



RECONOCIMIENTO DE PATRONES EN IMÁGENES TICS 585

FACULTAD DE INGENIERÍA Y CIENCIAS
UNIVERSIDAD ADOLFO IBÁÑEZ

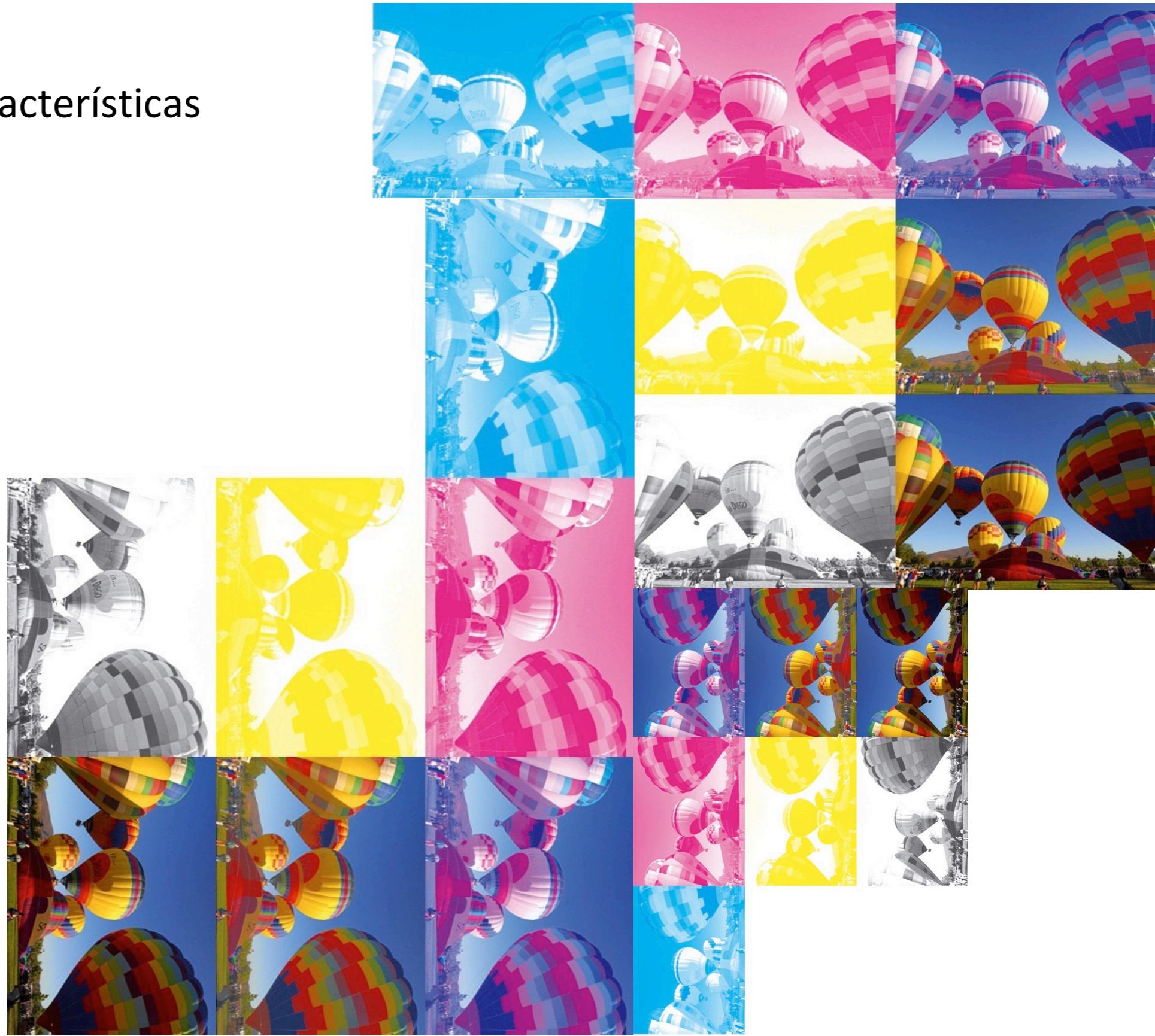
SEGUNDO SEMESTRE 2021

PROFESOR: MIGUEL CARRASCO

CARACTERÍSTICAS CROMÁTICAS

■ Extracción de características

- Geométricas
- Cromáticas
- Otras



■ Geométricas

- Centro de masa
- Tamaño
- Perímetro
- Redondez
- Momentos binarios
- Descriptores de Fourier
- Elipses
- Distancia al borde

■ Cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio segunda derivada
- Contraste
- Momentos de color
- Textura

■ Otros descriptores

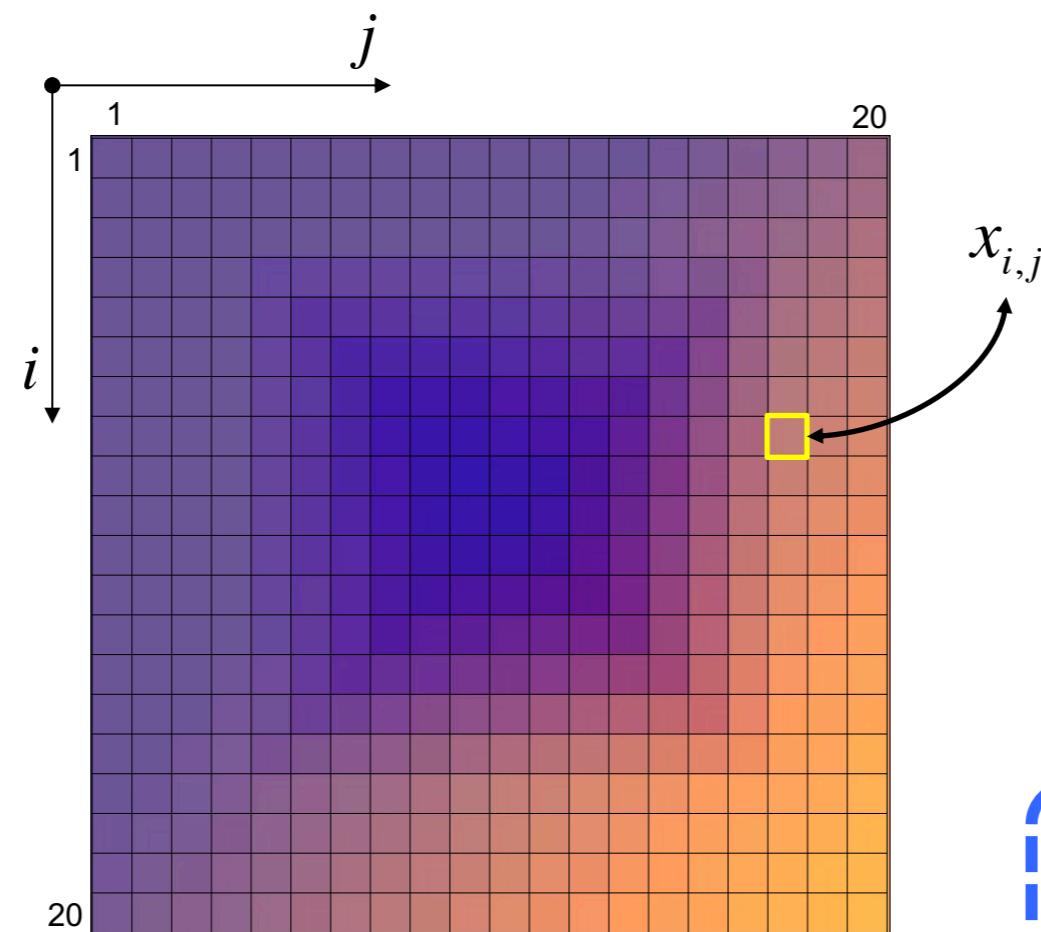
- PHOG
- SURF
- SIFT
- GPD



■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- El color promedio determina el promedio de una región según su componente de color. Recordemos que una imagen a color está compuesta por tres matrices R (rojo), G (verde) y B (azul).



Cada píxel de la imagen a color está compuesto por tres valores según su canal. Rojo, Verde o Azul. (RGB).

Recuerde que cada píxel tiene una posición $\{i, j\}$

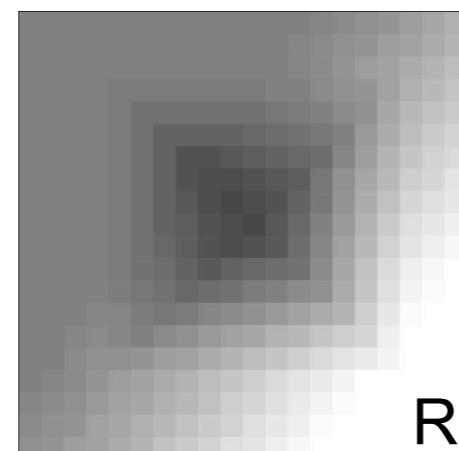


■ Características cromáticas

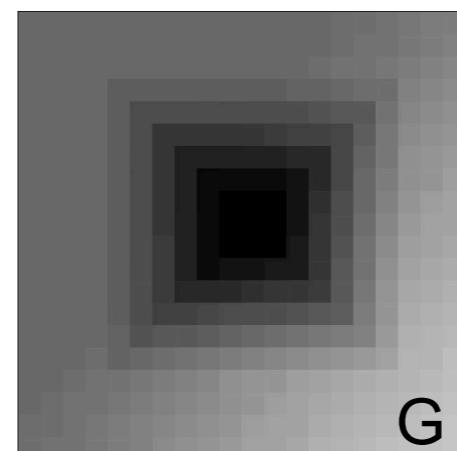
- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- El color promedio determina **el promedio** de una región según su componente de color. Recordemos que una imagen a color está compuesta por tres matrices R (rojo), G (verde) y B (azul).

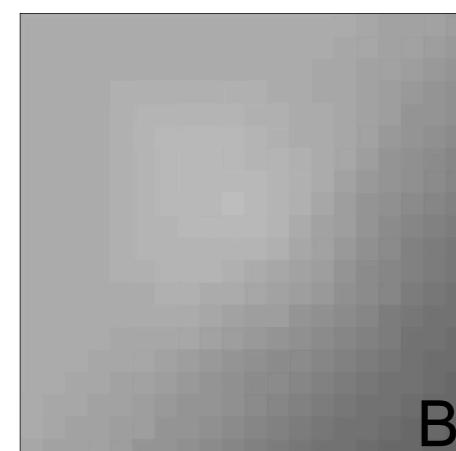
Componentes RGB de la imagen a color



R

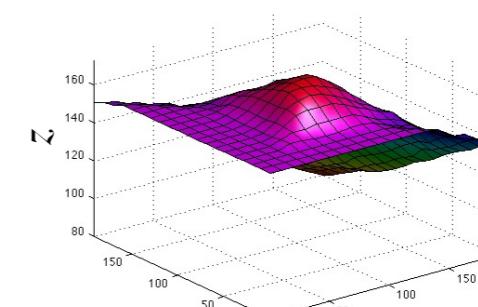
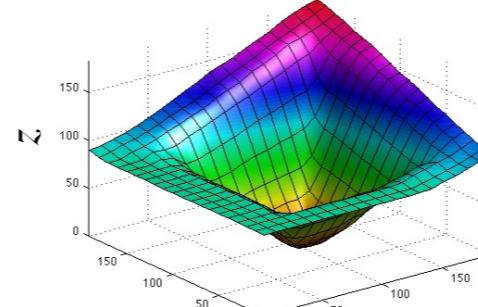
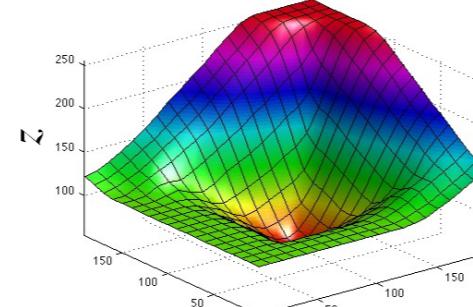


G



B

Cada componente RGB posee un rango de valores entre 0 a 255 (8bits)

