

CI 2: ALGORITHMIQUE & PROGRAMMATION

CHAPITRE 4 – INTRODUCTION À LA COMPLEXITÉ

Savoir

SAVOIRS:

- s'interroger sur l'efficacité algorithmique temporelle.

1	Mise en évidence du problème	1
2	Complexité des algorithmes	2
	2.1 Présentation	2
	2.2 Coût temporel d'un algorithme et d'une opération	3
	2.3 Exemple	4
	2.4 D'autres exemples	6
	2.5 Complexité algorithmique	
3	Profiling des algorithmes	9

1 Mise en évidence du problème

On prend l'exemple de la recherche d'un élément dans une liste :

```
Algorithme: Recherche d'un nombre dans une
liste triée ou non
Données:
- nb, int: un entier
- tab, liste : une liste d'entiers triés ou non triés
Résultat: un booléen: Vrai si le nombre est dans
la liste, Faux sinon.
is_number_in_list(nb,tab) :
  l ← longueur(tab)
  Pour | allant de 1 à | faire :
      Si \text{ tab}[i] = nb \text{ alors}:
        Retourne Vrai
      Fin Si
  Fin Faire
  Retourne Faux
Fin fonction
```

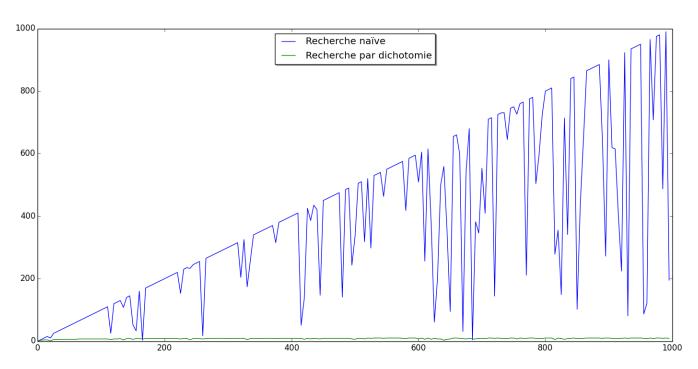
🞝 python

```
def is _number _in _list(nb,tab):
    """Renvoie True si le nombre nb est dans la liste
    de nombres tab
    Keyword arguments:
    * nb, int — nombre entier
    * tab, list — liste de nombres entiers
    """
    for i in range(len(tab)):
        if tab[i]==nb:
            return True
    return False
```

À partir de l'algorithme précédent, évaluer :

- le nombre de tour de boucles dans le pire des cas;
- le nombre de tour de boucles dans le meilleur des cas.

```
def is number in list dicho(nb,tab):
    Recherche d'un nombre par dichotomie dans un tableau tri é.
    Renvoie l'index si le nombre nb est dans la liste de nombres tab.
    Renvoie None sinon.
    Keyword arguments:
    nb, int - nombre entier
    tab, list - liste de nombres entiers tri és
    g, d = 0, len(tab)-1
    while g \le d:
        m = (g + d) // 2
        if tab[m] == nb:
            return m
        if tab[m] < nb:
            g = m+1
        else:
            d = m-1
    return None
```



Évolution du nombre d'opérations pour rechercher un nombre dans une liste de 1 à 1000 nombres

P puthon



2 Complexité des algorithmes

2.1 Présentation

Il existe souvent plusieurs façons de programmer un algorithme. Si le nombre d'opérations à effectuer est peu important et les données d'entrée de l'algorithme sont de faibles tailles, le choix de la solution importe peu. En revanche, lorsque le nombre d'opérations et la taille des données d'entrée deviennent importants, deux paramètres deviennent déterminants : le temps d'exécution et l'occupation mémoire.

Complexité en temps

La complexité en temps donne le nombre d'opérations effectuées lors de l'exécution d'un programme. On appelle C_o le coût en temps d'une opération o.

Complexité en mémoire (ou en espace)

La complexité en mémoire donne le nombre d'emplacements mémoires occupés lors de l'exécution d'un programme.

On distingue la complexité dans le pire des cas, la complexité dans le meilleure des cas, ou la complexité en moyenne. En effet, pour un même algorithme, suivant les données à manipuler, le résultat sera déterminé plus ou moins rapidement.

Généralement, on s'intéresse au cas le plus défavorable à savoir, la complexité dans le pire des cas.

2.2 Coût temporel d'un algorithme et d'une opération

On considère que le coût élémentaire C_e correspond au coût d'une affectation, d'une comparaison ou de l'évaluation d'une opération arithmétique.

