

Proprietà di massa di pivot

Configurazione: Default

Sistema di coordinate: Sistema di coordinate2

Densità = 6.84e+03 chilogrammi per metro cubico

Massa (sostituita dall'utente) = 1.2 chilogrammi

\Volume = 0 metri cubici

Area superficie = 0.09 metri quadrati

Centro di massa: (metri)

$$X = -0.03$$

$$Y = 0$$

$$Z = -0.04$$

Asse principale di inerzia e momenti principali di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Nel centro della massa.

$$I_x = (0.7, 0, 0.71) \quad P_x = 0$$

$$I_y = (-0.71, 0, 0.7) \quad P_y = 0$$

$$I_z = (0, -1, 0) \quad P_z = 0$$

Momenti di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Presi nel centro di massa e allineati con il sistema di coordinate risultato. (Con notazione di tensore positivo.)

$$L_{xx} = 0 \quad L_{xy} = 0 \quad L_{xz} = 0$$

$$L_{yx} = 0 \quad L_{yy} = 0 \quad L_{yz} = 0$$

$$L_{zx} = 0 \quad L_{zy} = 0 \quad L_{zz} = 0$$

Momenti di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Al sistema di coordinate di output. (Con notazione di tensore positivo.)

$$I_{xx} = 0.01 \quad I_{xy} = 0 \quad I_{xz} = 0$$

$$I_{yx} = 0 \quad I_{yy} = 0.01 \quad I_{yz} = 0$$

$$I_{zx} = 0 \quad I_{zy} = 0 \quad I_{zz} = 0$$