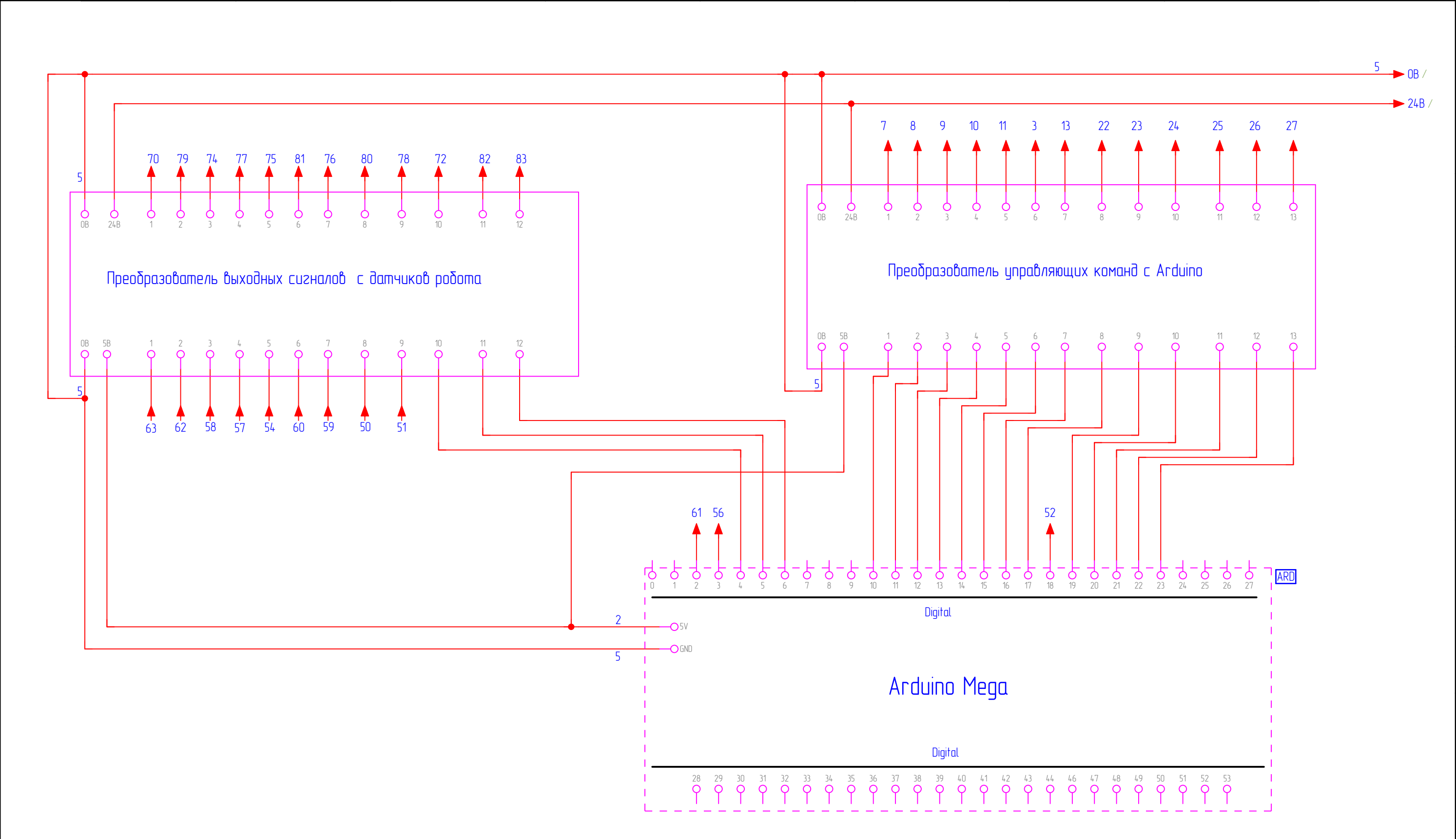
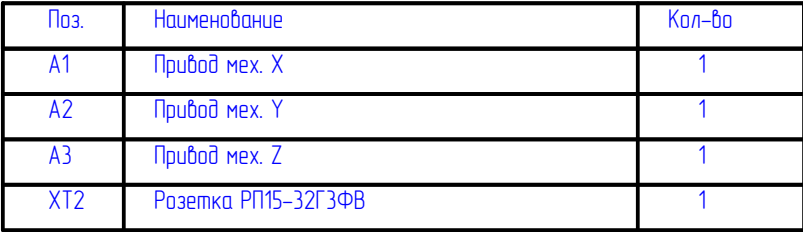
