Sinais e Sistemas

ET45A

Prof. Eduardo Vinicius Kuhn

kuhn@utfpr.edu.br Curso de Engenharia Eletrônica Universidade Tecnológica Federal do Paraná



Slides adaptados do material gentilmente cedido pelo <u>Prof. José C. M. Bermudez</u> do Departamento de Engenharia Elétrica da Universidade Federal de Santa Catarina.

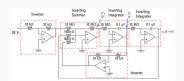
Teoria da amostragem

⇒ Sistemas de tempo contínuo:

- Sinais analógicos medidos através de sensores e convertidos em tensões ou correntes
- Tratamento realizado através de circuitos contendo resistores, capacitores, indutores, amplificadores operacionais e outros.

• Desvantagens:

- Precisão/exatidão dependem da qualidade dos componentes
- Reprodutibilidade limitada
- Baixa imunidade ao ruído
- Pouca flexibilidade para alterações.



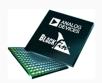


⇒ Sistemas de tempo discreto:

- Sinais analógicos medidos através de sensores e convertidos em informação "digital"
- Tratamento realizado através de processadores, microcontroladores, DSPs e/ou computadores.

• Vantagens:

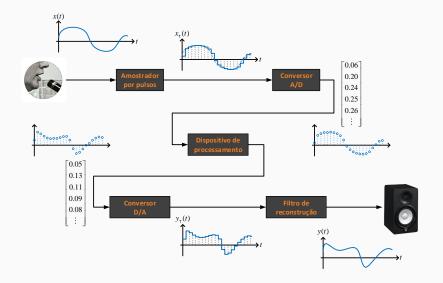
- Precisão/exatidão quase ilimitada (depende do número de bits)
- Reprodutibilidade ilimitada e elevada imunidade ao ruído
- Grande flexibilidade (alterações no programa)
- Maior integração



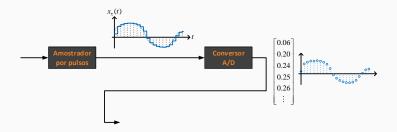


Como converter/tratar a informação?

Como converter/tratar a informação?



Para prosseguir, é importante entender o que ocorre com o sinal/informação durante o processo de amostragem...

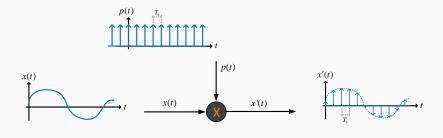


- Digitalização é crescente de sistemas de comunicações, controle, instrumentação e processamento de sinais...
- No mundo real, os sinais são de tempo contínuo.

Objetivos

- Introduzir os conceitos relacionados ao processo de amostragem de sinais.
- Descrever a amostragem instantânea (ou amostragem ideal).
- Derivar o teorema da amostragem (Teorema de Nyquist).
- Apresentar a amostragem por pulsos (ou amostragem prática).
- Tratar sobre os filtros anti-recobrimento e de reconstrução.
- Discutir as dificuldades inerentes à amostragem de sinais.
- Comentar sobre a conversão A/D e D/A.

(ou amostragem ideal)



Neste contexto, a amostragem pode ser representada como

$$x'(t) = x(t)p(t)$$

$$= x(t) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT_{s})$$

sendo p(t) periódico com período $T_{\rm s}$.

Então, tomando a transformada de Fourier, obtém-se

$$X'(\omega) = \frac{1}{2\pi} [X(\omega) * P(\omega)]$$

Assim, visto que

$$p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT_{\rm s}) \quad \Longleftrightarrow \quad P(\omega) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k \delta(\omega - k\omega_{\rm s})$$

onde

$$c_k = \frac{1}{T_s} \int_{-T_s/2}^{T_s/2} p(t) e^{-jk\omega_s t} dt = \frac{1}{T_s} \int_{-T_s/2}^{T_s/2} \delta(t) e^{-jk\omega_s t} dt = \frac{1}{T_s}$$

Portanto,

$$P(\omega) = \omega_{\rm s} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - k\omega_{\rm s})$$

Finalmente, substituindo $P(\omega)$ em

$$X'(\omega) = \frac{1}{2\pi} [X(\omega) * P(\omega)]$$

conclui-se que

$$X'(\omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\eta) P(\omega - \eta) d\eta$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\eta) \left[\frac{2\pi}{T_{\rm s}} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \eta - k\omega_{\rm s}) \right] d\eta$$

$$\Rightarrow X'(\omega) = \frac{1}{T_{\rm s}} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(\omega - k\omega_{\rm s})$$

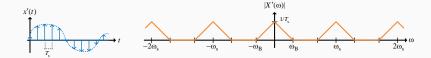
Portanto, a amostragem do sinal acarreta a repetição periódica do espectro de x(t) em múltiplos de $\pm k\omega_{\rm s}$.

