# Protocolo de Ligação de Dados

# Relatório



# Redes de Computadores

 $3^o$ ano Mestrado Integrado em Engenharia Informática e Computação

### Turma 4

Carolina Moreira	201303494	up201303494@fe.up.pt
Daniel Fazeres	201502846	up201502846@fe.up.pt
José Peixoto	200603103	${ m ei}12134@{ m fe.up.pt}$

10 de Novembro de 2016

# Conteúdo

T	Introdução	1
2	Arquitetura	1
3	Casos de uso principais	2
4	Protocolo de ligação lógica	2
5	Protocolo de aplicação 5.1 Envio de um ficheiro	5 5 6
6	Validação	7
7	Elementos de valorização  7.1 Selecção de parâmetros pelo utilizador	7 7 7 8
8	Conclusões	8
A	A.2 Camada de ligação de dados	8 28 47

#### Resumo

No âmbito da unidade curricular de Redes de Computadores, foi-nos proposto o desenvolvimento de uma aplicação que testasse um protocolo de ligação de dados criado de raiz, transferindo um ficheiro recorrendo à porta de série RS-232. O trabalho permitiu praticar conceitos teóricos no desenho de um protocolo de ligação de dados como o sincronismo e delimitação de tramas, controlo de erros, controlo de fluxo recurso a mecanismos de transparência de dados na transmissão assíncrona.

Findo o projeto, notou-se a importância dos mecanismos que asseguram tolerância a falhas fornecidos pela camada de ligação de dados, uma vez que a camada física não é realmente fiável.

# 1 Introdução

O objetivo do trabalho realizado nas aulas laboratoriais da disciplina de Redes de Computadores é a implementação de um protocolo de ligação de dados que permita praticar conhecimentos acerca de transmissões de dados entre computadores, programando em baixo nível as características comuns a este tipos de protocolos como a transparência na transmissão de dados de forma assíncrona e organização da informação sob a forma de tramas.

Este relatório pretende explicar o projeto final descrevendo a sua estrutura e os principais casos de uso.

# 2 Arquitetura

O projeto está organizado em duas camadas principais: a camada de aplicação e a camada de ligação de dados. As camadas respeitam o princípio de independência uma vez que cada uma apenas se responsabiliza/conhece um tipo de tarefa específica, no caso da camada de aplicação, de mais alto nível, lida-se com a interação de ficheiros e pacotes de dados e no caso da ligação de dados são feitas as tarefas de mais baixo nível relacionadas com o processamento de tramas e a interação com a porta de série.

A camada de aplicação está implementada nos ficheiros netlink.c, file.c e packets.c.

A camada de ligação de dados está implementada nos ficheiros serial\_port.c data\_link\_io.c e data\_link.c.

# 3 Casos de uso principais

A utilização do programa divide-se em dois propósitos distintos: envio ou receção de um ficheiro. A fase de tratamento dos parâmetros opcionais passados pela linha de comandos é comum em ambos os casos e engloba a chamada de funções como: parse\_args, parse\_serial\_port\_arg, parse\_flags e chamadas opcionais a outras funções consoante os parâmetros passados.

#### Envio de ficheiro

Após a interpretação dos parâmetros opcionais e a leitura do ficheiro, o programa invoca a função send\_file da camada de aplicação para o envio de um ficheiro que por sua vez pede à camada de ligação de dados que estabeleça uma ligação pela porta de série na chamada à função transmitter\_connect e transmita dados através da função transmitter\_write e termine a ligação com a chamada disconnect.

A chamada transmitter\_connect da camada da ligação de dados abre a porta de série envia a trama SET e recebe a trama UA. No envio de tramas que requerem confimação de receção é usada a função f\_send\_-acknowledged\_frame. Antes da chamada à função transmitter\_write, o programa organiza a informação a enviar sob a forma de pacotes de dados nas funções send\_control\_packet ou send\_data\_packets.

#### Receção de ficheiro

Após a interpretação dos parâmetros opcionais e a leitura do ficheiro, o programa invoca a função receive\_file da camada de aplicação para a receção de um ficheiro que por sua vez pede à camada de ligação de dados que estabeleça uma ligação pela porta de série com a chamada à função receiver\_listen e receba pacotes de dados através da função receiver\_read e termine a ligação com a chamada disconnect.

A chamada receiver\_listen da camada da ligação de dados abre a porta de série e espera pela receção de uma trama SET enviando em seguida a confirmação de receção com a função f\_send\_frame. Na camada de ligação de dados é usada a função f\_receive\_frame na receção de tramas. Após a receção de um pacote de dados através da função llread, o programa descodifica os dados recebidos nas funções parse\_control\_packet ou parse\_data\_packet caso se espere receber um pacote de controlo ou de dados respectivamente.

# 4 Protocolo de ligação lógica

A camada de ligação lógica é responsável pela organização e controlo do envio e receção de informação através da ligação lógica, neste caso a porta

de série RS-232. Para tal, uma série de mecanismos são necessários para assegurar a transmissão com sucesso dos dados. Os dados são encapsulados em tramas com numeração e a delimitação das tramas é feita por uma sequêncial especial de oito bits. É também assegurada a transparência dos dados pela técnica de byte stuffing.

A proteção da integridade dos dados é feita pelo uso de um código detetor de erros, no caso das tramas S e U pelo BCC1 e nas tramas I existe um segundo código, o BCC2, que verifica a integridade do campo de dados.

### Delimitação e envio de uma trama

```
Return_e f_send_frame(const int fd, const struct frame frame
 byte *bp = g_buffer;
 *bp++ = FLAG;
  // write header
 *bp++ = frame.address;
  *bp++ = frame.control;
 *bp++ = frame.address ^ frame.control; // bcc
  // copy data
 if (frame.size > LL_MAX_PAYLOAD_UNSTUFFED) {
    return ERROR_CODE;
 } else if (frame.size > 0) { // frame might be 0 if it is
    bp = copy_and_stuff_bytes(bp, frame.data, frame.size);
 *bp++ = FLAG;
 if (serial_port_write(fd, g_buffer, bp - g_buffer) < 0) {</pre>
    return ERROR_CODE;
  ++g_sent_frame_counter;
  return SUCCESS_CODE;
```

### Verificação da integridade uma trama recebida

```
static Return_e parse_frame_from_array(struct frame* frame,
    byte *a)
{
    if (*a++ != FLAG) {
        return ERROR_CODE;
    }
    for (int i = 0; i <= 2; i++) { // the next fields should
        not have a FLAG</pre>
```

```
if (a[i] == FLAG) {
   return BADFRAME_CODE;
}
frame->address = *a++;
frame -> control = *a++;
const byte header_bcc = *a++;
if (header_bcc != (frame->address ^ frame->control)) {
  ++g_header_bcc_error_counter;
  return BADFRAME_CODE;
frame -> size = 0;
/* Supervision frame */
if (*a == FLAG) {
 return SUCCESS_CODE;
if (*(a + 1) == FLAG) {
 return BADFRAME_CODE;
/* Data frame */
byte data_bcc = 0;
size_t num_bytes = 0;
while (1) {
  if (num_bytes > LL_MAX_PAYLOAD_STUFFED) {
    return BADFRAME_CODE;
  }
  if (frame->size > frame->max_data_size) {
   return BADFRAME_CODE;
  byte c;
  if (a[num_bytes] == BS_ESC) {
   fprintf(stderr, "---\n");
    // remove byte stuffing
    ++num_bytes;
    c = BS_OCT ^ a[num_bytes];
  } else {
    c = a[num_bytes];
      ++num_bytes;
      frame -> data[frame -> size ++] = c;
      fprintf(stderr, "%x\n", c);
   * Stop loop condition.
  if (a[num_bytes] == FLAG) {
    if (frame->data[frame->size-1] != data_bcc) {
      ++g_data_bcc_error_counter;
      return BADFRAME_CODE;
```

```
}
    return SUCCESS_CODE;
} else {
        data_bcc ^= c;
        fprintf(stderr, "c = %x, bcc = %x\n",c,data_bcc);
    }
}
```

# 5 Protocolo de aplicação

A camada de aplicação é responsável pela leitura/escrita dos dados do ficheiro a enviar/receber. Do lado do emissor, procede-se à segmentação do ficheiro em pacotes de dados que vão sendo numerados e enviados para a camada de ligação de dados, por forma a serem encaixados em tramas de informação e posteriormente enviados através da porta de série. Do lado do receptor, é feita a compilação e escritura dos dados recebidos num ficheiro em disco nomeado de acordo com a informação recebida nos pacotes de controlo. Quer no emissor quer no receptor, recorre-se à codificação das etapas sob a forma de máquinas de estado.

#### 5.1 Envio de um ficheiro

A camada de aplicação pode interpretar os argumentos opcionais passados através da interface de linha de comandos para ler do disco um ficheiro para uma estrutura de dados que armazena os dados, o nome e o tamanho do ficheiro. Opcionalmente, só os dados de um ficheiro serão lidos do stdin para a estrutura de dados referida e será atribuído um nome de ficheiro predefinido.

```
struct file {
    const char* name;
    size_t size;
    char* data;
};
```

Após a leitura do ficheiro, a camada de aplicação entra numa máquina de estados com quatro estados ordenados: abertura de ligação, envio de pacote de controlo inicial, envio de pacotes de dados, envio de pacote de controlo final e fecho da ligação.

Método usado na abertura de ligação

```
int llopen(char *port, int transmitter);
```

Método usado para o envio de pacotes de controlo inicial e final

```
int send_control_packet(struct connection* connection,
    struct file *file,
        byte control_field);
```

Método usado para o envio de pacote de dados

```
int send_data_packets(struct connection* connection, struct
    file* file,
        size_t* num_data_bytes_sent, size_t* sequence_number
    ):
```

Método usado para o envio dos pacotes para a camada de ligação de dados

```
int transmitter_write(struct connection* conn, byte*
  data_packet, size_t size);
```

Método usado no fecho da ligação

```
int llclose(const int fd);
```

### 5.2 Receção de um ficheiro

Após a interpretação dos parâmetros passados pela linha de comandos que indicam ao programa para receber um ficheiro, a camada de aplicação entra numa máquina de estados com quatro estados ordenados: abertura de ligação, receção de pacote de controlo inicial, receção de pacotes de dados e fecho da ligação. Após o estabelecimento de uma ligação com sucesso, o programa fica à espera da receção de um pacote de controlo com os dados relativos ao tamanho e nome do ficheiro. Posteriormente, inicia-se o processo de receção dos pacotes de dados com a informação contida no ficheiro até que se receba um pacote de controlo final, sinalizando o fim da receção do ficheiro.

Método usado para receber o pacote de controlo inicial

Método usado para descodificar um pacote de controlo

```
int parse_control_packet(const int control_packet_length,
    byte *control_packet, char **file_name,
    size_t *file_size)
```

Método usado para receber pacotes de dados e escrever em disco

Método usado para descodificar um pacote pacote de dados

```
int parse_data_packet(const int data_packet_length,
    byte *data_packet, char **data,
    size_t* sequence_number)
```

Método usado para descodificar um pacote pacote de dados

```
int parse_data_packet(const int data_packet_length,
    byte *data_packet, char **data,
    size_t* sequence_number)
```

# 6 Validação

O projeto inclui testes apenas à camada de ligação de dados nos ficheiros data\_link\_test.c e serial\_port\_test.c. No caso da porta de série, são feitos testes simples que validam os outputs dado um determinado input numa chamada directa das funções read e write da camada lógica.

No caso da ligação de dados é feito um teste ao nível do sistema de tramas incluíndo os códigos de verificação de integridade e o sistema de *byte stuffing*.

# 7 Elementos de valorização

### 7.1 Selecção de parâmetros pelo utilizador

Quando o programa é invocado pela linha de comandos de forma errónea ou sem quaisquer parâmetros adicionais, são mostrados os argumentos opcionais disponíveis que permitem configurar a execução do programa, nomeadamente o modo de operação (receiver ou transmitter), leitura do ficheiro a enviar do disco ou proveniente de dados redirecionados do stdin, selecção da baudrate, determinação do tamanho máximo de bytes de dados enviados em cada frame e do número de tentativas na recuperação de erros.

### 7.2 Implementação de REJ

Quando ocorrem erros no processamento de tramas recebidas na camada de ligação de dados, é enviada de forma preemptiva ao timeout uma trama com confirmação negativa (REJ) que permite a retransmissão da trama de informação.

```
else if (ret == BADFRAME_CODE) {
    /*
    * Send 'bad frame' acknowledgment.
    */
    byte c_out = data_reply_byte(conn->frame_number, FALSE);
    if (f_send_frame(conn->fd, FRAME(c_out)) != SUCCESS_CODE)
        break;
}
```

### 7.3 Verificação da integridade dos dados pela Aplicação

Após receção com sucesso do primeiro pacote de controlo pela camada de aplicação, é armazenado o tamanho expectável em bytes do ficheiro a receber, comparando-o no fim da sessão com o valor real de bytes dados recebidos. São também guardados os números de pacotes de dados perdidos e duplicados.

