# Software com inteligência artificial para detecção automática de manchas na imagem de câmeras durante processo produtivo

#### **Eduardo Camilo do Canto**

Orientador: Prof. Marcelo De Lellis Costa de Oliveira, Dr.

Supervisor: Luiz Henrique Oro do Nascimento, Eng.

### Sumário

- 1. Introdução
- 2. Problematização
- 3. Objetivos
- 4. Solução proposta
- 5. Modelagem do software
- 6. Desenvolvimento
- 7. Resultados
- 8. Conclusões

# 1. Introdução

# intelbras

- Fabricante e distribuidora de produtos eletro-eletrônicos e digitais desde 1976;
- Trabalho desempenhado no setor de câmeras de segurança;
- Matriz e filial Manaus.



Fig. 1 - Filiais da Intelbras no Brasil



Fig. 2 - Unidade Matriz - São José/SC

# 1. Introdução

- Principais componentes de uma câmera de segurança;
- Processo produtivo:
  - Etapa 1: Montagem dos componentes eletrônicos na placa;
  - Etapa 2: Montagem da lente;
  - Etapa 3: Montagem final.



Fig. 3 - Câmera de segurança

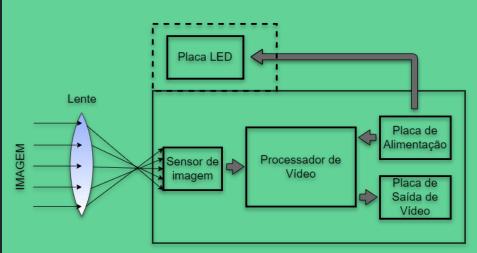


Fig. 4 - Esquemático de uma câmera

## 2. Problematização

- Deposição de partículas no sensor de imagem;
- Problema da mancha escura;
- Dados do processo:

índice de mancha na entrada da 2ª etapa	20%
índice de mancha na saída da 2ª etapa	3%

 Acurácia do operador no teste de mancha: 85%.



Fig. 5 - Placa principal com sensor ao centro



Fig. 6 - Imagem da câmera com mancha escura

5/22

# 3. Objetivo

Detectar manchas no início do processo (etapa 2), onde o retrabalho é realizado mais rapidamente, diminuindo os custos de produção.

# 4. Solução proposta

 Desenvolvimento de algoritmo de inteligência artificial para detecção automática de manchas através de análise de imagens;

 Aplicação no setor de testes após a montagem da lente (etapa 2).

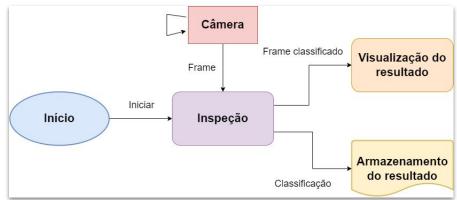


Fig. 7 - Esquemático do sistema proposto

- Requisitos de projeto:
  - Funcionais;
  - Não-funcionais.
- Diagramas:
  - Sequência;
  - Classes.
- Objetivos: Auxiliar a implementação do software e, posteriormente, em novas funcionalidades e manutenção do código.

#### Requisitos de projeto

- Adquirir e analisar as imagens da câmera de forma contínua;
- Apresentar resultados ao operador;
- Gerar relatórios mediante requisição.

