## Лекция 4

# Сложность недетерминированных вычислений по памяти

(Конспект: Д. Ицыксон)

# 4.1 Определения недетерминированной машины Тьюринга и ее сложности по памяти

- 1. Недетерминированная машина Тьюринга отличается от детерминированной тем, что функция перехода  $\delta(q,c)$  по состоянию q и символу c выдает теперь множесство троек  $\{(q_1,c_1,d_1),(q_2,c_2,d_2),\ldots\}$ , где  $q_i$  состояние,  $c_i$  символ, а  $d_i$  направление движения. Таким образом, из каждой конфигурации есть много способов перейти в следующую. Образуется целое дерево вычислений. Соответственно, машина принимает слово тогда и только тогда, когда есть ветвы вычислений, приводящая к принимающему состоянию. Время работы длина максимальной ветви. Память максимальная память по всем ветвям.
- 2. Недетерминированная машина Тьюринга это обыкновенная детерминированная машина с дополнительной лентой (подсказкой), которая доступна только для чтения (readonly). Такая машина принимает слово x, если существует подсказка, при которой машина, получая на дополнительную ленту эту подсказку, а на вход x, останавливается в принимающем состоянии. Время работы максимум по всем подсказкам. Для памяти тоже самое, только для

рабочих лент. Память на дополнительной ленте не учитываем — ведь подсказку мы не обязаны даже читать полностью, а писать туда вообще не разрешается (неформально, подсказка соответствует недетерминированному выбору между  $(q_i, c_i, d_i)$  на каждом шаге — т.е. количество символов в ней соответствует времени, а не памяти). Оказывается, существенно то, как разрешается считывать символы с ленты подсказки:

- (a) offline-модель: подсказку можно читать, как любую ленту;
- (b) online-модель: подсказку можно читать только слева направо.

Обозначим соответствующие классы языков  $\mathbf{NSpace}_{\mathrm{off}}(f(n))$  и  $\mathbf{NSpace}_{\mathrm{on}}(f(n))$  соответственно.

Очевидно, что определение 1 эквивалентно online-модели.

Offline непригодна для измерений, так как она по памяти экспоненциально сильнее online.

Утверждение 4.1. 
$$\mathbf{NSpace}_{\mathrm{on}}(2^{f(n)}) \subseteq \mathbf{NSpace}_{\mathrm{off}}(O(f(n)).$$

Доказательство. Пусть  $L \in \mathbf{NSpace}_{\mathrm{on}}(2^{f(n)}), M$  — соответствующая ему (online) НМТ.

Для любого слова x из L существует вычисление машины M, приводящее к принимающему состоянию. Запишем это принимающее вычисление как подсказку для offline машины. В строчку: начальная конфигурация, далее все конфигурации подряд, и, наконец, принимающая конфигурация (конфигурация включает в себя все необходимое для описания «состояния», в котором находится машина: текущее состояние, положение ecex головок (двоичное число!), содержимое paboux лент).

Теперь осталось проверить:

- 1. Правильность синтаксиса подсказки память O(1).
- 2. Первая конфигурация действительно начальная (в частности, входная лента содержит x), а последняя действительно принимающая память O(1).
- 3. Следующая конфигурация правильно получается из предыдущей:
  - (а) состояние машины и положение головок изменились в соответствии с функцией  $\delta$  память O(f(n)) (на счетчик для возвращения к нужному месту предыдущей/последующей конфигурации где она начинается, мы может найти и так), ибо положение головки это число, не превосходящее  $2^{f(n)}$ ;

П

(b) содержимое рабочих лент изменилось в соответствии с функцией  $\delta$  — для этого нам нужно еще и хранить и увеличивать на единицу счетчик сравниваемой позиции (чтобы сравнивать одинаковые позиции конфигураций, а затем возвращаться к следующей позиции предыдущей конфигурации), снова память O(f(n)).

В дальнейшим мы используем только online-модель.

### 4.2 Факты о сложности недетерминированных вычислений по памяти

**Лемма 4.1.** Узнать, есть ли в графе путь между двумя вершинами, можно, используя памяти не более квадрата логарифма числа вершин, m.e. Reachability  $\in$  **DSpace** $(O(\log^2 n)).$ 

Доказательство. Определим трехместный предикат РАТН(x, y, i), который означает, что есть путь из x в y длины не более  $2^i$ . (Тогда РАТН $(x, y, \lceil \log n \rceil)$  — искомый ответ.) Очевидно,

$$PATH(x, y, i) \iff \exists z \ (PATH(x, z, i - 1) \land PATH(z, y, i - 1)).$$

Пользуясь этим соотношением, получаем следующий рекурсивный алгоритм.