# 8 Conclusões

O projeto pode ser sumariamente descrito pelo seu principal propósito que é o desenvolvimento de um protocolo de ligação de dados e o seu teste aquando da obtenção de sucesso na transferência de ficheiros entre dois computadores, com mecanismos de recuperação face a algumas situações de erros.

Findo o projeto, consideramos que atingimos os objetivos definidos tendo também implementado alguns dos elementos de valorização especificados no guião. Esta abordagem prática permitiu também uma melhor consciência do funcionamento e dos problemas inerentes às redes comunicações entre computadores, abordados nas aulas teóricas.

### Referências

[1] Andrew S. Tanenbaum, David J. Wetherall, *Computer Networks*, Prentice Hall, 5th edition, 2011.

# A Código fonte

### A.1 Camada de aplicação

### netlink.c

```
void receiver_stats()
finclude <sys/types.h>
finclude <sys/stat.h>
```

```
4 #include <fcntl.h>
5 #include <stdio.h>
  #include <string.h>
   #include <stdlib.h>
8 #include <termios.h>
9 #include <unistd.h>
10
11 #include "packets.h"
12 #include "file.h"
13 #include "netlink.h"
14 #include "serial_port.h"
15
16 struct file file_to_send;
17 int max_retries = 3;
18
19
   void help(char **argv)
20
  {
21
     fprintf(stderr, "Usage: %s [OPTIONS] <serial port>\n",
         argv[0]);
22
     fprintf(stderr, "\n Program options:\n");
     fprintf(stderr, " -t <FILEPATH>\t\ttransmit file over the
23
          serial port\n");
24
     fprintf(stderr, " -i\t\ttransmit data read from stdin\n
         ");
     fprintf(stderr, " -b <BAUDRATE>\t\tbaudrate of the serial
25
          port\n");
26
     fprintf(stderr,
27
         " -p <DATASIZE>\t\tmaximum bytes of data transfered
             each frame \n");
     fprintf(stderr, " -r <RETRY>\t\tnumber of retry attempts\
28
         n");
29
   }
30
31
   int parse_serial_port_arg(int index, char **argv)
32
33
     if ((strcmp("/dev/ttyS0", argv[index]) != 0)
         && (strcmp("/dev/ttyS1", argv[index]) != 0)
34
         && (strcmp("/dev/ttyS4", argv[index]) != 0)) {
35
36
       fprintf(stderr, "Error: bad serial port value\n");
37
       return -1;
38
39
40
     return index;
   }
41
42
43
   int parse_baudrate_arg(int baurdate_index, char **argv)
44
     if (strcmp("B50", argv[baurdate_index]) == 0) {
45
46
       serial_port_baudrate = B50;
47
       return 0;
     } else if (strcmp("B75", argv[baurdate_index]) == 0) {
48
49
       serial_port_baudrate = B75;
50
       return 0:
     } else if (strcmp("B110", argv[baurdate_index]) == 0) {
```

```
serial_port_baudrate = B110;
52
53
        return 0;
54
      } else if (strcmp("B134", argv[baurdate_index]) == 0) {
55
        serial_port_baudrate = B134;
56
        return 0;
      } else if (strcmp("B150", argv[baurdate_index]) == 0) {
57
58
        serial_port_baudrate = B150;
59
        return 0;
      } else if (strcmp("B200", argv[baurdate_index]) == 0) {
60
61
        serial_port_baudrate = B200;
62
        return 0:
      } else if (strcmp("B300", argv[baurdate_index]) == 0) {
63
64
        serial_port_baudrate = B300;
65
        return 0;
66
      } else if (strcmp("B600", argv[baurdate_index]) == 0) {
67
        serial_port_baudrate = B600;
68
        return 0;
69
      } else if (strcmp("B1200", argv[baurdate_index]) == 0) {
70
        serial_port_baudrate = B1200;
71
        return 0;
72
      } else if (strcmp("B1800", argv[baurdate_index]) == 0) {
        serial_port_baudrate = B1800;
73
74
        return 0;
75
      } else if (strcmp("B2400", argv[baurdate_index]) == 0) {
76
        serial_port_baudrate = B2400;
77
        return 0;
      } else if (strcmp("B4800", argv[baurdate_index]) == 0) {
78
79
        serial_port_baudrate = B4800;
80
        return 0;
      } else if (strcmp("B9600", argv[baurdate_index]) == 0) {
81
82
        serial_port_baudrate = B9600;
83
        return 0:
      } else if (strcmp("B19200", argv[baurdate_index]) == 0) {
84
85
        serial_port_baudrate = B19200;
86
        return 0;
87
      } else if (strcmp("B38400", argv[baurdate_index]) == 0) {
88
        serial_port_baudrate = B38400;
89
        return 0;
90
      }
91
      fprintf(stderr, "Error: bad serial port baudrate value\n")
92
      fprintf(stderr,
          "Valid baudrates: B110, B134, B150, B200, B300, B600,
93
              B1200, B1800, B2400, B4800, B9600, B19200, B38400\
94
      return -1;
    }
95
96
97
    void parse_max_packet_size(int packet_size_index, char **
        argv)
98
99
      int val = atoi(argv[packet_size_index]);
100
      if (val > FRAME_SIZE || val < 0)</pre>
101
        max_data_transfer = FRAME_SIZE;
```

```
102
      else
103
        max_data_transfer = val;
104
105
    #ifdef NETLINK_DEBUG_MODE
106
      fprintf(stderr,"\nparse_max_packet_size:\n");
      fprintf(stderr, " max_packet_size = \%d \n", max_data_transfer
107
108
    #endif
109
    }
110
111
   void parse_max_retries(int packet_size_index, char **argv)
112 {
113
      int val = atoi(argv[packet_size_index]);
114
      if (val <= 0)</pre>
115
        max_retries = 4;
116
      else
117
        max_retries = 1 + val;
118
119
   #ifdef NETLINK_DEBUG_MODE
120
      fprintf(stderr,"\nmax_retries:\n");
121
      fprintf(stderr," max_retries=%d\n", max_retries);
122
    #endif
123
124
125
    int parse_flags(int* t_index, int* i_index, int* b_index,
        int* p_index,
126
        int* r_index, int argc, char **argv)
127
128
      for (size_t i = 0; i < (argc - 1); i++) {</pre>
        if ((strcmp("-t", argv[i]) == 0)) {
129
130
          *t_index = i;
131
        } else if ((strcmp("-i", argv[i]) == 0)) {
132
          *i_index = i;
133
        } else if ((strcmp("-b", argv[i]) == 0)) {
134
          *b_index = i;
135
        } else if ((strcmp("-p", argv[i]) == 0)) {
136
          *p_index = i;
        } else if ((strcmp("-r", argv[i]) == 0)) {
137
138
          *r_index = i;
139
        } else if ((argv[i][0] == '-')) {
140
          return -1;
141
        }
142
      }
    #ifdef NETLINK_DEBUG_MODE
143
144
      fprintf(stderr,"\nparse_flags(): flag indexes\n");
      145
          d\n", *t_index, *i_index, *b_index,
146
          *p_index, *r_index);
    #endif
147
148
      return 0;
149
150
151
   int parse_args(int argc, char **argv, int *is_transmitter)
152 {
```

```
153
154
    #ifdef NETLINK_DEBUG_MODE
155
      fprintf(stderr,"\nparse_args(): received arguments\n");
      fprintf(stderr, " argc=%d\n argv=%s\n", argc, *argv);
156
157
    #endif
158
      if (argc < 2) {</pre>
159
160
        return -1;
161
162
163
      if (argc == 2)
164
        return parse_serial_port_arg(1, argv);
165
166
      int t_index = -1, i_index = -1, b_index = -1, p_index =
          -1, r_index = -1;
167
168
      if (parse_flags(&t_index, &i_index, &b_index, &p_index, &
          r_index, argc,
169
           argv)) {
        fprintf(stderr, "Error: bad flag parameter\n");
170
171
        return -1;
172
173
174
      if (t_index > 0 && t_index < argc - 1) {</pre>
175
         if (read_file_from_disk(argv[t_index + 1], &file_to_send
            ) < 0) {
176
           return -1;
        }
177
178
        *is_transmitter = 1;
      } else {
179
         if (i_index > 0 && i_index < argc - 1) {</pre>
180
181
           if (read_file_from_stdin(&file_to_send) < 0) {</pre>
182
             return -1;
183
           }
184
           *is_transmitter = 1;
185
        }
      }
186
187
188
      if (b_index > 0 && b_index < argc - 1) {</pre>
189
        if (parse_baudrate_arg(b_index + 1, argv) != 0) {
190
          return -1;
        }
191
192
193
194
      if (p_index > 0 && p_index < argc - 1) {</pre>
195
        parse_max_packet_size(p_index + 1, argv);
196
197
      if (r_index > 0 \&\& r_index < argc - 1) {
198
199
        parse_max_retries(r_index + 1, argv);
200
201
202
      return parse_serial_port_arg(argc - 1, argv);
203
```

```
204
205
    int main(int argc, char **argv)
206
207
      int port_index = -1;
208
      int is_transmitter = 0;
209
210
      if ((port_index = parse_args(argc, argv, &is_transmitter))
           < 0) {
211
        help(argv);
212
        exit(EXIT_FAILURE);
213
214
215
      if (is_transmitter) {
216
        fprintf(stderr, "transmitting %s\n", file_to_send.name);
217
        return send_file(argv[port_index], &file_to_send,
            max_retries);
218
      } else {
        fprintf(stderr, "receiving file\n");
219
220
    #ifdef NETLINK_DEBUG_MODE
221
        fprintf(stderr, \ "\tserial\_port\_baudrate: \%d\n",
            serial_port_baudrate);
222
        fprintf(stderr, "\tis_transmitter:%d\n", is_transmitter)
223
    #endif
224
        return receive_file(argv[port_index], max_retries);
225
226 }
 file.c
 1 #include <fcntl.h>
 2 #include <stdio.h>
 3 #include <stdlib.h>
 4 #include <unistd.h>
 5 #include <stdint.h>
 6 #include <libgen.h>
 7 #include <limits.h>
 8 #include "file.h"
 9
10 int read_file_from_stdin(struct file *f)
11
12
      char *buffer;
13
      if ((buffer = malloc(sizeof(char) * INT_MAX)) == NULL ) {
14
        perror("read_file_from_stdin() buffer malloc error");
15
        return -1;
      }
16
17
18
      size_t size = 0;
19
20
      if ((size = fread(buffer, sizeof(char), INT_MAX, stdin)) <</pre>
21
        fprintf(stderr, "ERROR: reading from the stdin.\n");
22
        return -1;
23
```

```
25
   #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
26
     fprintf(stderr, "read_file_from_stdin()\n\tname=%s\n\tsize
         =%zu\n\tdata=%s\n", "stdin.out", size,
27
         buffer);
28 #endif
29
     f->name = "output";
30
    f->size = size;
31
32
    f->data = buffer;
33
34
     return 0;
35 }
36
37
   int read_file_from_disk(char *name, struct file *f)
38 {
39
     size_t length;
40
     FILE *file = fopen(name, "r");
41
     if (file != NULL ) {
42
43
       fseek(file, OL, SEEK_END);
44
       length = ftell(file);
45
       char *buffer = malloc(sizeof(char) * length);
46
       if (buffer != NULL ) {
47
         fseek(file, 0, SEEK_SET);
         fread(buffer, 1, length, file);
48
49
         fclose(file);
50
         f->name = basename(name);
51
         f->size = length;
52
         f->data = buffer;
53
         return 0;
54
       }
55
57
     fprintf(stderr, "Error: file %s is NULL.\n", name);
58
     return -1;
59 }
packets.c
1 #include <stdio.h>
2 #include <string.h>
3 #include <time.h>
4 #include <stdlib.h>
5 #include <unistd.h>
6
7 #include "data_link.h"
8 #include "byte.h"
9 #include "packets.h"
10
11 int max_data_transfer = FRAME_SIZE;
12
13 size_t real_file_bytes = 0;
14 size_t received_file_bytes = 0;
```

```
15 size_t lost_packets = 0;
16 size_t duplicated_packets = 0;
17
18
   struct connection g_connections[MAX_FD];
19
   int send_file(char *port, struct file *file, int
20
       max_send_attempts)
21
     fprintf(stderr, "send_file \n");
22
23
     int fd = 0;
24
     struct connection* connection;
     int attempts_left = max_send_attempts;
25
26
     int state = SND_OPEN_CONNECTION;
27
     size_t num_data_bytes_sent = 0;
28
     size_t sequence_number = 0;
29
30
     while (attempts_left) {
31
       switch (state) {
32
        case SND_OPEN_CONNECTION:
33
          fprintf(stderr, "open connection\n");
34
          if ((fd = llopen(port, 1)) > 0) {
35
            connection = &g_connections[fd];
36
            attempts_left = max_send_attempts;
37
            state = SND_START_CONTROL_PACKET;
38
          } else {
   #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
39
40
            fprintf(stderr, "llopen() returned an error code\n")
41
            fprintf(stderr, "\t^{d} attempts left\t^{n}",
