Curso STM32

Aula 4

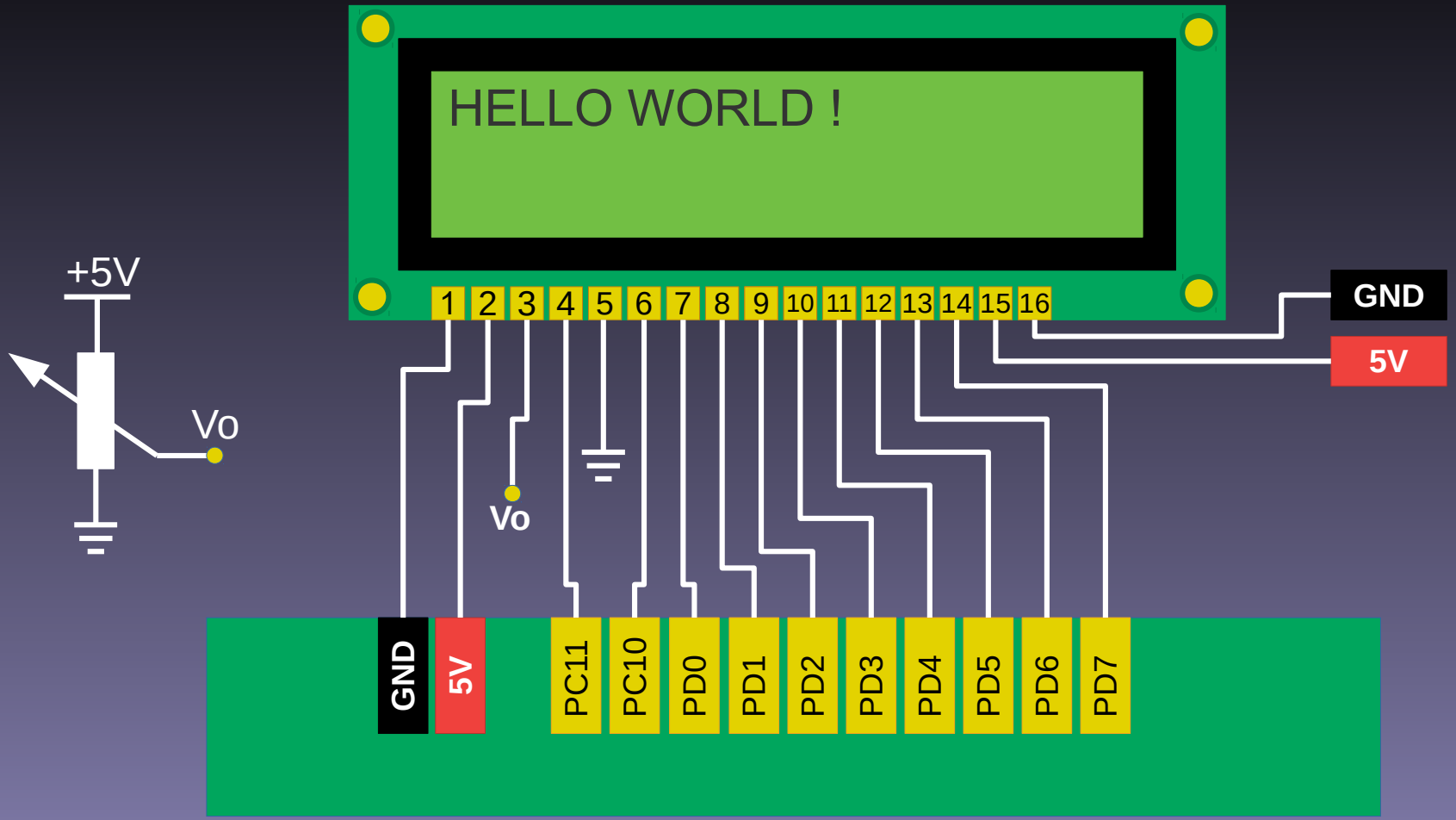
Felipe C. Gehrke

Agenda

- **Revisão da aula passada;**
- **Estrutura de Menus:**
  - Uso da estrutura da aula passada;
  - Iremos melhorá-la (autenticação);
    - Estática;
    - Empilhada;
- **Comunicação:**
  - RS485;
  - Protocolos de Comunicação;
  - Parsing com Maquinas de Estados;
  - Parsing com Middlewares (Protocolo em camadas);
    - Estrutura com callbacks para funções;

