

Обработка реального сигнала

курсовая работа по предмету Цифровая обработка сигналов

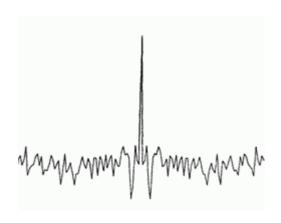
ФКМО-01-20 Налогин Иван Алексеевич

Радиолокация



Радиолокация - метод обнаружения и определения местонахождения объектов посредством радиоволн. Эти волны излучаются радиолокационной станцией, отражаются от объекта и возвращаются на станцию, которая анализирует их, чтобы точно определить место, где находится объект.

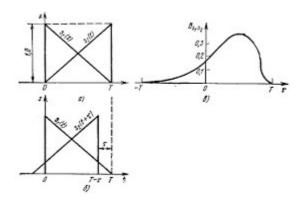
Исходящий сигнал



В радиолокации удобно иметь дело с сигналом, у которого уровень сигнала вне основного пика минимален.

Таким сигналом является М-последовательность.

Опорный сигнал

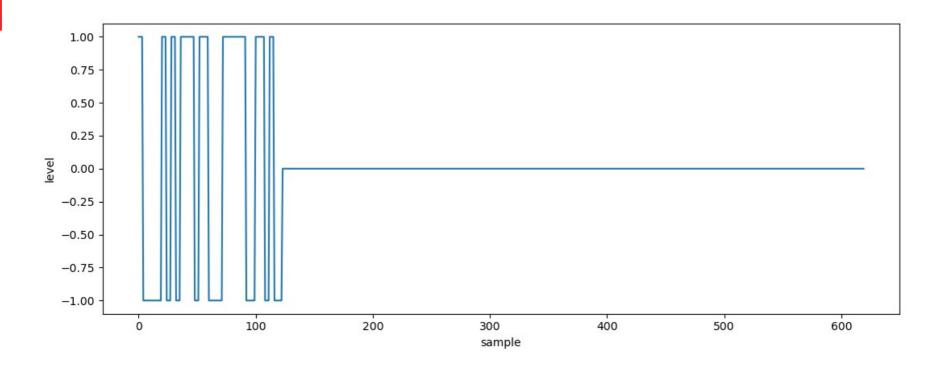


Для обработки входного сигнала необходимо получить опорный сигнал, исходя из входных данных.

Его можно получить амплитудно и частотно.

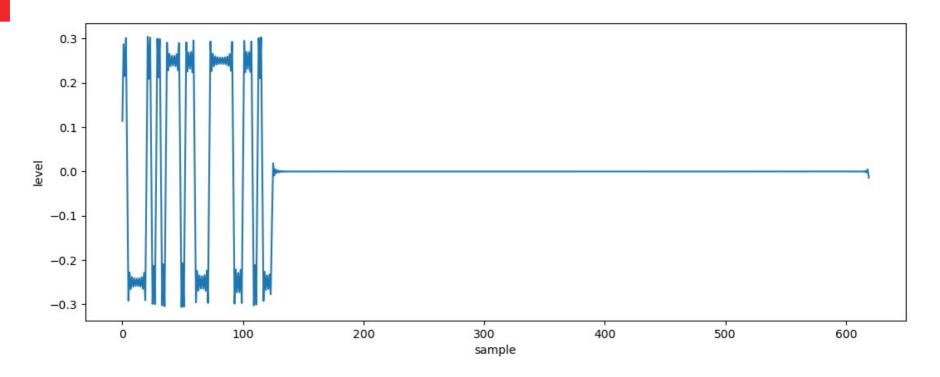
- Амплитудно точные величины сигнала и неточная фаза.
- Частотно точная фаза сигнала и неточный величины.

