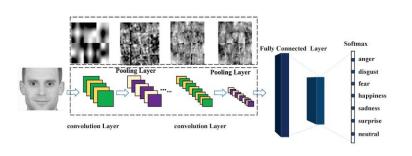
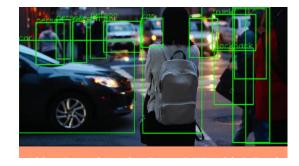


# Основы искусственного интеллекта











## <u>Лекция</u>

Обучение с учителем: Логистическая регрессия

к.ф.-м.н., доцент кафедры ИСиЦТ Корнаева Е.П.

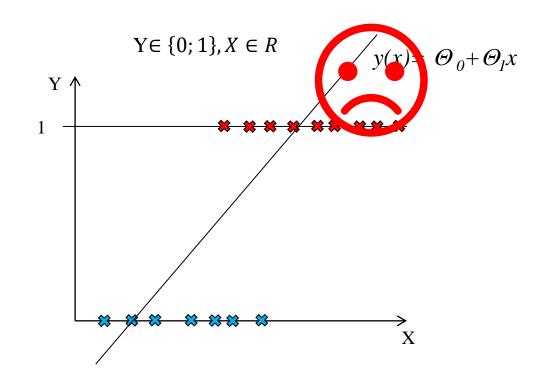
#### Постановка задачи классификации

Имеются к классов, условно обозначенных y=0, y=1,... y=k-1 и объекты, обладающие m признаками  $X_i$ . Для n объектов известно к каким классам они относятся (размеченная выборка). Требуется на основании обучающей выборки отнести новые объекты с  $X_i$  признаками к конкретному классу.

#### Пример двухклассовой бинарной классификации

X	Υ
<b>x</b> <sub>1</sub>	1
<b>X</b> <sub>2</sub>	0
	•••
X <sub>n-1</sub>	1
X <sub>n</sub>	1

 $X \in R, Y \in \{0; 1\}$ 



#### Постановка задачи классической регрессии

**Логистическая регрессия** - <u>статистическая</u> модель, используемая для прогнозирования вероятности возникновения некоторого события путём его сравнения с <u>логистической кривой</u> [wikipedia.org]

 $Y \in \{0; 1\}, X \in R$   $Y \in \{0; 1\}, X \in R$  h(z)  $h_{\theta}(z) = \frac{1}{1 + e^{-z(x)}}$   $z(x) = \theta_0 + \theta_1 x$  0 x X  $Y \in \{0; 1\}, X \in R$  h(z) 0,5

#### Постановка задачи классической регрессии

Данные выборки представлены множеством пар:  $\{(X_i, y_i)\}, i = \overline{1, n}, Y = \{0, 1\}$ 

Аппроксимация вероятности Р принадлежности к классу "1" как функцию признаков Х

Y ∈ {0; 1}, X ∈ R  $h(z) \uparrow$   $h_{\theta}(z) = \frac{1}{1 + e^{-z(x)}}$   $z(x) = \theta_0 + \theta_1 x$ 

 $h(z) = P(y = 1) \in [0; 1]$  — вероятность принадлежности к классу «1»:

- если  $h_{\theta}(z)$ ≥0.5, то объект принадлежит классу y=1;
- если  $h_{\theta}(z) < 0.5$ , то объект принадлежит классу y=0.

$$h_{\theta}(z) = 0.5$$
:  $z(x) = 0$ 

ИЛИ

- если  $z(x) \ge 0$ , то объект принадлежит классу y=1;
- если z(x)<0, то объект принадлежит классу y=0.