Chacune de ces 3 opérations expressions ont le même coût temporel \mathcal{C}_e :



ésultat

Remarque



ésultat

Pour une séquence de deux instructions de coûts respectifs C_1 et C_2 , le coût total est de la séquence est de $C_1 + C_2$.

ésultat

Le coût d'un test if test : inst_1 else : inst_2 est inférieur ou égal au maximum du coût de l'instruction 1 et du coût de l'instruction 2 additionné au coût du test (coût élémentaire).

sultat

Le coût d'une boucle for i in range(n) : inst est égal à : n fois le coût de l'instruction inst si elle est indépendante de la valeur de i.

abython*

>>> a=20 >>> print(a)

Exemple

Le coût temporel correspond à l'addition du coût élémentaire de l'affectation ajouté au coût de l'affichage.

Soit le programme suivant (sans application réelle) :

apthon*

>>> **if** x<0: x=x+1 x=x+2 **else**: x=x+1

xemple

La comparaison a un coût élémentaire C_e . Dans le « pire » des cas, on réalise deux additions et deux affectations. Le coût temporel total est est donc $C_e + 4C_e = 5C_e$.

emple

```
>>> for i in range(20) : print(i)
```

Si on note C_p le coût de l'affichage, le coût total est de $20C_p$.

Résulta

Soit la boucle while cond : inst, la condition cond faisant intervenir un variant de boucle. Il est donc possible de connaître le nombre n d'itérations de la boucle. Le coût de la boucle est donc égal à n fois le coût de l'instruction inst.



2.3 Exemple

Calcul de factorielle

```
Début Fonction| factorielle(n):| factorielle(n):| si n=0 alors| retourner l| sinon| i \leftarrow 1| res \leftarrow 1| tant que i \le n faire| res \leftarrow res \cdot i| i \leftarrow i+1| fin| retourner res| fin
```

Complexité en mémoire : lors de l'exécution du programme, il sera nécessaire de stocker les variables suivantes :

```
- n;
```

- res;

- i.

Complexité en temps : La première comparaison a un coût élémentaire C_e .

Pour n = 0 le coût du retour est C_r .

Pour $n \neq 0$:

- les deux affectations ont un coût respectif C_e ;
- la boucle tant que sera réalisée n fois. Pour chaque itération,
 - la multiplication ainsi que l'affectation ont un chacun un coût C_e ;
 - l'incrémentation et l'affectation ont chacun un coût C_e ;
- le coût du retour est C_r .

En conséquence, la complexité en temps s'élève à :

$$C_T(n) = C_e + \max(C_r; C_e + C_e + n(4C_e) + C_r)$$

Ainsi $C_T(n) = C_e(3+4n) + C_r$ et $C_T(n) \sim 4C_e n$ lorsque n tend vers l'infini. On parle d'une complexité algorithmique linéaire, notée $\mathcal{O}(n)$.

Il est fréquent que la complexité en temps soit améliorée au prix d'une augmentation de la complexité en espace, et viceversa. La complexité dépend notamment :

- de la puissance de la machine sur laquelle l'algorithme est exécuté;
- du langage et compilateur / interpréteur utilisé pour coder l'algorithme ;
- du style du programmeur.

Exemple



Remarque

Le coût de la mémoire étant aujourd'hui relativement faible, on cherche en général à améliorer la complexité en temps plutôt que le complexité en mémoire.

2.4 D'autres exemples

2.4.1 Recherche d'un maximum

Soit une liste de nombre entiers désordonnés. Comment déterminer le plus grand nombre de la liste?

Intuitivement, une solution est de parcourir la liste d'élément et de déterminer le plus grand élément par comparaisons successives.

```
Data: tab tableau de taille n
max \leftarrow -\infty

for i = 1 to n do

| if tab[i] > max then
| max \leftarrow tab[i]
end
end
```

Exemple

Dans ce cas, le coût temporel est : $C_T(n) = C_e + n(2C_e)$. Ici encore, la complexité de cet algorithme est linéaire car $C_T(n) \underset{+\infty}{\sim} 2C_e n$.

2.4.2 Tri d'une liste

Algorithme naïf

Soit une liste de nombre entiers désordonnés. Comment les trier par ordre croissant?