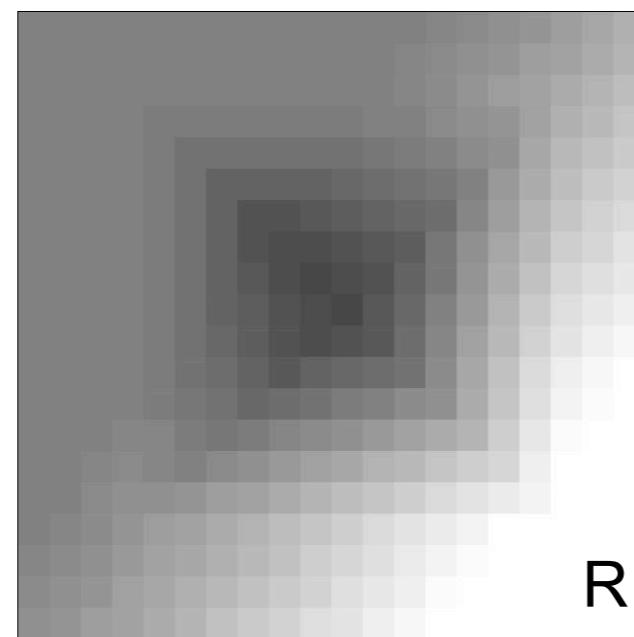


Visualización 3D de la escala de grises.
El eje Z corresponde al nivel de gris

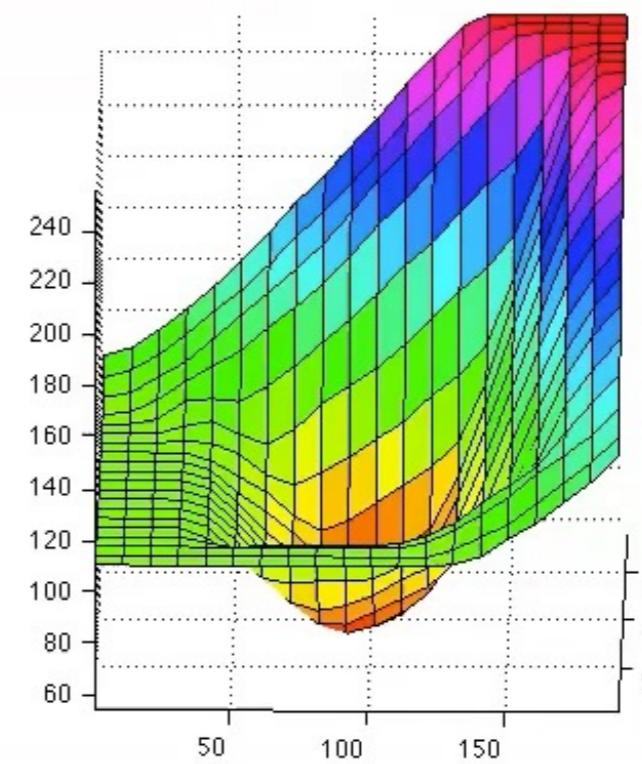
■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- El color promedio determina **el promedio** de una región según su componente de color. Recordemos que una imagen a color está compuesta por tres matrices R (rojo), G (verde) y B (azul).



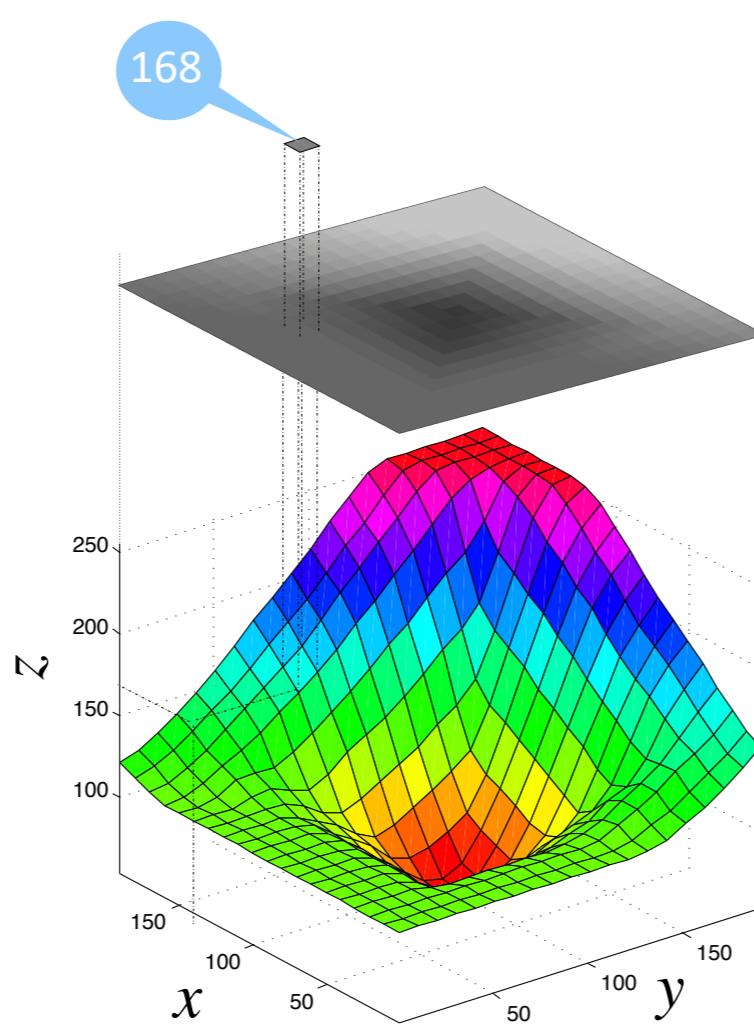
Los valores más oscuros
están más abajo



■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- El color promedio determina el promedio de una región según su componente de color. Recordemos que una imagen a color está compuesta por tres matrices R (rojo), G (verde) y B (azul).



Definición

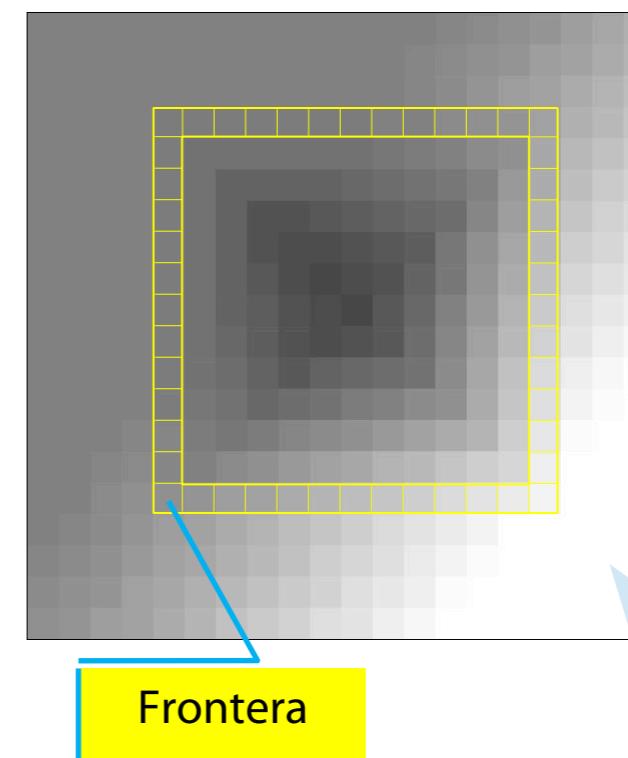
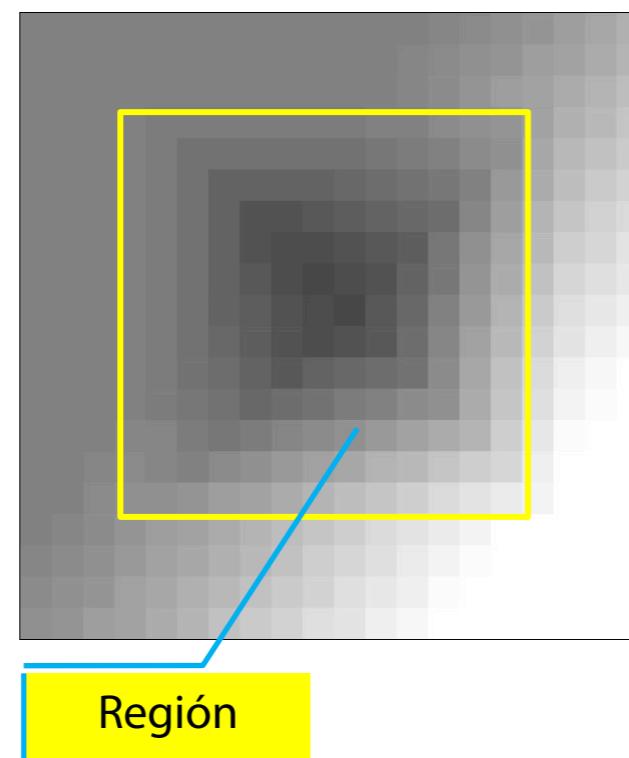
$$D = \frac{1}{A} \sum_{i,j \in R} x_{i,j}$$

```
def color_promedio(im):  
  
    b, g, r = cv2.split(im)  
    area = r.shape[0]*r.shape[1]  
    prom_r = np.sum(r)/area  
    prom_g = np.sum(g)/area  
    prom_b = np.sum(b)/area  
  
    return prom_r, prom_g, prom_b
```

■ Características cromáticas

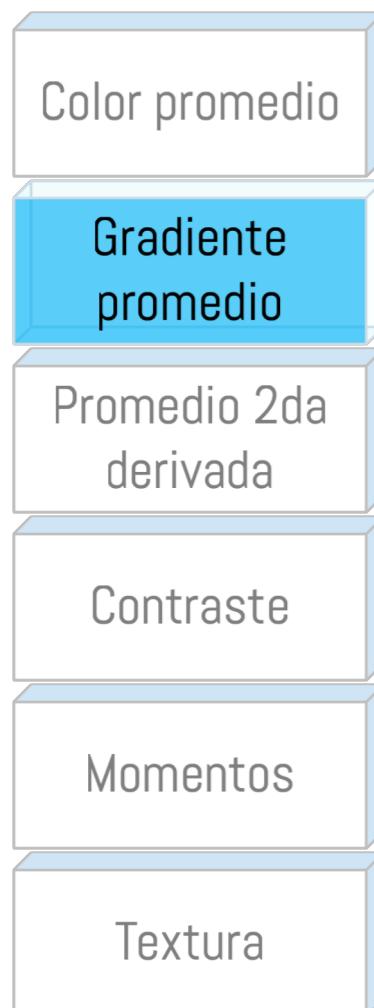
- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- El gradiente promedio es una característica que toma el gradiente de la variable de color en el frontera de la región. A través de esta característica podemos medir cuan abrupto es el cambio de color en la región

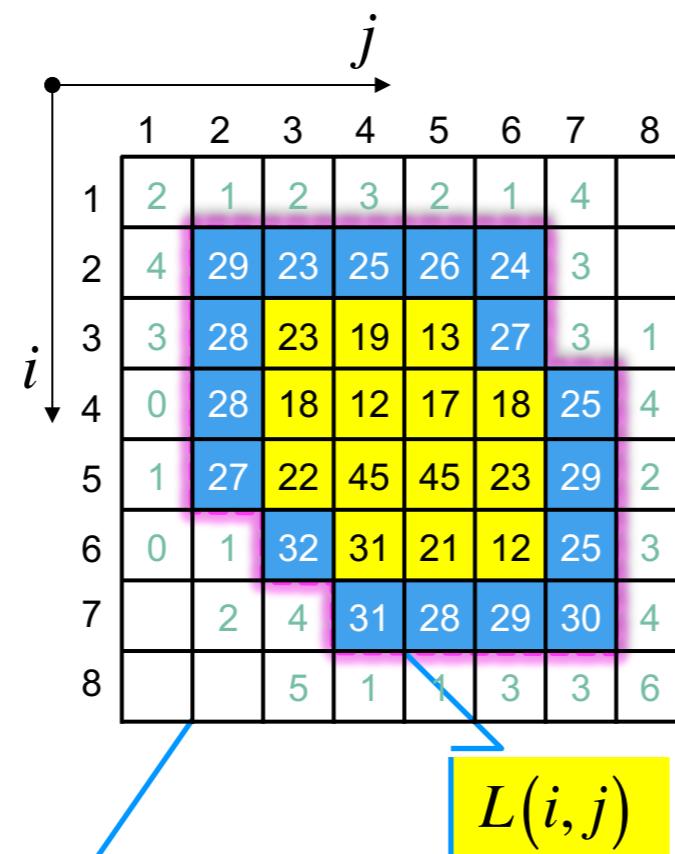


Este proceso lo realizamos por cada canal de la imagen a color.

