#### Arquiteturas Paralelas e Distribuídas

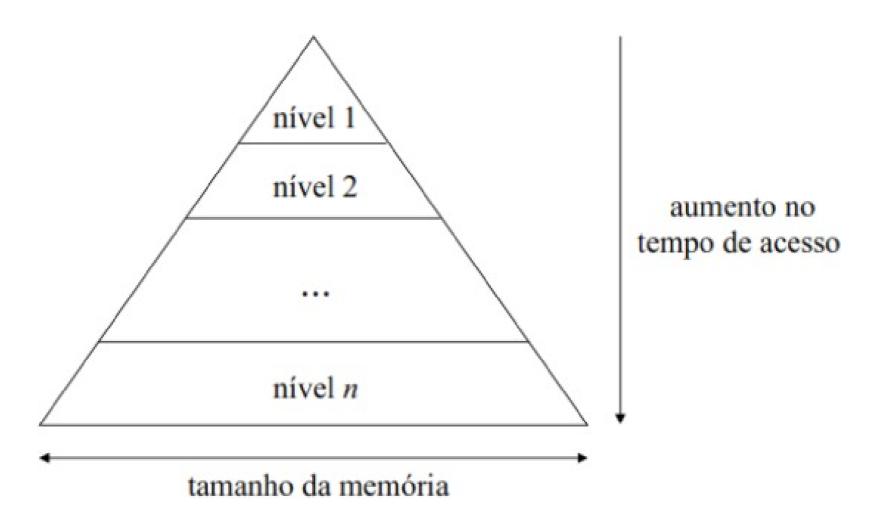
# Memória distribuída e hierarquia de memórias

Eduardo Furlan Miranda

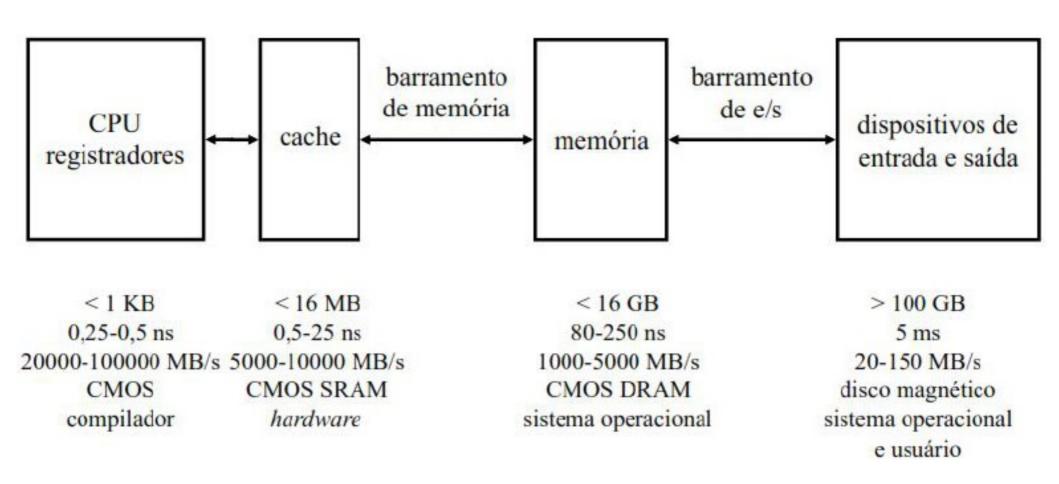
Baseado em: LIMA, E. Fundamentos da Programação Paralela. 2018.

## Hierarquia de memória

 A hierarquia de memória organiza a memória em diferentes níveis, com velocidades e capacidades variadas



 Os níveis da hierarquia são subconjuntos, ou seja, dados de um nível também estão presentes nos níveis inferiores



- O objetivo é manter os dados mais usados nas memórias mais rápidas, próximas à CPU
- Aumentar a velocidade da memória e diminuir o tempo de acesso são cruciais

## Princípio da Localidade

- afirma que programas tendem a acessar uma pequena parte da memória em um dado momento
- Isso ocorre devido a repetições (iterações), sequências de instruções e estruturas de dados em bloco
- Este princípio é a base para a otimização da hierarquia de memória

#### Componentes da Localidade

- Localidade temporal
  - Dados usados recentemente provavelmente serão usados novamente
- Localidade espacial
  - Dados próximos aos usados recentemente provavelmente serão usados
- Localidade sequencial
  - O próximo dado na sequência provavelmente será usado