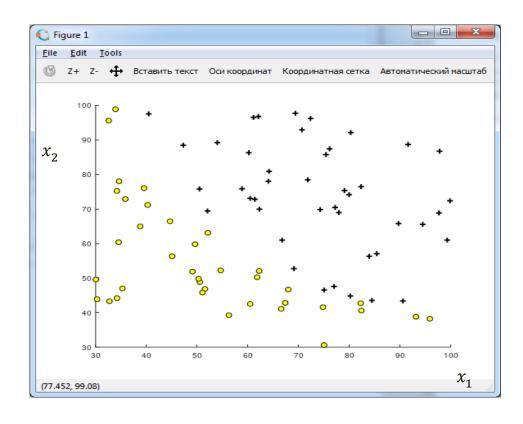
$$X_{\Gamma p}$$

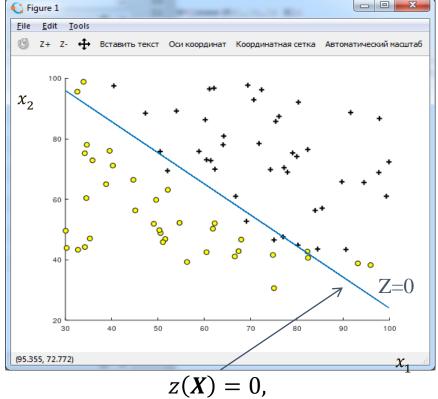
$$z(x) = 0$$
:  $\theta_0 + \theta_1 x_{rp} = 0 = x_{rp} = -\frac{\theta_0}{\theta_1}$ 

#### Постановка задачи классической регрессии

Данные выборки представлены множеством пар:  $\{(X_i, y_i)\}, i = \overline{1, n}, Y = \{0, 1\}$ 

<u>Пример</u> Двумерный случай:  $X = [[X_1, X_2]]$ 





$$z(X) = 0,$$

$$\theta_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 = 0 \Rightarrow x_2(x_1) = -\frac{\theta_0}{\theta_2} - \frac{\theta_1}{\theta_2} x_1$$

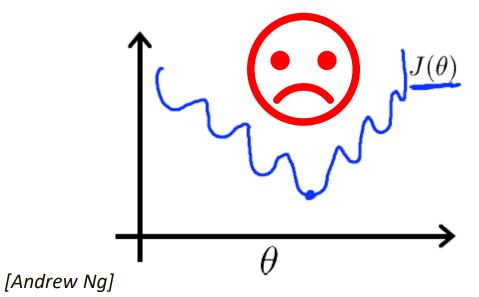
#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели

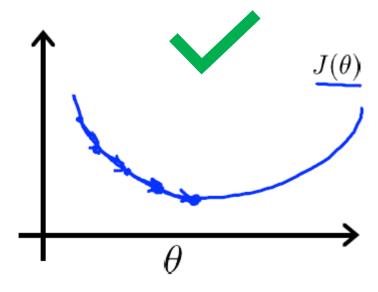
$$h_{ heta}(x) = rac{1}{1 + \exp(-z(x))}$$
,  $oldsymbol{\Theta} = \llbracket \Theta_i 
rbracket$  - параметры модели

Задача безусловной оптимизации функции ошибки:

$$J(\boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (h_{\theta}(x_i) - y_i)^2 \to \min$$

$$J(\boldsymbol{\theta}) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - y_i)(\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij})))) \to \min$$





#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели

Y — случ. величина:  $y_i$  ∈ {0; 1}

В n независимых испытаниях, в которых событие  $y_i$ =1 может появиться либо нет. Вероятность p наступления события постоянна.

$$\sup(y_i == 1) = n_1 \\ p_i$$
 - вероятность события  $y_i = 1$  
$$q_i = 1 - p_i$$
 - вероятность события  $y_i = 0$ 

$$P(y_i) = p_i^{y_i} (1-p_i)^{1-y_i} = egin{bmatrix} p_i \text{ , если } y_i = 1 \ 1-p_i \text{ , если } y_i = 0 \end{bmatrix}$$

#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели

Y — случ. величина: 
$$y_i$$
 ∈ {0; 1}

В n независимых испытаниях, в которых событие  $y_i$ =1 может появиться либо нет.

Вероятность р наступления события постоянна.

$$\sup(y_i = 1) = n_1 \\ p_i = h(\theta, y_i) \text{- вероятность события } y_i = 1 \\ q_i = 1 - p_i \text{ - вероятность события } y_i = 0$$

Функция максимального правдоподобия:

$$L(\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{Y}) = \prod_{i=1}^{n} P_i = \prod_{i=1}^{n} p_i^{y_i} (1 - p_i)^{1 - y_i} = \prod_{i=1}^{n} h_i^{y_i} (1 - h_i)^{1 - y_i} \underset{\theta}{\to} max$$

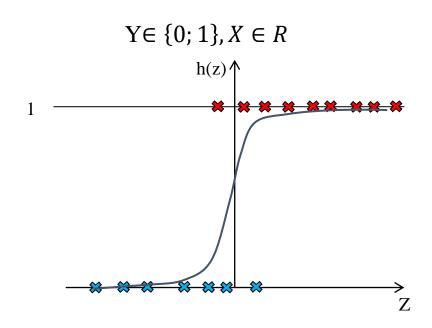
Функция ошибки:

$$J(\theta) = -\ln(L(\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{Y})) \underset{\theta}{\rightarrow} min$$

$$J(\boldsymbol{\theta}) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i \ln(h_i) + (1 - y_i)(\ln(1 - h_i)) \to \min$$