Descrição: O sistema deve analisar as imagens obtidas, tentando identificar a presença de manchas escuras.							
Requisitos Não Funcionais							
Restrição	Categoria	Desejável	Permanente				
O tempo de análise deverá ser menor do que 1	Tomporal	()	(X)				
segundo para cada imagem.	remporar	O					
A taxa de acerto do sistema na identificação da	Dorformanco	Λ	(X)				
presença de mancha deverá ser superior à 99%.	Penomance	0					
O processo de detecção será iniciado logo após a	Especificação	Λ.	(X)				
aquisição de uma imagem.	Especificação	0					
Mediante opção do operador, as imagens			0				
classificadas serão armazenadas para posterior	Especificação	(X)					
consulta e validação.							
nagens da câmera	Oculto (X)						
ma deve obter as imagens da câmera em análise.							
ncionais							
Restrição	Categoria	Desejável	Permanente				
O sistema obterá uma nova imagem assim que a	Ecnocificação	^	(X)				
imagem anterior tiver sido classificada.	Especificação	O					
A COLUMN TO THE TAXABLE TO THE TAXAB	10						
ntar imagens com avaliação	Oculto ( )						
ma deve apresentar as imagens obtidas para visualizar	ção do usuário.						
ncionais							
Restrição	Categoria	Desejável	Permanente				
A classificação da imagem será disponibilizada em	1111		(X)				
forma textual e visual em cor verde (sem mancha) ou	Interface	()					
vermelho (com mancha), logo após a classificação.		SI					
<u></u>	1.8						
elatórios	Oculto ( )						
ibilizar a informação da quantidade de câmeras com m	ancha no període	selecionado	Lie Control				
ncionais							
Restrição	Categoria	Desejável	Permanente				
		•					
Relatórios disponibilizados mediante requisição.	Especificação	0	(X)				
	11111	·					
	ncionais Restrição O tempo de análise deverá ser menor do que 1 segundo para cada imagem. A taxa de acerto do sistema na identificação da presença de mancha deverá ser superior à 99%. O processo de detecção será iniciado logo após a aquisição de uma imagem. Mediante opção do operador, as imagens classificadas serão armazenadas para posterior consulta e validação.  magens da câmera ma deve obter as imagens da câmera em análise. ncionais Restrição O sistema obterá uma nova imagem assim que a imagem anterior tiver sido classificada.  Intar imagens com avaliação ma deve apresentar as imagens obtidas para visualizar ncionais Restrição A classificação da imagem será disponibilizada em forma textual e visual em cor verde (sem mancha) ou vermelho (com mancha), logo após a classificação.  Islatórios ibilizar a informação da quantidade de câmeras com m ncionais Restrição	ma deve analisar as imagens obtidas, tentando identificar a presença de ncionais  Restrição  O tempo de análise deverá ser menor do que 1 segundo para cada imagem.  A taxa de acerto do sistema na identificação da presença de mancha deverá ser superior à 99%.  O processo de detecção será iniciado logo após a aquisição de uma imagem.  Mediante opção do operador, as imagens classificadas serão armazenadas para posterior consulta e validação.  Tamporal  Performance  Performance  Especificação  Especificação  Coulto (X)  magens da câmera  ma deve obter as imagens da câmera em análise.  Incionais  Restrição  O sistema obterá uma nova imagem assim que a imagem anterior tiver sido classificada.  Intar imagens com avaliação  ma deve apresentar as imagens obtidas para visualização do usuário.  Incionais  Restrição  A classificação da imagem será disponibilizada em forma textual e visual em cor verde (sem mancha) ou vermelho (com mancha), logo após a classificação.  Restrição  Oculto ()  Interface  Interface  Oculto ()  Interface  Oculto ()  Interface  Oculto ()  Interface  Oculto ()  Interface  Categoria  Restrição  Categoria  Categoria  Categoria	ma deve analisar as imagens obtidas, tentando identificar a presença de manchas es ncionais  Restrição Categoria Desejável O tempo de análise deverá ser menor do que 1 segundo para cada imagem. A taxa de acerto do sistema na identificação da presença de mancha deverá ser superior à 99%. O processo de detecção será iniciado logo após a aquisição de uma imagem. Mediante opção do operador, as imagens classificadas serão armazenadas para posterior consulta e validação.  Magens da câmera Oculto (X)  magens da câmera Oculto (X)  magens da câmera Desejável O sistema obterá uma nova imagem assim que a imagem anterior tiver sido classificada.  Metar imagens com avaliação Oculto ()  ma deve apresentar as imagens obtidas para visualização do usuário.  ncionais  Restrição Categoria Desejável Categoria Desejável Categoria Desejável Categoria Desejável  A classificação da imagem será disponibilizada em forma textual e visual em cor verde (sem mancha) ou vermelho (com mancha), logo após a classificação.  Metarórios Oculto ()  Metarórios Oculto ()				

### 6. Desenvolvimento

- 1. Algoritmo de predição de manchas:
  - Redes Neurais Convolucionais;
  - Banco de imagens;
  - Treinamento do modelo;
  - Estudo de hiperparâmetros.
- 2. Implementação do *software*:
  - Interfaces;
  - Model-View-Controller.

