

Structuri de date pentru multimi.

Structuri de date pentru cozi de prioritati.

Dictionar vs multime.
Tabele de dispersie.
Cozi de prioritati. Heap-uri

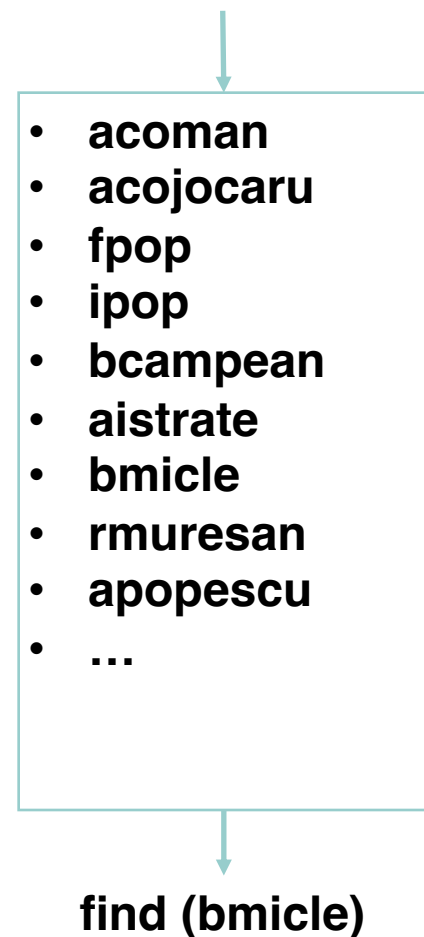
Motivatie

- Utilizarea datelor pe baza unei chei:
 - Doar cheie (e.g. nume studenti):
Ex: "Ana Coman", "Ana Cojocaru", "Filip Pop"
eStudent("Ana Coman") returneaza *true*
 - Cheie + valoare (e.g. nume + note studenti):
Ex: <"Ana Coman", 7>, <"Ana Cojocaru", 6>, <"Filip Pop", 9>
Nota("Ana Coman") returneaza 7.
Nota("Filip Pop") returneaza 9.
- Alte exemple:
 - <nume film, <actori, plot, gen, etc>>
 - <url, web page>
 - <network id, <cost/metric, next hop, QoS, interface, etc >>

ADT Multime (Set)

- Focus pe stocare/cautare date!
 - i.e. relatia de *apartenenta*
- Data:
 - chei ***comparabile*** si **unice**
- Operatii:
 - *insert(key)*
 - *find(key)*
 - *delete(key)*

insert (cflorescu)



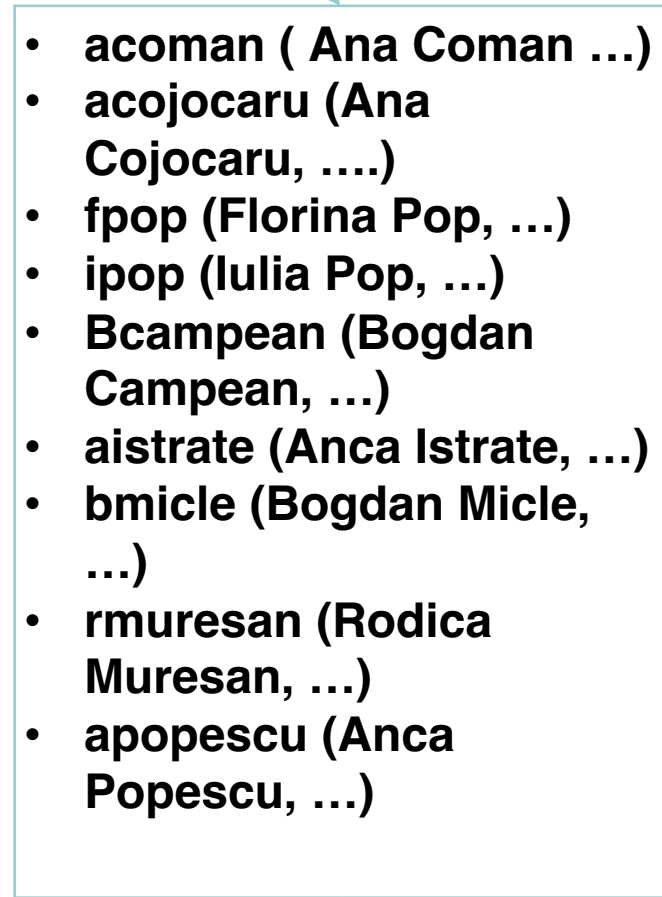
- acoman
- acojocar
- fpop
- ipop
- bcampean
- aistrate
- bmicle
- rmuresan
- apopescu
- ...

find (bmicle)

ADT Dictionar (Dictionary)

- Focus pe stocare/cautare date!
- Data:
 - perechi <cheie, valoare>
 - cheile sunt asociate la valoare
 - chei **comparabile** si **unice**
- Operatii:
 - *insert(key, value)*
 - *find(key)*
 - *delete(key)*

insert (cflorescu, ...)

- 
- acoman (Ana Coman ...)
 - acojocar (Ana Cojocar,)
 - fpop (Florina Pop, ...)
 - ipop (Iulia Pop, ...)
 - Bcampean (Bogdan Campean, ...)
 - aistrate (Anca Istrate, ...)
 - bmicle (Bogdan Micle, ...)
 - rmuresan (Rodica Muresan, ...)
 - apopescu (Anca Popescu, ...)

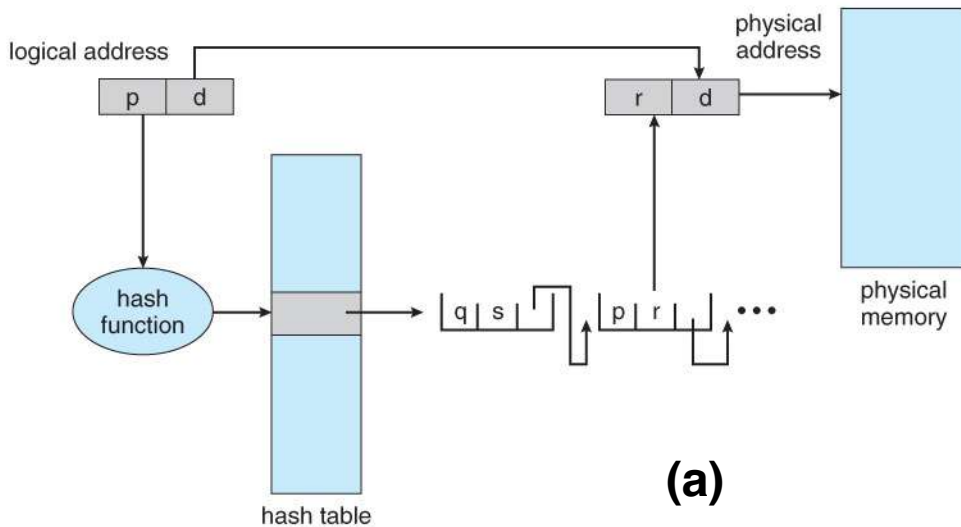
find (bmicle)

Multime vs dictionar

- In esenta identice
 - multimea nu are valori, doar chei
 - se pot utiliza aceleasi structuri pentru a le implementa
- Exceptie:
 - daca avem nevoie sa implementam operatii matematice pe multimi
 - reuniune, intersectie, complement, etc.
 - optiuni mai bune pentru asa ceva, decat ceea ce se potriveste si pt. dictionare