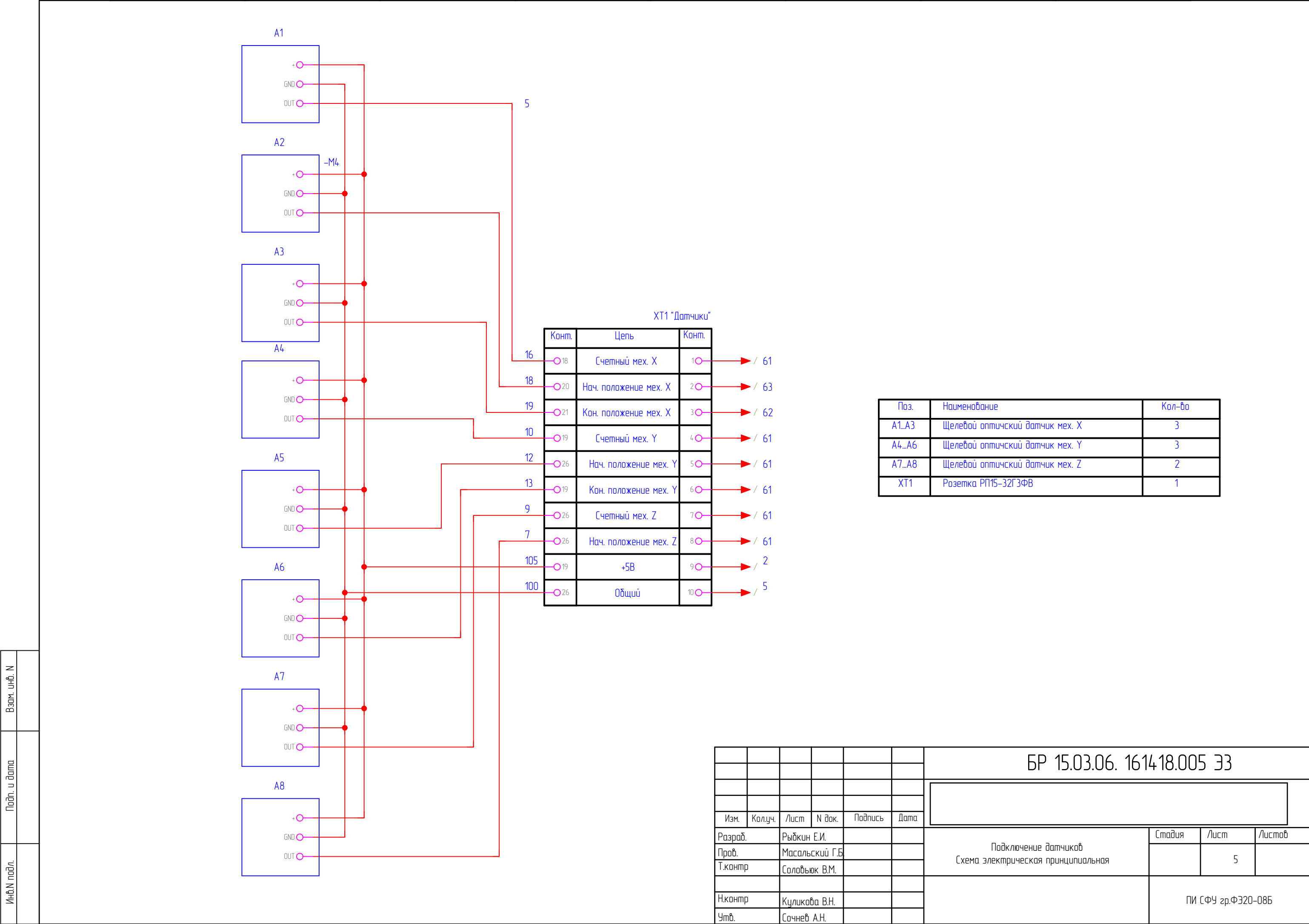


