

## DEVOIR SURVEILLÉ D'INFORMATIQUE 3

CI 2: ALGORITHMIQUE ET PROGRAMMATION

Tracé de l'abaque du temps de réponse réduit

### Éléments de corrigé

## Question de cours

**Question 1** Quel est le nom de cet algorithme? Que renvoie-t-il?



Il s'agit de l'algorithme de recherche d'un nombre par dichotomie dans une liste triée. Il renvoie l'index du nombre recherché si le nombre existe dans la liste. Il renvoie None si le nombre est absent.

**Question 2** Indiquer les valeurs successives prises par m dans le cas où nb=4 et tab=[1,2,3,4,5,6,7,8,9].



4, 1, 2, 3

Question 3 Quelle est la complexité de l'algorithme? Expliquer brièvement pourquoi? Quelle serait la complexité d'un algorithme naïf ayant le même objectif?

Cet algorithme est de complexité logarithmique : à chaque itération, la liste est divisée en 2 jusqu'à ne contenir qu'un élément.

L'algorithme naïf est de complexité linéaire.

# Tracé de l'abaque de temps de réponse à 5 %

L'objectif de ces travaux est de construire le programme permettant de tracer l'abaque du temps de réponse réduit utilisé en asservissement pour connaître le temps de réponse à 5% des systèmes d'ordre 2.

#### Mise en situation

#### Tracé de la réponse indicielle

**Question 4** Donner, en Python, le contenu de la fonction f critique permettant de définir la fonction  $(t\omega_0) \to s(t\omega_0)$  dans le cas où  $\xi = 1$ . On respectera impérativement la syntaxe Python. Les spécifications de la fonction seront les suivantes :



```
      def f _ critique (t, om0):
      1

       Fonction permettant de calculer s(t) dans le cas ou z>1.
      3

       Entrées :
      4

       * t, flt : le temps en secondes
      5

       * om0, flt : la pulsation en rad.s-1
      6

       Sortie :
      7

       * res, flt : s(t). lci, sans unité.
      8

       """
      9

      return 1-(1+t*om0)*math.exp(-om0*t)
```

**Question 5** Donner, en Python, le contenu de la fonction  $f_s$  permettant de définir la fonction  $(t\omega_0, \xi) \to s(t\omega_0 \xi)$  dans le cas où  $\xi \in \mathbb{R}_+^*$ . On donne ci-dessous les spécifications de la fonction.

```
\operatorname{def} f_{\underline{u}\overline{u}} s(tom0,z) :
                                                                                                                              1
    Fonction permettant de calculer la réponse indicielle d'un système du second ordre.
                                                                                                                              3
    Entrées
                                                                                                                              4
         * tom0, flt : temps de réponse réduit
                                                                                                                              5
         * z, flt : coefficient d'amortissement
                                                                                                                              7
     Sortie
         * s(tom0,z), flt
                                                                                                                              8
                                                                                                                              9
     if z<0:
                                                                                                                              10
         return None
                                                                                                                              11
     elif z<1
                                                                                                                              12
         return f2_pseudo(tom0,z)
                                                                                                                              13
     elif z==1:
                                                                                                                              14
         return f2 critique (tom0)
                                                                                                                              15
    else
                                                                                                                              16
         return f2 aperiodique(tom0,z)
                                                                                                                              17
```

**Question 6** Expliquer l'objectif des lignes 2 à 9.

- La ligne 2 permet de définir la fonction.
- Les lignes 3 et 4 permettent d'initialiser deux listes.
- Les lignes 5 à 8 vont permettre de créer deux listes de 11 éléments. Ainsi la liste x contiendra le temps réduit de 0 à 10 et la liste y contiendra les valeurs de s(x) pour chacune de ces 11 valeurs.

