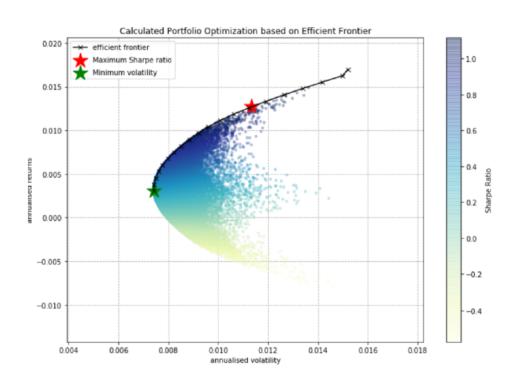
# Optimisation de Portefeuille de Markowitz

Irina Kortchemski, CYTECH



### Problèmes d'optimisation en finance

- La finance est toujours une optimisation ou un pricing! L'optimisation permet de :
  - maximiser les profits
     minimiser les coûts
  - contrôler les risques.
- Les problèmes d'optimisation auxquels sont confrontés les professionnels de la finance peuvent inclure :
  - Allouer de manière optimale les actifs dans un portefeuille.
  - Construire une courbe de taux d'intérêt basée sur des observations de taux de référence.
  - Adapter un modèle de volatilité implicite aux données du marché des options.
  - Dénouer une position importante de manière à minimiser les coûts de transaction.
  - Concevoir une stratégie de couverture optimale d'un portefeuille d'actifs.

### Objectifs du projet

#### Optimisation de portefeuille de Markowitz

- Théorie d'optimisation avec contraintes
- Conditions de Kuhn-Tucker
- Solution analytique pour le portefeuille de Markowitz
  - Algorithmes d'optimisation avec contraintes
    - Méthode de descente à pas optimal
    - Méthode de Lagrange Newton
    - Algorithmes DUALS
    - Algorithme de Uzawa
    - Variantes des Algorithmes de Uzawa (Articles de recherche)
- Nous allons examiner un Toy Model ( un modèle en 3 dim) ensemble!

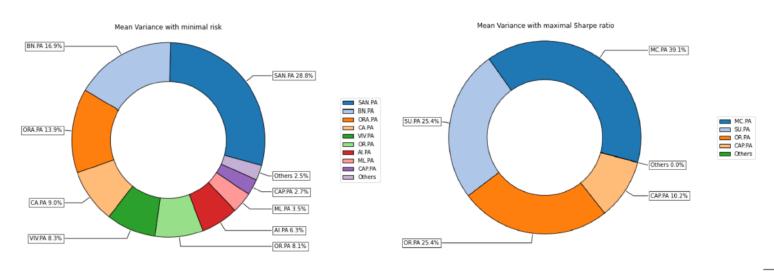
# Objectifs du projet

- Application aux bases des données de Bloomberg.
   Construction des Portfeuilles efficiens et optimaux.
  - Vous programmez tout les algoritmes du zero
  - Vous apprendrez à utilisez les Solvers de Python et de MatLab
- Fonctions d'optimisation de Python
  - Calcul de VAR des Portfeuilles
  - VaR historique
  - VaR analytique
  - VaR via Monté Carlo

# Portefeuilles optimaux

#### Image (CaC 40 + allocation)

1 Date, AC.PA, ACA.PA, AI.PA, AIR.PA, ATO.PA, BN.PA, BNP.PA, CA.PA, CAP.PA, DG.PA, EN.PA, EN.PA, EN.PA, GLE.PA, HO.PA, KER.PA, LR.PA, MC.PA, 2 2019-01-02,35.53131103515625,8.188713073730469,90.3832778930664,80.3687515258789,52.4089241027832,53.6742134094 3 2019-01-03.34.948829650878906.8.162334442138672.88.72212982177734.77.54242706298828.49.634422302246094.53.71817 4 2019-01-04,35.764305114746094,8.585267066955566,91.19255828857422,81.27584838867188,51.45975875854492,54.500782 5 2019-01-07.35.91963195800781.8.571199417114258.90.68142700195312.79.78630065917969,50.919456481933594,53.498348 7 2019-01-09,36.44386672973633,8.616042137145996,89.57400512695312,85.6299057006836,53.65015411376953,54.13146209 9 2019-01-11,36.725399017333984,8.692538261413574,87.95545196533203,84.38861846923828,53.63555145263672,54.588718 10 2019-01-14,36.48270034790039,8.755846977233887,87.23136901855469,85.84952545166016,50.61280059814453,54.2809486 11 2019-01-15,36.39532470703125,8.754088401794434,88.21100616455078,88.1411361694336,50.802635192871094,54.7469902 12 2019-01-16,36.76422882080078,9.097006797790527,88.5517578125,88.36075592041016,51.532772064208984,54.0523300170 13 2019-01-17,36.66714859008789,8.92818546295166,88.5517578125,87.61598205566406,51.284523010253906,54.43043518066 14 2019-01-18,37.88064956665039,9.077662467956543,89.91474914550781,89.43017578125,53.781578063964844,54.826129913 15 2019-01-21,37.66707229614258,8.99325180053711,89.57400512695312,90.23223876953125,53.00763702392578,55.34493637 16 2019-01-22,37.81269454956055,8.854326248168945,89.36103057861328,90.47093963623047,53.139060974121094,55.230625 17 2019-01-23,37.56028366088867,8.887738227844238,89.48881530761719,89.57339477539062,53.18286895751953,55.1163101 18 2019-01-24,37.443790435791016,8.908841133117676,89.70177459716797,91.58809661865234,55.679927825927734,55.22183 19 2019-01-25,37.39524841308594,9.125144004821777,89.61659240722656,92.1514663696289,56.366249084472656,54.9140663