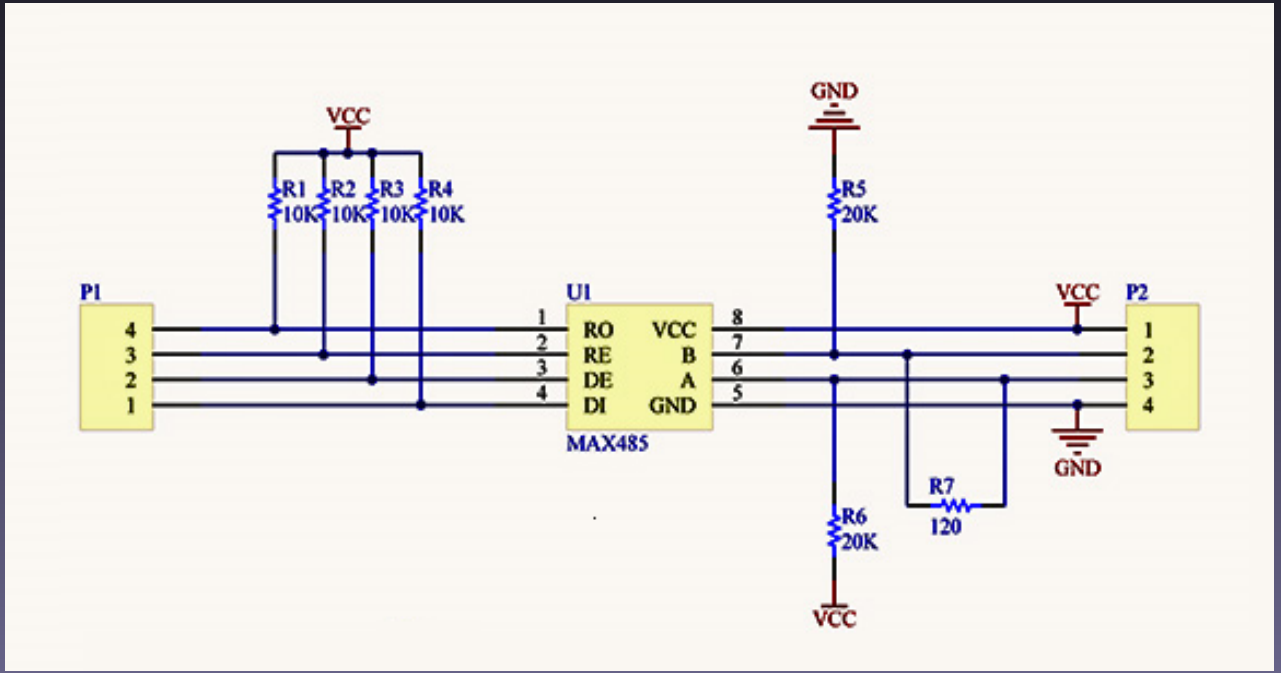
Montagem

Esquemático do LCD



Montagem

Esquemático da RS485



Sobre a estrutura de menus…
(já vimos isso)