■ Características cromáticas



- El gradiente promedio es una característica que toma el gradiente de la variable de color en el frontera de la región.



Supongamos la siguiente región y sus niveles de gris

Definición

$$L_x(i, j) = -\frac{1}{2} \cdot L(i-1, j) + 0 \cdot L(i, j) + \frac{1}{2} \cdot L(i+1, j)$$

$$L_y(i, j) = -\frac{1}{2} \cdot L(i, j-1) + 0 \cdot L(i, j) + \frac{1}{2} \cdot L(i, j+1)$$

Magnitud

$$\nabla L(i, j) = \sqrt{L_x(i, j)^2 + L_y(i, j)^2}$$

Descriptor

$$D = \frac{1}{N} \sum_{i, j \in L} \nabla L(i, j)$$

N : número de píxeles de la frontera L

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- A través de esta característica podemos medir cuan abrupto es el cambio de color en la región

	j							
i	1	2	3	4	5	6	7	8
1	2	1	2	3	2	1	4	
2	4	29	23	25	26	24	3	
3	3	28	23	19	13	27	3	1
4	0	28	18	12	17	18	25	4
5	1	27	22	45	45	23	29	2
6	0	1	32	31	21	12	25	3
7		2	4	31	28	29	30	4
8			5	1	1	3	3	6

Supongamos la siguiente región y sus niveles de gris

Definiciones

$$L_x(i,j) = -\frac{1}{2} \cdot L(i-1,j) + 0 \cdot L(i,j) + \frac{1}{2} \cdot L(i+1,j)$$

$$L_y(i,j) = -\frac{1}{2} \cdot L(i,j-1) + 0 \cdot L(i,j) + \frac{1}{2} \cdot L(i,j+1)$$

$$\nabla L(i,j) = \sqrt{L_x(i,j)^2 + L_y(i,j)^2}$$

Ejemplo

$$L_x(2,2) = -\frac{1}{2}(1) + \frac{1}{2} \cdot (28) = 13.5$$

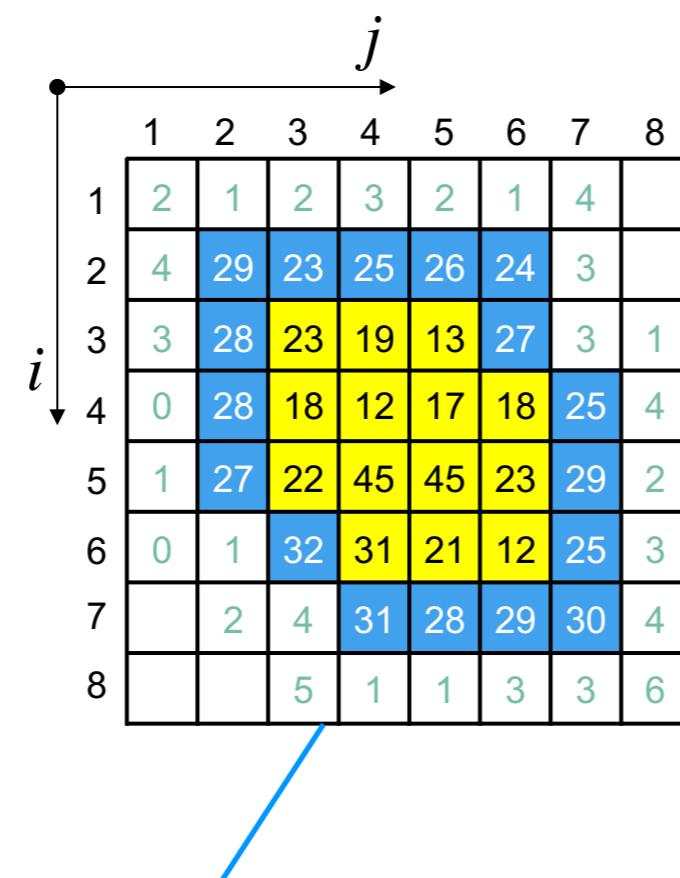
$$L_y(2,2) = -\frac{1}{2}(4) + \frac{1}{2} \cdot (23) = 9.5$$

$$\nabla L(2,2) = \sqrt{13.5^2 + 9.5^2} = 16.51$$

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- A través de esta característica podemos medir cuan abrupto es el cambio de color en la región



Recuerde que el gradiente sólo se determina en los píxeles de la región

Descriptor

$$D = \frac{1}{N} \sum_{i,j \in L} \nabla L(i,j)$$

Ejemplo

$$D = \frac{1}{N} \cdot (\nabla L(2,2) + \nabla L(2,3) + \dots + \nabla L(3,2))$$

$$D = \frac{1}{17} \cdot (16.51 + 10.69 + \dots + 10.01)$$

$$D = 11.675$$

El perímetro sólo tiene 17 píxeles.

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio**
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- A través de esta característica podemos medir cuan abrupto es el cambio de color en la región

		<i>j</i>	1	2	3	4	5	6	7	8	
		<i>i</i>	1	2	1	2	3	2	1	4	
		2	4	29	23	25	26	24	3		
		3	3	28	23	19	13	27	3	1	
		4	0	28	18	12	17	18	25	4	
		5	1	27	22	45	45	23	29	2	
		6	0	1	32	31	21	12	25	3	
		7		2	4	31	28	29	30	4	
		8			5	1	1	3	3	6	

Recuerde que el gradiente sólo se determina en los píxeles de la región

Definiciones

$$L_x(i,j) = -\frac{1}{2} \cdot L(i-1,j) + 0 \cdot L(i,j) + \frac{1}{2} \cdot L(i+1,j)$$

$$L_y(i,j) = -\frac{1}{2} \cdot L(i,j-1) + 0 \cdot L(i,j) + \frac{1}{2} \cdot L(i,j+1)$$

$$\nabla L(i,j) = \sqrt{L_x(i,j)^2 + L_y(i,j)^2}$$

```
def gradiente(i,j,L):
    Lx= -0.5*L[i-1,j]+0.5*L[i+1,j]
    Ly= -0.5*L[i,j-1]+0.5*L[i,j+1]
    out= sqrt(Lx**2+Ly**2)

    return out
```

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- A través de esta característica podemos medir cuan abrupto es el cambio de color en la región

	1	2	3	4	5	6	7	8	
1	2	1	2	3	2	1	4		
2	4	29	23	25	26	24	3		
3	3	28	23	19	13	27	3	1	
4	0	28	18	12	17	18	25	4	
5	1	27	22	45	45	23	29	2	
6	0	1	32	31	21	12	25	3	
7		2	4	31	28	29	30	4	
8			5	1	1	3	3	6	

Recuerde que el gradiente sólo se determina en los píxeles de la región

Descriptor

$$D = \frac{1}{N} \sum_{i,j \in L} \nabla L(i,j)$$

```
def gradiente_perimetro(I, J, im):  
    #% Descriptor de gradiente perimetro  
    #% promedio  
  
    n = len(I)  
    out = 0  
    for i in range(0, n):  
        out = out + gradiente(I[i], J[i], im)  
  
    return float(out/n)
```

■ Características cromáticas

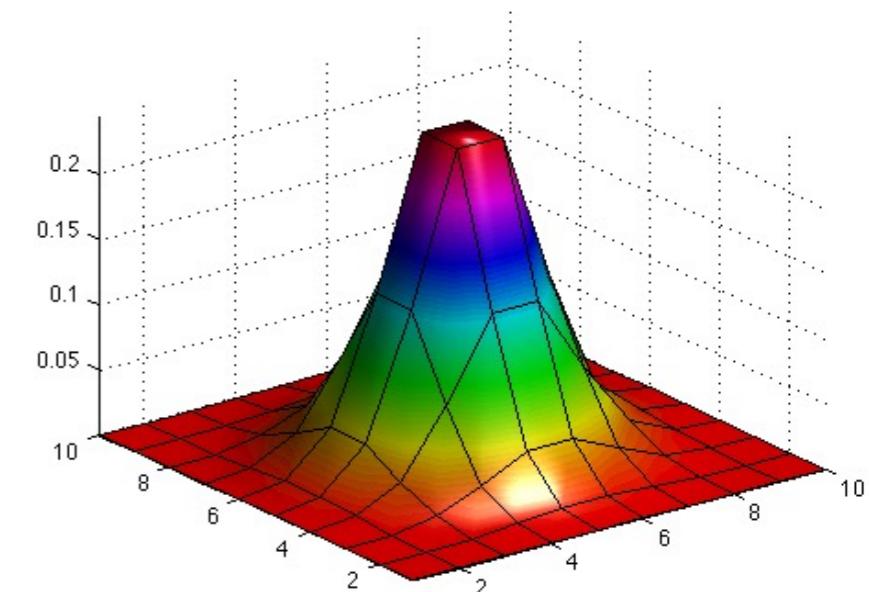
- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

El comando `meshgrid` crea una grilla completando todos los valores de X e Y

- El promedio de la segunda derivada nos permite medir si la región es más clara que su entorno.

Gaussiana bidimensional

$$G_{\sigma}(x, y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right)$$



```
def gaussiana_3D(t, sigma):  
  
    ventana = np.linspace(-t/2, t/2, t)  
    u, v = np.meshgrid(ventana, ventana)  
  
    G = (1/(sigma**2*2*pi))*np.exp(-(u**2+v**2)/(2*sigma**2))  
    N = G/np.sum(G.flatten()) #normalizamos  
  
    fig = plt.figure()  
    ax = plt.axes(projection='3d')  
    ax.plot_surface(u, v, N, cmap='Spectral')  
    plt.show()
```

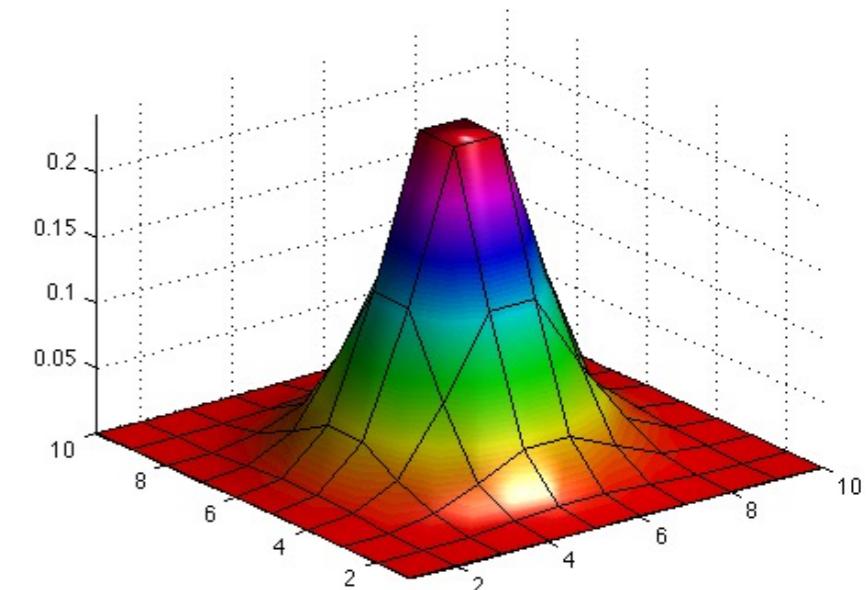
■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- Comencemos nuestro análisis con una gaussiana en dos dimensiones.