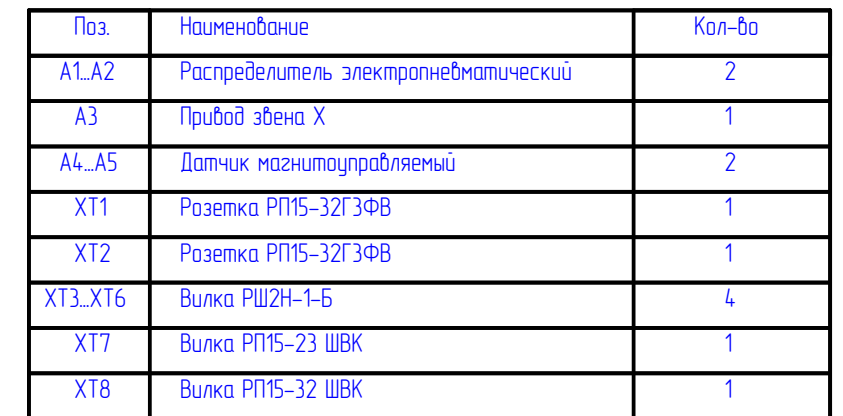
Изм.№N подл.	Подп. и дата	Взам. инв. N



						БР 15.03.06. 161418.003 ЭЗ					
Изм.	Колуч.	Лист	N док.	Подпись	Дата						
Разраб.	Рыбкин Е.И.					Подключение Arduino Схема электрическая принципиальная			Стадия	Лист	Листов
Проб.	Масальский Г.Б.									3	
Т.контр	Соловьяк В.М.										
Н.контр	Куликова В.Н.								ПИ СФУ гр.ФЭ20-086		
Утв.	Сочнев А.Н.										