#### Taxas de Desempenho

- Taxa de acerto (hit ratio) "h"
  - Proporção de acessos à memória encontrados em um nível da hierarquia
- Taxa de falha (miss ratio ) "m"
  - Proporção de acessos não encontrados em um nível da hierarquia, calculada por m = 1 - h
- Ciclos de parada por memória (ncp)
  - Número de ciclos que a CPU espera em caso de falha de acesso

## Organização de memória

- A hierarquia de memória organiza a memória em níveis com diferentes velocidades e custos
- A memória principal é dividida em blocos de tamanho b, geralmente uma potência de 2
- · Cada bloco possui um endereço, que é um múltiplo de b
- Um bloco é a menor unidade de informação transferida entre níveis

### Desempenho da Memória

- O tempo de execução da CPU é afetado pelo número de ciclos de parada por memória
- $ncp = ne \times pe$ 
  - Os ciclos de parada (ncp) dependem do número de erros de cache "misses" (ne) e da penalidade por erro "custo em ciclos" (pe)
- ncp = ni × (erros/instrução) × pe
  - O ncp também pode ser expresso em relação ao número de instruções (ni) e a frequência de erros por instrução
- ncp = ni × (acessos à memória/instrução) × m × pe
  - Detalha como o número de ciclos de parada da CPU é afetado pelo número de instruções, a frequência de acessos à memória, a taxa de erros de cache (m), e a penalidade por erro.

#### Operação do Cache

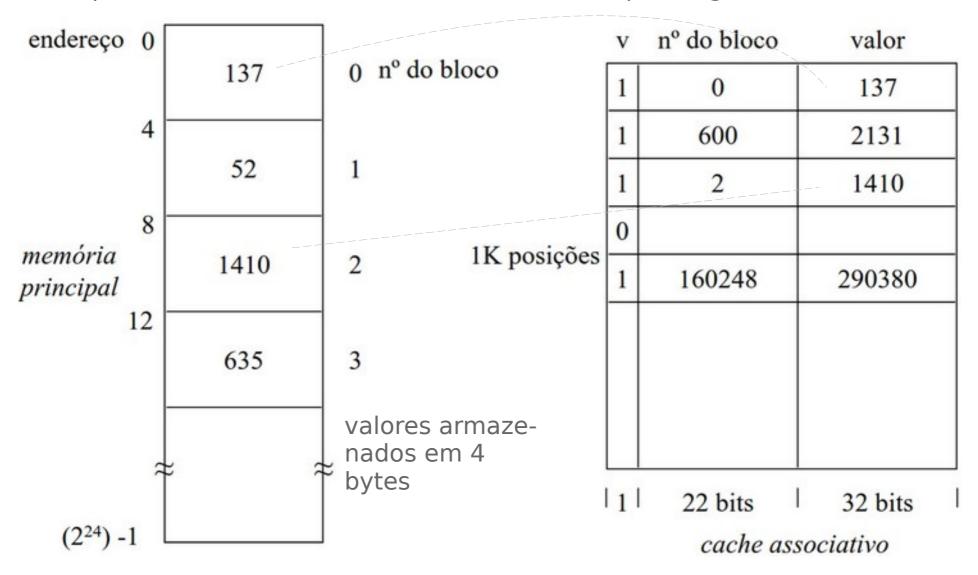
- O cache armazena blocos e seus números, junto com um bit que indica se a posição está em uso
- Quando a CPU precisa de um dado, o hardware calcula o número do bloco e procura no cache
- Se o bloco estiver no cache, o acesso é rápido; caso contrário, há uma falha (miss).
- Se o cache está cheio, um bloco é substituído para dar lugar a um novo

#### Tipos de Cache

- No cache associativo, a comparação é feita simultaneamente em todas as entradas, o que o torna mais caro
- No cache com mapeamento direto, cada bloco é alocado em uma posição específica, simplificando a busca
- A ordem das entradas no cache associativo é aleatória
- A escolha do tipo de cache influencia o desempenho e o custo do sistema

#### Cache associativo

No cache associativo, a busca por um bloco específico envolve verificar as etiquetas de todas as entradas do cache simultaneamente, o que aumenta a complexidade do circuito, mas melhora o desempenho geral.



http://orgcomp2.ic.uff.br/capitulo4/CacheAssociativo.php

#### Cache com mapeamento direto

posição	V	tag	valor
0	1	0	137
1	1	600	2131
2	1	2	1410
3	0		
1023	0		

endereços

0, 4096, 8192, 12288, ...