Амплитудная генерация



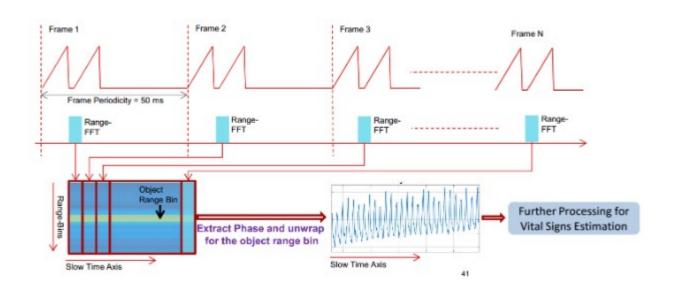
В ходе генерации опорного сигнала выясняется, к какому участку принадлежит тот или иной отсчет — к участку в котором значение сигнала - 1, 1 или 0 и ему присваивается соответствующее значение.

Частотная генерация



Спектр сигнала представляется в виде суммы спектров прямоугольных имульсов с амплитудой 1 или -1, смещенным относительно начала координат. Для получения сигнала проводится обратное преобразование Фурье.

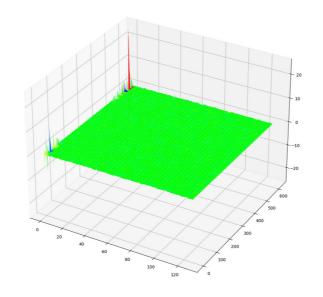
Обработка данных радара



Входные данные представлены в виде файла с отсчетами. Для обработки в медленном времени их надо разбить на линии, соответствующие отдельным зондирующим импульсам.

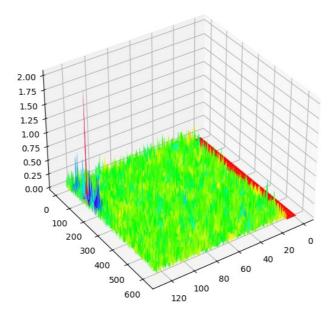
Лишние данные необходимо отбросить.

Когерентное накопление



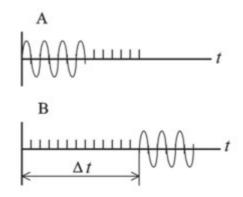
Одним из методов повышения отношения сигнал/шум является когерентное накопление. Эта операция представляет собой суммирование реализаций рассеянного сигнала. При суммировании N реализаций (кратность когерентного накопления N) получаемый энергетический выигрыш может достигать N раз.

Отраженный сигнал



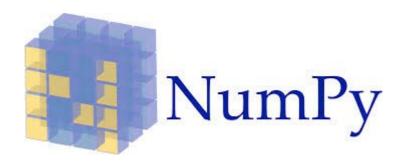
Для получения информации об отраженном сигнала уберем из спектра все, что связано с сигналом отправленным и будем проводить сравнение со спектром опорного сигнала, сдвинутым циклически, чтобы учесть доплеровский сдвиг частоты опорного сигнала.

Расчет скорость и дальности



- Расстояние до цели это половина произведения скорости распространения волны на время до цели (половина, так как волне нужно дойти до цели и возвратиться).
- Скорость цели это половина произведения скорости волны в среде умножить на Допплеровскую частоту и разделить на частоту несущей (из основ радиолокации).

Обработка данных



Для выполнения математических операций использовался язык Python и библиотека NumPy — это компоненты с открытым исходным кодом и поддержкой большинства платформ, используемых в прикладном программировании.

Работа была выполнена наиболее оптимальным по времени методом за счет выноса тяжелых математических операций за пределы интерпретатора в потоковую матричную обработку силами библиотеки NumPy.

Выводы

```
located signal present
at_range: 6489
approaching with speed: 1799.247
calculation take : 5118813 useconds
```

В ходе работы с помощью обработки в медленном времени и когерентного накопления сигнала были разработаны методы определения полезного сигнала в данных с радара. Циклический сдвиг спектра опорного сигнала позволил найти отраженный сигнала со значительным допплеровским сдвигом.

- Расстояние до цели 6489м
- Скорость цели 1799м/с