清华大学本科生综合论文训练答辩

多视点(Multi-view Coding) 视频的并行实时解码

本科生: 卿培

学号: 2006011291

指导老师: 孙立峰 副教授

● 任务概述 & 任务目标

MVC解码器性能优化

• 3D播放器设计与实现

• 存在的问题 & 未来工作方向

任务概述 & 任务目标

MVC解码器性能优化

3D播放器设计与实现

• 存在的问题 & 未来工作方向

任务概述



- ◆基于现有的MVC Decoder进行性能优化
- ◆基于NVIDIA 3D Vision眼镜实现有3D效果的播放器

任务目标

- ✓ 修正MVC解码器算法,使得解码结果与参考软件一致
- ✔ 优化解码器性能, CPU实时解码720x576两路视频
- ✔ 设计实现一个3D播放器

任务概述 & 任务目标

MVC解码器性能优化

3D播放器设计与实现

存在的问题 & 未来工作方向

MVC Decoder性能优化

- ●性能分析
- ●单核优化
- ●并行优化
- ●实验结果

性能分析

- Visual Studio 2008 Analysis -> Profile
- Intel VTune Performance Analyzer

Visual Studio分析结果

表 3.1 VS2008 性能分析报告 (前 10 项记录)

Function Name	Exclusive Time ^①	Exclusive Time %	Number of Calls ²
macroblockPredGetDataUV	341.01	14.41	2,632,478
macroblockPredGetDataY	321.37	13.58	1,316,239
idct4x4_c	316.86	13.39	5,028,960
$macroblockGetPred_axb$	181.29	7.66	1,316,239
macroblockGetPred_axb_Bi	133.42	5.64	571,944
macroblockGetHalfPel	132.47	5.6	148,552
Filter	101.92	4.31	6,215,308
addMacroblockdata	85.36	3.61	184,171
iquant4x4_c	84.48	3.57	5,028,960
macroblockPBPrediction	70.95	3	184,171