Para ilustrar, considere a amostragem do seguinte sinal:



Para ilustrar, considere a amostragem do seguinte sinal:



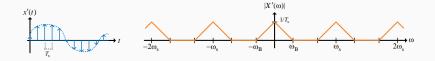


Observações:

- Note o surgimento de réplicas de $X(\omega)$ em múltiplos de ω_s .
- Quanto maior a frequência de amostragem ω_s (i.e., $T_s \to 0$), maior o afastamento entre as réplicas de $X(\omega)$.

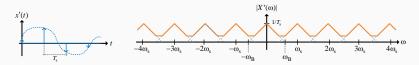
Para clarificar o impacto de $T_{\rm s}$, observe o que ocorre quando

$$\Rightarrow$$
Condição 1: $\omega_{s} \gg 2\omega_{B}$



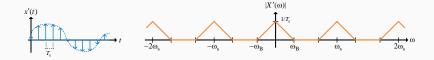
Nessa condição, a informação contida no sinal é preservada.

\Rightarrow Condição 2: $\omega_{\mathbf{s}} \ll 2\omega_{\mathbf{B}}$

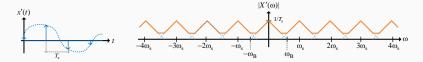


Nessa condição, a informação contida no sinal não é preservada.

\Rightarrow Condição 1: $\omega_{\mathbf{s}}\gg 2\omega_{\mathbf{B}}$



\Rightarrow Condição 2: $\omega_{\mathrm{s}} \ll 2\omega_{\mathrm{B}}$



Diante do exposto,

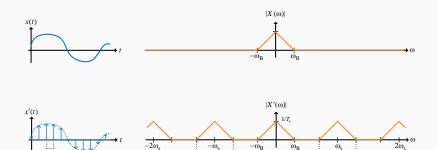
- Como recuperar x(t) a partir de x'(t)?
- Qual é o valor mínimo de ω_s para não ocorrer sobreposição?

Teorema da amostragem

Teorema da amostragem

Objetivo

Determinar uma regra para o ajuste do período de amostragem $T_{\rm s}$ (ou frequência de amostragem $\omega_{\rm s}$) de forma que seja possível reconstruir o sinal x(t) a partir das amostras obtidas x'(t).



Teorema da amostragem

Teorema de Nyquist

Seja x(t) um sinal cujo espectro é limitado em banda a $B\,\mathrm{Hz}$, i.e.,

$$X(\omega) = 0, \quad |\omega| > \omega_{\rm B} = 2\pi B$$

Então, a frequência de amostragem mínima é obtida como

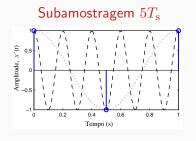
$$\omega_{\rm s} > 2\omega_{\rm B} \quad \longrightarrow \quad T_{\rm s} < \frac{1}{2B}$$

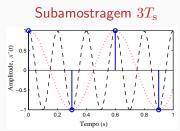
Dessa forma, x(t) pode ser reconstruído a partir de suas amostras utilizando um filtro passa-baixa ideal com largura de banda $\omega_{\rm B}$.

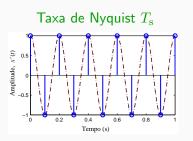
- A frequência de Nyquist é a menor taxa de amostragem necessária para que não ocorra sobreposição espectral.
- Embora sejam consideradas amostras uniformemente espaçadas, destaca-se que tal condição não é necessária.