# Théorie d'optimisation

- L'optimisation fait partie des mathématiques appliquées.
   Cela signifie que les problèmes d'optimisation sont formulés en termes de propriétés de fonctions convenablement définies.
- Un nombre très limité de problèmes d'optimisation peut être résolu en "forme fermée", c'est-à-dire une formule explicite prête à être utilisée. En général, la résolution d'un problème d'optimisation nécessite la conception d'un algorithme et son implémentation dans un code informatique.
- Tous les algorithmes ne sont pas égaux : nous préférons fortement les algorithmes présentant de bonnes caractéristiques de performance.

#### Portefeuille de Markowitz

- Développée par l'économiste américain Harry Markowitz (l'un des Prix Nobel d'économie 1990), la théorie du portefeuille efficient définit le mécanisme de sélection de titres constituant un portefeuille boursier idéal sur le papier.
- Le modèle de Markowitz, permet donc, à partir d'une série de portefeuilles, de répondre à la question : Comment choisir le meilleur portefeuille, pour un niveau de risque donné ? Autrement dit
  - Comment maximiser mon rendement, pour un niveau de risque donné ?
  - Comment minimiser mon risque, pour un niveau de rendement souhaité.

# Deux étapes d'optimisation

- Lorsqu'un investisseur recherche le meilleur portefeuille en termes de retour sur risque parmi la variété de portefeuilles possibles, deux étapes doivent être réalisées.
- La première consiste à déterminer l'ensemble des portefeuilles efficients.
  - ullet On etudie la problème d'optimisation uniquement avec les actifs risqués  $S_1, S_2, ... S_N$  .
- La seconde consiste à sélectionner le portefeuille final spécifique à partir de l'ensemble efficient, compte tenu du rendement cible de l'investisseur, de son risque cible ou de sa préférence pour un ratio rendement/risque optimal.
  - On inclu dans le problème d'optimisation un actis sans risque  $S_0$ .

#### Portefeuille de Markowitz

- On possède N actifs risquées représentés par des variables aléatoires  $S_1, S_2, ... S_N$ .
- Vecteur  $X_i$  est la proportion de la somme investie dans l'actif i donc  $\sum_{i=1}^{N} X_i = 1$ 
  - Le portefeuille total est représenté par la variable aléatoire  $P(x) = \sum_{i=1}^{N} X_i S_i$
- Chaque action rapporte en moyenne  $E_i = \mathbb{E}[S_i]$  (espérance de  $S_i$ )
- Le rendement

$$R_0 = \sum_{i=1}^{N} X_i E_i$$

#### Portefeuille de Markowitz

Le risque du portefeuille est mesuré par sa variance:

$$\sigma^{2}(X_{1},...X_{N}) = \mathbb{E}[(P - \mathbb{E}[P])^{2}]$$

Matrice de covariance

$$\Gamma_{ij} = \mathbb{E}[(S_i - \mathbb{E}[S_i])(S_j - \mathbb{E}[S_j])]$$

Variance du portefeuille s'écrit de la forme:

$$\sigma^2(X_1,...X_N) = \sum_{ij}^N \Gamma_{ij} X_i X_j$$

Cherchons l'investissement pour minimiser le risque et assurer un bon rendement,

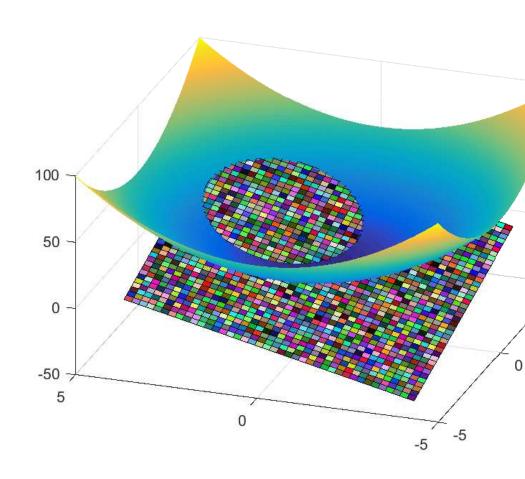
$$\begin{cases}
\min_{X_1,...X_N} \sum_{ij}^{N} \Gamma_{ij} X_i X_j \\
\sum_{i=1}^{n} X_i E_i = R_0 \\
\sum_{i=1}^{N} X_i = 1
\end{cases}$$

# Optimisation du Portefeuille

Minimisation le risque sous une seulle contrainte egalité:

$$\begin{cases} \min_{X_1,...X_n} \sum_{ij}^n \Gamma_{ij} X_i X_j \\ \sum_{i=1}^n X_i = 1 \end{cases}$$

• Contrainte  $X_i \ge 0$  on impose si le potrefeuille est "long". C'est à dire on interdie la vente à la decoverte