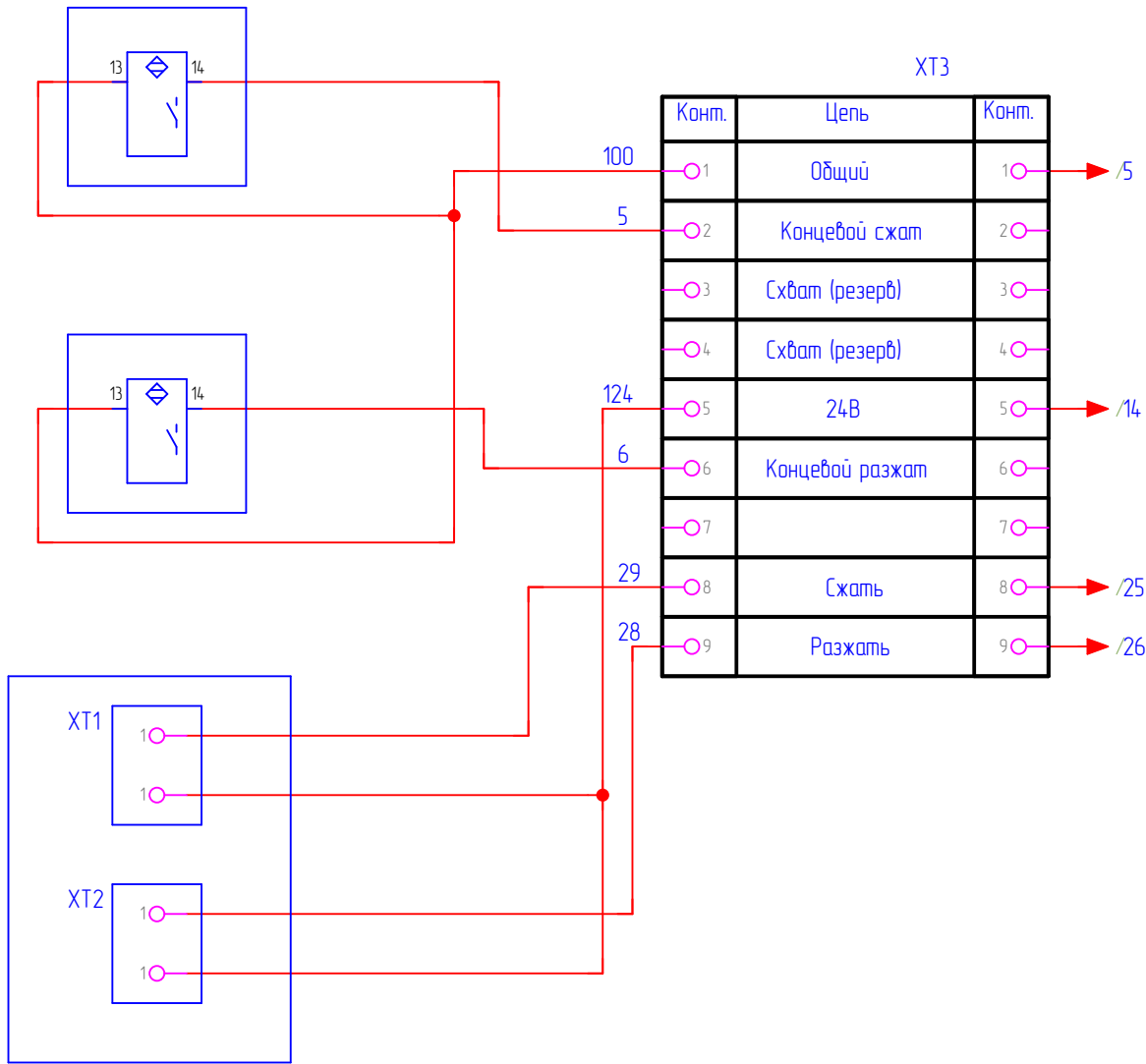






Формат А3

Инв.№ подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №



Поз.	Наименование	Кол-во
А3, А4	Концевой датчик	2
А5	Распределитель электропневматический	1
ХТ1, ХТ2	Вилка РШ2Н-1-6	2
ХТ3	Разетка РП-15-9ГВФ	1

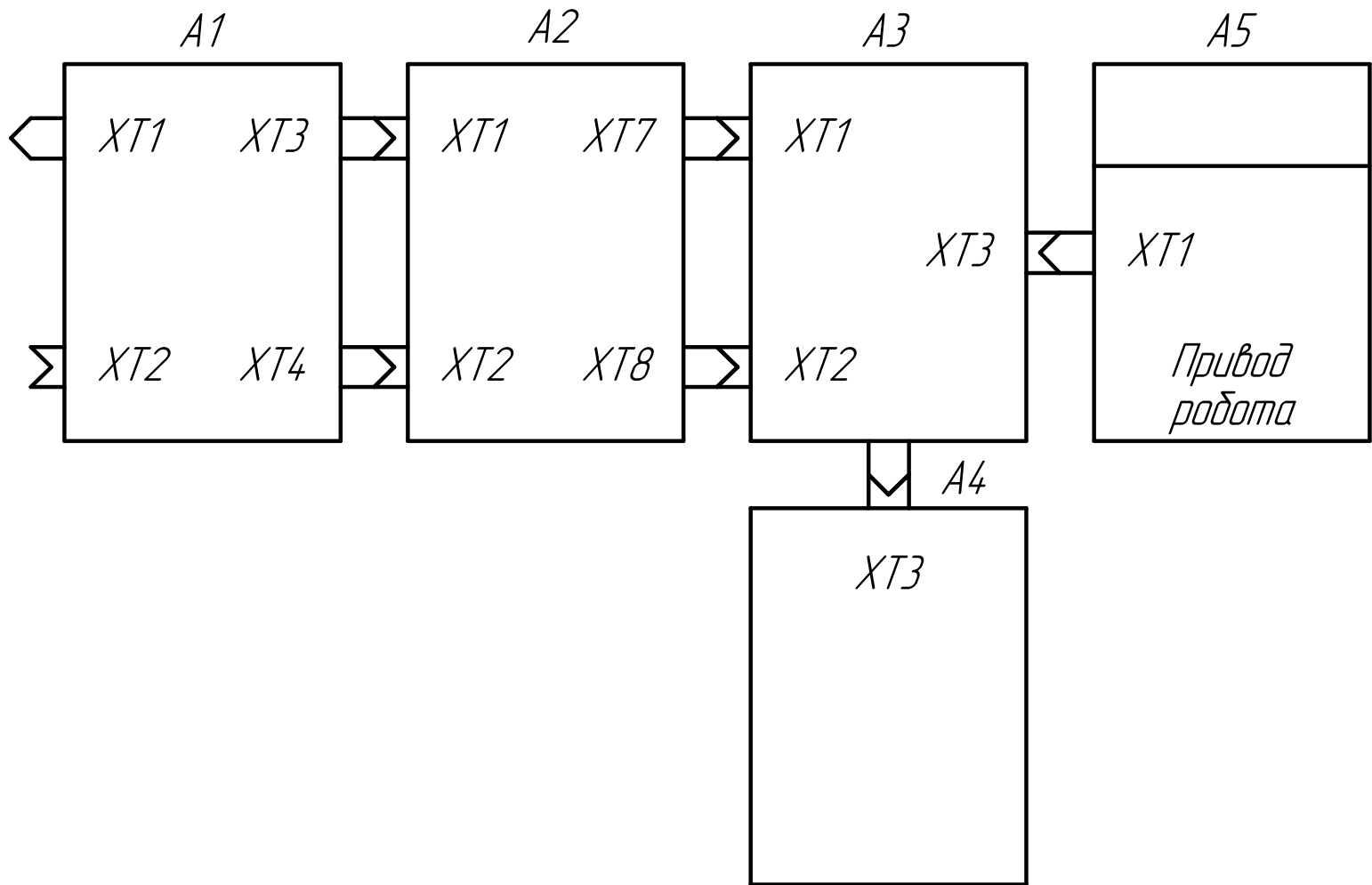
						БР 15.03.06. 161418.007 ЭЗ			
Изм.	Колуч.	Лист	N док.	Подпись	Дата				
Разраб.	Рыбкин Е.И.					Механизм захвата Схема электрическая принципиальная	Стадия	Лист	Листов
Проб.	Масальский Г.Б.							7	
Т.контр	Соловьев В.М.								
							ПИ СФУ гр.ФЭ20-086		
Н.контр	Куликова В.Н.								
Утв.	Сочнев А.Н.								