               attempts_left - 1);
42
   #endif
43
            state = SND_OPEN_CONNECTION;
44
            retry(&attempts_left);
45
          }
46
          break;
47
        case SND_START_CONTROL_PACKET:
48
          fprintf(stderr, "start control packet\n");
49
          if (send_control_packet(connection, file,
             control_field_start)
              < 0) {
50
51
   #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
52
            fprintf(stderr,
53
                "start of transmission send_start_control_packet
                    () returned an error code\n");
            fprintf(stderr, "\t%d attempts left\n",
54
               attempts_left - 1);
55
   #endif
56
            retry(&attempts_left);
57
          } else {
            attempts_left = max_send_attempts;
58
59
            state = SND_DATA_PACKETS;
60
          }
61
          break:
62
        case SND_DATA_PACKETS:
```

```
63
           fprintf(stderr, "send data packets\n");
64
           if (send_data_packets(connection, file, &
              num_data_bytes_sent ,
65
               &sequence_number) < 0) {
66
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
67
             fprintf(stderr, "send_data_packets() returned an
                 error code\n");
             fprintf(stderr, "\t^{d} attempts left\t^{n}",
68
                 attempts_left - 1);
69
    #endif
70
            retry(&attempts_left);
71
           } else {
72
             attempts_left = max_send_attempts;
73
             state = SND_CLOSE_CONTROL_PACKET;
74
           }
75
           break;
76
         case SND_CLOSE_CONTROL_PACKET:
77
           if (send_control_packet(connection, file,
              control_field_end) < 0) {</pre>
78
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
79
             fprintf(stderr,
80
                 "end of transmission send_control_packet()
                     returned an error code");
81
             fprintf(stderr, "\t%d attempts left\n",
                 attempts_left - 1);
82
    #endif
83
             retry(&attempts_left);
84
           } else {
85
             attempts_left = max_send_attempts;
86
             state = SND_CLOSE_CONNECTION;
87
88
          break;
89
         case SND_CLOSE_CONNECTION:
90
           if (llclose(fd) == 0) {
91
            return 0;
92
           } else {
             state = RCV_CLOSE_CONNECTION;
93
94
             retry(&attempts_left);
95
           }
96
           break;
97
        default:
98
          return -1;
99
           break;
100
101
      }
102
      return -1;
103
104
105
    int send_control_packet(struct connection* connection,
        struct file *file,
106
        byte control_field)
107
108
      // 5 bytes plus 2 specific data type sizes (value fields)
109
      size_t control_packet_size = (5 + sizeof(size_t)
```

```
110
          + ((strlen(file->name) + 1) * sizeof(char)));
111
      if (control_packet_size > connection->packet_size) {
112
        fprintf(stderr, "control_packet_size (%zu) > (%zu)
            allowed packet size",
113
             control_packet_size, connection->packet_size);
114
        return -1;
115
116
117
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
      fprintf(stderr, "send_control_packet()\n");
118
      fprintf(stderr, "\tcontrol_field=%d\n", control_field);
119
      fprintf(stderr, "\tcontrol_packet_size=%zu\n",
120
          control_packet_size);
121
      fprintf(stderr, "\tpacket_size=%zu\n", (connection->
          packet_size));
      fprintf(stderr, "\tl1=\%zu\n", sizeof(size_t));
122
      \label{lem:continuous} \texttt{fprintf(stderr, "\tfile\_size=\%zu\n", file->size);}
123
      fprintf(stderr, "\tname=%s\n", file->name);
124
125
      fprintf(stderr, "\t12=\%zu\n", strlen(file->name));
126
   #endif
127
128
      byte* control_packet;
129
      if ((control_packet = malloc(control_packet_size * sizeof(
          byte))) == NULL ) {
130
        perror("send_control_packet() control_packet malloc
            error");
131
        return -1;
      }
132
133
      control_packet[control_field_index] = control_field;
134
      // TLV (file size)
135
136
      size_t v1_length = sizeof(size_t);
137
      control_packet[control_packet_t1_index] =
          control_packet_tlv_type_filesize;
138
      control_packet[control_packet_l1_index] = v1_length;
139
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
140
141
      fprintf(stderr, "\tv1_length=%zu\n", v1_length);
142
143
144
      memcpy(control_packet + control_packet_v1_index, &(file->
          size), v1_length);
145
146
      // TLV (file name)
147
      size_t v2_length = strlen(file->name);
148
      size_t control_packet_t2_index = 4 + v1_length;
149
      size_t control_packet_12_index = control_packet_t2_index +
           1;
150
      size_t control_packet_v2_index = control_packet_12_index +
           1;
151
152
      control_packet[control_packet_t2_index] =
          control_packet_tlv_type_name;
153
      control_packet[control_packet_l2_index] = v2_length;
```

```
154
      memcpy(control_packet + control_packet_v2_index, (byte*)
          file->name,
155
          v2_length);
156
        control_packet[control_packet_l2_index + v2_length] =
        '\0';
157
      if (transmitter_write(connection, control_packet,
158
          control_packet_size)
159
          < 0) {
160
        free(control_packet);
161
        return -1;
162
163
164
      free(control_packet);
165
      return 0;
166
167
168
    int send_data_packets(struct connection* connection, struct
        file* file,
169
        size_t* num_data_bytes_sent, size_t* sequence_number)
170
   {
171
      fprintf(stderr, "send_data_packets\n");
      byte* file_data_pointer = (byte*) file->data;
172
173
      const byte* eof_data_pointer = ((byte*) file->data
174
           + file->size * sizeof(char));
175
176
      for (size_t i = 0; i < *num_data_bytes_sent; i++)</pre>
177
        file_data_pointer++;
178
179
      while (file_data_pointer < eof_data_pointer) {</pre>
180
        fprintf(stderr, "while (file_data_pointer <</pre>
            eof_data_pointer)\n");
181
        size_t max_data_size = connection->packet_size
182
             - data_packet_header_size;
183
        if (max_data_transfer > 0 && max_data_transfer <</pre>
            max_data_size) {
184
          max_data_size = max_data_transfer;
        }
185
186
187
        size_t remaining_data_bytes = file->size - *
            num_data_bytes_sent;
188
        size_t remainder = remaining_data_bytes % (max_data_size
            );
189
        size_t data_bytes_to_send =
190
             remainder == 0 ? (max_data_size) : remainder;
191
192
        size_t data_packet_size = data_bytes_to_send +
            data_packet_header_size;
193
194
        byte* data_packet;
195
        if ((data_packet = malloc(data_packet_size * sizeof(byte
            ))) == NULL ) {
196
           perror("send_control_packet() data_packet malloc error
              ");
```

```
197
           return -1;
198
199
200
         data_packet[control_field_index] = control_field_data;
201
         data_packet[data_packet_sequence_number_index] = (*
             sequence_number)
202
             % sequence_number_modulus;
203
         (*sequence_number)++;
         data_packet[data_packet_12_index] = (data_bytes_to_send
204
            / 256);
205
         data_packet[data_packet_l1_index] = (data_bytes_to_send
            % 256);
         //fprintf(stderr, "sending packet %zu\n",
206
             data_packet_sequence_number_index);
207
         fprintf(stderr, "sequence_number: %ld\n", *
             sequence_number);
208
209
         for (size_t i = 0;
210
             file_data_pointer < eof_data_pointer && i <
                 data_bytes_to_send;
             i++) {
211
212
           data_packet[i + data_packet_header_size] =
213
               (byte) file->data[*num_data_bytes_sent];
214
215
           file_data_pointer++;
216
           (*num_data_bytes_sent)++;
217
218
219
         if (transmitter_write(connection, data_packet,
             data_packet_size) < 0) {</pre>
220
           free(data_packet);
221
           \label{fig:finite} \textbf{fprintf(stderr, "transmitter write returned negative $\n$)}
               ");
222
           return -1;
223
224
225
         free(data_packet);
226
      7
227
      return 0;
228
    }
229
230
    int receive_file(char *port, int max_receive_attempts)
231
232
       int fd = 0;
233
       int attempts_left = max_receive_attempts;
234
       char *file_name;
235
       size_t file_size;
       int state = RCV_OPEN_CONNECTION;
236
237
238
       while (attempts_left) {
239
         switch (state) {
240
         case RCV_OPEN_CONNECTION:
241
           fprintf(stderr, "opening connection..\n");
242
           if ((fd = llopen(port, 0)) > 0) {
```

```
243
             state = RCV_START_CONTROL_PACKET;
244
             attempts_left = max_receive_attempts;
245
           } else {
246
             retry(&attempts_left);
247
248
           break;
249
250
         case RCV_START_CONTROL_PACKET:
251
           fprintf(stderr, "expecting control packet\n");
252
           if (receive_start_control_packet(fd, &file_name, &
               file_size) < 0) {
253
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
254
             fprintf(stderr,
255
                 "receive_start_control_packet() returned an
                     error code\n");
256
             fprintf(stderr, "\t^{d} attempts left\t^{n}",
                 attempts_left - 1);
257
    #endif
258
             retry(&attempts_left);
259
             break;
260
           } else {
261
             state = RCV_DATA_PACKETS;
262
             attempts_left = max_receive_attempts;
263
             real_file_bytes = file_size;
264
265
           break;
266
267
         case RCV_DATA_PACKETS:
268
           fprintf(stderr, "expecting data packet\n");
269
           if (receive_data_packets(fd, file_name, file_size,
               attempts_left)
270
               < 0) {
271
             receiver_stats();
272
             return -1;
273
             break;
274
           } else {
275
             state = RCV_CLOSE_CONNECTION;
276
             attempts_left = max_receive_attempts;
277
           }
278
           break;
279
         case RCV_CLOSE_CONNECTION:
280
281
           if (llclose(fd) == 0) {
282
             receiver_stats();
283
             return 0;
284
           } else {
285
             state = RCV_CLOSE_CONNECTION;
286
             retry(&attempts_left);
287
           }
288
           break;
289
         default:
290
           receiver_stats();
291
           return -1;
292
```

```
293
294
      return -1;
295
296
297
    int receive_start_control_packet(const int fd, char **
        file_name,
298
         size_t *file_size)
299
300
       byte *control_packet;
      int control_packet_length = 0;
301
302
303
       if ((control_packet_length = llread(fd, &control_packet))
304
         free(control_packet);
305
         return -1;
306
       }
307
308
      byte control_field = control_packet[control_field_index];
309
       if (control_field == control_field_start) {
310
         return parse_control_packet(control_packet_length,
             control_packet,
311
             file_name, file_size);
312
313
314
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
       fprintf(stderr, "receive_data_packet(): bad control field
315
          value\n");
316
    #endif
317
318
       free(control_packet);
319
      return -1;
320 }
321
    int receive_data_packets(const int fd, char* file_name,