# Optimisation du Portefeuille

Minimisation le risque: sous les contraintes egalités:

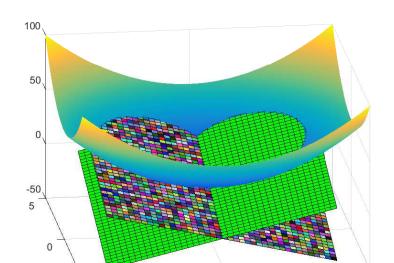
Maximiser le return sous les contraintes egalités:

$$\begin{cases} \min_{X_{1},...X_{n}} & \sum_{ij}^{n} \Gamma_{ij} X_{i} X_{j} \\ & \sum_{i=1}^{n} X_{i} E_{i} \ge R_{0} \\ & \sum_{i=1}^{n} X_{i} = 1 \end{cases} \begin{cases} \max_{X_{1},...X_{n}} & \sum_{i=1}^{n} X_{i} E_{i} \\ & \sum_{ij}^{n} \Gamma_{ij} X_{i} X_{j} = \sigma_{0}^{2} \\ & \sum_{i=1}^{n} X_{i} = 1 \end{cases}$$

$$\max_{X_1,...X_n} \sum_{i=1}^n X_i E_i$$

$$\sum_{ij}^n \Gamma_{ij} X_i X_j = \sigma_0^2$$

$$\sum_{i=1}^n X_i = 1$$



### Optimisation du Portefeuille

Minimisation le risque sous deux contraintes:

$$\begin{cases} \min_{X_1,...X_N} \sum_{i,j}^N \Gamma_{i,j} X_i X_j \\ \sum_{i=1}^N X_i = 1 \\ X_i \ge 0 \end{cases}$$

- Le problème sans contrainte  $X_i \ge 0$ , i = 1,...N signifie qu'on permet les ventes des titres à la decouverte. C'est à dire on permet "short selling", la ventes des actifs qu'on ne possède pas.
  - Le problème se résout numériquement à l'aide de l'algorithme de Lagrange-Newton
- Le problème avec contrainte  $X_i \geq 0$  est plus difficile.
- On vous invite à etudier des articles de recherche.
  - FLORIN SPINU " An algorithm for computing risk

# **Optimisation avec Sharpe Ratio**

- Portefeuille contient un actif sans risque avec le taux d'interet  $r_f$ .
- Maximisation du Sharpe Ratio sous contraintes egalités:

$$\begin{cases} \max_{X_1,...X_N} \frac{\sum X_i E_i - r_f}{\sqrt{\sum_{ij} \Gamma_{ij} X_i X_j}} \\ \sum_{i=1}^N X_i = 1 \end{cases}$$

Problème equivalente. Il y a avec une partie  $X_0$  investie dans l'actif sans risque

$$\begin{cases} \min \sum_{i,j}^{N} \Gamma_{ij} X_{i} X_{j} \\ \sum_{i=1}^{n} X_{i} E_{i} + r_{f} \cdot X_{0} \ge R_{0} \\ \sum_{i=1}^{N} X_{i} + X_{0} = 1 \end{cases}$$

#### Rendement d'un actif

- N est le nombre des actifs dans le portefeuille, M est le nombre des intervalles temporelles,  $N_t$  le nombre des jours de trading.
- Rendement sur l'intervalle  $[t_i, t_{i+1}]$  d'un actif  $S(t_i, j)$  du type j

$$R(i,j) = \ln(\frac{S(t_{i+1},j)}{S(t_i,j)})$$

• Rendement  $E_j$  moyen annuel de l'actif de type j

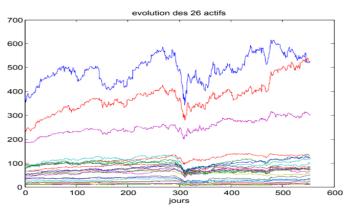
$$E_j = \frac{N_t}{M} \sum_{i=1}^{M} R(i, j)$$

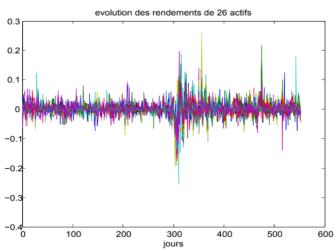
Matrice de covariances

$$\Gamma_{ij} = (rac{\sum_{k=1}^{M} R_{ik}^T \cdot R_{kj}}{N} - E_i^T \cdot E_j) \cdot N_t$$
 Optimisation de Portefeuille de Markowitz – p. 15/4

#### **Actifs CAC40**

- CAC 40
- Evolution des actifs
  - Rendments de actif







# Solution analytique

Problème d'optimisation convexet Lagrangien.

$$\begin{cases}
\min \sum_{i,j}^{N} \Gamma_{ij} X_i X_j \\
\sum_{i=1}^{n} X_i E_i \ge R_0 \\
\sum_{i=1}^{N} X_i = 1
\end{cases}$$

$$L(X, \lambda, \mu) = \sum_{ij}^{N} \Gamma_{ij} X^{i} X^{j} + \lambda \left(\sum_{i=1}^{N} X^{i} E^{i} - R_{0}\right) + \mu \left(\sum_{i=1}^{N} X^{i} - 1\right)$$