#### **Redes Neurais Convolucionais**

- Camadas pré-treinadas de convolução: extrair features;
- Camadas Feed-Forward: classificação;
- ResNets:
  - Identity shortcut connection;
  - Bons resultados a um custo computacional baixo.

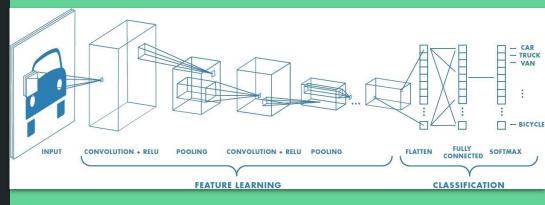


Fig. 9 - Arquitetura de RNCs

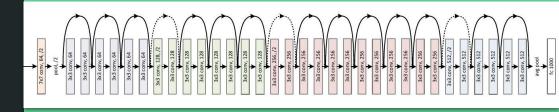


Fig. 10 - Arquitetura de uma ResNet34

#### Banco de imagens

- 4 classes:
  - Mancha;
  - Normal;
  - Inconclusivo;
  - o Troca.
- Data augmentation: Divisão da imagens em 4 e espalhamento das partes;
- Resolução: 448x252 pixels;
- Total: 1500 imagens.





Fig. 13 - Classe Inconclusivo

Fig. 14 - Classe Troca

#### Treinamento do modelo

- Utilização da ResNet18;
- Banco de imagens:
  - 80% para treino;
  - o 20% para validação.
- Batch size: 12 imagens;
- Taxa de aprendizagem variável;
- Ajuste fino do modelo.

#### Estudo de hiperparâmetros

- Análise de diferentes valores de batch size: 1, 8, 16, 32 e 64;
- Baixos valores de batch size tendem a underfitting;
- Altos valores de batch size tendem a overfitting;
- Faixa ideal: 8 a 16.

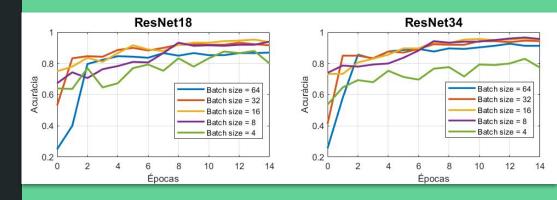


Fig. 15 - Evolução da acurácia durante o treinamento da rede

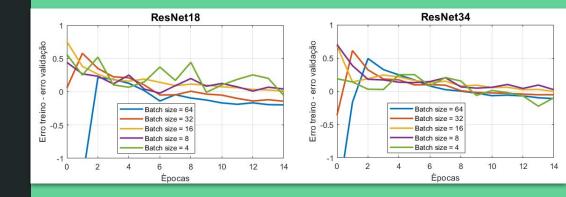


Fig. 16 - Evolução da diferença dos erros durante o treinamento da rede

14/22

#### Estudo de hiperparâmetros

- Análise de diferentes valores de resolução: 640x360, 427x240 e 320x180 pixels;
- Diferença sutil de acurácia para diferentes resoluções;
- Desempenho similar entre a ResNet18 e ResNet34.