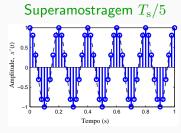
Exemplo: Teorema da amostragem

1) Considere a amostragem de $x(t) = \cos(\omega_0 t), \ \omega_0 = 2\pi 5 \ (\mathrm{rad/s}).$









Exemplo: Teorema da amostragem

1) Subamostragem:

- Ocorre sobreposição de réplicas adjacentes no espectro do sinal
- Não é possível reconstruir o sinal a partir das amostras obtidas
- Um sinal de alta frequência aparenta ser de baixa frequência

2) Taxa de Nyquist:

- Não ocorrem sobreposições no espectro do sinal
- A informação contida no sinal é preservada
- O sinal pode ser reconstruído por um filtro passa-baixa ideal

3) **Superamostragem:**

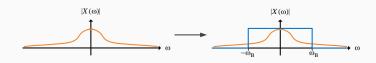
- As réplicas no espectro do sinal estão afastadas umas das outras
- Logo, não ocorre sobreposição espectral
- A reconstrução do sinal é possível através de um filtro passa-baixa prático

Conversão A/D

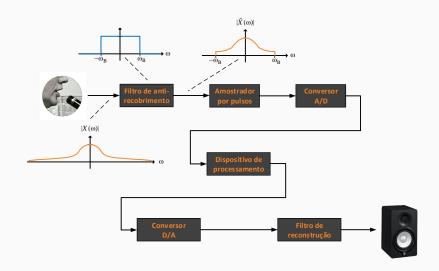
Filtro anti-recobrimento

Filtro anti-recobrimento

- Conhecendo o espectro do sinal a ser amostrado, determina-se a maior frequência $B (\mathrm{Hz})$ que compõe o sinal; então, adota-se $f_{\mathrm{s}} > 2B (\mathrm{Hz})$.
- Contudo, sinais práticos não são limitados em frequência.
- Componentes de frequência $> B \, ({\rm Hz})$ devem ser "eliminadas" antes da amostragem para evitar sobreposição e/ou perda de informação na banda principal do sinal.
- Filtro anti-recobrimento:
 - Filtro analógico utilizado na entrada do sistema.
 - Perde-se informação fora da banda principal!
 - Busca-se minimizar a sobreposição espectral/ "aliasing".

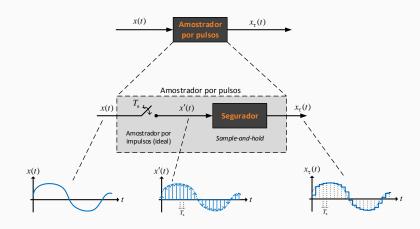


Filtro anti-recobrimento



Amostragem por pulsos (ou amostragem prática)

Como o trem de impulsos não é realizável na prática, considera-se um amostrador por pulsos. Nesse contexto, pode-se utilizar o seguinte modelo:



Dessa forma, é possível modelar o segurador como



Particularmente, a resposta ao impulso do segurador é dada por

$$h_{\tau}(t) = u(t) - u(t - \tau)$$

Portanto, o segurador converte cada impulso em um pulso de largura au e amplitude igual à área do impulso. Logo,

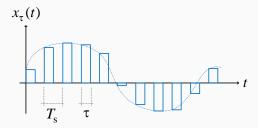
$$x_{\tau}(t) = x'(t) * h_{\tau}(t)$$
$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(kT_{s})h_{\tau}(t - kT_{s})$$

A partir de

$$x_{\tau}(t) = x'(t) * h_{\tau}(t)$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(kT_{s})h_{\tau}(t - kT_{s}), \quad h_{\tau}(t) = u(t) - u(t - \tau)$$

observa-se que



Para entender o efeito da amostragem por pulsos, toma-se a transformada de Fourier de ambos os lados de

$$x_{\tau}(t) = x'(t) * h_{\tau}(t) \implies X_{\tau}(\omega) = X'(\omega) H_{\tau}(\omega)$$

Então, visto que

$$x'(t) = x(t) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT_{\rm s}) \quad \Rightarrow \quad X'(\omega) = \frac{1}{T_{\rm s}} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(\omega - k\omega_{\rm s})$$

tem-se

$$X_{\tau}(\omega) = H_{\tau}(\omega) \left[\frac{1}{T_{\rm s}} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(\omega - k\omega_{\rm s}) \right]$$

Agora, resta determinar o impacto de $H_{\tau}(\omega)$ sobre $X'(\omega)$...