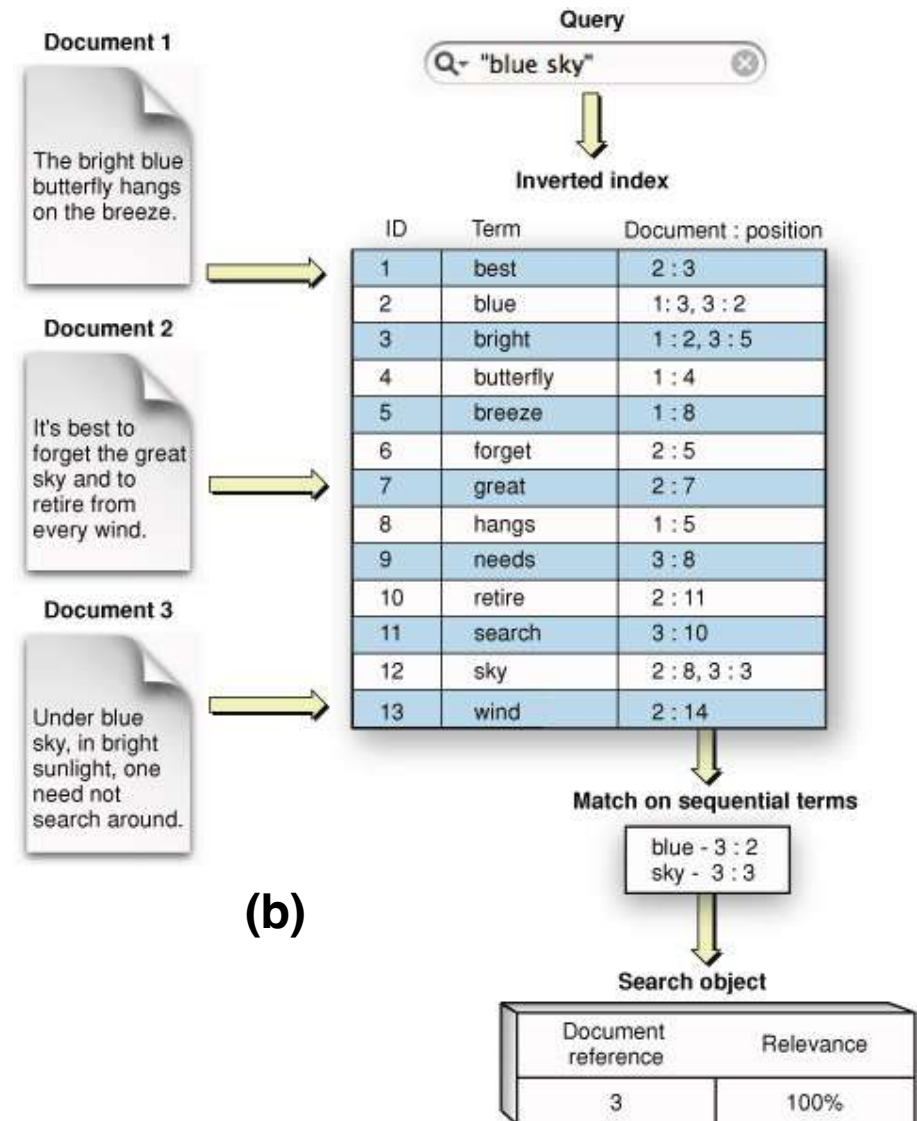
Utilizari...

- Acces eficient la info in:
 - retele: tabele de rutare
 - sisteme de operare: **tabele de paginare (a)**
 - compilatoare: tabele de simboluri
 - cautare in documente: **inverted index, indexare (b)**



(a)

https://www.cs.uic.edu/~jbell/CourseNotes/OperatingSystems/8_MainMemory.html



(b)

https://developer.apple.com/library/content/documentation/UserExperience/Conceptual/SearchKitConcepts/searchKit_basics/searchKit_basics.html

Implementare: sir, liste inlantuite

	insert	find	delete
sir nesortat	$O(1)$	$O(n)$	$O(n)$
lista simplu inlantuita nesortata	$O(1)$	$O(n)$	$O(n)$
sir sortat	$O(n)$	$O(\log n)$	$O(n)^*$
lista simplu inlantuita sortata	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$

*performanta in
cazul defavorabil
(n - nr de elemente)*

* Stergerea amanata in vectori sortati:

10	12	24	30	41	42	44	50
✓	✗	✓	✓	✓	✗	✓	✓

Dezavantaje:

- memorie aditionala liniara
- se iroseste memorie la stergeri multe
- cautarea, pt versiunea sortata, in $O(\log m)$, m – capacitatea structurii
- se pot complica restul operatiilor

Avantaje:

- eliminarea propriu-zisa in grup
- re-adaugarea se face prin modificarea marcajului

Implementare: ABC, ABC echilibrati

		insert	find	delete
ABC	<i>mediu</i>	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$
	<i>defav.</i>	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$
ABC echilibrati (AVL, Red-Black)	<i>med/defav</i>	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$

- ABC - cazul defavorabil - operatii in timp liniar, $O(n)$
- conditii de echilibrare:
 - numar de noduri
 - inaltime
 - etc.

Nevoia de viteză !



<http://www.teamvvv.com/en/news/comments/Need-for-Speed-Review>

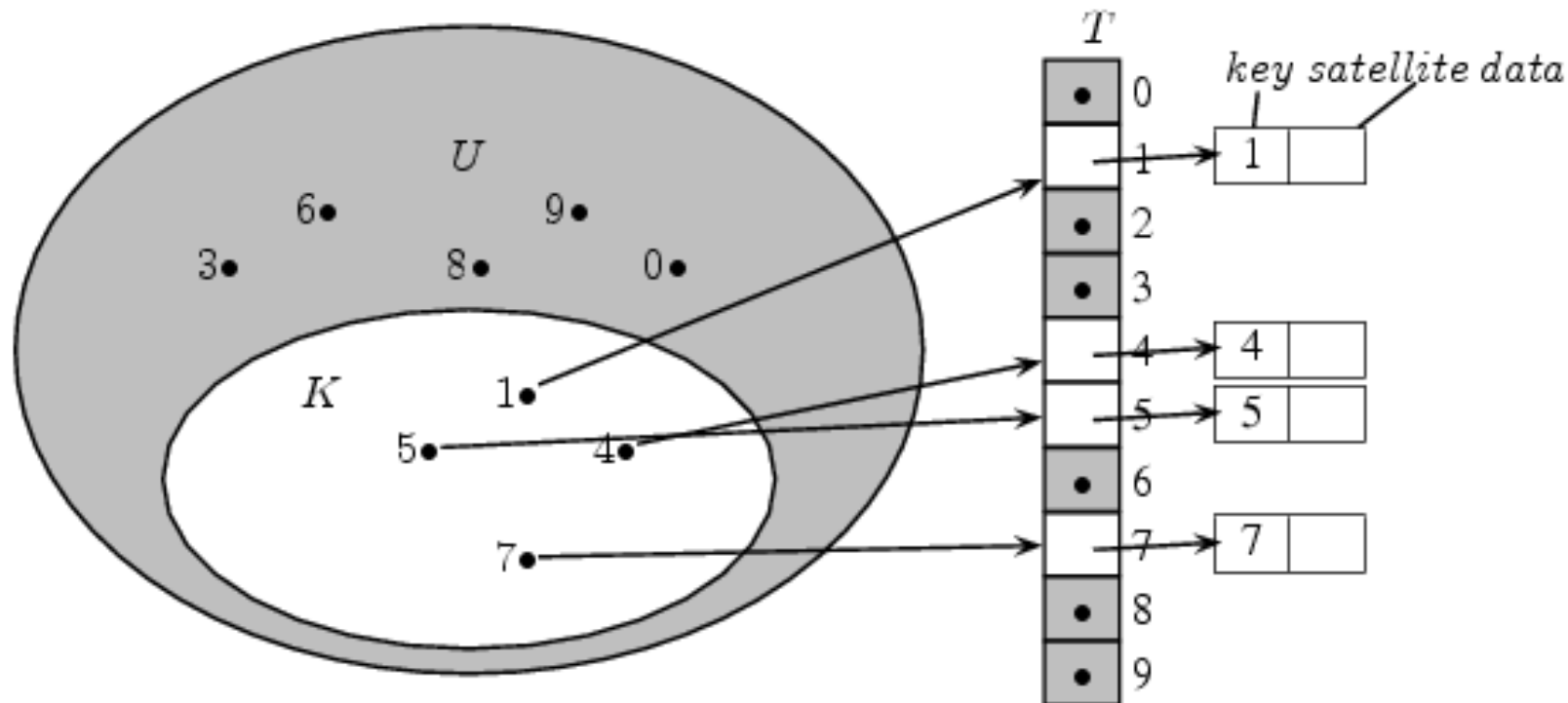
Structurile de date pe care le-am analizat pana acum folosesc comparatii pentru a gasi un element

Au nevoie de $O(\log_2 n)$ sau $O(n)$ pentru o cautare, inserare

- In aplicatiile reale n are des valori intre 100 si 100000 sau mai mult deci $\log_2 n$ este intre 6.6 si 16.6
- Putem sa proiectam o structura care functioneaza in $O(1)$ pentru cautare si inserare?