#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели

## Функция ошибки:



$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i \ln(h_{\theta}(x)) + (1 - y_i)(\ln(1 - h_{\theta}(x))) \to \min$$

$$h_{\theta}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-z(x))}$$
 - логистическая функция (сигмоида)

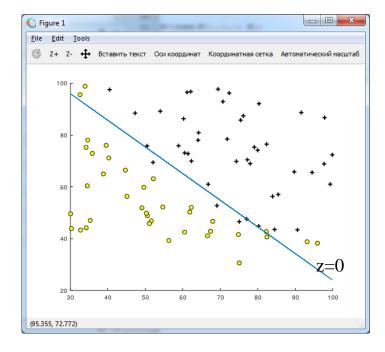
**Примечание:** в качестве  $h_{\theta}(x)$  могут быть другие функции из семейства сигмоидных

#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

## І. Линейная граница между классами

Пример Линейная граница для 2-d случая

$$z(\mathbf{X}) = \theta_0 + \theta_1 \mathbf{X}_1 + \theta_2 \mathbf{X}_2$$



Общий случай Линейная граница для многомерного случая:

$$z(X) = \theta_0 + \theta_1 X_1 + \ldots + \theta_m X_m = \theta_i X_i^*,$$

где 
$$X = [X_i]$$
 - факторное пространство;  $X_0 = [[1...1]]^T$ .

Логистическая регрессия:

$$h_{\theta}(\mathbf{X}) = \frac{1}{1 + \exp(-\theta_i \mathbf{X}_i)}.$$

<sup>\*</sup>Используется правило Эйнштейна

Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

#### І. Линейная граница между классами

Решается задача минимизации функции ошибки:

$$J(\boldsymbol{\theta}) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - y_i)(\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij}))) \underset{\theta}{\to} min$$

$$h_{\theta}(\mathbf{X}) = \frac{1}{1 + \exp(-z(\mathbf{X}))}, \quad z(\mathbf{X}) = \sum_{i=0}^{m} \theta_i X_i$$

Необходимое условие экстремума:

$$\frac{\partial J(\boldsymbol{\theta})}{\partial \theta_j} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left( h_{\theta}(x_{ij}) - y_i \right) x_{ij} = 0, \qquad j = \overline{0, m}$$

## Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

## І. Линейная граница между классами

#### Матричная форма записи:

	X <sub>0</sub>	X <sub>1</sub>		X <sub>m</sub>	Υ
1	1	X <sub>11</sub>		X <sub>1m</sub>	$y_1$
2	1	X <sub>21</sub>		X <sub>2m</sub>	<b>y</b> <sub>2</sub>
•••			•••		
n	1	X <sub>n1</sub>		X <sub>nm</sub>	y <sub>n</sub>

В покомпонентном виде:

$$\mathbf{z}_i = \sum_{j=0}^m \theta_j x_{ij}$$
 ,  $i=1..n$ 

$$h_{\theta_i} = \frac{1}{1 + \exp(-z_i)},$$

$$J(\boldsymbol{\theta}) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - y_i)(\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij}))))$$

В матричном виде:

$$Z = X\Theta$$
,

$$H = sigm(Z)$$
[hx1]

$$X_{[n\times(m+1)],}$$
  $Y_{[n\times1],}$   $\boldsymbol{\theta}_{[m+1,1],}$ 

$$J(\boldsymbol{\theta}) = -\frac{1}{n} (\boldsymbol{Y}^T \ln \boldsymbol{H} + (\boldsymbol{I} - \boldsymbol{Y})^T \ln (\boldsymbol{I} - \boldsymbol{H})) \underset{\boldsymbol{\theta}}{\rightarrow} min$$

$$Z_{[n\times 1]} = Z(X), \quad H_{[n\times 1]} = sigm(Z)$$

где 
$$I = (1)_{[n \times 1]}$$

#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

#### І. Линейная граница между классами

#### Матричная форма записи:

	X <sub>0</sub>	X <sub>1</sub>		X <sub>m</sub>	Y
1	1	x <sub>11</sub>		x <sub>1m</sub>	$y_1$
2	1	X <sub>21</sub>		x <sub>2m</sub>	y <sub>2</sub>
			• • •		
n	1	$x_{n1}$		X <sub>nm</sub>	y <sub>n</sub>
			•	J	