① 不包括函数体内调用其他函数的净运行时间

② 函数被调用次数

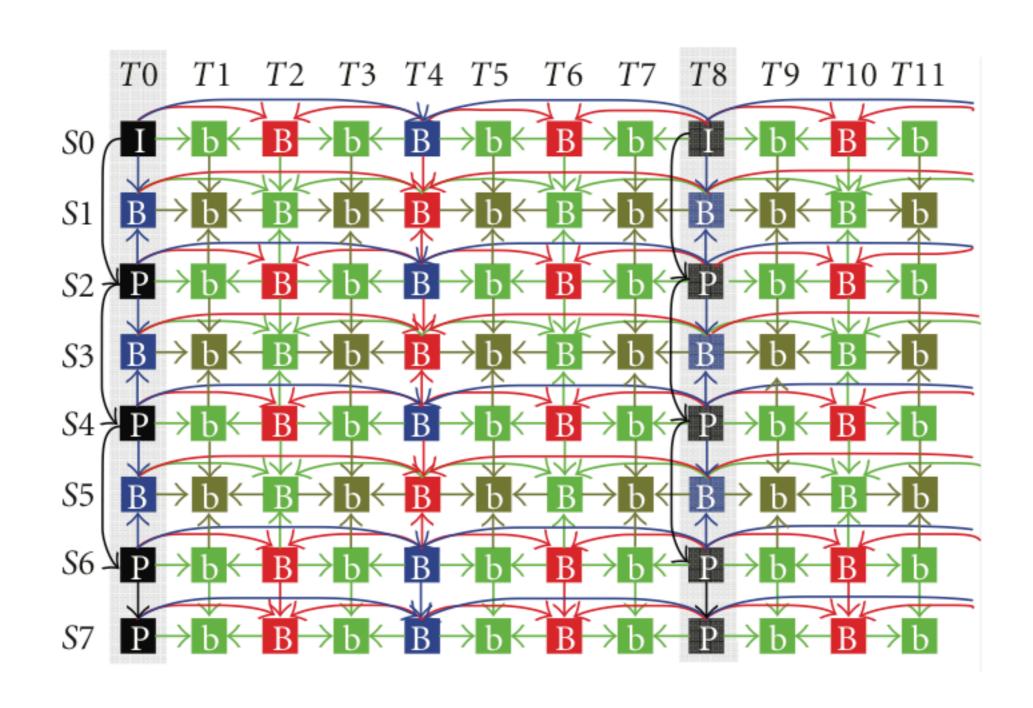
VTune分析结果

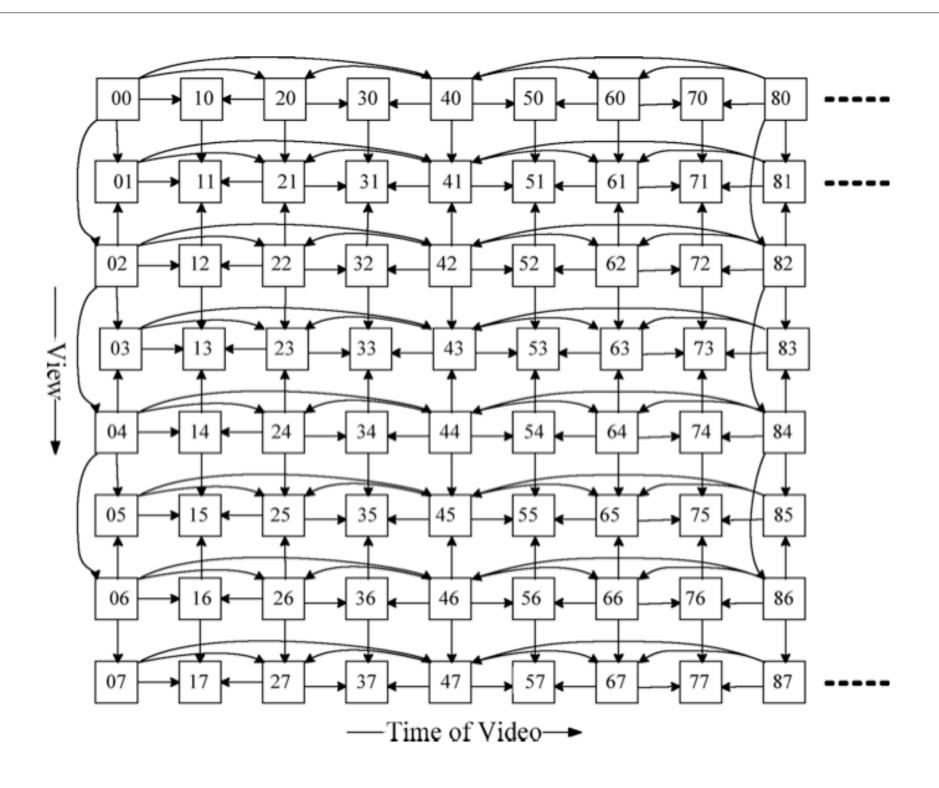
表 3.2 VTune 性能分析报告 (前 10 项记录)

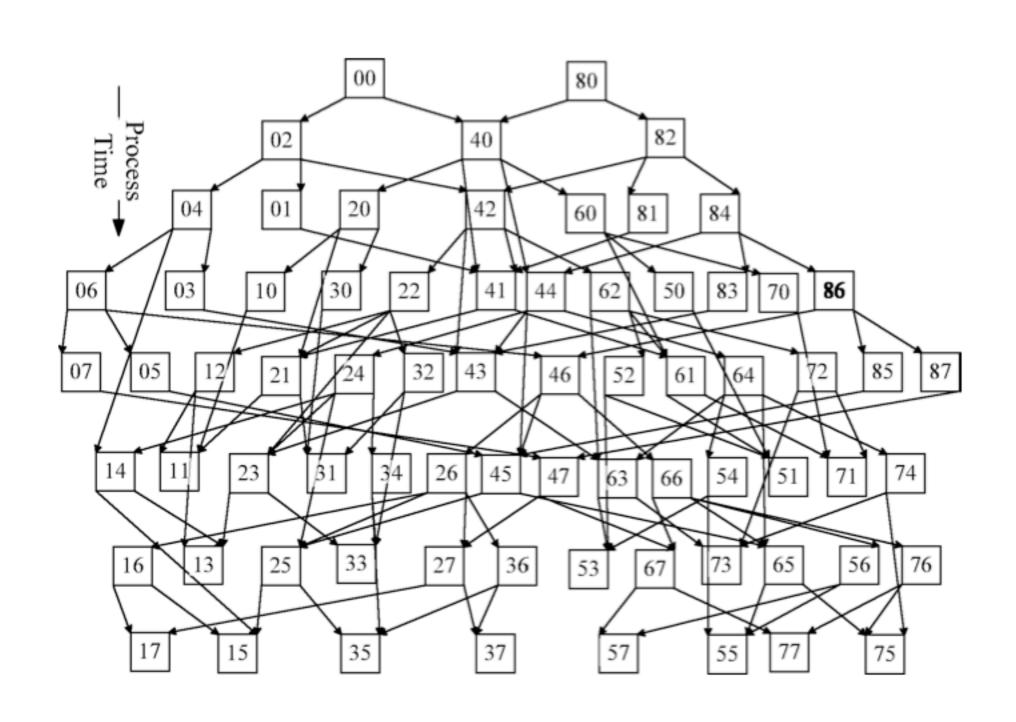
Function	Calls	Self Time	% in function
macroblockPredGetDataUV	2632478	774863	0.61
macroblockPredGetDataY	1316239	702575	0.58
idct4x4_c	5028960	398076	1
macroblockInterDecode16x16_y	184171	328834	0.46
$macroblockGetPred_axb$	1316239	311730	0.11
FilterMB	210600	203506	0.21
Filter	6215308	191937	1
iquant4x4_c	5028960	157459	1
$macroblockInterDecode_uv$	184171	154697	0.48
macroblockPBPrediction	184171	150609	0.05