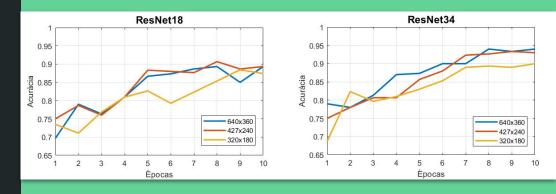


Fig. 17 - Evolução da acurácia durante o treinamento da rede

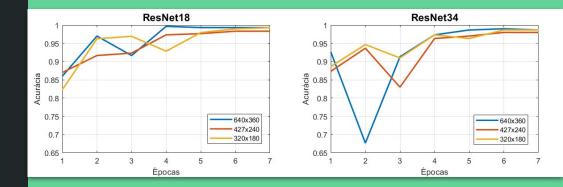
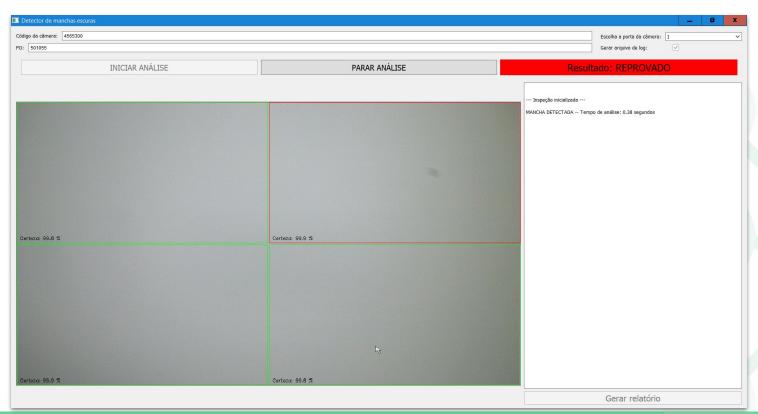
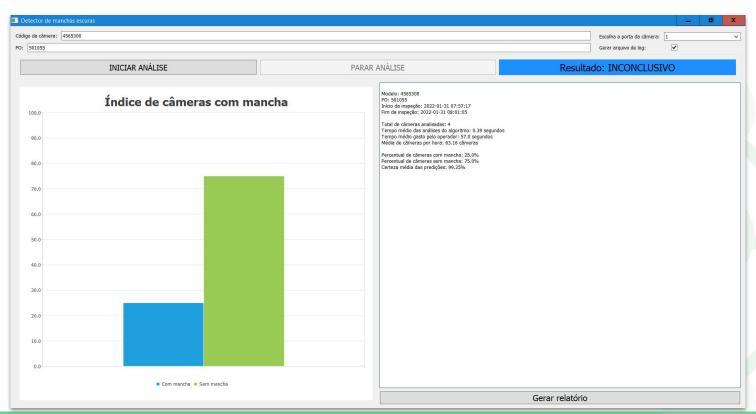


Fig. 18 - Evolução da acurácia durante ajuste fino da rede

#### **Interfaces**



#### Interfaces



#### **Model-View-Controller**

- Implementação conforme os requisitos e diagramas da Seção 5;
- Lógica para identificar a troca de câmera e evitar armazenamento duplicado dos resultados;
- Classificação de imagem: aquisição, pré-processamento e predição;
- Geração de relatórios (XML);
- Geração de arquivo .exe para distribuição.

### 7. Resultados

#### Algoritmo de predição

- Estabilização da acurácia próximo a 92% com ajuste preliminar;
- Atingimento de 100% de acurácia após a realização do ajuste fino;

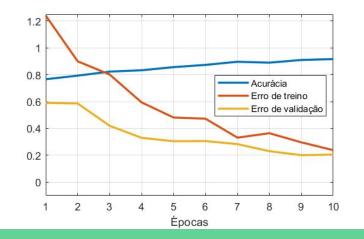
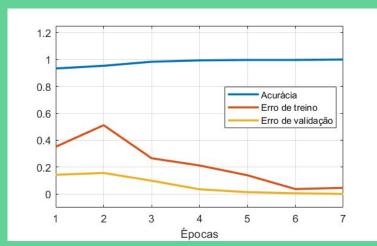


Fig. 19 - Resultados preliminares do algoritmo de predição



19/22 Fig. 20 - Resultados do algoritmo de predição após o ajuste fino

### 7. Resultados

#### Algoritmo de predição

- Classificação correta de todas as 300 imagens;
- Erro nulo mesmo com a arquitetura com menor número de camadas (18) das ResNets;
- Tempo de predição: 0,4 s.