        size_t file_size,
323
         int attempts_left)
324
325
      FILE* received_file = fopen(file_name, "w");
326
      int receive_return_value = 1;
327
      size_t sequence_number = 0;
328
329
   #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
330
      \label{fprintf} \begin{tabular}{ll} fprintf(stderr, "receive_data_packets()\n"); \\ \end{tabular}
331
       fprintf(stderr, "\tfile_name=%s\n", file_name);
       fprintf(stderr, "\tfile_size=%zu\n", file_size);
332
333
    #endif
334
335
       while (receive_return_value > 0 && attempts_left > 0) {
336
337
         char *file_data;
338
339
         if ((receive_return_value = receive_data_packet(fd, &
             file_data,
340
             received_file_bytes, &sequence_number)) < 0) {</pre>
```

```
341
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
342
           fprintf(stderr, "receive_data_packet() returned an
              error code\n");
343
           fprintf(stderr, "\t%d attempts left\n", attempts_left
              - 1);
344
    #endif
345
           retry(&attempts_left);
346
           receive_return_value = 1;
347
        } else {
348
           sequence_number++;
349
           received_file_bytes += receive_return_value;
350
351
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
352
           fprintf(stderr, "\treceive_return_value=%d\n",
              receive_return_value);
353
           fprintf(stderr, "\treceived_file_bytes=%zu\n",
              received_file_bytes);
354
    #endif
355
356
           if ((fwrite(file_data, sizeof(char),
              receive_return_value,
               received_file)) < 0) {</pre>
357
358
             fprintf(stderr, "Error: file write error\n");
359
             return -1;
360
361
362
           if (receive_return_value > 0) {
363
             free(file_data);
364
           }
365
        }
366
367
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
368
      fprintf(stderr, "receive_data_packets()\n");
369
      fprintf(stderr,"\tfile_data_length=%zu\n",
370
          received_file_bytes);
371
    #endif
372
373
      if (attempts_left <= 0) {</pre>
374
        return -1;
375
376
377
      return fclose(received_file);
378
    }
379
380
    int parse_control_packet(const int control_packet_length,
        byte *control_packet,
381
        char **file_name, size_t *file_size)
382
383
    // TLV (file size)
384
      if (control_packet[control_packet_t1_index]
385
          != control_packet_tlv_type_filesize) {
386
        fprintf(stderr, "parse_control_packet(): bad type 1");
387
        return -1;
```

```
388
389
      size_t v1_length = control_packet[control_packet_l1_index
          ];
390
391
      if (v1_length != sizeof(size_t)) {
392
        fprintf(stderr, "parse_control_packet(): bad L1 - file
            size length");
        return -1;
393
394
395
396
      size_t *file_size_tmp;
397
398
      if ((file_size_tmp = malloc(sizeof(size_t))) == NULL ) {
399
        perror("parse_control_packet() file_size_tmp malloc
            error");
400
        return -1;
401
402
403
      memcpy(file_size_tmp, (control_packet +
          control_packet_v1_index),
404
          v1_length);
405
      *file_size = *file_size_tmp;
406
407
    // TLV (file name)
408
      size_t control_packet_t2_index = control_packet_v1_index +
           v1_length + 1;
409
      size_t control_packet_12_index = control_packet_t2_index +
           1;
410
      size_t control_packet_v2_index = control_packet_l2_index +
           1;
411
412
      byte t2 = *(control_packet + control_packet_t2_index);
413
414
      if (t2 != control_packet_tlv_type_name) {
415
        fprintf(stderr, "parse_control_packet(): bad type 2");
416
        free(file_size_tmp);
417
        return -1;
      }
418
419
420
      size_t v2_length = *(control_packet +
          control_packet_12_index);
421
422
      if ((*file_name = malloc(v2_length * sizeof(char))) ==
          NULL ) {
423
        perror("parse_control_packet() file_name malloc error");
424
        free(file_size_tmp);
425
        return -1;
      }
426
427
      memcpy(*file_name, (control_packet +
428
          control_packet_v2_index), v2_length);
429
430
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
431
      fprintf(stderr, "\tl1=%zu\n", v1_length);
```

```
432
      fprintf(stderr, "\tfile_size=%zu\n", *file_size);
      fprintf(stderr, "\t12=%zu\n", v2_length);
433
      fprintf(stderr, "\tname=%s\n", *file_name);
434
435
    #endif
436
      free(control_packet);
437
      return 0;
438
439
440
    int parse_data_packet(const int data_packet_length, byte *
        data_packet,
441
        char **data, size_t* sequence_number)
442
    {
443
      int data_size = data_packet[data_packet_12_index] * 256
444
          + data_packet[data_packet_l1_index];
445
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
446
      fprintf(stderr, "parse_data_packet()\n");
      fprintf(stderr, "\tcontrol_field=%d\n", data_packet[
447
          control_field_index]);
448
      fprintf(stderr, "\tsequence_number=%d\n",
449
          data_packet[data_packet_sequence_number_index]);
450
      fprintf(stderr, "\tdata_size=%d\n", data_size);
451
    #endif
452
453
      if ((*data = malloc(sizeof(char) * data_size)) == NULL ) {
454
        perror("parse_data_packet() data malloc error");
455
        return -1;
456
457
458
      memcpy(*data, (data_packet + data_packet_header_size *
          sizeof(byte)),
459
          data_size);
460
461
      size_t received_sequence_number =
462
          data_packet[data_packet_sequence_number_index];
463
      size_t expected_sequence_number = *sequence_number
464
          % sequence_number_modulus;
465
      if (received_sequence_number != expected_sequence_number)
466
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
467
        {\tt fprintf(stderr, "bad packet sequence number: (received \%}
            zu) <-> (expected %zu)\n", received_sequence_number,
             expected_sequence_number);
468
        free(data_packet);
469
        return -1;
470
    #endif
471
        if (received_sequence_number > expected_sequence_number)
472
473
          while (*sequence_number % sequence_number_modulus
474
               != received_sequence_number) {
475
             (*sequence_number)++;
476
             lost_packets++;
477
478
        } else {
```

```
479
           duplicated_packets++;
480
           *sequence_number = expected_sequence_number;
481
482
               free(data_packet);
483
          free(*data);
    //
484
           return -1;
485
      }
486
      free(data_packet);
487
      return data_size;
488 }
489
490
    int llread(const int fd, byte **packet)
491
492
      struct connection* c = &g_connections[fd];
493
494
    // maximum size of a packet
495
      size_t packet_size = c->packet_size * sizeof(byte);
496
497
      if ((*packet = malloc(packet_size)) == NULL ) {
        perror("llread() packet malloc error");
498
499
        return -1;
500
501
502
      int packet_length = 0;
503
      if (c->is_active) {
504
        if ((packet_length = receiver_read(c, *packet,
            packet_size,
505
             NUM_FRAMES_PER_CALL)) < 0) {</pre>
506
           fprintf(stderr, "llread(): error in receiver_read()\n"
              );
507
           free(*packet);
508
           return -1;
        }
509
510
      } else {
511
        fprintf(stderr, "llread(): connection is not active\n");
512
        free(*packet);
513
        return -1;
      }
514
515
516
      return packet_length;
517
518
519
    int receive_data_packet(const int fd, char **file_data,
520
        size_t received_file_bytes, size_t* sequence_number)
521
522
      byte *data_packet;
523
      int data_packet_length = 0;
524
      if ((data_packet_length = llread(fd, &data_packet)) < 0) {</pre>
525
526
        return -1;
527
528
529
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
530
      fprintf(stderr, "receive_data_packet()\n");
```

```
531
      fprintf(stderr, "\treceived_data_bytes=%d\n",
          data_packet_length);
532
533
534
      byte control_field = data_packet[control_field_index];
535
      if (control_field == control_field_data) {
536
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
537
         fprintf(stderr, "\tdata packet\n");
538
    #endif
539
540
         return parse_data_packet(data_packet_length, data_packet
             , file_data,
541
             sequence_number);
542
      } else if (control_field == control_field_end) {
543
    #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
544
         fprintf(stderr, "\tend control packet\n");
545
    #endif
546
         char* file_name;
547
         size_t file_size;
548
          \textbf{if} \hspace{0.2cm} (\texttt{parse\_control\_packet}(\texttt{data\_packet\_length}, \hspace{0.2cm} \texttt{data\_packet} \\
             , &file_name,
549
             &file_size) == 0) {
550
           return 0;
551
         } else {
552
           return -1;
553
         }
554
555
556
      fprintf(stderr, "receive_data_packet(): bad control field
          value\n");
557
      free(data_packet);
558
      return -1;
559 }
560
561 int llopen(char *port, int transmitter)
562 {
563
      struct connection conn;
564
      strcpy(conn.port, port);
565
      conn.frame_size = FRAME_SIZE;
566
      conn.micro_timeout_ds = MICRO_TIMEOUT_DS;
567
      conn.timeout_s = TIMEOUT_S;
568
      conn.num_retransmissions = NUM_RETRANSMISSIONS;
569
      conn.close_wait_time = CLOSE_WAIT_TIME;
570
      conn.packet_size = FRAME_SIZE;
571
572
      if ((conn.is_transmitter = transmitter)) {
573
         if (transmitter_connect(&conn) < 0) {</pre>
574
           return -1;
         }
575
576
      } else {
577
         if (receiver_listen(&conn)) {
578
           return -1;
579
580
      }
```

```
581
582
      g_connections[conn.fd] = conn;
583
      return conn.fd;
584 }
585
586
    void print_status(time_t t0, size_t num_bytes, unsigned long
         counter)
587
588
      double dt = difftime(time(NULL), t0);
589
      double speed = ((double) (num_bytes * 8)) / dt;
      fprintf(stderr, "----\n");
590
591
      fprintf(stderr,
592
           "Link layer transmission %ld: %lf bit per sec; %ldB of
               data\n",
593
           counter, speed, num_bytes);
594
      fprintf(stderr, "-----\n");
595 }
596
597
   int llclose(const int fd)
598 {
599
     return disconnect(&g_connections[fd]);
600
601
602
    void receiver_stats()
603
      fprintf(stdout, "Receiver statistics\n");
604
      fprintf(stdout, "\treceived file bytes/file bytes:%zu/%zu\
605
          n",
606
          received_file_bytes, real_file_bytes);
607
      fprintf(stdout, \ "\tlost \ packets: \n", \ lost\_packets);
      fprintf(stdout, "\tduplicated packets:%zu\n",
608
          duplicated_packets);
609 }
610
611 void retry(int* attempt)
612 {
613
      (*attempt)--;
614
     if (*attempt <= 0)</pre>
615
        return;
616 #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
      fprintf(stderr, "\tnew attempt in 5 seconds .");
617
618 #endif
619
      sleep(1);
620 #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
621
      fprintf(stderr, " .");
622 #endif
623
      sleep(1);
624 \quad \hbox{\tt\#ifdef} \quad \texttt{APPLICATION\_LAYER\_DEBUG\_MODE}
625
      fprintf(stderr, " .");
626 #endif
627
     sleep(1);
628 \quad \hbox{\tt\#ifdef} \quad \texttt{APPLICATION\_LAYER\_DEBUG\_MODE}
     fprintf(stderr, " .");
630 #endif
```

```
631    sleep(1);
632  #ifdef APPLICATION_LAYER_DEBUG_MODE
633    fprintf(stderr, " .\n");
634  #endif
635    sleep(1);
636 }
```