X

$$X_{[n\times(m+1)]}, Y_{[n\times1]}, \boldsymbol{\theta}_{[m+1,1]},$$

$$Z_{[n\times 1]} = Z(X), \quad H_{[n\times 1]} = sigm(Z)$$

#### Аналитическое решение:

$$Z=X\boldsymbol{\Theta}$$
,

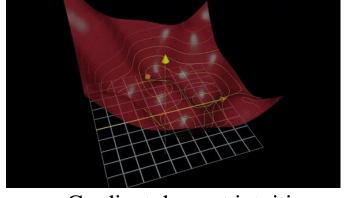
$$J = -\frac{1}{n} (\mathbf{Y}^T \ln \mathbf{H} + (\mathbf{I} - \mathbf{Y})^T \ln (\mathbf{I} - \mathbf{H})) \underset{\boldsymbol{\theta}}{\rightarrow} min$$

для относительно небольшого кол-ва признаков и объема выборки можно использовать аналитическое решение:

$$\boldsymbol{\Theta} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{Y}$$

Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

І. Линейная граница между классами. Численное решение методом градиентного спуска



Gradient descent intuition

Компоненты градиента:

$$\frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_j} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (h_{\theta}(x_{ij}) - y_i) x_{ij} \qquad \nabla J = \frac{1}{n} X^T (H - Y),$$

Расчет коэффициентов на каждом шаге l+1:

$$\theta_j^{l+1} = \theta_j^l - \alpha \frac{\partial J}{\partial \theta_j}|_l \qquad \qquad \boldsymbol{\theta}^{l+1} = \boldsymbol{\theta}^l - \alpha \nabla \boldsymbol{J}|$$

 ${\bf \Theta}^0 = (\theta_i^0) \, -$  начальное значение коэффициентов;

 $\nabla \boldsymbol{J}|_{l} = \left(\frac{\partial J}{\partial \theta_{j}}\right)|_{l}$  — компоненты градиента рассчитываются на каждом шаге l+1;

 $\alpha$  — шаг градиентного спуска (скорость обучения).

Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

І. Линейная граница между классами. Численное решение методом градиентного спуска

#### Компоненты градиента:

$$\nabla J = \frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_j} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left( h_{\theta}(x_{ij}) - y_i \right) x_{ij} \qquad \nabla J = \frac{1}{n} X^T (H - Y),$$

Расчет коэффициентов на каждом шаге l:

$$\theta_j^{l+1} = \theta_j^l - \lambda \frac{\partial J}{\partial \theta_j}|_l$$

$$\boldsymbol{\theta}^{l+1} = \boldsymbol{\theta}^l - \alpha \nabla \boldsymbol{J}|_l$$

Расчет функции ошибки на каждом шаге позволяет оценить процесс сходимости решения:

$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( y_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - y_i) (\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij})) \right) \qquad J = -\frac{1}{n} (\mathbf{Y}^T \ln \mathbf{H} + (\mathbf{I} - \mathbf{Y})^T \ln(\mathbf{I} - \mathbf{H}))$$

#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

## II. Нелинейная граница между классами. Линеаризация

z(X) – полином степени d.

Пример для случая d=2, m=2.

$$z(\mathbf{X}) = \theta_0 + \theta_1 X_1 + \theta_2 X_2 + \theta_3 X_1 X_2 + \theta_4 X_1^2 + \theta_5 X_2^2$$

