

Εθνικό Μετσόβιο Πολυτεχνείο

Σχολή Ηλεκτρολόγων Μηχανικών και Μηχανικών
Υπολογιστών

Εργαστήριο Μικροϋπολογιστών 2021-2022



4η Εργασία (AVR)

Κωνσταντίνος Σιδέρης, Ομάδα 48

A.M.: 03118134

Άσκηση 1

Ακολουθεί ο κώδικας της άσκησης 1 (Assembly) με σχόλια:

```
.include "m16def.inc"
.def blink_flag = r16 ;Flag που ελέγχει αν τα led πρέπει να αναβοσβήσουν
.def danger_flag = r17 ;Flag ένδειξης επιπέδου CO μεγαλύτερο από 70 rpm
.def leds = r18
.def code_flag = r19 ;Flag ένδειξης λήψη διψήφιου κωδικού
.def warn_on = r20 ;Flag ενεργοποίησης ειδοποίησης GAS DETECTED (εάν είναι
1 εάν η ένδειξη έχει ήδη ενεργοποιηθεί)

.DSEG
_tmp_: .byte 2

.CSEG
.macro welcome ;Macro welcome που ανάβει το PB7 για 4sec(σωστός κωδικός)
    ldi warn_on, 0x00
    rcall lcd_init_sim
    ldi r24,'W' ;Εμφάνιση μηνήματος WELCOME 48 στην οθόνη LCD
    rcall lcd_data_sim
    ldi r24,'E'
    rcall lcd_data_sim
    ldi r24,'L'
    rcall lcd_data_sim
    ldi r24,'C'
    rcall lcd_data_sim
    ldi r24,'O'
    rcall lcd_data_sim
    ldi r24,'M'
    rcall lcd_data_sim
    ldi r24,'E'
    rcall lcd_data_sim

    ldi r26, 0xA0 ;160 επαναλήψεις διάρκειας 25ms: συνολική
καθυστέρηση 4sec
keep_on:
    mov r27, leds ;Συνδυασμός των led με το PB7
    ori r27, 0x80
    out PORTB,r27 ;Εμφάνιση του επιπέδου CO και άναμμα του PB7
    rcall scan_keypad_rising_edge_sim ;Διάβασμα πληκτρολογίου κατά την
διάρκεια ανάμματος των led (19ms)
    ldi r24,low(6)
    ldi r25,high(6)
    rcall wait_msec ;Πρόσθετη καθυστέρηση 6ms ώστε να έχουμε
συνολική καθυστέρηση 25ms
    dec r26
    cpi r26, 0x00
    brne keep_on
    clr r27
```

```

        out PORTB,r27      ;Σβήνουμε τα led της PORTB
        rcall lcd_init_sim
        ldi code_flag, 0x00 ;Μηδενισμός flag ένδειξης λήψης διψήφιου
κωδικού
    .endmacro

    .macro alarm           ;Macro alarm που αναβοσβήνει το PB7 για 4sec(λάθος κωδικός)
        ldi r26, 0x04      ;4 επαναλήψεις διάρκειας 1sec: συνολική
καθυστέρηση 4sec
    blink:
        ldi r27, 0x14      ;20 επαναλήψεις διάρκειας 25ms: συνολική
καθυστέρηση 0.5sec
    blink1:
        mov r28, leds      ;Συνδυασμός των led με το PB7
        ori r28, 0x80
        out PORTB,r28      ;Εμφάνιση του επιπέδου C0 και άνναμα του PB7
        rcall scan_keypad_rising_edge_sim ;Διάβασμα πληκτρολογίου κατά την
διάρκεια που αναβοσβήνουν τα led (19ms)
        ldi r24,low(6)
        ldi r25,high(6)
        rcall wait_msec    ;Πρόσθετη καθυστέρηση 6ms ώστε να έχουμε
συνολική καθυστέρηση 25ms
        dec r27
        cpi r27, 0x00
        brne blink1

        ldi r27, 0x14      ;20 επαναλήψεις διάρκειας 25ms: συνολική
καθυστέρηση 0.5sec
    blink2:
        cpi danger_flag, 0x00 ;Ελέγχουμε το flag ένδειξης του C0 (1 αν το
C0 είναι μεγαλύτερο από 70 ppm)
        brne leds_blink
        mov r28, leds      ;Εάν είναι 0 κρατάμε τα led του επιπέδου του C0
αναμμένα
        rjmp cont
    leds_blink:
        clr r28            ;Εάν είναι 1 σβήνουμε όλα τα led ώστε να αναβοσβήνει
και το επίπεδο του C0 μαζί με το PB7
    cont:
        out PORTB, r28     ;Διάβασμα πληκτρολογίου κατά την διάρκεια που
αναβοσβήνουν τα led (19ms)
        rcall scan_keypad_rising_edge_sim
        ldi r24,low(6)
        ldi r25,high(6)
        rcall wait_msec    ;Πρόσθετη καθυστέρηση 6ms ώστε να έχουμε
συνολική καθυστέρηση 25ms
        dec r27
        cpi r27, 0x00