# A.2 Camada de ligação de dados

### serial\_port.c

```
1 #include <sys/types.h>
2 #include <sys/stat.h>
3 #include <fcntl.h>
4
   #include <termios.h>
  #include <stdio.h>
5
   #include <strings.h>
   #include <stdlib.h>
   #include <unistd.h>
9 #include <fcntl.h>
10 #include <errno.h>
11
12 #include "netlink.h"
13 #include "serial_port.h"
14
15 \quad {\tt typedef \ unsigned \ char \ byte;}
16
   int serial_port_baudrate = B19200;
17
18 #define _POSIX_SOURCE 1 /* POSIX compliant source */
19
20 struct termios g_oldtio;
21
22 byte g_previous_last_byte = 0;
23 byte serial_port_previous_last_byte()
24 {
25
     return g_previous_last_byte;
26
   }
27
28 byte g_last_byte = 0;
29
   byte serial_port_last_byte()
30 {
31
     return g_last_byte;
32 }
33
34
   int serial_port_open(const char *dev_name, const int
       micro_timeout)
35
   #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
36
37
     fprintf(stderr,"serial_port_open(): entering function; dev
          = %s\n, timeout = \
38
                %d\n",dev_name,micro_timeout);
39
   #endif
40
41
     /*
```

```
42
       Open serial port device for reading and writing and not
          as controlling
43
       tty because we don't want to get killed if linenoise
          sends CTRL-C.
44
      int fd = -1;
45
46
      struct termios newtio;
47
48
     fd = open(dev_name, O_RDWR | O_NOCTTY);
49
     if (fd < 0) {</pre>
50
       perror(dev_name);
51
       return -1;
52
53
54
   #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
55
     \label{eq:fprintf} \texttt{fprintf(stderr,"isatty()=\%d, ttyname()=\%s\n",isatty(fd),}
         ttyname(fd));
56
     fprintf(stderr, "fd = %d\n",fd);
57
   #endif
58
59
     /* Port settings */
     if (tcgetattr(fd, &g_oldtio) == -1) { /* save current port
60
          settings */
61
        perror("tcgetattr");
62
       return -1;
     }
63
64
     bzero(&newtio, sizeof(newtio)); /* clear struct for new
65
         port settings */
66
     newtio.c_cflag = serial_port_baudrate | CS8 | CLOCAL |
         CREAD;
     newtio.c_iflag = IGNPAR;
67
68
     newtio.c_oflag = 0;
69
     newtio.c_lflag = 0;
70
71
     /* 0 => inter-character timer unused */
72
     newtio.c_cc[VTIME] = micro_timeout;
73
74
     /* VMIN=1 => blocking read until 1 character is received
         */
75
     //newtio.c_cc[VMIN] = (micro_timeout == 0) ? 1 : 0;
     newtio.c_cc[VMIN] = 1;
76
77
   #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
78
79
     fprintf(stderr,"serial_port_open(): timeout=%d, c_cc[VMIN
         ] = %d n'', micro_timeout,
80
          newtio.c_cc[VMIN]);
81
   #endif
82
     tcflush(fd, TCIFLUSH);
83
     if (tcsetattr(fd, TCSANOW, &newtio) == -1) {
84
85
       perror("tcsetattr");
86
       exit(-1);
87
```

```
88
      return fd;
89 }
90
91
    int serial_port_close(int fd, int close_wait_time)
92 {
93 #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
      {\tt fprintf(stderr,"serial\_port\_close(): waiting \ \%d \ seconds \ to}
94
           close...\n",
95
           close_wait_time);
   #endif
96
97
      sleep(close_wait_time);
98
99
      int ret = tcsetattr(fd, TCSANOW, &g_oldtio);
100
      if (ret == -1) {
101
        perror("tcsetattr");
102
        return -1;
103
      }
104
      return close(fd);
105
    }
106
    int serial_port_write(int fd, byte *data, int len)
107
108
109
    #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
110
      fprintf(stderr, "serial_port_write(): writting: length = %d
          , fd = %d\n", len, fd);
    #endif
111
112
113
        //fprintf(stderr, "write\n");
114
      int result = write(fd, data, len);
115
116
      if (result < 0) {</pre>
        fprintf(stderr, "serial_port_write(): error %d, errno =
117
            %x\n", result,
118
            errno);
119
    #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
120
      } else {
        fprintf(stderr, "serial_port_write(): wrote %d bytes\n",
121
            result);
122 #endif
123
      }
124
125
      return result;
126 }
127
128
    /** \brief Read from serial port until either:
129
     * - a delimiter char is found
     * - the maximum number of chars is read
130
131
     * - there is a timeout
132
133
     * Oreturn Number of chars read or negative number if error
134
135 int serial_port_read(int fd, byte *data, byte delim, int
        maxc)
136 {
```

```
#ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
137
138
      fprintf(stderr, "serial_port_read(): entering function\n");
139
      fprintf(stderr,"
                                             delimiter = %x\n",(
          char)delim);
140
   #endif
141
142
      g_previous_last_byte = g_last_byte;
143
144
        //fprintf(stderr, "read\n");
      byte *p = data;
145
      int nc = 0; // num chars read so far
146
147
      do {
148
        int ret = read(fd, &g_last_byte, 1);
149
        if (ret == 0) {
150
    #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
151
          fprintf(stderr, "serial_port_read(): micro timeout tick
              \n");
152 #endif
153
           break;
154
        } else if (ret < 0 && errno == EINTR) { // interrupted,</pre>
            possibly by an alarm
    #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
155
156
        fprintf(stderr,"serial_port_read(): received interrupt\n
157
    #endif
158
          return 0;
        } else if (ret < 0) {</pre>
159
160
    #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
161
          fprintf(stderr, "serial_port_read(): ret = %d, errno =
              %d\n",ret,errno);
162 #endif
163
        }
    #ifdef SERIAL_PORT_PRINT_ALL_CHARS
164
165
        fprintf(stderr,"< %x\n",g_last_byte);</pre>
166
        //fprintf(stderr, "c: %d/%c, nc: %d, ret: %d\n",c,c,nc,
            ret);
167
   #endif
168
169
        *p++ = g_last_byte;
170
        nc++;
171
      } while (nc < maxc && g_last_byte != delim);</pre>
172
    #ifdef SERIAL_PORT_DEBUG_MODE
173
      //fprintf(stderr, "serial_port_read(): read(%d): %.*s\n",
174
          nc,nc,data);
175
   #endif
176
177
      return nc;
178 }
 data_link.c
 1 #include <stdio.h>
```

```
3 #include "serial_port.h"
 4 #include "data_link.h"
 5 #include "data_link_codes.h"
 6 \quad \hbox{\tt\#include} \quad \hbox{\tt"data\_link\_io.h"}
 7 #include <string.h>
8 #include <stdlib.h>
9
10 #define TRUE 1
11 #define FALSE 0
12
13 static long g_use_limited_rejected_retries = 1; // true or
       false
14
15 byte data_reply_byte(unsigned long frame_number, int
       accepted)
16
   {
     return (accepted ? C_RR : C_REJ) | ((frame_number % 2) ? 0
17
          : (1 << 7));
18
   }
19
20
   byte data_control_byte(unsigned long frame_number)
21
22
     return (frame_number % 2 == 0) ? 0 : (1 << 6);</pre>
   }
23
24
25
   static int handle_disconnect(struct connection* conn)
26
27
     int ret = 0;
28
29
     int ntries = conn->num_retransmissions;
30
      while (1) {
31
        struct frame reply;
32
        if ((ntries = f_send_acknowledged_frame(conn->fd, ntries
33
            conn->timeout_s, DISC, &reply)) < 0) {</pre>
34
          ret = -1;
35
          break;
36
        }
37
        if (reply.control == C_UA) {
38
          break;
39
        }
40
      }
41
42
      conn->is_active = 0;
43
      if (serial_port_close(conn->fd, 0) < 0 || ret < 0) {</pre>
44
        return -1;
      }
45
46
      return 0;
47 }
48
49
50
    * TRANSMITTER
51
    */
52
```

```
53 /** \brief Establish logical connection.
54
55
    * Open serial port, send SET, receive UA. */
56 int transmitter_connect(struct connection* conn)
57
58
     conn->is_active = 0;
     conn->max_buffer_size = LL_MAX_PAYLOAD_STUFFED;
59
60
     conn->frame_number = 0;
61
     if ((conn->fd = serial_port_open(conn->port, conn->
62
        micro_timeout_ds)) < 0) {
63
   #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
64
       fprintf(stderr,
65
           "transmitter_connect(): could not open %s\n",conn->
               port);
66
   #endif
67
       return conn->fd;
68
69
70
     /* Send SET frame and receive UA. */
71
     int ntries = conn->num_retransmissions;
72
     while (1) {
73
       struct frame reply;
74
       if ((ntries = f_send_acknowledged_frame(conn->fd, ntries
           conn->timeout_s, SET, &reply)) < 0) {</pre>
75
   #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
76
77
         fprintf(stderr,"transmitter_connect(): no connection.\
             n");
78
   #endif
79
         return -1;
80
       }
81
82
       if (reply.control == C_UA) {
83
         break;
84
       }
85
     }
86
87
     conn->is_active = 1;
88 #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
89
     fprintf(stderr, "Connection established.\n");
90 #endif
91
     return 0;
92
   }
93
94
   int transmitter_write(struct connection* conn, byte*
       data_packet, size_t size)
95
     fprintf(stderr," #-####################### \n
96
         ");
97
     fprintf(stderr,"\n");
     fprintf(stderr," BEGIN TRANSMIT %zu\n", conn->frame_number
98
        ):
     fprintf(stderr, "\n");
```

```
fprintf(stderr," ####################### \n
100
101
102
      struct frame out_frame = { .address = A, .control =
          data_control_byte(
103
          conn->frame_number), .size = size, .data = data_packet
               };
104
105
      byte success_rep = data_reply_byte(conn->frame_number,
          TRUE):
106
      byte rej_rep = data_reply_byte(conn->frame_number, FALSE);
107
        fprintf(stderr, "success_rep = %x\n", success_rep);
108
        fprintf(stderr, "rej_rep = %x\n", rej_rep);
109
110
      /* Send data frame and receive confirmation. */
111
      int ntries = conn->num_retransmissions;
112
      while (1) {
113
        struct frame reply_frame;
114
            fprintf(stderr,"trying to send frame %lu\n",conn->
                frame_number);
115
        if ((ntries = f_send_acknowledged_frame(conn->fd, ntries
116
            conn->timeout_s, out_frame, &reply_frame)) < 0) {</pre>
117
                 fprintf(stderr, "failed acknowledged frame\n");
118
          return -1;
119
120
            fprintf(stderr," ---- control = %x\n",reply_frame.
                control);
121
        if (reply_frame.control == rej_rep) {
122
                 fprintf(stderr, "rejected frame\n");
123
          if (g_use_limited_rejected_retries) {
124
             --ntries;
125
126
        }
127
        if (reply_frame.control == success_rep) {
128
                 fprintf(stderr, "accepted frame\n");
129
          break;
130
        }
131
      }
132
133
      conn->frame_number++;
134
        fprintf(stderr, "new frame number: %zu\n",conn->
           frame_number);
135
      return 0;
136
    }
137
    /** \brief Establish logical connection.
138
139
     * Open serial port, send SET, receive UA. */
140
    int disconnect(struct connection* conn)
141
142
143
      int return_value = 0;
144
145
      /* Send DISC and receive DISC. */
```

```
146
      int ntries = conn->num_retransmissions;
147
      while (1) {
148
        struct frame reply;
149
         if ((ntries = f_send_acknowledged_frame(conn->fd, ntries
             conn->timeout_s, DISC, &reply)) < 0) {</pre>
150
           return_value = -1;
151
152
           break;
153
154
        if (reply.control == C_DISC) {
155
          break;
156
157
      }
158
159
      if (return_value >= 0) {
        if (f_send_frame(conn->fd, UA) != SUCCESS_CODE) {
160
161
           return_value = -1;
162
        }
163
      }
164
165
      conn->is_active = 0;
166
167
      // Close port
168
      if (serial_port_close(conn->fd, conn->close_wait_time) 
          0) {
169
        return_value = -1;
170
171
172
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
173
      if (return_value < 0) {</pre>
174
        fprintf(stderr, "disconnect(): failed to close connection
            .\n");
175
      }
176
   #endif
177
      return return_value;
178 }
179
180 /*
    * RECEIVER
181
182
    */
183
184
    // TODO
185
    int receiver_listen(struct connection* conn)
186 {
187
      conn->max_buffer_size = LL_MAX_PAYLOAD_STUFFED;
188
      conn->frame_number = 0;
189
190
      if ((conn->fd = serial_port_open(conn->port, conn->
          micro_timeout_ds)) < 0) {
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
191
        fprintf(stderr,"listen(): could not open %s\n",conn->
192
            port);
193 #endif
194
        return conn->fd;
```

```
195
196
197
      while (1) {
198
        struct frame in;
        if (f_receive_frame(conn->fd, &in, 0) == ERROR_CODE) {
199
200
          return -1;
201
202
            fprintf(stderr, "receiver_listen: %x\n",in.control);
203
        if (in.control == C_SET) {
204
          f_send_frame(conn->fd, UA);
205
          conn->is_active = 1;
206
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
207
          fprintf(stderr,"listen(): connection established.\n");
208
    #endif
209
          return 0;
210
        }
211
      }
212
   }
213
214
    int receiver_read(struct connection* conn, byte *begin,
       size_t max_data_size,
215
        const int max_num_frames)
216
    {
217
      int num_frames = 0;
218
      byte *p = begin;
219
      byte *end = begin + max_data_size;
220
221
      while (p < end && (num_frames < max_num_frames ||</pre>
         max_num_frames == 0)) {
222
        \n");
        fprintf(stderr,"\n");
223
224
        fprintf(stderr," BEGIN RECEIVE %zu\n", conn->
           frame_number);
225
        fprintf(stderr,"\n");
        226
           \n");
227
228
        struct frame in;
229
        in.data = p;
230
        in.max_data_size = end - p;
231
        Return_e ret = f_receive_frame(conn->fd, &in, 0);
232
233
        if (ret == ERROR_CODE) {
234
         return -1;
235
        } else if (ret == TIMEOUT_CODE) {
236
          break;
237
        } else if (ret == BADFRAME_CODE) {
238
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
239
          fprintf(stderr,"receiver_read(): parsing: bad frame.\n
             ");
240
    #endif
241
242
           * Send 'bad frame' acknowledgment.
```

```
243
244
           byte c_out = data_reply_byte(conn->frame_number, FALSE
245
           if (f_send_frame(conn->fd, FRAME(c_out)) !=
              SUCCESS_CODE) {
246
             break;
247
          }
248
        } else if (in.control == C_DISC) {
249
           handle_disconnect(conn);
250
           break;
251
        } else if (in.control != data_control_byte(conn->
            frame_number)) {
252
253
            * Frame number mismatch.
254
255
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
256
           fprintf(stderr, "receiver_read(): bad control byte.\n")
257
           fprintf(stderr, "receiver_read(): %x, %x.\n",
               in.control,data_control_byte(conn->frame_number));
258
259
    #endif
260
           byte control = data_reply_byte(conn->frame_number,
              FALSE);
261
           // reject this frame
262
           if (f_send_frame(conn->fd, FRAME(control)) !=
              SUCCESS_CODE) {
263
             break;
264
           }
265
        } else {
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
266
267
           fprintf(stderr,"receiver_read(): received: \"%.*s\".\n
268
               (int)in.size,p);
269
    #endif
270
271
           num_frames++;
272
           p += in.size;
273
274
           byte control = data_reply_byte(conn->frame_number,
              TRUE);
275
           if (f_send_frame(conn->fd, FRAME(control)) !=
              SUCCESS_CODE) {
276
             break;
277
           }
278
           conn->frame_number++;