Condition de Kutn-Tucker

• 
$$2 \cdot \sum_{j=1}^{N} \Gamma_{ij} \cdot X_j + \lambda - \mu E_j = 0$$

$$\bullet \quad \lambda(\sum_{i=1}^{N} X^{i} E^{i} - R_{0}) = 0$$

$$\bullet \quad \left(\sum_{i=1}^{N} X_i - 1\right) = 0$$

# Solution analytique

Problème d'optimisation convexe

$$\begin{cases}
\min \sum_{ij}^{N} \Gamma_{ij} X_i X_j \\
\sum_{i=1}^{n} X_i E_i \ge R_0 \\
\sum_{i=1}^{n} X_i = 1
\end{cases}$$

ullet Solution analytique ullet si  $rac{A}{B}>R_0$ 

$$X_i = \frac{\sum_j \Gamma_{ij}^{-1} U_j}{B}, \quad R_0 = \frac{A}{B}$$

• si  $\frac{A}{B} \leq R_0$ 

$$X_i = \frac{R_0 B - A}{BC - A^2} \sum_j \Gamma_{ij}^{-1} E_j - \frac{R_0 A - C}{BC - A^2} \sum_j \Gamma_{ij}^{-1} U_j$$

• 
$$A = \sum_{ij} \Gamma_{ij}^{-1} E_j U_i, \ B = \sum_{ij} \Gamma_{ij}^{-1} U_j U_i, \ C = \sum_{ij} \Gamma_{ij}^{-1} E_j E_i$$

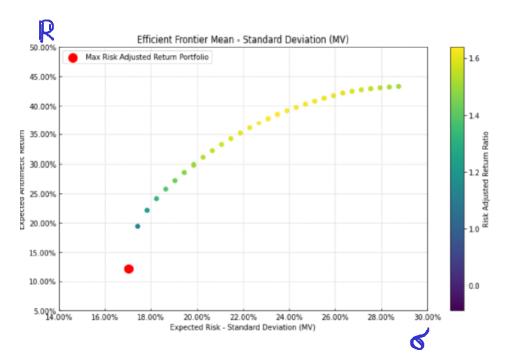
# Solution analytique

- $A = \sum_{ij} \Gamma_{ij}^{-1} E_j U_i, B = \sum_{ij} \Gamma_{ij}^{-1} U_j U_i, C = \sum_{ij} \Gamma_{ij}^{-1} E_j E_i$ 
  - U=ones(1, N)
  - E est le vecteur de rendement annuel

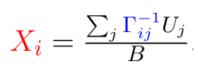
- Chaque actif possède un couple rendement/risque  $(R,\sigma), \quad \sigma^2 = \sum_{ij}^N \Gamma_{ij} X_i X_j$  qu'il est possible de représenter graphiquement. Pour chaque rendement (R), il existe un portefeuille qui minimise le risque  $\sigma$ . À l'inverse, pour chaque niveau de risque, on peut trouver un portefeuille maximisant le rendement attendu. L'ensemble de ces portefeuilles est appelé frontière efficiente.
- Pour un Portefeuille efficient aucun autre n'est meilleur au sens des critères que sont la moyenne et la variance.

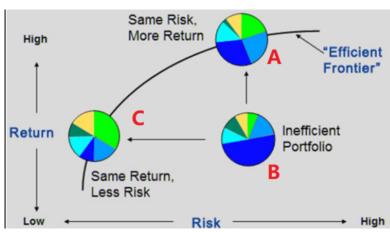
- Pour un Portefeuille efficient aucun autre n'est meilleur au sens des critères que sont la moyenne (R) et la variance  $\sigma$ .
- Equation de frontière efficiente

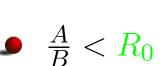
$$\frac{\sigma^2}{(\frac{1}{\sqrt{2B}})^2} - \frac{(R - \frac{A}{B})^2}{(\frac{\sqrt{BC - A^2}}{B})^2} = 1$$



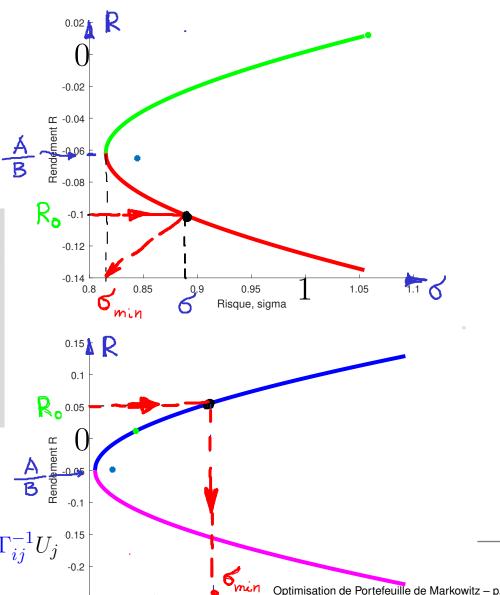
#### Absence de l'actif sans risque



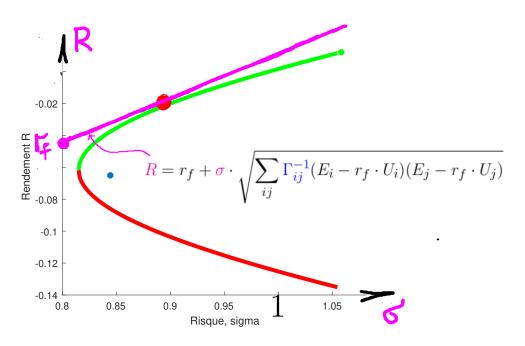




$$\mathbf{X_{i}} = \frac{R_{0}B - A}{BC - A^{2}} \sum_{j} \Gamma_{ij}^{-1} E_{j} - \frac{R_{0}A - C}{BC - A^{2}} \sum_{j} \Gamma_{ij}^{-1} U_{j}$$



