## НИТУ «МИСиС»

## Кафедра Инженерной кибернетики

## Параллельные вычисления

Лабораторная работа №4. «Технология распараллеливания ОрепМР. Алгоритмы параллельного интегрирования обыкновенных дифференциальных уравнений»

> Сенченко Р.В. 8 мая 2020 г.

**І. Базовая часть.** Пусть задана система n нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений (ОДУ) следующего вида:

$$\frac{du_j(t)}{dt} = f_j(t, u_1(t), u_2(t), \dots, u_n(t)), \qquad u_j(0) = \alpha_j, \qquad j = 1, 2, \dots, n$$

где  $u_j(t) \in \mathbf{C}^1(\mathbb{R})$  — искомые функции;  $f_j(t,U(t))$  — заданные функции (*правые части*) времени t и вектор-функции  $U(t) = (u_1(t), u_2(t), \dots, u_n(t))$ ; величины  $\alpha_j \in \mathbb{R}$  — заданные начальные условия, всюду  $j = 1, 2, \dots, n$ .

Требуется реализовать метод Пикара для решения системы ОДУ в параллельном режиме; при этом для вычисления возникающих в ходе решения определённых интегралов использовать квадратурные формулы. Подробное описание метода см. в книге Старченко А.В., Берцун В.Н. "Методы параллельных вычислений". Учебник. 2013г..

Продемонстрировать корректность работы реализованного алгоритм, сравнив точное решение какйо-либо систему ОДУ с соответствующим численным решением. Минимальная размерность решаемой системы ОДУ равна n=5, а целевой коэффициент ускорения должен удовлетворять оценке  $s \geqslant 1.5$ .

Подсказка. Один из возможных путей быстрого получения тестовых систем ОДУ c известным точным решением состоит в следующем. Необходимо выбрать n функций  $u_j^{\mathrm{sol.}}(t)$ , а также выбрать "заготовки" правых частей  $h_j(t,U)$ . Далее, подставляем выбранные функции  $u_j^{\mathrm{sol.}}(t)$  в правые части  $h_j(t,U)$  и полагаем, что  $f_j(t,U) = h_j(t,U)\big|_{U=U^{\mathrm{sol.}}}$ . Очевидно, что полученная таким образом система ОДУ c правыми частями  $f_j(t,U)$  и начальными условиями  $\alpha_j = u_j^{\mathrm{sol.}}(0)$  имеет своим решением функции  $u_j^{\mathrm{sol.}}(t)$ ,  $j = 1, 2, \ldots, n$ .

Реализованный алгоритм должен быть хорошо документирован и снабжён исчерпывающими комментариями. Программный язык разработки: c++.

## II. Дополнительная часть.

- 1. **Метод Рунге-Кутты 4-ого порядка точности, 3**★. Реализовать параллельный явный метод Рунге-Кутты 4-ого порядка точности для решения систему ОДУ. Сравнить эффективность реализованного метода с эффективностью метода Пикара из базовой части лабораторной работы.
- 2. **Методы Адамса со схемой "предиктор**—**корректор"**, **3**★. Реализовать алгоритм решения системы ОДУ семейста методов Адамса с применением схемы "предиктор—корректор". Провести оценку ускорения параллельной формы алгоритма.
- 3. Задача Дирихле для уравнения Пуассона, **4**\*. Пусть задана двухмерная задача Дирихле для уравнения Пуассона:

$$\frac{\partial^2 u(x,y)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u(x,y)}{\partial y^2} = f(x,y)$$

в прямоугольной области  $\Omega=[0,X]\times[0,Y]$  с заданными граничными условиями  $u(0,y)=\alpha_0(y),\,u(X,y)=\alpha_X(y)$  и  $u(x,0)=\beta_0(x),\,u(x,Y)=\beta_Y(x).$ 

Реализовать алгоритм паралелльного решения поставленной задачи, для чего применить метод конечных разностей, провести необходимые преобразования и свести задачу к решению СЛАУ. (Разумеется, решение полученного СЛАУ следует провести с помощью любого соответствующего метода в параллельном режиме.) Также необходимо провести контроль точности полученного решения.