КОМПАС-3D v22 Учебная версия © 2023 ООО "АСКОН-Системы проектирования", Россия Все права защищены

Справ. №	Перв. примен.

Инд. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инд. № дубл.	Подп. и дата

БР 15.03.06 161418.008 ЭЗ



Поз. обознч.	Наименование	Кол.	Примечан.
A1	Механизм перемещения по оси X	1	
A2	Механизм поворота звена	1	
A3	Механизм перемещения по оси Y	1	
A4	Механизм захвата детали	1	
A5	Механизм перемещения по оси Z	1	

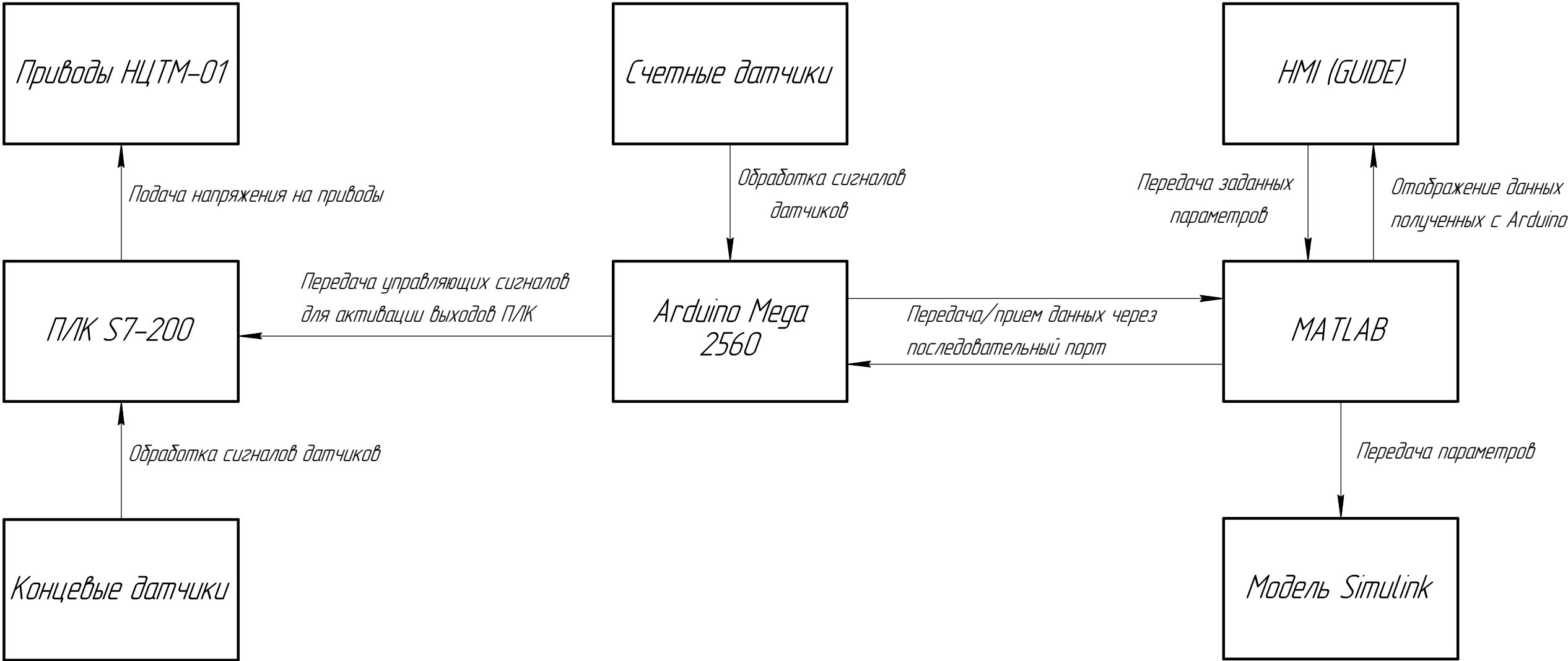
					БР 15.03.06 161418.008 ЭЗ			
Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата	Манипулятор электромеханический схема электрическая принципиальная	Лит.	Масса	Масштаб
Разраб.	Рыбкин Е. И.							1:1
Пров.	Масальский Г.Б.							
Т.контр.	Соловьев В.М.					Лист	Листов	1
Н.контр.	Куликова В.Н.							
Утв.	Сочнев А.Н.							

КОМПАС-3D v22 Учебная версия © 2023 ООО "АСКОН-Системы проектирования", Россия Все права защищены