Gaussiana bidimensional

$$G_{\sigma}(x, y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right)$$



```
def gaussiana_3D(t, sigma):  
  
    ventana = np.linspace(-t/2, t/2, t)  
    u, v = np.meshgrid(ventana, ventana)  
  
    G = (1/(sigma**2*2*pi))*np.exp(-(u**2+v**2)/(2*sigma**2))  
    N = G/np.sum(G.flatten()) #normalizamos
```

Dado que tenemos todos los valores para x, e y podemos hacer el cálculo para todos los puntos

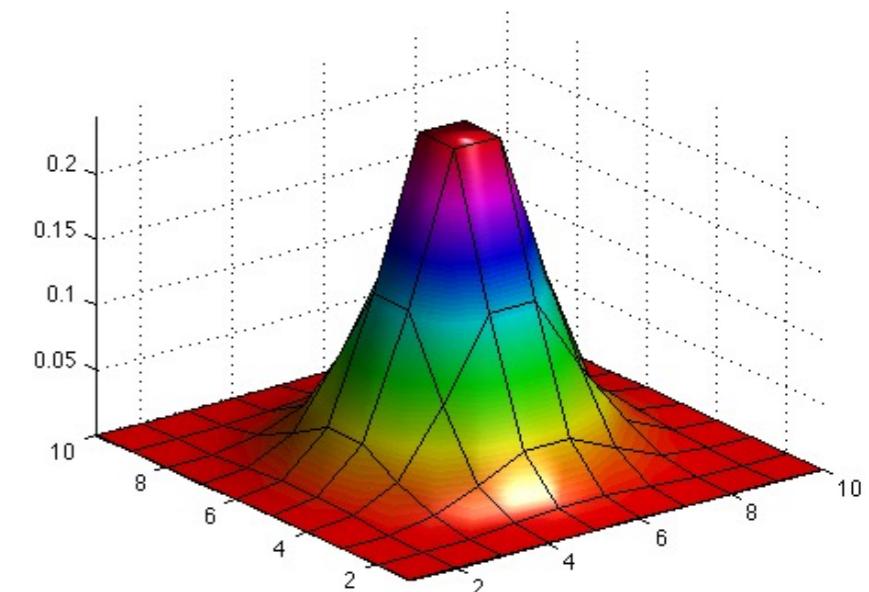
■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- Comencemos nuestro análisis con una gaussiana en dos dimensiones.

Gaussiana bidimensional

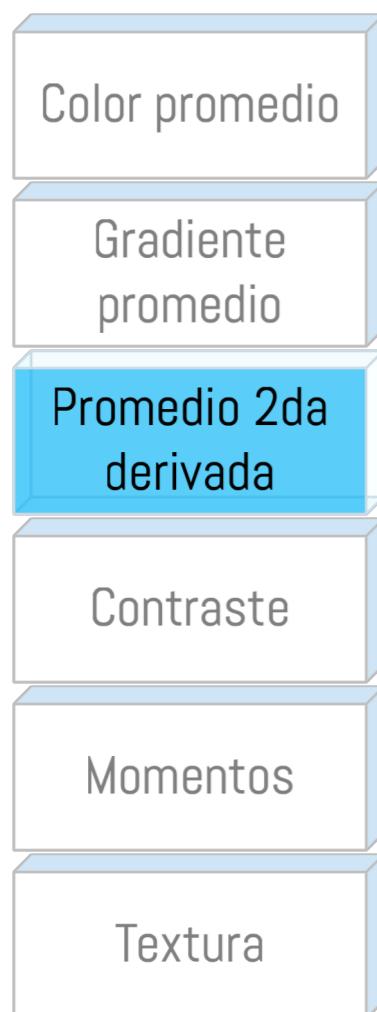
$$G_{\sigma}(x, y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right)$$



```
def gaussiana_3D(t, sigma):  
  
    ventana = np.linspace(-t/2, t/2, t)  
    u, v = np.meshgrid(ventana, ventana)  
  
    G = (1/(sigma**2*2*pi))*np.exp(-(u**2+v**2)/(2*sigma**2))  
    N = G/np.sum(G.flatten()) #normalizamos  
  
    fig = plt.figure()  
    ax = plt.axes(projection='3d')  
    ax.plot_surface(u, v, N, cmap='Spectral')  
    plt.show()
```

Con estas opciones realizamos un ploteado “tuneado”

■ Características cromáticas



- Debido a que las imágenes digitales son muy sensibles al ruido, aplicamos un operador laplaciano a una gaussiana; filtro conocido como *LoG (Laplacian of Gaussian)*

Gaussiana bidimensional

$$G_{\sigma}(x, y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right)$$

Si aplicamos el operador Laplaciano sobre una Gaussiana obtenemos el filtro LoG.

Operador Laplaciano (Formulación para dos variables)

$$L(x, y) = \nabla^2 G(x, y) = \frac{\partial^2 G(x, y)}{\partial^2 x} + \frac{\partial^2 G(x, y)}{\partial^2 y}$$

Operador Laplacian of Gaussian

$$LoG_{\sigma}(x, y) = -\frac{1}{\pi\sigma^4} \cdot \left(1 - \frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right) \cdot \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right)$$



■ Características cromáticas

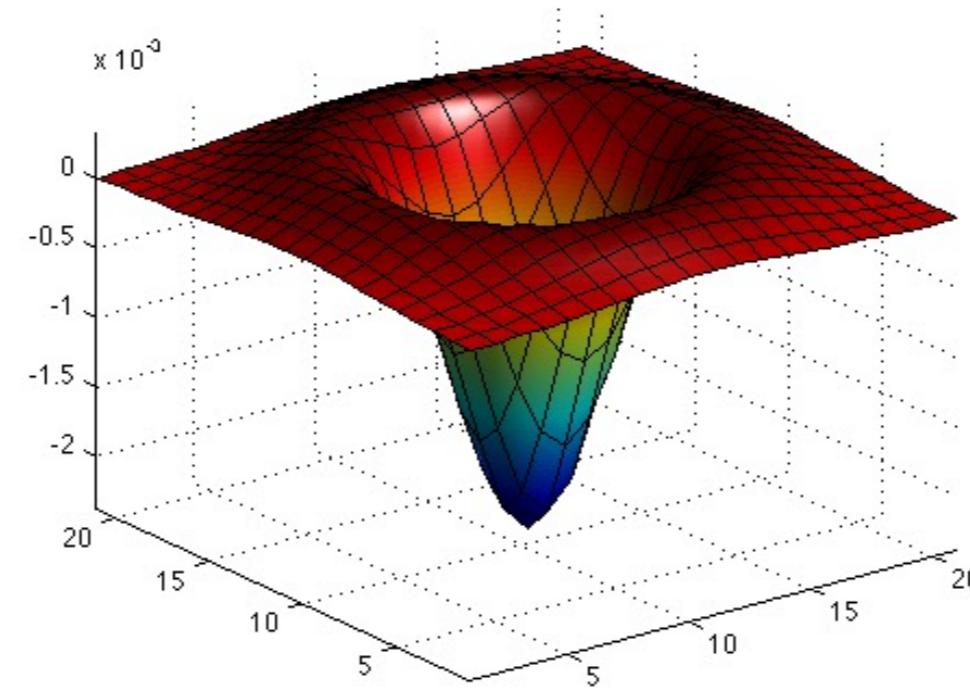
- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- Debido a que las imágenes digitales son muy sensibles al ruido, aplicamos un operador laplaciano a una gaussiana; filtro conocido como *LoG (Laplacian of Gaussian)*

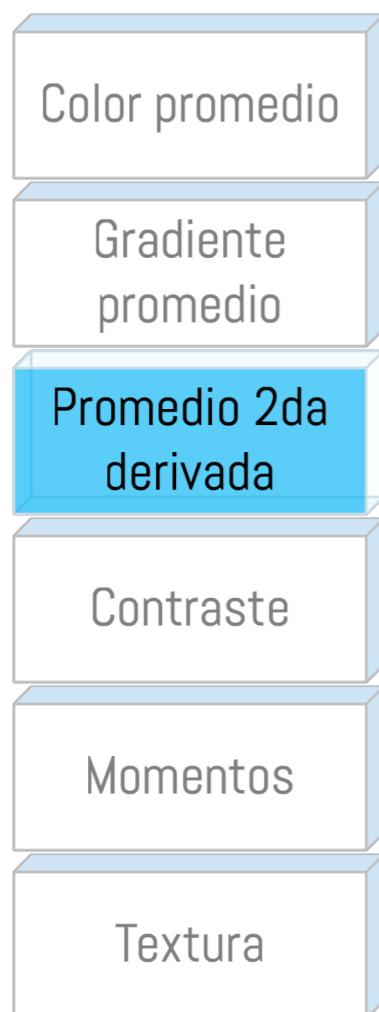
Operador Laplacian of Gausssian

$$LoG_{\sigma}(x,y) = -\frac{1}{\pi\sigma^4} \cdot \left(1 - \frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right) \cdot \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right)$$

También es conocido como sobrero mexicano por sus semejanza



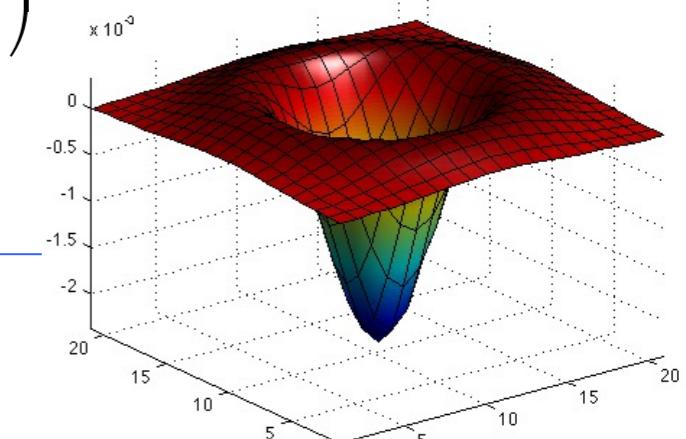
■ Características cromáticas



- Debido a que las imágenes digitales son muy sensibles al ruido, aplicamos un operador laplaciano a una gaussiana; filtro conocido como *LoG (Laplacian of Gaussian)*

Operador Laplacian of Gausssian

$$LoG_{\sigma}(x,y) = -\frac{1}{\pi\sigma^4} \cdot \left(1 - \frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right) \cdot \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right)$$



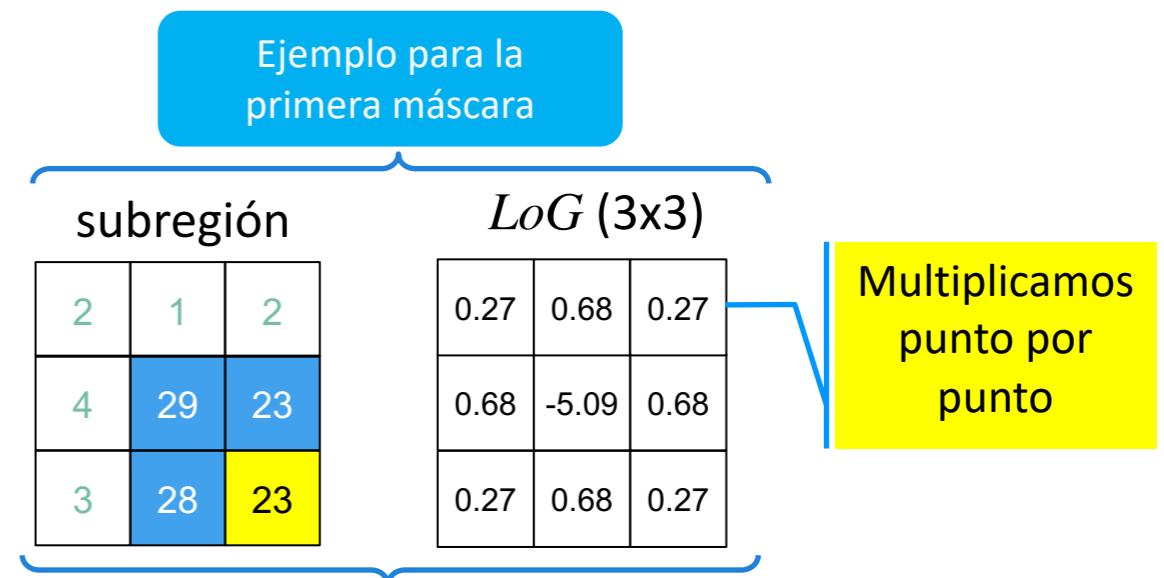
```
def laplaciano(t, sigma):  
  
    ventana = np.linspace(-t/2, t/2, t)  
    u,v = np.meshgrid(ventana, ventana)  
  
    mat = (u**2 + v**2) / (2*sigma**2)  
    L = (-1/(pi*sigma**4)) * (1-mat)*np.exp(-mat)  
  
    fig = plt.figure()  
    ax = plt.axes(projection='3d')  
    ax.plot_surface(u, v, L, cmap='Spectral')  
    plt.show()
```

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- El descriptor promedio de la segunda derivada aplicado en la región. Este proceso requiere una máscara que recorre la región píxel por píxel.