- Presence de l'actif sans risque
- Théorème des fonds: En présence de l'actif sans risque, tous les investisseurs répartissent leur richesse entre l'actif sans risque un même fund risqué reproduisant l'indice de marché déterminé par répartiion des acifs risqués.



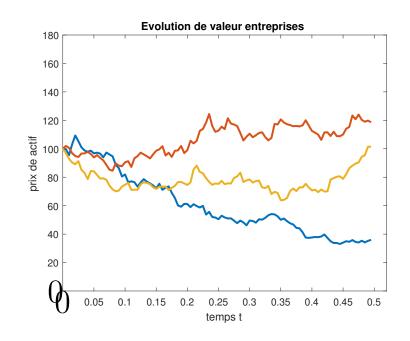
Le portefeuille de tangence, le point rouge dans l'image ci-dessus, est le portefeuille dit optimal qui réalise le ratio de Sharpe le plus élevé possible. Au fur et à mesure que l'on s'éloigne de ce point l'excès de rendement par rapport au risque, sera plus faible televille de Markowitz - p. 23/41

#### Théorie de Black et Scholes

 La valeur d'un actif i est modélisée par un mouvement brownien géométrique

$$S_i(t) = S_i(0) \exp((r - \frac{\sigma^2}{2})t + \sigma W_i(t)), \quad i \leq \mathbb{N}$$

- $W_i(t)$  est un mouvement Brownien,
- $\sigma$  est la volatilité



# Simulation des portefeuilles

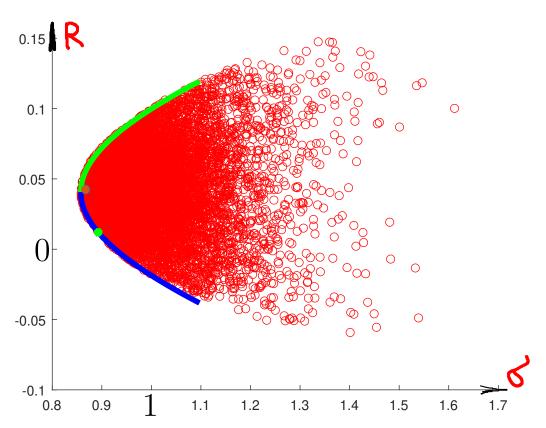
- Travail à faire:
- Simulation de l'évolution des actif  $S(t_i, j)$
- Calcul de l'espérance  $E_j$  de chaque actif et de sa matrice de covariance  $\Gamma_{ij}$  à partir des donnés du marché.
- Simulation des allocations de N actifs:
  - $X_i = U^{(i)} / \sum_i (U)$ ,  $U^{(i)}$  suit la loi uniforme
  - $\bullet \sum X_i = 1.$
- Calcul des rendements aléatoires des portefeuilles

$$R = \sum X_i E_i$$
 et des risques  $\sigma^2 = \sum_{ij}^N \Gamma_{ij} X_i X_j$ 

- Graphe d'un nuage des porteufeuilles aléatoires  $(R, \sigma)$
- Graphe d'une la frontière efficiente.

#### Frontière efficiente

Tout les portefeiulles simulés sont à l'interieures d'une frontière efficiente



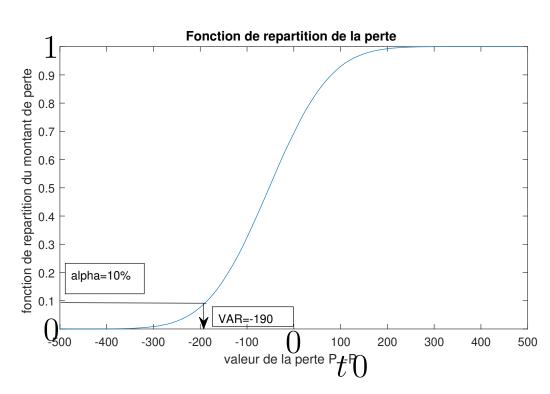
#### VAR d'un Portefeuille

La VaR répond à l'affirmation suivante : "Nous sommes certains à la probabilité  $1-\alpha=90\%$  que nous n'allons pas perdre plus de VAR euros sur T prochains jours"

$$\mathbb{P}[R_T - R_0 \le VaR] = \alpha$$

- Simulation des Rendements aléatoires  $R = \sum X_i E_i$  ou les allocations  $X_i$  sont aléatoires
- Simulation de la Fonction de repartition

$$F_R(x) = \mathbb{P}[R_T - R_0 \le x]$$



# Contraintes $X_i \geq 0$ , i = 1, 2, ...N

Algorithme de Lagrange-Newton les contraintes

$$X_i \ge 0, \quad i = 1, 2, ...N$$

ne sont pas imposées. Les ventes à la découvertes sont permises.

