1 Analisi dei dati sperimentali: Determinazione di g

In questo esperimento, determineremo il valore dell'accelerazione di gravità g utilizzando un pendolo semplice. La teoria ci dice che il periodo T di un pendolo semplice è legato alla sua lunghezza L dalla seguente equazione:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

Elevando al quadrato entrambi i membri, otteniamo:

$$T^2 = \frac{4\pi^2}{a}L$$

o, ancora,

$$L = \frac{gT^2}{4\pi^2}$$

Questa è l'equazione di una retta del tipo y = mx + q, dove y = L, $x = T^2$, $m = \frac{g}{4\pi^2}$ e q = 0. Quindi, se plottiamo L in funzione di T^2 , dovremmo ottenere una retta la cui pendenza m è legata a g dalla relazione:

$$g = 4\pi^2 m$$

Utilizzeremo Python per analizzare i dati sperimentali e determinare g. Ecco il codice commentato:

```
import numpy as np
  import matplotlib.pyplot as plt
3 from scipy.optimize import curve_fit
5 # Dati sperimentali
6 L = np.array([0.15, 0.2, 0.25, 0.3, 0.34, 0.4, 0.45, 0.54, 0.6])
  # t_dati sono le misure ripetute della durata di 20 oscillazioni
       per ogni lunghezza
22.6, 22.7, 22.5, 22.8],[23.4, 23.5, 23.4, 23.1, 23.6],[25.8, 25.7, 25.8, 25.9, 25.7],[27.9, 28.0, 28.0, 27.8, 27.7],[29.7, 29.7, 29.6, 29.8, 29.7,],[31.4, 31.5, 31.5,
      31.4, 31.3]])
  t = np.mean(t_dati, axis=1) # tempi medi di 20 oscillazioni
T = t/20.0 #periodo calcolato
11 T2 = T**2 #quadrati dei periodi calcolati
12 erroriL=np.array
       ([0.001, 0.001, 0.001, 0.001, 0.001, 0.001, 0.001, 0.001, 0.001]) #
       errori sulle lunghezze (in metri)
massimi_colonne = np.max(t_dati, axis=1)
minimi_colonne = np.min(t_dati, axis=1)
15 errorit = np.array((massimi_colonne - minimi_colonne) / 2) #
       calcoliamo l'array di errori ottenuti con la semidispersione
erroriT=errorit/20 #1'errore su T propagato
17 erroriT2=2*T*erroriT #1'errore su T^2 propagato
```

```
18
19 # Definizione della funzione di regressione lineare
20 def linear_fit(x, a, pendenza):
      return a + pendenza * x
23 # Fitting dei dati sperimentali
params, covariance = curve_fit(linear_fit, T2, L)
26 # Estrazione dei parametri
27 a, pendenza = params
28 err_a, err_pendenza = np.sqrt(np.diag(covariance))
err_g = 4 * np.pi**2*err_pendenza
31 # Calcolo di g
g = 4 * np.pi**2 * pendenza
^{34} # Creazione del modello lineare per il grafico
T2_fit = np.linspace(min(T2), max(T2), 100)
36 L_fit = linear_fit(T2_fit, a, pendenza)
38 # Creiamo il grafico
39 larghezza_originale, altezza_originale = plt.gcf().get_size_inches
      () # dimensioni originali del grafico (piccole)
40 fattore_di_scala = 2.6 # il fattore di ingrandimento (occorre fare
      tentativi per trovare quello giusto)
41 nuova_larghezza = larghezza_originale * fattore_di_scala #nuove
      dimensioni riscalate
42 nuova_altezza = altezza_originale * fattore_di_scala
43 plt.figure(figsize=(nuova_larghezza, nuova_altezza)) #grafico
      ingrandito
44 plt.errorbar(T2, L, xerr=erroriT2, yerr=erroriL, fmt='o',
      markersize=1, label='Dati con errori su x e y', color='black',
      ecolor='blue') # barre di errore
45 plt.plot(T2, pendenza * T2 + a, color='red', linewidth=0.5, label='
      Retta di regressione') # retta di regressione
plt.xlabel('T^2 (m^2)') #etichetta asse x
plt.ylabel('L (m)') #etichetta asse y
48 plt.title('Determinazione sperimentale di g') #titolo del grafico
txt = f'g = \{g:.3f\} \text{ m/s}^2 \setminus Errore su g = \{err_g:.3f\} \text{ m/s}^2
plt.text(0.1, 0.85, txt, transform=plt.gca().transAxes, bbox=dict(
      facecolor='white', alpha=0.5)) #risultato per g in un box
      informativo
51 plt.grid(True) #mostriamo la griglia
53 # Stampa dei risultati
54 print(f'a = ({a:.4f} \pm {err_a:.4f}) m')
55 print(f'pendenza = ({pendenza:.4f} \pm {err_pendenza:.4f}) m/s^2')
56 print(f'g = ({g:.1f} \pm {err_g:.1f}) m/s^2')
58 # Mostra il grafico
59 plt.show()
```

2 Spiegazione del codice

- 1. Importiamo le librerie necessarie: numpy per calcoli numerici, matplotlib per la creazione di grafici e scipy.optimize per il fitting dei dati.
- 2. Definiamo i dati sperimentali: lunghezze del pendolo e tempi per 20 oscillazioni.
- 3. Calcoliamo i periodi medi e i loro quadrati.
- 4. Calcoliamo gli errori sulle misure utilizzando la semidispersione.
- 5. Definiamo la funzione di regressione lineare.
- 6. Utilizziamo curve_fit per trovare i parametri della retta di best fit.
- 7. Estraiamo i parametri e calcoliamo g e il suo errore.
- 8. Creiamo il grafico con i dati sperimentali, le barre di errore e la retta di regressione.
- 9. Stampiamo i risultati.

Questo codice permette di analizzare i dati sperimentali in modo efficiente, fornendo una stima di g con il relativo errore e una rappresentazione grafica dei risultati.