Инв. № подл. Подп. и дата Взам. инв. № Инв. № дубл. Подп. и дата

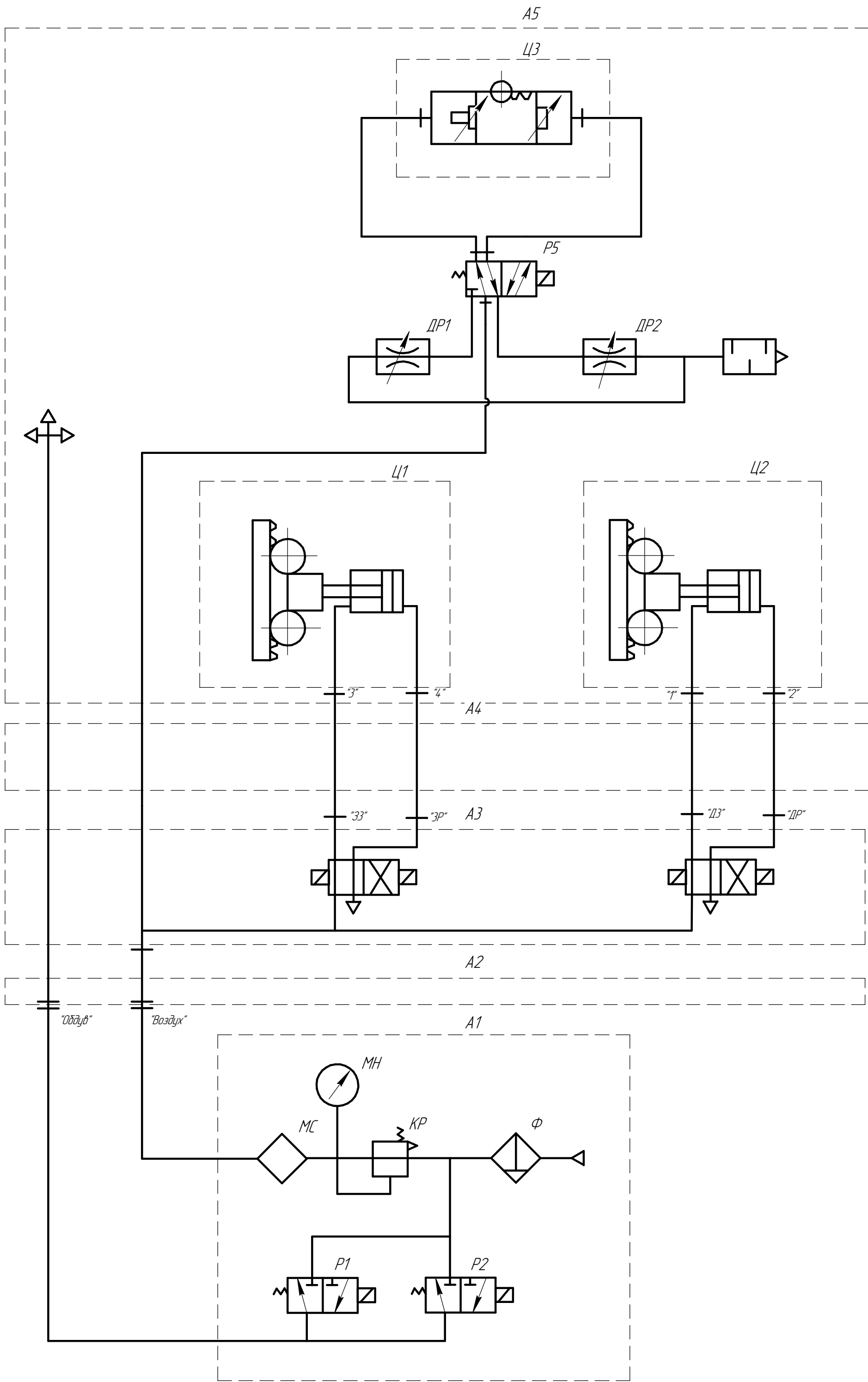
Справ. № Перв. примен.

БР 15.03.06 161418.0010 Э1



					БР 15.03.06 161418.0010 Э1				
					Система управления схема структурная	Лит.	Масса	Масштаб	
Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата				1:1	
Разраб.		Рыбкин Е.И							
Пров.		Масальский Г.Б.							
Т.контр.		Соловьев В.М.				Лист	Листов 1		
Н.контр.		Куликова В.Н.							
Утв.		Сочнев А.Н.							

БР 15.03.06 1614 18.009 ПЗ



Поз. обознач.	Наименование	Кол.	Примеч.
A1	Блок подготовки воздуха	1	
КР	Клапан	1	
МН	Манометр МТ1-10/5	1	
МС	Масленка	1	
P1, P2	Распределитель П-РЗ 3/25 - 6112	2	= 24В
	ТУ2-053-1612-82		
Ф	Фильтр-флажоотделитель	1	
	22у-10ч80-Ухл4 ГОСТ 17437-31		
A2	Механизм перемещения X	1	
A3	Механизм поворота	1	
P3, P4	Распределитель электропневматический	2	
A4	Механизм перемещения Y	1	
A5	Механизм захвата детали	1	
Г	Пневмошлушитель	1	
ДР1, ДР2	Дроссель	2	
P5	Распределитель электропневматический	1	
Ц1	Пневмораспределитель схвата 1	1	
Ц2	Пневмораспределитель схвата 2	1	
Ц3	Пневмораспределитель ротации	1	

					БР 15.03.06 1614 18.009 ПЗ				
					Промышленный робот НЦТМ-01 схема пневматическая принципиальная	Лист	Масса	Масштаб	
Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата				1:1	
Разраб.	Рыбкин Е.И.								
Пров.	Масальский Г.Б.								
Т.контр.	Соловьев В.М.					Лист	Листов		1
Н.контр.	Куликова В.Н.								
Утв.	Сочнев А.Н.								