- Algorithme de Spinu ( et ces variantes) les contraintes  $X_i \ge 0, \quad i=1,2,...N$  sont imposées
- Fonction SCO.MINIMIZE de Python admet l'imposition des contraintes  $X_i > 0$ , i = 1, 2, ...N
- Fonction QUADPROG de MatLab admet l'imposition des contraintes  $X_i \ge 0, \quad i = 1, 2, ...N$

Contrainte

$$\sum_{i=1}^{N} X^i = 1$$

est imposée

Contraintes

$$X_i > 0, \quad i = 1, 2, ...N$$

ne sont pas imposées. Les ventes à la découvertes sont permises.

- Construction d'une suite des points  $X_k$ , proportions de la somme investies dans les actions.
  - On utilise l'algoritme:

$$X_{k+1} = X_k + d_k,$$

où  $d_k$  est la direction de descente

ullet On cherche aussi une suite des multiplicateurs de Lagrange  $\lambda_k$ 

$$\lambda_{k+1} = \lambda_k + \xi_k,$$

où  $\xi_k$  est de la direction de descente dans l'espace de multiplicateurs de Lagrange.

- Contraintes:  $h_1(X) = \sum_{i=1}^n (X^i E^i R_0)$ ,  $h_2(X) = \sum_{i=1}^n (X^i 1)$
- Lagrangien

$$L(X,\lambda,\mu) = \sum_{i,j}^{n} \Gamma_{ij} X^{i} X^{j} + \lambda \cdot h_{1}(X) + \mu \cdot h_{2}(X)$$

- Algorithme de Lagrange-Newton
  - Choisir  $x_0$ ,  $\varepsilon$ .
  - Choisir  $\lambda_0$
  - Tant que le critère d'arret n'est pas satisfait trouver  $d_k$  et  $\xi_k$ .

$$\begin{pmatrix} d_k \\ \xi_k \end{pmatrix} = -\begin{pmatrix} \nabla_x \nabla_x L(x_k, \lambda_k) & [\nabla h(x_k)]^T \\ \nabla h(x_k) & 0 \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} [\nabla_x L(x_k, \lambda_k)]^T \\ h(x_k) \end{pmatrix}$$

- Poser  $x_{k+1} = x_k + d_k$
- Poser  $\lambda_{k+1} = \lambda_k + \xi_k$
- Poser k = k + 1
- Fin Tant que

# Algorithme de LL. Example

#### Toy - Problème 1

$$\begin{cases} \min & f_1(x) = \frac{1}{2}(x^2 + y^2) \\ x + y = 1 \end{cases}$$

Considérons le Problème 1.

On pose ( avec les notations habituelles)

$$L(x, y, \lambda) = x^2 + y^2 + \lambda(x + y - 1), \qquad h(x, y) = x + y - 1$$

Montrer que

$$\begin{pmatrix} \nabla_x \nabla_x L(x_k, \lambda_k) & [\nabla h(x_k)]^T \\ \nabla h(x_k) & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

et

$$\left(\begin{array}{c} [\nabla_x L(x_k, \lambda_k)]^T \\ h(x_k) \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c} x + \lambda \\ y + \lambda \\ x + y - 1 \end{array}\right)$$

Expliquer qu'on peut utiliser le critère d'arrêt comme

$$\sqrt{||d_k||^2 + ||\xi_k||^2} < \varepsilon$$

### Algorithme d'Uzawa

Algorithme d'Uzawa pour une fonction quadratique avec des contraintes affines:

$$\begin{cases} min & f(x) = \frac{1}{2}\langle Ax, x \rangle + \langle b, x \rangle \\ Qx - c = 0 \end{cases}$$

- Choisir  $\lambda_0 \in \mathbb{R}^p$
- Choisir  $x_0 \in \mathbb{R}^n$
- Choisir un pas  $\rho > 0$
- Tant que le critère d'arret n'est pas satisfait ( $||Qx_k c|| > \varepsilon$ ):
- Calculer  $x_{k+1}$  par la résolution du sous-problème:

$$min_x \frac{1}{2} \langle Ax, x \rangle + \langle b, x \rangle + \langle \lambda_k, Qx - c \rangle$$

- Calculer  $\lambda_{k+1} = \lambda_k + \rho(Qx_{k+1} c)$
- Fin Tant que
- Pour calculer explicitement  $x_{k+1}$ , il faut utiliser une des méthodes d'optimisation sans contraintes: Gradient à pas optimal, Gradient conjugué, Newton, ...

