

Proprietà di massa di MRT05

Configurazione: Default

Sistema di coordinate: Sistema di coordinate1

Densità = 7.53e+03 chilogrammi per metro cubico

Massa (sostituita dall'utente) = 40 chilogrammi

Volume = 0.01 metri cubici

Area superficie = 0.52 metri quadrati

Centro di massa: (metri)

X = -0.02

Y = -0.04

Z = 0

Asse principale di inerzia e momenti principali di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Nel centro della massa.

$I_x = (-0.5, -0.79, -0.36)$

$P_x = 0.33$

$I_y = (0.84, -0.55, 0.03)$

$P_y = 0.46$

$I_z = (-0.22, -0.28, 0.93)$

$P_z = 0.53$

Momenti di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Presi nel centro di massa e allineati con il sistema di coordinate risultato. (Con notazione di tensore positivo.)

$L_{xx} = 0.43 L_{xy} = 0.04 L_{xz} = 0.04$

$L_{yx} = 0.04 L_{yy} = 0.39 L_{yz} = 0.06$

$L_{zx} = 0.04 L_{zy} = 0.06 L_{zz} = 0.51$

Momenti di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Al sistema di coordinate di output. (Con notazione di tensore positivo.)

$I_{xx} = 0.49 I_{xy} = 0.07 I_{xz} = 0.04$

$I_{yx} = 0.07 I_{yy} = 0.4 I_{yz} = 0.06$

$I_{zx} = 0.04 I_{zy} = 0.06 I_{zz} = 0.58$