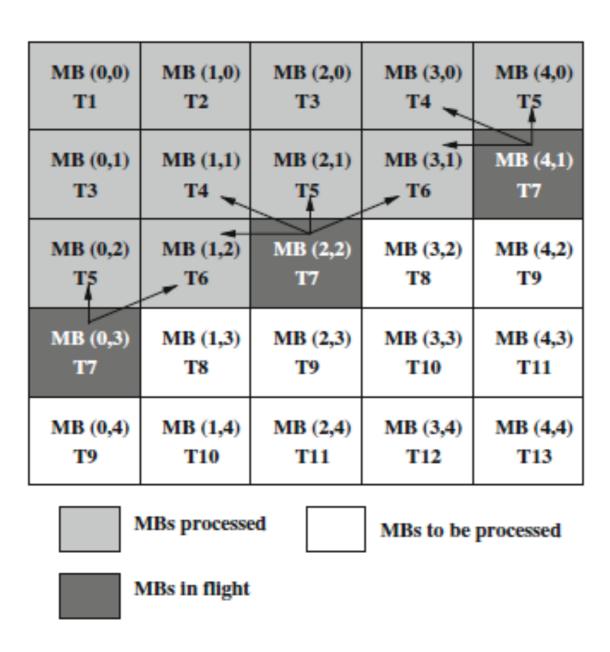
优化方案

- ●重写函数逻辑
- ●循环的优化
- ●汇编优化
- •并行优化

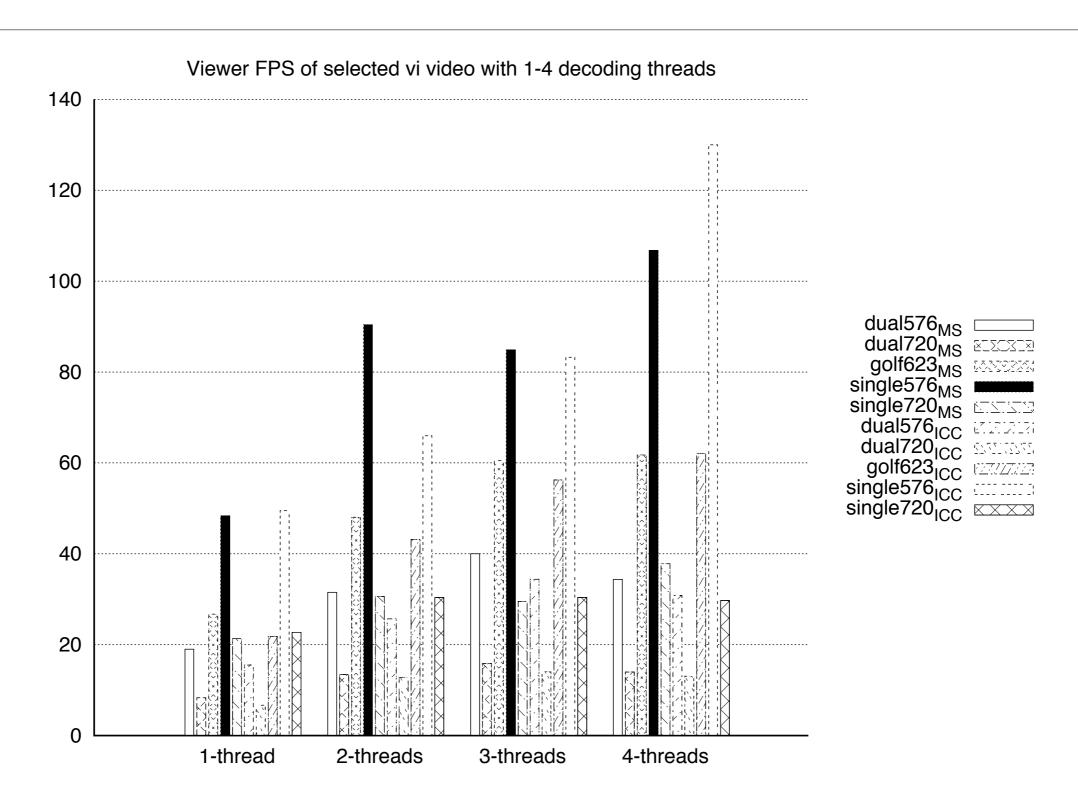




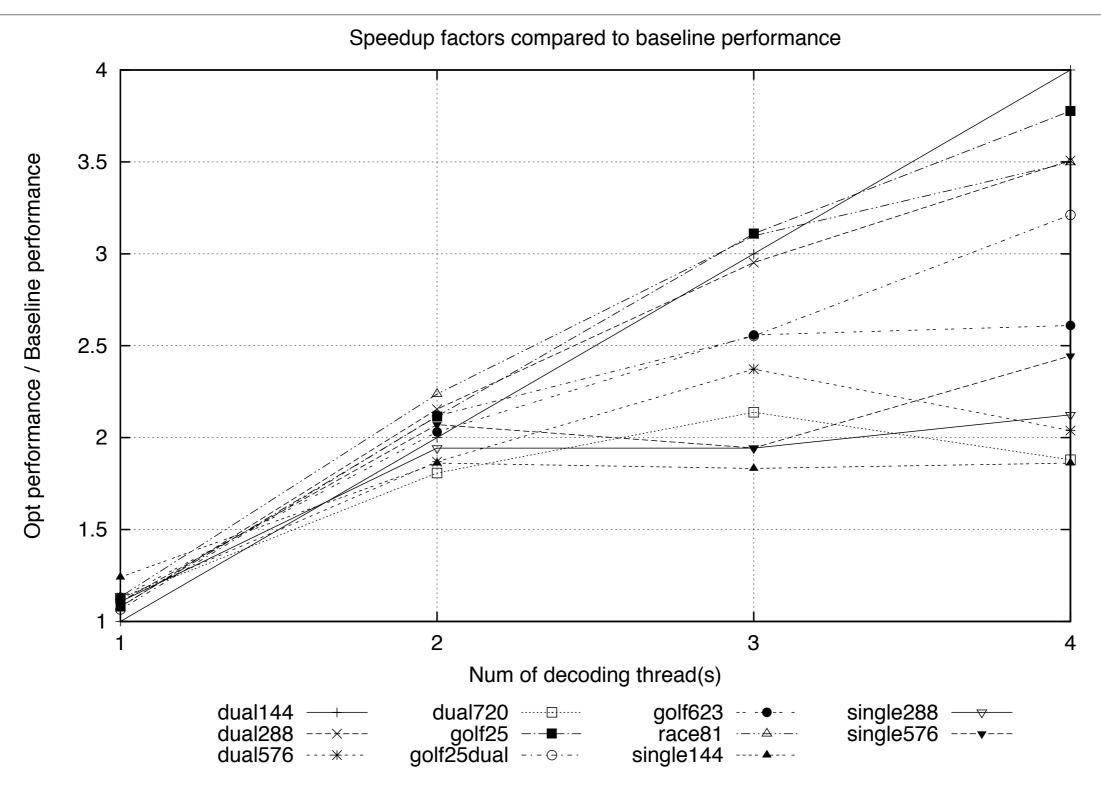




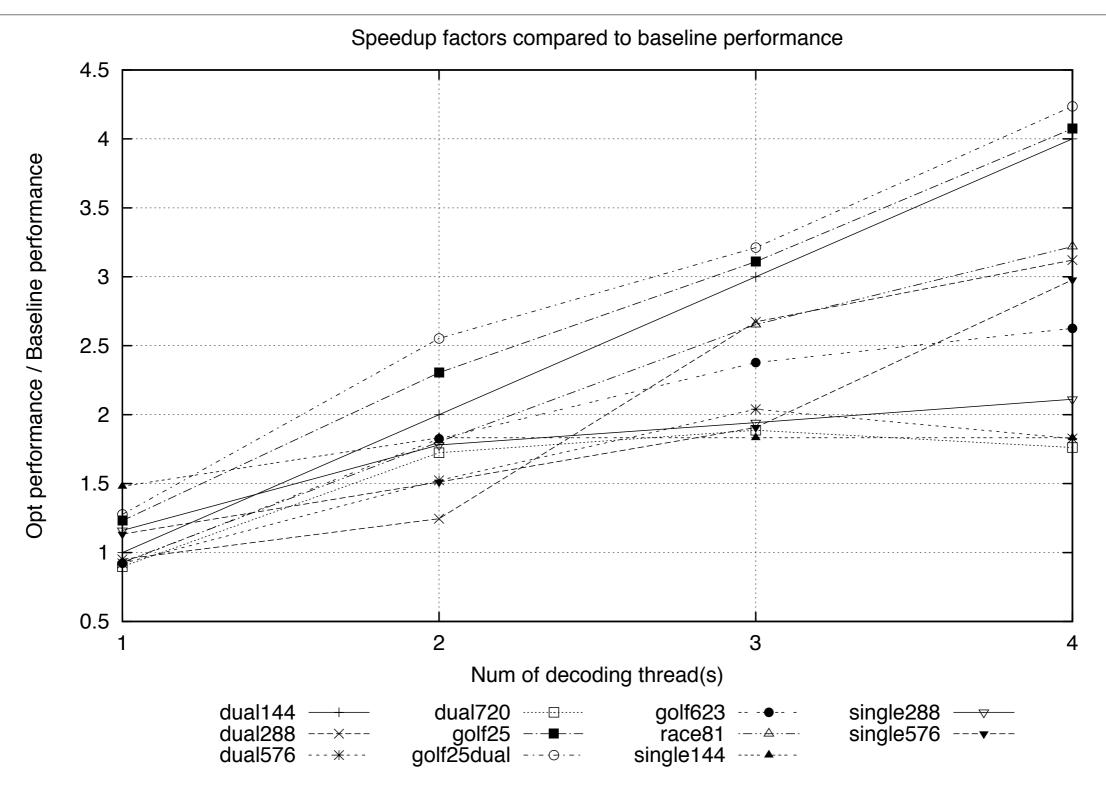
实验结果 (解码帧率)



实验结果 (MS并行加速比)



实验结果 (ICC并行加速比)



任务概述 & 任务目标

MVC解码器性能优化

3D播放器设计与实现

存在的问题 & 未来工作方向

3D播放器设计与实现

- ●硬件平台
- ●可选方案
- ●具体实现

硬件平台

- NVIDIA3D Vision
 - ●快门式眼镜
 - ●120Hz显示器



●查询NVAPI

●查询NVAPI

➤没有相应API Function

- ●查询NVAPI
 - ¥没有相应API Function
- ●以2xFPS播放+Enable3D程序运行

- ●查询NVAPI
 - ¥没有相应API Function
- ●以2xFPS播放+Enable3D程序运行
 - ¥但见重影不见立体效果

- ●查询NVAPI
 - ¥没有相应API Function
- ●以2xFPS播放+Enable3D程序运行
 - ¥但见重影不见立体效果
- ●借助Direct3D

- ●查询NVAPI
 - ¥没有相应API Function
- ●以2xFPS播放+Enable3D程序运行
 - ¥但见重影不见立体效果
- ●借助Direct3D
 - ✓成功看到3D效果



