

DEVOIR SURVEILLÉ D'INFORMATIQUE 3

CI 2 : ALGORITHMIQUE ET PROGRAMMATION

TRACÉ DE L'ABAQUE DU TEMPS DE RÉPONSE RÉDUIT

Nom :

Objectifs

L'objectif de ces travaux est de construire le programme permettant de tracer l'abaque du temps de réponse réduit utilisé en asservissement pour connaître le temps de réponse à 5% des systèmes d'ordre 2.

Mise en situation

L'équation différentielle d'un système du second ordre peut se mettre sous la forme :

$$s(t) + \frac{2\xi}{\omega_0} \cdot \frac{ds(t)}{dt} + \frac{1}{\omega_0^2} \cdot \frac{d^2s(t)}{dt^2} = K \cdot e(t)$$

en notant :

- K : le gain statique ;
- ξ : le coefficient d'amortissement ;
- $e(t)$ et $s(t)$: l'entrée et la sortie du système.

On suppose que toutes les conditions initiales sont nulles. Pour une entrée unitaire de type échelon unitaire $e(t) = u(t)$, $K = 1$ et $t \geq 0$ on montre que :

- si $\xi < 1$, le régime est pseudo périodique et :

$$s(t) = 1 - \frac{e^{-\xi\omega_0 t}}{\sqrt{1-\xi^2}} \sin\left(\omega_0 t \sqrt{1-\xi^2} + \arcsin \sqrt{1-\xi^2}\right)$$

- si $\xi = 1$, le régime est critique et :

$$s(t) = 1 - (1 + \omega_0 t) e^{-\omega_0 t}$$

- si $\xi > 1$, le régime est apériodique et :

$$s(t) = 1 + \frac{e^{-\omega_0 t(\xi + \sqrt{\xi^2 - 1})}}{2(\xi\sqrt{\xi^2 - 1} + \xi^2 - 1)} - \frac{e^{-\omega_0 t(\xi - \sqrt{\xi^2 - 1})}}{2(\xi\sqrt{\xi^2 - 1} - \xi^2 + 1)}$$

Dans l'ensemble de ce sujet, on considèrera que s est une fonction du temps réduit $t \cdot \omega_0$.

Tracé de la réponse indicielle

On dispose des fonctions Python **f_pseudo** et **f_apériodique** permettant d'évaluer la fonction pour s pour un couple $(t\omega_0, \xi)$.

Question 1 Donner, en Python, le contenu de la fonction **f_critique** permettant de définir la fonction $(t\omega_0) \rightarrow s(t\omega_0)$ dans le cas où $\xi = 1$.

Question 2 Donner, en Python, le contenu de la fonction **f_s** permettant de définir la fonction $(t\omega_0, \xi) \rightarrow s(t\omega_0\xi)$ dans le cas où $\xi \in \mathbb{R}_+^*$. On donne ci-dessous les spécifications de la fonction.

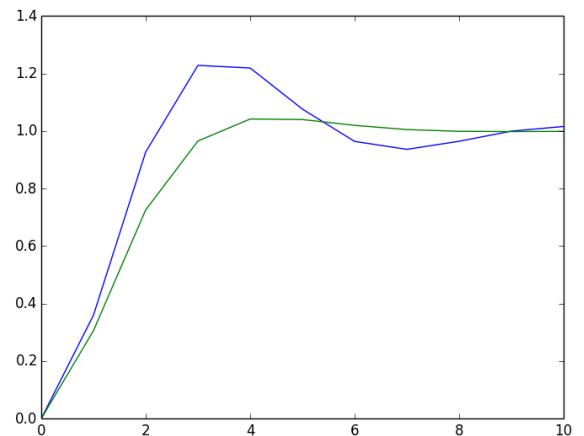


```
def f_s(tom0,z):
    """
    Fonction permettant de calculer la réponse indicielle d'un système du second ordre.
    Entrées :
        * tom0, flt : temps de réponse réduit
        * z, flt : coefficient d'amortissement
    Sortie :
        * s(tom0,z)
    """
```

La fonction **trace_s** donnée ci-dessous permet de tracer $s(t\omega_0, \xi)$ pour $t\omega_0 \in [0, 10]$ par pas de 1 et pour une valeur de ξ déterminée. Les deux appels successifs de la fonction **trace_s** permettent de réaliser le tracer les 2 courbes ci-dessous.



```
# Définition de la fonction trace
def trace_s(z):
    x = []
    y = []
    for i in range(11):
        t = i
        x.append(t)
        y.append(f_s(t,z))
    plot(x,y)
# Appels de la fonction trace
trace_s(0.4)
trace_s(0.7)
```



Question 3 Expliquer l'objectif des lignes 2 à 9.

On observe que la courbe tracée n'est pas lissée. Pour avoir un meilleur rendu, il est nécessaire d'évaluer la fonction en davantage de points.

Question 4 Modifier les lignes 5 et 6 pour que la courbe tracée soit réalisée en 1000 points sur un intervalle de $t\omega_0$ variant de 0 à 10.

Tracé de l'abaque

On note t_r le temps de réponse à 5%. L'abaque du temps de réponse permet de tracer le produit $t_r\omega_0$ en fonction du coefficient d'amortissement ξ .

Question 5 Dans les conditions de la fonction s définie dans la partie précédente, quelle est la valeur finale prise par $s(t)$?

Question 6 Écrire en Python la fonction **is_in_strip** ayant les spécifications suivantes :



```
def is_in_strip(x):
    """
    Fonction permettant de savoir si une valeur est dans la bande des + ou - 5% de la valeur finale.
    Entrée :
        x, flt : réel
    Sortie :
        True si la valeur est dans la bande à + ou - 5%
        False si la valeur n'est pas dans la bande à + ou - 5%
    """
```

On donne la fonction suivante permettant de connaître le temps de réponse réduit à partir duquel la réponse indicielle d'un système est dans la bande à plus ou moins 5%.



```
def f(z):
    tom0 = 500
    pas_tom0 = 0.05
    x = f_s(tom0,z)
    while is_in_strip(x) :
        x = f_s(tom0,z)
        tom0 = tom0 - pas_tom0
    return tom0
```