Z	(X) =	$= \theta_0 +$	$\theta_1 X_1$	$+ \theta_2$	$X_2 + \theta$	$O_3X_1X_2$	$_2+\theta_4$	$X_1^2 +$	$\theta_5 X_2^2$ пусть $X_3 = X_1 X_2$ , $X_4 = (X_1)^2$ , $X_5 = (X_2)^2$
		X <sub>0</sub>	X <sub>1</sub>	X <sub>2</sub>	X <sub>3</sub>	<b>X</b> <sub>4</sub>	<b>X</b> <sub>5</sub>	Υ	$z(X) = \sum_{i=0}^{k} \theta_i X_i = X\boldsymbol{\theta},$
	1	1	X <sub>11</sub>	X <sub>12</sub>	X <sub>11</sub> X <sub>12</sub>	$(x_{11})^2$	$(x_{12})^2$	y <sub>1</sub>	i=0
	2	1	X <sub>21</sub>	X22	X <sub>21</sub> X <sub>22</sub>	$(x_{21})^2$	$(x_{22})^2$	<b>y</b> 2	$\boldsymbol{\theta} = (\theta_i)_{k \times 1}$
									$J = -\frac{1}{n} (\mathbf{Y}^T \ln \mathbf{H} + (\mathbf{I} - \mathbf{Y})^T \ln (\mathbf{I}$
	n	1	X <sub>n1</sub>	X <sub>n2</sub>	$X_{n1}X_{n2}$	$(x_{21})^2$	$(x_{22})^2$	y <sub>n</sub>	

пусть 
$$X_3 = X_1 X_2$$
,  $X_4 = (X_1)^2$ ,  $X_5 = (X_2)^2$ 

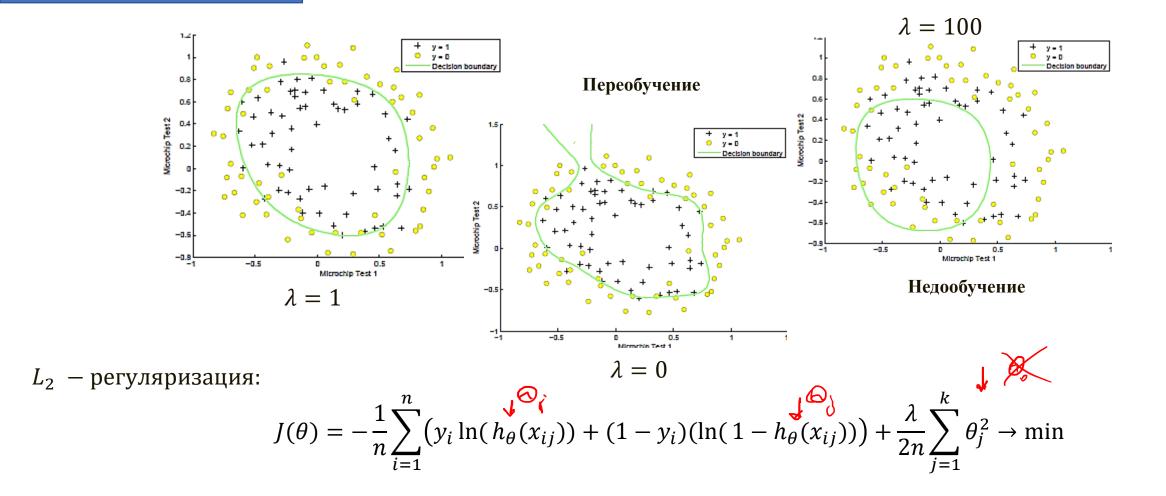
$$z(X) = \sum_{i=0}^{\kappa} \theta_i X_i = X \theta_i$$

$$\boldsymbol{\theta} = (\theta_i)_{k \times 1}$$

$$J = -\frac{1}{n} (\mathbf{Y}^T \ln \mathbf{H} + (\mathbf{I} - \mathbf{Y})^T \ln (\mathbf{I} - \mathbf{H})) \to min$$

#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

#### II. Нелинейная граница между классами. Регуляризация



Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

#### II. Нелинейная граница между классами. Регуляризация

Функция ошибки:

$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( y_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - y_i) (\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij}))) + \frac{\lambda}{2n} \sum_{j=1}^{k} \theta_j^2 \to \min \right)$$

Компоненты градиента функции ошибки:

$$\frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_0} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (h_{\theta}(x_{i0}) - y_i) x_{i0}$$

$$\frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_j} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (h_{\theta}(x_{ij}) - y_i) x_{ij} + \frac{\lambda}{n} \theta_j, j = \overline{1, k}$$

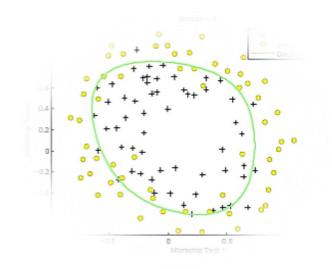
$$\nabla J_0 = \nabla J_0 - \frac{\lambda}{n} \theta_0$$

$$\nabla \boldsymbol{J} = \frac{1}{n} \boldsymbol{X}^T (\boldsymbol{h} - \boldsymbol{Y}) + \frac{\lambda}{n} \boldsymbol{\theta}$$

$$\nabla J_0 = \nabla J_0 - \frac{\lambda}{n} \theta_0$$

#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

#### **II.** Регуляризация. Подбор гиперпараметров модели



- Модель:  $h_{\theta}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-z(x))}$ , где z(x) полином степени d.

