



Le problème du plus court chemin

D1 : Etant donné un graphe orienté $G = (X, U)$ et une application de U dans \mathbb{R} qui à chaque arc fait correspondre sa longueur. La longueur d'un chemin C dans **le réseau** $\mathbf{R} = (\mathbf{X}, \mathbf{U}, \mathbf{d})$ sera égale à la somme des longueurs des arcs qui constituent le chemin C soit :

$$l(C) = \sum_{u \in C} d(u)$$

Convention : Un chemin qui ne comporte aucun arc, a une longueur nulle.



Le problème du plus court chemin

D2 : Le problème du **plus court chemin entre deux sommets i et j** : sera de trouver un chemin $\mu(i,j)$ de i à j dont la longueur soit minimum. La longueur de ce plus court chemin quand il existe est appelée **plus courte distance de i à j**.

R1 : Un chemin de i à j dans un réseau $R = (X, U, d)$ est un plus long chemin si et seulement si c'est un plus court chemin dans $(X, U, -d)$.

D3 : Pour un problème de plus court chemin un circuit C tel que $\sum_{u \in C} d(u) < 0$ est appelé **circuit absorbant**.



Le problème du plus court chemin

T1 : Pour qu'un chemin de longueur minimum joignant un sommet i à un sommet j dans un réseau $R = (X, U, d)$ existe il faut et il suffit que :

- i) l'ensemble Y des sommets qui sont à la fois des descendants de i et des ascendants de j soit non vide.
- ii) le sous réseau construit sur Y ne contienne pas de circuit absorbant.

R2 : Le théorème affirme, qu'en l'absence de circuit absorbant entre 2 sommets i et j , la recherche d'un plus court chemin entre i et j revient à la recherche d'un plus court chemin élémentaire entre i et j .



Le problème du plus court chemin

T 2 : Soit C un plus court chemin, dans le réseau $R = (X, U, d)$, d'un sommet i à un sommet j et soit C_{xy} la portion de ce chemin située entre deux sommets x et y . Alors C_{xy} est un plus court chemin de x à y .

T 3 : Soit un réseau $R = (X, U, d)$ sans circuit absorbant et admettant le sommet s comme racine. A chaque sommet x on associe la longueur $\pi(x)$ d'un plus court chemin de s à x dans R (ou encore plus courte distance de s à x). On a :

i) $\pi(s) = 0$

ii) $\pi(T(u)) - \pi(I(u)) \leq d(u) \quad \forall u \in U$

Réciproquement un système de potentiels $\pi(x)$ satisfaisant $\pi(s)=0$ et les inéquations (ii) constitue un ensemble de bornes inférieures des longueurs des plus court chemins de s à x dans R .



Le problème du plus court chemin

T 4 : Soit un réseau $R=(X,U,d)$ sans circuit absorbant et admettant le sommet s comme racine. Une condition nécessaire et suffisante pour qu'un ensemble de potentiels π représente les plus courtes distances sur le réseau $R=(X,U,d)$ entre le sommet s et tous les autres sommets est que :

- (i) $\pi(s) = 0$
- (ii) $\pi(T(u)) - \pi(I(u)) \leq d(u) \quad \forall u \in U$
- (iii) $U' = \{u \in U / \pi(T(u)) - \pi(I(u)) = d(u)\}$ admet le sommet s comme racine.



Le problème du plus court chemin

Conséquences :

- Tout arc d'un plus court chemin quelconque de s à n'importe quel sommet appartient à U' .
- Si $\pi(T(u)) - \pi(I(u)) < d(u)$, u n'est sur aucun plus court chemin entre s et $T(u)$.
- Tout chemin de s à un sommet quelconque z dans (X, U') est un plus court chemin de s à z .
- Si $\pi(T(u)) - \pi(I(u)) = d(u)$, il existe au moins un plus court chemin entre s et $T(u)$ contenant u .

R3 : Les résultats ci dessus permettent de ramener la recherche de l'ensemble des plus courts chemins issus de s dans un réseau $R=(X, U, d)$ à la recherche de l'ensemble des plus courtes distances.



Le problème du plus court chemin

Les **algorithmes** de résolution seront différents suivant :
les propriétés du graphe :

- $d(u) \geq 0, \forall u \in U$
- G est sans circuit
- G et $d(u)$ quelconques.

Et suivant le problème considéré :

- Recherche du plus court chemin d'un sommet à un autre.
- Recherche du plus court chemin d'un sommet à tous les autres.
- Recherche du plus court chemin entre tous les couples de sommets.



Le problème du plus court chemin

Algorithme de Bellman

Hypothèse :

- $R=(X,U,d)$ ne comporte pas de circuit; le test n'est pas fait.
- s est le seul sommet tel que $\Gamma^{-1}(s) = \emptyset$.

