

Tema 8. Diferenciables

1. Motivación	2
1.1. Derivada de una función real de variable real	2
1.2. En busca de una generalización	2
2. Funciones diferenciables	2
2.1. Concepto de función diferenciable	2
2.2. Observaciones importantes	2
2.3. Espacio de funciones diferenciables	3
3. Reglas de diferenciación	4
3.1. Linealidad	5
3.2. Composición	5
3.3. Función con valores en un producto	5
3.4. Producto	6
3.5. Cociente	7

1. Motivación

1.1 Derivada de una función real de variable real

Sea $\phi \in \mathcal{C}(\mathbb{R})$, $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $a \in \mathbb{R}$, diremos que f es derivable en el punto a cuando $\exists \lambda \in \mathbb{R}$ cumpliendo

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - \lambda(x-a)}{x-a} = 0 \Leftrightarrow \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - \lambda(x-a)}{|x-a|} = 0$$

En cuyo caso λ es único y es la derivada de f en a $\equiv f'(a) = \lambda$

Si volvemos a hacer hincapié en el espacio $C(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, tomando $a \in \mathbb{R}$, $T_a \in L(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ donde

$T_a(x) = a + b(x-a)$. Definiendo $\Phi: \mathbb{R} \rightarrow C(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ $x \mapsto T_x$ $\forall x \in \mathbb{R}$, se cumple la biyectividad y conservación de la norma en Φ . Luego \mathbb{R} y $C(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ son isomorfos como esp. normados.

1.2 En busca de una generalización

Definimos la diferencial de una función, en las mismas hipótesis que en la teoría de derivabilidad, sustituyendo λ por T donde $T \in L(\mathbb{R}, \mathbb{R})$; la llamaremos diferencial de f en a y la denotaremos por $Df(a)$.

Si bien es claro que hay una gran relación entre estos dos conceptos, se cumple:

f derivable en $a \Leftrightarrow f$ diferenciable en a .

En este caso, la relación es lo siguiente:

$$Df(a) = f'(a)x \quad y \quad f'(a) = Df(a)(1)$$

Dicho concepto se generaliza para funciones en un subconjunto de un espacio normado con valores en cualquier otro espacio normado.

2. Funciones diferenciables

2.1 Concepto de función diferenciable

Situación: X, Y espacios normados, $d \in \mathcal{X}$, $f: d \rightarrow Y$ y $a \in d$

Diremos que f es diferenciable en el punto a cuando $\exists T \in L(X, Y) / \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - T(x-a)}{|x-a|} = 0$

o bien $\lim_{x \rightarrow a} \frac{\|f(x) - f(a) - T(x-a)\|}{\|x-a\|} = 0$, equivalentemente, $h = x-a \lim_{h \rightarrow 0} \dots$

2.1. Observaciones importantes

Unidad de la diferencial

Si f es diferenciable en a , la aplicación $T(x)$ es única y la llamamos diferencial de f en a ; se denota por $Df(a)$

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\|f(x) - f(a) - T(x-a)\|}{\|x-a\|} = 0$$

(siempre $T(x)$ está en \mathbb{R})

$\forall \epsilon > 0$, tenemos $x = a + tu$ $t \in \mathbb{R}$

\checkmark Necesitado que $a \in \mathbb{R}$. Si busco dirección cualquiera $\Rightarrow a + t u \neq a$ por $t \neq 0$

\checkmark La necesitado que $a \in \mathbb{R}$. Si busco dirección cualquiera $\Rightarrow a + t u \neq a$ por $t \neq 0$

\checkmark Llamo a derivada direccional.

$$0 = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\|f(a+tu) - f(a) - T(tu)\|}{\|tu\|} = \lim_{t \rightarrow 0} \left\| \frac{f(a+tu) - f(a)}{t} - T(u) \right\| \Leftrightarrow T(u) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a+tu) - f(a)}{t}$$

\downarrow es única provisión del límite.

Se puede sacar sin $a \in \mathbb{R}$. Esta condición es suficiente pero no necesaria.

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\|}{\|x-a\|} = 0$$

Relación con la continuidad

Si f es diferenciable en $a \Rightarrow f$ continua en a .

Tomemos la def. de diferenciabilidad.

$$f(x) = \frac{f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)}{\|x-a\|} \|x-a\| + f(a) + Df(a)(x-a)$$

\checkmark Siempre sale indeterminación $\left[\frac{0}{0} \right]$

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a)$$

Significado analítico de la diferencial

Supongamos que f es diferenciable en a y sea $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ dada por:

$$g(x) = f(a) + Df(a)(x-a) - f(a) - Df(a)(a) + Df(a)(a) \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

g es una función finita y continua, que verifica:

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{g(x) - g(a)}{\|x-a\|} = 0$$

Luego g es una "buena aproximación" de f "cerca" del punto a .

Carácter local

Si $\exists c < 1$ y $a \in \mathbb{R}^n$, entonces:

f diferenciable en a $\Leftrightarrow f|_{B(a)}$ diferenciable en a .