```

```

    brne blink2

    dec r26
    cpi r26, 0x00
    brne blink
    ldi code_flag, 0x00 ;Μηδενισμός flag ένδειξης λήψης διψήφιου

```

κωδικού

```
.endmacro
```

```
.macro gas_detected
```

```
    cpi warn_on, 0x01 ;Έλεγχος flag ενεργοποίησης ειδοποίησης GAS
```

DETECTED

```
    breq exit_gas ;Αν είναι 1 η ειδοποίηση έχει ήδη ενεργοποιηθεί
```

οπότε δεν κάνουμε τίποτα και βγαίνουμε από το macro

```
    rcall lcd_init_sim
```

```
    ldi r24, 'G' ;Αν είναι 0 εμφανίζουμε το μήνυμα GAS DETECTED στην
```

οθόνη LCD

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'A'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'S'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, ' '
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'D'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'E'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'T'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'E'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'C'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'T'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'E'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi r24, 'D'
```

```
    rcall lcd_data_sim
```

```
    ldi warn_on, 0x01 ;Και θέτουμε το flag ενεργοποίησης ειδοποίησης σε
```

1

```
exit_gas:
```

```
.endmacro
```

```
.org 0x00
```

```
rjmp reset
```

```
.org 0x10
```

```

rjmp ISR_TIMER1_OVF ;Ρουτίνα εξυπηρέτησης της διακοπής υπερχειλίσης του timer1
.org 0x1C
rjmp ADC_ISR

reset:
    ldi r24, LOW(RAMEND) ;Αρχικοποίηση stack pointer
    out sp1, r24
    ldi r24, HIGH(RAMEND)
    out sph, r24
    ldi r24, (1 << PC7) | (1 << PC6) | (1 << PC5) | (1 << PC4)
    out DDRC, r24 ;Αρχικοποίηση 4ων MSB της PORTB ως έξοδο και
4ων LSB της PORTB ως είσοδο
    ser r24
    out DDRD, r24 ;Αρχικοποίηση PORTB ως έξοδο
    out DDRB, r24 ;Αρχικοποίηση PORTD ως έξοδο
    rcall ADC_init ;Κλήση ρουτίνας αρχικοποίησης του ADC
    ldi r24, (1<<TOIE1) ;Ενεργοποίηση διακοπής υπερχειλίσης του
μετρητή TCNT1 για τον timer1
    out TIMSK, r24
    ldi r24, (1<<CS12) | (0<<CS11) | (1<<CS10) ;CK/1024
    out TCCR1B, r24
    ldi r24, 0xfc ;Αρχικοποίηση του TCNT1 για υπερχείλιση μετά από
100 msec
    out TCNT1H, r24
    ldi r24, 0xf3
    out TCNT1L, r24

    sei ;Ενεργοποίηση διακοπών

    ldi blink_flag, 0x01
    ldi code_flag, 0x00 ;Αρχικοποίηση των flags
    rcall lcd_init_sim

digit_1:
    cpi danger_flag, 0x01 ;Ελέγχουμε το flag ένδειξης του C0 (1 αν το C0
είναι μεγαλύτερο από 70 ppm)
    brne cont_1
    gas_detected ;Εάν είναι 1 καλούμε το macro ενεργοποίησης
ειδοποίησης GAS DETECTED
cont_1:
    ldi r21, 0x00 ;Αρχικοποίηση flag (r21) ορθότητας 1ου ψηφίου
    rcall scan_keypad_rising_edge_sim ;Διάβασμα πληκτρολογίου
    rcall keypad_to_ascii_sim ;Μετατροπή σε ψηφίο ASCII
    cpi r24, 0x00
    breq digit_1 ;Διάβασμα πληκτρολογίου μέχρι να πατηθεί το 1ο
πλήκτρο
    cpi r24, '4' ;Έλεγχος 1ου ψηφίου
    breq digit_2

```

