



POLINOM BİLEŞENLİ MATRİSLER ve KARAKTERistik POLINOM:

Polinomları, matrisleri ve determinant kavramlarını biliyoruz. Şimdiye kadar gördüğümüz matrislerin bileşenleri hep sabit bir sayı idi. Şimdi ise bileşenleri polinomlar olan matrisleri tanımlayacağız.

Tanım: Bileşenler polinomlar olan matrislere "polinom matrisleri" dem.

Örnek: $\begin{bmatrix} 2 & 2+x^2 & -1 \\ 1 & x & x^2 \end{bmatrix}_{2 \times 3} = A_1$, $\begin{bmatrix} 2x \\ 3 \end{bmatrix}_{2 \times 1} = A_2$, $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} = A_3 \dots$

$\mathbb{R}[x]$ üzerinde (yani bileşenlerinde polinomlar $\mathbb{R}[x]$ 'de gelir denet) bir polinom matrisidir.

* Bir polinom matrisi aynı zamanda bir matris polinomudur

yani örnek :

$$\begin{bmatrix} 2x^2 & 3x+1 \\ x & 5x^2+3x \end{bmatrix}_{2 \times 2} = x^2 \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix}}_{\text{matris polinomu}} + x \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 3 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}}_{\text{matris polinomu}} + \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x & -x^2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = x^2 \cdot \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + x \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x+1 & 3x+2 \\ x & 2 \end{bmatrix} = x \cdot \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$



Tanım: A , F cismi üzerinde $n \times n$ tipinde bir matris olsun.

$x \cdot I - A$, A matrisinin "karakteristik matrisi" ve karakteristik matrisin determinantı $\det(x \cdot I - A)$ 'da A 'nın "karakteristik polinomu" olarak adlandırılır ve Δ_A olarak gösterilir.

$x \cdot I - A \longrightarrow$ karakteristik matris

$\Delta_A(x) = \det(x \cdot I - A) \longrightarrow$ karakteristik polinom.

ÖRNEK: $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$ olmas üzere

$\rightarrow A$ 2×2 tipinde 2×2 'lik olduğu için birim matris aldım.

A nın karakteristik matrisi $x \cdot I - A$: $x \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x & 0 \\ 0 & x \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$

 $= \begin{bmatrix} x-2 & -1 \\ 0 & x-4 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{Birim matris}}$

A nın karakteristik polinomu $\det(xI - A)$: $\det\left(\begin{bmatrix} x-2 & -1 \\ 0 & x-4 \end{bmatrix}\right) = (x-2)(x-4) = \Delta_A$

\downarrow
 Birim matris!

ÖRNEK: $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & -4 \\ -2 & -4 & 4 \end{bmatrix}_{3 \times 3}$ olmas üzere $\Delta_A = ?$

A 3×3 tipinde olduğundan 3×3 lük birim matrisi aldım.

$$\Delta_A = \det\left(x \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & -4 \\ -2 & -4 & 4 \end{bmatrix}\right) = \det\left(\begin{bmatrix} x-1 & -2 & 2 \\ -2 & x-4 & 4 \\ 2 & 4 & x-4 \end{bmatrix}\right)$$

(2) $= x^3 - 9x^2 = \Delta_A(x)$

Teorem : (Cayley - Hamilton Teoremi)

Her polinom karakteristik polinominun bⁿ köküdür. Yani bⁿ polinomu karakteristik polinomda yerine yazdığında sonuc 0 olacaktır. Kısaca $\boxed{\Delta_A(A) = 0}$ 'dır.