En cuyo caso se tiene $Df(a) = D(f|_{B(a)})(a)$

Poderlos restriuir que abierto sin perder su generalidad, pero no es necesario tener puntos interiores.

Independencia de las normas

Si f es diferenciable en a , sustituimos las normas de X y Y por otras normas equivalentes, entonces f sigue siendo diferenciable en a con la misma diferencial.

Sean X, Y espacios normados y $\|\cdot\|_1, \|\cdot\|_2$ las normas de X y Y . Luego tenemos:

$$\|y\|_2 \leq p_2 \|y\|_1$$

$$p_1 \|x\|_1 \leq \|x\|_2$$

$$0 \leq \frac{\|(f(x) - f(a)) - Df(a)(x-a)\|_2}{\|x-a\|_2} \leq \frac{p_2}{p_1} \frac{\|(f(x) - f(a)) - Df(a)(x-a)\|_1}{\|x-a\|_1} \rightarrow f \text{ es diferenciable cuando cambia las normas.}$$

2.3. Espacios de funciones diferenciables

Al igual que ocurría con la continuidad, se dice que una función $f: A \rightarrow Y$ con $A \subseteq X, X, Y$ espacios normados, es diferenciable en a si lo es en cada punto de A . Denominamos por $D(A, Y)$ al conjunto de las funciones diferenciables de A en Y , de modo $D(A, Y) \subseteq C(A, Y)$.

Definimos $Df(a, y)$ la función $Df: A \rightarrow L(X, Y)$ dada por $x \mapsto Df(x)$, donde que Df es la diferencial de f .

Decimos que f es de clase C^1 cuando $f \in D(A, Y)$ y Df es continua, es decir:

$$C^1(A, Y) \subseteq D(A, Y) \subseteq C(A, Y)$$

3. Reglas de diferenciación.

Resulta evidente ver que:

- si f constante $\Rightarrow Df(x) = 0 \quad \forall x \in X$
- si f lineal y continua $\Rightarrow f'(x,y) = \text{constante} \quad \forall x,y \in X$

Algunas de las propiedades son las siguientes:

3.1. Linealidad

Sean X, Y esp. normados, $A = \mathbb{R}^n \subset X$, $f,g: A \rightarrow Y$, $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$. Si f, g son diferenciables en un punto $a \in A$ entonces $\alpha f + \beta g$ es diferenciable en a con $D(\alpha f + \beta g)(a) = \alpha Df(a) + \beta Dg(a)$.

- La combinación lineal de funciones diferenciables es diferenciable
- Si ambas son clase 1 \Rightarrow su combinación lineal es clase 1.
- $C^1(A,Y) \subset DC(A,Y) \subset C(A,Y)$

3.2. Composición

Teatru: Regla de la cadena

Sean X, Y, Z espacios normados, $A = \mathbb{R}^n \subset X$, $B = \mathbb{R}^m \subset Y$, $f: A \rightarrow B$, $g: B \rightarrow Z$. Si f es diferenciable en $a \in A$ y g es diferenciable en $b = f(a)$, entonces $g \circ f$ es diferenciable en a con: $D(g \circ f)(a) = Dg(f(a)) \cdot Df(a)$

Se cumple además:

- $f \in DC(A,Y), g \in DC(B,Z) \Rightarrow g \circ f \in DC(A,Z)$
- $f \in C^1(A,Y), g \in C^1(B,Z) \Rightarrow g \circ f \in C^1(A,Z)$

Demonstración regla de la cadena

Diferenciabilidad de f en a .

Definimos $\Phi: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto \frac{\|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\|}{\|x-a\|} \quad \forall x \in \Omega \setminus \{a\}$ que es continua. Entonces
 $a \mapsto 0$

Diferenciabilidad de g en b

$$\Phi(b) \|x-a\| = \|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\| \quad \forall x \in \Omega. \text{ De forma análoga, } \Psi: \Omega \rightarrow \mathbb{R} \text{ continua en } b, \Psi(b)=0 \text{ y}$$

$$\Psi(y) \|y-b\| = \|g(y) - g(b) - Dg(b)(y-b)\| \quad \forall y \in \Omega$$

$Dg(b) = Df(a) \in L(X, Z)$ (completa continuidad de la diferencial)

Definimos $\Lambda: \Omega \rightarrow \mathbb{R} / \Lambda(x) = \|g(f(x)) - g(f(a)) - Dg(b)(Df(a)(x-a))\| \quad \forall x \in \Omega$