```

        ldi r21, 0x01      ;Εάν είναι λάθος θέτουμε το flag σε 1

digit_2:
        cpi danger_flag, 0x01 ;Ελέγχουμε το flag ένδειξης του C0 (1 αν το C0
είναι μεγαλύτερο από 70 ppm)
        brne cont_2
        gas_detected ;Εάν είναι 1 καλούμε το macro ενεργοποίησης
ειδοποίησης GAS DETECTED
cont_2:
        rcall scan_keypad_rising_edge_sim ;Διάβασμα πληκτρολογίου
        rcall keypad_to_ascii_sim      ;Μετατροπή σε ψηφίο ASCII
        cpi r24, 0x00
        breq digit_2 ;Διάβασμα πληκτρολογίου μέχρι να πατηθεί το 2ο
πλήκτρο
        cpi r21, 0x01      ;Έλεγχος flag ορθότητας 1ου ψηφίου
        breq wrong_pass    ;Αν είναι 1 πηγαίνουμε στο λάθος password
        cpi r24, '8'       ;Έλεγχος 2ου ψηφίου
        brne wrong_pass    ;Αν δεν είναι σωστό πηγαίνουμε στο λάθος
password

correct_pass:                ;Εάν φτάσουμε εδώ έχουμε σωστό password
        ldi code_flag, 0x01 ;Θέτουμε το flag ένδειξης λήψης διψήφιου
κωδικού σε 1
        rcall scan_keypad_rising_edge_sim
        welcome             ;Κλήση macro welcome
        rjmp digit_1

wrong_pass:                  ;Εάν φτάσουμε εδώ έχουμε λάθος password
        ldi code_flag, 0x01 ;Θέτουμε το flag ένδειξης λήψης διψήφιου
κωδικού σε 1
        rcall scan_keypad_rising_edge_sim
        alarm               ;Κλήση macro alarm
        rjmp digit_1

scan_row_sim:                ;Υλοποίηση ρουτίνας scan_row_sim
        out PORTC, r25
        push r24
        push r25
        ldi r24, low(500)
        ldi r25, high(500)
        rcall wait_usec
        pop r25
        pop r24
        nop
        nop
        in r24, PINC
        andi r24, 0x0f
        ret

```

scan_keypad_sim: ;Υλοποίηση ρουτίνας scan_keypad_sim

```
push r26
push r27
ldi r25 , 0x10
rcall scan_row_sim
swap r24
mov r27, r24
ldi r25 ,0x20
rcall scan_row_sim
add r27, r24
ldi r25 , 0x40
rcall scan_row_sim
swap r24
mov r26, r24
ldi r25 ,0x80
rcall scan_row_sim
add r26, r24
movw r24, r26
clr r26
out PORTC,r26
pop r27
pop r26
ret
```

scan_keypad_rising_edge_sim: ;Υλοποίηση ρουτίνας scan_row_rising_edge_sim

```
push r22
push r23
push r26
push r27
rcall scan_keypad_sim
push r24
push r25
ldi r24 ,15
ldi r25 ,0
rcall wait_msec
rcall scan_keypad_sim
pop r23
pop r22
and r24 ,r22
and r25 ,r23
ldi r26 ,low(_tmp_)
ldi r27 ,high(_tmp_)
ld r23 ,X+
ld r22 ,X
st X ,r24
st -X ,r25
com r23
```

```

com r22
and r24 ,r22
and r25 ,r23
pop r27
pop r26
pop r23
pop r22
ret

```

keypad_to_ascii_sim: ;Υλοποίηση ρουτίνας keypad_to_ascii_sim

```

push r26
push r27
movw r26 ,r24
ldi r24 ,'*'
sbrc r26 ,0
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'0'
sbrc r26 ,1
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'#'
sbrc r26 ,2
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'D'
sbrc r26 ,3
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'7'
sbrc r26 ,4
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'8'
sbrc r26 ,5
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'9'
sbrc r26 ,6
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'C'
sbrc r26 ,7
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'4'
sbrc r27 ,0
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'5'
sbrc r27 ,1
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'6'
sbrc r27 ,2
rjmp return_ascii
ldi r24 ,'B'
sbrc r27 ,3

```



```

    rjmp return_ascii
    ldi r24 , '1'
    sbrc r27 , 4
    rjmp return_ascii
    ldi r24 , '2'
    sbrc r27 , 5
    rjmp return_ascii
    ldi r24 , '3'
    sbrc r27 , 6
    rjmp return_ascii
    ldi r24 , 'A'
    sbrc r27 , 7
    rjmp return_ascii
    clr r24
    rjmp return_ascii
return_ascii:
    pop r27
    pop r26
    ret

```

write_2_nibbles_sim: ;Υλοποίηση ρουτίνας write_2_nibbles_sim