									Centro de la máscara	j
										i
1	2	3	4	5	6	7	8			
1	2	1	2	3	2	1	4			
2	4	29	23	25	26	24	3			
3	3	28	23	19	13	27	3	1		
4	0	28	18	12	17	18	25	4		
5	1	27	22	45	45	23	29	2		
6	0	1	32	31	21	12	25	3		
7		2	4	31	28	29	30	4		
8			5	1	1	3	3	6		



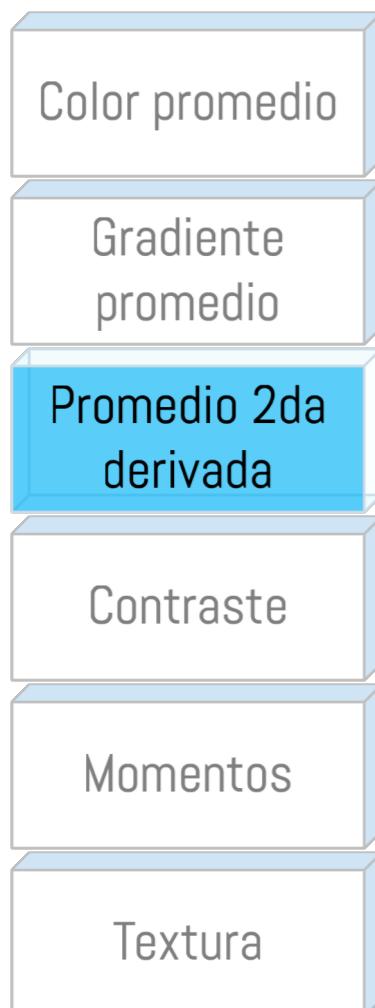
$$I \bullet LoG = 2 \times 0.27 + \dots + 29 \times -5.09 + \dots + 23 \times 0.27$$

$$I \bullet LoG = -100.72$$

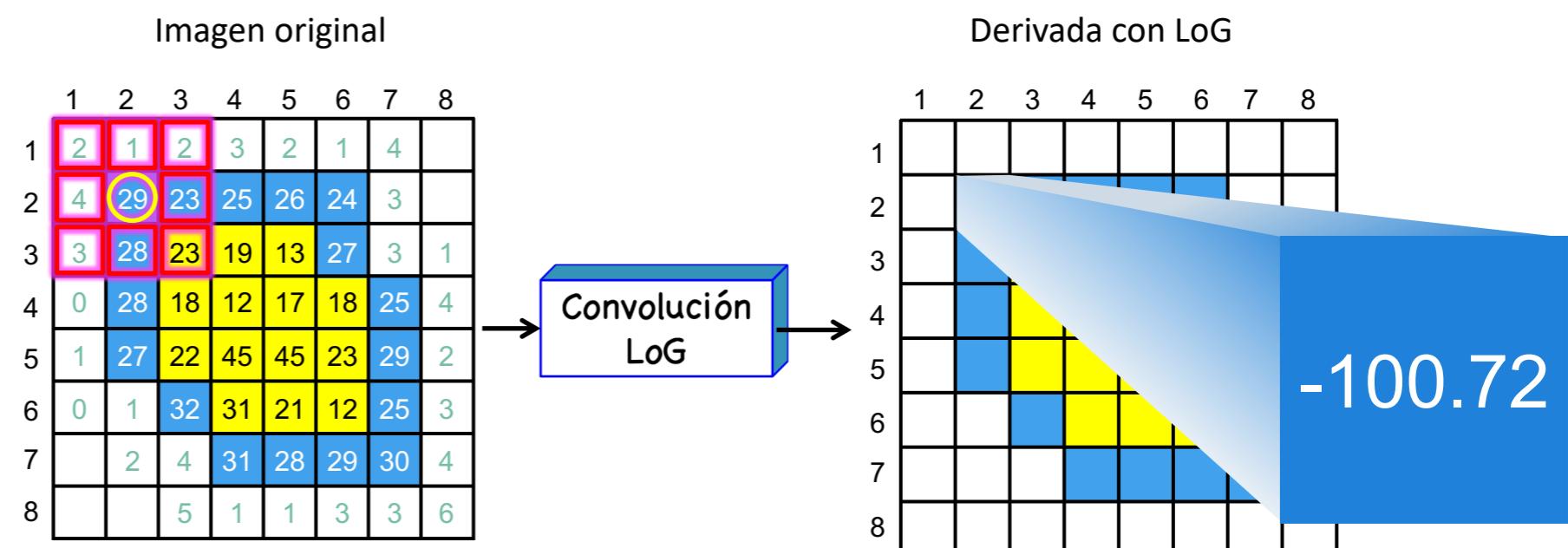
Cada resultado es almacenado en una nueva matriz sobre la cual calcularemos nuestro descriptor



■ Características cromáticas



- Por cada máscara que empleamos generamos un nuevo resultado. Dicho valor corresponde a la derivada de segundo orden. En este caso, a Laplaciano de la Gaussiana.



subregión		
2	1	2
4	29	23
3	28	23

LoG (3x3)		
0.27	0.68	0.27
0.68	-5.09	0.68
0.27	0.68	0.27

}

$$I \bullet LoG = 2 \times 0.27 + \dots + 29 \times -5.09 + \dots + 23 \times 0.27$$

$$I \bullet LoG = -100.72$$

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- Finalmente el descriptor calcula el promedio segunda derivada en cada píxel de la región

Descriptor

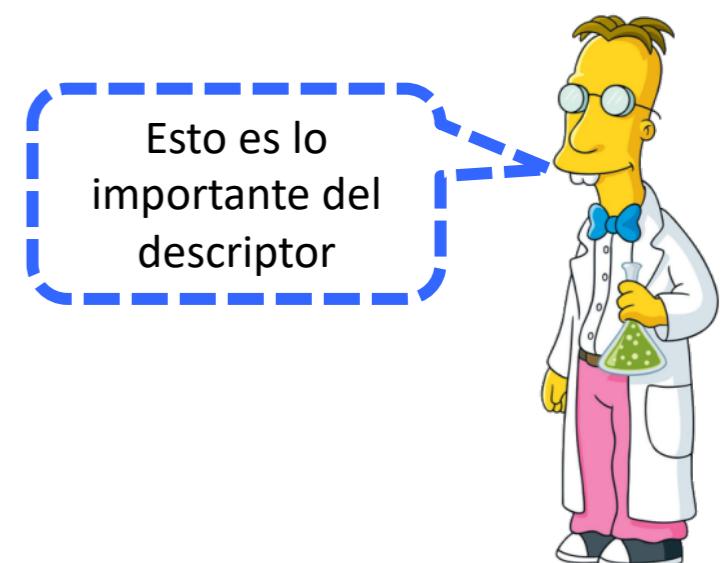
$$D = \frac{1}{A} \sum_{i,j \in R} x''(i,j) = \frac{1}{A} \sum_{i,j \in R} \underbrace{\text{LoG}(\sigma, N)}_{\text{La máscara LoG es el filtro que se convoluciona con la imagen original}} * x(i,j)$$

La máscara LoG es el filtro que se convoluciona con la imagen original

Resultados

si $D < 0$: La región es más oscura que su entorno

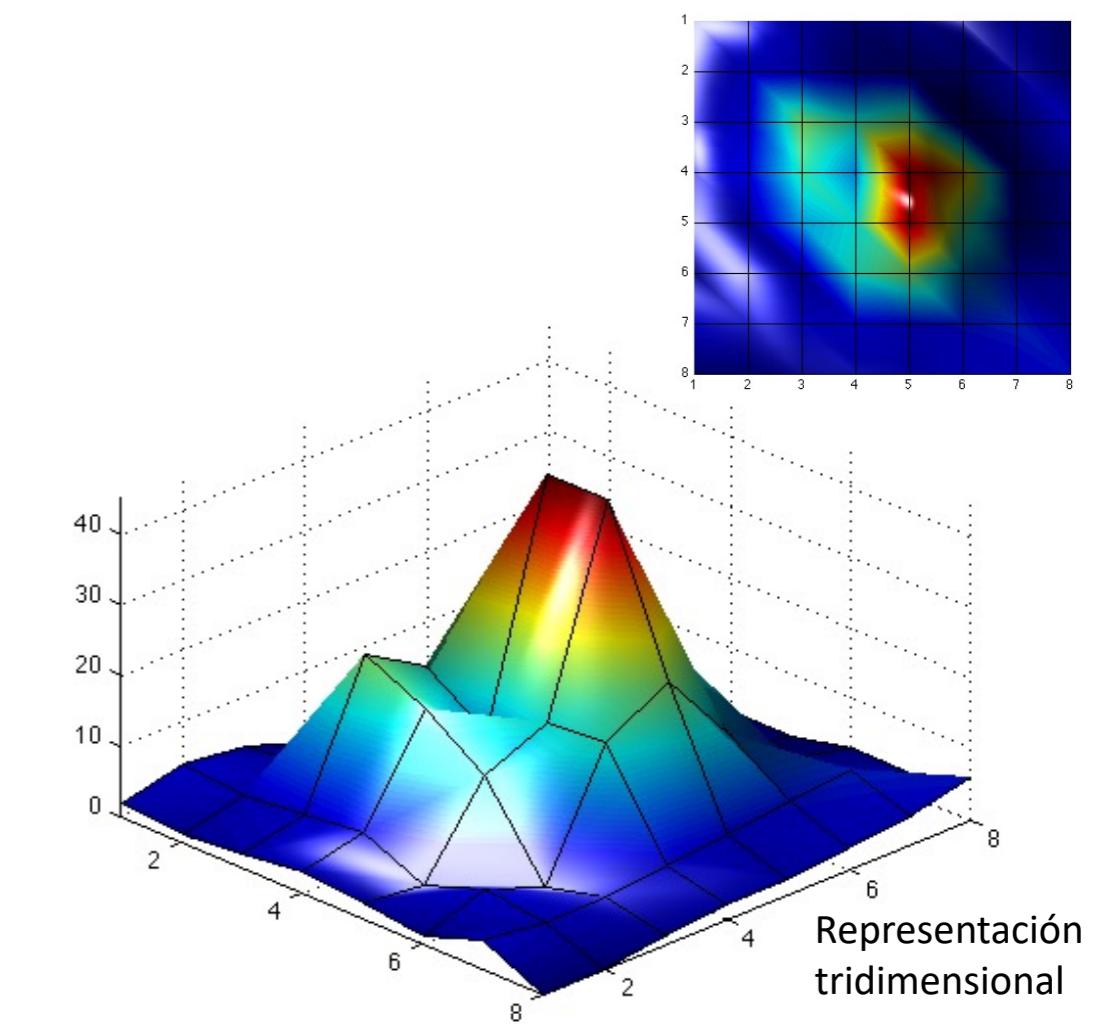
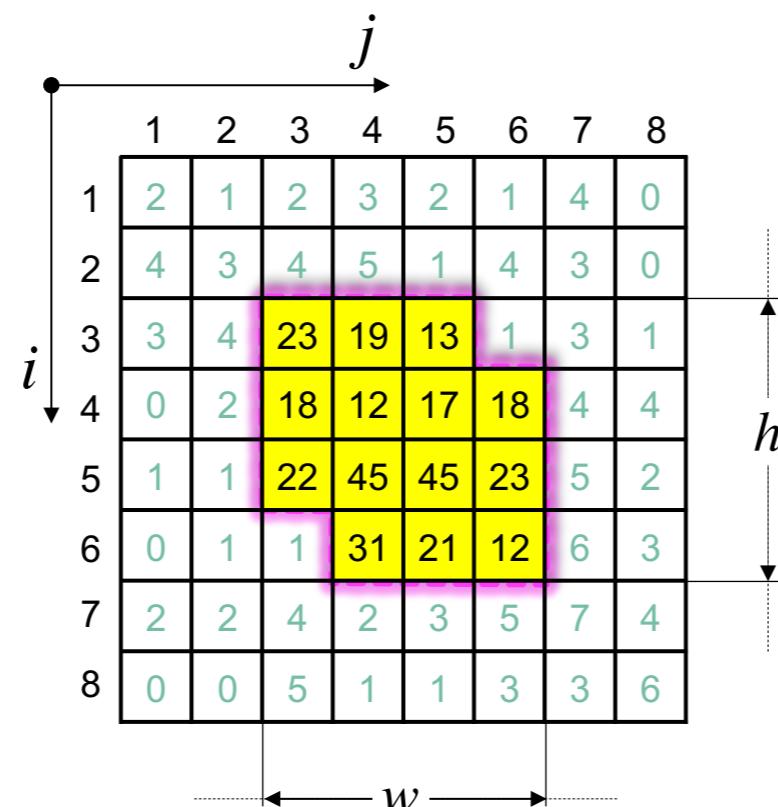
si $D > 0$: La región es más clara que su entorno



