# Departamento de Ciência da Computação — Universidade de Brasília (UnB) Brasília — DF — Brasil Teleinformática e Redes 2 -

# Manoel Vieira C Neto Matrícula 180137816

vieiranetoc@gmail.com

#### **Abstract**

# 1. Objetivos

# 2. Introdução

## 3. Algoritmo ABR

O algoritmo foi implementado em python na plataforma PyDash e foi baseado no PANDA[1]. Esse algoritmo é divido em 4 etapas.

A proposta desse algoritmo é baseado no fato de que nem sempre a taxa de transferência é uma medida justa para o compartilhamento de largura de banda. Desse modo, o algoritmo propõe que sejam feitos pequenos incrementos na banda ao mesmo tempo que se prepara para reduzir a taxa no caso de congestionamentos na rede. Esses incrementos são feitos toda vez que o cliente solicita um novo segmento do vídeo para ser baixado.

### 3.1. PyDash

A implementação do algoritmo depende de como está estruturado o PyDash. Na plataforma, o algoritmo é criado no arquivo r2a\_panda.py com uma classe de nome R2A\_Panda. Essa classe possui os seguintes atributos:

- throughputs é uma lista com a taxa de transferência de todos segmentos obtidos no repositório.
- calc\_throughputs é uma lista com a taxa de transferência alvo de todos os segmentos.
- smooth\_throughputs é uma lista com a taxa de transferência filtrada de todos os segmentos.
- request\_time é utilizado para obter o tempo necessário para que a transferência de um segmento seja feito.

- inter\_request\_time é uma lista contendo o tempo entre a requisição de 2 segmentos consecutivos ou o tempo necessário para a transferência de um segmento, podendo esse tempo ser o real ou o alvo.
- qi é uma lista contendo todas as qualidades disponíveis para ser transferido, obtidas a partir do arquivo mpd.
- seg\_duration é um valor que corresponde ao tamanho de um segmento em segundos.
- selected\_qi é uma lista contendo a qualidade selecionada para cada segmento transferido.

A duração de um segmento é um fator importante para definir quais serão transferidos. Desse modo, o valor foi definido para ser sempre de 1s e, consequentemente, o valor de seg\_duration é 1. Os outros valores são obtidos pela aplicação do algoritmo e serão apresentados nas subseções seguintes.

Além dos atributos da classe, os métodos são importantes para o funcionamento adequado e eles são:

- handle\_xml\_request faz a requisição para transferir o arquivo mpd do repositório para o cliente.
- handle\_xml\_response recebe o resultado da requisição do arquivo mpd.
- handle\_segment\_size\_request faz a requisição para transferir um novo segmento do vídeo quando solicitado pelo cliente.
- handle\_segment\_size\_response recebe a resposta da requisição de transferência de um segmento do vídeo.

#### 3.2. Estimativa da banda compartilhada

A estimativa da banda compartilhada é a primeira etapa do algoritmo.

Normalmente, a taxa de transferência do segmento atual do vídeo (x[n]) é usada para obter o bitrate do segmento que deve ser baixado. Essa taxa pode ser obtida pela seguinte equação:

$$x[n] = x[n-1] = \frac{r[n-1] \cdot \tau}{T[n-1]} \tag{1}$$

Em que:

- n-1 representa o segmento anterior.
- n representa o segmento atual.
- $\tau$  a duração de um segmento.
- r[n-1] representa o bitrate do segmento anterior.
- T[n-1] representa o tempo necessário para recuperar do repositório o segmento anterior.

Contudo, como nem sempre essa taxa é uma medida justa, o algoritmo determina a taxa média de transferência alvo. Essa taxa, apesar de não representar o valor real na rede, é utilizado para obter o bitrate e também gerenciar o tempo entre as requisições de segmentos. A seguir é apresentada a equação para obter essa taxa:

$$X[n] = x[n-1] + T[n-1] \cdot k \cdot (w - \max(0, X[n-1] - x[n-1] + w))$$
3.4. Quantizar e identificar bitrate do segmento (2) A taxa filtrada é quantizada de modo que possa ser us

Em que:

- X representa a taxa de transferência alvo.
- k representa a taxa de convergência de prova.
- w representa o incremento de prova do bitrate.

Essa equação é implementada no método handle\_segment\_size\_request com o código:

```
x = abs((w - max((0, self.calc_throughputs[-1])
    - self.throughputs[-1] + w))
) * k * self.inter_request_time[-1] + self.
    calc_throughputs[-1])
```

Em que x corresponde a X[n] e os atributos usados com [-1] correspondem ao último elemento de uma lista, no caso os valores obtidos com o segmento anterior. A função abs() é responsável por garantir que não ocorram valores negativos para a taxa obtida.

#### 3.3. Filtragem da taxa de transferência alvo

Depois que a taxa é obtida com a equação 2, é usada uma função EWMA de suavização de modo a obter uma taxa filtrada y[n]. O objetivo em obter isso, é para não existir anomalias, pontos fora da curva da função. A aplicação dessa função é apresentada a seguir:

$$y[n] = y[n-1] - T[n-1] \cdot \alpha \cdot (y[n-1] - X[n]) \quad (3)$$

- y[n] representa a taxa filtrada para o segmento atual.
- y[n-1] representa a taxa filtrada do segmento anterior.
- T[n-1] representa o tempo necessário para recuperar do repositório o segmento anterior.
- $\alpha$  representa a taxa de convergência da suavização.
- X[n] representa a taxa de transferência alvo obtida na equação 2.