- Модель: 
$$h_{\theta}(x) \equiv \frac{1}{1 + \exp(-z(x))}$$
, где  $z(x)$  – полином степени d. - Функция ошибки: 
$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( y_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - y_i) (\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij}))) + \frac{\lambda}{2n} \sum_{j=1}^{k} \theta_j^2 \to \min$$

На этапе валидации происходит выбор гиперпараметров, в данном случае  $(d, \lambda)$ :

- для каждого набора  $(d_i, \lambda_i)$  определяются параметры модели  $\boldsymbol{\theta} = [\![\boldsymbol{\theta}_k]\!]$  (по обучающей выборке);
- для каждой модели рассчитывается ошибки  $J_{tr}\,$  и  $J_v\,$  (по обучающей и проверочной выборке):

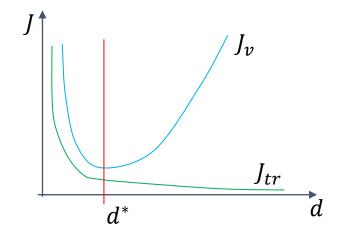
$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - y_i)(\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij})));$$

по значениям  $I_{tr}$  и  $I_{v}$  выбирается  $(d_{i}, \lambda_{i})$ .

#### Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

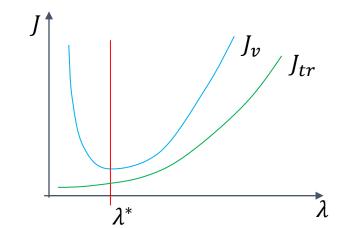
## III. Регуляризация. Подбор гиперпараметров модели

$$\mathrm{d} \ll d^*$$
 - недообучение (high bias)



$$d \gg d^*$$
 - переобучение (high variance)

$$\lambda \ll \lambda^*$$
 — переобучение (high variance)



$$\lambda \gg \lambda^* -$$
 недообучение (high bias)

Логистическая регрессия. Определение параметров модели на примере сигмоиды

#### III. Регуляризация. Подбор гиперпараметров модели

$$h_{\theta}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-z(x))}$$
, где  $z(x)$  – полином степени d.

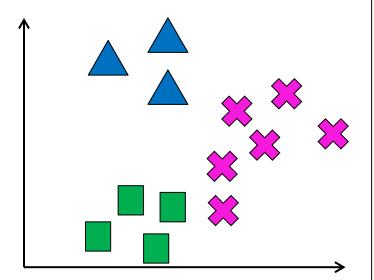
- Выборка делится на три части: для обучения, валидации и тестирования;
- По обучающей выборке параметры модели  $\boldsymbol{\theta} = (\theta_i)_{k \times 1}$  определяются для каждой комбинации  $(d_i, \lambda_j)$ ;
- Выбираются оптимальные гиперпараметры  $(d^*, \lambda^*)$ , например сравниваются ошибки  $J_{tr}$ ,  $J_v$  (рассчитанные по обучающей и проверочной выборке) для каждой комбинации  $(d_i, \lambda_i)$
- Рассчитывается точность модели (см. далее) на тестовой выборке.

#### Многоклассовая классификация на примере метода «один против всех» (one-vs-all)

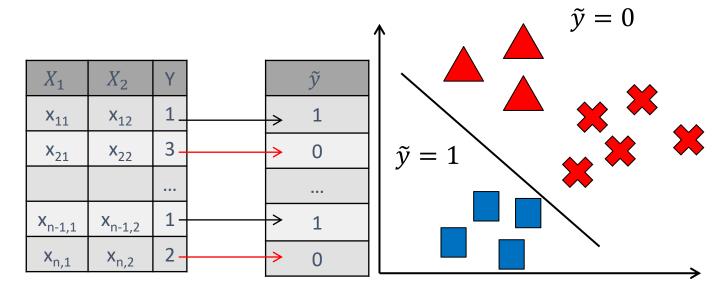
## <u>Метод «Один против всех»</u> Пример для трех классов.