■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste**
- Momentos
- Textura

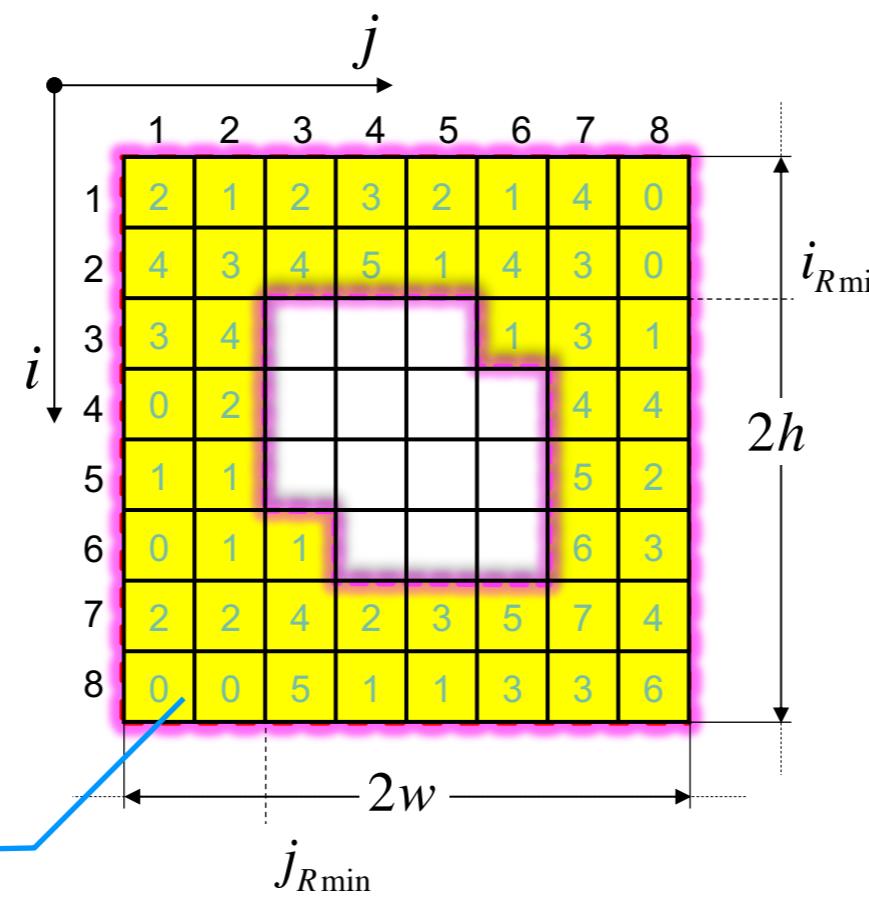
- El contraste mide la diferencia de color (o brillo) entre una región y su entorno. La región y el contorno **no tienen píxeles en común**. En general, se define que el entorno corresponde **al doble en altura y ancho de la región**.



■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste**
- Momentos
- Textura

- El contraste mide la diferencia de color (o brillo) entre una región y su entorno. La región y el contorno **no tienen píxeles en común**. En general, se define que el entorno corresponde **al doble en altura y ancho de la región**.



Fronteras del entorno

$$i_{E\min} = \left\lceil i_{R\min} - \frac{h}{2} \right\rceil \quad j_{E\min} = \left\lceil j_{R\min} - \frac{h}{2} \right\rceil$$

$$i_{E\max} = i_{E\min} + 2h - 1 \quad j_{E\max} = j_{E\min} + 2w - 1$$

E: Entorno R: Región

Ejemplo

$$i_{E\min} = \left\lceil 3 - \frac{4}{2} \right\rceil = 1 \quad j_{E\min} = \left\lceil 3 - \frac{4}{2} \right\rceil = 1$$

$$i_{E\max} = 1 + 8 - 1 = 8 \quad j_{E\max} = 1 + 8 - 1 = 8$$

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste**
- Momentos
- Textura

		<i>j</i>								
			1	2	3	4	5	6	7	8
<i>i</i>		1	2	1	2	3	2	1	4	0
		2	4	3	4	5	1	4	3	0
3		3	4	23	19	13	1	3	1	
4		0	2	18	12	17	18	4	4	
5		1	1	22	45	45	23	5	2	
6		0	1	1	31	21	12	6	3	
7		2	2	4	2	3	5	7	4	
8		0	0	5	1	1	3	3	6	

- El contraste mide la diferencia de color (o brillo) entre una región y su entorno. La región y el contorno **no tienen píxeles en común**. En general, se define que el entorno corresponde **al doble en altura y ancho de la región**.

Definición

$$G_E = \frac{1}{A_E} \sum_{i,j \in E} x_{i,j} \longrightarrow \text{Promedio del entorno}$$

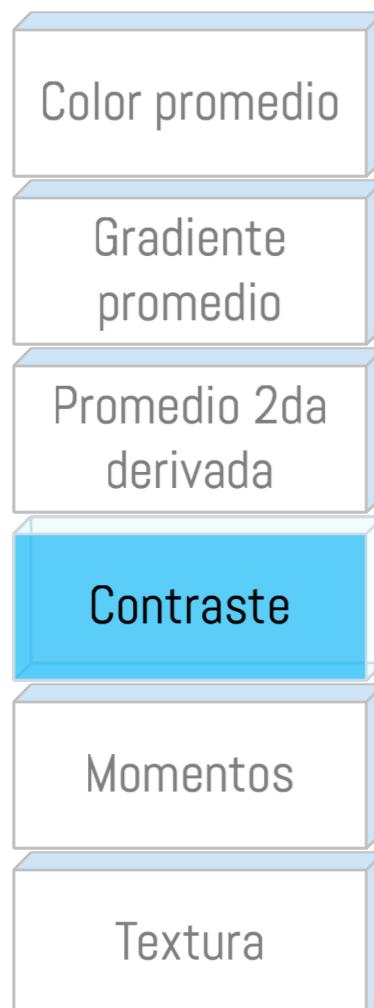
$$G_R = \frac{1}{A_R} \sum_{i,j \in R} x_{i,j} \longrightarrow \text{Promedio de la región}$$

Formulaciones de contraste

$$K_1 = \frac{G_R - G_E}{G_E} \quad K_2 = \frac{G_R - G_E}{G_R + G_E}$$

$$K_3 = \ln\left(\frac{G_R}{G_E}\right)$$

■ Características cromáticas



		<i>j</i>	1	2	3	4	5	6	7	8	
		<i>i</i>	1	2	1	2	3	2	1	4	0
		2	4	3	4	5	1	4	3	0	
1	3	4	23	19	13	1	3	1			
2	0	2	18	12	17	18	4	4			
3	1	1	22	45	45	23	5	2			
4	0	1	1	31	21	12	6	3			
5	2	2	4	2	3	5	7	4			
6	0	0	5	1	1	3	3	3	6		
7											
8											

- El contraste mide la diferencia de color (o brillo) entre una región y su entorno. La región y el contorno **no tienen píxeles en común**. En general, se define que el entorno corresponde **al doble en altura y ancho de la región**.

Resultados del ejemplo

$$G_E = 2.54$$

$$G_R = 22.78$$

$$K_1 = \frac{G_R - G_E}{G_E} \longrightarrow K_1 = 7.9708$$

$$K_2 = \frac{G_R - G_E}{G_R + G_E} \longrightarrow K_2 = 0.7994$$

$$K_3 = \ln\left(\frac{G_R}{G_E}\right) \longrightarrow K_3 = 2.1940$$

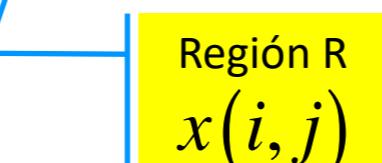
■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- Los momentos estadísticos se pueden aplicar en imágenes en escala de grises. Para ello la ecuación se modifica para incorporar el nivel de gris en cada posición de la imagen.

		j	1	2	3	4	5	6
		i	1	2	3	4	5	6
4	0	0	2	2	3			
2	1	12	15	5	4			
1	11	25	34	56	2			
3	16	34	3	4	1			
2	0	4	33	65	3			
4	1	6	3	4	2			

Región R
 $x(i, j)$



Momento estadísticos en escala de grises

$$m'_{rs} = \sum_{i,j \in \mathbb{R}} i^r \cdot j^s \cdot x(i,j) \quad \text{para } r,s \in N$$

Momento centrales

$$\mu_{rs} = \sum_{i,j \in \mathbb{R}} (i - \bar{i})^r (j - \bar{j})^s \cdot x(i,j)$$

Sobre este ecuación empleamos los momentos de HU.

IMPORTANTE: Dividir cada píxel por 255, de esta forma los valores serán más estables y estarán entre cero y uno.