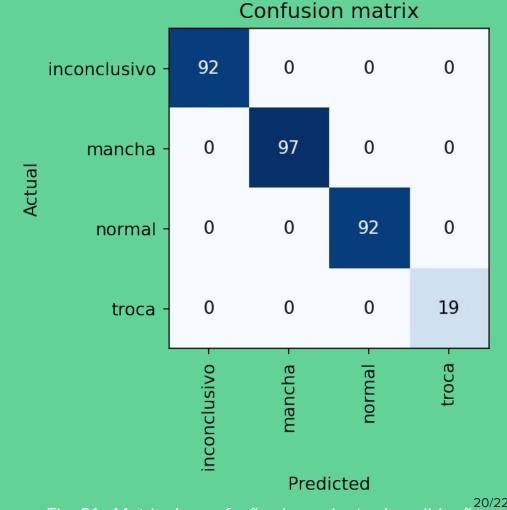


Fig. 21 - Matriz de confusão do conjunto de validação

### 7. Resultados

### Implementação na fábrica

- Acompanhamento do funcionamento do sistema na linha por 3 meses;
- Funcionamento em 2 das 14 células, atualmente, com implementação em andamento nas demais;
- Economia anual estimada: R\$400 mil.

### 8. Conclusões

- Cumprimento de todos os objetivos propostos;
- Sugestões de projetos futuros:
  - Replicação da abordagem na automatização de todos os testes da Montagem Final (etapa 3);
  - Automação completa na etapa 2 (teste de mancha + ajuste de foco).

# **Obrigado!**

#### Requisitos

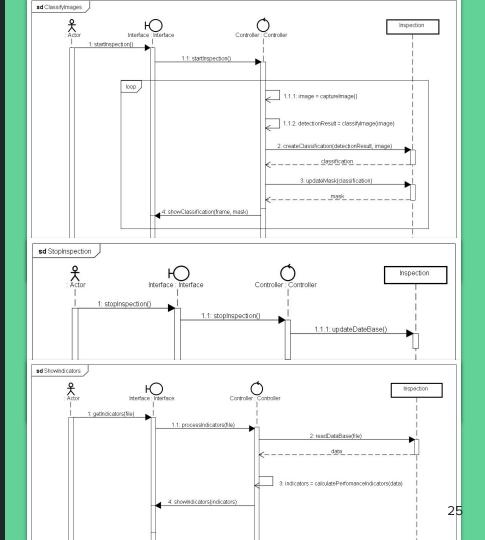
- Detectar manchas na imagem:
  - Acurácia maior que 99%;
  - o Tempo de análise menor que 1 s;
  - Início apó
- Obter imagens da câmera:
  - Nova obtenção após classificação anterior.
- Apresentar imagem classificada:
  - Resultado em forma textual e visual.
- Gerar relatórios:
  - Disponibilização mediante requisição.

