Отчет по проекту на тему:

Поиск связных компонентов в трехмерном пространстве

Выполнял: Киселев Егор 25.05.2022

План:

- 1. Постановка задачи
- 2. Описание входных и выходных данных
- 3. Описание используемого алгоритма
- 4. Детали реализации
- 5. Планируемые результаты

1. Постановка задачи

В трехмерном пространстве, разделенном на кубические блоки, имеется связная область с бинарной маркировкой, то есть каждый блок отмечается 0 или 1. Требуется выделить и промаркировать уникальными идентификаторами связные компоненты, состоящие из блоков с маркировкой 1. Другими словами, нужно выделить изолированные наборы блоков, где каждый блок касается блока с той же маркировкой хотя бы одной гранью. В результате в исходном пространстве должна получится новая маркировка, где все блоки из одной связной компоненты одинаково промаркированы, а каждая компонента имеет свой уникальный маркер.

2. Описание входных и выходных данных

На вход программа может принимать трехмерный массив в текстовом формате. Где пространство размера $n \times m \times k$ описывается в виде строки с указанием размерностей в формате ' $n \ m \ k$ ' и n двумерных массивов, состоящих из m строк, каждая из которых содержит k маркеров 0 или 1 разделенных пробелами.

Например, пространство размера $2 \times 3 \times 4$ можно описать следующим образом:

- 2 3 4
- 0 0 1 1
- 0 1 0 0
- 1 1 1 0
- 0 0 0 1
- 0 1 0 0
- 0 1 1 1

Выходные данные описываются аналогичным образом, с изменением единиц на уникальные идентификаторы связных компонентов. Например, для примера выше результат будет следующим:

2 3 4

0 0 2 2

0 3 0 0

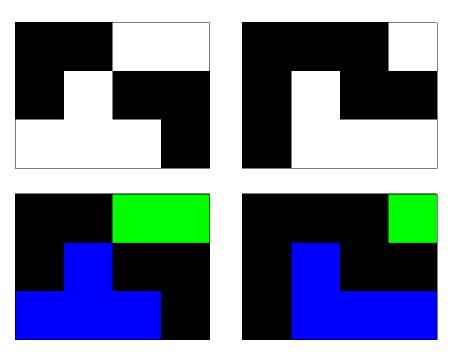
3 3 3 0

0 0 0 2

0 3 0 0

0 3 3 3

Также предусмотрено описание данных в виде n изображений в растровом формате размера $m \times k$, представляющих собой срезы трехмерного пространства, где каждый пиксель отвечает за один блок. На входе изображения двухцветные: черный - 0, белый - 1. На выходе цвет каждой связной компоненты уникален. Пример описания того же пространства, что и выше:



3. Описание используемого алгоритма

Для поиска связных компонентов будем использовать рекурсивынй алгоритм. Принцип его работы следующий:

1. Начинаем полный перебор всех блоков, поддерживая идентификатор текущей выделяемой компоненты, в качестве начального значения которого возьмем 2,

- чтобы различать еще не посещенные блоки с маркировкой 1 от блоков уже выделенной первой компоненты.
- 2. Встретив блок с маркировкой 1, совершаем рекурсивный вызов для всех смежных блоков с той же маркировкой, помечая каждый посещенный блок идентификатором текущей компоненты.
- 3. После выхода из рекурсии вся текущая компонента будет промаркирована, поэтому можно инкрементировать текущий идентификатор и двигаться дальше до следующего непосещенного блока.

Преимущество данного алгоритма в его простоте и наглядности. Основной недостаток - ожидемо долгое время работы при больших размерах связных компонентов, в связи с большой глубиной рекурсии. Однако, поскольку обход компоненты по сути является поиском в глубину, одной из возможных оптимизаций является реализация его немного менее наглядной нерекурсивной версии, например, с помощью очереди.

4. Детали реализации

Для хранения идентификаторов блоков трехмерного пространства будем использовать реализованную нами <u>библиотеку</u> *МЗі*.

Для чтения и сохранения изображений, воспользуемся <u>библиотекой stb</u>, а конктретно нам понадобится stb_image и stb_image_write.

5. Планируемые результаты

Программа, принимающая на вход пространство, описанное в одном из предложенных форматов, и возвращающая в том же формате аналогичное пространство с промаркированными связными компонентами.

Для отладки и визуализации работы алгоритма, в процессе поиска будет производиться вывод текущей маркировки пространства на каждом шаге в текстовом формате или в виде изображений. В результате можно будет наглядно наблюдать порядок обхода и выделения связных компонентов на любом этапе работы алгоритма.

Также необходимо проверить как размер и количество связных компонентов влияет на время работы алгоритма.