



POLİNOM BİLEŞENLİ MATRİSLER ve

KARAKTERİSTİK POLİNOM:

Polinomları, matrisleri ve determinant kavramlarını biliyoruz. Şimdiye kadar gördüğümüz matrislerin bileşenleri hep sabit bir sayı idi. Şimdi ise bileşenleri polinomlar olan matrisleri tanımlayacağız.

Tanım: Bileşenleri polinomlar olan matrislere "polinom matrisleri" denir.

Örnek: $\begin{bmatrix} 2 & 2+x^2 & -1 \\ 1 & x & x^2 \end{bmatrix}_{2 \times 3} = A_1$, $\begin{bmatrix} 2x \\ 3 \end{bmatrix}_{2 \times 1} = A_2$, $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} = A_3 \dots$

$\mathbb{R}[x]$ üzerinde (yani bileşenlerinde polinomlar $\mathbb{R}[x]$ 'de geliyor demek) birer polinom matrisleridir.

* Bir polinom matrisi aynı zamanda bir matris polinomudur

yani örnek;

$$\begin{bmatrix} 2x^2 & 3x+1 \\ x & 5x^2+3x \end{bmatrix}_{2 \times 2} = x^2 \cdot \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix} + x \cdot \begin{bmatrix} 0 & 3 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

\downarrow polinom matrisi \downarrow matris polinomu

$$\begin{bmatrix} x & -x^2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = x^2 \cdot \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + x \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x+1 & 3x+2 \\ x & 2 \end{bmatrix} = x \cdot \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$



Tanım: A , F cismi üzerinde $(n \times n)$ tipinde bir matris olsun.

$x.I - A$, A matrisinin "karakteristik matrisi" ve karakteristik matrisin determinantı $\det(x.I - A)$ 'da A 'nın "karakteristik polinomu" olarak adlandırılır ve Δ_A olarak gösterilir.

$x.I - A \longrightarrow$ karakteristik matris

$\Delta_A(x) = \det(x.I - A) \longrightarrow$ karakteristik polinom.

ÖRNEK: $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$ olma üzere

$\rightarrow A$ 2×2 tipinde olduğu için 2×2 'lik birim matrisi aldım.

A 'nın karakteristik matrisi $x.I - A$:

$$x \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x & 0 \\ 0 & x \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x-2 & -1 \\ 0 & x-4 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{matrix} \text{Bakın} \\ \text{biri} \\ \text{matris!} \end{matrix}$$

A 'nın karakteristik polinomu $\det(xI - A)$:

$$\det \left(\begin{bmatrix} x-2 & -1 \\ 0 & x-4 \end{bmatrix} \right) = (x-2) \cdot (x-4) = \Delta_A$$

\rightarrow Bakın biri polinom!

ÖRNEK: $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & -4 \\ -2 & -4 & 4 \end{bmatrix}_{3 \times 3}$ olma üzere $\Delta_A = ?$

A 3×3 tipinde olduğundan 3×3 'lük birim matrisi aldım.

$$\Delta_A = \det \left(x \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & -4 \\ -2 & -4 & 4 \end{bmatrix} \right) = \det \left(\begin{bmatrix} x-1 & -2 & 2 \\ -2 & x-4 & 4 \\ 2 & 4 & x-4 \end{bmatrix} \right)$$

$$= x^3 - 9x^2 = \Delta_A(x)$$



Teorem : (Cayley - Hamilton Teoremi)

Her polinom karakteristik polinomunun bir köküdür. Yani bir polinomu karakteristik polinomunda yerine yazdığınızda sonuç 0 çıkaraktır. Kısaca $\Delta_A(A) = 0$ 'dır.