Para tal, tomando a transformada de Fourier de

$$h_{\tau}(t) = u(t) - u(t - \tau)$$

verifica-se que

$$H_{\tau}(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h_{\tau}(t)e^{-j\omega t}dt$$

$$= e^{-j\omega\tau/2} \left[\frac{e^{j\omega\tau/2} - e^{-j\omega\tau/2}}{j\omega} \right] \times \left(\frac{2\tau}{2\tau} \right)$$

$$= \tau \left[\frac{\operatorname{sen}(\omega\tau/2)}{\omega\tau/2} \right] e^{-j\omega\tau/2}$$

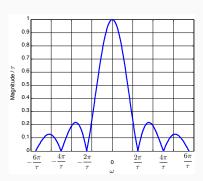
$$\Rightarrow H_{\tau}(\omega) = \tau \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega\tau}{2} \right) e^{-j\omega\tau/2}$$

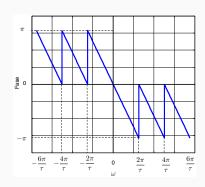
Portanto, a resposta em frequência do segurador é caracterizada por uma função $\mathrm{sinc}(\,.\,)$, com nulos em múltiplos de $\pm k2\pi/\tau$.

Para ilustrar, a partir de

$$H_{\tau}(\omega) = \tau \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega\tau}{2}\right) e^{-j\omega\tau/2}$$

observa-se que





Finalmente, a saída do amostrador por pulsos é obtida como

$$X_{\tau}(\omega) = H_{\tau}(\omega)X'(\omega)$$

$$= \underbrace{\left[\frac{\tau}{T_{\mathrm{s}}}\mathrm{sinc}\left(\frac{\omega\tau}{2}\right)e^{-j\omega\tau/2}\right]}_{\text{Distorções de magnitude}} \underbrace{\left[\sum_{k=-\infty}^{\infty}X(\omega-k\omega_{\mathrm{s}})\right]}_{\text{Repetição periódica de e atrasos introduzidos}} X(\omega) \text{ em múltiplos de por } H_{\tau}(\omega)...$$

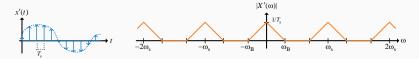
$$\pm k\omega_{\mathrm{s}}, \ k=1,2,...$$

- Na maioria das implementações práticas, $\tau=T_{\rm s}$; logo, tem-se a máxima distorção no espectro do sinal.
- Essa distorção diminui conforme $\tau \to 0$.
- Contudo, fazendo $au < T_{\rm s}$, perde-se energia do sinal amostrado, o que pode levar a uma baixa razão sinal-ruído.

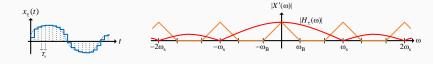
 \Rightarrow **Espectro de** x(t): Sinal "original"



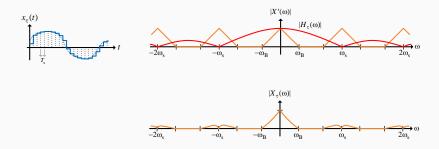
 \Rightarrow **Espectro de** x'(t): Sinal amostrado por impulsos



 \Rightarrow **Espectro de** $x_{\tau}(t)$: Sinal amostrado por pulsos ($\tau = T_s$)



Portanto, o sinal amostrado por pulsos (considerando $\tau=T_{\rm s}$) sofre distorções no espectro como ilustrado através de



Além de atenuar as réplicas do espectro do sinal em múltiplos de $\pm \omega_{\rm s}$, a resposta em frequência do segurador $H_{\tau}(\omega)$ afeta também o espectro de $X'(\omega)$ centrado na origem.

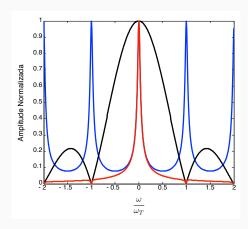
Exemplo: Amostragem por pulsos

Sinal: $x(t) = e^{-2t} u(t)$

Tempo de duração: 10 s

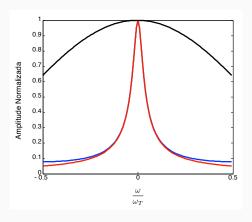
Período de amostragem: $T=10/128=0,0781 \mathrm{\ s}$

Largura do pulso: au=T



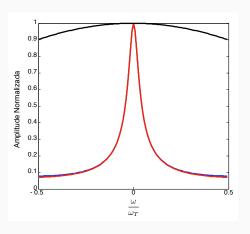
Exemplo: Amostragem por pulsos

 \Rightarrow Detalhe da faixa $-\omega_T/2 < \omega < \omega_T/2$ para $au = T_{
m s}$