Implementare: Tabela cu acces direct

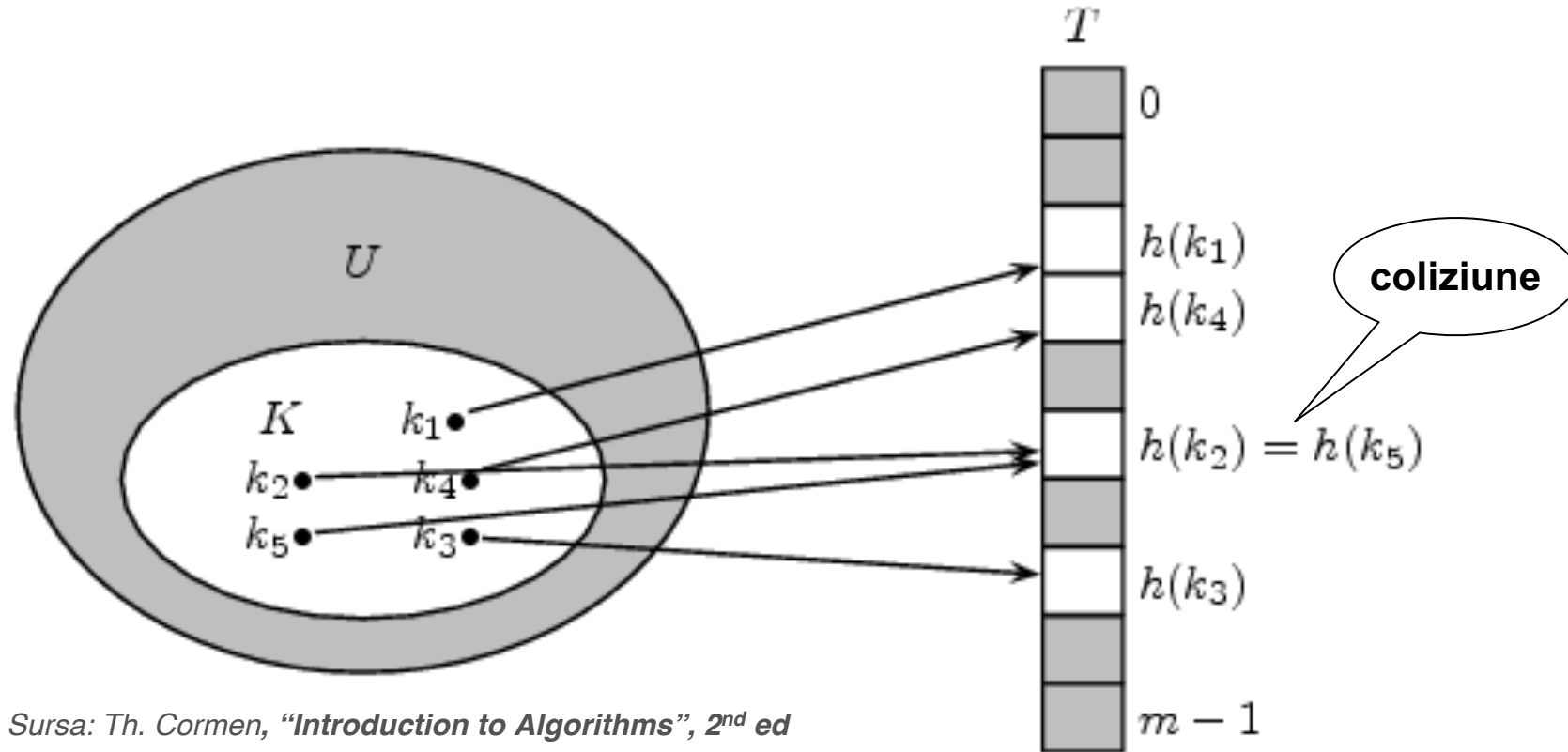
- $U = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9\}$
- $K = \{1, 4, 5, 7\}$ cheile multimii



Sursa: Th. Cormen, "Introduction to Algorithms", 2nd ed

Eficienta (timp)? Memorie?

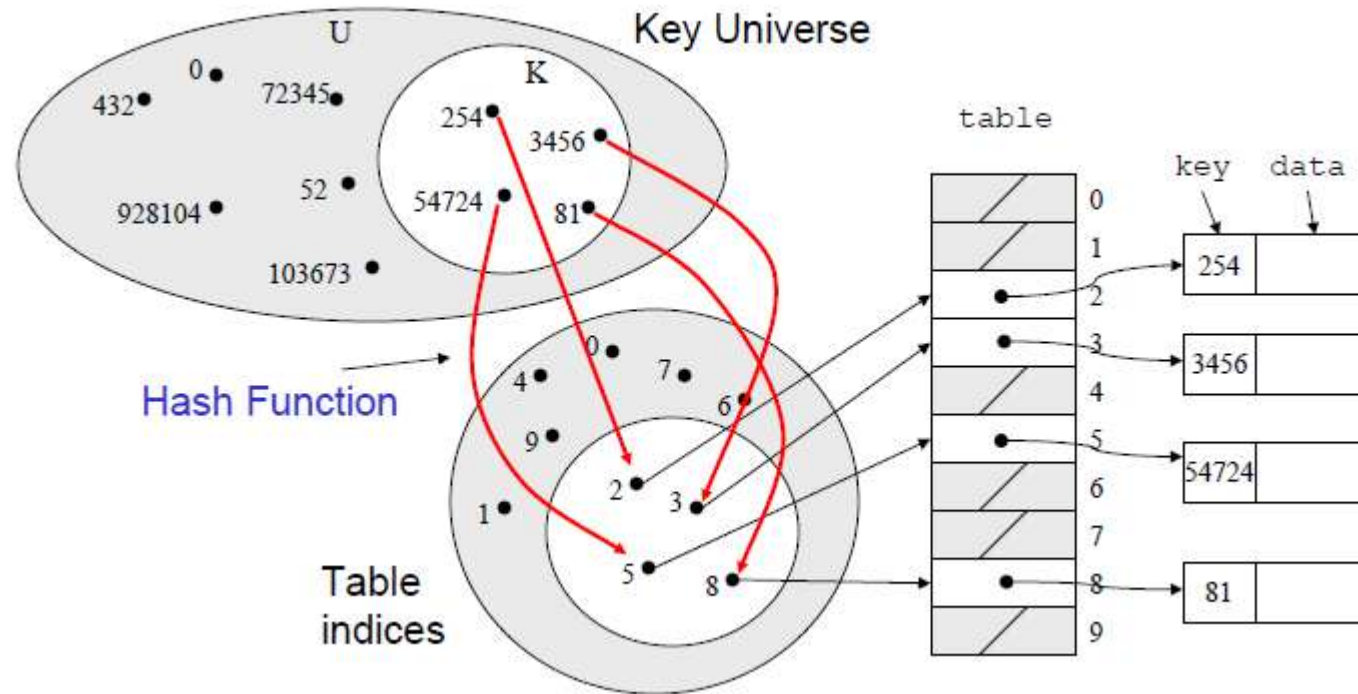
Implementare: Tabela de dispersie



Sursa: Th. Cormen, "Introduction to Algorithms", 2nd ed

- generalizeaza notiunea de vector
- potrivita pentru cazul in care $|K| \ll |U|$

Implementare: Tabela de dispersie



<https://courses.cs.washington.edu/courses/cse373/>

- generalizeaza notiunea de vector
- potrivita pentru cazul in care $|K| \ll |U|$

Tabela de dispersie

- Scop:
 - reducerea cantitatii de memorie la $\Theta(|K|)$
 - cautare eficienta ($O(1)$ e posibil?)
 - da, in cazul mediu! (defavorabil - $O(n)$)
- ***Functie de dispersie (hashing):*** $h:U \rightarrow \{0, 1, \dots, m-1\}$,
unde m este dimensiunea tablei T ($m \ll |U|$)
 - mapeaza universul cheilor posibile in spatiul disponibil de adrese (i.e. dimensiunea tablei)
 - elementul cu cheia k este mapat la adresa $h(k)$
 - e.g. $h(k) = k \bmod m$
- Ce problema ar putea apareea la o asemenea abordare?