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura

- Analicemos el primer caso, calculando el centro de masa de la región

		<i>j</i>	1	2	3	4	5	6	
		<i>i</i>	1	4	0	0	2	2	3
		2	2	1	12	15	5	4	
		3	1	11	25	34	56	2	
		4	3	16	34	3	4	1	
		5	2	0	4	33	65	3	
		6	4	1	6	3	4	2	

Momento centrales

$$m'_{rs} = \sum_{i,j \in \mathbb{R}} i^r \cdot j^s \cdot x(i,j)$$

Centro de masa

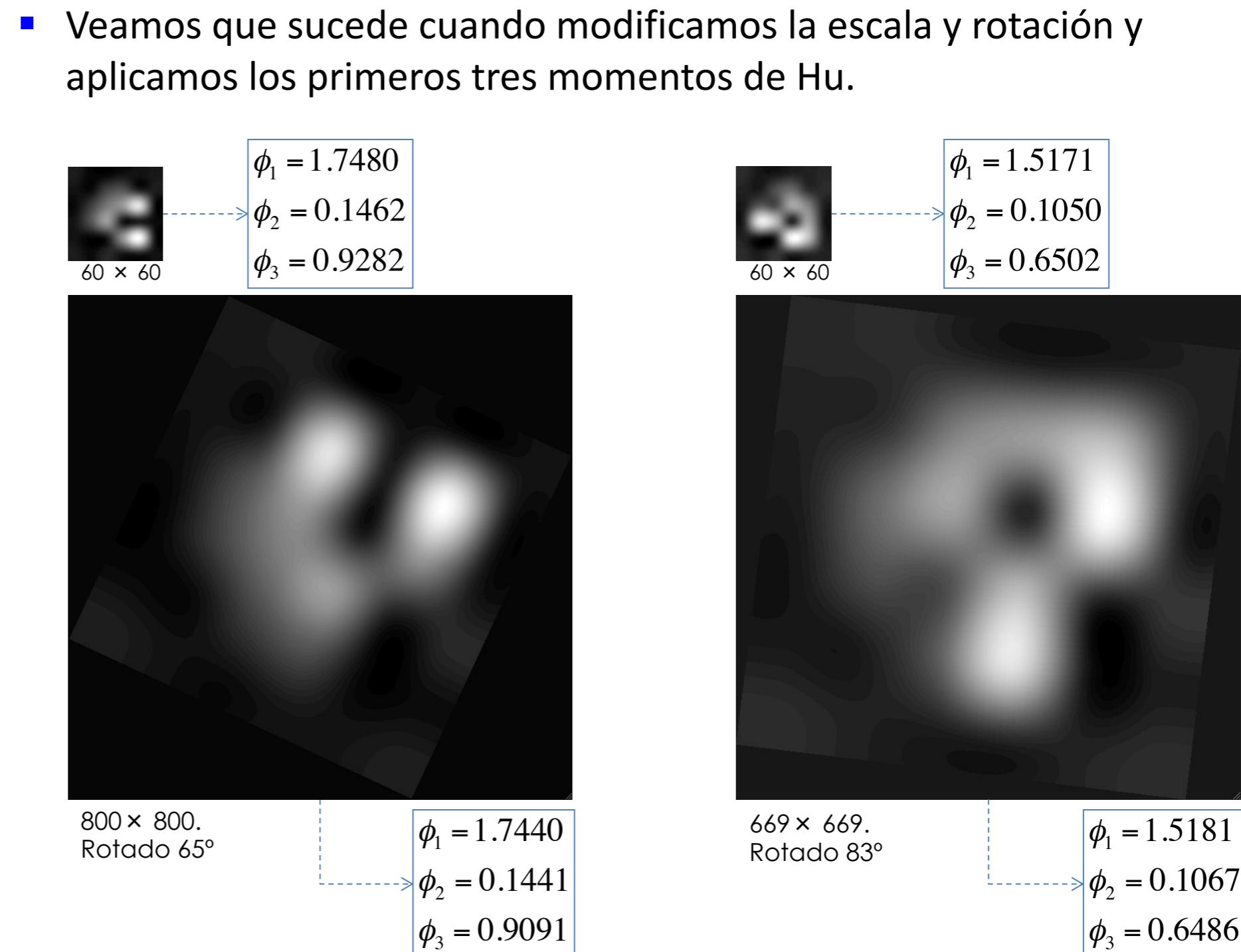
$$(\bar{i}, \bar{j}) = \left(\frac{m'_{10}}{m'_{00}}, \frac{m'_{01}}{m'_{00}} \right)$$

Ejemplo

$$\left. \begin{aligned} m'_{00} &= 3^0 \cdot 2^0 \cdot \frac{11}{255} + \dots + 5^0 \cdot 5^0 \cdot \frac{65}{255} = 1.18 \\ m'_{10} &= 3^1 \cdot 2^0 \cdot \frac{11}{255} + \dots + 5^1 \cdot 5^0 \cdot \frac{65}{255} = 4.40 \\ m'_{01} &= 3^0 \cdot 2^1 \cdot \frac{11}{255} + \dots + 5^0 \cdot 5^1 \cdot \frac{65}{255} = 4.71 \end{aligned} \right\} (\bar{i}, \bar{j}) = \left(\frac{4.4}{1.18}, \frac{4.71}{1.18} \right) = (3.72, 3.99)$$

■ Características cromáticas

- Color promedio
- Gradiente promedio
- Promedio 2da derivada
- Contraste
- Momentos
- Textura





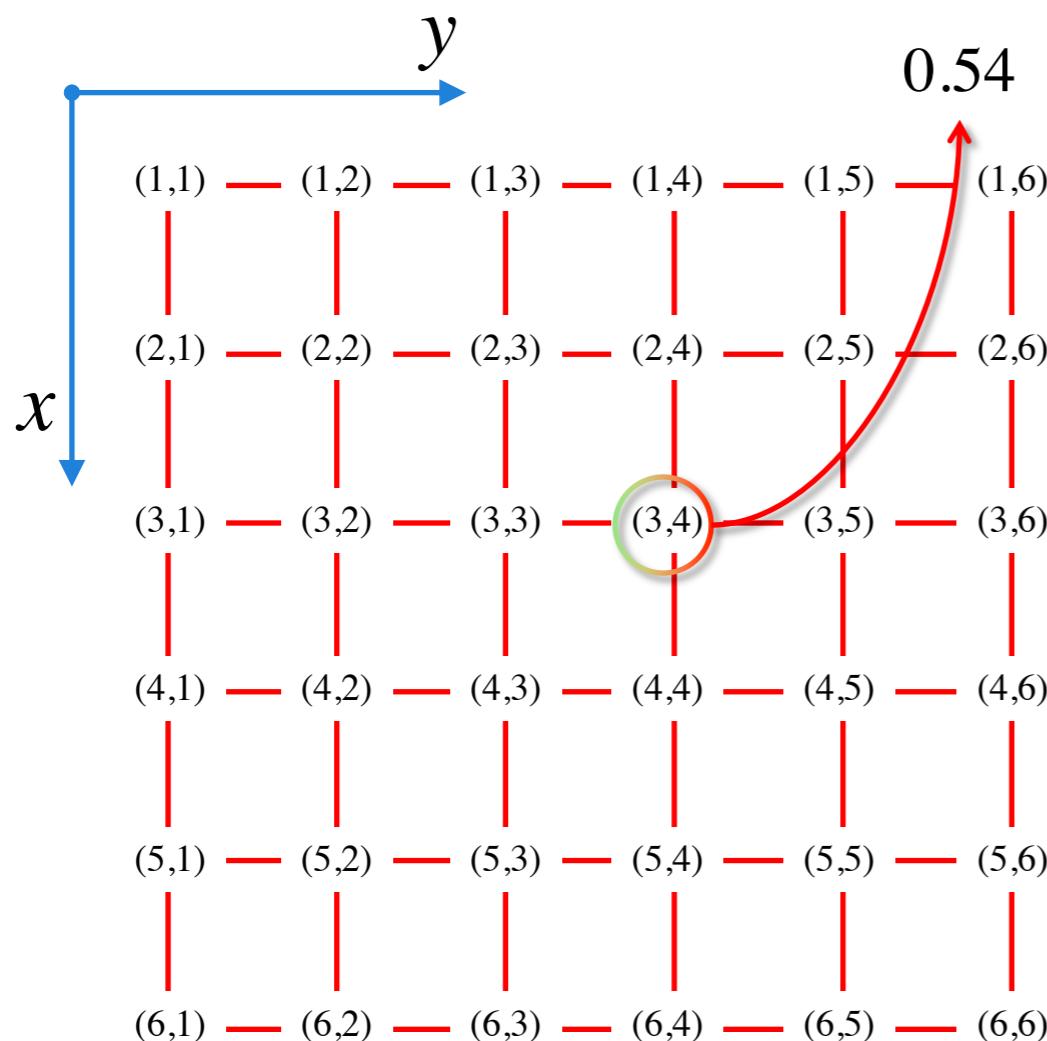
Anexo

Comando Meshgrid



▶ `X, Y = np.meshgrid(x, y)`

Es un comando de numpy que permite crear la malla completa de puntos x, y que pueden ser evaluados en otra función.



- Suponga que usted desea evaluar la siguiente función $f(x,y)$ entre 1 y 6 para x e y :

$$f(x, y) = \cos(x - y) \quad \forall x = [1, \dots, 6]$$

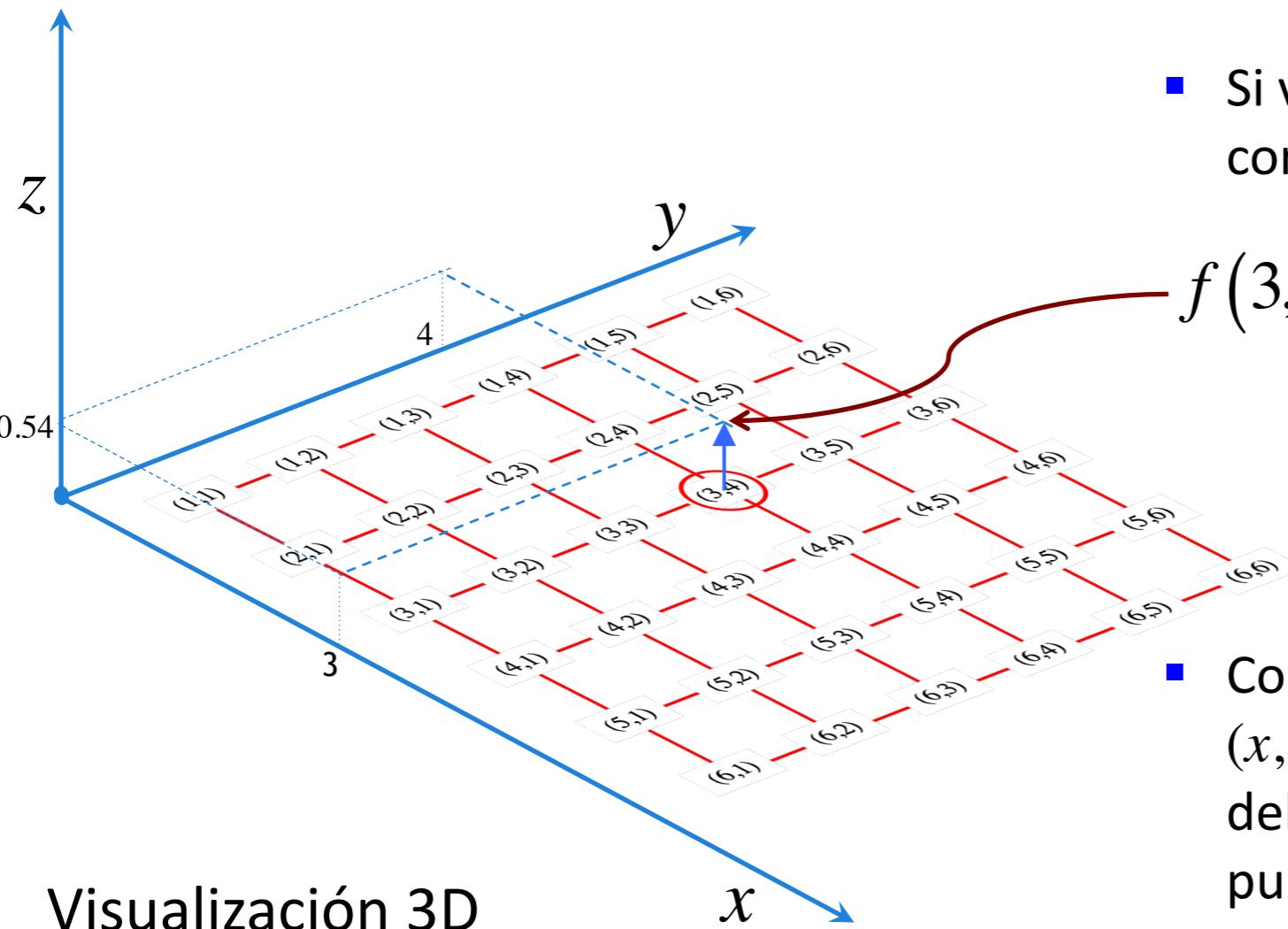
$$\forall y = [1, \dots, 6]$$

- Para cada punto de la matriz debe evaluar la ecuación, por ejemplo:

$$f(3, 4) = \cos(3 - 4) = 0.54$$

▶ `X, Y = np.meshgrid(x, y)`

Es un comando de numpy que permite crear la malla completa de puntos x, y que pueden ser evaluados en otra función.