                 fprintf(stderr, "new frame number: %zu\n",conn->
279
                     frame_number);
280
        }
      }
281
282
      return p - begin;
283
    }
284
285
    // TODO
286 int wait_for_disconnect(struct connection* conn, int timeout
```

```
)
287 {
288
      while (1) {
289
        struct frame in;
290
        f_receive_frame(conn->fd, &in, 0);
291
        if (in.control == C_DISC) {
292
          return handle_disconnect(conn);
        } else {
293
294
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
295
          fprintf(stderr,
296
               "receiver_wait_disconnect(): frame ignored, C=\%x.\
                  n",
297
               in.control);
298
    #endif
299
       }
300
301
      return -1;
302 }
303
   #if 0
304
305
306
307
    // Function to print the pack content
308
    char* packet_content(const char* packet, const int size)
309
310
      const char *hex = "0123456789ABCDEF";
311
      char *content = (char *) malloc(sizeof(char) * (3 * size))
         ;
312
      char *pout = content;
313
      const char *pin = packet;
314
315
      int i;
316
317
      if (pout) {
318
319
        for (i = 0; i < size - 1; i++) {</pre>
320
          *pout++ = hex[(*pin>>4)&0xF];
321
          *pout++ = hex[(*pin++)&0xF];
322
          *pout++ = ';';
323
324
        *pout++ = hex[(*pin>>4)&0xF];
325
        *pout++ = hex[(*pin++)&0xF];
326
        *pout = 0;
327
328
329
      return content;
330 }
331 #endif
 data_link_io.c
 1 #include <stdio.h>
 2 #include <unistd.h>
 3 #include <signal.h>
```

```
4 #include <stdlib.h>
6 #include "serial_port.h"
   #include "data_link.h"
7
8 #include "data_link_io.h"
9 \quad \hbox{\tt\#include} \quad \hbox{\tt"data\_link\_codes.h"}
10 #include "byte.h"
11
12 volatile int g_timeout_alarm = 0;
13 void set_timeout_alarm()
14 {
     g_timeout_alarm = 1;
15
16 }
17
18
   static byte g_buffer[LL_MAX_FRAME_SZ]; /** Local array for
       frame building. */
19  static long g_sent_frame_counter = 0;
20 static long g_rec_frame_counter = 0;
21 static long g_header_bcc_error_counter = 0;
22 static long g_data_bcc_error_counter = 0;
23
   struct frame FRAME(const byte control)
24
25
26
     struct frame super = { .address = A, .control = control, .
         size = 0 };
27
     return super;
   }
28
29
30
   void f_print_frame(const struct frame frame)
31
32
     fprintf(stderr, "Frame:\n");
33
      \label{eq:continuous} \texttt{fprintf(stderr, "A:\%o C:\%o S:\%zu\n", frame.address, frame.}
          control,
34
          frame.size);
35
      if (frame.size > 0) {
36
        for (int i = 0; i < frame.size; i++) {</pre>
37
          putc(frame.data[i], stderr);
        }
38
39
       putc('\n', stderr);
40
41
     putc('\n', stderr);
   }
42
43
44
   void f_dump_frame_buffer(const char *filename)
45
46
      FILE* f;
      if ((f = fopen(filename, "w")) == NULL ) {
47
        fprintf(stderr, "f_dump_frame_buffer(): file error: line
48
            : %d\n",
49
            __LINE__);
50
      } else if (fprintf(f, "%.*s", LL_MAX_FRAME_SZ, g_buffer) <</pre>
51
        fprintf(stderr, "f_dump_frame_buffer(): file error: line
            : %d\n",
```

```
__LINE__);
52
53
     } else if (fclose(f) == EOF) {
54
       fprintf(stderr, "f_dump_frame_buffer(): file error: line
           : %d\n",
55
            __LINE__);
56
     }
57 }
58
59
   /* Reads array and builds a "struct Frame* frame*" from it
60
    * - checks if its a supervision or data frame
61
    * - checks bcc
    * - destuffs bytes
62
   netlink.c * - returns SUCCESS_CODE, ERROR_CODE, or
      BADFRAME_CODE (when bcc is wrong, or
64
        data is too large)
65
    */
66
   static Return_e parse_frame_from_array(struct frame* frame,
       byte *a)
67
68
   #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
69
     fprintf(stderr," parse_frame_from_array(): entering
         function.\n");
70
     //f_dump_frame_buffer("FRAME");
71
   #endif
72
     if (*a++ != FLAG) {
73
   #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
74
        fprintf(stderr," parse_frame_from_array(): error:
75
           missing flag: \
76
                    (line %d).\n",__LINE__);
77
   #endif
78
      return ERROR_CODE;
79
80
     for (int i = 0; i \le 2; i++) { // the next fields should
         not have a FLAG
81
       if (a[i] == FLAG) {
   #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
82
83
         fprintf(stderr," parse_frame_from_array(): error:
             unexpected flag \
                        (line %d).\n",__LINE__);
84
85
   #endif
86
         return BADFRAME_CODE;
87
88
     }
89
90
     frame -> address = *a++;
91
     frame -> control = *a++;
92
     const byte header_bcc = *a++;
     if (header_bcc != (frame->address ^ frame->control)) {
93
   #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
94
       fprintf(stderr," parse_frame_from_array(): error:
95
           header bcc: %d.\n",__LINE__);
96
   #endif
       ++g_header_bcc_error_counter;
```

```
98
        return BADFRAME_CODE;
99
100
      frame -> size = 0;
101
102
      /* Supervision frame */
      if (*a == FLAG) {
103
104
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
105
        fprintf(stderr," parse_frame_from_array(): read a
            supervision frame.\n");
106
    #endif
107
        return SUCCESS_CODE;
108
109
110
      if (*(a + 1) == FLAG) {
111
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
112
        fprintf(stderr," parse_frame_from_array(): error: only
            1B remaining.\n");
113 #endif
114
        return BADFRAME_CODE;
115
116
117
      /* Data frame */
118
      byte data_bcc = 0;
119
      size_t num_bytes = 0;
120
      while (1) {
        if (num_bytes > LL_MAX_PAYLOAD_STUFFED) {
121
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
122
123
           \label{printf(stderr," parse_frame_from_array(): line \%d.\n} d.\n
              ",__LINE__);
    #endif
124
          return BADFRAME_CODE;
125
126
127
        if (frame->size > frame->max_data_size) {
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
          fprintf(stderr," parse_frame_from_array(): line %d.\n
              ",__LINE__);
   #endif
130
131
          return BADFRAME_CODE;
132
        }
133
134
        byte c;
135
        if (a[num_bytes] == BS_ESC) {
          fprintf(stderr, "---\n");
136
137
           // remove byte stuffing
138
          ++num_bytes;
139
          c = BS_OCT ^ a[num_bytes];
140
        } else {
141
           c = a[num_bytes];
142
        }
143
             ++num_bytes;
             frame -> data[frame -> size++] = c;
144
145
             fprintf(stderr, "x \in , c);
146
147
```

```
148
         * Stop loop condition.
149
150
        if (a[num_bytes] == FLAG) {
151
          if (frame->data[frame->size-1] != data_bcc) {
152
            ++g_data_bcc_error_counter;
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
153
            fprintf(stderr,"parse_frame_from_array(): data bcc
154
                error: line %d.\n",__LINE__);
155
            fprintf(stderr, "frame size ld\n", frame->size);
            fprintf(stderr, "data bcc = %x\n", data_bcc);
156
157
            fprintf(stderr, "a[num_bytes-1] = x = x = a 
                -1]);
158
    #endif
159
            return BADFRAME_CODE;
160
          }
161
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
162
          fprintf(stderr," parse_frame_from_array(): successful
               read.\n");
163
    #endif
164
          return SUCCESS_CODE;
165
        } else {
166
                 data_bcc ^= c;
167
                 fprintf(stderr, "c = %x, bcc = %x\n",c,data_bcc);
168
            }
169
170
171
    }
172
173 static byte *
   copy_and_stuff_bytes(byte *dest, const byte *src, const
        size_t src_size)
175
      int bcc = 0;
176
177
      for (int i = 0; i <= src_size; ++i) {</pre>
178
            byte c;
179
             if (i != src_size) {
180
                 c = src[i];
181
                 bcc ^= c;
182
                 fprintf(stderr,"c = %x, bcc = %x\n",c,bcc);
183
                 //fprintf(stderr, "%2x\n", c);
184
            } else {
185
                 fprintf(stderr,"bcc = %x n,bcc);
186
                 c = bcc;
187
            }
188
        if (c == FLAG || c == BS_ESC) {
189
          *dest++ = BS_ESC;
          *dest++ = BS_OCT ^ c;
190
191
        } else {
192
          *dest++ = c;
193
        }
194
      }
      fprintf(stderr, "size %ld (not counting bcc)\n", src_size)
195
196
      return dest;
```

```
197 }
198
199
    /** \brief Send any type of frame.
200
201
     * Compose a g\_buffer[] array from a Frame and send it to
         the serial port.
202
203
     * @return ERROR_CODE or ERROR_SUCCESS.
204
    Return_e f_send_frame(const int fd, const struct frame frame
205
206
    {
207
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
208
      fprintf(stderr, "f_send_frame(): beginning frame writing (C
          =0x\%2x, %zu bytes)\n",
209
           frame.control,frame.size);
210
    #endif
211
212
      byte *bp = g_buffer;
213
214
      *bp++ = FLAG;
215
216
      // write header
217
      *bp++ = frame.address;
218
      *bp++ = frame.control;
219
      *bp++ = frame.address \hat{} frame.control; // bcc
220
221
      // copy data
222
      if (frame.size > LL_MAX_PAYLOAD_UNSTUFFED) {
223
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
224
        fprintf(stderr,"f_send_frame(): tried to send too big a
            frame \
225
                     (%zu bytes)\n",frame.size);
226
    #endif
227
        return ERROR_CODE;
228
      } else if (frame.size > 0) { // frame might be 0 if it is
229
          supervision
230
        bp = copy_and_stuff_bytes(bp, frame.data, frame.size);
231
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
232
        fprintf(stderr,"f_send_frame(): unstuffed data size %ld
            .\n",frame.size);
233
    #endif
234
      }
235
236
      *bp++ = FLAG;
237
238
      if (serial_port_write(fd, g_buffer, bp - g_buffer) < 0) {</pre>
239
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
240
        fprintf(stderr, "f_send_frame(): writting failed.\n");
241
    #endif
242
        return ERROR_CODE;
243
244
      ++g_sent_frame_counter;
```

```
245 \quad \hbox{\tt \#ifdef} \quad \hbox{\tt DATA\_LINK\_DEBUG\_MODE}
246
       fprintf(stderr, "f_send_frame(): finished sending frame #%
          ld\n",
247
           g_sent_frame_counter);
248
    #endif
249
      return SUCCESS_CODE;
250 }
251
252 void start_alarm(int s)
253 {
254 #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
255
      fprintf(stderr, "Setting alarm: %d sec.\n",s);
256 #endif
257
      signal(SIGALRM, set_timeout_alarm); // TODO: put in init
          function
258
      g_timeout_alarm = 0;
259
      alarm(s);
260 }
261
262 /**
263
    Return_e f_receive_frame(const int fd, struct frame* frame,
        const int timeout_s)
265
    {
266
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
      fprintf(stderr," f_receive_frame(): beginning frame
267
          reception.\n");
268
    #endif
269
      const int using_timeout = (timeout_s > 0);
270
271
272
      if (using_timeout) {
273
         start_alarm(timeout_s);
274
275
      while (1) {
276
        while (serial_port_last_byte() != FLAG) { // first flag
277
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
278
         fprintf(stderr," f_receive_frame(): looking for next
            flag.\n");
279
    #endif
280
281
           if (serial_port_read(fd, g_buffer, FLAG,
              LL_MAX_FRAME_SZ) < 0) {
282
             return ERROR_CODE;
           }
283
284
           if (using_timeout && g_timeout_alarm) {
285
             return TIMEOUT_CODE;
286
287
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
288
289
          fprintf(stderr," f_receive_frame(): last byte=%x.\n",
290
               serial_port_last_byte());
291
    #endif
292
```

```
293
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
294
         fprintf(stderr," f_receive_frame(): First FLAG detected
            .\n");
295
    #endif
296
        g_buffer[0] = FLAG;
297
298
         // skip initial flags and read
299
         while (1) {
           if (using_timeout) {
300
301
            start_alarm(timeout_s);
302
303
           int ret = serial_port_read(fd, g_buffer + 1, FLAG,
304
               LL_MAX_FRAME_SZ - 1);
305
           if (using_timeout && g_timeout_alarm) {
306
             return TIMEOUT_CODE;
307
           }
308
           if (ret < 0) {</pre>
             fprintf(stderr, " f_receive_frame(): error.\n");
309
310
             return -1;
311
           }
312
           if (ret > 1) {
313
             break;
314
315
        }
316
         if (serial_port_last_byte() == FLAG) { // final flag
317
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
318
319
         fprintf(stderr," f_receive_frame(): Last FLAG detected
            .\n");
320
    #endif
321
           Return_e ret = parse_frame_from_array(frame, g_buffer)
322
           if (ret == SUCCESS_CODE) {
323
             ++g_rec_frame_counter;
324
325
                 else if (ret == BADFRAME_CODE) {
326
                     fprintf(stderr,"bad frame detected while
                         parsing\n");
327
                 }
328
           return ret;
329
        }
330
         if (using_timeout && g_timeout_alarm) {
331
           return TIMEOUT_CODE;
332
333
      }
334
    }
335
    /** Sends 'frame' and gets reply. */
336
337
    int f_send_acknowledged_frame(const int fd, const unsigned
        num_retransmissions,
338
        const int timeout_s, struct frame out_frame, struct
            frame *reply)
339
340
      int ntries = (num_retransmissions <= 0) ? -1 :</pre>
```

```
num_retransmissions;
341
342
       while (ntries > 0) {
343
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
344
         fprintf(stderr, "f_send_acknowledged_frame(): ntries = %d
             .\n",ntries);
345
    #endif
346
347
         if (f_send_frame(fd, out_frame) == ERROR_CODE) {
348
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
349
           fprintf(stderr, "f_send_acknowledged_frame(): error
               writting\n");
350
    #endif
351
           return -1;
352
         }
353
354
         reply->control = 0;
355
         Return_e ret = f_receive_frame(fd, reply, timeout_s);
356
357
         if (ret == ERROR_CODE) {
358
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
359
           fprintf(stderr, "f_send_acknowledged_frame(): error
               reading \n");
360
    #endif
361
           return -1;
         } else if (ret == TIMEOUT_CODE) {
362
    #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
363
364
           \label{fig:final_continuous} \texttt{fprintf(stderr,"f\_send\_acknowledged\_frame(): timeout\\} \\ \texttt{n}
               ");
365
    #endif
366
           --ntries;
367
           continue:
368
         } else if (ret == BADFRAME_CODE) {
                                                  // reset number
             of attempts
369
     #ifdef DATA_LINK_DEBUG_MODE
370
             fprintf(stderr, "f_send_acknowledged_frame(): bad
                 frame \n");
371
    #endif
372
           ntries--;
373
           continue;
374
             } else if ((reply->control & 7) == C_REJ) {
375
                  fprintf(stderr,"detected rejected frame while
                      parsing\n");
376
                  ntries--;
377
         } else {
378
           break;
379
         }
380
      }
381
382
      return ntries;
383 }
```

