

Proprietà di massa di pivot

Configurazione: Default

Sistema di coordinate: Sistema di coordinate2

Densità = 6.84×10^3 chilogrammi per metro cubico

Massa (sostituita dall'utente) = 1.2 chilogrammi

Volume = 0 metri cubici

Area superficie = 0.09 metri quadrati

Centro di massa: (metri)

X = -0.03

Y = 0

Z = -0.04

Asse principale di inerzia e momenti principali di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Nel centro della massa.

Ix = (0.7, 0, 0.71)

Px = 0

Iy = (-0.71, 0, 0.7)

Py = 0

Iz = (0, -1, 0) Pz = 0

Momenti di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Presi nel centro di massa e allineati con il sistema di coordinate risultato. (Con notazione di tensore positivo.)

Lxx = 0 Lxy = 0 Lxz = 0

Lyx = 0 Lyy = 0 Lyz = 0

Lzx = 0 Lzy = 0 Lzz = 0

Momenti di inerzia: (chilogrammi * metri quadrati)

Al sistema di coordinate di output. (Con notazione di tensore positivo.)

Ixx = 0.01 Ixy = 0 Ixz = 0

Iyx = 0 Iyy = 0.01 Iyz = 0

Izx = 0 Izy = 0 Izz = 0