Essa equação é implementada no método handle\_segment\_size\_request da classe com o código:

Em que y corresponde a y[n]. A função abs() é responsável por garantir que não ocorram valores negativos para a taxa obtida.

A taxa filtrada é quantizada de modo que possa ser usada para determinar o bitrate. Porém, não é somente feita a quantização, também é aplicada uma função de deadzone para evitar que ocorram saltos entre níveis adjacentes de bitrate. Essa função é feita da seguinte forma:

$$r[n] = \begin{cases} r_{up}, & \text{se } r[n-1] < r_{up} \\ r[n-1], & \text{se } r_{up} \le r[n-1] \le r_{down} \\ r_{down}, & \text{caso contrário.} \end{cases}$$
 (4)

Em que:

- $r_{up}$  corresponde a  $y[n] \cdot (1 \epsilon)$ .
- $r_{down}$  corresponde a y[n].
- r[n-1] corresponde ao bitrate do segmento anterior.
- $\epsilon$  corresponde a uma margem de multiplicação.

Definido o valor de r[n], é obtido o bitrate disponível mais próximo desse valor. O resultado é o bitrate que será solicitado ao repositório para ser transferido.

Essa função de deadzone e a quantização do bitrate são implementadas no método handle\_segment\_size\_request da classe com o código:

```
selected_rup = self.qi[0]
selected_rdown = self.qi[0]
rup = y * (1 - E)
rdown = y
for i in self.qi:
    if rup > i:
        selected_rup = i
    if rdown > i:
        selected_rdown = i
if len(self.selected_qi) == 0:
    self.selected_qi.append(selected_rdown)
elif self.selected_qi[-1] < selected_rup:</pre>
    self.selected_qi.append(selected_rup)
elif selected_rup <= self.selected_qi[-1] <
    selected_rdown:
    self.selected_qi.append(self.selected_qi
        [-1]
    self.selected_qi.append(selected_rdown)
msg.add_quality_id(self.selected_qi[-1])
```

Em que:

- rup corresponde ao  $r_{up}$ .
- rdown corresponde ao  $r_{down}$ .
- selected\_rup corresponde à quantização de  $r_{up}$ .
- selected\_rdown corresponde à quantização de  $r_{down}$ .

A aplicação da equação de deadzone adiciona o bitrate escolhido na lista selected\_qi e, assim, o último elemento da lista é adicionado à mensagem para ser feita a requisição. Após isso, a requisição é feita.

# 3.5. Tempo entre requisições de segmentos

A última etapa do algoritmo consiste em obter o tempo entre requisições alvo, ou seja, não corresponde necessariamente ao tempo que uma transferência é feita, mas quanto tempo seria necessário caso a taxa correspondesse ao alvo  $(\hat{T}[n])$ . Além disso, o algoritmo propõe a inclusão do tamanho do buffer relacionado a um tamanho mínimo dele nesse tempo de modo que em certas ocasiões o tempo para a próxima requisição possa ser maior se o buffer for superior ao definido como valor mínimo. Isso pode ser observado na seguinte equação:

$$\hat{T}[n] = \frac{r[n] \cdot \tau}{y[n]} + \beta \cdot (B[n-1] - B_{min})$$
 (5)

Em que:

- $\beta$  corresponde à taxa de convergência do buffer do cliente.
- B[n-1] corresponde ao buffer do cliente após o recebimento do segmento anterior.

•  $B_{min}$  corresponde ao tamanho mínimo do buffer.

Além disso, também foi calculada a taxa real de transferência  $(\tilde{T}[n])$  usando a equação:

$$\tilde{T}[n] = \frac{r[n] \cdot \tau}{x[n]} \tag{6}$$

Com essas duas taxas calculadas, o tempo entre requisições foi definido como:

$$T[n] = \max(\hat{T}[n], \tilde{T}[n]) \tag{7}$$

Esse é o T[n] utilizado na equação 2. Na implementação isso é calculado no método handle\_segment\_size\_response da classe com o código:

```
target_inter_time = msg.get_bit_length() * self
    .seg_duration / self.calc_throughputs[-1] +
    beta * (
        B - buffer_min)
actual_inter_time = time.perf_counter() - self.
    request_time

self.inter_request_time.append(max((
    target_inter_time, actual_inter_time)))
```

Em que:

- target\_inter\_time corresponde ao  $\hat{T}[n]$ .
- beta corresponde ao  $\beta$ .
- B corresponde ao tamanho do buffer.
- buffer\_min corresponde ao tamanho mínimo do buffer.
- actual\_inter\_time corresponde ao  $\tilde{T}[n]$ .

#### 3.6. Inicialização

No início do algoritmo alguns valores não estão definidos e por isso eles são determinados antes da aplicação do algoritmo.

A taxa de transferência alvo e a filtrada são iguais à real no momento da inicialização e são obtidas usando o tamanho do arquivo mpd e o tempo necessário para transferir esse arquivo. No código elas são obtidas no método handle\_xml\_response da seguinte forma:

Como também não há um tamanho para o buffer ainda, o valor usado para obter o tempo alvo entre requisições é obtido com a equação:

$$B_0 = B_{min} + (1 - \frac{r_0}{X_0}) \cdot \frac{\tau}{\beta}$$
 (8)

Isso é implementado no método handle\_segment\_size\_response da classe com o código:

# 4. Resultados

# 5. Discussão e Conclusões

# Referências

[1] Z. Li, X. Zhu, J. Gahm, R. Pan, H. Hu, A. C. Begen, and D. Oran. Probe and adapt: Rate adaptation for http video streaming at scale.