**今日工作总结**

**2009年7月13日星期一**

|  |
| --- |
| 项目名称：基于OpenCV的摄像头手势识别跟踪  组员：徐奔 张俊山 王文君 ；助教：袁昕；公司指导：李雪愚； |
| 1今日任务完成情况： |
| 1．看论文《一种在复杂背景彩色图像中划分手部图像的方法》  2．看论文《基于结构分析的手势识别》  3．用canny和sobel两种方法试验轮廓  4．基于轮廓的手势识别的分工：目前由我来提取轮廓，然后王文君对轮廓进行识别。 |
| 2（如果没有完成任务）原因： |
|  |
| 3如何改进： |
|  |
| 4碰到的困难 |
| 1．得到的轮廓包括了大量的背景信息使得手的轮廓受到干扰。  2．公司的工程师对我们的工作比较不满。我们也不知道如何去回答他提出的一些反问。 |
| 5解决的方法： |
| 1．可以考虑先用简单的背景  2．可以想办法去掉背景，OpenCV自带运动检测的方法，可以考虑改进这个方法。  3．没想好怎么跟工程师说，貌似很有难度，因为毕竟他不了解我们的情况。 |
| 6收获与经验： |
| 关于YUV的颜色空间，我现在所用的YCrCb基本上就是YUV，不过两者之间有一点区别。至于到底是什么区别，我看网上有两种说法：一种是说YCrCb是YUV的一个特例，它是将UV的值限定在了0-1之间；另一种说法是YCrCb的CrCb较UV信号少了前面的系数0.493和0.877。  在论文《基于结构分析的手势识别》中提到了手势图像金字塔，即用不同分辨率的图像分别来提取手掌、手指和轮廓三部分，这个想法感觉不错。 |
| 7对于今日工作的点评： |
| 只能说没有偷懒吧，其他不废话了。 |
| 8明日计划： |
| 1. 继续提取轮廓 2. 更改下识别的一些地方便于张俊山对跟踪进行测试 3. 工程师需要我们纵观所有跟踪算法，所以我想我们应该重新开始看跟踪算法了，以前看的都忘了好多了。 |
|  |
|  |
|  |
|  |
|  |
|  |
|  |