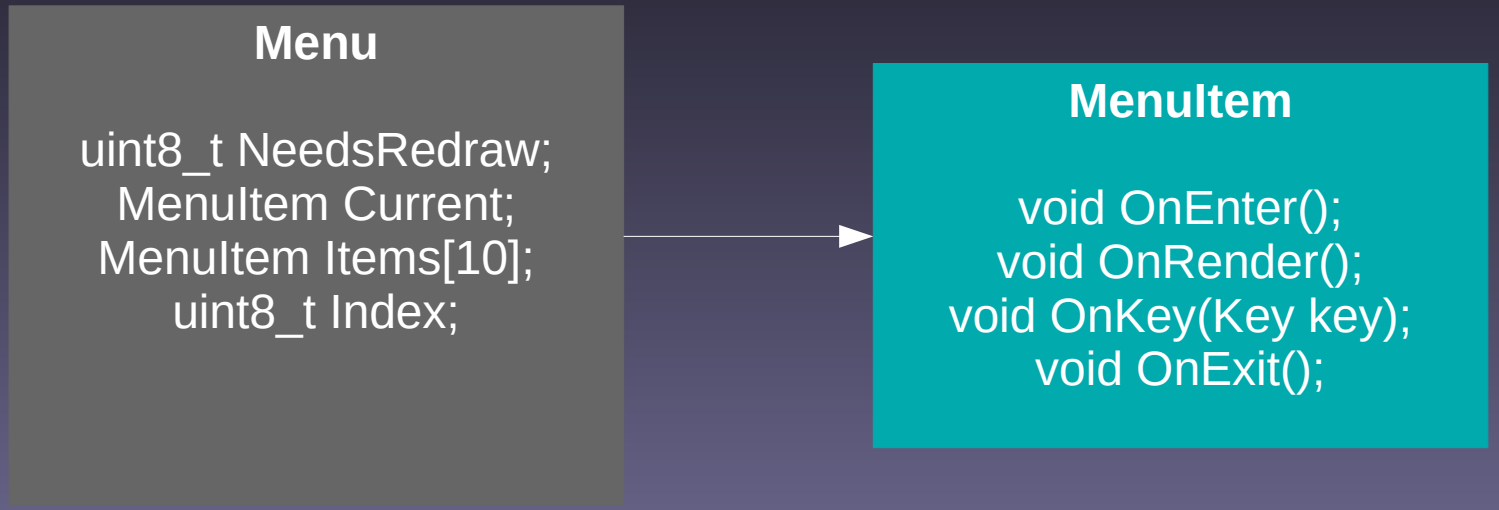


Tabela ASCII

Dec	Hx	Oct	Char	Dec	Hx	Oct	Html	Chr	Dec	Hx	Oct	Html	Chr	Dec	Hx	Oct	Html	Chr
0	0	000	NUL (null)	32	20	040		Space	64	40	100	@	@	96	60	140	`	`
1	1	001	SOH (start of heading)	33	21	041	!	!	65	41	101	A	A	97	61	141	a	a
2	2	002	STX (start of text)	34	22	042	"	"	66	42	102	B	B	98	62	142	b	b
3	3	003	ETX (end of text)	35	23	043	#	#	67	43	103	C	C	99	63	143	c	c
4	4	004	EOT (end of transmission)	36	24	044	$	$	68	44	104	D	D	100	64	144	d	d
5	5	005	ENQ (enquiry)	37	25	045	%	%	69	45	105	E	E	101	65	145	e	e
6	6	006	ACK (acknowledge)	38	26	046	&	&	70	46	106	F	F	102	66	146	f	f
7	7	007	BEL (bell)	39	27	047	'	'	71	47	107	G	G	103	67	147	g	g
8	8	010	BS (backspace)	40	28	050	(	(	72	48	110	H	H	104	68	150	h	h
9	9	011	TAB (horizontal tab)	41	29	051	)	)	73	49	111	I	I	105	69	151	i	i
10	A	012	LF (NL line feed, new line)	42	2A	052	*	*	74	4A	112	J	J	106	6A	152	j	j
11	B	013	VT (vertical tab)	43	2B	053	+	+	75	4B	113	K	K	107	6B	153	k	k
12	C	014	FF (NP form feed, new page)	44	2C	054	,	,	76	4C	114	L	L	108	6C	154	l	l
13	D	015	CR (carriage return)	45	2D	055	-	-	77	4D	115	M	M	109	6D	155	m	m
14	E	016	SO (shift out)	46	2E	056	.	.	78	4E	116	N	N	110	6E	156	n	n
15	F	017	SI (shift in)	47	2F	057	/	/	79	4F	117	O	O	111	6F	157	o	o
16	10	020	DLE (data link escape)	48	30	060	0	0	80	50	120	P	P	112	70	160	p	p
17	11	021	DC1 (device control 1)	49	31	061	1	1	81	51	121	Q	Q	113	71	161	q	q
18	12	022	DC2 (device control 2)	50	32	062	2	2	82	52	122	R	R	114	72	162	r	r
19	13	023	DC3 (device control 3)	51	33	063	3	3	83	53	123	S	S	115	73	163	s	s
20	14	024	DC4 (device control 4)	52	34	064	4	4	84	54	124	T	T	116	74	164	t	t
21	15	025	NAK (negative acknowledge)	53	35	065	5	5	85	55	125	U	U	117	75	165	u	u
22	16	026	SYN (synchronous idle)	54	36	066	6	6	86	56	126	V	V	118	76	166	v	v
23	17	027	ETB (end of trans. block)	55	37	067	7	7	87	57	127	W	W	119	77	167	w	w
24	18	030	CAN (cancel)	56	38	070	8	8	88	58	130	X	X	120	78	170	x	x
25	19	031	EM (end of medium)	57	39	071	9	9	89	59	131	Y	Y	121	79	171	y	y
26	1A	032	SUB (substitute)	58	3A	072	:	:	90	5A	132	Z	Z	122	7A	172	z	z
27	1B	033	ESC (escape)	59	3B	073	;	;	91	5B	133	[	[	123	7B	173	{	{
28	1C	034	FS (file separator)	60	3C	074	<	<	92	5C	134	\	\	124	7C	174			|
29	1D	035	GS (group separator)	61	3D	075	=	=	93	5D	135	]	]	125	7D	175	}	}
30	1E	036	RS (record separator)	62	3E	076	>	>	94	5E	136	^	^	126	7E	176	~	~
31	1F	037	US (unit separator)	63	3F	077	?	?	95	5F	137	_	_	127	7F	177	&#127;	DEL