Nome: F1 Detecta	r manchas escuras na imagem	Oculto (X)					
Descrição: O sistema deve analisar as imagens obtidas, tentando identificar a presença de manchas escuras.							
Requisitos Não Funcionais							
Nome	Restrição	Categoria	Desejável	Permanente			
NF1.1 Tempo de análise	O tempo de análise deverá ser menor do que 1 segundo para cada imagem.	Temporal	()	(X)			
NF1.2 Acurácia do sistema	A taxa de acerto do sistema na identificação da presença de mancha deverá ser superior à 99%.	Performance	()	(X)			
NF1.3 Início da classificação	O processo de detecção será iniciado logo após a aquisição de uma imagem.	Especificação	0	(X)			
NF1.4	Mediante opcão do operador, as imagens						
Armazenamento da imagem	classificadas serão armazenadas para posterior consulta e validação.	Especificação	(X)	0			
da imagem	consulta e validação.						
Nome: F2 Obter in	nagens da câmera	Oculto (X)					
Descrição: O sistema deve obter as imagens da câmera em análise.							
Requisitos Não Funcionais							
Nome	Restrição	Categoria	Desejável	Permanente			
NF2.1 Intervalo	O sistema obterá uma nova imagem assim que a		0	(X)			
de obtenção	imagem anterior tiver sido classificada.	Especificação					
	84 Cartina and Carte (177) and a cartal field of the cartain field of th	V3	10	10			
	ntar imagens com avaliação	Oculto ( )					
Descrição: O siste	ma deve apresentar as imagens obtidas para visualiza	ção do usuário.					
Requisitos Não Fu	ıncionais	0		0)			
Nome	Restrição	Categoria	Desejável	Permanente			
NF3.1 Forma de visualização	A classificação da imagem será disponibilizada em forma textual e visual em cor verde (sem mancha) ou vermelho (com mancha), logo após a classificação.	Interface	0	(X)			
N 540	1.17	To # ()					
Nome: F4 Gerar re		Oculto ( )					
	nibilizar a informação da quantidade de câmeras com m	iancha no periodo	o selecionado	<u>(</u>			
Requisitos Não Fu	Part 2000 0000	Catagoria	Dessióus	Permanente			
Nome NF4 1	Restrição	Categoria	Desejável	Permanente			
Disponibilização do relatório	Relatórios disponibilizados mediante requisição.	Especificação	0	(X)			

#### Diagramas de sequência

- Obtenção da imagem, classificação e disponibilização do resultado.
- Dados da inspeção atual são salvos e o programa para de coletar e classificar imagens.

 Leitura dos dados de uma inspeção e cálculo dos indicadores para disponibilização.



#### Diagrama de classes

- Inspection
  - Mask
  - Classification
    - LocalClassification
- Classes auxiliares:
  - DetectionResult;
  - ImageTools;
  - Location.

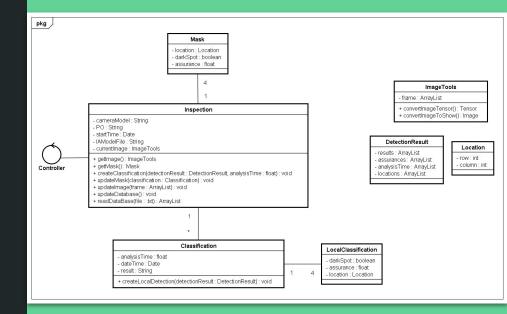
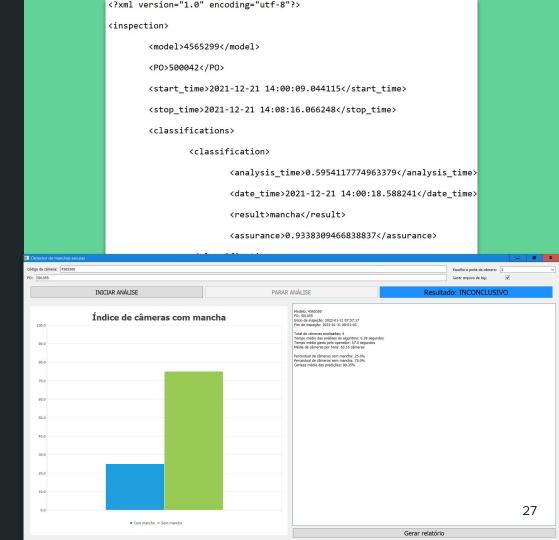


Diagrama de classes do software

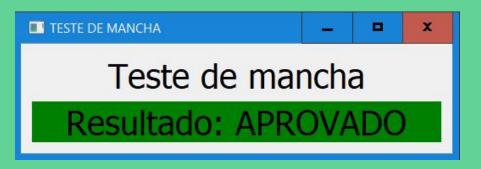
#### Relatórios

- Geração de arquivo em XML ao terminar a inspeção;
- Leitura do arquivo e disponibilização dos resultados.



# 6.3. Implementação na fábrica

- Execução paralela ao sistema corrente;
- Interface compacta;
- Relatórios *software* separado;
- Geração de arquivos executáveis para execução na fábrica.



#### Interface do software implementado na fábrica