Tabela de dispersie - coliziune



<http://rockstartemplate.com/photography/games/nfs-full-car-collection/>

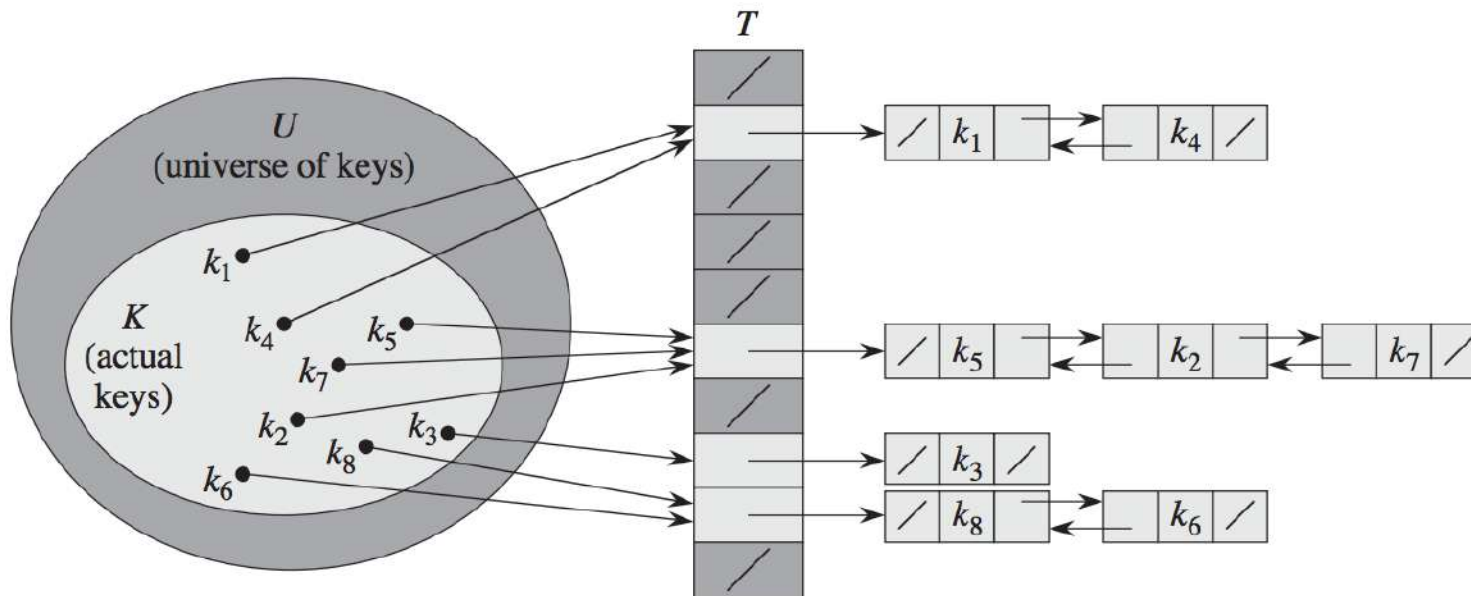
Coliziune: doua chei diferite sunt mapate pe aceeași adresă

Cum rezolvăm problema coliziunilor?

- *Evitare:*
 - funcție de dispersie care să se comporte aparent “aleator”
(*“hash”* - (a) chop into small pieces; (b) confuse, muddle)
- *Rezolvare/reparare:*
 - inlantuire: (*“chaining”*)
 - adresare deschisă (*“open addressing”*)

Tabela de dispersie: Chaining

- toate elementele cu aceeași valoare a funcției de dispersie sunt stocate într-o listă înlantuită
- tabela de dispersie conține, la poziția j , adresa primului element din lista cheilor (din tabela) care au $h(k) = j$



Sursa: Th. Cormen, "Introduction to Algorithms", 2nd ed

Tabela de dispersie: Chaining

- Tabela T , de dimensiune m , care stocheaza n elemente:

$$\text{Factorul de umplere } \alpha = \frac{n}{m}, \alpha > 1, \alpha = 1, \alpha < 1$$

- Operatii:
 - $\text{CHAINED-HASH-INSERT}(T, x)$
 $\text{list-insert}(T[h(x.key)], x)$
 - $\text{CHAINED-HASH-SEARCH}(T, k)$
 $\text{list-search}(T[h(k)], k)$
 - $\text{CHAINED-HASH-DELETE}(T, x)$
 $\text{list-delete}(T[h(x.key)], x)$

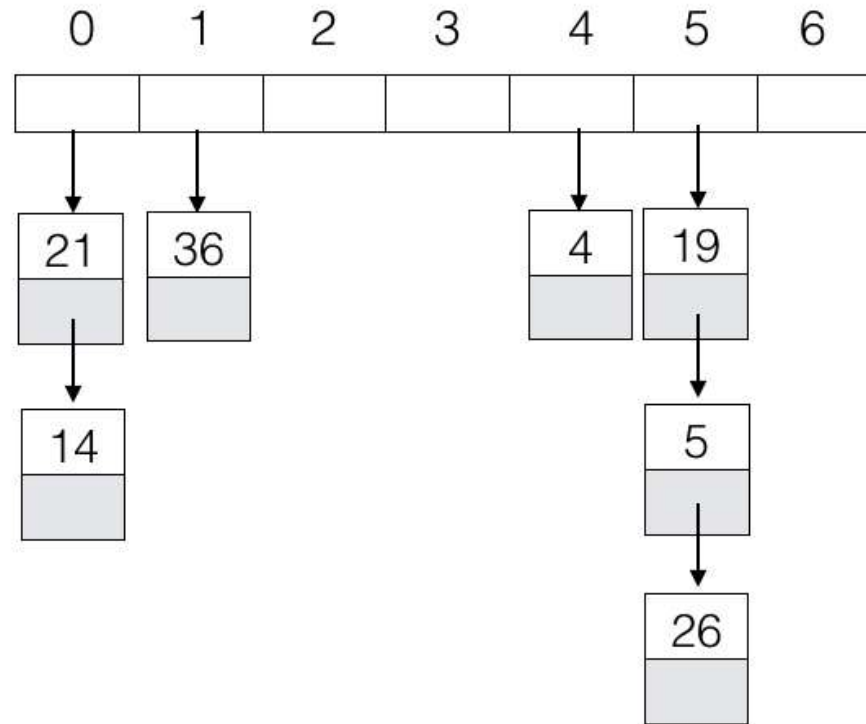
Obs: x este o tupla <key, value>, operatiile se fac pe cheie

Chaining – exemplu

$$m=7$$

$$h(k) = k \bmod m$$

Insert 36, 26, 14, 5, 21, 4, 19



$\alpha = ?$

Tabela de dispersie: Chaining - Analiza

- cazul defavorabil:
 - toate cheile se mapeaza pe aceeaasi adresa din tabela
 - tabela de dispersie = lista inlantuita
- cazul mediu: depinde de cat de bine distribuie functia de dispersie cheile in cele m sloturi posibile
 - **Presupunere:** *dispersie simpla, uniforma*
 - $Probabilitate(h(k) = i) = 1/m, \forall i \text{ in } [0, m-1]$
 - *daca n_j - lungimea listei $T[j]$: $n = \sum_{j=0}^{m-1} n_j$*
 - *n_j - val. medie: $\alpha = \frac{n}{m}$*

Tabela de dispersie: Chaining - Analiza

- Search:
 - cheie negasita: $\Theta(1 + \alpha)$
 - calculul $h(k)$ si parcurgerea listei corespunzatoare (lungime medie α)
 - cheie gasita: $\Theta(1 + \alpha)$
 - vezi teorema 11.2 (*Cormen, ed. 3*)
- Insert?

Tabele de dispersie: Adresare Deschisa

- Adresare deschisa: toate elementele sunt stocate in tabela ($\alpha \leq 1$)
- functia de dispersie genereaza o permutare a spatiului de adrese
- in cautare/inserare se **probeaza** spatiul de adrese, in functie de acea permutare

HASH-SEARCH(T, k)

i=0

repeat

j=h(k,i)

if T[j]==k //found!!

return j

i=i+1

until T[j]==NIL or i == m

return NIL //not found!!!

HASH-INSERT(T, k)

i=0

repeat

j=h(k,i)

if T[j]==NIL //found empty!!

T[j] = k

return j

else i=i+1

until i == m

error "hash table overflow"

Tabele de dispersie: Adresare Deschisa

- Analiza:
 - ***Presupunere: dispersie uniforma***
 - secventele de proba ale cheilor sunt uniform distribuite (probabilitatile de aparitie celor $m!$ permutari sunt egale)
- Tehnici de generare a secventelor de proba (i.e. permutarea spatiului adreselor pt. o cheie)
 - *linear probing (Verificare liniara)*
 - *quadratic probing (Verificare patratica)*
 - *double hashing (Dispersie dubla)*

Tabele de dispersie: Adresare Deschisa

- **Linear probing** (Verificare Liniara):
 - $h(k, i) = (h'(k) + i) \bmod m$, $h'(k)$ - functie de dispersie auxiliara
 - Fiind data o cheie k locatiile vor fi examinate in ordinea urmatoare:
 - $T[h'(k)], T[h'(k)+1] \dots T[m-1], T[0], \dots, T[h'(k)-1]$
 - doar m secvente diferite! (din $m!$ posibile)
 - **!!! clusterizare primara: două chei care sunt mapate initial la adrese diferite pot concura pentru aceleași locații în iteratii succesive**
 - Se formeaza siruri lungi de locatii ocupate
 - **Vezi exemplu !**

Tabele de dispersie: Adresare Deschisa

- Linear probing (Verificare Liniara):

[0]	72	<p>Add the keys 10, 5, and 15 to the previous table .</p> <p>Hash key = key % table size</p> <p>2 = 10 % 8</p> <p>5 = 5 % 8</p> <p>7 = 15 % 8</p>	[0]	72
[1]			[1]	15
[2]	18		[2]	18
[3]	43		[3]	43
[4]	36		[4]	36
[5]			[5]	10
[6]	6		[6]	6
[7]			[7]	5

Elementul de inserat va fi stocat in urmatorul loc liber din tabel (daca acesta nu e plin).

