

Özdeğerler ve Özvektörler

Tanım: $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ bir matris ve $\lambda \in \mathbb{R}$ olan. Eğer

$$Ax = \lambda x$$

olacak şekilde $x \neq 0 \in \mathbb{R}^n$ var ise λ 'ya A 'nın

özdeğeri (karakteristik değer) denir. Buradaki x vektörüne

ise A 'nın **özvektörü** (karakteristik vektör) denir.

$$Ax = \lambda x, x \neq 0 \Rightarrow Ax - \lambda x = 0, x \neq 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \lambda x - Ax = 0 \\ (\lambda I - A)x = 0, x \neq 0 \\ \Downarrow \\ \lambda I - A \text{ tersinir değil} \\ |\lambda I - A| = 0 \end{array} \right\}$$

$$\Rightarrow \underbrace{(A - \lambda I)}_{\text{matris}} x = 0, x \neq 0$$

homojen denklemin
ve
sifir olmayan çözümleri

$$\Rightarrow A - \lambda I \text{ tersinir değil}$$

$$\Rightarrow \det(A - \lambda I) = |A - \lambda I|$$
$$= |\lambda I - A| = 0$$

$p_A(\lambda)$ dir,

0 zeren özdeğerler, A 'nın karakteristik polinomunun kökleridir. Eğer karakteristik polinomun reel kökü yok ise A 'nın özdeğeri yoktur denir.

Birinci: ① $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$ olsun.

$p_A(x) = |xI - A| = \begin{vmatrix} x & -1 \\ 1 & x \end{vmatrix} = x^2 + 1$ ve $p_A(x)$ 'in
 reel kökü yoktur. O halde A matrisinin reel
 özdeğeri yoktur.

② $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ olsun.

$$p_A(x) = |xI - A| = \begin{vmatrix} x-1 & -1 \\ 0 & x-1 \end{vmatrix} = (x-1)^2 = 0$$

\Downarrow

$\lambda = 1$ A 'nın tek
 özdeğeridir.

③ $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 4 & -4 & 5 \end{bmatrix}$ olsun.

$$p_A(x) = |xI - A| = \begin{vmatrix} \overset{a_{11}}{x-1} & \overset{a_{12}}{-2} & \overset{a_{13}}{1} \\ -1 & x & -1 \\ -4 & 4 & x-5 \end{vmatrix}$$

$$= (x-1) \cdot \begin{vmatrix} x & -1 \\ 4 & x-5 \end{vmatrix} + 2 \cdot \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ -4 & x-5 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} -1 & x \\ -4 & 4 \end{vmatrix}$$

$$= (x-1) \left(\underbrace{x \cdot (x-5) + 4}_{x^2 - 5x + 4} \right) + 2 \cdot \left(\overbrace{5-x-4}^{(-1) \cdot (x-1)} \right) + \underbrace{(-4 + 4x)}_{4 \cdot (x-1)}$$

$$= (x-1) \cdot [(x^2 - 5x + 4) + (-2) + 4]$$

$$= (x-1) \cdot [x^2 - 5x + \underbrace{6}_{-2 \quad -3}]$$

$$= (x-1) \cdot (x-2)(x-3) = 0$$

$\Rightarrow \lambda = 1, \lambda = 2$ ve $\lambda = 3$ A' 'nin özdeğerleridir.

Şimdi A' 'nin özvektörlerini bulalım.

$$Ax = \lambda x \Rightarrow \lambda x - Ax = 0 \Rightarrow (\lambda I - A)x = 0$$

ya da $(A - \lambda I)x = 0$ sisteminin çözümleri

A' 'nin λ özdeğerine karşılık gelen özvektörleridir.

$\lambda_1 = 1$ için

$$I - A = \begin{bmatrix} 0 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -4 & 4 & -4 \end{bmatrix} \text{ dir}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -4 & 4 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -4 & 4 & -4 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \\ -4 & 4 & -4 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1/2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1 & -1/2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 + \frac{x_3}{2} = 0 \\ x_2 - \frac{x_3}{2} = 0 \end{cases} \quad \left. \begin{array}{l} x_1 = -x_3/2 \\ x_2 = x_3/2 \end{array} \right\}$$

0 halde $x_3 = 2k$ ise $x_1 = -k$, $x_2 = k$, $k \in \mathbb{R}$

olarak buluruz

$$\text{yani } \begin{bmatrix} -k \\ k \\ 2k \end{bmatrix} = k \cdot \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$\lambda_1 = 1$ 'e karşılık gelen özvektörleridir.

$$\text{Yeni } W_{\lambda_1} = W_1 = \left\langle \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\rangle$$

özvektörler
kuvvetidir.

$$\lambda_2 = 2 \text{ için}$$

$$(2I - A)X = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -4 & 4 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{ise } \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2k \\ k \\ 4k \end{bmatrix} = k \cdot \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix}$$

$$W_{\lambda_2} = W_2 = \left\langle \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix} \right\rangle \text{ alt uzay } \lambda_2 = 2 \text{ 'nin} \\ \text{özvektörleridir.}$$

$$\text{Son olarak } \lambda_3 = 3 \text{ için}$$

$$(3I - A)X = \begin{bmatrix} -2 & -2 & 1 \\ -1 & 3 & -1 \\ -4 & 4 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ ise}$$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -k \\ k \\ 4k \end{bmatrix} = k \cdot \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix} \text{ olup}$$

$$W_{\lambda_3} = \left\langle \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 4 \end{bmatrix} \right\rangle \text{ alt uzay } \lambda_3 = 3 \text{ 'ün} \\ \text{özvektörleridir.}$$

$$W_{\lambda_3} \leq \mathbb{R}^3 \\ \text{alt uzayı}$$