## A.3 Ficheiros com funções de validação

## data\_link\_test.c

```
1 #include "data_link_codes.h"
2 #include "data_link_io.h"
3 #include "data_link.h"
4 #include "serial_port.h"
5 #include <stdio.h>
6 #include <string.h>
7 #include <assert.h>
8 #include <unistd.h>
9 #include <termios.h> // Baudrate
10 #define DEVICE "/dev/ttyS0"
11
12 int TRANSMITTER = 0;
13
14
   struct connection CONNECTION = { .max_buffer_size =
       LL_MAX_PAYLOAD_STUFFED,
15
       .num_retransmissions = 3, .baudrate = B300, .timeout_s =
        .micro_timeout_ds = 11, .close_wait_time = 3 };
16
17
18
   int are_frames_equal(struct frame f1, struct frame f2)
19
20
     if (f1.address != f2.address) {
21
       fprintf(stderr, "are_frames_equal(): %d\n", __LINE__);
22
       return 0;
23
24
     if (f1.control != f2.control) {
25
       fprintf(stderr, "are_frames_equal(): %d\n", __LINE__);
26
       return 0;
27
28
     if (f1.size != f2.size) {
29
       fprintf(stderr, "are_frames_equal(): %d\n", __LINE__);
30
       return 0;
31
32
     for (size_t i = 0; i < f1.size; i++) {</pre>
33
       if (f1.data[i] != f2.data[i]) {
34
         fprintf(stderr, "are_frames_equal(): %d\n", __LINE__);
35
         return 0;
36
       }
37
     }
38
     return 1;
   }
39
40
41
   // Print how the arguments must be
42
   void help(char **argv)
43
     printf("Usage: %s [OPTION] <serial port>\n", argv[0]);
44
     printf("\n Program options:\n");
45
     printf(" -t
                           transmit data over the serial port\n"
46
         );
47 }
```

```
48
49
    // Verifies serial port argument
50
    int parse_serial_port_arg(int index, char **argv)
51
52
      char *dev = argv[index];
      if ((strcmp("/dev/ttyS0", dev) != 0) && (strcmp("/dev/
53
          ttyS1", dev) != 0)
          && (strcmp("/dev/ttyS4", dev) != 0)) {
54
55
        return -3;
56
57
      return index;
58 }
59
   // Verifies arguments
61
   int parse_args(int argc, char **argv)
62 {
63
      if (argc < 2)
64
        return -1;
65
      if (argc == 2)
66
67
        return parse_serial_port_arg(1, argv);
68
69
      if (argc == 3) {
70
        if ((strcmp("-t", argv[1]) != 0))
71
          return -2;
72
        else
73
          TRANSMITTER = 1;
74
75
        return parse_serial_port_arg(2, argv);
76
      } else
77
        return -1;
78
   }
79
80
   int test_1(struct connection* conn)
81
82
      if (TRANSMITTER) {
83
        f_print_frame(SET);
        if (f_send_frame(conn->fd, SET) != SUCCESS_CODE) {
84
85
          f_dump_frame_buffer("FRAME");
86
          printf("line: %d\n", __LINE__);
87
          return 1;
88
89
90
      } else {
91
92
        struct frame frame;
        Return_e ret = f_receive_frame(conn->fd, &frame, 0);
93
94
        f_print_frame(frame);
95
        f_print_frame(SET);
        {\tt f\_dump\_frame\_buffer("FRAME");}
96
97
98
        if (ret != SUCCESS_CODE) {
          printf("ret: %d\n", (int) ret);
99
100
          printf("line: %d\n", __LINE__);
```

```
101
           return 1;
102
103
        if (!are_frames_equal(frame, SET)) {
104
           printf("line: %d\n", __LINE__);
105
           return 1;
106
        }
107
      }
108
      return 0;
109
    }
110
111
    int test_2(struct connection* conn)
112 {
113
      if (TRANSMITTER) {
114
        sleep(1);
115
116
        f_print_frame(SET);
117
        struct frame reply;
118
         if (0 > f_send_acknowledged_frame(conn->fd, 1, 10, SET,
            &reply)) {
119
           printf("line: %d\n", __LINE__);
           return -1;
120
121
122
         if (reply.control != C_UA) {
123
           f_dump_frame_buffer("FRAME");
           printf("line: %d\n", __LINE__);
124
125
           return -1;
126
        }
127
      } else {
128
        struct frame reply;
129
        Return_e ret = f_receive_frame(conn->fd, &reply, 30);
130
        if (ret == ERROR_CODE) {
131
           fprintf(stderr, "ret = %d\n", ret);
132
           printf("line: %d\n", __LINE__);
133
           return 1;
134
135
         if (reply.control == C_SET) {
136
           f_send_frame(conn->fd, UA);
        }
137
138
      }
139
      return 0;
140
    }
141
142
    int test_3(struct connection* conn)
143
144
      int test_timeout_time = 3;
145
      if (TRANSMITTER) {
146
147
        f_print_frame(SET);
        {\tt f\_dump\_frame\_buffer("FRAME");}
148
149
        struct frame reply;
150
        if (0
151
             > f_send_acknowledged_frame(conn->fd, 3,
                 test_timeout_time, SET,
152
                 &reply)) {
```

```
153
           printf("line: %d\n", __LINE__);
154
           return 1;
155
156
         if (reply.control != C_UA) {
157
           printf("line: %d\n", __LINE__);
158
           return 1;
159
        }
160
      } else {
161
         printf("Sleeping for %d seconds...", test_timeout_time +
             1);
162
         sleep(test_timeout_time + 1); // force timeout
163
164
         struct frame reply;
165
         Return_e ret;
166
167
         ret = f_receive_frame(conn->fd, &reply, 3);
168
         if (ret == ERROR_CODE) {
           fprintf(stderr, "ret = %d\n", ret);
169
170
           printf("line: %d\n", __LINE__);
171
           return 1;
172
         ret = f_receive_frame(conn->fd, &reply, 3);
173
174
         if (ret == ERROR_CODE) {
175
           fprintf(stderr, "ret = %d\n", ret);
           printf("line: %d\n", __LINE__);
176
177
           return 1;
178
179
         if (reply.control == C_SET) {
180
           f_send_frame(conn->fd, UA);
181
         }
182
183
      return 0;
184
185
186
    int test_4(struct connection *conn)
187
      if (TRANSMITTER) {
188
         if (transmitter_connect(conn) < 0) {</pre>
189
190
           printf("line: %d\n", __LINE__);
191
           return 1;
192
193
         printf("Connection established.\n");
194
         if (disconnect(conn) < 0) {</pre>
195
           printf("line: %d\n", __LINE__);
196
           return 1;
        }
197
198
      } else {
         if (receiver_listen(conn) < 0) {</pre>
199
200
           printf("line: %d\n", __LINE__);
201
           return 1;
202
         }
203
         if (wait_for_disconnect(conn, 0) < 0) {</pre>
204
           printf("line: %d\n", __LINE__);
205
           return 1;
```

```
206
        }
207
208
      return 0;
209
210
211
    int test_single_message(struct connection *conn, byte* data)
212
213
      if (TRANSMITTER) {
         if (transmitter_connect(conn) < 0) {</pre>
214
215
           printf("line: %d\n", __LINE__);
216
           return 1;
217
218
219
         byte* s = data;
220
         if (transmitter_write(conn, s, strlen((char*) s) + 1) <</pre>
221
           printf("line: %d\n", __LINE__);
222
           return 1;
223
224
         printf("--- Transmitted: %s\n", (char*) s);
225
226
         if (disconnect(conn) < 0) {</pre>
           printf("line: %d\n", __LINE__);
227
228
           return 1;
229
         }
230
      } else {
231
         if (receiver_listen(conn) < 0) {</pre>
232
           printf("line: %d\n", __LINE__);
233
           return 1;
234
         }
235
236
         byte dest[8000];
237
238
         if (receiver_read(conn, dest, 8000, 0) < 0) {</pre>
239
           printf("line: %d\n", __LINE__);
240
           return 1;
241
         printf("--- Received: %s\n", (char*) dest);
242
243
         if (strcmp((char*) dest, (char*) data) != 0) {
244
           printf("%s\n", (char*) dest);
245
           printf("%s\n", (char*) data);
246
           printf("line: %d\n", __LINE__);
247
           return 1;
248
      }
249
250
      return 0;
251
252
253
    int test_5(struct connection* conn)
254 {
255
      char *data = "isto e um teste";
256
      return test_single_message(conn, (byte*) data);
257
258
```

```
259 int test_6(struct connection* conn)
260 {
261
       char data[] = "Flag: x, Escape: x";
262
       data[6] = FLAG;
       data[17] = BS_ESC;
263
264
       return test_single_message(conn, (byte*) data);
265 }
266
267
    int send_message(struct connection* conn, byte* s)
268 {
269
       int len = strlen((char*) s);
270
       if (len == 0) {
271
         len = 1;
272
273
       if (transmitter_write(conn, s, len) < 0) {</pre>
274
         printf("line: %d\n", __LINE__);
275
         return 1;
276
       }
       printf("--- Transmitted: %s\n", (char*) s);
277
278
      return 0;
279
280
281
    int test_7(struct connection* conn)
282
283
       char data1[] = "isto ";
284
       char data2[] = "e ";
285
       char data3[] = "um ";
286
       char data4[] = "teste ";
       char data5[] = "com ";
287
       char data6[] = "varias ";
288
       char data7[] = "tramas.";
289
       char data8[] = "";
290
       char final_string[] = "isto e um teste com varias tramas."
291
292
293
       printf("data1 = %s\n", data1);
294
295
       if (TRANSMITTER) {
296
         if (transmitter_connect(conn) < 0) {</pre>
297
           printf("line: %d\n", __LINE__);
298
           return 1;
299
300
         send_message(conn, (byte*) data1);
301
         send_message(conn, (byte*) data2);
         send_message(conn, (byte*) data3);
send_message(conn, (byte*) data4);
send_message(conn, (byte*) data5);
302
303
304
         send_message(conn, (byte*) data6);
305
306
         send_message(conn, (byte*) data7);
307
         send_message(conn, (byte*) data8);
308
309
         if (disconnect(conn) < 0) {</pre>
310
           printf("line: %d\n", __LINE__);
311
           return 1;
```

```
312
        }
313
      } else {
314
         if (receiver_listen(conn) < 0) {</pre>
315
           printf("line: %d\n", __LINE__);
316
           return 1;
317
318
319
        byte dest[8000];
320
321
        if (receiver_read(conn, dest, 8000, 0) < 0) {</pre>
          printf("line: %d\n", __LINE__);
322
323
           return 1;
324
325
        printf("--- Received: %s\n", (char*) dest);
326
        if (strcmp((char*) dest, final_string) != 0) {
327
          printf("%s\n", (char*) dest);
          printf("%s\n", final_string);
328
329
           printf("line: %d\n", __LINE__);
330
           return 1;
331
        }
332
333
      return 0;
334
335
336
    int main(int argc, char *argv[])
337
338
      int i;