Une méthode dite naïve pourrait être la suivante :

- trouver le plus petit élément du tableau. Notons *min* son indice ;
- on permute alors le min^e élément avec le premier élément;
- ..
- on trouve le plus petit élément du tableau compris entre l'indice i et N;
- on permute alors le min^e élément avec le i^e élément.



```
Data: tab tableau d'entiers désordonnés de taille n

Result: tab tableau d'entiers ordonnés

for i = 1 to n - 1 do

min \leftarrow i

for j = i + 1 to n do

if tab[j] < tab[min] then

min \leftarrow j

end

end

tmp \leftarrow tab[i]

tab[i] \leftarrow tab[min]

tab[min] \leftarrow tmp

end

end
```

Ici les bornes de la boucle imbriquée dépendent de l'indice i. Ainsi :

```
- au rang 1, C_1 = C_e + (n-1)(2C_e) + 3C_e;

- au rang 2, C_2 = C_e + (n-2)(2C_e) + 3C_e;

- au rang i, C_i = C_e + (n-i)(2C_e) + 3C_e.
```

Le coût temporel peut donc s'exprimer ainsi :

$$C_{T}(n) = \sum_{i=0}^{n} (Ce + (n-i)(2C_{e}) + 3C_{e}) = C_{e} \sum_{i=0}^{n} (1 + 2n - 2i + 3)$$

$$= C_{e} \sum_{i=0}^{n} (4 + 2n - 2i) = C_{e} \left(4n + 2n^{2} - 2\frac{n(n+1)}{2} \right) = C_{e} \left(3n + n^{2} \right)$$

Dans ce cas, $C_T(n) \sim C_e n^2$. On parle de complexité quadratique. Lorsque la taille du tableau double, le temps de calcul est multiplié par 4.

2.4.3 Diviser pour régner - recherche dichotomique

```
def recherche_dichotomique(x, a):
    g, d = 0, len(a)-1
    while g <= d:
        m = (g + d) // 2
        if a[m] == x:
        return m
        elif a[m] < x:
        g = m+1
        else:
        d = m-1
    return None</pre>
```

xemple

Exemple

On peut montrer que la suite d-g décroit strictement (car d décroit et g croit). Dans ce cas, la difficulté consiste en déterminer le nombre de fois que sera exécutée la boucle while. On note $C_w = C_e + \max(C_e + C_r; 2C_e + 2C_e; 3C_e + C_e) = C_e + \max(C_e + C_r; 4C_e)$ le coût d'une itération de la boucle while.

Au cours de l'algorithme, on va devoir diviser en 2 la taille le tableau jusqu'à ce qu'on trouve (ou pas) l'élément recherché. On cherche donc combien de fois m on peut diviser par 2 la taille du tableau n:

$$\frac{n}{2^m} \ge 1 \iff n \ge 2^m \iff \ln(n) \ge m \ln(2)$$

On parlera ici de complexité logarithmique.

2.5 Complexité algorithmique

[5] Soient f et g deux fonctions $f, g : \mathbb{N} \to \mathbb{R}^+_*$. On note $f(n) = \mathcal{O}(g(n))$ lorsqu'il existe $c \in \mathbb{R}^+$ et $n_0 \in \mathbb{N}$ tels que pour tout $n \ge n_0$,

$$f(n) \le c \cdot g(n)$$

Intuitivement, ce la signifie que f est inférieur à g à une constante multiplicative près pour les données suffisamment grandes.

Ainsi, l'algorithme de recherche du maximum dans une liste non trié (présenté précédemment) est de complexité $\mathcal{O}(n)$ où n est le nombre d'éléments de la liste. Cet algorithme est proportionnel au nombre d'éléments.

L'algorithme de tri na \ddot{i} f est de complexité $\mathcal{O}(n^2)$. On parle d'algorithme quadratique. Le temps d'exécution devient très grand lorsque le nombre de données et très important.

Par ordre de complexité croissante on a donc :