ÖRNEK: $A = \begin{bmatrix} 6 & 3 & 2 \\ -4 & -1 & -2 \\ -10 & -5 & -3 \end{bmatrix}$ matrisinin karakteristik polinomunu bulunuz ve Cayley - Hamilton teoremini kullanarak A matrisinin tersini (A^{-1}) bulunuz.

$$\Delta_A = \det(x \cdot I - A) = \det \begin{pmatrix} + & - & + \\ x-6 & -3 & -2 \\ 4 & x+1 & 2 \\ 10 & 5 & x+3 \end{pmatrix}$$

1. satırda göre determinat alalım:

$$= (x-6) \cdot \begin{vmatrix} x+1 & 2 \\ 5 & x+3 \end{vmatrix} - (-3) \cdot \begin{vmatrix} 4 & 2 \\ 10 & x+3 \end{vmatrix} + (-2) \cdot \begin{vmatrix} 4 & x+1 \\ 10 & 5 \end{vmatrix}$$

$$= (x-6) \cdot \frac{(x+1)(x+3) - 10}{(x+1)(x+3) - 10} - (-3) \cdot \frac{4(x+3) - 20}{4(x+3) - 20} + (-2) \cdot \frac{20 - 10(x+1)}{20 - 10(x+1)}$$

$$= (x-6) \cdot (x^2 + 4x - 7) + 3 \cdot (4x - 8) - 2 \cdot (10 - 10x)$$

$$= x^3 + 4x^2 - 7x - 6x^2 - 24x + 42 + 12x - 24 - 20 + 20x$$

$$= x^3 - 2x^2 + x - 2 = x^2(x-2) + (x-2) = (x-2) \cdot (x^2 + 1)$$

$$\boxed{\Delta_A(x) = (x-2)(x^2+1)} \rightarrow \text{karakteristik polinom}$$

$$\Delta_A(x) = x^3 - 2x^2 + x - 2$$

Sımdı Cayley-Hamilton'u kullanarak A^{-1} 'i bulalım:

$\Delta_A(A) = 0$ olduğunu Cayley-Hamilton'dan söyleyelim:

$$\text{Dolayısıyla: } \Delta_A(A) = A^3 - 2A^2 + A - 2I = 0 \text{ olur.}$$

\Downarrow

$$\Rightarrow A^3 - 2A^2 + A - 2A \cdot A^{-1} = 0$$

karsıya
geçardım

$$\Rightarrow A^3 - 2A^2 + A = 2 \cdot A \cdot A^{-1} \text{ oldu.}$$

Her iki tarafı A^{-1} ile çarpar

$$\Rightarrow A^{-1} \cdot (A^3 - 2A^2 + A) = A^{-1} \cdot (2 \cdot A \cdot A^{-1})$$

$$\Rightarrow A^2 - 2A + I = 2A^{-1}$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{1}{2} (A^2 - 2A + I) = A^{-1}}$$

sonucunu elde ederim.

ÖRNEK: $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ matrisinin karakteristik polinomunu bulunuz

ve Cayley-Hamilton Teoremini kullanarak A^{-1} 'i bulunuz.

$$\Delta_A(x) = \begin{vmatrix} x-1 & 1 \\ -2 & x-3 \end{vmatrix} = (x-1)(x-3) + 2 = x^2 - 4x + 3 + 2 = x^2 - 4x + 5 = (x-5)(x+1).$$

$$\boxed{\Delta_A(x) = x^2 - 4x + 5} \rightarrow \text{karakteristik polinom}$$

Cayley-Hamilton teoreminde $\Delta_A(A) = 0$ 'dır. Yani:

$$\Delta_A(A) = A^2 - 4A + 5I = 0 \text{ olur.}$$

$$\Rightarrow A^2 - 4A + \underbrace{5 \cdot A \cdot A^{-1}}_{} = 0$$

$$\Rightarrow A^2 - 4A = -5 \cdot A \cdot A^{-1}$$

$$\Rightarrow \underbrace{A^{-1}(A^2 - 4A)}_{\substack{\longrightarrow \\ \longrightarrow}} = \underbrace{A^{-1} \cdot (-5 \cdot A \cdot A^{-1})}_{\substack{\longrightarrow \\ \longrightarrow}}$$

$$\Rightarrow A - 4I = \cancel{-5} \cdot A^{-1}$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{1}{5} \cdot (A - 4I) = A^{-1}} \text{ bulunur.}$$