Source: www.LookupTables.com

Exercícios LCD

- ~~Implementar o driver para o LCD;~~
- ~~Implementar uma estrutura de menus;~~
- Criar telas para escrever em saidas (LEDS);
  - RS485:
    - Criar uma tela para ajustar endereço;
    - Criar outra tela para ajudar dado;

Protocolos de Comunicação

- Devem ter um proposito, ex:
  - Dados de massa;
  - Atualização de IO’s;
  - Comandos remotos;
  - Etc...
- ASCII;
- Binários;
- Com Endereçamento;
- Sem Endereçamento (para RS232 por ex.);

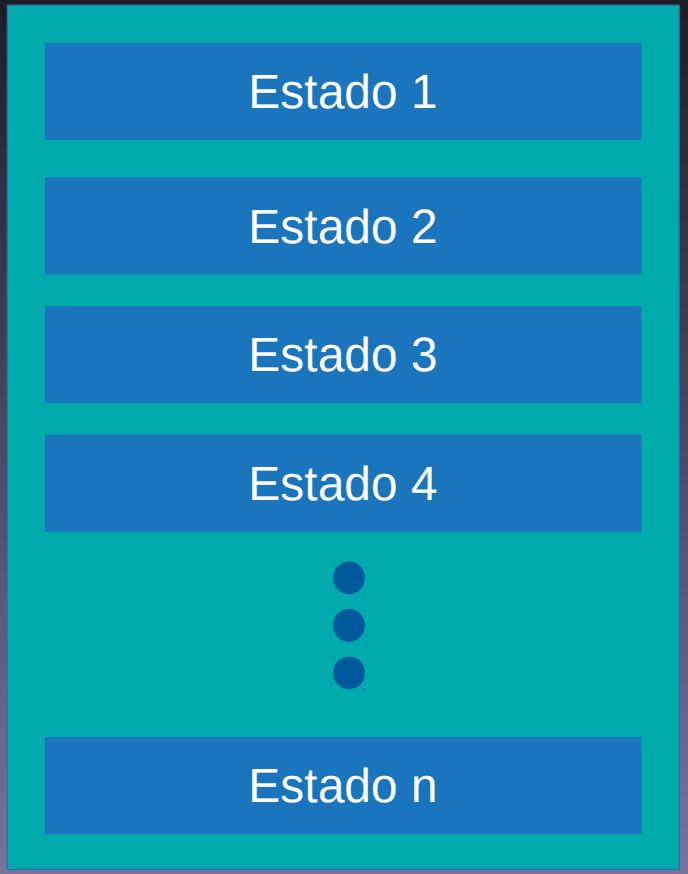
Exemplo de Protocolo (com endereçamento)

Cks → Checksum

Cks = + data[1]...data[n];
Cks = ^ data[1]...data[n];

Maquinas de Estados

- Protocolo é processando **durante** a recepção;
- Estados fixos processam os dados;
- Timeouts fixos são definidos;
- Sequência de *requests* geralmente é fixa;
- Bastante robusto e simples, ideal para aplicações de risco;
- Muito usado na industria de baixa tecnologia (indústria brasileira);



Protocolo em camadas (Middlewares)

- Protocolo é validado **após** recepção;
- Camadas processam os dados e removem eles do frame original e então passam ao proximo middleware (e não estados);
- Timeouts podem ser variáveis;
- Sequência de *requests* pode ser variável;
- Implementação mais complexa e mais dificil de depurar;
- Muito usado na indústria de alta tecnologia (indústria americana, europeia, e programação web (sim !));
- Bom para ser usado em conjunto com RTOS;

Protocolo em camadas (Middlewares)

Exemplo de estrutura de Middleware (para mim não esquecer)

```
typedef int8_t (*MiddlewareHandler) (char *in, char size, char *out);
```

RS485 **Exercicios**

- ~~Comunicar uma placa com a outra;~~
- Definir um protocolo (pode ser feito em duplas);
  - Deve ter sistema de endereçamento;
  - Deve ter checksum;
  - Implementar processamento por Maquina de Estados e Middlewares;
- Trasmitir os dados convertidos em ASCII e Binários (ponto flutuante);
- Ajustar valor de variável no LCD e envia-lo via RS485;
- Comunicar todas as placas da sala juntas;

That's all folks !

Let's call it a day.