4, 4100, 8196, 12292, ...

8, 4104, 8200, 12296, ...

Lista de endereços de memória que mapeiam para aquela posição na cache.

O mapeamento é feito usando uma função que geralmente envolve o módulo (resto da divisão) do número do bloco pelo número de linhas da cache.

4092, 8188, 12284, 16380, ...

- Se ocache estiver cheio, uma entrada terá que ser descartada para deixar lugar para uma nova
- Quando aparece um endereço de memória, o microprograma deve calcular o número do bloco e, então, procurar aquele número no cache
- Para evitar a pesquisa linear, o cache associativo pode fazer uso de uma memória associativa, que compara simultaneamente todas as entradas com o número do bloco dado. Isto torna o cache associativo caro
- No cache com mapeamento direto, cada bloco é colocado numa posição, cujo número pode corresponder, por exemplo, ao resto da divisão do número do bloco pelo número de posições

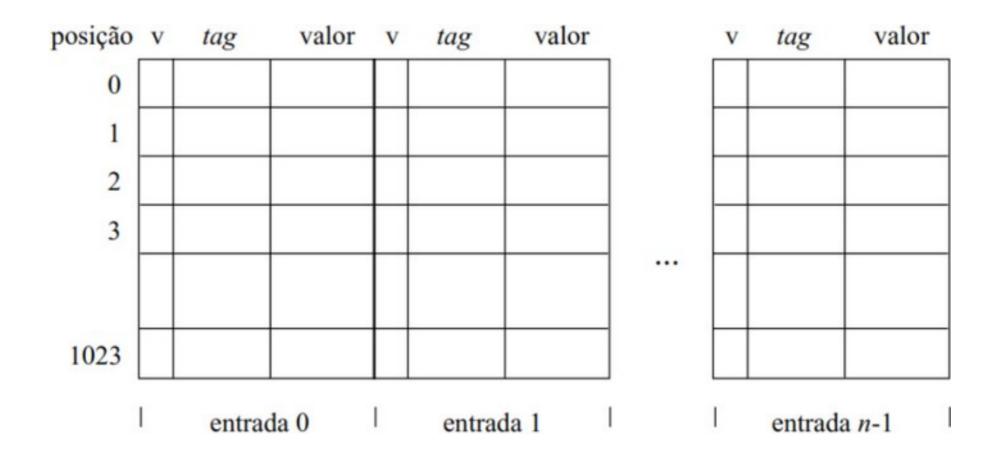
#### Endereço de uma palavra na cache

Como encontrar um byte específico

endereço da palavra	tag	posição	00
ex.: 8192	12 bits	10 bits	2

- Tag (12 bits)
  - É a parte do endereço que identifica um bloco na memória
  - Ele não participa diretamente do endereçamento da posição na cache, mas é usado para verificar se o bloco correto está armazenado na posição da cache
- Posição (10 bits)  $(2^{10} = 1024)$ 
  - Identifica a linha específica na cache onde o bloco pode ser armazenado
  - É usado para indexar diretamente na cache
- Dois Bits Menos Significativos
  - Indicam a posição exata dentro do bloco (os blocos têm 4 bytes)
  - São usados para acessar a palavra específica dentro do bloco

#### Cache de mapeamento direto



 No cache associativo por conjunto utiliza-se um cache de mapeamento direto com múltiplas entradas por posição

- Tanto o cache associativo quanto o de mapeamento direto são casos especiais do cache associativo por conjunto
- O cache de mapeamento direto é mais simples, mais barato e tem tempo de acesso mais rápido
- O cache associativo tem uma taxa de acerto maior para qualquer dado número de posições, pois a probabilidade de conflitos é mínima

#### Técnica de escrita/leitura

#### Write through

- A escrita é feita tanto no cache quanto na memória principal simultaneamente. Isso garante consistência imediata dos dados, mas gera mais tráfego no barramento
- É mais adequada quando há muitas leituras e poucas escritas

#### Copy back

- A escrita é feita apenas no cache
- A memória principal é atualizada somente quando o bloco é removido do cache
- Essa técnica pode causar inconsistência se houver transferência de dados entre memória e disco antes da atualização
- É preferível quando há muitas escritas, com o microprograma limpando o cache antes de operações de entrada e saída