```

    push r24
    push r25
    ldi r24 , low(6000)
    ldi r25 , high(6000)
    rcall wait_usec
    pop r25
    pop r24
    push r24
    in r25, PIND
    andi r25, 0x0f
    andi r24, 0xf0
    add r24, r25
    out PORTD, r24
    sbi PORTD, PD3
    cbi PORTD, PD3
    push r24
    push r25
    ldi r24 , low(6000)
    ldi r25 , high(6000)
    rcall wait_usec
    pop r25
    pop r24
    pop r24
    swap r24
    andi r24 , 0xf0
    add r24, r25
    out PORTD, r24

```

```

sbi PORTD, PD3
cbi PORTD, PD3
ret

```

lcd_data_sim: ;Υλοποίηση ρουτίνας lcd_data_sim

```

push r24
push r25
sbi PORTD, PD2
rcall write_2_nibbles_sim
ldi r24, 43
ldi r25, 0
rcall wait_usec
pop r25
pop r24
ret

```

lcd_command_sim: ;Υλοποίηση ρουτίνας lcd_comand_sim

```

push r24
push r25
cbi PORTD, PD2
rcall write_2_nibbles_sim
ldi r24, 39
ldi r25, 0
rcall wait_usec
pop r25
pop r24
ret

```

lcd_init_sim: ;Υλοποίηση ρουτίνας lcd_init_sim

```

push r24
push r25

ldi r24, 40
ldi r25, 0
rcall wait_msec
ldi r24, 0x30
out PORTD, r24
sbi PORTD, PD3
cbi PORTD, PD3
ldi r24, 39
ldi r25, 0
rcall wait_usec
push r24
push r25
ldi r24, low(1000)
ldi r25, high(1000)
rcall wait_usec
pop r25

```

```

pop r24
ldi r24, 0x30
out PORTD, r24
sbi PORTD, PD3
cbi PORTD, PD3
ldi r24, 39
ldi r25, 0
rcall wait_usec
push r24
push r25
ldi r24, low(1000)
ldi r25, high(1000)
rcall wait_usec
pop r25
pop r24
ldi r24, 0x20
out PORTD, r24
sbi PORTD, PD3
cbi PORTD, PD3
ldi r24, 39
ldi r25, 0
rcall wait_usec
push r24
push r25
ldi r24, low(1000)
ldi r25, high(1000)
rcall wait_usec
pop r25
pop r24
ldi r24, 0x28
rcall lcd_command_sim
ldi r24, 0x0c
rcall lcd_command_sim
ldi r24, 0x01
rcall lcd_command_sim
ldi r24, low(1530)
ldi r25, high(1530)
rcall wait_usec
ldi r24, 0x06
rcall lcd_command_sim
pop r25
pop r24
ret

```

`wait_msec:` ;Υλοποίηση ρουτίνας wait_msec

```

push r24
push r25
ldi r24, low(998)

```

```

ldi r25 , high(998)
rcall wait_usec
pop r25
pop r24
sbiw r24 , 1
brne wait_msec
ret

```

wait_usec: ;Υλοποίηση ρουτίνας wait_usec

```

sbiw r24 ,1
nop
nop
nop
nop
brne wait_usec
ret

```

ADC_init:

```

ldi r24,(1<<REFS0) ;Vref = Vcc
out ADMUX,r24 ;Επιλογή Α0 για είσοδο
ldi r24,(1<<ADEN)|(1<<ADIE)|(1<<ADPS2)|(1<<ADPS1)|(1<<ADPS0)
;Ενεργοποίηση ADC, διακοπών και ρύθμιση prescaler CK/128=62.5Khz
out ADCSRA,r24
ret

```

ISR_TIMER1_OVF:

```

push r24
in r24, ADCSRA
ori r24, (1<<ADSC)
out ADCSRA, r24
ldi r24, 0xfc ;Επαναρύθμιση του TCNT1 για υπερχείλιση μετά από
100 msec
out TCNT1H, r24
ldi r24, 0xf3
out TCNT1L, r24
pop r24
reti

```

ADC_ISR:

```

push r24
push r25

in r24, ADCL ;Λήψη τιμής ADC
in r25, ADCH
andi r25, 0x03

```

cpi r25, 0x00 ;Εάν το r25 είναι μεγαλύτερο από 0 τότε το
επίπεδο CO είναι μεγαλύτερο

```

και μετά      brne five_leds      ;από 90 οπότε ελέγχουμε κατευθείαν από το 50 led

                cpi r24, 0x64      ;0 < Cx < 30
                brsh two_leds
                ldi leds, 0x01
                rjmp constant      ;Εμφάνιση επιπέδου C0 με σταθερά led
two_leds:
                cpi r24, 0x99      ;30 < Cx < 50
                brsh three_leds
                ldi leds, 0x03
                rjmp constant      ;Εμφάνιση επιπέδου C0 με σταθερά led
three_leds:
                cpi r24, 0xCD      ;50 < Cx < 70
                brsh four_leds
                ldi leds, 0x07
                rjmp constant      ;Εμφάνιση επιπέδου C0 με σταθερά led
four_leds:
                ldi leds, 0x0F      ;70 < Cx < 90
                rjmp blinking      ;Εμφάνιση επιπέδου C0 με led που αναβοσβήνουν
five_leds:
                cpi r24, 0x37      ;90 < Cx < 110
                brsh six_leds
                ldi leds, 0x1F
                rjmp blinking      ;Εμφάνιση επιπέδου C0 με led που αναβοσβήνουν
six_leds:
                cpi r24, 0x72      ;110 < Cx < 140
                brsh seven_leds
                ldi leds, 0x3F
                rjmp blinking      ;Εμφάνιση επιπέδου C0 με led που αναβοσβήνουν
seven_leds:
                ldi leds, 0x7F      ;Cx > 140
                rjmp blinking      ;Εμφάνιση επιπέδου C0 με led που αναβοσβήνουν

constant:
                cpi code_flag, 0x01
                breq was_safe
                cpi danger_flag, 0x01 ;Έλεγχος flag ένδειξης επιπέδου C0 μεγαλύτερο
από 70 ppm
                brne was_safe      ;Αν είναι 1 σημαίνει ότι πριν είμασταν σε κατάσταση
κινδύνου άρα τώρα που
                rcall lcd_init_sim ;το επίπεδο είναι κάτω από 70 πρέπει να
εμφανίσουμε το μήνυμα CLEAR
                ldi r24, 'C'      ;Εμφάνιση μηνύματος CLEAR στην οθόνη LCD
                rcall lcd_data_sim
                ldi r24, 'L'
                rcall lcd_data_sim
                ldi r24, 'E'

```

```

rcall lcd_data_sim
ldi r24, 'A'
rcall lcd_data_sim
ldi r24, 'R'
rcall lcd_data_sim
ldi r24, low(70)
ldi r25, high(70)
rcall wait_msec
rcall lcd_init_sim

was_safe:
    ldi warn_on, 0x00 ;Είμαστε ασφαλείς οπότε μηδενίζουμε το flag
ενεργοποίησης ειδοποίησης GAS DETECTED
    ldi danger_flag, 0x00 ;και το flag ένδειξης επιπέδου CO μεγαλύτερο
από 70 ppm
    cpi code_flag, 0x01 ;Έλεγχος του flag ένδειξης λήψης διψήφιου
κωδικού
    breq exit ;Αν είναι 1 έχουμε πάρει κωδικό οπότε την εμφάνιση του
επιπέδου αναλαμβάνουν τα macro alarm και welcome
    out PORTB, leds ;Αν είναι 0 ανάβουμε τα led
    rjmp exit

blinking:
    ldi danger_flag, 0x01 ;Είμαστε σε κίνδυνο οπότε θέτουμε το flag
ενεργοποίησης ειδοποίησης GAS DETECTED σε 1
    cpi code_flag, 0x01 ;Έλεγχος του flag ένδειξης λήψης διψήφιου
κωδικού
    breq exit ;Αν είναι 1 έχουμε πάρει κωδικό οπότε την εμφάνιση του
επιπέδου αναλαμβάνουν τα macro alarm και welcome
    cpi blink_flag, 0x01 ;Αν είναι 0 ελέγχουμε το flag που ελέγχει αν τα
led πρέπει να αναβοσβήσουν
    breq on ;Αν το flag που ελέγχει αν τα led πρέπει να
αναβοσβήσουν είναι 1 τα ανάβουμε
    clr r24 ;Αν το flag που ελέγχει αν τα led πρέπει να αναβοσβήσουν
είναι 1 τα σβήνουμε
    rjmp lights

on:
    mov r24, leds

lights:
    out PORTB, r24 ;Αναμμα των leds
    com blink_flag ;Συμπλήρωμα ως προς 1 του flag που ελέγχει αν
τα led πρέπει να αναβοσβήσουν ώστε
    andi blink_flag, 0x01 ;στην επόμενη επανάληψη να ανάψουν αν ήταν
σβηστά ή να σβήσουν αν ήταν ανοιχτά

exit:
    pop r25
    pop r24
    reti

```

Άσκηση 2

Ακολουθεί ο κώδικας της άσκησης 2 (C) με σχόλια:

```
#define F_CPU 8000000
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
#include <avr/interrupt.h>

char reg[2], mem[2], fd, sd;
volatile char leds, blink_flag, code_flag; //Flag που ελέγχει αν τα led πρέπει
να αναβοσβήσουν και flag ένδειξης λήψη διψήφιου κωδικού
volatile float Cx;

char swap(char x) { //Υλοποίηση εντολής swap
    return ((x & 0x0F) << 4 | (x & 0xF0) >>4);
}

char scan_row(int r) { //Υλοποίηση ρουτίνας scan_row_sim
    char o = 0x08;
    o = (o << r); //Ολίσθηση r φορές του o = 00001000
    PORTC = o; //Θέτουμε την γραμμή που σκανάρουμε σε 1
    _delay_us(500); //Καθυστέρηση 500ms για απομακρυσμένη λειτουργία
    return PINC & 0x0F; //Επιστροφή τεσσάρων LSB της PORTC (στήλες
πληκτρολογίου)
}

void scan_keypad() { //Υλοποίηση ρουτίνας scan_keypad_sim
    char c;

    c = scan_row(1); //Σκανάρισμα πρώτης σειράς
    reg[1] = swap(c); //Αποθήκευση στα 4 MSB των πρώτων 8 bit του 16-bit
register reg

    c = scan_row(2); //Σκανάρισμα δεύτερης σειράς
    reg[1] = reg[1] + c; //Αποθήκευση στα 4 LSB των πρώτων 8 bit του
16-bit register reg

    c = scan_row(3); //Σκανάρισμα τρίτης σειράς
    reg[0] = swap(c); //Αποθήκευση στα 4 MSB των δεύτερων 8 bit του 16-bit
register reg

    c = scan_row(4); //Σκανάρισμα τέταρτης σειράς
    reg[0] = reg[0] + c; //Αποθήκευση στα 4 LSB των δεύτερων 8 bit του
16-bit register reg

    PORTC = 0x00;
}

int scan_keypad_rising_edge() { //Υλοποίηση ρουτίνας
```

```

scan_row_rising_edge_sim
    char tmp[2];

    scan_keypad();    //Σκανάρισμα πληκτρολογίου
    tmp[0] = reg[0]; //Προσωρινή αποθήκευση του αποτελέσματος
    tmp[1] = reg[1];

    _delay_ms(15);    //Αναμονή 15ms λόγω σπινθηρισμών

    scan_keypad();    //Δεύτερο σκανάρισμα πληκτρολογίου
    reg[0] = reg[0] & tmp[0]; //Απόρριψη πλήκτρων που εμφάνισαν
σπινθηρισμό
    reg[1] = reg[1] & tmp[1];

    tmp[0] = mem[0]; //Λήψη προηγούμενης κατάστασης διακοπτών από την RAM
    tmp[1] = mem[1];

    mem[0] = reg[0]; //Αποθήκευση τωρινής κατάστασης διακοπτών από την
RAM
    mem[1] = reg[1];

    reg[0] = reg[0] & (~tmp[0]); //Εύρεση διακοπτών που έχουν μόλις πατηθεί
    reg[1] = reg[1] & (~tmp[1]);

    return (reg[0] || reg[1]); //Επιστροφή των διακοπτών που μόλις
πατήθηκαν (0 αν δεν έχει πατηθεί πλήκτρο)
}

char keypad_to_ascii() { //Υλοποίηση ρουτίνας keypad_to_ascii_sim
    if ((reg[0]&0x01) == 0x01)
        return '*'; //Εύρεση πατημένου πλήκτρου και επιστροφή του κωδικού ASCII
που του αντιστοιχεί

    if ((reg[0]&0x02) == 0x02)
        return '0';

    if ((reg[0]&0x04) == 0x04)
        return '#';

    if ((reg[0]&0x08) == 0x08)
        return 'D';