D3DXLoadSurfaceFromFile



D3DXLoadSurfaceFromFile

D3DXLoadSurfaceFromFile



D3DXLoadSurfaceFromFile

D3DXLoadSurfaceFromFile





Frame rate cap

- Frame rate cap
 - Accurate timer

- Frame rate cap
 - Accurate timer
 - QueryPerformanceCounter & QueryPerformanceFrequency

- Frame rate cap
 - Accurate timer
 - QueryPerformanceCounter & QueryPerformanceFrequency
 - Retrieves the frequency of the high-resolution performance counter, if one exists. The frequency cannot change while the system is running. Link to this doc

- Frame rate cap
 - Accurate timer
 - QueryPerformanceCounter & QueryPerformanceFrequency
 - Retrieves the frequency of the high-resolution performance counter, if one exists. The frequency cannot change while the system is running. Link to this doc
 - Fn=(tn-t0)*FPS

- Frame rate cap
 - Accurate timer
 - QueryPerformanceCounter & QueryPerformanceFrequency
 - Retrieves the frequency of the high-resolution performance counter, if one exists. The frequency cannot change while the system is running. Link to this doc
 - Fn=(tn-t0)*FPS
 - Frame skip

```
Algorithm 1 Frame rate cap

    start ← initialTime

 2: bufferd = FALSE
 3: lastRenderedFrame \Leftarrow -1
 4: while TRUE do
       \_current \Leftarrow currentTime - \_start
       frameToRender \Leftarrow \_current * FPS
       if frameToRender + 1 > totalFrames then
         break {break when reaching the last frame}
 8:
       end if
       \textbf{if}\ buffered = \textit{FALSE}\ \textbf{then}
10:
         load Frame frame ToRender+1 to memory
11:
         buffered \Leftarrow TRUE
12:
       end if
13:
       if frameToRender ≠ lastRenderedFrame then
14:
         \operatorname{render} \operatorname{\mathit{Frame}}_{\operatorname{\mathit{frameToRender}}}
15:
         lastRendered \Leftarrow frameToRender
16:
         buffered \Leftarrow FALSE
17:
       end if
18:
```

19: end while

●功能

✔有3D效果

- ●功能
 - ✓有3D效果
- ●性能?

X21fps

- ●功能
 - ✓有3D效果
- ●性能?
 - **X**21fps
- ●瓶颈
 - →D3DXLoadSurfaceFromFile()

✓ 任务概述 & 任务目标

MVC解码器性能优化

/ 3D播放器设计与实现

→ 存在的问题 & 未来工作方向

存在的问题

存在的问题

- 解码器
 - 多线程解码视频时的加速比不够稳定
 - 对 MVC 标准的支持尚不完整
 - 八路视频解码尚不能实时

存在的问题

- 解码器
 - 多线程解码视频时的加速比不够稳定
 - 对 MVC 标准的支持尚不完整
 - 八路视频解码尚不能实时
- 3D播放器
 - 图像序列以磁盘文件形式存储
 - 帧率达不到流畅要求

未来工作方向

未来工作方向

- 解码器
 - 多线程解码视频时的加速比不够稳定☞智能寻找最优线程数
 - 对 MVC 标准的支持尚不完整☞增加Main Profile和Stereo High Profile支持
 - 八路视频解码尚不能实时☞借助GPU进行transform运算

未来工作方向

• 解码器

- 多线程解码视频时的加速比不够稳定☞智能寻找最优线程数
- 对 MVC 标准的支持尚不完整☞增加Main Profile和Stereo High Profile支持
- 八路视频解码尚不能实时☞借助GPU进行transform运算
- 3D播放器
 - 图像序列以磁盘文件形式存储☞内存数据、对外接口
 - 帧率达不到流畅要求☞实现自行填充surface

主要参考文献

- I. Pang Y, Sun L, Wen J, et al. A framework for heuristic scheduling for parallel processing on multicore architecture: a case study with multiview video coding. IEEE Transactions on Circuits and Systems for Video Technology, 2009, 19(11):1658–1666
- II. Smolic A, Müller K, Stefanoski N, et al. Coding algorithms for 3DTV—a survey. IEEE transactions on circuits and systems for video technology, 2007, 17(11):1606–1620
- III. Merkel P, Smolic A, Müeller K, et al. Efficient prediction structures for multiview video coding. IEEE Transactions on circuits and systems for video technology, 2007, 17(11):1461–1473

Q&A

谢谢!

卿培 FIT 1-512 edwardtoday@gmail.com