Se implementeaza o cautare liniara a unui loc liber incepand din pozitia in care a avut loc coliziunea.

<http://faculty.cs.niu.edu/~freedman/340/340notes/340hash.htm>

Daca ajungem la sfarsitul fizic al tabelei cautarea continua cu inceputul tabelei.

Daca nu s-a gasit niciun loc liber si s-a ajuns cu cautarea la locul coliziunii, atunci tabela este plina.

Tabele de dispersie: Adresare Deschisa

- Quadratic probing (verificare patratica):
 - $h(k, i) = (h'(k) + c_1i + c_2i^2) \bmod m$,
 - c_1 si $c_2 \neq 0$ - constante auxiliare
 - $T[h'(k)]$, urmata de pozitii care depind cuadratic de i :
 - mai bine decat linear probing, DAR! pt a genera cat mai multe adrese, val. c_1 , c_2 si m ar trebui constranse
 - **!!! clusterizare secundara (daca $h(k_1, 0) = h(k_2, 0)$): două chei care sunt mapate initial la *aceleasi* adrese pot concura pentru aceleasi locatii în iteratii succesive**

Tabele de dispersie: Adresare Deschisa

- **Double hashing** (dispersie dubla):
 - cea mai buna alternativa
 - permutarile generate au proprietati apropiate de *dispersie uniforma*
 - $h(k, i) = (h_1(k) + ih_2(k)) \bmod m$, $h_1(k)$ si $h_2(k)$ sunt functii de dispersie auxiliare
 - $T[h_1(k)]$, urmata de pozitii incremetate cu $h_2(k) \bmod m$ (*offset variabil!*)
 - $0 < h_2(k) < m$
 - m^2 secvente diferite se folosesc, fata de m

Adresare deschisa - Exemplu

$$m=7$$

$$h'(k) = k \bmod m$$

Linear probing: $h(k, i) = (h'(k) + i) \bmod m$

Insert 19, 36, 5, 21, 4, 26, 14

21	36	26	14	4	19	5
0	1	2	3	4	5	6

$\alpha = ?$

Adresare deschisa - Exemplu

$$m=7$$

$$h'(k) = k \bmod m$$

Verificare patratica: $h(k, i) = (h'(k) + c_1 i + c_2 i^2) \bmod m$

$$c_1 = 1, c_2 = 1$$

Insert 19, 36, 5, 21, 4, 26, 14

5	36	21	26	4	19	14
0	1	2	3	4	5	6

Adresare deschisa - Exemplu

$m=7$

Double hashing: $h(k, i) = (h_1(k) + ih_2(k)) \bmod m$

$h_1(k) = k \bmod m,$

$h_2(k) = 5 - (k \bmod 5);$

Insert 19, 36, 5, 21, 4, 26, 14

21	36	26	5	4	19	14
0	1	2	3	4	5	6

Tabele de dispersie: Analiza Adresarii Deschise

- Search (*demonstratie* - see Cormen):
 - cheie negasita:
 - $1/(1 - \alpha)$
 - cheie gasita:
 - $1/\alpha * \ln(1/(1 - \alpha))$
- Insert?

Tabele de dispersie: Adresare Deschisa

- Stergere
 - marcheaza celula ca DELETED
 - ? ce se intampla cand dam peste o celula DELETED la
 - inserare
 - cautare
 - stergeri repetate => timpii de cautare nu mai depind de α (de ce?)
 - daca stergerile sunt frecvente, se utilizeaza *chaining*

Tabele de dispersie: Adresare Deschisa

- Stergere

Cand stergem o cheie dintr-o locatie i , nu putem marca pur si simplu acea locatie ca fiind libera memorand in ea NULL. Daca punem NULL atunci va fi imposibil sa accesam orice cheie k a carei inserare a verificat locatiea i si a gasit-o ocupata.

- marcheaza celula ca DELETED

- ? ce se intampla cand dam peste o celula

DELETED

HASH-INSERT – se modifica astfel incat sa fie tratate locatiile DELETED ca si cand ar fi libere astfel incat o noua cheie sa poata fi inserata.

- inserare

- cautare

HASH-SEARCH – NU se modifica !

Functia de dispersie

Majoritatea functiilor de dispersie presupun universul cheilor din multimea numerelor naturale.

Daca cheile nu sunt numere naturale trebuie gasita o modalitate pentru a le mapa pe multimea numerelor naturale !

Functia de dispersie

- De regula compusa din 2 parti (daca cheia nu e intreg)
 - **Cod de dispersie:**
 $h_1: \text{chei} \rightarrow \text{intregi}$
 - **Functie de compresie:**
 $h_2: \text{intregi} \rightarrow [0, m - 1]$
- $\mathbf{h(x) = h_2(h_1(x))}$

Functia de dispersie - contd.

- O functie **buna** de dispersie:
 - satisface pp. de ***distributie simpla, uniforma***
 - in general imposibil de verificat! (de ce?)
 - ocazional, se cunoaste distributia cheilor
 - e.g.: numere reale, aleatoare, u.i.d., $0 \leq k < 1$, atunci $h(k) = [km]$ satisface conditia
- In practica - metode *heuristice* (etim. greaca - “a descoperi”), informatii calitative despre distributia cheilor

Functia de dispersie: hashcode

- Transformare (cast) la intreg:
 - interpretam bitii cheii ca intreg
 - Solutie buna pentru chei de lungime \leq numarul de biti a tipului intreg (e.g., byte, short, int, and float in C)

Exemplu:

Cheile sunt CNP – au 13 cifre; numar de biti pentru int – 32 sau 64 depinde de sistem

S	AA	LL	ZZ	JJ	NNN	C
---	----	----	----	----	-----	---

Cod numeric personal

Functia de dispersie: hashcode

- Acumulare polinomiala:
- Se foloseste (mai mult) pentru stringuri:
 - partitionam bitii cheii in blocuri de dimensiune egala (8, 16..),
 $a_0 a_1 \dots a_{n-1}$
 - *Evaluam polinomul in punctul x, ignoram overflow*
 - $h_1(a_0, a_1 \dots, a_{n-1}) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_{n-1} x^{n-1}$
 - alegerea lui x influenteaza calitatea codului de compresie (numere prime !)
 - e.g. stringuri: x=33, cel mult 6 coliziuni la 50000 cuvinte
- Exemplu:
 Un string este un sir de caractere. Fiecare caracter are un cod ASCII.
 - SALUT: S – 83; A – 65; L – 76; U – 85; T – 84 (coduri ASCII)
 - Fiind dat un string $s = "a_0 a_1 \dots a_{n-1}"$,
 - $h(s) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_{n-1} x^{n-1}$
 - $H(\text{SALUT}) = 83 + 65 * x + 76 * x^2 + 85 * x^3 + 84 * x^4$

Funcția de dispersie: hashcode

- Rotatii ciclice:

- $h_1(a_0, a_1 \dots, a_{n-1}) = rotate(x_{n-1} + rotate(x_{n-2} + \dots (x_1 + rotate(x_0) \dots))$
- alegerea dimensiunii rotatiei influenteaza calitatea codului

- Exemplu:

- hashcode polinomial care foloseste operatia de shift pentru a efectua o inmultire !
- $h(s) = a_0 + a_1 \ll x + a_2 \ll x^2 + \dots + a_{n-1} \ll x^{n-1}$

Implem. pt. $x = 2$ din acumularea polinomiala poate fi obtinuta si:

```
int hashCode(char s[], int length)
{
    int r = 0, i;
    char c;
    for (i = 0; i < length; i++)
    {
        c = s[i];        // caracterul de pe pozitia i
        r = (int) c + (r << 1); // shift la stanga = inmultire cu 2
    }
    return(r);
}
```

Functii de dispersie - compresia

- Metoda impartirii (diviziunii)
 - $h(k) = k \bmod m$
 - valoarea lui m - importanta
 - **nu** puteri a lui 2 deci m nu are forma 2^p ;
numar prim nu prea apropiat de 2^p (motivul -
teoria numerelor)
- Metoda inmultirii
 - $h(k) = \lfloor m(kA \bmod 1) \rfloor, 0 < A < 1, \text{ constanta}$
 - $kA \bmod 1$ – partea fractionala a lui kA ($kA - \lfloor kA \rfloor$)
 - valoarea lui m - nu e critica ($m=2^p$, ratiuni de
implementare)
- Dispersie universală (see Cormen 11.3)