### Variantes de l'algorithme de Usawa

- Contrainte  $\sum_{i=1}^{N} X^i = 1$  est imposée
- Contraintes  $X_i \ge 0$ , i = 1, 2, ...N sont imposées. Les ventes à la découvertes sont interdites.
- Article : Algorithme de Spinu
- Article: Théophile Griveau-Billion Quantitative Research Lyxor Asset Management, Paris A Fast Algorithm for Computing High-dimensional Risk Parity Portfolios
- Article: Jaehyuk Choi, Rong Chen "Improved iterative methods for solving risk parity portfolio" Preprint submitted to Journal of Derivatives and Quantitative Studies, arXiv:2203.00148v1 [q-fin.PM] 28 Feb 2022

• Choose  $x_0$ ,  $\lambda_0 = 1$ , k = 0, and iterate:

while 
$$\lambda_k > \varepsilon$$
 and  $k < max\_iter$ 

$$u_k = Cx_k - b \circ x_k^{-1}$$

$$H_k = C + \operatorname{diag}(b \circ x_k^{-2})$$

$$h_k = -H_k^{-1} u_k$$

$$\delta_k = \|h_k \circ x_k^{-1}\|_{\infty}$$

$$\lambda_k = \sqrt{-u_k^{\mathrm{T}} h_k}$$
if  $\lambda_k > \lambda_*$ 

$$x_{k+1} = x_k + \frac{1}{1+\delta_k} h_k$$
else
$$x_{k+1} = x_k + h_k$$

• Once optimal  $x^*$  is found, set  $w = x^* / \sum_{i=1}^n x_i^*$ .

#### AN ALGORITHM FOR COMPUTING RISK PARITY WEIGHTS

#### FLORIN SPINU

ABSTRACT. Given a portfolio of assets (or return streams), the risk budget allocation problem seeks the long-only portfolio, fully invested in those assets, with the following property: the contribution of each asset to the risk of the portfolio equals a predetermined weight. When the predetermined weights arel equal the solution is the risk parity portfolio. Mathematically this reduces to to solving the nonlinear equation Cx = b/x, where C is a positive definite (covariance) matrix and x and b are column vectors with positive entries. We prove that this equation has unique solution and we give an efficient algorithm to compute it based on Newton's method.

#### A Fast Algorithm for Computing High-dimensional Risk Parity Portfolios\*

Théophile Griveau-Billion Quantitative Research Lyxor Asset Management, Paris theophile.griveau-billion@lyxor.com

Jean-Charles Richard Quantitative Research Lyxor Asset Management, Paris jean-charles.richard@lyxor.com

Thierry Roncalli Quantitative Research Lyxor Asset Management, Paris thierry.roncalli@lyxor.com

September 2013

#### Abstract

In this paper we propose a cyclical coordinate descent (CCD) algorithm for solving high dimensional risk parity problems. We show that this algorithm converges and is very fast even with large covariance matrices (n>500). Comparison with existing algorithms also shows that it is one of the most efficient algorithms.

Keywords: Risk parity, risk budgeting, ERC portfolio, cyclical coordinate descent algorithm, SQP algorithm, Jacobi algorithm, Newton algorithm, Nesterov algorithm.

JEL classification: G11, C60.

#### 1 Introduction

In this paper, we focus on risk parity (or risk budgeting) portfolios. The underlying idea is to do allocation by risk, not by capital. In this case, the portfolio manager defines a set of risk budgets and then compute the weights of the portfolio such that the risk contributions match the risk budgets.

From a mathematical point of view, a risk budgeting (or RB) portfolio is defined as follows (Roncalli, 2013):

$$\begin{cases}
\mathcal{RC}_{i}(x) = b_{i}\mathcal{R}(x) \\
b_{i} > 0 \\
x_{i} > 0 \\
\sum_{i=1}^{n} b_{i} = 1 \\
\sum_{i=1}^{n} x_{i} = 1
\end{cases}$$

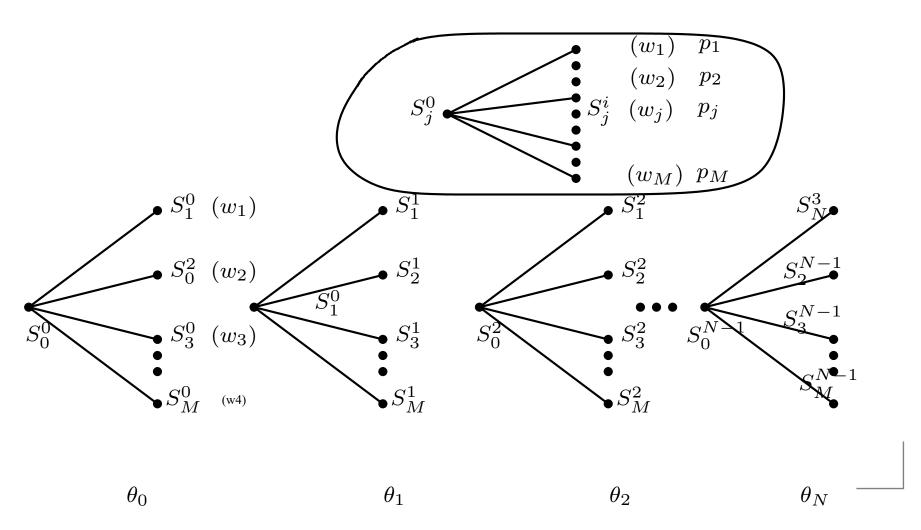
<sup>\*</sup>We are grateful to Florin Spinu for providing us his code on the Newton-Nesterov algorithm and for stimulating discussions on risk parity optimization.