$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\Lambda(x)}{\|x-a\|} = ?$

Sea $x \in \Omega$, $f(x) = y$

$$|\Delta(x)| = |(g(y) - g(b)) - Dg(b)(Dg(a)(x-a))| \leq |(g(y) - g(b)) - Dg(b)(y-b)| + |Dg(b)[y-b - Dg(a)(x-a)]|$$

$$|(Dg(b)(y-b) - Dg(b)(x-a))| \leq \|Dg(b)\| \|g(y) - g(b)\| = \|Dg(b)\| \frac{\epsilon}{\|x-a\|}$$

$$|(g(y) - g(b)) - Dg(b)(y-b)| = \psi(y) \|y-b\| \leq \psi(y) [|\psi(y)| \|g(y) - g(b)\| + \|Dg(b)(x-a)\|] \leq$$

$$\leq \psi(y) [\Phi(x) \|x-a\| + \|Dg(a)\| \|x-a\|] = \psi(y) [\|x-a\| (\Phi(x) + \|Dg(a)\|)]$$

$$\forall x \in \Omega \quad |\Delta(x)| \leq \|x-a\| \left[\psi(y) (\Phi(x) + \|Dg(a)\|) + \|Dg(b)\| \Phi(x) \right]$$

$$\leq \frac{|\Delta(x)|}{\|x-a\|} \leq \frac{\psi(y) (\Phi(x) + \|Dg(a)\|) + \|Dg(b)\| \Phi(x)}{\|x-a\|}$$

$$\psi(y) = \psi(g(a))$$

$$\begin{aligned} & \text{if } y \rightarrow a \\ & \psi_{\text{const. en } b} = \psi(a) \Rightarrow \psi(g(a)) = \psi(b) = 0 \end{aligned}$$

79/113

2º punto

$$Dg: \Omega \rightarrow L(x,y)$$

Sea $a \in \Omega$

$$Dg: \Omega \rightarrow L(y,z)$$

$$\|D(g \circ f)(x) - D(g \circ f)(a)\| = \|Dg(f(x)) \circ Df(x) - Dg(f(a)) \circ Df(a)\| \leq$$

$$(Dg \circ f): \Omega \rightarrow L(z,x)$$

$$\begin{aligned} & \leq \|Dg(f(x)) \circ (Df(x) - Df(a)) + (Dg(f(x)) - Dg(f(a))) \circ Df(a)\| \leq \\ & \leq \|Dg(f(x))\| \|Df(x) - Df(a)\| + \|Dg(f(x)) - Dg(f(a))\| \|Df(a)\| \end{aligned}$$

(Como observación, si $T \in L(z,y)$, se $\in L(y,z) \Rightarrow \|S \circ T\| \leq \|S\| \cdot \|T\|$)

$$\|S(T(x))\| \leq \|S\| \|T(x)\| \leq \underbrace{\|S\| \|T\|}_{\text{constante}} \|x\| \quad \forall x \in \mathbb{X}$$

$$\|S \circ T\| \leq \|S\| \|T\|$$

3.3. Funciones con valores en un producto

Sea \mathbb{Y} un producto de espacios normados, valores a denotar por:

1. Proyección natural: $\pi_j: \mathbb{Y} \rightarrow Y_j$, $\pi_j(y) = y_j \quad \forall y \in \mathbb{Y}$

2. Inyección natural: $\iota_j: Y_j \rightarrow \mathbb{Y}$, $\iota_j(u) = (0, \dots, 0, u, 0, \dots, 0)$ $\forall u \in Y_j$

$\iota_j \in C(Y_j, \mathbb{Y})$ con $\|\iota_j\| = 1$

Hablaremos de su diferenciabilidad, vamos al grano:

Sea \mathbb{X} un espacio normado, $d = d \subset \mathbb{X}$, $f = (f_1, \dots, f_m): d \rightarrow \mathbb{Y}$, $a \in d$

f es diferenciable en $a \Leftrightarrow f_i$ es diferenciable en $a \forall i \in \{1, \dots, m\}$

$$Df(a) = (Df_1(a), \dots, Df_m(a))$$

(i) $f \in D(d, \mathbb{Y}) \Leftrightarrow f_i \in D(d, Y_i) \quad \forall i$

(ii) $f \in C^1(d, \mathbb{Y}) \Leftrightarrow f_i \in C^1(d, Y_i) \quad \forall i$

3.4. Producto

Establecer la siguiente relación:

$$D(d, \mathbb{R}) = D(d), \quad C(d, \mathbb{R}) = C(d)$$

Si pensamos en el producto, resulta intuitivo pensar en su derivada, vamos a verlo:

Si tenemos p.g.: $d \rightarrow \mathbb{R}$, $a \in d$, diremos que:

si f, g son diferenciables $\Rightarrow fg$ es diferenciable, ademas se verifica que:

$$D(fg)(a) = g(a)Df(a) + f(a)Dg(a)$$

Se cumple then que el producto de funciones hereda la diferenciabilidad de sus factores funciones.

3.5. Cociente

$$\text{si } d = d^{\circ} \mathbb{C}/\mathbb{R}^N \Rightarrow P(d) \subset C'(d).$$

Por otro lado, resulta evidente ver que si f, g son diferenciables $\Rightarrow \frac{f}{g}$ son diferenciables, ademas:

$$D\left(\frac{f}{g}\right)(a) = \frac{1}{g(a)^2} (g(a)Df(a) - f(a)Dg(a))$$

De nuevo, se heredan las propiedades de diferenciabilidad.

Al igual que en continuidad, se pueden tener funciones racionales, que serán diferenciables