$$X \in R, Y \in \{1, 2, 3\}$$

$X_1$	$X_2$	Υ
X <sub>11</sub>	X <sub>12</sub>	1
X <sub>21</sub>	X <sub>22</sub>	3
X <sub>n-1,1</sub>	X <sub>n-</sub>	1
<b>X</b> <sub>n,1</sub>	<b>X</b> <sub>n,2</sub>	2



#### I шаг «1 класс против всех»

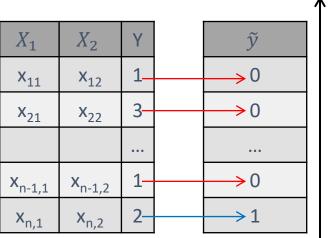


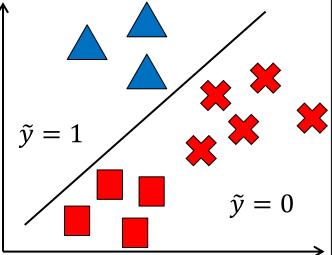
$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( \widetilde{y}_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - \widetilde{y}_i) (\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij}))) + \frac{\lambda}{2n} \sum_{j=1}^{k} \theta_j^2 \rightarrow \min \right)$$

$$\theta_{[3 \times k]}^1, h_{\theta}^1(X)$$

## Многоклассовая классификация на примере метода «один против всех» (one-vs-all)







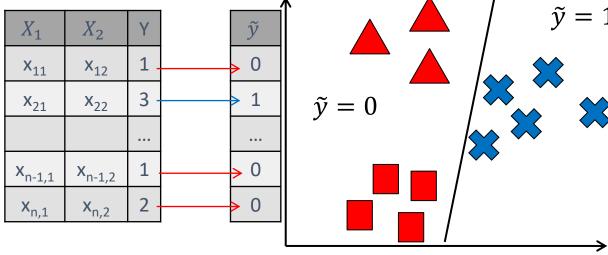
$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (\widetilde{y}_{i} \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - \widetilde{y}_{i})(\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij}))) + \frac{\lambda}{2n} \sum_{j=1}^{k} \theta_{j}^{2} \rightarrow \min$$

$$\theta_{[3 \times k]}^{2}, h_{\theta}^{2}(X)$$

$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (\widetilde{y}_{i} \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - \widetilde{y}_{i})(\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij}))) + \frac{\lambda}{2n} \sum_{j=1}^{k} \theta_{j}^{2} \rightarrow \min$$

$$\theta_{[3 \times k]}^{2}, h_{\theta}^{2}(X)$$

#### 3 шаг «3 класс против всех»



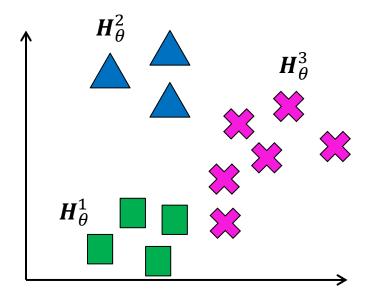
$$J(\theta) = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( \widetilde{y}_i \ln(h_{\theta}(x_{ij})) + (1 - \widetilde{y}_i) (\ln(1 - h_{\theta}(x_{ij})) \right) + \frac{\lambda}{2n} \sum_{j=1}^{k} \theta_j^2 \to m$$

$$\theta_{[3 \times k]}^3, h_{\theta}^3(X)$$

## Многоклассовая классификация на примере метода «один против всех» (one-vs-all)

$$X \in R, Y \in \{1, 2, 3\}$$

Х	Υ
<b>X</b> <sub>1</sub>	1
<b>X</b> <sub>2</sub>	3
	•••
X <sub>n-1</sub>	1
X <sub>n</sub>	2



Определение класса для объекта с максимальным значением  $h^q(X)$ :

$$h_{\theta}^{q}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-\sum_{i=0}^{m} \theta_{i}^{q} x_{i})}$$

	1 класс	2 класс	3 класс	
X	h¹(X)	h <sup>2</sup> (X)	h <sup>3</sup> (X)	
<b>X</b> <sub>1</sub>			<	$ \max_{q} (h_{\theta}^{q}(x_1)) $
<b>x</b> <sub>2</sub>				1
<b>X</b> <sub>n-1</sub>				•••
X <sub>n</sub>		<		$\max(h_{\theta}^{q}(x_n))$
x <sub>2</sub>		<b>←</b>		•••