#### **Ouverture**

- ullet Portefeuille dans l'espace  ${\mathbb P}$
- Black-Litterman model

# Portefeuille dans l'espace $\mathbb{P}$

On applique des méthodes d'optimisation sans contraintes. On utilise "Méthode directe" (cours de Pr. Aktar "Gestion de portefeuille")) et on travaille dans l'espace de probabilité  $\mathbb{P}$ .



#### Portefeuille et Fonction d'utilité

#### Notations:

- U est la fonction d'utilité.
- N est la quantité des actifs.
- ullet M est le nombre des différentes états pour chaque actif.
- $S_i(\omega_j) = S_j^i$  est la prix de l'actif, i est le type de l'actif, j est l'état de l'actif.
- Explicitons le problème pour M=3 et N=3.
- La valeur du portefeuille composé d'un actif sans risque et 2 actifs risqué à t=0

$$V_0 = \theta_0 S_0^0 + \theta_1 S_0^1 + \theta_2 S_0^2$$

Supposons que  $S_0^0 = S_0^1 = S_0^2 = 1$  donc on a une contrainte:

$$K = \theta_0 + \theta_1 + \theta_2$$

### timisation par la Méthode de Descente

Problème d'optimisation avec contraintes

$$\begin{cases} \max_{\theta_0, \theta_1, \theta_2} F = \sum_{j=1}^{M} p_j U[(1+r)\theta_0 + \sum_{i=1}^{N-1} \theta_i S_j^i] \\ \theta_0 + \sum_{i=1}^{N-1} \theta_i = K \end{cases}$$

On a utilisé l'espérance du portefeuille

$$E[V_T] = p_1 \cdot V_T(\omega_1) + p_2 \cdot V_T(\omega_2) + p_3 \cdot V_T(\omega_3)$$

- On injecte  $\theta_0 = K \theta_1 \theta_2$  dans la fonction F et on obtient le problème sans contraintes:
- Problème d'optimisation sans contraintes.

$$\begin{cases} \min_{\theta_1,\theta_2} F = -\sum_{j=1}^M p_j U[\sum_{i=1}^{N-1} \theta_i ((S_j^i - (1+r)) + K(1+r))] \end{cases}$$

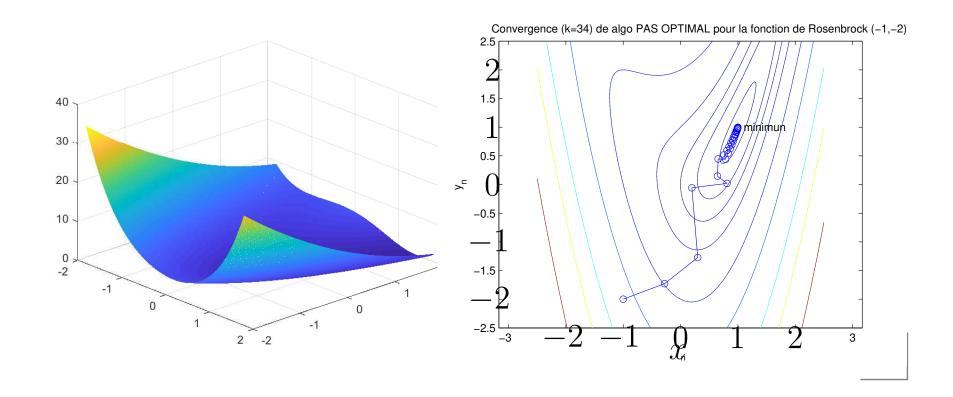
• Utilisons pour la fonction-utilité une fonction logarithmique  $U = \log(\theta)$ .

#### Méthode de Descente. Visualisation.

- Suite de deschente  $X_{k+1}$ :  $X_{k+1} = X_k + t_k d_k$
- Fonction de Rosenbrock

$$f(x,y) = (x^2 - y)^2 + (x - 1)^2, \quad X_0 = (-1, -2)$$

Fonctions MatLab: mesh, surf, contour



# Descente du Gradient à pas optimal

On approxime en chaque point  $X_k$  une fonction f(x) par une fonction quadratique

$$f(X_k + \mathbf{t} d_k) = f(X_k) + \mathbf{t} \sum_i \frac{\partial f}{\partial x^i} (X_k) d_k^i + \frac{\mathbf{t}^2}{2} \sum_{i,j} \frac{\partial^2 f}{\partial x^i \partial x^j} (X_k) d_k^i d_k^j + o|d|^2$$

La matrice  $H^{ij}(X_k) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^i \partial x^j}(X_k)$  s'appelle la matrice hessienne en point  $X_k$ .

- Direction de decente  $d_k(X_k) = -\nabla f(X_k)$  est une fonction de  $X_k$ .
- Algorithme pour une fonction quelconque
  - Choisir  $X_0$  et  $\varepsilon$
  - Pour k = 0...N faire
  - Poser  $d_k(X_k) = -\nabla f(X_k)$
  - Si  $||d_k(X_k)|| < \varepsilon$  stop
  - Sinon poser  $t_k = \frac{||d_k(X_k)||^2}{\langle H(X_k)d_k,d_k \rangle}$
  - Fin Si
  - Poser  $X_{k+1} = X_k + t_k d_k$
  - Fin Pour