But :

Recherche du plus court chemin du sommet s à tous les autres.

Principe :

Il consiste à chercher les plus courtes distances de proche en proche sur les sommets du réseau. On ne calcule la plus courte distance de s à un sommet x que si on a déjà calculé les plus courtes distances de s à tous les prédécesseurs de x . S désigne l'ensemble des sommets pour lesquels on a déjà calculé les plus courtes distances.



Le problème du plus court chemin

Algorithme de Bellman (données: X, U, I, T, d , Résultats: Π, A)

- $S := \{s\}; \quad \Pi(s) := 0; \quad A(s) := -1;$
- Tantqu' il existe $j \in \overline{S}$ tel que $\Gamma^{-1}(j) \subset S$ et $\Gamma^{-1}(j) \neq \emptyset$
- Poser $\Pi(j) = \text{Min}_{\{u / T(u) = j\}} [\Pi(I(u)) + d(u)] = \Pi(I(\hat{u})) + d(\hat{u});$
- $A(j) := \hat{u}; \quad S := S \cup \{j\}$
- FinTantque



Le problème du plus court chemin

Algorithme de Dijkstra

Hypothèse :

$R = (X, U, D)$ est tel que les longueurs sont positives ou nulles. s un sommet de R .

But :

Plus courts chemins d'un sommet s à ses descendants.

Principe :

Calcule également les plus courtes distances de proche en proche. Comme dans l'algorithme de Bellman l'ensemble S des sommets pour lesquels on a déjà trouvé la sous arborescence des plus courts chemins y aboutissant s'enrichit d'une unité à chaque itération.



Le problème du plus court chemin

Algorithme de Dijkstra : (données: X, U, I, T, d, s ; résultats: Π, A)

- $S := \{s\}$; $\Pi(s) := 0$; $A(s) := -1$; $x_{\text{pivot}} := s$;

$\Pi(x) := +\infty$ pour tout $x \in X, x \neq s$;

- **Tantque** $S \neq X$ et $\Pi(x_{\text{pivot}}) < \infty$ faire

pour tout $u \in U$ tel que $I(u) = x_{\text{pivot}}$ et $T(u) \notin S$ faire

$x := T(u)$

si $\Pi(x) > \Pi(x_{\text{pivot}}) + d(u)$ alors

$\Pi(x) := \Pi(x_{\text{pivot}}) + d(u)$; $A(x) := u$;

finsi

fin pourtout

choisir $x \notin S$ tel que $\Pi(x) = \text{Min}[\Pi(y)]$ avec $y \notin S$;

$x_{\text{pivot}} := x$; $S := S \cup \{x_{\text{pivot}}\}$;

- **Fintantque**



Le problème du plus court chemin

Remarques à propos de Dijkstra :

- Si le minimum dans $\Pi(x) = \min_{y \notin S} [\Pi(y)]$ est atteint par plusieurs valeurs on procède à un choix arbitraire.
- Si ce minimum vaut $+\infty$, tous les sommets de S ne sont pas des descendants de s .
- Si on ne cherche qu'un plus court chemin de s à un sommet x fixé, on arrête aussitôt qu'on a $x_{pivot} = x$.
- Dans Dijkstra, les sommets s'introduisent dans S dans l'ordre de leur (plus courte distance) croissante à s .
- À chaque instant, les $\Pi(x)$ désignent la longueur d'un chemin de s à x le plus court dans la sous classe des chemins dont tous les sommets intermédiaires sont dans S .



Le problème du plus court chemin

ALGORITHME GENERAL:

Hypothèse :

- $R = (X, U, d)$ quelconque.
- A un sous ensemble d'arcs tel que (X, A) soit une arborescence de racine s .

But :

Recherche d'une arborescence de plus courts chemins de racine s .

Principe :

Consiste en l'amélioration de l'arborescence (X, A) jusqu'à ce quelle satisfasse les conditions du Th 4 ou bien jusqu'à la détection d'un circuit absorbant



Le problème du plus court chemin

ALGORITHME GENERAL :

CircuitAbs := faux ;

DIJSTRA ;

TANQUE il existe $u \in U$ avec $d(u) < \prod(T(u)) - \prod(I(u))$ et
circuitAbs=faux Faire

Si $(X, A \cup \{u\})$ contient un circuit C alors circuitAbs = vrai

Sinon

$x := T(u)$; $A := A \cup \{u\} - A(x)$; $A(x) := u$

$\varepsilon := \prod(T(u)) - \prod(I(u) - d(u))$

$\prod(y) := \prod(y) - \varepsilon$ pour tout sommet y descendant de x dans
 l'arborescence (X, A) .

Finsi

FINTANQUE