - AB\*CD/-

## Notação posfixa: exercício

- Interpretação da notação posfixa usando pilha
  - Empilha operandos até encontrar um operador
  - Retira os operandos, calcula e empilha o resultado
  - Até que se chegue ao final da expressão

# Notação posfixa: exercício

AB\*CD/-

Crescimento da pilha					
А					
А	В				
А	В	*			
A*B					
A*B	С				
A*B	С	D			
A*B	С	D	/		
A*B	C/D				
A*B	C/D	-			
A*B-C/D					

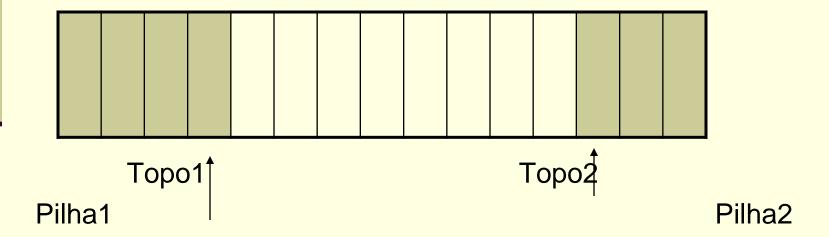
Implemente uma função que calcule o valor de uma expressão posfixa passada por parâmetro utilizando o TAD pilha

# Exercício – resposta algorítmica

```
função valor(E: expressão): retorna real;
declare x real;
declare P pilha;
início
   Create(P)
   enquanto não acabou(E) faça
         início
         x=proxsimb(E);
         se x é operando então Push(P,x)
         senão início
                  remove operandos; {dois pops, em geral}
                  calcula o resultado da operação;
                  empilhe resultado; {push}
               fim
         fim
   valor=Top(P);
fim
```

## Alocação Múltipla de Pilhas

2 pilhas com elementos do mesmo tipo P1[1..m1] P2[1..m2] 1 único *array*: a[1..M]; M > m1+m2



# Consequências

- Overflow só ocorre se o no. total de elementos de ambas exceder M
- Bases fixas

início: P.Topo1 = 0 cresce à direita

P.Topo2 = M+1 cresce à esq.

# Inserção na Pilha 1

```
se P. topo1 < P. topo2 – 1
então
P.topo1= P.topo1+1;
P.A[topo1]= x
senão
"overflow"
```

# Inserção na Pilha 2

```
se P.topo2 > P.topo1 + 1
então
P.topo2 = P.topo2-1;
P.A[topo2] = x
senão
"overflow"
```

## N Pilhas

 Bases não podem ser fixas para garantir o melhor aproveitamento do espaço