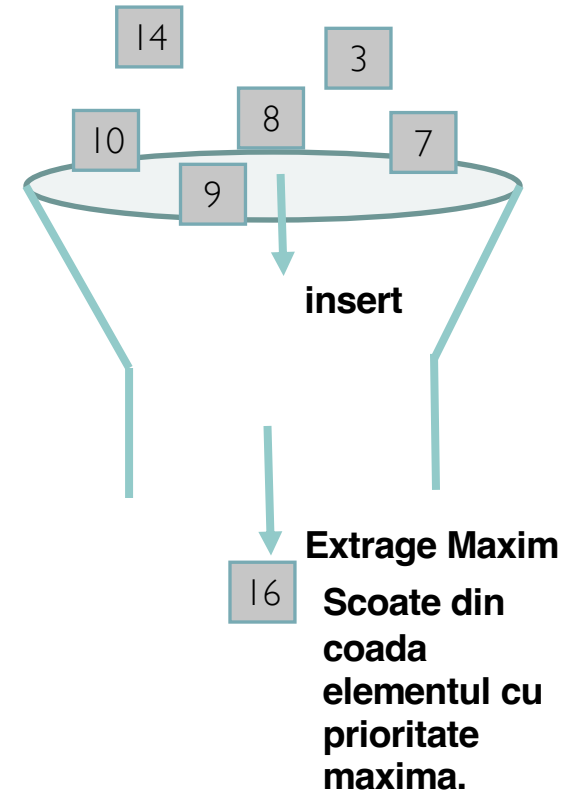
Tabele de dispersie - discutie

- Cazul defavorabil: toate operatiile - $O(n)$
 - toate cheile inserate produc coliziuni
- Factorul de umplere $\alpha = n/m$ afecteaza performanta
- Presupunand ca valorile hash sunt numere aleatoare, se poate demonstra ca numarul asteptat de probari la inserare/cautare cheie negasita pt. adresarea deschisa este: $1/(1 - \alpha)$
- Similar, cautare: cheie gasita: $1/\alpha * \ln(1/(1 - \alpha))$
- Timpul mediu al operatiilor: $O(1)$
- In practica, tabelele de dispersie sunt extrem de eficiente atata timp cat tabela nu este 100% plina

Coadă de prioritati si structura de date Heap

Coada de prioritati

- Coada – mecanism standard folosit pentru sarcini de ordonare pe principiul primul sosit primul servit !
- Anumite sarcini (elemente din coada) pot fi mai importante decat altele – au o prioritate mai mare !
- Cozile de prioritate
 - Stocheaza elementele folosind o ordine partiala bazata pe prioritate
 - Asigura faptul ca elementul cu cea mai mare prioritate este in capul cozii (va fi primul care iese din coada !)
- Heap-urile sunt structurile de date care stau la baza cozilor de prioritate.



ADT: Coada de prioritati

- Coada de prioritati: bazata pe modelul abstract de multime, cu operatiile:
 - insert
 - findMin
 - deleteMin
- O **inregistrare** intr-o coada de prioritati este o pereche (cheie, valoare)
- Cheile pot fi obiecte oarecare, pe care avem o ***relatie de ordine***
- Doua intrari diferite *pot* avea aceeasi cheie
- Diferenta fata de coada?

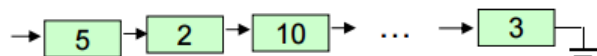
Relatia de ordine, comparator

- Relatie de ordine totala \leq
 - Reflexivitate: $x \leq x$
 - Anti-simetrie: $x \leq y \wedge y \leq x \Rightarrow x = y$
 - Tranzitivitate: $x \leq y \wedge y \leq z \Rightarrow x \leq z$
- Un comparator incapsuleaza actiunea de a compara doua obiecte in concordanta cu o relatie de ordine:
 - O coada de prioritati generica utilizeaza un comparator auxiliar
 - Comparatorul este extern cheilor
 - Cand este nevoie sa se stabileasca relatia intre 2 chei, se utilizeaza comparatorul asociat cozii
- Operatie comparator:
 - compare(x, y): Returneaza un intreg $i < 0$ daca $a < b$, $i = 0$ daca $a = b$, si $i > 0$ daca $a > b$; un cod de eroare este emis daca a si b nu pot fi comparate

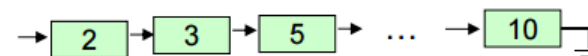
Cozi de prioritati: Implementari posibile

LISTE

- *Lista nesortata*
- Performanta:
 - insert: $O(1)$ (putem insera la inceput/sfarsit)
 - deleteMin si findMin: $O(n)$ (cautare liniara, parcurgere lista)



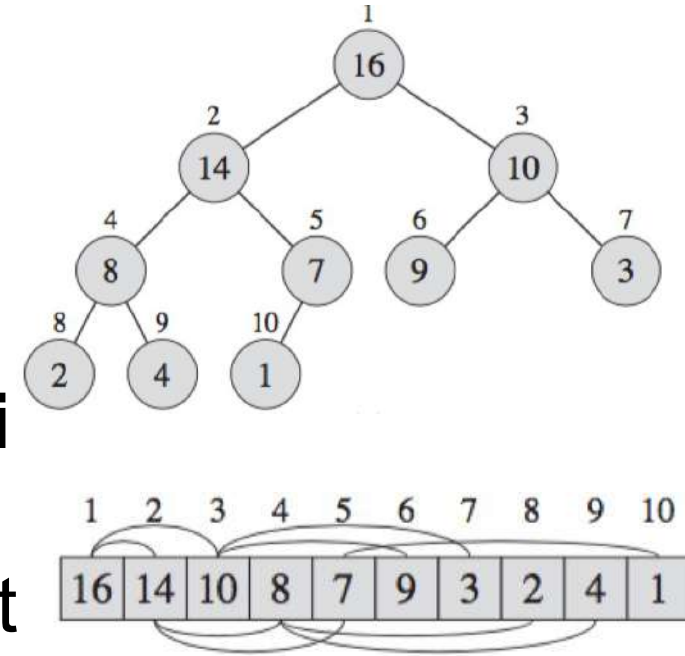
- *Lista sortata*
- Performanta:
 - insert: $O(n)$ (inserare la o locatie anume, conform relatiei de ordine)
 - deleteMin si findMin: $O(1)$ (elementul este la inceputul listei)



Cozi de prioritati: Implementari posibile

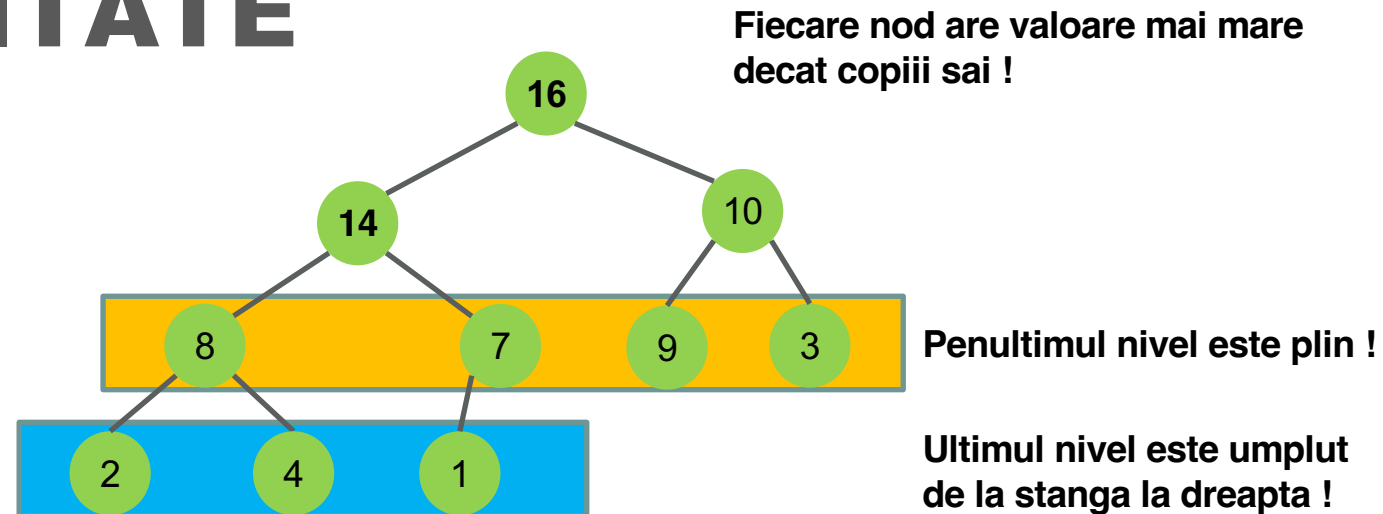
Arbori partial ordonati:

- Arbore binar
- Relatie de ordine partiala:
**intre prioritatea nodului v si
prioritatea copiilor lui v**
- pentru a avea $h \sim \log n$ se pot
impune conditii aditionale:



Sursa: Th. Cormen, "Introduction to Algorithms", 3rd ed

HEAP BINAR STRUCTURA DE DATE PENTRU COADA DE PRIORITATE

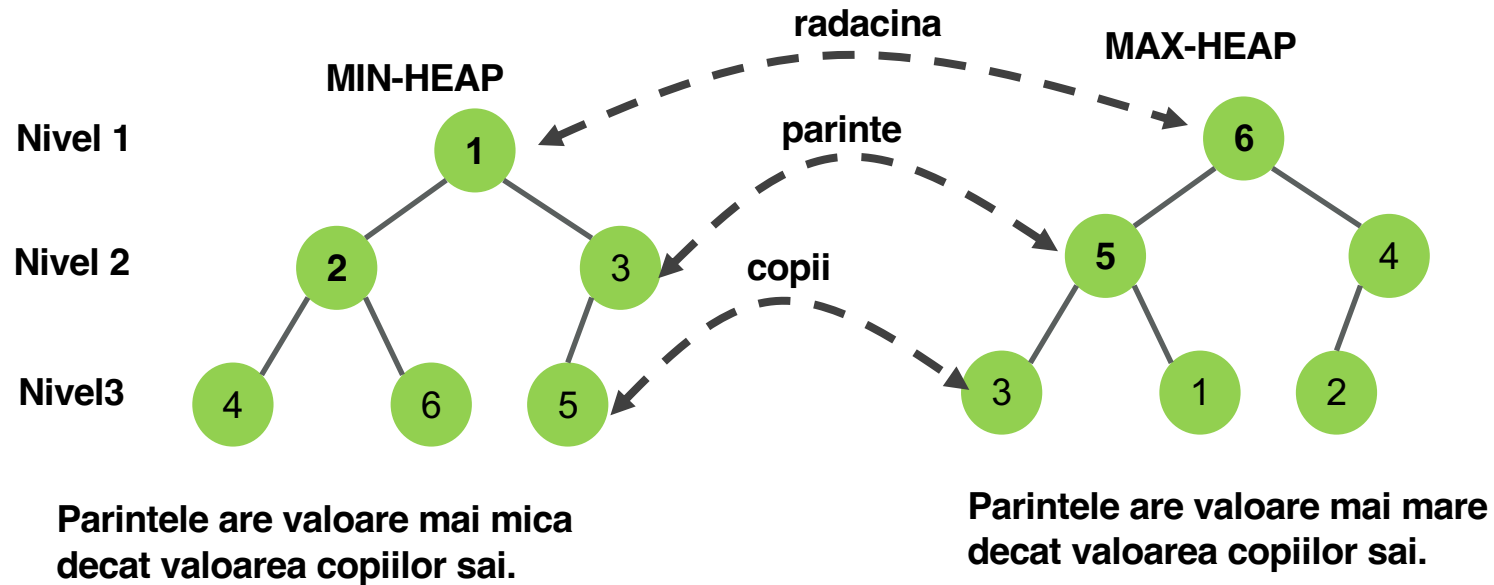


Heap Binar - definitii

- Arbore binar cu doua proprietati:
 1. Proprietate de structura
 - arbore complet: toate nivelele, mai putin (eventual) ultimul, sunt complet pline; nodurile de pe ultimul nivel sunt plasate de la stanga spre dreapta;
 - poate avea intre 1 si 2^h noduri la nivelul h
 2. Proprietate de ordine:
 - **Max-Heap:** cheia din radacina este mai mare sau egala cu oricare din cheile copiilor, si sub-arborii cu radacinile in copii sunt si ei heap-uri
- SAU
 - **Min-Heap:** cheia din radacina este mai mica sau egala cu oricare din cheile copiilor, si sub-arborii cu radacinile in copii sunt si ei heap-uri
- Operatiile de inserare si stergere mentin cele doua proprietati.

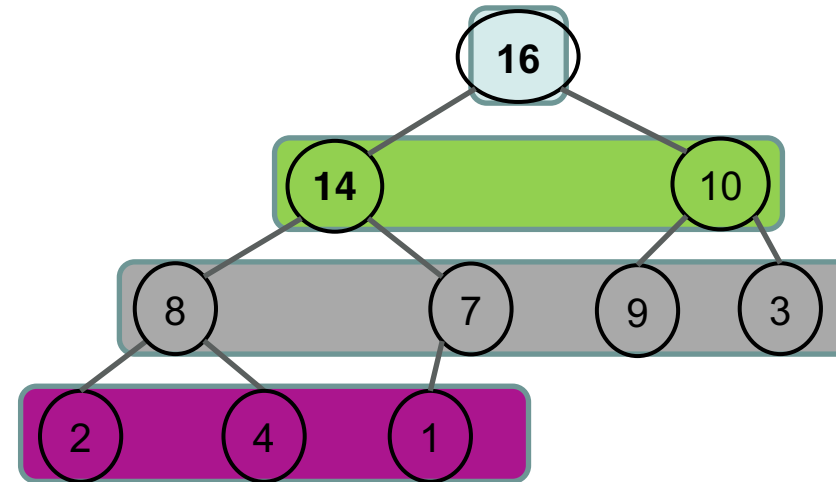
Heap Binar

- In functie de relatia de ordine exista doua tipuri:
 - MIN-HEAP
 - MAX-HEAP



Cozi de prioritati: Max-Heap

- Stocat ca si vector (desi il interpretam ca un arbore binar):
- nod la pozitia i in vector:
 - left child: $2*i$
 - right child: $2*i+1$
 - parent: $i/2$



PARENT(i)

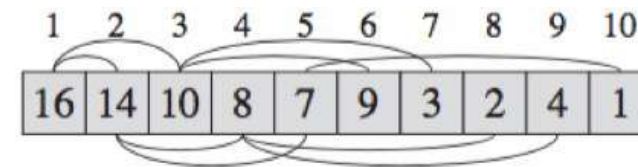
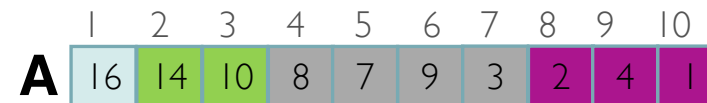
1 return $\lfloor i/2 \rfloor$

LEFT(i)

1 return $2i$

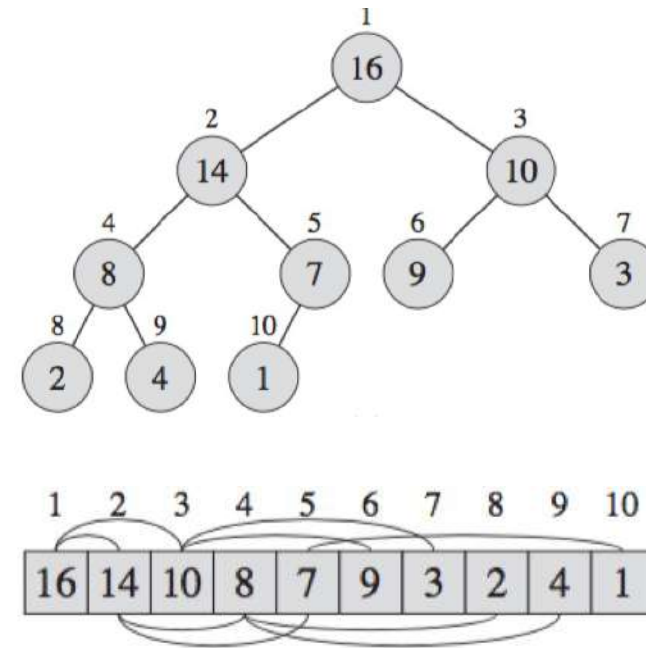
RIGHT(i)

1 return $2i + 1$



Heap ca si coada de prioritati:

- Cea mai prioritara inregistrare se afla in radacina: max-heap
- Cea mai putin prioritara inregistrare se afla in radacina min-heap
 - De ce?
- insert: $O(\log n)$
- extractMax: $O(\log n)$
- findMax: $O(1)$



Sursa: Th. Cormen, "Introduction to Algorithms", 3rd ed

Heapify

MAX-HEAPIFY(A, i)

```
1   $l = \text{LEFT}(i)$ 
2   $r = \text{RIGHT}(i)$ 
3  if  $l \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[l] > A[i]$ 
4       $\text{largest} = l$ 
5  else  $\text{largest} = i$ 
6  if  $r \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[r] > A[\text{largest}]$ 
7       $\text{largest} = r$ 
8  if  $\text{largest} \neq i$ 
9      exchange  $A[i]$  with  $A[\text{largest}]$ 
10     MAX-HEAPIFY( $A, \text{largest}$ )
```

Input: un vector A si un indice i din vector.

La fiecare pas se determina cel mai mare element dintre:

$A[i], A[\text{Left}[i]], A[\text{Right}[i]]$

Daca $A[i]$ este cel mai mare atunci subarborele avand ca radacina

nodul i este un heap si procedura se termina.

Altfel, cel mai mare element este unul dintre cei doi descendenti si

Este interschimbat cu $A[\text{largest}]$.