- 𝒪(1): algorithme s'exécutant en temps constant, quelle que soit la taille des données ;
- $-\mathcal{O}(log(n))$: algorithme rapide (complexité logarithmique) (Exemple : recherche par dichotomie dans un tableau trié);
- $\mathcal{O}(n)$: algorithme linéaire;
- $\mathcal{O}(n \cdot l \circ g(n))$: complexité $n \log n$;
- $\mathcal{O}(n^2)$: complexité quadratique;
- $\mathcal{O}(2^n)$: complexité exponentielle.
- Le coût temporel de l'algorithme pour calculer une factorielle est $4C_e n$ et on a $4C_e n \le c n$. La complexité de l'algorithme est en $\mathcal{O}(n)$.
- Le coût temporel de l'algorithme de recherche d'un maximum est $2C_e n$ et on a $2C_e n \le c n$. La complexité de l'algorithme est en O(n).
- Le coût temporel de l'algorithme de tri dans une liste en utilisant l'algorithme naïf est C_e n^2 et on a C_e $n^2 \le c$ n^2 . La complexité de l'algorithme est en $\mathcal{O}(n^2)$.
- Le coût temporel de l'algorithme de recherche dichotomique est de l'ordre de $C_w \frac{\ln(n)}{\ln(2)}$ et on a $C_w \frac{\ln(n)}{\ln(2)} \le c \ln(n)$. La complexité de l'algorithme est en $\mathcal{O}(\log(n))$.

Exemple



Pour une opération ayant un temps d'exécution de $10^{-9}s$, on peut calculer le temps d'exécution en fonction du nombre de données et de la complexité de l'algorithme :

Données	$\mathcal{O}(log(n))$	$\mathcal{O}(n)$	$\mathcal{O}(n \cdot log(n))$	$\mathcal{O}(n^2)$	$\mathscr{O}(2^n)$
100	$2 \cdot 10^{-9} s$	$0,1\cdot 10^{-6} s$	$0.2 \cdot 10^{-6} s$	$10 \cdot 10^{-6} s$	$1,26765 \cdot 10^{21} s$
1 000	$3 \cdot 10^{-9} s$	$1 \cdot 10^{-6} s$	$3 \cdot 10^{-6} s$	0,001 s	$1,0715 \cdot 10^{292} s$
10 000	$4 \cdot 10^{-9} s$	$10 \cdot 10^{-6} s$	$40 \cdot 10^{-6} s$	0,1 s	+∞

ésultat

3 Profiling des algorithmes

Afin d'évaluer la performance des algorithmes, il existe des fonctionnalités permettant de compter le temps consacré à chacune des fonctions ou à chacune des instructions utilisées dans un programme http://docs.python.org/2/library/profile.html.

```
Voici un exemple du crible d'Eratosthène.
       def crible (n):
           tab=[]
           for i in range(2,n):
               tab.append(i)
           # Liste en comprehension tab=[x \text{ for } x \text{ in } range(2,n)]
           for i in range(0,len(tab)):
               for j in range(len(tab)-1,i,-1):
                   if (tab[j]%tab[i]==0):
                      tab remove(tab[j])
python
           return tab
       import cProfile
       cProfile .run(' crible (10000)')
   cProfile renvoie alors le message suivant :
        28770 function calls in 1.957 seconds
          Ordered by: standard name
           ncalls tottime percall cumtime percall filename: lineno (function)
              1
                   0.000
                            0.000
                                   1.957
                                            1 957 <string>:1(<module>)
                   0.420
                            0.420
                                    1.957
                                            1 957 eratosthene py 4( crible )
                   0.000
                            0.000
                                   1 957
                                            1.957 {built—in method exec}
            9999
                   0.015
                            0.000
                                    0.015
                                             0.000 { built -in method len}
            9998
                   0.016
                            0.000
                                    0.016
                                             0.000 {method 'append' of ' list ' objects }
                   0.000
                            0.000
                                    0.000
                                             8769
                   1.505
                            0.000
                                    1.505
                                             0 000 {method 'remove' of ' list ' objects }
```



Exemple

On alors le bilan du temps passé à effectuer chacune des opérations. Ainsi pour améliorer notablement l'algorithme, le plus intéressant serait d'optimiser la méthode remove.

Références

- [1] François Denis http://pageperso.lif.univ-mrs.fr/~francois.denis/algoL2/chap1.pdf
- [2] Alain Soyeur http://asoyeur.free.fr/
- [3] François Morain, Cours de l'Ecole Polytechnique, http://www.enseignement.polytechnique.fr/profs/informatique/Francois.Morain/TC/X2004/Poly/www-poly009.html.
- [4] Renaud Kerivent et Pascal Monasse, La programmation pour ..., Cours de l'École des Ponts ParisTech 2012/2013 http://imagine.enpc.fr/~monasse/Info.
- [5] Olivier Bournez, Cours INFO 561 de l'Ecole Polytechnique, Algorithmes et programmation, http://www.enseignement.polytechnique.fr/informatique/INF561/uploads/Main/poly-good.pdf.
- [6] Wack et Al., L'informatique pour tous en classes préparatoires aux grandes écoles, Editions Eyrolles.