Exemplo: Amostragem por pulsos

 \Rightarrow Detalhe da faixa $-\omega_T/2 < \omega < \omega_T/2$ para $\tau = T_{\rm s}/2$

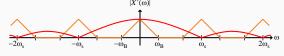


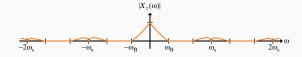
Filtro de reconstrução

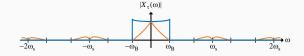
Filtro de reconstrução

Visto que ocorre uma distorção no espectro de $x_{\tau}(t)$, introduz-se um filtro na saída do sistema visando

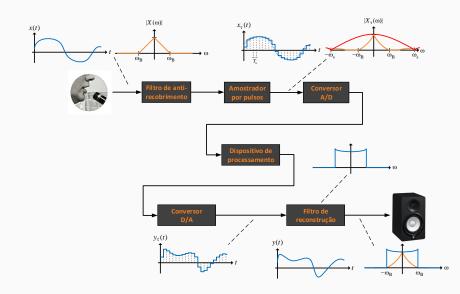
- compensar as distorções relacionadas ao sinal pulsado;
- selecionar a banda do sinal original x(t); e
- suavizar as variações na saída do conversor D/A.







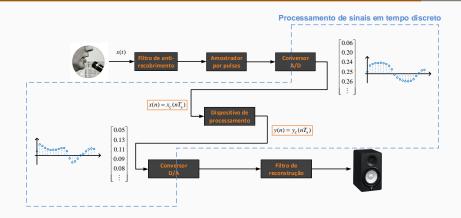
Filtro de reconstrução



Processamento de sinais

em tempo discreto

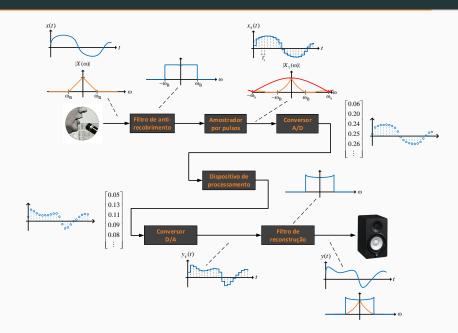
Processamento de sinais em tempo discreto



- Daqui em diante, torna-se fundamental tratar da análise de sinais e sistemas de tempo discreto.
- Note que x(n) caracteriza uma "sequência de números".
- Processamento de sinais de tempo discreto (em DSP).

Resumo e discussão

Resumo e discussão



Resumo e discussão

• Amostragem \rightarrow Repetição do espectro de x(t)

$$X_{\tau}(\omega) = \left[\frac{\tau}{T_{\rm s}} \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega\tau}{2}\right) e^{-j\omega\tau/2}\right] \left[\sum_{k=-\infty}^{\infty} X(\omega - k\omega_{\rm s})\right]$$

- ullet O teorema de Nyquist estabelece o <u>limite teórico mínimo</u> de $f_{
 m s}$ para que não ocorra sobreposição espectral.
- Na prática, $f_{\rm s}\gg 2B~{\rm Hz}$ (i.e., $\omega_{\rm s}\gg \omega_B~{\rm rad/s})!$
 - Dessa forma, reduz-se a sobreposição espectral (aliasing).
 - Além disso, simplifica-se o projeto do filtro de reconstrução.
- Filtro anti-recobrimento
 - Sinais práticos não são limitados em frequência!
 - Assim, reduz-se o efeito da sobreposição espectral.
- Filtro de reconstrução
 - Minimizar a distorção introduzida pela amostragem por pulsos.
 - Suavizar as variações do sinal de saída do conversor D/A.
- ullet Amostragem o Processamento de tempo discreto...

Para a próxima aula

Para revisar e fixar os conceitos apresentados até então, recomenda-se a seguinte leitura:

B.P. Lathi, *Sinais e Sistemas Lineares*, $2^{\underline{a}}$ ed., Porto Alegre, RS: Bookman, 2008 \longrightarrow (pp. 723)

Para a próxima aula, favor realizar a leitura do seguinte material:

B.P. Lathi, Sinais e Sistemas Lineares, $2^{\underline{a}}$ ed., Porto Alegre, RS: Bookman, $2008 \longrightarrow (Capítulo\ 3)$

Até a próxima aula... =)