Шаг рекурсии: пусть в самом конце ленты написано (x, y, i) — тогда, стерев эту тройку, перебираем все z; для каждого из них

- пишем (x, z, i 1) в конец ленты и совершаем рекурсивный вызов,
- если этот вызов закончился успешно, пишем в конце ленты (z, y, i-1) и совершаем еще один рекурсивный вызов,
- если оба рекурсивных вызова закончились успешно, то успешно завершаем вызов.

Если же нужного z не было найдено, то завершаем вызов неудачно.

Рекурсия заканчивается, когда x=y — тогда вызов успешен, либо когда i=0 — тогда надо просто проверить, что в графе есть ребро (x,y).

Ясно, что при работе  $PATH(x, y, \lceil \log n \rceil)$  длина записи на ленте не превосходит  $3 \cdot \lceil \log n \rceil \cdot$  длину чисел  $= O(\log^2 n)$ .

Лекция 4. Сложность недетерминированных вычислений по памяти

4

**Теорема 4.1.** NSpace $(f) \subseteq$  DSpace $(f^2)$  для space constructible функции  $f(n) = \Omega(\log n)$ .

Доказательство. Рассмотрим граф, заданный на конфигурациях НМТ, ограниченной по памяти f(n). Нам интересно, есть ли путь из начальной конфигурации в принимающую. Воспользуемся алгоритмом из леммы. Сколько вершин в графе? Их не более  $c^{f(n)}$ , поскольку ячеек используется не более f(n). Следовательно, по лемме 4.1 достаточно памяти  $O(f^2)$ . (Заметим, что сам граф нам хранить не надо, так как выяснить, можно ли перейти из конфигурации x в конфигурацию y, можно с памятью O(f(n)) — мы это делали в утверждении 4.1.)

#### Определение 4.1.

$$\mathbf{PSPACE} = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} \mathbf{DSpace}(O(n^k)).$$

$$\mathbf{NPSPACE} = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} \mathbf{NSpace}(O(n^k)).$$

#### Следствие 4.1. PSPACE = NPSPACE.

Из этого следствия вытекает также, что **NPSPACE** = **co-NPSPACE**, но из теоремы не вытекает, что **NSpace**(f(n)) =**co-NSpace**(O(f(n))). Ниже мы докажем это более тонкое утверждение. Начнем со вспомогательной леммы.

**Лемма 4.2.** Размер множества вершин некоторого графа G = (V, E), достижимых из заданной вершины  $x \in V$ , можно вычислить на HMT, используя память  $O(\log |V|)$ . При этом можно их все перечислить.

Доказательство. Обозначим S(k) — это множество вершин, до которых есть путь из x длины не более k. (Тогда |S(n)| — это требуемый результат.)

Мы будем вычислять |S(k)| индуктивно, используя только |S(k-1)|. База индукции: |S(0)|=1.

Пройдемся один раз по всем вершинам  $u \in V$  и подсчитаем l — количество вершин  $u \in S(k)$ .

Как мы определим, что  $u \in S(k)$ ? А вот как: перебираем все вершины v и ищем среди них такую, что  $v \in S(k-1) \land (v,u) \in E$ . (Заодно проверяем, что количество  $v \in S(k-1)$  равно |S(k-1)|; если не равно, то вычисление оказалось неудачным.)

Вы спросите, откуда же мы узнаем, что  $v \in S(k-1)$ ? На это у нас есть недетерминизм машины. Чтобы это узнать, берем с ленты подсказки одно за другим числа  $w_1, w_2, \ldots, w_{k-2}$ , которые мы подозреваем в том, что они последовательные вершины на искомом пути длины  $\leq k-1$  (соседние вершины в пути могут совпадать) — проверить, что  $\forall i \in [0 \ldots k-2] \ ((w_i, w_{i+1}) \in E \ \lor w_i = w_{i+1}),$  нетрудно (здесь  $w_0$  обозначает x, а  $w_{k-1} = v$ ). Если хотя бы одна проверка не прошла, то считаем, что  $v \notin S(k-1)$ . Таки образом мы заново подсчитываем количество  $v \in S(k-1)$ ; если оно не сошлось с ожидаемым, объявим вычисление неудачным.

**Теорема 4.2.** NSpace(f(n)) = co-NSpace(O(f(n))) для любой space constructible функции  $f(n) = \Omega(\log n)$ .

Доказательство. Пусть язык  $L \in \mathbf{NSpace}(f(n))$  принимается НМТ M, ограниченной по памяти f(n). Покажем, что существует машина  $\overline{M}$ , ограниченная по памяти f(n), решающая язык  $\overline{L}$ .  $\overline{M}$  запускает недетерминированный алгоритм перечисления достижимых вершин в графе конфигураций M из начальной конфигурации и проверяет дополнительно на каждом шаге, не является ли вершина принимающим состоянием. Если алгоритм сработал успешно (подсказка правильная), и есть путь в принимающее состояние, то он отвергает; если нет пути, то принимает. (Если подсказка была неправильная, то ветвь — неудачная; впрочем, это как раз и значит, что в этом случае — тоже отвергает.)