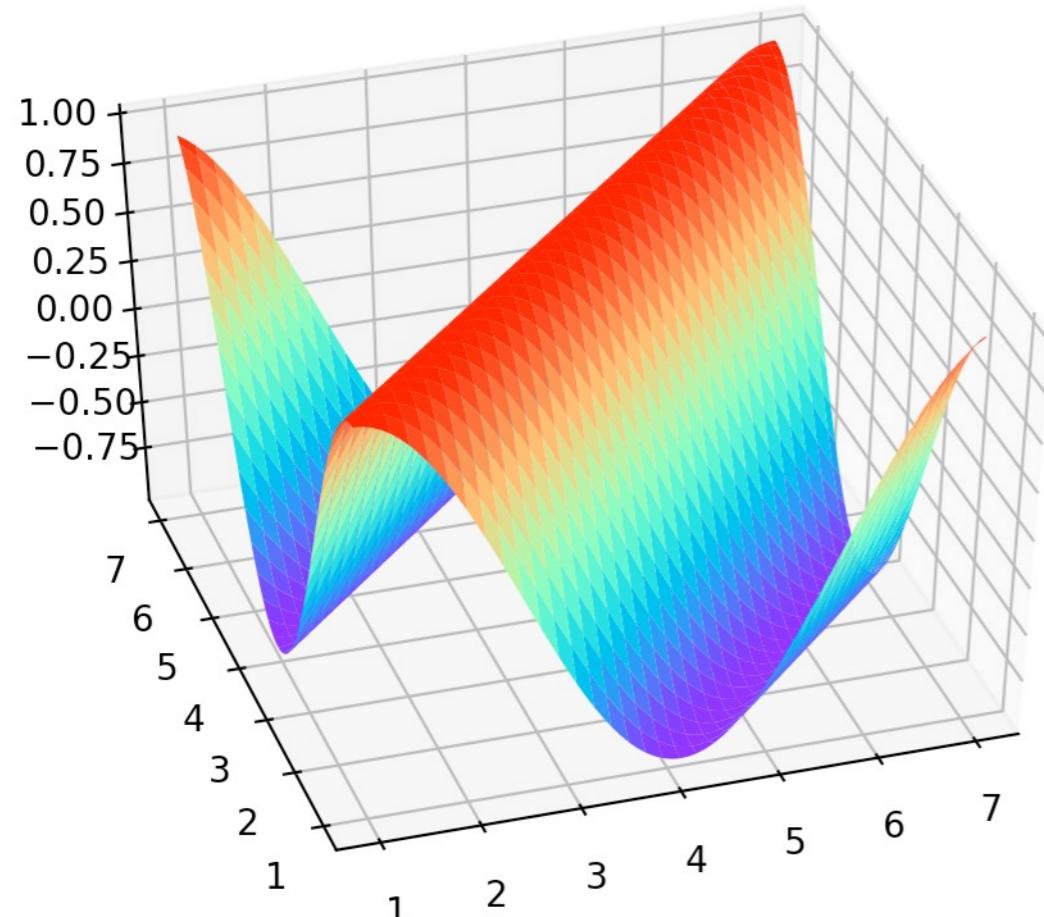
- Si visualizamos en el eje Z el resultado, este corresponde a 0.54

$$f(3,4) = \cos(3 - 4) = 0.54$$

- Como observamos, cada par ordenado (x, y) genera un resultado. Por lo tanto debemos calcular para cada uno de los puntos de la matriz un valor.

▶ **X, Y = np.meshgrid(x, y)**

Es un comando de numpy que permite crear la malla completa de puntos x, y que pueden ser evaluados en otra función.



- Lo anterior puede ser calculado con doble ciclo **for**. De esta forma en el ciclo interno vamos generando cada coordenada que será evaluada en nuestra función

$$f(x, y) = \cos(x - y) \quad \forall x = [1, \dots, 6] \\ \forall y = [1, \dots, 6]$$

En Python (versión simple y lenta)

```
f = np.zeros((6,6))

for x in range(6):
    for y in range(6):
        f[x,y] = np.cos(x-y)
    end
end
```

▶ **X, Y = np.meshgrid(x, y)**

Es un comando de numpy que permite crear la malla completa de puntos x, y que pueden ser evaluados en otra función.

En Python (con meshgrid)

```
import numpy as np
x = np.linspace(1,6,6)
y = np.linspace(1,6,6)
X,Y = np.meshgrid(x,y)
```

- Python provee una función que determina todos los puntos x, y que requerimos para evaluar la función.

X =

1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6

Y =

1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6

Los índices de estas matrices serán ocupados en nuestra función. Si observan cada punto corresponde a un par ordenado

▶ **X, Y = np.meshgrid(x, y)**

Es un comando de numpy que permite crear la malla completa de puntos x, y que pueden ser evaluados en otra función.

En Python (con meshgrid)

```
import numpy as np
x = np.linspace(1,6,6)
y = np.linspace(1,6,6)
X,Y = np.meshgrid(x,y)
P = X-Y
```

- Dado que X e Y son matrices, podemos operar con ellas (sumar, restar multiplicar, dividir, etc.)

X =

1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6
1	2	3	4	5	6

Y =

1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6

P=

[[0.	1.	2.	3.	4.	5.	6.]
[-1.	0.	1.	2.	3.	4.	5.]
[-2.	-1.	0.	1.	2.	3.	4.]
[-3.	-2.	-1.	0.	1.	2.	3.]
[-4.	-3.	-2.	-1.	0.	1.	2.]
[-5.	-4.	-3.	-2.	-1.	0.	1.]
[-6.	-5.	-4.	-3.	-2.	-1.	0.]]

▶ **X, Y = np.meshgrid(x, y)**

Es un comando de numpy que permite crear la malla completa de puntos x, y que pueden ser evaluados en otra función.

En Python (con meshgrid)

```
import numpy as np
x = np.linspace(1,6,6)
y = np.linspace(1,6,6)
X,Y = np.meshgrid(x,y)
P = X-Y
f = np.cos(P)
```

- También podemos aplicar una función sobre una matriz, por ejemplo, coseno, seno, exponencial, tangente, etc. Esto se aplica a cada valor de la matriz

P=

```
[[ 0.  1.  2.  3.  4.  5.  6.]
 [-1.  0.  1.  2.  3.  4.  5.]
 [-2. -1.  0.  1.  2.  3.  4.]
 [-3. -2. -1.  0.  1.  2.  3.]
 [-4. -3. -2. -1.  0.  1.  2.]
 [-5. -4. -3. -2. -1.  0.  1.]
 [-6. -5. -4. -3. -2. -1.  0.]]
```

coseno →

f =

```
[[ 1.      0.54   -0.42  -0.99  -0.65   0.28   0.96 ]
 [ 0.54    1.      0.54   -0.42  -0.99  -0.65   0.28 ]
 [-0.42   0.54    1.      0.540  -0.42  -0.99  -0.65 ]
 [-0.99  -0.42    0.54    1.      0.54   -0.42  -0.99 ]
 [-0.65  -0.99   -0.42    0.54    1.      0.54   -0.42 ]
 [ 0.28  -0.65   -0.99   -0.42    0.54    1.      0.54 ]
 [ 0.96   0.28   -0.65  -0.99  -0.42    0.54    1.  ]]
```

- ▶ El comando `surf` permite plotear tridimensionalmente cada valor de la matriz. En el eje Z queda se muestra el valor de cada punto de la matriz

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib import cm
```

*evaluación de
la función*

```
x = np.linspace(1,7,70)
y = np.linspace(1,7,70)

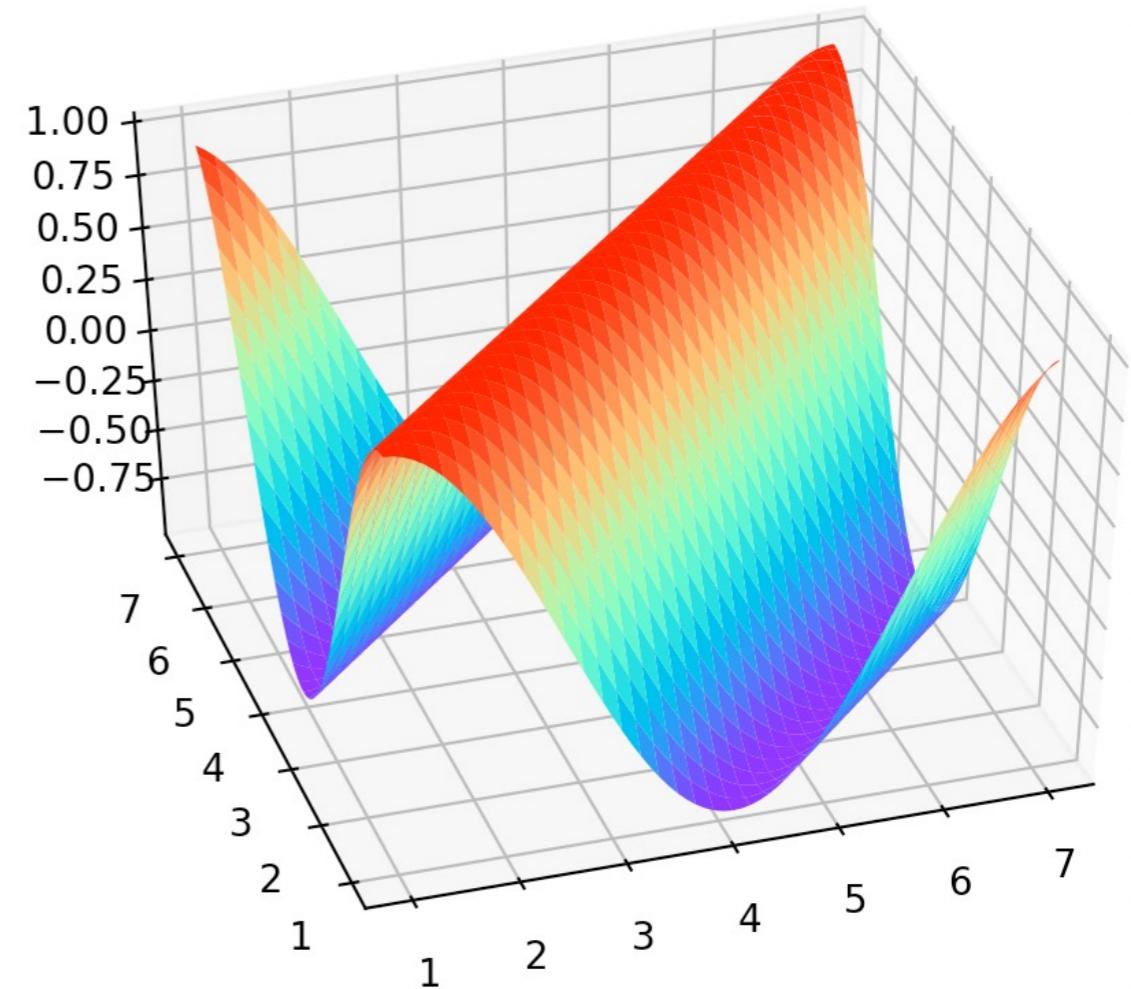
X,Y = np.meshgrid(x,y)
P = X-Y
f = np.cos(P)
```

*gráfica de la
matriz f*

```
fig = plt.figure()
ax = fig.gca(projection='3d')

surf = ax.plot_surface(X, Y, f,
                       cmap=cm.rainbow,
                       linewidth=0,
                       antialiased=True)

plt.show()
```



▶ `X, Y = np.meshgrid(x, y)`

Es un comando de numpy que permite crear la malla completa de puntos x, y que pueden ser evaluados en otra función.

En Python (MUY LENTO)

```
for x in range(1,7):
    for y in range(1,7):
        f[x,y]=np.cos(x-y)
    end
end
```



Obtenemos el mismo resultado, pero la versión con `for` es lenta

En Python (EFICIENTE)

```
import numpy as np
x = np.linspace(1,7,7)
y = np.linspace(1,7,7)
X,Y = np.meshgrid(x,y)
P = X-Y
f = np.cos(P)
```

Evite ocupar ciclos `for` en Python ya que son muy lentos. Ocupe operaciones matriciales que son eficientes y rápidas