ÖRNEK: $A = \begin{bmatrix} 6 & 3 & 2 \\ -4 & -1 & -2 \\ -10 & -5 & -3 \end{bmatrix}$ matrisin karakteristik polinomunu

bulunuz ve Cayley - Hamilton teoremini kullanarak A matrisin tersini (A^{-1}) bulunuz.

$$\Delta_A = \det(x.I - A) = \det \begin{pmatrix} x-6 & -3 & -2 \\ 4 & x+1 & 2 \\ 10 & 5 & x+3 \end{pmatrix}$$

1. satıra göre determinant alalım:

$$= (x-6) \cdot \begin{vmatrix} x+1 & 2 \\ 5 & x+3 \end{vmatrix} - (-3) \cdot \begin{vmatrix} 4 & 2 \\ 10 & x+3 \end{vmatrix} + (-2) \cdot \begin{vmatrix} 4 & x+1 \\ 10 & 5 \end{vmatrix}$$

$$\quad \quad \quad \parallel \quad \quad \quad \parallel \quad \quad \quad \parallel$$

$$(x+1) \cdot (x+3) - 10 \quad \quad 4(x+3) - 20 \quad \quad 20 - 10 \cdot (x+1)$$

$$= (x-6) \cdot (x^2 + 4x - 7) + 3 \cdot (4x - 8) - 2 \cdot (10 - 10x)$$

$$= x^3 + 4x^2 - 7x - 6x^2 - 24x + 42 + 12x - 24 - 20 + 20x$$

$$= x^3 - 2x^2 + x - 2 = x^2(x-2) + (x-2) = (x-2) \cdot (x^2 + 1)$$

$$\Delta_A(x) = (x-2) \cdot (x^2 + 1) \rightarrow \text{karakteristik polinom}$$

$$= x^3 - 2x^2 + x - 2$$



Şimdi Cayley-Hamilton'u kullanarak A^{-1} 'i bulalım:

$\Delta_A(A) = 0$ olduğunu Cayley-Hamilton'dan söylerim:

Dolayısıyla; $\Delta_A(A) = A^3 - 2A^2 + A - 2 \underset{\substack{\parallel \\ A \cdot A^{-1}}}{I} = 0$ olur.

$$\Rightarrow A^3 - 2A^2 + A - 2A \cdot A^{-1} = 0$$

kısıya
geçirdim

$$\Rightarrow A^3 - 2A^2 + A = 2 \cdot A \cdot A^{-1} \text{ oldu.}$$

Her iki
tarafı A^{-1}
ile çarp $\Rightarrow A^{-1} \cdot (A^3 - 2A^2 + A) = A^{-1} \cdot (2 \cdot A \cdot A^{-1})$

$$\Rightarrow A^2 - 2A + I = 2A^{-1}$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{1}{2} (A^2 - 2A + I) = A^{-1}} \text{ sonucunu elde ederim.}$$

ÖRNEK: $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ matrisinin karakteristik polinomunu bulunuz

ve Cayley-Hamilton Teoremi kullanarak A^{-1} 'i bulunuz.

$$\begin{aligned} \Delta_A(x) &= \begin{vmatrix} x-1 & 1 \\ -2 & x-3 \end{vmatrix} = (x-1) \cdot (x-3) + 2 = x^2 - 4x + 3 + 2 \\ &= x^2 - 4x + 5 \\ &= (x-5) \cdot (x+1). \end{aligned}$$

$$\boxed{\Delta_A(x) = x^2 - 4x + 5} \rightarrow \text{karakteristik polinom}$$



Cayley-Hamilton teoreminde $\Delta_A(A) = 0$ 'dır. Yani

$$\Delta_A(A) = A^2 - 4A + 5I = 0 \text{ olur.}$$

$$\Rightarrow A^2 - 4A + \underbrace{5 \cdot A \cdot A^{-1}} = 0$$

$$\Rightarrow A^2 - 4A = -5 \cdot A \cdot A^{-1}$$

$$\Rightarrow \underbrace{A^{-1}(A^2 - 4A)} = \underbrace{A^{-1} \cdot (-5 \cdot A \cdot A^{-1})}$$

$$\Rightarrow A - 4I = \underbrace{-5}_{\text{5}} \cdot A^{-1}$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{1}{5} \cdot (A - 4I) = A^{-1}} \text{ buluruz.}$$