Se apeleaza recursiv MAX-Heapify pentru indicele largest .

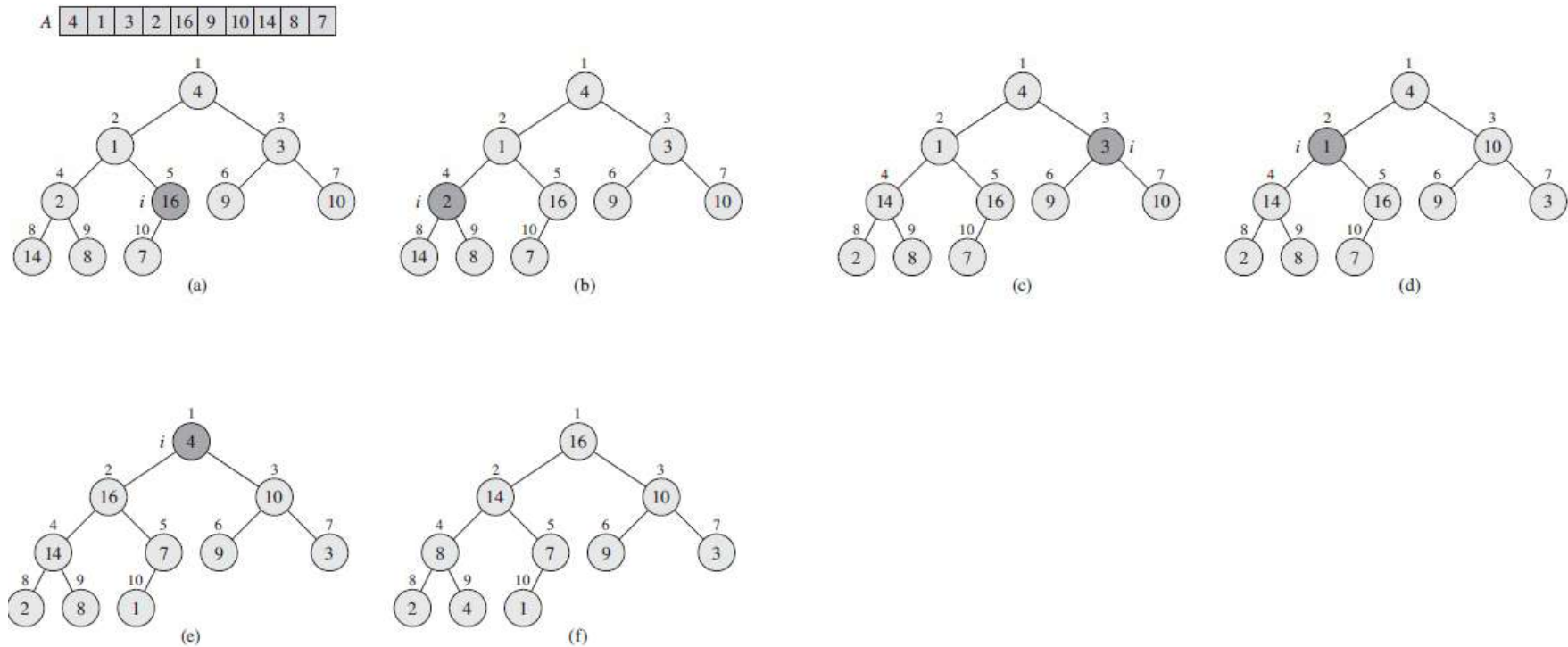
Heap - construire

- Construirea unui heap dintr-un vector A nesortat de lungime n .
- Toate elementele subsirului $A[n/2+1 \dots n]$ sunt frunze – ele sunt heap-uri formate dintr-un singur element.
- BUILD-MAX-HEAP – traverseaza doar restul elementelor

BUILD-MAX-HEAP(A)

```
1   $A.heap-size = A.length$   
2  for  $i = \lfloor A.length/2 \rfloor$  downto 1  
3      MAX-HEAPIFY( $A, i$ )
```

Exemplu – trasare pe pasi la tabla



Heap – extragerea elementului maxim

- **Elementul maxim** – este chiar primul element din vectorul in care este stocat heap-ul.
- Extragerea maximului – $O(1)$
 1. Stergem nodul radacina
 2. Mutam ultimul element de pe ultimul nivel in locul radacinii
 3. Comparam valoarea noii radacini cu valoarea copiilor
 4. Daca valoarea parintelui este mai mica decat a unui copil atunci interschimba.
 5. Repeta pasii 3 si 4 pana cand proprietatea de heap este satisfacuta.

Heap – extragerea elementului maxim

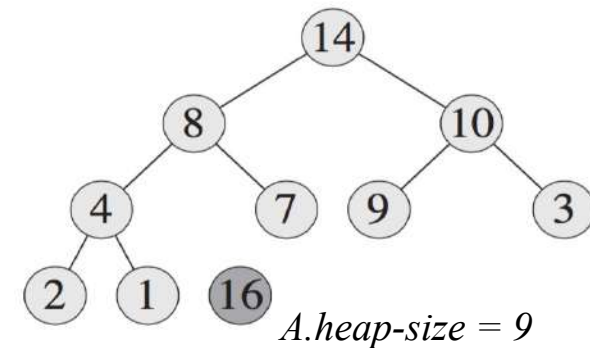
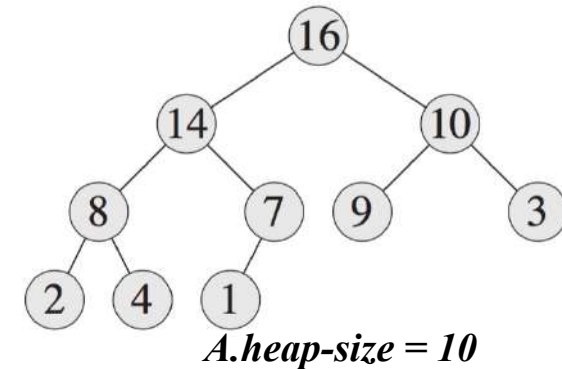
- **Elementul maxim** – este chiar primul element din vectorul in care este stocat heap-ul.
- Extragerea maximului – $O(1)$

HEAP-EXTRACT-MAX(A)

```

1  if  $A.heap-size < 1$ 
2      error "heap underflow"
3   $max = A[1]$ 
4   $A[1] = A[A.heap-size]$ 
5   $A.heap-size = A.heap-size - 1$ 
6  MAX-HEAPIFY( $A, 1$ )
7  return  $max$ 

```



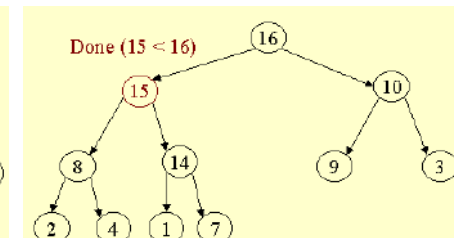
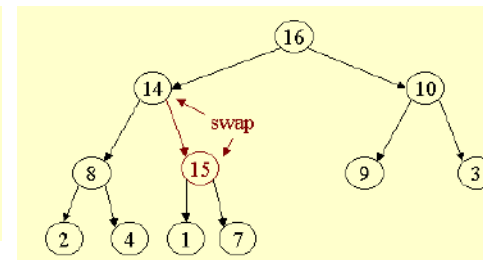
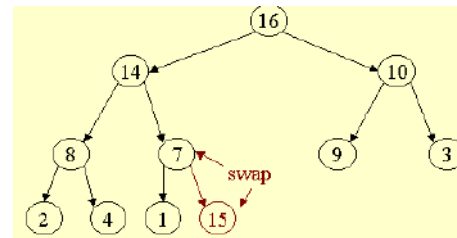
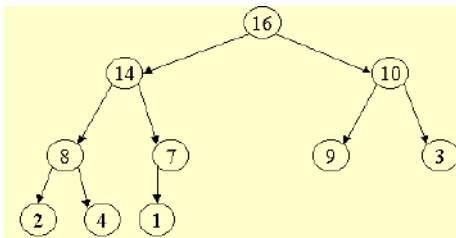
Heap - insert

MAX-HEAP-INSERT(A, key)

- 1 $A.heap-size = A.heap-size + 1$
- 2 $A[A.heap-size] = -\infty$
- 3 HEAP-INCREASE-KEY($A, A.heap-size, key$)

HEAP-INCREASE-KEY(A, i, key)

- 1 **if** $key < A[i]$
- 2 **error** “new key is smaller than current key”
- 3 $A[i] = key$
- 4 **while** $i > 1$ and $A[PARENT(i)] < A[i]$
- 5 exchange $A[i]$ with $A[PARENT(i)]$
- 6 $i = PARENT(i)$



Bibliografie

- CLR, cap. 11 (Hash Tables), cap. 7 (Heaps)
- visualgo.net