**Question 7** Modifier les lignes 5 et 6 pour que la courbe tracée soit réalisée en 1000 points sur un intervalle de t  $\omega_0$  variant de 0 à 10.



```
def trace_s(z):

x = []

y = []

n = 1000

for i in range(n+1):

t = 10*i/n

x.append(t)

y.append(f_s(t,z))

plot(x,y)

1

2

y = []

3

6

7

8

9
```

### Tracé de l'abaque

On note  $t_r$  le temps de réponse à 5%. L'abaque du temps de réponse permet de tracer le produit  $t_r\omega_0$  en fonction du coefficient d'amortissement  $\xi$ .

**Question 8** Dans les conditions de la fonction s définie dans la partie précédente, quelle est la valeur finale prise par s(t)?

Corrigé

La valeur finale est 1.

**Question 9** Écrire en Python la fonction **is** in **strip** ayant les spécifications suivantes :

```
def trace_s(z):
                                                                                                                     1
    x = []
    y = []
                                                                                                                     3
    n = 1000
                                                                                                                     4
                                                                                                                     5
    for i in range(n+1):
        t = 10*i/n
                                                                                                                     6
        x append(t)
                                                                                                                     7
        y append(f s(t,z))
                                                                                                                     8
    plot(x,y)
```

**Question 10** Expliquer le mode de recherche du temps de réponse à 5% dans le cas où z < 0,7 puis dans le cas où  $z \ge 0,7$ . Pourquoi distingue-t-on ces 2 cas ? On pourra s'aider de l'abaque donné ci-dessous.

Pour déterminer le temps de réponse à 5%, on cherche le dernier temps pour lequel, le signal est dans la bande à plus ou moins 5%. En régime permanent, le signal est dans la bande. En « remontant le temps » la première valeur hors de la bande correspond donc au temps de réponse recherché.

Lorsque  $\xi$  < 0,7, le système est oscillant, et le temps de réponse est mesuré lorsque les oscillations deviennent «petites». Il est donc préférable de partir de la fin.

Lorsque  $\xi > 0,7$ , on sait que dès lors que le signal entre dans la bande, il n'en sortira plus. Il est donc plus rapide de commencer par le début.

#### **Question 11**

- 1. Donner l'intervalle de variation de z pour le tracé demandé.
- 2. Donner le pas de z sur chacun des intervalles.
- 3. Pourquoi ne pas conserver le même pas sur chacun de ces intervalles?



- 4. En vous aidant du tracé de l'abaque, expliquer pourquoi tom0 est calculé différemment suivant la valeur de z ? Expliquer le choix des arguments de la fonction calcul tom0 dans chacun des cas.
  - 1. z variera de 0,01 à 100.
  - 2. On a:
    - $-\sin 0.01 < z < 0.1 : pasz = 0.001;$
    - $-\sin 0, 1 < z < 1 : pasz = 0,01;$
    - $\sin 1 < z < 10$ : pasz = 0, 1;
    - $\sin 10 < z < 100 : pasz = 1.$
  - 3. La courbe est tracée en diagramme log-log. On adopte donc un pas différent par décade.
  - 4. Lorsque ξ < 0.7, to m0 décroit lorsque z croît. Pour trouver plus rapidement to m0 on peut donc utiliser la valeur prise précédemment (dans ce cas, la recherche de tom0 dans la fonction ca|cu|\_tom0 se fait à rebours). A l'inverse, lorsque ξ > 0.7, to m0 croit lorsque z croît. On choisit dans ce cas, de partir à chaque fois de 0 (en modifiant le code, il serait possible de partir du to m0 calculé précédemment, mais il faudrait réfléchir à la gestion de la bascule de ξ < 0,7 à ξ > 0,7).

**Question 12** On souhaite stocker les données des listes xx et yy dans un fichier texte encodé en ASCII. Chacun des nombres doit être stocké sur 17 caractères. Indiquer la taille du fichier ainsi créé.

Corrigé

90 valeurs sont calculées pour chaque intervalles de z. xx et yy ont donc une taille de 360 éléments. En prenant en compte les 34 caractères, l'espace et le retour à la ligne (2 caractères), une ligne a donc une taille de 37 octets. Le fichier sera donc d'approximativement de 13 320 octets.