    if ((reg[0]&0x10) == 0x10)
        return '7';

    if ((reg[0]&0x20) == 0x20)
        return '8';

```



```

    if ((reg[0]&0x40) == 0x40)
        return '9';

    if ((reg[0]&0x80) == 0x80)
        return 'C';

    if ((reg[1]&0x01) == 0x01)
        return '4';

    if ((reg[1]&0x02) == 0x02)
        return '5';

    if ((reg[1]&0x04) == 0x04)
        return '6';

    if ((reg[1]&0x08) == 0x08)
        return 'B';

    if ((reg[1]&0x10) == 0x10)
        return '1';

    if ((reg[1]&0x20) == 0x20)
        return '2';

    if ((reg[1]&0x40) == 0x40)
        return '3';

    if ((reg[1]&0x80) == 0x80)
        return 'A';

    return 0;    //Εάν δεν έχει πατηθεί κάποιο πλήκτρο επιστρέφει 0
}

void welcome() { //Υλοποίηση συνάρτησης welcome που ανάβει το PB7 για
4sec(σωστός κωδικός)
    char i;
    for (i = 1; i <= 160; i++) { //160 επαναλήψεις διάρκειας 25ms: συνολική
καθυστερήση 4sec
        PORTB = leds | 0x80; //Συνδυασμός των led με το PB7
        scan_keypad_rising_edge(); //Διάβασμα πληκτρολογίου κατά την
διάρκεια ανάμματος των led (19ms)
        _delay_ms(6); //Πρόσθετη καθυστέρηση 6ms ώστε να έχουμε συνολική
καθυστερήση 25ms
    }
    code_flag = 0x00; //Μηδενισμός flag ένδειξης λήψης διψήφιου κωδικού
    PORTB = 0x00;    //Σβήνουμε τα led της PORTB
}

```

```

void alarm() { //Υλοποίηση συνάρτησης alarm που αναβοσβήνει το PB7
για 4sec(λάθος κωδικός)
    char i, j;
    for (j = 1; j <= 4; j++) { //4 επαναλήψεις διάρκειας 1sec: συνολική
καθυστέρηση 4sec
        for (i = 1; i <= 20; i++) { //20 επαναλήψεις διάρκειας 25ms:
συνολική καθυστέρηση 0.5sec
            PORTB = leds | 0x80; //Συνδυασμός των led με το PB7
            scan_keypad_rising_edge(); //Διάβασμα πληκτρολογίου κατά την
διάρκεια που αναβοσβήνουν τα led (19ms)
            _delay_ms(6); //Πρόσθετη καθυστέρηση 6ms ώστε να έχουμε
συνολική καθυστέρηση 25ms
        }
        for (i = 1; i <= 20; i++) { //20 επαναλήψεις διάρκειας 25ms:
συνολική καθυστέρηση 0.5sec
            if (Cx <= 70)
                PORTB = leds; //Εάν το επίπεδο του C0 είναι <= 70rpm
κρατάμε τα led του επιπέδου του C0 αναμμένα
            else
                PORTB = 0x00; //Εάν το επίπεδο του C0 είναι > 70rpm
σβήνουμε όλα τα led ώστε να αναβοσβήνει και το επίπεδο του C0 μαζί με το PB7
            scan_keypad_rising_edge(); //Διάβασμα πληκτρολογίου κατά την
διάρκεια που αναβοσβήνουν τα led (19ms)
            _delay_ms(6); //Πρόσθετη καθυστέρηση 6ms ώστε να έχουμε
συνολική καθυστέρηση 25ms
        }
    }
    code_flag = 0x00; //Μηδενισμός flag ένδειξης λήψης διψήφιου κωδικού
}

void ADC_init() {
    ADMUX = (1<<REFS0); //Vref = Vcc και πιλογή A0 για είσοδο
    ADCSRA = (1 << ADEN | 1 << ADIE | 1 << ADPS2 | 1 << ADPS1 | 1 << ADPS0);
//Ενεργοποίηση ADC, διακοπών και ρύθμιση prescaler CK/128=62.5Khz
}

ISR(ADC_vect) {
    Cx = (((ADC/204.8)-0.1)/0.0129); //Υπολογισμός του επιπέδου C0

    if (Cx <= 30) { //0 < Cx < 30
        leds = 0x01;
    }
    else if (Cx > 30 && Cx <= 50) { //30 < Cx < 50
        leds = 0x03;
    }
    else if (Cx > 50 && Cx <= 70) { //50 < Cx < 70
        leds = 0x07;
    }
}

```