339
      if ((i = parse_args(argc, argv)) < 0) {</pre>
340
        help(argv);
341
        printf("line: %d\n", __LINE__);
342
        return 1;
343
344
345
      struct connection conn = CONNECTION;
346
347
      strcpy(conn.port, argv[i]);
348
349
      if ((conn.fd = serial_port_open(conn.port, conn.
          micro_timeout_ds)) < 0) {
350
        printf("line: %d\n", __LINE__);
351
        return 1;
352
353
      assert(test_1(&conn) == 0);
354
      printf(" ----- Passed test 1\n");
355
      assert(test_2(&conn) == 0);
      printf(" ----- Passed test 2\n");
356
      assert(test_3(&conn) == 0);
357
      printf(" ----- Passed test 3\n");
358
359
      if (serial_port_close(conn.fd, 3) < 0) {</pre>
360
        printf("line: %d\n", __LINE__);
361
        return 1;
362
      }
363
364
      assert(test_4(&conn) == 0);
```

```
365
      printf(" ----- Passed test 4\n");
366
      assert(test_5(&conn) == 0);
367
      printf(" ----- Passed test 5\n");
368
      assert(test_6(&conn) == 0);
      printf(" ----- Passed test 6\n");
369
370
      assert(test_7(&conn) == 0);
      printf(" ----- Passed test 7\n");
371
      printf("Finished\n");
372
373
      return 0;
374 }
 serial_port_test.c
 1 #include <fcntl.h>
 2 #include <stdio.h>
 3 #include <string.h>
 4 #include <stdlib.h>
 5 #include <unistd.h>
 6 #include <assert.h>
   #include "serial_port.h"
 8
 9
   #include "data_link.h"
10 #include "byte.h"
11
12 #define FALSE 0
13 #define TRUE 1
14
15 #define BUFSIZE 4096
16
17 int is_transmitter = FALSE;
18
19 // Print how the arguments must be
20 void help(char **argv)
21
22
      printf("Usage: %s [OPTION] <serial port>\n", argv[0]);
23
      printf("\n Program options:\n");
24
      printf(" -t
                     transmit data over the serial port\n"
         );
25
    }
26
27
   // Verifies serial port argument
28
    int parse_serial_port_arg(int index, char **argv)
29
30
        char *dev = argv[index];
31
      if ( (strcmp("/dev/ttyS0", dev)!= 0) &&
        (strcmp("/dev/ttyS1", dev)!=0) \&\&
32
        (strcmp("/dev/ttyS4", dev)!=0)) {
33
34
        return -3;
35
36
      return index;
37 }
38
   // Verifies arguments
40 int parse_args(int argc, char **argv)
```

```
41
42
     if (argc < 2)
43
       return -1;
44
     if (argc == 2)
45
46
       return parse_serial_port_arg(1, argv);
47
     if (argc == 3) {
48
49
        if ( (strcmp("-t", argv[1]) != 0) )
50
         return -2;
51
        else is_transmitter = TRUE;
52
53
       return parse_serial_port_arg(2, argv);
54
     }
55
      else return -1;
56
   }
57
58
   int send_receive_test(char* port,byte* test_message)
59
   {
        int timeout = 0;
60
61
        int fd = serial_port_open(port,timeout);
62
        if (fd < 0) {</pre>
63
            fprintf(stderr, "serial_port_test: serial_port_open
                returned %d\n",fd);
64
            printf("line: %d\n",__LINE__);
65
            return 1;
        }
66
67
68
        byte s[BUFSIZE];
69
        if (is_transmitter) {
            int len = strlen((char*)test_message);
70
71
            if (serial_port_write(fd,(byte*)test_message,len+1)
                < 0) {
72
                printf("line: %d\n",__LINE__);
73
                return 1;
74
            printf("len = %d\n",len);
75
76
            //printf("Message sent: %s\n",s);
77
78
            byte s[BUFSIZE];
79
            for (int i=0; i < BUFSIZE; i++) {</pre>
80
                s[i] = 1;
81
82
            int r = serial_port_read(fd,s,'\0',BUFSIZE);
83
            if (r <= 0) {
84
                printf("r = %d\n",r);
                printf("line: %d\n",__LINE__);
85
86
                return 1;
87
            }
88
            //printf("Message received: %s\n",s);
89
90
     if (strcmp((char*)test_message,(char*)s) != 0) {
91
            printf("r = %d\n",r);
92
        printf("Test failed\n");
```

```
93
94
             for (int i = 0; test_message[i] != '\setminus 0'; ++i) {
95
                  if (test_message[i] != s[i]) {
96
                      printf("test_message %x\n", test_message[i]);
                      printf("s %x \n", s[i]);
97
98
             }
99
100
             */
101
         return -1;
102
103
104
         } else {
105
             if (serial_port_read(fd,s,'\0',BUFSIZE) < 0) {</pre>
106
                  printf("line: %d\n",__LINE__);
107
                  return 1;
108
             }
109
             //printf("Message received: %s\n",s);
110
111
             int len = strlen((char*)s);
             if (serial_port_write(fd,s,len+1) < 0) {</pre>
112
113
                  printf("line: %d\n",__LINE__);
114
                  return 1;
115
116
             //printf("Message sent: %s\n",(char*)s);
         }
117
118
119
         if (serial_port_close(fd,3) < 0) {</pre>
120
             fprintf(stderr,"serial_port_test: serial_port_close
                 returned \
121
                      negative\n");
122
             printf("line: %d\n",__LINE__);
123
             return 1;
124
125
         return 0;
126
    }
127
128
129
    int test1(int argc,char **argv)
130
131
          // Verifies arguments
          int i = -1;
132
133
          if ( (i = parse_args(argc, argv)) < 0 ) {</pre>
134
           help(argv);
135
                   printf("line: %d\n",__LINE__);
136
           return 1;
          }
137
138
         if (send_receive_test(argv[i],(byte*)"Um pequeno passo
139
             para o homem...") == 0) {
             printf("Test 1 passed\n");
140
141
142
         return 0;
143
    }
144
```

```
145 int get_frame(byte *dest,byte *src,byte flag)
146
147
         for (int i = 0; i < BUFSIZE; i++) {</pre>
             if (src[i] == flag) {
148
                  dest[i] = '\0';
149
150
                  return i;
151
             }
             dest[i] = src[i];
152
153
154
        return -1;
155
    }
156
157
    int test2(int argc,char **argv)
158
159
         // Verifies arguments
160
         int i = -1;
         if ((i = parse_args(argc, argv)) < 0 ) {</pre>
161
162
             help(argv);
163
             printf("line: %d\n",__LINE__);
164
            return 1;
165
166
167
         int timeout = 0;
168
         int fd = serial_port_open(argv[i],timeout);
169
         if (fd < 0) {</pre>
             fprintf(stderr, "serial_port_test: serial_port_open
170
                 returned %d\n",fd);
171
             printf("line: %d\n",__LINE__);
172
             return 1;
173
        }
174
175
176
         if (is_transmitter) {
177
             byte *test_string = (byte*) "
                 F0001FF0002F0003F0004F ";
178
             int len = strlen((char*)test_string);
179
180
             if (serial_port_write(fd,test_string,len+1) < 0) {</pre>
181
                 printf("line: %d\n",__LINE__);
182
                 return 1;
183
             }
         } else {
184
185
             // Read until first flag
186
             byte tmp[BUFSIZE];
187
             for (int i = 0; i < BUFSIZE; i++) { // init
188
                  tmp[i] = 'x';
             }
189
             if (serial_port_read(fd,tmp,'F',BUFSIZE) < 0) {</pre>
190
                  printf("line: %d\n",__LINE__);
191
192
                  return 1;
193
             }
194
195
             byte dest[BUFSIZE];
196
             for (int i = 0; i < BUFSIZE; i++) { // init</pre>
```

```
197
                  dest[i] = 'x';
198
199
200
             byte *frames[] =
201
             \{ (byte*)"0001", (byte*)"0002", (byte*)"0003", (byte*)
                 *)"0004" };
202
203
             // Read a few frames
204
             for (int i = 0; i < 4; i++) {</pre>
                  // Read a frame
205
                  if (serial_port_read(fd,tmp,'F',BUFSIZE) < 0) {</pre>
206
207
                      printf("line: %d\n",__LINE__);
208
                      return 1;
209
                 }
210
211
                  byte plb = serial_port_previous_last_byte();
                  printf("previous last byte: \c\n",plb);
212
213
                  if (plb != 'F') {
214
                      printf("line: %d\n",__LINE__);
215
                      return 1;
216
217
                  int size = get_frame(dest,tmp,'F');
218
219
                  if (size < 0) {</pre>
220
                      printf("line: %d\n",__LINE__);
221
                      return 1;
222
                  } else if (size == 0) {
223
                      // Space in between 'F's
224
                      --i;
                  } else {
225
226
                      printf("frame %d: %s\n",i,(char*)dest);
227
                      if (strcmp((char*)dest,(char*)frames[i]) !=
228
                          printf("line: %d\n",__LINE__);
229
                          return 1;
230
                      }
231
                 }
232
             }
233
         }
234
235
         if (serial_port_close(fd,3) < 0) {</pre>
236
             {\tt fprintf(stderr,"serial\_port\_test: serial\_port\_close}
                 returned \
237
                      negative\n");
238
             return 1;
239
240
         printf("Test 2 passed\n");
241
242
         return 0;
243
    }
244
245 int test3(int argc, char **argv)
246 {
247
         // Verifies arguments
```

```
248
         int i = -1;
249
         if ( (i = parse_args(argc, argv)) < 0 ) {</pre>
250
             help(argv);
251
             printf("line: %d\n",__LINE__);
252
             return 1;
253
         }
254
255
         byte message[256];
256
         for (int j = 0; j < 256; ++j) {
257
          message[j] = j+1;
258
259
         message [255] = ^{\prime}\0^{\prime};
260
         //message[0] = 100;
261
         //message[1] = 101;
262
         //message[2] = 0;
263
264
         if (send_receive_test(argv[i],message) == 0) {
265
             printf("Test 3 passed\n");
266
         }
267
         return 0;
268
    }
269
270
    int main(int argc, char **argv)
271
    {
272
         //printf("Test 1... \n");
273
         //assert(test1(argc, argv) == 0);
274
275
         //printf("Test 2...\n");
276
         //assert(test2(argc, argv) == 0);
277
         printf("Test 3...\n");
278
279
         assert(test3(argc,argv) == 0);
280
       return 0;
281 }
```