```

else if (Cx > 70 && Cx <= 90) { //70 < Cx < 90
    leds = 0x0F;
}
else if (Cx > 90 && Cx <= 110) { //90 < Cx < 110
    leds = 0x1F;
}
else if (Cx > 110 && Cx <= 140) { //110 < Cx < 140
    leds = 0x3F;
}
else if (Cx > 140) { //Cx > 140
    leds = 0x7F;
}
if (code_flag == 0x00) { //Αν το flag ένδειξης λήψης διψήφιου κωδικού
είναι 1 έχουμε πάρει κωδικό οπότε την εμφάνιση του επιπέδου αναλαμβάνουν οι
συναρτήσεις alarm και welcome)
    if (Cx <= 70)
        PORTB = leds; //Αν το επίπεδο C0 είναι <= 70rpm ανάβουμε τα
led
        else { //Αν το επίπεδο C0 είναι <= 70rpm αναβοσβήνουμε τα led
            if (blink_flag == 0x00) { //Ελέγχουμε το flag που ελέγχει αν
τα led πρέπει να αναβοσβήσουν
                PORTB = leds; //Αν το flag που ελέγχει αν τα led πρέπει
να αναβοσβήσουν είναι 1 τα ανάβουμε
                blink_flag = (~blink_flag)&0x01; //Συμπλήρωμα ως
προς 1 του flag που ελέγχει αν τα led πρέπει να αναβοσβήσουν ώστε στην
επόμενη επανάληψη να ανάψουν αν ήταν σβηστά ή να σβήσουν αν ήταν ανοιχτά
            }
            else {
                PORTB = 0x00; //Αν το flag που ελέγχει αν τα led πρέπει
να αναβοσβήσουν είναι 1 τα σβήνουμε
                blink_flag = (~blink_flag)&0x01; //Συμπλήρωμα ως
προς 1 του flag που ελέγχει αν τα led πρέπει να αναβοσβήσουν ώστε στην
επόμενη επανάληψη να ανάψουν αν ήταν σβηστά ή να σβήσουν αν ήταν ανοιχτά
            }
        }
    }
}

ISR(TIMER1_OVF_vect) {
    ADCSRA |= (1<<ADSC);
    TCNT1 = 64755; //Επαναρύθμιση του TCNT1 για υπερχείλιση μετά από 100
msec
}

int main(void) {
    DDRB = 0xFF; //Αρχικοποίηση PORTB ως έξοδο
    DDRC = 0xF0; //Αρχικοποίηση 4ων MSB της PORTB ως έξοδο και 4ων LSB

```

της PORTB ως είσοδο

```
ADC_init();          //Κλήση ρουτίνας αρχικοποίησης του ADC
TIMSK = (1 << TOIE1); //Ενεργοποίηση διακοπής υπερχείλισης του μετρητή
TCNT1 για τον timer1
TCCR1B = (1<<CS12) | (0<<CS11) | (1<<CS10); //CK/1024
TCNT1 = 64755;      //Αρχικοποίηση του TCNT1 για υπερχείλιση μετά από 100
msec

sei();              //Ενεργοποίηση διακοπών

code_flag = 0x00; //Αρχικοποίηση των flags
blink_flag = 0x00;

while (1) {
    mem[0] = 0x00;    //Αρχικοποίηση μεταβλητής μνήμης RAM
    mem[1] = 0x00;
    PORTB = 0x00;

    while (1) {
        if (scan_keypad_rising_edge() != 0) { //Διάβασμα
πληκτρολογίου μέχρι να πατηθεί το 1ο πλήκτρο
            fd = keypad_to_ascii(); //Μετατροπή σε ψηφίο ASCII
            break;
        }
    }

    while (1) {
        if (scan_keypad_rising_edge() != 0) { //Διάβασμα
πληκτρολογίου μέχρι να πατηθεί το 2ο πλήκτρο
            sd = keypad_to_ascii(); //Μετατροπή σε ψηφίο ASCII
            scan_keypad_rising_edge();
            break;
        }
    }
    if (fd != '4' || sd != '8') {
        code_flag = 0x01;
        alarm(); //Εάν δεν έχουν πατηθεί τα σωστά πλήκτρα καλούμε
την alarm
    }
    else {
        code_flag = 0x01;
        welcome(); //Εάν έχουν πατηθεί τα σωστά πλήκτρα καλούμε την
welcome
    }
}
return 0;
}
```